

# Point Visibility

**Arturo González Peñaloza**

**Dulce Julieta Mora Hernández**

Universidad Nacional Autónoma de México

16 de mayo de 2024

## 1. Introducción

- 1.1 Definiciones Fundamentales
- 1.2 Algoritmo para cierre convexo en  $O(n)$
- 1.3 Cierre Convexo en  $O(n)$
- 1.4 Punto en polígono

## 2. Calculando la visibilidad de un punto

## 3. Algoritmo para calcular $V(q)$

- 3.1 Algoritmo
- 3.2 Complejidad

# Introducción

---

## Polígono de visibilidad

El *polígono de visibilidad*  $V(q)$  de un punto  $q$  en un polígono simple  $P$  es el conjunto de todos los puntos de  $P$  que son visibles desde  $q$ .

$$V(q) = \{p \in P \mid q \text{ sees } p\}$$

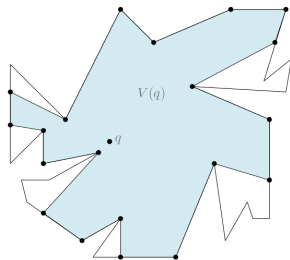


Figura: Polígono simple

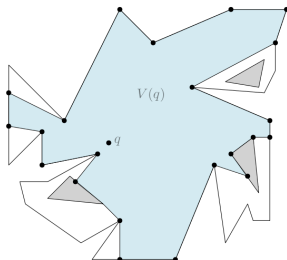


Figura: Polígono con hoyos

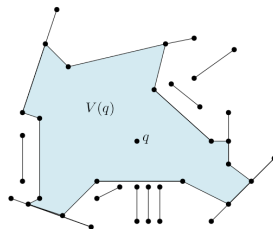


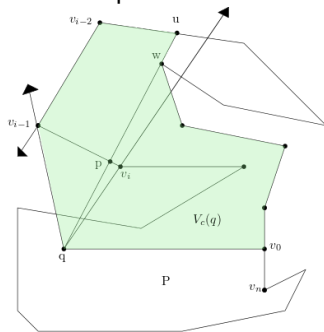
Figura: Conjunto de líneas

# Arista construida

Sea  $ab$  una arista en el perímetro de  $V(q)$  de manera que

- Ningún punto de  $ab$ , excepto  $a$  y  $b$ , pertenecen al perímetro de  $P$
- $q$ ,  $a$  y  $b$  son colineales
- $a$  o  $b$  es un vértice de  $P$

La arista  $ab$  se llama *arista construida* de  $V(q)$

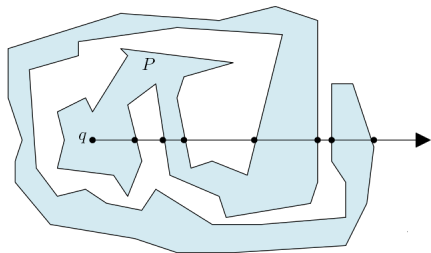


# Revoluciones

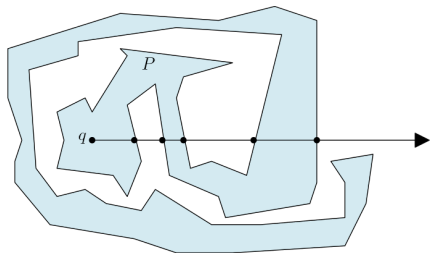
Para un polígono simple  $P$  y un punto  $z \in P$ , el *número de revoluciones* de  $P$  con respecto a  $z$  es el número de revoluciones que el perímetro de  $P$  hace alrededor de  $z$ .

Si el número de revoluciones de  $P$  respecto a  $z$  es uno,  $P$  es llamado *non-winding polygon*.

