

Sistemas de Banco de Dados

Fundamentos em Bancos de Dados Relacionais

Wladimir Cardoso Brandão

www.wladimirbrandao.com

Material distribuído sob licença CC BY-NC-ND 4.0

Creative Commons Attribution-NonCommercial-NoDerivatives 4.0 International



ORGANIZAÇÃO DE DADOS



A forma como dados são dispostos em memória secundária impacta o desempenho do SGBD para recuperação e manipulação desses dados

- Tipicamente dados são organizados como **ARQUIVOS DE REGISTROS**

REGISTRO → coleção de valores relacionados a fatos sobre o minimundo, tais como atributos, instâncias de entidades e relacionamentos

12345678900	Roberto Machado	M	1200.00	1
-------------	-----------------	---	---------	---

ARQUIVO → coleção de registros relacionados

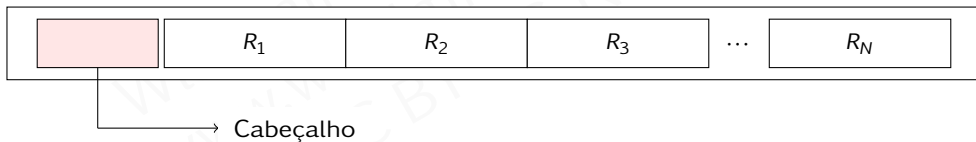
12345678900	Roberto Machado	M	1200.00	1	...	32145678900	Ana Maria Freitas	F	7500.00	2
-------------	-----------------	---	---------	---	-----	-------------	-------------------	---	---------	---

Registros devem ser organizados de forma a serem rapidamente localizados



Um **ARQUIVO** possui um **cabeçalho (descriptor)** contendo metadados úteis aos programas que acessam seus registros

- ▶ Ordem, tipo e tamanho de campos dos registros
- ▶ Endereços dos blocos que armazenam registros do arquivo
- ▶ Códigos de caracteres especiais, como separadores de campos





Cada valor de um **REGISTRO** está restrito a um **tipo de dado**, sendo que o número de bytes para cada tipo é fixo, dependendo do sistema computacional

- ▶ **BOOLEANO**: 1 byte
- ▶ **INTEIRO**: 4 bytes
- ▶ **NÚMERO REAL**: 4 bytes
- ▶ **INTEIRO LONGO**: 8 bytes
- ▶ **DATA**: 10 bytes (formato DD-MM-AAAA)
- ▶ **STRING**: n bytes, onde n é o número de caracteres
- ▶ **BLOB**: $p + n$ bytes, onde p é o tamanho do ponteiro no registro para o endereço de bloco onde o objeto binário de tamanho n está armazenado



ARQUIVOS podem ser compostos por registros de **tamanho**:

- ▶ **Fixo** → cada registro no arquivo tem o mesmo tamanho
- ▶ **VARIÁVEL** → registros no arquivo possuem tamanhos diferentes
 - ▶ Campos de tamanho variável → VARCHAR, TEXT
 - ▶ Campos opcionais → NULL
 - ▶ Campos multivalorados
 - ▶ Arquivos mistos com registros de instâncias de entidades diferentes

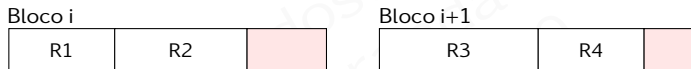
Tipicamente, todos os registros em um arquivo referem-se às instâncias de uma mesma entidade

- ▶ Arquivo PROFESSOR → Entidade PROFESSOR

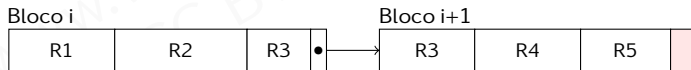


Um **ARQUIVO** é alocado em diferentes blocos de disco, sendo que seus **REGISTROS** podem estar alocados em um ou vários blocos

- ▶ **NÃO ESPALHADO** → registro não pode atravessar o limite de um bloco



- ▶ **ESPALHADO** → registro é armazenado em múltiplos blocos
 - ▶ Ponteiro no fim de cada bloco aponta para o bloco de continuidade do registro





BLOCAGEM, ou **FATOR DE BLOCO**, ou **FATOR DE BLOCAGEM** de um arquivo é a quantidade de registros desse arquivo que cabem em um bloco de disco

Considere:

- ▶ Blocos com t bytes
- ▶ Registros de r bytes, sendo $r \leq t$
- ▶ FATOR DE BLOCO $\rightarrow F = \left\lfloor \frac{t}{r} \right\rfloor$

