* 2x codeuse (connecteur) (gauche/droite)
  + GND
  + 5V
  + digital (interrupt)
  + digital (interrupt)
* 2x drivers (Template a respecter) (gauche/droite)
  + GND
  + PWM
  + Digital
  + Power IN
  + Power OUT
  + Power GND ( ? )
* 4x UART (connecteur) (vers mega, vers telemetry , vers camera, vers Lidar)
  + Tx
  + Rx
  + GND