Point Visibility

Arturo González Peñaloza Dulce Julieta Mora Hernández

Universidad Nacional Autónoma de México

17 de mayo de 2024



1. Introducción

- 1.1 Definiciones Fundamentales
- 1.2 Algoritmo para cierre convexo en O(n)
- 1.3 Cierre Convexo en O(n)
- 1.4 Punto en polígono

2. Calculando la visibilidad de un punto

3. Algoritmo para calcular V(q)

- 3.1 Algoritmo
- 3.2 Complejidad
- 3.3 Ejemplo



Polígono de visibilidad

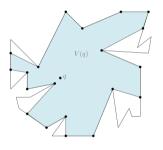
El *polígono de visibilidad* V(q) de un punto q en un polígono simple P es el conjunto de todos los puntos de P que son visibles desde q.

$$V(q) = \{ p \in P \mid q \operatorname{sees} p \}$$





3 2



V(q)

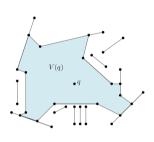


Figura: Polígono simple

Figura: Polígono con hoyos

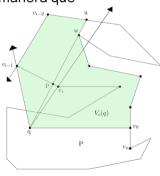
Figura: Conjunto de lineas



Sea ab una arista en el perímetro de V(q) de manera que

- Ningún punto de ab, excepto a y b, pertenecen al perímetro de P
- q, a y b son colineales
- a o b es un vértice de P

La arista ab se llama arista construida de V(q)



Revoluciones

Para un polígono simple P y un punto $z \in P$, el *número de revoluciones* de P con respecto a z es el número de revoluciones que el perímetro de P hace alrededor de z.

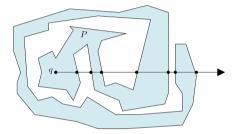
Si el número de revoluciones de P respecto a z es uno, P es llamado non-winding polygon.



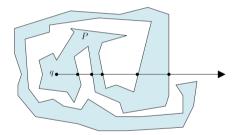




El número de revoluciones de P respecto a q es dos



El número de revoluciones de P respecto a q es una



Algoritmo para calcular CH en O(n)

```
1. t \leftarrow -1: b \leftarrow 0:
    v_1 \leftarrow \text{input}; v_2 \leftarrow \text{input}; v_3 \leftarrow \text{input};
    if (v_1, v_2, v_3) > 0
          then begin push v_1; push v_2; end
          else begin push v_2; push v_1; end
    push v_3; insert v_3;
2. v \leftarrow \text{input};
    until (v, d_b, d_{b+1}) < 0 or (d_{t-1}, d_t, v) < 0
          do v \leftarrow input end:
3. until (d_{t-1}, d_t, v) > 0 do pop d_t end;
    push v;
4. until (v, d_b, d_{b+1}) > 0 do remove d_b end;
    insert v:
    goto 2
```







Algoritmo de Melkman

Los polígonos simples simplifican el proceso de calcular su cierre convexo. El algoritmo de Melkman es una herramienta que aprovecha esta propiedad.

Algoritmo de Melkman

- 1. $D \leftarrow (p_2, p_1, p_1)$ // Se agregan a una deque dos puntos consecutivos del polígono.
- 2. Para $i \leftarrow 3$ a n hacer:
 - 2.1 Si p_i está fuera del ángulo $v_{t-1}v_tv_{b+1}$, entonces
 - 2.1.1 Mientras p_i esté a la izquierda de $\overrightarrow{v_b v_{b+1}}$, entonces se saca desde abajo de D.
 - 2.1.2 Mientras p_i esté a la derecha de $\overrightarrow{v_t v_{t-1}}$, entonces se saca desde arriba de D.
 - 2.2 Se agrega a p_i , al inicio y al final de D.

Observación

Si tomamos los primeros tres vértices de la deque (leidos de izquierda a derecha), obtenemos una vuelta a la derecha. Si tomamos los últimos tres vértices de la deque (leidos de derecha a izquierda), obtenemos una vuelta a la izquierda.