Em arquivo com registros de tamanho fixo, r é o tamanho do registro, enquanto em arquivo com registros de tamanho variável, considera-se r o tamanho médio de registros



Se r é suficientemente grande, tal que $r > t/2$, o espaço não usado em disco pode ser grande e o espalhamento de registros passa a ser vantajoso para reduzir esse "espaço perdido"

- ▶ Espaço não usado $\rightarrow U = t - (F \times r)$

O número de blocos (B) necessários para armazenar um arquivo é:

- ▶ $B = \left\lceil \frac{n}{F} \right\rceil$, onde n é o número de registros do arquivo



Por exemplo, considere um arquivo de PROFESSOR armazenado em um disco com blocos de $t = 4KB$, onde:

- ▶ $r = 185B$
- ▶ $n = 10.000$

Nesse caso, teremos:

- ▶ $F = \left\lfloor \frac{4KB}{185B} \right\rfloor = \left\lfloor \frac{4 \times 1.024B}{185B} \right\rfloor \approx \lfloor 22,14 \rfloor = 22$
- ▶ $U = 4KB - (22 \times 185B) = 4.096B - 4.070B = 26B$
- ▶ $B = \left\lceil \frac{10.000}{22} \right\rceil \approx \lceil 454,54 \rceil = 455$
- ▶ Consumo de espaço $\rightarrow 455 \times 4KB = 1.820KB \approx 1,77MB$



Grupo de operações que podem ser aplicadas a um arquivo

- ▶ RECUPERAÇÃO → localização de registros em arquivo para que valores de campos possam ser lidos e processados, sem que haja alteração nos dados
- ▶ ATUALIZAÇÃO → alteração de arquivo pela inserção ou exclusão de registros, ou pela modificação de valores de campos de registros

A frequência da mudança em arquivos determina a frequência de execução de operações de atualização

- ▶ ARQUIVOS ESTÁTICOS → operações de atualização são raramente executadas
- ▶ ARQUIVOS DINÂMICOS → mudam com frequência de forma que operações de atualização são constantemente executadas



Muitas operações aplicadas a arquivos envolvem **PESQUISA**

- ▶ Especifica critérios que registros devem satisfazer
- ▶ Tipicamente, critérios envolvem expressões booleanas
- ▶ Expressões podem apresentar diferentes graus de complexidade
 - ▶ SIMPLES \rightarrow expressões booleanas simples
 - ▶ Exemplo: (Sexo = 'M')
 - ▶ COMPLEXAS \rightarrow expressões booleanas complexas
 - ▶ Exemplo: $((\text{Sexo} = \text{'M'}) \wedge ((\text{Salario} > 3.000) \vee (\neg \text{TemDependente})))$



SGBDs acessam registros utilizando **OPERAÇÕES REPRESENTATIVAS**, em que tipicamente um registro é processado por vez

- ▶ OPEN → prepara arquivo para leitura ou escrita
 - ▶ Aloca *buffers* para blocos
 - ▶ Recupera o cabeçalho do arquivo
 - ▶ Posiciona o ponteiro de arquivo no início do arquivo
- ▶ RESET → posiciona o ponteiro do arquivo aberto para o início do arquivo
- ▶ CLOSE → libera *buffers* alocados e realiza operações de limpeza de memória



OPERAÇÕES REPRESENTATIVAS

- ▶ FIND (LOCATE) → procura o primeiro registro que satisfaça uma condição
 - ▶ Transfere o bloco que contém o registro para um *buffer* alocado
 - ▶ Posiciona o ponteiro de arquivo no registro, tornando-o o registro atual
- ▶ FINDNEXT → procura o próximo registro que satisfaça uma condição
 - ▶ Transfere o bloco que contém o registro para um *buffer* alocado
 - ▶ Posiciona o ponteiro de arquivo no registro, tornando-o o registro atual
- ▶ READ (GET) → copia o registro do *buffer* para uma variável de programa
 - ▶ Posiciona o ponteiro no próximo registro, tornando-o o registro atual



OPERAÇÕES REPRESENTATIVAS

- ▶ DELETE → remove o registro atual
 - ▶ Transfere o *buffer* de volta ao bloco no disco
- ▶ MODIFY → modifica valores de campos do registro atual
 - ▶ Transfere o *buffer* de volta ao bloco no disco
- ▶ INSERT → insere um novo registro no arquivo
 - ▶ Localiza o bloco onde o registro deve ser inserido
 - ▶ Transfere o bloco para um *buffer*
 - ▶ Escreve o registro no *buffer*
 - ▶ Transfere o *buffer* de volta ao bloco no disco