El número de revoluciones de  $P$  respecto a  $q$  es dos



El número de revoluciones de  $P$  respecto a  $q$  es una





## Algoritmo para calcular CH en $O(n)$

1.  $t \leftarrow -1$ ;  $b \leftarrow 0$ ;  
   $v_1 \leftarrow \text{input}$ ;  $v_2 \leftarrow \text{input}$ ;  $v_3 \leftarrow \text{input}$ ;  
  if  $(v_1, v_2, v_3) > 0$   
    then begin push  $v_1$ ; push  $v_2$  ; end  
    else begin push  $v_2$ ; push  $v_1$  ; end  
  push  $v_3$  ; insert  $v_3$ ;
2.  $v \leftarrow \text{input}$ ;  
  until  $(v, d_b, d_{b+1}) < 0$  or  $(d_{t-1}, d_t, v) < 0$   
    do  $v \leftarrow \text{input}$  end;
3. until  $(d_{t-1}, d_t, v) > 0$  do pop  $d_t$  end;  
  push  $v$ ;
4. until  $(v, d_b, d_{b+1}) > 0$  do remove  $d_b$  end;  
  insert  $v$ ;  
  goto 2

# Algoritmo de Melkman

Los polígonos simples simplifican el proceso de calcular su cierre convexo. El algoritmo de Melkman es una herramienta que aprovecha esta propiedad.

# Algoritmo de Melkman

1.  $D \leftarrow (p_2, p_1, p_1)$  // Se agregan a una deque dos puntos consecutivos del polígono.
2. Para  $i \leftarrow 3$  a  $n$  hacer:
  - 2.1 Si  $p_i$  está fuera del ángulo  $v_{t-1}v_tv_{b+1}$ , entonces
    - 2.1.1 Mientras  $p_i$  esté a la izquierda de  $\overrightarrow{v_b v_{b+1}}$ , entonces se saca desde abajo de  $D$ .
    - 2.1.2 Mientras  $p_i$  esté a la derecha de  $\overrightarrow{v_t v_{t-1}}$ , entonces se saca desde arriba de  $D$ .
  - 2.2 Se agrega al inicio y al final de  $D$  a  $p_i$ .

## Observación

Si tomamos los primeros tres vértices de la deque (leídos de izquierda a derecha), obtenemos una vuelta a la derecha. Si tomamos los últimos tres vértices de la deque (leídos de derecha a izquierda), obtenemos una vuelta a la izquierda.

# Ejemplo

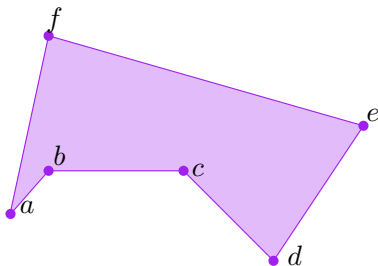


Figura: Polígono simple

# Ejemplo

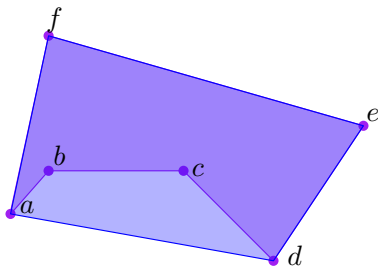
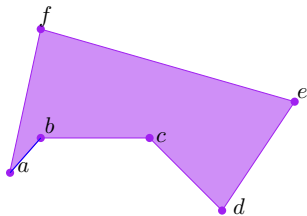


Figura: Polígono simple con su cierre convexo

## Ejemplo

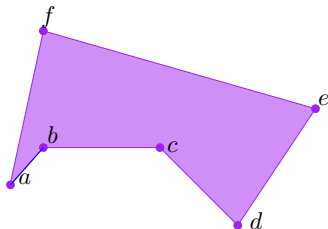
Se agrega a la deque dos puntos consecutivos del polígono.



$a$	$b$	$a$
-----	-----	-----

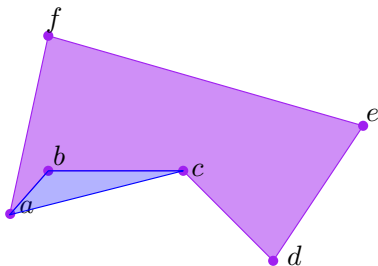
## Ejemplo

$c$  está a la derecha de  $\overrightarrow{ab}$ , entonces se saca desde abajo de  $D$ .



