VI. Geração de Código

Até a fase de análise semântica, o processo de compilação está orientado pela *linguagem-fonte*. Na frase de geração de código, precisamos considerar *a linguagem-alvo* do compilador. Quando o compilador gera código-objeto, a linguagem-alvo é o *Assembly* de uma máquina específica. Desta forma, o processo de geração de código implica em converter os comandos da linguagem-fonte em uma série de comandos Assembly.

1. A Máquina Alvo

Como o gerador de código é especifico para uma máquina, é importante conhecermos sua organização bem como a arquitetura do seu conjunto de instruções.

1.1. A Família 80x86/x64

A máquina para a qual escrevemos código-objeto, LCX, é um subconjunto da arquitetura x64 (extensão do 80x86 para tratamento de palavras de 64 bits). O programa-alvo em Assembly será montado e linkeditado com o NASM (Netwide Assembler). O código poderá ser executado em ambiente Linux ou MacOS, em processadores compatíveis com o Intel.

1.2. Registradores endereçáveis

O LCX possui 4 registradores de 64 bits, podendo cada um ser alternativamente usado como registradores de 32, 16 ou 8 bits:

64	32	16	8
RAX	EAX	AX	AL
RBX	EBX	BX	BL
RCX	ECX	CX	CL
RDX	EDX	DX	DL

Possui ainda 2 registradores de 64 bits: RDI e RSI que podem ser usados como apontadores e 4 registradores de 128 bits para armazenar números em formato de ponto flutuante IEEE 754: XMM0, XMM1, XMM2 e XMM3. Utilizaremos apenas a parte baixa desses registradores (ponto flutuante de 32 bits)

1.3. Organização de Memória

A memória principal endereçável do LCX é de 1 Mbyte, endereçada por bytes, onde ficam armazenados o código, os dados e a pilha. Os primeiros 64 Kbytes são reservados para temporários (detalhes mais adiante). A posição inicial do espaço de endereçamento é determinada pelo sistema operacional, a partir do qual temos um valor de deslocamento que se inicia por 0. A pilha ocupa a parte final do espaço:

Endereço	Conteúdo	
0	Temporários	
64K	Dados	

. . .

1M-1	Pilha

Um endereço de memória é um número sem sinal de 64 bits.

1.4. Tipos de Dados

- a) Caractere: ocupa uma posição de memória, variando de 0 a 255.
- b) Inteiro: ocupa 4 bytes, variando de -2^{31} a 2^{31} -1.
- c) Real: ocupa 4 bytes, com precisão de 6 casas decimais compartilhadas entre a parte inteira e a fracionária.
- d) Lógico: inteiro de 32 bits que assume os valores 0 (falso) ou 1 (verdadeiro).
- e) Vetor de inteiros: ocupa 4n bytes, onde n é o número de elementos do vetor, com índice inicial 0.
- f) Vetor de caracteres: ocupa n bytes, onde n é o número de elementos do vetor, com índice inicial 0.
- g) Vetor de reais: ocupa 4n bytes, onde n é o número de elementos do vetor, com índice inicial 0.
- h) String: é um vetor de caracteres com no máximo 255 posições úteis e finalizado pelo caractere de valor 0h.
- i) Apontador: inteiro sem sinal de 64 bits que armazena um endereço de memória relativo ao início do espaço de armazenamento.

- 1.5. Modos de Endereçamento
- a) Registrador: Indica o nome do registrador onde o dado será buscado ou armazenado.

Ex: mov eax, ebx

Indica que o conteúdo do registrador ebx será copiado para o registrador eax.

b) Imediato: Permite que a origem seja uma constante.

Ex: mov eax, 10

Indica que o valor 10 será copiado para o registrador eax.

Formatos de imediatos possíveis:

- Inteiro em base decimal. Ex: 1234
- Inteiro em base hexadecimal. Ex: 0xC0DE ou C0DEh (letras minúsculas ou maiúsculas)
- Caractere. Ex: 'A'
- Real. Ex: -12.34
- c) Endereçamento Direto (Deslocamento): Indica a posição de memória na qual será buscado ou armazenado um dado. Utilizaremos este modo para endereçar posições dentro do espaço de endereçamento "M" solicitado ao sistema operacional.