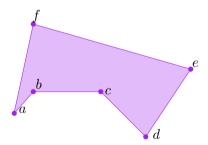


Figura: Polígono simple

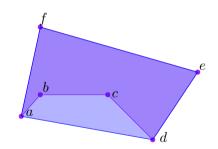


Figura: Polígono simple con su cierre convexo

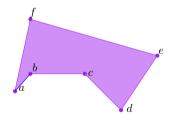








Se agrega a la deque dos puntos consecutivos del polígono.



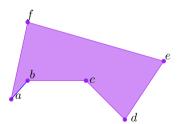








c está a la derecha de \overrightarrow{ab} , entonces se saca desde abajo de D.



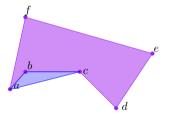
 $a \mid b$







Se agrega a c al inicio y al final de la deque.



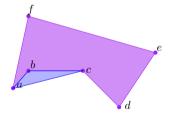








d está a la izquierda de \overrightarrow{ca} , entonces se saca desde abajo de la deque.





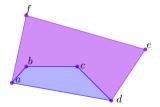








Se agrega a *d* al inicio y al final de la deque.



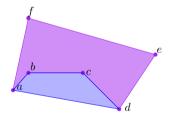








e se encuentra a la derecha de \overrightarrow{dc} , entonces se saca desde arriba de la deque.



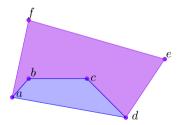








e se encuentra a la derecha de \overrightarrow{cb} , entonces se saca desde arriba de la deque.



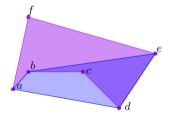


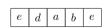






Se agrega a e al inicio y al final de la deque.



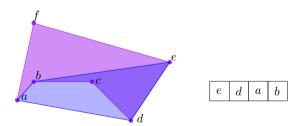








f está a la derecha de \overrightarrow{eb} , así que se saca desde arriba de la deque.

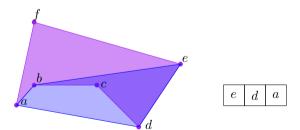








f está a la derecha de \overrightarrow{ba} , así que se saca desde arriba de la deque.

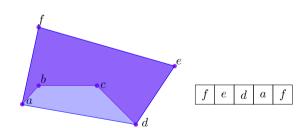








Se agrega a f al inicio y al final de la deque.









Complejidad

Si el polígono tiene n vértices, entonces se realizan a lo más 2n inserciones y 2n-3 eliminaciones. Así, el algoritmo es O(n).

Punto en poligono

Un problema geométrico es determinar si un punto específico está dentro o fuera de un polígono dado.

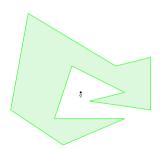


Figura: Punto *q* fuera de polígono.

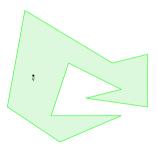
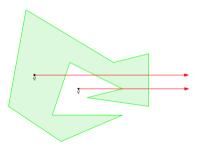


Figura: Punto q dentro de polígono.

Método del rayo

1. Se traza una línea horizontal desde el punto hacia la derecha a lo largo del eje x.





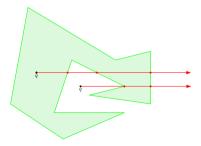




Algoritmo para

Método del rayo

- 1. Se traza una línea horizontal desde el punto hacia la derecha a lo largo del eje x.
- 2. Se cuenta el número de intersecciones con las aristas del polígono:
 - 2.1 Si el número de intersecciones es par, entonces el punto está afuera del polígono.
 - 2.2 En otro caso, el punto está dentro del polígono.





Complejidad

- Se traza una línea horizontal desde el punto hacia la derecha a lo largo del eje x.
 O(1)
- 2. Se cuenta el número de intersecciones con las aristas del polígono: O(n)
 - 2.1 Si el número de intersecciones es par, entonces el punto está afuera del polígono. **O(1)**
 - 2.2 En otro caso, el punto está dentro del polígono. O(1)

Complejidad: O(n)

Calculando la visibilidad de un punto









El problema

Non-winding polygon: O(n) algorithm







El primer paso del algoritmo es determinar si q se encuentra dentro o fuera de P.