$a$	$b$
-----	-----

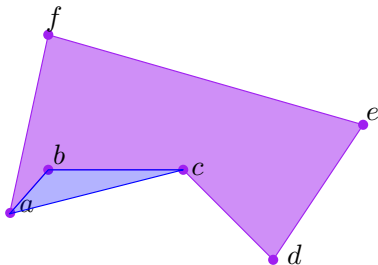
# Ejemplo



$c$	$a$	$b$	$c$
-----	-----	-----	-----

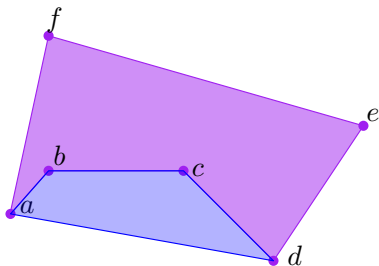


# Ejemplo



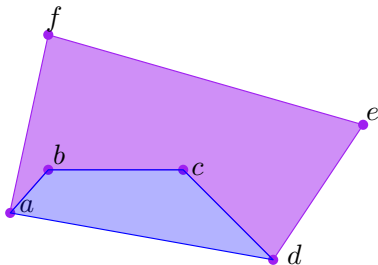
$a$	$b$	$c$
-----	-----	-----

# Ejemplo



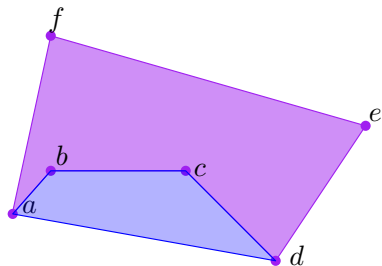
$d$	$a$	$b$	$c$	$d$
-----	-----	-----	-----	-----

# Ejemplo



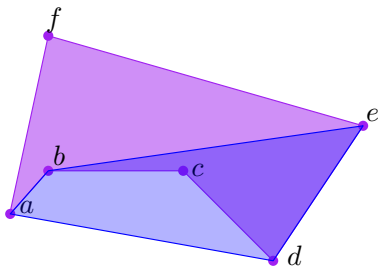
$d$	$a$	$b$	$c$
-----	-----	-----	-----

# Ejemplo



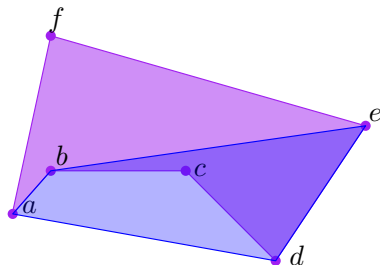
$d$	$a$	$b$
-----	-----	-----

# Ejemplo



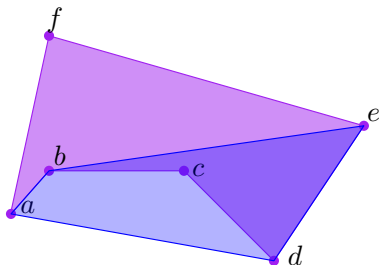
$e$	$d$	$a$	$b$	$e$
-----	-----	-----	-----	-----

# Ejemplo



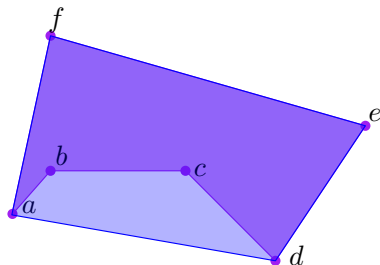
$e$	$d$	$a$	$b$
-----	-----	-----	-----

# Ejemplo



$e$	$d$	$a$
-----	-----	-----

# Ejemplo



$f$	$e$	$d$	$a$	$f$
-----	-----	-----	-----	-----



## Punto en polígono

Un problema geométrico es determinar si un punto específico está dentro o fuera de un polígono dado.

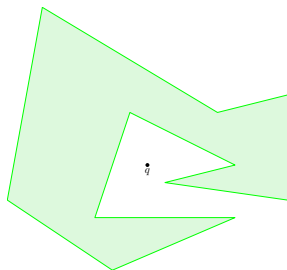


Figura: Punto  $q$  fuera de polígono.

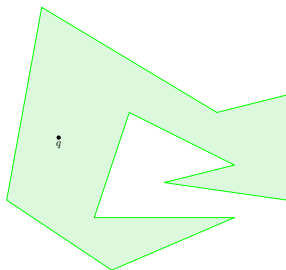
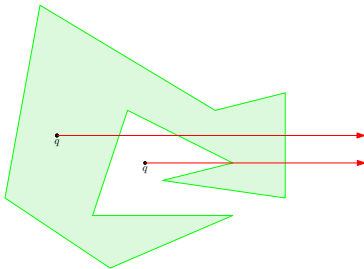


Figura: Punto  $q$  dentro de polígono.