Ex: mov eax, [qword M+1]

Copia o inteiro que está na segunda posição do espaço de endereçamento M para o registrador eax.

d) Endereçamento Indexado: Semelhante ao endereçamento direto, mas neste caso o endereço é dado pelo conteúdo de um registrador.

Copia o byte, cujo endereço é o valor armazenado em rdi, para o registrador al. O registrador de índice deve endereçar apenas dentro do espaço válido, portanto seu valor deve ser M + deslocamento válido.

1.6. O Conjunto de Instruções

O Assembly da máquina LCX possui as seguintes instruções:

Inst.	Formatos	Descrição	Exemplo	
add	add rD,rO	rD←rD+rO	add eax,ebx	
	add rD,imed	rD←rD+imed	add eax,1	
			add al,bl	
addss	addss rD,rO	rD←rD+rO (float)	addss xmm0,xmm1	
cvtsi2ss	cvtsi2ss rD,rO	rD←(float)rO (int 64 bits)	cvtsi2ss xmm0,rax	
cvtss2si	cvtss2si rD,rO	rD←(int 64 bits)rO	cvtss2si rax,xmm0	
cdq	cdq	edx:eax←(64 bits)eax	cdq	
cdqe	cdqe	rax←(64 bits)eax	cdqe	
cmp	cmp r1,r2	comp. r1 e r2(32)	cmp eax,ebx	
	cmp r1,imed	comp. r1 e imed.	cmp eax,0	
comiss	comiss r1,r2	comp. r1 e r2(float)	comiss xmm0,xmm1	
divss	divss rD,rO	rD←rD/rO (float)	divss xmm0,xmm1	
idiv	idiv reg	edx:eax←edx:eax/reg(32)	idiv ebx	
		eax (quoc), edx(resto)		
imul	imul reg	edx:eax←eax*reg (32)	imul ebx	
int	int imed	Executa interrupção	int 21h	
ja	ja dest	PC←dest se r1>r2 (float)	ja R1	
jae	jae dest	PC←dest se r1≥r2 (float)	jae R1	
jb	jb dest	PC←dest se r1 <r2 (float)<="" td=""><td colspan="2">jb R1</td></r2>	jb R1	
jbe	jbe dest	PC←dest se r1≤r2 (float)	jbe R1	
jg	jg dest	PC←dest se r1>r2 (int)	jg R1	
jge	jge dest	PC←dest se r1≥r2 (int)	jge R1	
j1	jl dest	PC←dest se r1 <r2 (int)<="" td=""><td>jl R1</td></r2>	jl R1	
jle	jle dest	PC←dest se r1≤r2 (int)	jle R1	
je	je dest	PC←dest se r1=r2 (int ou float)	je R1	
jmp	jmp dest	PC←dest	jmp R1	
jne	jne dest	PC←dest se r1≠r2 (int ou float)	jne R1	
mov	mov rD,rO	rD←rO (int)	mov eax, ebx	
	mov reg,imed	reg←imed (int)	mov eax,0	
	mov reg,[qword M+d]	reg←[M+d] (int)	mov eax, [qword M+1]	
	mov [qword M+d], reg	[M+d] ←reg (int)	mov [qword M+1],eax	
	mov r1,[r2]	reg1←[reg2] (int)	mov eax,[rdi]	
	mov [r1],r2	[reg1] ←reg2 (int)	mov [rdi],eax	
movss	movss rD,rO	rD←rO (float)	movss xmm0,xmm1	
	movss reg,[qword M+d]	reg←[M+d] (float)	movss xmm0, [qword M+1]	
	movss [qword M+d], reg	[M+d] ←reg (float)	movss [qword M+1],xmm0	
	movss r1,[r2]	reg1←[reg2] (float)	movss xmm0,[rdi] movss [rdi],xmm0	
	movss [r1],r2	[reg1] ←reg2 (float)	movss [rai],xmm0	
mulss	mulss rD,rO	rD←rD*rO (float)	mulss xmm0,xmm1	
neg	neg reg	reg← - reg (int)	neg eax	
pop	pop reg	reg←pilha (int 15 ou 64)	pop dx	
push	push reg	pilha←reg (int 16 ou 64)	push dx	
roundss	roundss rD,rO,flag	rD← trunc(rO)	roundss xmm0,xmm1,	
			0b0011	
sub	sub rD,rO	rD←rD-rO	sub eax,ebx	
	sub rD,imed	rD←rD-imed	sub eax,1	
subss	subss rD,rO	rD←rD-rO (float)	subss xmm0,xmm1	
syscall	syscall	Executa interrupção	syscall	