OPERAÇÕES REPRESENTATIVAS

- ▶ SCAN → combinação das operações FIND, FINDNEXT e READ
 - ▶ Se uma condição é especificada
 - ▶ Se o ponteiro de arquivo estiver posicionado no início do arquivo, reposiciona-o no primeiro registro que satisfaça a condição
 - ▶ Se o ponteiro de arquivo estiver posicionado em algum registro, reposiciona-o no próximo registro que satisfaça a condição
 - ▶ Caso contrário
 - ▶ Se o ponteiro de arquivo estiver posicionado no início do arquivo, reposiciona-o no primeiro registro
 - ▶ Se o ponteiro de arquivo estiver posicionado em algum registro, reposiciona-o no próximo registro



Existem **OPERAÇÕES REPRESENTATIVAS** de nível mais alto que podem ser aplicadas a conjuntos de registros

- ▶ **FINDALL** → procura o conjunto de registros que satisfaça uma condição
- ▶ **FINDORDERED** → procura, em uma ordem específica, o conjunto de registros que satisfaça uma condição
- ▶ **FINDN** → procura os N primeiros registros que satisfaçam uma condição
- ▶ **REORGANIZE** → reorganiza os blocos e registros de um arquivo

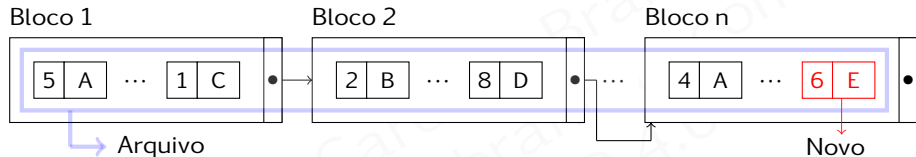


Métodos de acesso operam de maneira diferente dependendo da forma como arquivos são organizados, especialmente de como os registros encontram-se dispostos dentro dos arquivos

- ▶ **Arquivo Heap (Pilha)** → registros posicionados sem ordem, com novos registros acrescentados ao final do arquivo
- ▶ **Arquivo Sequencial** → registros posicionados ordenadamente por um ou mais campos, denominados *campos de ordenação*
- ▶ **Arquivo Hash** → registros posicionados a partir da aplicação de uma *função hash* sobre um ou mais campos, denominados *campos hash*



Arquivo organizado de forma que os registros são dispostos desordenadamente



- ▶ PESQUISA → linear, varrendo todos os registros do arquivo no pior caso
 - ▶ Endereço do primeiro bloco do arquivo é recuperado do cabeçalho
 - ▶ Começando do primeiro, cada bloco é copiado para um *buffer*, onde deve-se verificar se cada registro do bloco satisfaz os critérios de pesquisa
 - ▶ Complexidade → $O(n)$, onde n é o número de blocos do arquivo

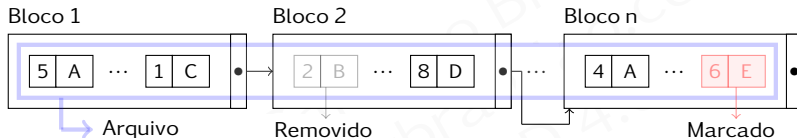


Inserção eficiente, mas operações de alteração demandam pesquisa para encontrar o registro a ser alterado

- ▶ **INSERÇÃO** → registro arquivado na ordem em que é inserido
 - ▶ Endereço do último bloco do arquivo é recuperado do cabeçalho
 - ▶ Bloco copiado para um *buffer*, onde o novo registro é acrescentado, e o *buffer* é copiado de volta ao bloco
- ▶ **ALTERAÇÃO** → pode resultar em exclusão seguida de inclusão, caso o registro aumente de tamanho
 - ▶ Endereço do bloco do arquivo é recuperado via pesquisa
 - ▶ Bloco copiado para um *buffer*, onde o registro é modificado, e o *buffer* é copiado de volta ao bloco



Operações de exclusão resultam em desperdício de espaço no bloco, demandando reorganização periódica do arquivo



- ▶ **EXCLUSÃO** → efetuada diretamente ou por marcação
 - ▶ Endereço do bloco do arquivo é recuperado via pesquisa
 - ▶ **DIRETA** → bloco copiado para um *buffer*, onde o registro é removido, e o *buffer* é copiado de volta ao bloco
 - ▶ **MARCAÇÃO** → cada registro possui um byte extra, denominado marcador de exclusão. Assim, o bloco é copiado para um *buffer*, onde o marcador de exclusão do registro é modificado, e o *buffer* é copiado de volta ao bloco