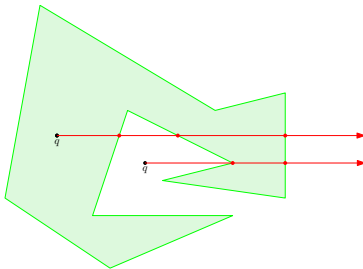
# Método del rayo

1. Se traza una línea horizontal desde el punto hacia la derecha a lo largo del eje x.



## Método del rayo

1. Se traza una línea horizontal desde el punto hacia la derecha a lo largo del eje x.
2. Se cuenta el número de intersecciones con las aristas del polígono:
  - 2.1 Si el número de intersecciones es par, entonces el punto está afuera del polígono.
  - 2.2 En otro caso, el punto está dentro del polígono.



# Complejidad

1. Se traza una línea horizontal desde el punto hacia la derecha a lo largo del eje x.  
 **$O(1)$**
2. Se cuenta el número de intersecciones con las aristas del polígono:  **$O(n)$** 
  - 2.1 Si el número de intersecciones es par, entonces el punto está afuera del polígono.  
 **$O(1)$**
  - 2.2 En otro caso, el punto está dentro del polígono.  **$O(1)$**

**Complejidad:**  $O(n)$

## Calculando la visibilidad de un punto

---

# El problema

**Non-winding polygon:  $O(n)$  algorithm**

El primer paso del algoritmo es determinar si  $q$  se encuentra dentro o fuera de  $P$ .

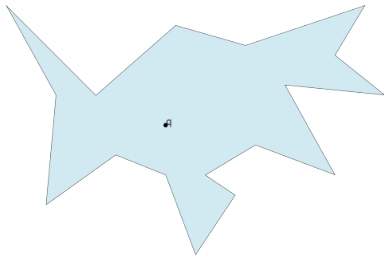


Figura:  $q$  se encuentra dentro de  $P$

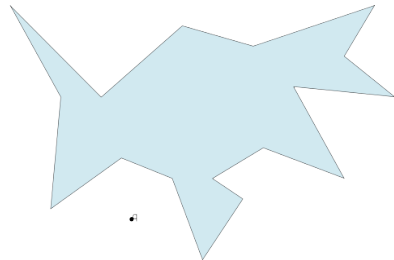


Figura:  $q$  se encuentra fuera de  $P$

Existen dos situaciones:

- $q$  se encuentra fuera del cierre convexo de  $P$
- $q$  se encuentra fuera de  $P$  pero dentro del cierre convexo de  $P$

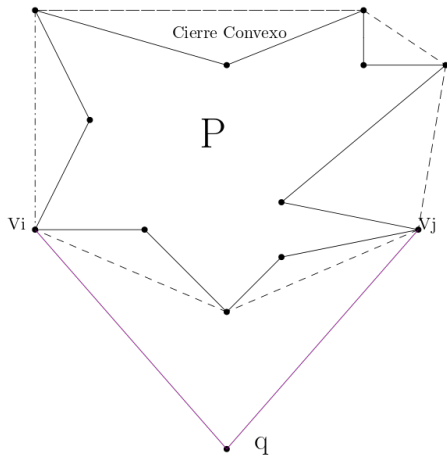


## Si $q$ se encuentra fuera del cierre convexo de $P$

1. Trazamos dos tangentes (digamos,  $qv_i$  y  $qv_j$ ) a partir de  $q$  hacia el cierre convexo de  $P$ .
2. Ahora  $q$  es un punto interno de  $P'$ .

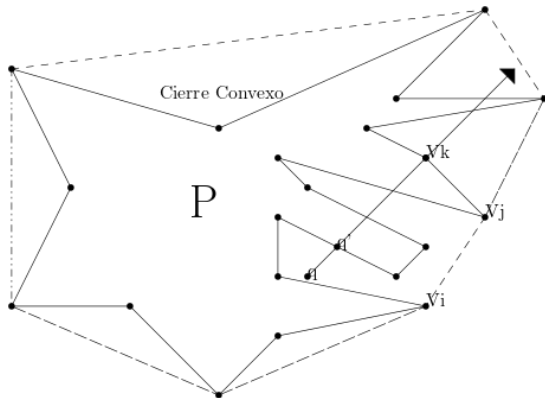
### Observación

Sea  $bd(P)$  el perímetro de  $P$ . Notemos que todos los puntos visibles del  $bd(P)$  a partir de  $q$  se encuentran entre  $v_i$  y  $v_j$  viendo hacia  $q$ .