2. Netwide Assembler (NASM)

O NASM é um ambiente de montagem e linkedição de programas escritos em Assembly para a família x64 e compatíveis.

Comandos em um programa assembly têm a forma básica:

Rótulo: Mnemônico operandos ;comentário

Ex: R1: mov eax,0 ; zera registrador eax

Além dos comandos, o programa tem diretivas para estruturação das seções de dados e código. Os templates que utilizaremos para a geração de código são dados a seguir:

Linux:

```
section .data
                 ; Sessão de dados
M:
                  ; Rótulo para demarcar o
                  ; início da sessão de dados
resb 10000h
                  ; Reserva de temporários
    ; ***Definições de variáveis e constantes
section .text ; Sessão de código
global start ; Ponto inicial do programa
start:
                  ; Início do programa
    ; ***Comandos
; Halt
mov rax, 60 ; Chamada de saída
            ; Código de saida sem erros
mov rdi, 0
syscall; Chama o kernel
```

MacOS:

```
global start ; Ponto inicial do programa
section .data
                 ; Sessão de dados
                  ; Rótulo para demarcar o
M:
                  ; início da sessão de dados
resb 10000h
                  ; Reserva de temporários
    ; ***Definições de variáveis e constantes
section .text
                  ; Sessão de código
                  ; Início do programa
start:
    ; ***Comandos
; Halt
mov rax, 0x2000001; Chamada de saída
mov rdi, 0 ; Código de saida sem erros
syscall; Chama o kernel
```

Vários blocos de uma mesma seção podem aparecer durante o programa; eles serão concatenados pelo montador.

3. Geração de Código para Declarações

Variáveis

Deve-se reservar uma área da memória de dados para cada variável, a partir da posição 10000h. O tamanho desta área é determinado pelo tipo de variável. O mnemônico do comando indica quantos bytes são reservados por unidade solicitada: resb (1), resd (4), resq (8). Ex:

```
Var
Caractere letra;
String nome;
Inteiro matricula;
Real media;
Apontador inteiro prox;
Vetor inteiro notas[10];
Código gerado:
section .data
M:
    resb 10000h
                           ; temporários
    resb 1
                           ;Car. em 10000h
    resb 100h
                           ;String em 10001h
    resd 1
                           ;Int em 10101h
    resd 1
                           ;Float em 10105h
                           ;Apontador em 10109h
    resq 1
    resd 10
                           ;Vet 10 int em 10111h
```

O endereço da área deve ser guardado na tabela de símbolos para futuras referências. A próxima posição de memória disponível deve ser atualizada para as próximas declarações. Um contador de dados (variável global do compilador) deve manter o endereço da próxima posição disponível, sendo incrementado a cada reserva.

Constantes

Além da reserva de memória e do registro do endereço inicial, é preciso armazenar o valor da constante na memória de dados a ela reservada. O tipo da constante deve ser determinado pelo analisador léxico. O mnemônico do comando indica quantos bytes são reservados por unidade solicitada: db (1), dd (4). Para strings, deve ser acrescentado o byte de fim de string. Ex:

```
Const A='a';
Const B=-1;
Const C="Compiladores";
Const D=1.5;
Código Gerado:
section .data
M:
    resb 10000h
                           ;temporários
   db 'a' 1
                           ;Car. em 10000h
   dd -1
                          ;Inteiro em 10001h
   db "Compiladores", 0 ; String em 10005h
    dd 1.5
                           ;Float em 10012h
```

Tempo de compilação

Lex	Token	Classe	Tipo	Tamanho	End
"A"	ID	const	caractere	1	10000h
"B"	ID	const	inteiro	4	10001h
"C"	ID	const	string	13	10005h
"D"	ID	const	real	4	10012h

4. Geração de Código para Expressões

Temporários

Resultados parciais da avaliação de expressões são colocados na área de dados temporários. A primeira posição disponível é M+0. Deve ser declarada uma função NovoTemp que retorna o endereço da próxima posição disponível e incrementa o contador de temporários do tamanho da memória reservada. Sempre que um comando chama uma expressão, o próximo temporário disponível pode retornar à posição inicial da área.

