

# Mécanique des fluides - S3

## I Equations de bilans

**Definition I.1.** Bilan de masse (continuité)

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \vec{v}) = 0$$

On en déduit l'équivalence : écoulement incompressible  $\Leftrightarrow \operatorname{div}(\vec{v}) = 0$

**Definition I.2.** Bilan de quantité de mouvement

$$\rho \frac{d\vec{v}}{dt} = -\operatorname{grad}(p) + \mu \Delta \vec{v} + \vec{f}$$

en développant la dérivée droite et en introduisant la viscosité cinématique ( $\nu = \frac{\mu}{\rho}$ ) :

$$\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \operatorname{grad}(\vec{v}) \cdot \vec{v} = -\frac{\operatorname{grad}(p)}{\rho} + \nu \Delta \vec{v} + \frac{\vec{f}}{\rho}$$

**Definition I.3.** Loi de Newton

- Tenseur de contraintes :  $\bar{\bar{\sigma}} = -p \bar{\bar{I}} + \bar{\bar{\tau}}$
- Tenseur de contraintes visqueuses :  $\bar{\bar{\tau}} = 2 \mu \bar{\bar{D}} + \eta \operatorname{div}(\vec{v}) \bar{\bar{I}} = 2 \eta (\bar{\bar{D}} - \frac{\operatorname{div}(\vec{v})}{3} \bar{\bar{I}})$
- Tenseur du taux de déformation :  $\bar{\bar{D}} = \operatorname{sym}(\operatorname{grad}(\vec{v}))$
- Taux de variation de volume :  $\operatorname{div}(\vec{v}) = \operatorname{tr}(\bar{\bar{D}})$
- Hypothèse de Stokes sur les coefficients de viscosité (viscosité de volume nulle) :  $2\mu + 3\eta = 0$

On en déduit la force totale appliquée sur un solide immergé :  $\vec{F} = \int_S \bar{\bar{\sigma}} \vec{n} dS$

## II Analyse des écoulements incompressibles

### II.1 Echelles caractéristiques

**Definition II.1.** Temps caractéristiques

- Temps caractéristiques de transport **advectif** (transport sur L à la vitesse V) :  $T_a = \frac{L}{V}$
- Temps caractéristiques de transport **diffusif** (affectation de la ligne  $\sigma$  par la viscosité) :  $T_d = \frac{\sigma^2}{\nu}$

Avec **L** la distance caractéristique, **T** le temps caractéristique et **V** la vitesse caractéristique.

**Definition II.2.** Nombres caractéristiques

- **Nombre de Strouhal** : Caractérise l'instationnarité  
 $St = \frac{T_a}{T} = \frac{L}{VT} \begin{cases} St \ll 1 \Rightarrow \text{quasi-permanent} \\ St \approx 1 \Rightarrow \text{instationnaire} \\ St \gg 1 \Rightarrow \text{fortement instationnaire} \end{cases}$
- **Nombre de Reynolds** : Caractérise les effets visqueux (matériaux géologiques, bactéries, lubrification ...)  
 $Re = \frac{T_d}{T_a} = \frac{VL}{\nu} \approx \frac{\text{force d'inertie}}{\text{force de viscosité}} \begin{cases} Re \ll 1 \Rightarrow \text{écoulement rampant} \\ Re \approx 1 \Rightarrow \text{diffusion et advection du même ordre de grandeur} \\ Re \gg 1 \Rightarrow \text{effets de viscosité négligeables} \end{cases}$
- **Nombre de Froude** :  $Fr = \frac{V^2}{Lg} \approx \frac{\text{force d'inertie}}{\text{force de pesanteur}}$

**Definition II.3.** Couche limite (approfondie par la suite)

Distance à la paroi, notée  $\sigma$ , sur laquelle le milieu est affecté par la diffusion.

$$\sigma \approx \sqrt{\nu T_a} \approx \sqrt{\nu T_d}$$

## II.2 Rotation dans les écoulements

**Definition II.4.** Theoreme de Kelvin

$$\frac{\vec{\Omega}}{2} = \frac{rot(\vec{V})}{2}$$

*Remarque :* Par le théoreme de Stokes, on obtient un lien avec la circulation  $\Theta(C) = \oint_C \vec{v} \cdot d\vec{l} = \int_S \vec{\Omega} \cdot \vec{n} \, dS$

**Definition II.5.** Taux de rotation local

Si les effets visqueux sont négligeables au voisinage d'un domaine matériel dans le fluide (fluide parfait) : La circulation sur un **contour matériel fermé** reste constante au cours du temps. *Remarque :* Proche de la paroi (omniprésence des phénomènes visqueux), la condition d'adhérence fait apparaître un rotationnel non nul.