## Si $q$ se encuentra fuera de $P$ pero dentro del cierre convexo de $P$

1. Trazamos una línea a partir de  $q$  que pase por cualquier vértice  $v_k$  de  $P$  (denotado como  $\overrightarrow{qv_k}$ ).
2. Sea  $q'$  el punto más cercano a  $q$  entre todos los puntos de las intersecciones de  $\overrightarrow{qv_k}$  con  $bd(P)$ .
3. A partir de  $q'$  recorremos  $bd(P)$  en el sentido de las manecillas del reloj (y en sentido contrario) hasta que un vértice  $v_i$  del cierre convexo (respectivamente,  $v_j$ ) se alcanza.
4. Ahora,  $q$  es un punto dentro de  $P'$



A partir de ahora, se considera que el punto  $q$  es un punto interno de  $P$ . Por lo que, de ahora en adelante, se asume que  $bd(P)$  no tiene *winding* alrededor de  $q$ .

**El problema es calcular  $V(q)$  de  $P$  de  $q$ .**

## Observación

Sea  $bd(v_j, v_k)$  el límite en sentido antihorario de  $P$  desde  $v_j$  hasta  $v_k$ .

También asumimos que los vértices (y los puntos finales de las *aristas construidas*) en  $bd(v_0 v_{i-1})$ , las cuales se encuentran para ser visibles desde  $q$  por el procedimiento, son colocadas en un stack en el orden en que son encontradas, donde  $v_0$  y  $v_{i-1}$  están en la parte inferior y superior del stack, respectivamente.

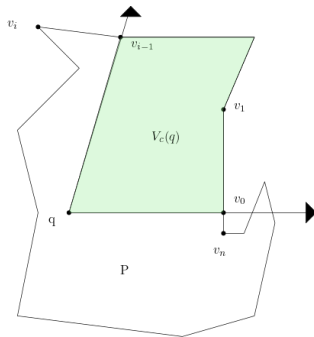
Contamos con los siguientes casos

1. El vértice  $v_i$  se encuentra a la izquierda de  $\overrightarrow{qv_{i-1}}$
2. El vértice  $v_i$  se encuentra a la derecha de  $\overrightarrow{qv_{i-1}}$ 
  - 2.1 El vértice  $v_i$  se encuentra a la derecha de  $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$
  - 2.2 El vértice  $v_i$  se encuentra a la izquierda de  $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$

## Caso 1

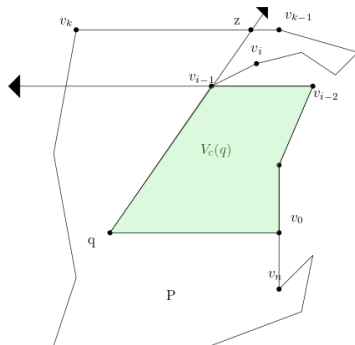
El vértice  $v_i$  se encuentra a la izquierda de  $\overrightarrow{qv_{i-1}}$

Como  $v_i$  y los vértices y puntos en el stack se encuentran ordenados por el ordenamiento angular respecto a  $q$ ,  $v_i$  es ingresado al stack.



**El vértice  $v_j$  se encuentra a la derecha de  $\overrightarrow{qv_{j-1}}$**

Puede observarse que  $v_{i-1}$  y  $v_i$  no pueden ser visibles por  $q$  ya que  $qv_i$  es intersectado por  $bd(v_0, v_{i-1})$  o  $qv_{i-1}$  es intersectado por  $bd(v_{i+1}, v_n)$



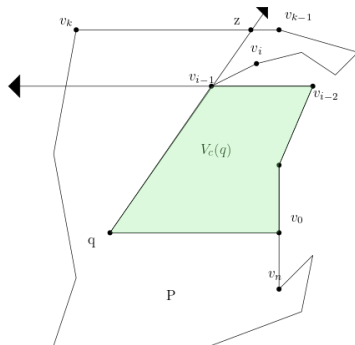
## Caso 2a

El vértice  $v_i$  se encuentra a la derecha de  $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$

El vértice  $v_i$  y algunos de los vértices subsecuentes de  $v_i$  (que serán revisados) no son visibles desde  $q$ .