O tamanho de um temporário é determinado pelo tipo da sub-expressão cujo valor será armazenado nele.

Fatores

```
F \rightarrow const { se const é string ou real então
                   declarar constante na área de dados. Ex:
                   section .data
                        db const.lex,0
                        dd 1.5
                   section .text
                   F.end := contador dados
                   Atualizar contador dados
                   F.tipo e F.tam vêm do R.Lex
              senão
                   F.end:=NovoTemp
                   mov reg, imed
                   mov [M+F.end], reg }
F → "("Exp")" { F.end := Exp.end }
F \rightarrow n\tilde{a}o F\iota \{F.end := NovoTemp\}
              { mov reg, [qword M+Fi.end] }
              { neg reg }
              { add reg,1 }
              { mov [qword M+F.end], reg}
```

```
F → id { F.end := id.end; F.tipo := id.tipo;
F.tam := id.tam }
```

Acesso a elementos de um vetor

```
F → id "[" Exp "]"
```

- Gere um novo temporário para F.end
- Carregue o conteúdo que está no endereço Exp.end para um registrador de 64 bits, reg1
- Multiplique o valor em reg1 pelo número de bytes que o tipo do vetor ocupa, se for maior que 8 bits.
- Some id.end a reg1;
- Reg1 agora tem o endereço do elemento. Carregue o conteúdo da posição [reg1] para reg2
- Transfira o conteúdo de reg2 para o novo temporário.

Termos

```
T → F₁ ① { (* | / | % | E ②) F₂ ③ }*
① { T.end := F₁.end } { T.tipo := F₁.tipo }
② { guardar o tipo do operador (*, /, % ou E) }
③ { carregar o conteúdo de T.end no reg1 (mov, movss) }
{ carregar o conteúdo de F₂.end no reg2}
{ converter tipos e expandir sinal se necessário (cdq,cvtsi2ss,cdqe)}
{ conforme operador e tipo, gerar instrução (imul,idiv,mulss,divss) entre reg1 e reg2) }
{ T.end := NovoTemp}
{ guardar resultado em T.end (mov, movss) }
```

Expressões simples

```
ExpS \rightarrow [-①] T<sub>1</sub> ② {(+|-|OU ③) T<sub>2</sub> ④ }*
```

- ① $\{ verificar a necessidade de negação de <math>T_1 \}$
- ② { negar o valor de T₁ se for o caso (NovoTemp, mov,
 neg, mov ou movss, mulss, movss...) }
 { ExpS.end := T₁.end }
 { ExpS.tipo := T₁.tipo }
- ③ { guardar operadores }
- ④ regras semelhantes ao ③ de Termos. Verifique a simulação do operador OU com instruções aritméticas.

Rótulos

Deve ser declarada uma função NovoRot que retorna o valor do próximo rótulo, começando por Rot1, e incrementando o contador de rótulos que é uma variável global. Os rótulos serão usados nas instruções de salto.

Expressão

```
Exp \rightarrow ExpS_1 \oplus [R \oplus ExpS_2 \oplus ]
    { Exp.end := ExpS<sub>1</sub>.end }
①
    { Exp.tipo := ExpS<sub>1</sub>.tipo }
    { guardar relacional }
2
    { carregar conteúdo de Exp.end em reg1 e ExpS2.end
③
    em reg2 (converter tipos se necessário) }
    { comparar reg1 e reg2: cmp, comiss}
    { RotVerdadeiro:=NovoRot }
    { gerar instrução Jxx RotVerdadeiro, onde Jxx será je
    (=), jne (<>), j1/jb (<), jg/ja (>), jge/jae (>=),
    jle/jbe (<=) }</pre>
    {mov eax, 0}
    { RotFim := NovoRot }
    { jmp RotFim }
    { RotVerdadeiro: }
    {mov eax, 1}
    { RotFim: }
    { Exp.end:=NovoTemp }
    { Exp.tipo:=TIPOLÓGICO }
    { mov [qword M+Exp.end], eax }
```

Para strings, comparações têm que ser feitas com loops em ASSEMBLY!