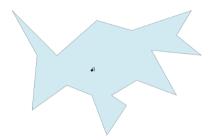


Figura: q se encuentra dentro de P

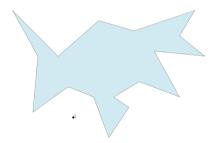


Figura: q se encuentra fuera de P







Existen dos situaciones:

- q se encuentra fuera del cierre convexo de P
- q se encuentra fuera de P pero dentro del cierre convexo de P







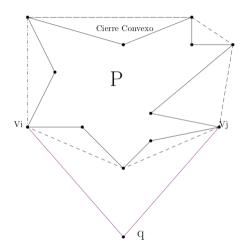
Algoritmo para

Si q se encuentra fuera del cierre convexo de P

- Trazamos dos tangentes (digamos, qv_i y qv_j) a partir de q hacia el cierre convexo de P.
- 2. Ahora q es un punto interno de P.

Observación

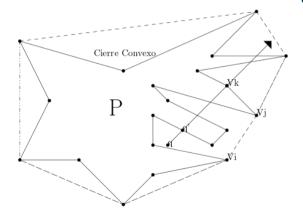
Sea bd(P) el perímetro de P. Notemos que todos los puntos visibles del bd(P) a partir de q se encuentran entre v_i y v_j viendo hacia q.











Si q se encuentra fuera de P pero dentro del cierre convexo de P

- 1. Trazamos una línea a partir de q que pase por cualquier vértice v_k de P (denotado como $\overrightarrow{qv_k}$).
- Sea q' el punto más cercano a q entre todos los puntos de las intersecciones de aviccon bd(P).
- A partir de q' recorremos bd(P) en el sentido de las manecillas del reloj(y en sentido contrario) hasta que un vértice v_i del cierre convexo (respectivamente, v_i) se alcanza.
- 4. Ahora, q es un punto dentro de P







A partir de ahora, se considera que el punto q es un punto interno de P. Por lo que, de ahora en adelante, se asume que bd(P) no tiene winding alrededor de q.

El problema es calcular V(q) de P de q.







Observación

Sea $bd(v_i, v_k)$ el límite en sentido antihorario de P desde v_i hasta v_k .

También asumimos que los vértices (y los puntos finales de las *aristas construidas*) en $bd(v_0v_{i-1})$, las cuales se encuentran para ser visibles desde q por el procedimiento, son colocadas en un stack en el orden en que son encontradas, donde v_0 y v_{i-1} están en la parte inferior y superior del stack, respectivamente.







Contamos con los siguientes casos

- 1. El vértice v_i se encuentra a la izquierda de $\overrightarrow{qv_{i-1}}$
- 2. El vértice v_i se encuentra a la derecha de $\overrightarrow{qv_{i-1}}$
 - 2.1 El vértice v_i se encuentra a la derecha de $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$
 - 2.2 El vértice v_i se encuentra a la izquierda de $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$





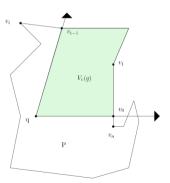


Calculando la visibilidad de un punto

Caso 1

El vértice v_i se encuentra a la izquierda de $\overrightarrow{qv_{i-1}}$

Como v_i y los vértices y puntos en el stack se encuentran ordenados por el ordenamiento angular respecto a q, v_i es ingresado al stack.





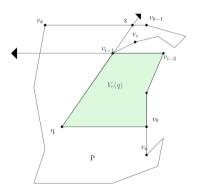






El vértice v_i se encuentra a la derecha de $\overrightarrow{qv_{i-1}}$

Puede observarse que v_{i-1} y v_i no pueden ser visibles por q ya que qv_i es intersectado por $bd(v_0, v_{i-1})$ o qv_{i-1} es intersectado por $bd(v_{i+1}, v_n)$











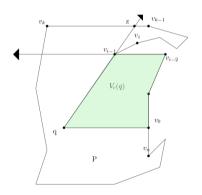
Caso 2a

El vértice v_i se encuentra a la derecha de $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$

El vértice v; y algunos de los vértices subsecuentes de vi (que serán revisados) no son visibles desde q.

Sea $v_{k-1}v_k$ la primer arista desde v_{i+1} en $bd(v_{i+1}, v_n)$, en sentido antihorario de manera que $v_{k+1}v_k$ intersecta $\overrightarrow{qv_{i-1}}$.

Sea z el punto de intersección.