Sea  $v_{k-1}v_k$  la primer arista desde  $v_{i+1}$  en  $bd(v_{i+1}, v_n)$ , en sentido antihorario de manera que  $v_{k+1}v_k$  intersecta  $\overrightarrow{qv_{i-1}}$ .

Sea  $z$  el punto de intersección.





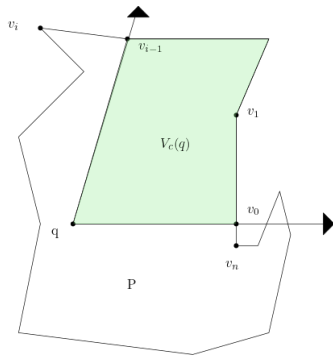


## Caso 2b

El vértice  $v_i$  se encuentra a la izquierda de  $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$

El vértice  $v_{i-1}$  y algunos de los vértices anteriores de  $v_i$  (quien está actualmente en el stack) no son visibles desde  $q$ . Sacamos a  $v_i$  del stack.

Sea  $u$  vértice que se encuentra en la parte superior del stack. La arista  $v_{i-1}v_i$  es conocida como *arista frontal*. Mientras  $v_{i-1}v_i$  intersecta  $uq$  y  $u$  es un vértice de  $P$ , realizamos pop al stack.



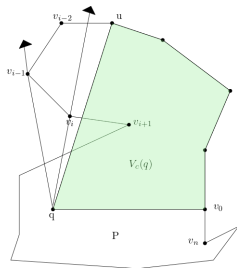
Después de ejecutar el backtracking, pueden suceder dos situaciones

- i.  $v_{i-1}v_i$  no interseca  $uq$
- ii.  $v_{i-1}v_i$  interseca  $uq$

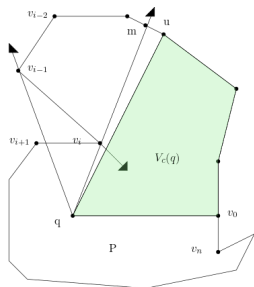
## Caso 2b.i

$v_{i-1}v_i$  **no intersecta**  $uq$

Si  $v_{i+1}$  se encuentra a la derecha de  $\overrightarrow{qv_i}$ , el backtracking continua con  $v_iv_{i+1}$  como la *arista frontal* actual.



De otra forma,  $v_{i+1}$  se encuentra a la izquierda de  $\overrightarrow{qv_i}$ .

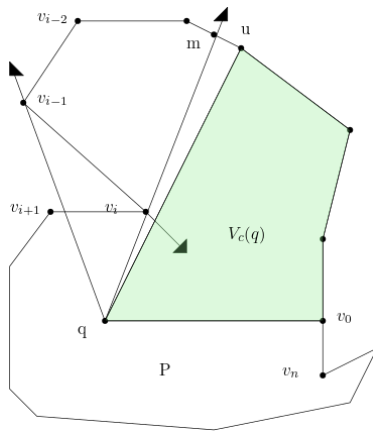


## Caso 2b.i

$v_{i-1}v_i$  **no interseca**  $uq$

Sea  $m$  el punto de intersección de  $\overrightarrow{qv_i}$  con la arista del polígono que contiene  $u$ .

Si  $v_{i+1}$  se encuentra a la derecha de  $\overrightarrow{v_{i-1}v_i}$ , entonces termina el backtracking.

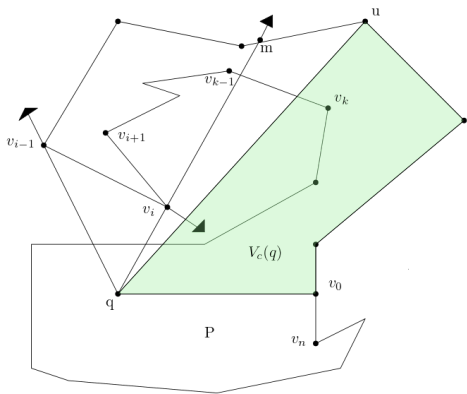


## Caso 2b.i

$v_{i-1}v_i$  **no interseca**  $uq$

Ingresamos  $m$  y  $v_{i+1}$  al stack y  $v_{i+1}$  se convierte en el nuevo  $v_i$ .