5. Geração de Código para Comandos

Comando

{ RotFim: }

```
Atribuição
C → id = Exp; { carregar conteúdo de Exp.end }
             { armazenar o resultado em id.end }
Obs: strings devem ser movidas caractere a caractere
Repetição
C → Repita para id=Exp
    { Código para atribuição }
    { RotInicio:=NovoRot }
    { RotFim:=NovoRot }
    { RotInicio: }
                  { carregar conteúdo de Exp.end }
     até Exp
                  {comparar com o conteúdo de id, se
                  id>Exp desvia para RotFim }
    [passo const]
         Comando
             { incrementa id de const ou 1 por default;
             desvia para RotInicio }
    { RotFim: }
C → Repita enquanto
    { RotInicio:=NovoRot }
    { RotFim:=NovoRot }
    { RotInicio: }
                  { carregar conteúdo de Exp.end }
         Exp
                  { se exp é falsa, desvia para RotFim }
```

{ desvia para RotInicio }

Teste

```
C → Se
         { RotFalso:=NovoRot }
         { RotFim:=NovoRot }
             { carregar conteúdo de Exp.end }
    Exp
             { se exp é falsa, desvia para RotFalso }
    Comando;
    Senão
         { desvia para RotFim }
         { RotFalso: }
    Comando;
         { RotFim: }
C → Se
         { RotFalso:=NovoRot }
             { carregar conteúdo de Exp.end }
    Exp
             { se exp é falsa, desvia para RotFalso }
    Comando:
         { RotFalso: }
```

Entrada

A entrada do teclado é sempre do tipo string. Deve-se criar um buffer para a entrada (temporário de 256 bytes) e utilizar a instrução de interrupção da forma:

Linux:

```
mov rsi, M+buffer.end
mov rdx, 100h ;tamanho do buffer
mov rax, 0 ;chamada para leitura
mov rdi, 0 ;leitura do teclado
syscall
```

```
MacOS:

mov rsi, M+buffer.end

mov rdx, 100h ;tamanho do buffer

mov rax, 0x2000003 ; Chamada de leitura

mov rdi, 1 ; Teclado

syscall
```

Após a interrupção, RAX conterá o número de caracteres lidos, incluindo a quebra de linha. Para o tipo string, devemos transferi-lo para a variável, trocando a quebra de linha (0Ah) por 0 (fim de string). Caso o dado seja do tipo inteiro, antes de ser armazenado, deve ser convertido. Rot0 a Rot3 devem ser substituídos por novos rótulos. O resultado estará em eax:

Linux/MacOS:

```
mov eax, 0
                           ;acumulador
mov ebx, 0
                           ; caractere
mov ecx, 10
                           ;base 10
mov dx, 1
                           ;sinal
mov rsi, M+buffer.end
                           ; end. buffer
mov bl, [rsi]
                           ;carrega caractere
cmp bl, '-'
                           ;sinal - ?
ine Rot0
                           ;se dif -, salta
mov dx, -1
                           ;senão, armazena -
add rsi, 1
                           ;inc. ponteiro string
mov bl, [rsi]
                           ;carrega caractere
Rot0:
push dx
                           ;empilha sinal
mov edx, 0
                           ; reg. multiplicação
Rot1:
cmp bl, 0Ah
                           ; verifica fim string
                           ;salta se fim string
je Rot2
```

```
imul ecx
                           ;mult. eax por 10
sub bl, '0'
                           ; converte caractere
add eax, ebx
                           ;soma valor caractere
add rsi, 1
                           ;incrementa base
mov bl, [rsi]
                           ; carrega caractere
jmp Rot1
                           ;loop
Rot2:
pop cx
                           ;desempilha sinal
cmp cx, 0
ja Rot3
neg eax
                           ;mult. sinal
```