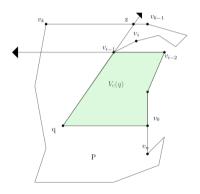






El vértice v_i se encuentra a la derecha de $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$

Veamos que v_k se encuentra a la izquierda de $\overrightarrow{qv_{v_{i-1}}}$ ya que bd(P) does not wind around q. Entonces, ningún vértice de $bd(v_i, v_{v_{k-1}})$ es visible desde q y por consiguiente, z es el siguiente punto de v_{i-1} en $bd(v_{i-1}, v_n)$ visible desde q. Así que, v_iz es una arista construida de V(q), donde q, v_{i-1} y z son puntos colineales.









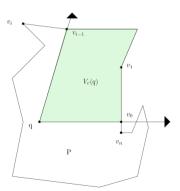


Caso 2b

El vértice v_i se encuentra a la izquierda de $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$

El vértice v_{i-1} y algunos de los vértices anteriores de v_i (quien está actualmente en el stack) no son visibles desde q. Sacamos a v_i del stack.

Sea u vértice que se encuentra en la parte superior del stack. La arista $v_{i-1}v_i$ es conocida como arista frontal. Mientras $v_{i-1}v_i$ intersecta uq y u es un vértice de P, realizamos pop al stack.



Después de ejecutar el backtracking, pueden suceder dos situaciones

- i. $v_{i-1}v_i$ no intersecta uq
- ii. $v_{i-1}v_i$ intersecta uq



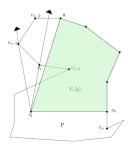




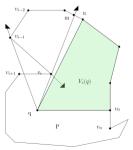
Caso 2b.i

$v_{i-1}v_i$ no intersecta uq

Si v_{i+1} se encuentra a la derecha de $\overrightarrow{qv_i}$, el backtracking continua con v_iv_{i+1} como la *arista frontal* actual.



De otra forma, v_{i+1} se encuentra a la izquierda de $\overrightarrow{av_i}$.







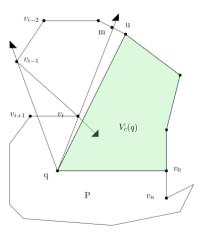




$v_{i-1}v_i$ no intersecta uq

Sea m el punto de intersección de $\overrightarrow{qv_i}$ con la arista del polígono que contiene u

Si v_{i+1} se encuentra a la derecha de $\overrightarrow{v_{i-1}v_i}$, entonces termina el backtracking.







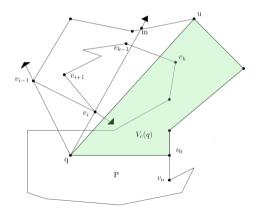


Caso 2b.i

$v_{i-1}v_i$ no intersecta uq

Ingresamos m y v_{i+1} al stack y v_{i+1} se convierte en el nuevo v_i .

Si v_{i+1} se encuentra a la izquierda de $\overrightarrow{v_{i-1}v_i}$, revisamos $bd(v_{i+1},v_n)$ desde v_{i+1} hasta que un vértice v_k es encontrado de manera que la arista $v_{k-1}v_k$ intersecta mv_i . El backtracking continua con $v_{k-1}v_k$ como la arista frontal actual







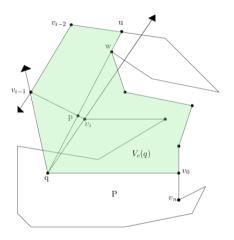


Introducción

Caso 2b.ii

$v_{i-1}v_i$ intersecta uq

u no es un vértice de P. Sea w el vértice que se encuentra justo debajo de u en el stack. Por lo que, uw es una arista construida







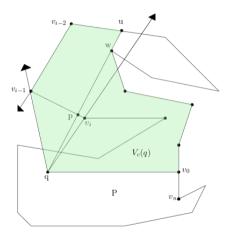


Caso 2b.ii

$v_{i-1}v_i$ intersecta uq

Sea p el punto de intersección de uq y $v_{i-1}v_i$. Si $p \in qw$, la visibilidad de ambos, u y w desde q esta bloqueada por $v_{i-1}v_i$. Vaciamos el stack.