**Definition II.6.** Loi de Biot et Savart

$$\vec{V}(M) = - \int_V \frac{\vec{\Omega}(M') \wedge \vec{r}}{4\pi r^3} dV \text{ avec } \vec{r} = M\vec{M}'$$

La vorticité dans l'élément de volume  $dV$  **induit une rotation** de tout le fluide à la distance  $r$  de vitesse de rotation  $\frac{\Omega}{4\pi r^3} dV$

**Definition II.7.** Enstrophie

L'enstrophie représente l'intensité tourbillonnaire (indépendamment de l'orientation).

$$F = \frac{\Omega^2}{2}$$

Seul l'étirement d'un tourbillon peut faire varier son intensité. Les autres actions se traduisent par une réorientation des filets tourbillonnaires (qui s'arretent obligatoirement sur une paroi ou sur eux-même).

## II.3 Mise en situation

### — Ecoulement de couette

L'echelle de temps pertinente est  $T_d = \frac{h^2}{\nu}$  pour l'établissement de la solution Couette stationnaire. Les effets visqueux sont confinés à une distance de l'ordre  $\delta = \sqrt{\nu t}$  au temps  $t$ .

### — Ecoulement de Poiseuille en conduite

L'echelle de temps pertinente est  $T_d = \frac{a^2}{\nu}$  où  $a$  est le rayon du tube. La pression est le seul role moteur. Sa force compense les fortement visqueux aux parois et sa puissance équilibre les dissipations.

### — Ecoulement à lignes de courant circulaires

Le gradient radial de pression compense les effets centrifuges.

### — Tourbillon de Lamb-Oseen TD 4

Vitesse radiale :  $V_\theta = \frac{\Gamma}{2\pi r}$  où  $\Gamma$  est la circulation. La longueur caractéristique de diffusion est  $\Delta = \nu t$ .

### — Tourbillon de Burger, tourbillon visqueux maintenu par étirement

Le rayon du coeur tourbillonnaire est approché par  $\delta_d = \sqrt{\frac{\nu}{\alpha}} = \frac{d}{Re}$  avec l'étirement  $\alpha = \frac{U}{d} > 0$  où  $d$  est le diamètre d'orifice et  $U$  la vitesse débitante.

## II.4 Stabilité des écoulements

## III Couche limite laminaire

**Definition III.1.** Présence d'une couche limite et estimation

Dans les écoulements à  $Re \gg 1$  les effets inertiels dominent mais il existe une zone proche des parois où la viscosité ne peut être négligé. On peut caract ristiser l'épaisseur sur la quelle les deux effets sont présents :

$$T_a = T_d \Leftrightarrow \frac{L}{V} = \frac{\delta^2}{\nu} \Leftrightarrow \delta = \sqrt{\frac{\nu L}{V}} = \frac{L}{\sqrt{Re_L}}$$

**Definition III.2. Epaisseur conventionnelle** de couche limite

Soit  $U_e(x)$  la vitesse en fluide parfait,  $U(x, y)$  la vitesse en considérant la viscosité.

$$U(x, \delta(x)) = 0.99 U_e(x)$$

*Remarque* : cette longueur sera utilisé dans les bilans intégraux.

**Definition III.3. Epaisseur de déplacement** de couche limite

Caractérise l'écart à la situation du fluide parfait concernant le débit à travers l'épaisseur de la couche limite.

$$\delta^* = \int_0^{\infty} \left(1 - \frac{U}{U_e}\right) dy = \int_0^{\delta} \left(1 - \frac{U}{U_e}\right) dy$$

*Remarque* :  $\delta^*$  peut être considéré comme le déplacement de la ligne de courant  $q_v = U_e(\delta - \delta^*)$

**Definition III.4. Epaisseur de quantité de mouvement** de couche limite

C'est la hauteur dont il faudrait déplacer la surface de déplacement pour conserver le débit de quantité de mouvement en fluide parfait.

$$\Theta(x) = \int_0^{\delta} \frac{U}{U_e} \left(1 - \frac{U}{U_e}\right) dy$$