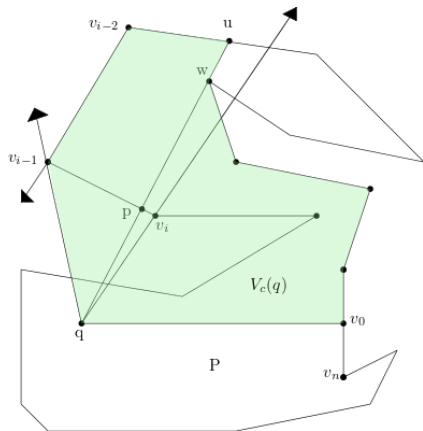
Si  $v_{i+1}$  se encuentra a la izquierda de  $\overrightarrow{v_{i-1}v_i}$ , revisamos  $bd(v_{i+1}, v_n)$  desde  $v_{i+1}$  hasta que un vértice  $v_k$  es encontrado de manera que la arista  $v_{k-1}v_k$  interseca  $mv_i$ . El backtracking continua con  $v_{k-1}v_k$  como la *arista frontal* actual.



## Caso 2b.ii

$v_{i-1}v_i$  **intersecta**  $uq$

$u$  no es un vértice de  $P$ . Sea  $w$  el vértice que se encuentra justo debajo de  $u$  en el stack. Por lo que,  $uw$  es una *arista construida*

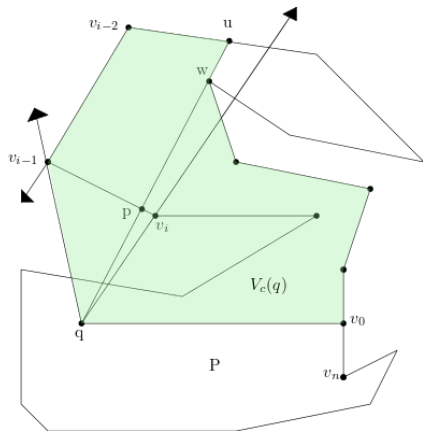


## Caso 2b.ii

$v_{i-1}v_i$  **intersecta**  $uq$

Sea  $p$  el punto de intersección de  $uq$  y  $v_{i-1}v_i$ . Si  $p \in qw$ , la visibilidad de ambos,  $u$  y  $w$  desde  $q$  esta bloqueada por  $v_{i-1}v_i$ . Vaciamos el stack.

El backtracking continua y  $v_{i-1}v_i$  permanece como la *arista frontal*.



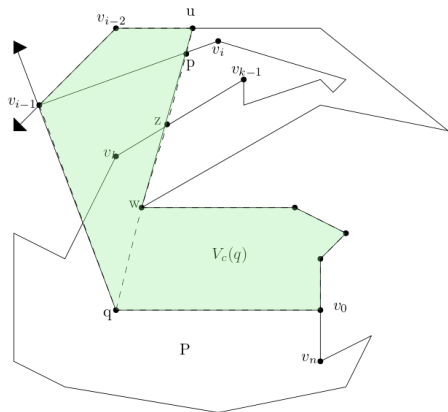


## Caso 2b.ii

$v_{i-1}v_i$  **intersecta**  $uq$

De otra forma,  $v_{i-1}v_i$  ha intersectado  $uw$  como  $p$  pertenece a  $uw$ .

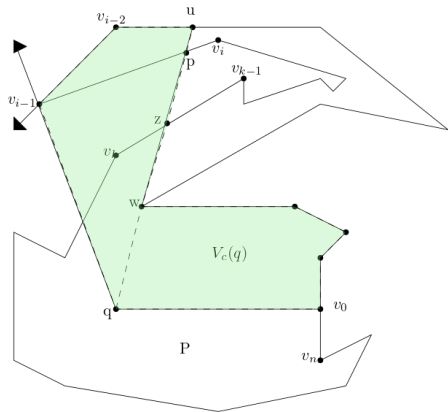
Checamos  $bd(v_{i+1}, v_n)$  desde  $v_{i+1}$  hasta encontrar un vértice  $v_k$  tal que la arista  $v_{k-1}v_k$  ha sido intersectada por  $wq$  en algún punto (digamos,  $z$ ). Así que, todo  $bd(w, z)$  (a excepción de  $w$  y  $z$ ) no es visible por  $q$ . Vaciamos el stack.