El backtracking continua y $v_{i-1}v_i$ permanece como la *arista frontal*.







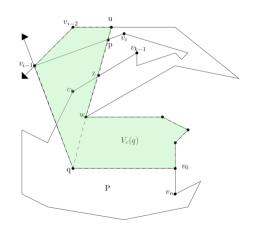


Caso 2b.ii

$v_{i-1}v_i$ intersecta uq

De otra forma, $v_{i-1}v_i$ ha intersectado uw como p pertenece a uw.

Checamos $bd(v_{i+1,v_n})$ desde v_{i+1} hasta encontrar un vértice v_k tal que la arista $v_{k-1}v_k$ ha sido intersectada por wp en algún punto (digamos, z). Así que, todo bd(w,z)(a excepción de w y z) no es visible por q. Vaciamos el stack.





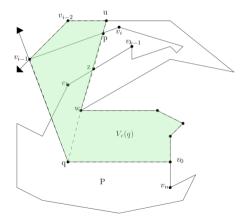




Caso 2b.ii

$v_{i-1}v_i$ intersecta uq

Ingresamos a z y a v_k al stack. Por lo que, v_{k+1} se convierten en el nuevo v_i . Puede suceder que la arista construida que termina en u (digamos, uu') haya sido calculada por el Caso 2b al final de la fase de backtracking. Esto significa que el vértice u' es el último vértice en el stack que va a ser sacado en la fase de backtracking actual. Por lo tanto, q, w y z no son colineales. Los sacamos del stack y notemos que nos encontramos la primera situación del backtracking actual.



Algoritmo para calcular V(q)

Algoritmo para calcular V(q)

- 1. Ingresamos a v_1 al stack y i := i + 1. Si i = n + 1 Ir al Paso 8.
- 2. Si v_i se encuentra a la izquierda de $\overrightarrow{qv_{i-1}}$ entonces *Ir al Paso 1*
- 3. Si v_i se encuentra a la derecha de $\overrightarrow{qv_{i-1}}$ y $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$ entonces
 - 3.1 Checar desde v_{i+1} en sentido antihorario hasta encontrar un vértice v_k tal que $v_{k-1}v_k$ intersecta $\overrightarrow{qv_{i-1}}$. Sea z el punto de intersección.
 - 3.2 Ingresamos z al stack. i := k e Ir al Paso 1.
- 4. Si v_i se encuentra a la derecha de $\overrightarrow{qv_{i-1}}$ y a la izquierda de $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$ entonces
 - 4.1 Sea u el elemento que se encuentra en la parte superior del stack. Realizamos pop al stack.
 - 4.2 Mientras u sea un vértice y $v_{i-1}v_i$ intersecte uq, realizamos pop al stack.

- 5. Si $v_{i-1}v_i$ no intersecta uq entonces
 - 5.1 Si v_{i+1} se encuentra a la derecha de $\overrightarrow{qv_i}$ entonces i := i+1 e *Ir al Paso 4b*.
 - 5.2 Sea m el punto de intersección de $\overrightarrow{qv_i}$ y la arista que contiene a u. Si v_{i+1} se encuentra a la derecha de $\overrightarrow{v_{i-1}v_i}$ entonces ingresamos m al stack y vamos al vamos va
- 6. Sea w el vértice que se encuentra justo debajo de u en el stack. Sea p el punto de intersección entre $v_{i-1}v_i$ y uq. Si $p \in qw$ o q, w y u no son colineales entonces realizamos pop al stack y vamos al paso 4b.
- 7. Checamos desde v_{i+1} en sentido antihorario hasta encontrar un vértice v_k tal que $v_{k-1}v_k$ intersecte wp. Insertamos el punto de intersección al stack, asignamos k a i y vamos al Paso 1.
- 8. Generamos V(q) sacando todos los vértices y puntos del stack y nos detenemos.