Rot3:

Caso o dado seja do tipo real, antes de ser armazenado na variável correspondente, deve ser convertido. Rot0-Rot3 devem ser substituídos por novos rótulos. O resultado estará em xmm0:

Linux/MacOS:

```
mov rax, 0
                           ;acumul. parte int.
subss xmm0,xmm0
                           ;acumul. parte frac.
mov rbx, 0
                           ; caractere
mov rcx, 10
                           ;base 10
cvtsi2ss xmm3,rcx
                           ;base 10
movss xmm2, xmm3
                           ; potência de 10
mov rdx, 1
                           ;sinal
mov rsi, M+buffer.end
                           ; end. buffer
mov bl, [rsi]
                           ; carrega caractere
cmp bl, '-'
                           :sinal - ?
                           ;se dif -, salta
jne Rot0
mov rdx, -1
                           ;senão, armazena -
add rsi, 1
                           ;inc. ponteiro string
mov bl, [rsi]
                           ; carrega caractere
```

Rot0:

```
push rdx
                           ;empilha sinal
mov rdx, 0
                           ; reg. multiplicação
Rot1:
cmp bl, 0Ah
                           ; verifica fim string
je Rot2
                           ;salta se fim string
cmp bl, \.'
                           ;senão verifica ponto
je Rot3
                           ;salta se ponto
imul ecx
                           ;mult. eax por 10
sub bl, '0'
                           ; converte caractere
add eax, ebx
                           ; soma valor caractere
add rsi, 1
                           :incrementa base
mov bl, [rsi]
                           ; carrega caractere
jmp Rot1
                           ;loop
Rot3:
       ; calcula parte fracionária em xmm0
add rsi, 1
                           ;inc. ponteiro string
mov bl, [rsi]
                           ; carrega caractere
                           ; *verifica fim string
cmp bl, 0Ah
je Rot2
                           ; salta se fim string
sub bl, '0'
                           ; converte caractere
cvtsi2ss xmm1,rbx
                          ;conv real
divss xmm1,xmm2
                          ;transf. casa decimal
                          ;soma acumul.
addss xmm0,xmm1
mulss xmm2,xmm3
                          ;atualiza potência
jmp Rot3
                           ;loop
Rot2:
cvtsi2ss xmm1,rax
                           ; conv parte inteira
addss xmm0,xmm1
                           ; soma parte frac.
                           ;desempilha sinal
pop rcx
cvtsi2ss xmm1,rcx
                           ; conv sinal
                           ;mult. sinal
mulss xmm0,xmm1
```

Saída

A saída para o vídeo é sempre do tipo string.

Linux:

```
mov rsi, M+string.end ;ou buffer.end
mov rdx, string.tam ;ou buffer.tam
mov rax, 1 ;chamada para saída
mov rdi, 1 ;saída para tela
syscall
```

MacOS:

```
mov rsi, M+string.end ;ou buffer.end
mov rdx, string.tam ;ou buffer.tam
mov rax, 0x2000004 ;chamada para saída
mov rdi, 1 ;saída para tela
syscall
```

Onde o tamanho do string não conta com o fim do string.

Se o dado a ser impresso for inteiro, deverá ser convertido e armazenado em um buffer temporário, com endereço buffer.end. O código de conversão de inteiros é dado a seguir. Rótulos devem ser substituídos por novos rótulos:

Linux/MacOS:

```
mov eax, [qword M+Exp.end];inteiro a ser
    ;convertido
mov rsi, M+buffer.end ;end. string ou temp.
                       ; contador pilha
mov rcx, 0
mov rdi, 0
                       ;tam. string convertido
                       ;verifica sinal
cmp eax, 0
jge Rot0
                       ;salta se número positivo
mov bl, '-'
                       ;senão, escreve sinal -
mov [rsi], bl
add rsi, 1
                       ;incrementa indice
add rdi, 1
                       ;incrementa tamanho
```

```
; toma módulo do número
neg eax
Rot0:
mov ebx, 10
                     ;divisor
Rot1:
add rcx, 1
                      ;incrementa contador
                      ;estende edx:eax p/ div.
cdq
idiv ebx
                      ;divide edx;eax por ebx
push dx
                      ;empilha valor do resto
                      ;verifica se quoc. é 0
cmp eax, 0
jne Rot1
                      ;se não é 0, continua
add rdi,rcx
                     ;atualiza tam. string
;agora, desemp. os valores e escreve o string
Rot2:
                      ;desempilha valor
pop dx
add dl, '0'
                     ;transforma em caractere
mov [rsi], dl
                     ;escreve caractere
add rsi, 1
                     ;incrementa base
sub rcx, 1
                     ;decrementa contador
cmp rcx, 0
                     ;verifica pilha vazia
jne Rot2
                     ;se não pilha vazia, loop
; executa interrupção de saída
```