## Caso 2b.ii

$v_{i-1}v_i$  **intersecta**  $uq$

Ingresamos a  $z$  y a  $v_k$  al stack. Por lo que,  $v_{k+1}$  se convierten en el nuevo  $v_i$ . Puede suceder que la *arista construida* que termina en  $u$  (digamos,  $uu'$ ) haya sido calculada por el Caso 2b al final de la fase de backtracking. Esto significa que el vértice  $u'$  es el último vértice en el stack que va a ser sacado en la fase de backtracking actual. Por lo tanto,  $q$ ,  $w$  y  $z$  no son colineales. Los sacamos del stack y notemos que nos encontramos la primera situación del backtracking actual.



## Algoritmo para calcular $V(q)$

---

## Algoritmo para calcular $V(q)$

1. Ingresamos a  $v_1$  al stack y  $i := i + 1$ . Si  $i = n + 1$  *Ir al Paso 8*.
2. Si  $v_i$  se encuentra a la izquierda de  $\overrightarrow{qv_{i-1}}$  entonces *Ir al Paso 1*
3. Si  $v_i$  se encuentra a la derecha de  $\overrightarrow{qv_{i-1}}$  y  $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$  entonces
  - 3.1 Checar desde  $v_{i+1}$  en sentido antihorario hasta encontrar un vértice  $v_k$  tal que  $v_{k-1}v_k$  intersecta  $\overrightarrow{qv_{i-1}}$ . Sea  $z$  el punto de intersección.
  - 3.2 Ingresamos  $z$  al stack.  $i := k$  e *Ir al Paso 1*.
4. Si  $v_i$  se encuentra a la derecha de  $\overrightarrow{qv_{i-1}}$  y a la izquierda de  $\overrightarrow{v_{i-2}v_{i-1}}$  entonces
  - 4.1 Sea  $u$  el elemento que se encuentra en la parte superior del stack. Realizamos *pop* al stack.
  - 4.2 Mientras  $u$  sea un vértice y  $v_{i-1}v_i$  intersecte  $uq$ , realizamos *pop* al stack.

5. Si  $v_{i-1}v_i$  no intersecta  $uq$  entonces
  - 5.1 Si  $v_{i+1}$  se encuentra a la derecha de  $\overrightarrow{qv_i}$  entonces  $i := i + 1$  e *Ir al Paso 4b.*
  - 5.2 Sea  $m$  el punto de intersección de  $\overrightarrow{qv_i}$  y la arista que contiene a  $u$ . Si  $v_{i+1}$  se encuentra a la derecha de  $\overrightarrow{v_{i-1}v_i}$  entonces ingresamos  $m$  al stack y *vamos al Paso 1.*
  - 5.3 Checamos desde  $v_{i+1}$  en orden antihorario hasta encontrar un vértice  $v_k$  tal que  $v_{k-1}v_k$  intersecte  $mv_i$ . Asignamos  $k$  a  $i$  y *vamos al Paso 4b.*
6. Sea  $w$  el vértice que se encuentra justo debajo de  $u$  en el stack. Sea  $p$  el punto de intersección entre  $v_{i-1}v_i$  y  $uq$ . Si  $p \in qw$  o  $q, w$  y  $u$  no son colineales entonces realizamos *pop* al stack y *vamos al paso 4b.*
7. Checamos desde  $v_{i+1}$  en sentido antihorario hasta encontrar un vértice  $v_k$  tal que  $v_{k-1}v_k$  intersecte  $wp$ . Insertamos el punto de intersección al stack, asignamos  $k$  a  $i$  y *vamos al Paso 1.*
8. Generamos  $V(q)$  sacando todos los vértices y puntos del stack y nos detenemos.

# Complejidad del algoritmo

## Invariante

El algoritmo mantiene una invariante de que los vértices y puntos en la pila en cualquier etapa están ordenados angularmente con respecto a  $q$ .

Revisemos paso a paso la complejidad del algoritmo

1. Inicialización:  $O(1)$
2. La ejecución recorre los  $n$  vértices una vez y para cada vértice se realizan operaciones en el stack:  $O(n)$

**Complejidad Total:**  $O(n)$

# Gracias por su atención

**Arturo González Peñaloza**

**Dulce Julieta Mora Hernández**

Universidad Nacional Autónoma de México

16 de mayo de 2024