Ejemplo

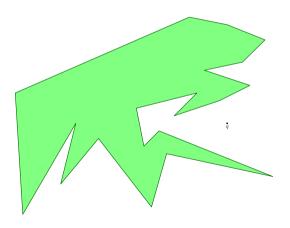
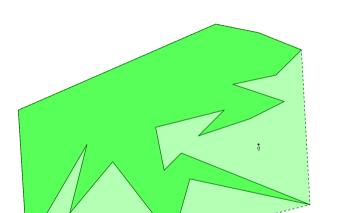


Figura: Polígono con punto q



Ejemplo

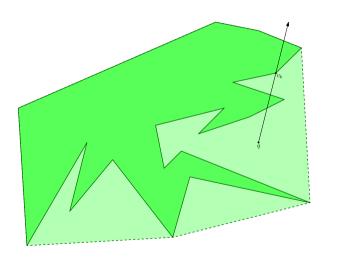
Calculamos el cierre convexo.





Ejemplo

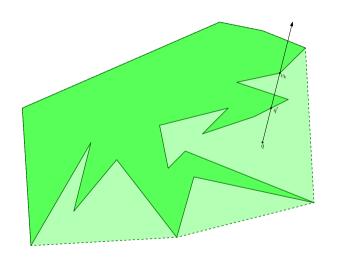
Trazamos una línea a partir de q que pase por un vértice de P.





Ejemplo

Encontramos al punto más cercano a q de las intersecciones de $\overrightarrow{qv_k}$ con bd(P).



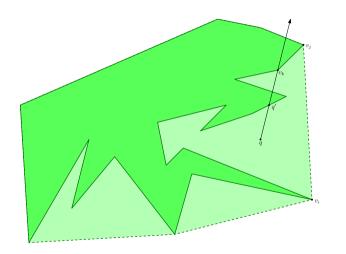


Introducción

Calculando la visibilidad de un punto Algoritmo para calcular V(q)

Ejemplo

Encontramos a v_i y v_j .





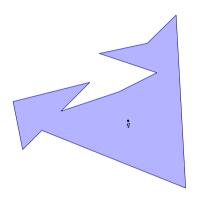








Ahora q es un punto interno del polígono conseguido.





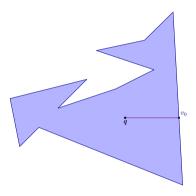




Calculando la visibilidad de un punto Algoritmo para calcular V(q)

Ejemplo

Se traza una línea horizontal desde el punto hacia la derecha a lo largo del eje x.







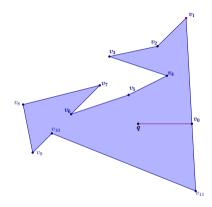
Calculando la visibilidad de un punto



Algoritmo para calcular V(q)

Ejemplo

Asignamos identificadores a los vértices en sentido antihorario.



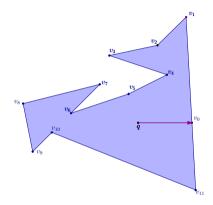








Insertamos a v_0 a la pila.





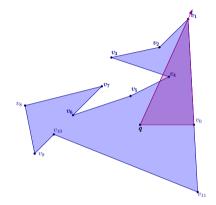




Calculando la visibilidad de un punto

Ejemplo

 v_1 está a la izquierda de $\overrightarrow{qv_0}$, así que lo insertamos a la pila.







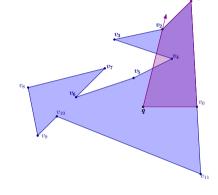


Introducción

Calculando la visibilidad de un punto Algoritmo para calcular V(q)

Ejemplo

 v_2 está a la izquierda de $\overrightarrow{qv_1}$, así que lo insertamos a la pila.









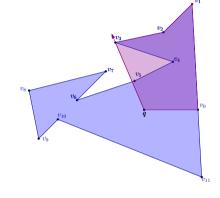


Introducción Calculando la visibilidad de un punto

Algoritmo para calcular V(q)

Ejemplo

 v_3 está a la izquierda de $\overrightarrow{qv_2}$, así que lo insertamos a la pila.





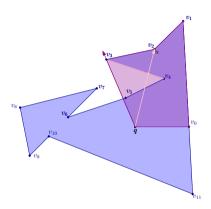


Algoritmo para calcular V(q)



 v_4 está a la derecha de $\overrightarrow{qv_3}$ y está a la izquierda de $\overrightarrow{v_2v_3}$. Así que sacamos el primer elemento del stack. Sea v_3v_4 la arista frontal y sea u el primer vértice de la pila.