Se o dado a ser impresso for real, deverá ser convertido e armazenado em um buffer temporário, com endereço buffer.end. O código de conversão de reais é dado a seguir. Rótulos devem ser substituídos por novos rótulos:

Linux/MacOS:

```
mov xmm0, [qword M+Exp.end] ;real a ser
   ;convertido
mov rsi, M+buffer.end ;end. temporário
                      ;contador pilha
mov rcx, 0
mov rdi, 6
                      ;precisao 6 casas compart
mov rbx, 10
                      ;divisor
                      ;divisor real
cvtsi2ss xmm2, rbx
subss xmm1, xmm1
                      ;zera registrador
comiss xmm0, xmm1
                      ;verifica sinal
                      ;salta se número positivo
jae Rot0
mov dl, '-'
                      ;senão, escreve sinal -
mov [rsi], dl
mov rdx, -1
                      ;Carrega -1 em RDX
cvtsi2ss xmm1, rdx ;Converte para real
mulss xmm0, xmm1
                      ;Toma módulo
add rsi, 1
                      ;incrementa indice
Rot0:
roundss xmm1, xmm0, 0b0011 ;parte inteira xmm1
                          ;parte frac xmm0
subss xmm0, xmm1
cvtss2si rax, xmm1
                           ;convertido para int
; converte parte inteira que está em rax
Rot1:
add rcx, 1
                      ;incrementa contador
                      ;estende edx:eax p/ div.
cdq
idiv ebx
                      ;divide edx;eax por ebx
push dx
                      ;empilha valor do resto
                      cmp eax, 0
                      ;se não é 0, continua
jne Rot1
```

```
sub rdi, rcx ;decrementa precisao
;agora, desemp valores e escreve parte int
Rot2:
                      ;desempilha valor
pop dx
add dl, '0'
                       ;transforma em caractere
mov [rsi], dl
                      ;escreve caractere
add rsi, 1
                      ;incrementa base
sub rcx, 1
                      ;decrementa contador
                      ;verifica pilha vazia
cmp rcx, 0
jne Rot2
                      ;se não pilha vazia, loop
mov dl, \.'
                      ;escreve ponto decimal
mov [rsi], dl
add rsi, 1
                      ;incrementa base
; converte parte fracionaria que está em xmm0
Rot3:
cmp rdi, 0
                      ;verifica precisao
jle Rot4
                      ;terminou precisao ?
                      ;desloca para esquerda
mulss xmm0,xmm2
roundss xmm1,xmm0,0b0011 ;parte inteira xmm1
subss xmm0,xmm1
                      ;atualiza xmm0
cvtss2si rdx, xmm1   ;convertido para int
add dl, '0'
                      ;transforma em caractere
mov [rsi], dl
                      ;escreve caractere
add rsi, 1
                      ;incrementa base
sub rdi, 1
                      ;decrementa precisao
jmp Rot3
; impressão
Rot4:
                    ;fim string, opcional
mov dl, 0
mov [rsi], dl
                      ;escreve caractere
```

```
mov rdx, rsi ; calc tam str convertido
mov rbx, M+buffer.end
sub rdx, rbx ; tam=rsi-M-buffer.end
mov rsi, M+buffer.end ; endereço do buffer

; executa interrupção de saída. rsi e rdx já
foram calculados então usar só as instruções
para a chamada do kernel.
```

Para o comando writeln, anexar a quebra de linha ao final do string, antes de imprimi-lo.