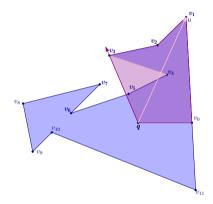


calcular V(q)



Ejemplo

La arista frontal intersecta a uq y u es vértice de P, así que sacamos el primer elemento del stack. Ahora u es v_1 .





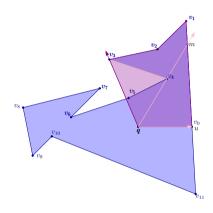


 v_0

Algoritmo para calcular V(q)

Ejemplo

La arista frontal intersecta a uq y u es vértice de P, así que sacamos el primer elemento del stack. Ahora u es v_0 . Sea m el punto de intersección de $\overrightarrow{qv_4}$ con la arista que contiene a u.

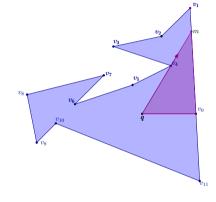




Calculando la visibilidad de un punto Algoritmo para calcular V(q)

Ejemplo

Insertamos a m y v_4 a la pila.







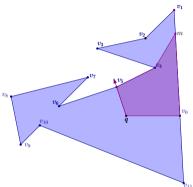




Ejemplo

 v_5 está a la izquierda de $\overrightarrow{qv_4}$, así que lo agregamos a la pila.









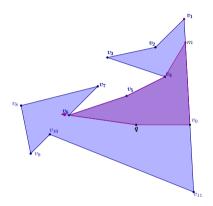
Algoritmo para calcular V(q)

Calculando la visibilidad de un punto

Ejemplo

 v_6 está a la izquierda de $\overrightarrow{qv_5}$, así que lo agregamos a la pila.







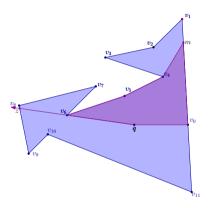






 v_7 está a la derecha de $\overrightarrow{qv_6}$ y a la derecha de $\overrightarrow{v_5v_6}$. Aí, conseguimos la primer arista en orden antihorario que intersecte a $\overrightarrow{qv_6}$ y sea z el punto de intersección.

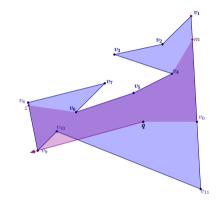






Ejemplo

Insertamos a z y v_9 a la pila.







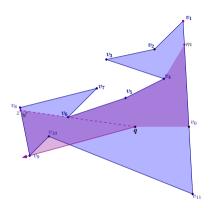


Algoritmo para calcular V(q)



 $\overrightarrow{v_{10}}$ está a la derecha de $\overrightarrow{qv_9}$ y a la izquierda de $\overrightarrow{v_8v_9}$, así que sacamos el primer elemento del stack. Sea v_9v_{10} la arista frontal y sea z el primer vértice de la pila.









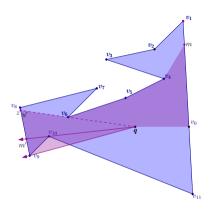




Ejemplo

Sea m' el punto de intersección de $\overrightarrow{qv_{10}}$ con la arista que contiene a u'.









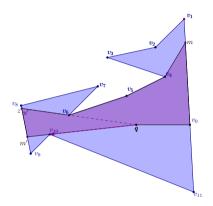


Algoritmo para calcular V(q)

Ejemplo

Insertamos a m' y a v_{10} a la pila.











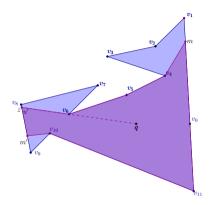


Algoritmo para calcular V(q)

Ejemplo

 v_{11} está a la izquierda de qv10 así que lo agregamos a la pila y terminamos.











Complejidad del algoritmo

Invariante

El algoritmo mantiene una invariante de que los vértices y puntos en la pila en cualquier etapa están ordenados angularmente con respecto a q.

Revisemos paso a paso la complejidad del algoritmo

- 1. Inicialización: O(1)
- 2. La ejecución recorre los n vértices una vez y para cada vértice se realizan operaciones en el stack: O(n)

Complejidad Total: O(n)

Gracias por su atención

Arturo González Peñaloza Dulce Julieta Mora Hernández