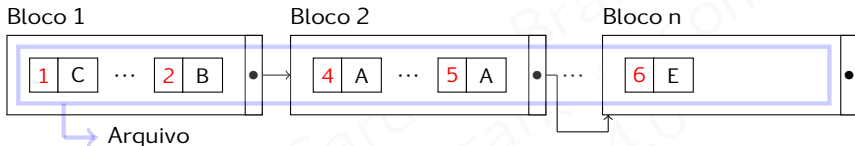


ARQUIVO DIRETO (RELATIVO) → arquivo heap com registros de tamanho fixo, não espalhados, com blocos em alocação contígua

- ▶ Acesso simples a qualquer registro pela posição relativa no arquivo
- ▶ Não ajuda na pesquisa baseada em critérios
- ▶ Facilita a construção de índices no arquivo



Arquivo organizado de forma que os registros são dispostos ordenadamente

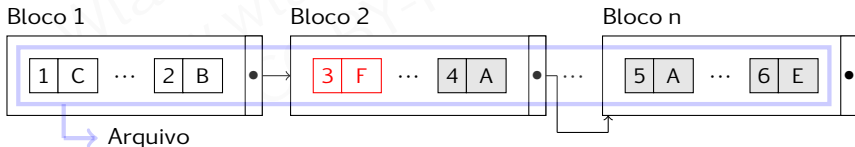


- ▶ Blocos em cilindros contíguos, minimizando tempo de busca
- ▶ PESQUISA → binária, varrendo pequena quantidade de registros se a pesquisa for feita com operadores $< \leq = > \geq$ sobre os campos de ordenação
 - ▶ Blocos intermediários são recuperados e segmentos são descartados até se encontrar registros que satisfaçam os critérios de pesquisa
 - ▶ Complexidade → $O(\log_2 n)$, onde n é o número de blocos do arquivo



Operações de alteração são onerosas, pois podem demandar reorganização dos registros para preservação de ordem

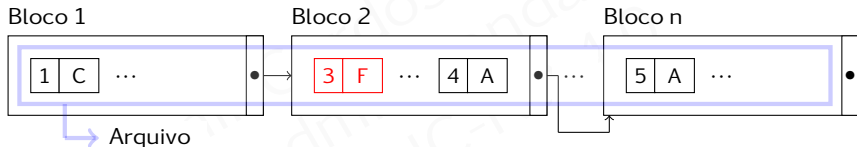
- ▶ **INSERÇÃO** → registro deve ser inserido na posição correta
 - ▶ Endereço do bloco onde registro deve ser inserido é recuperado via pesquisa
 - ▶ Deslocam-se registros para posições subsequentes, abrindo-se espaço para o registro a ser inserido
 - ▶ Blocos modificados nos deslocamentos são gravados de volta no disco





Existem alternativas para desonerar a inclusão

- ▶ ESPAÇOS VAZIOS → diminui deslocamentos, mas problema reaparece com espaços vazios totalmente preenchidos



- ▶ ARQUIVO TEMPORÁRIO (OVERFLOW) → arquivo heap onde novos registros são inseridos a um baixo custo
 - ▶ Periodicamente arquivo temporário é mesclado ao arquivo principal
 - ▶ Maior complexidade de pesquisa com necessidade de pesquisa linear no arquivo temporário caso o registro não seja encontrado no arquivo principal

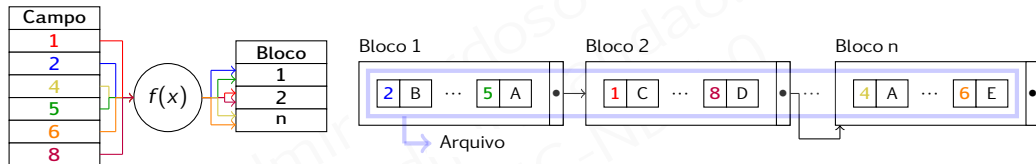


Alteração no registro pode demandar seu reposicionamento

- ▶ ALTERAÇÃO → dependente da condição de pesquisa e do campo a ser alterado
 - ▶ Endereço do bloco do arquivo é recuperado via pesquisa
 - ▶ Pesquisa binária → critério envolver os campos de ordenação
 - ▶ Pesquisa linear → caso contrário
 - ▶ Bloco copiado para um *buffer*
 - ▶ Campo de ordenação não modificado → modifica-se o registro no *buffer*, copiando o *buffer* de volta ao bloco
 - ▶ Campo de ordenação modificado → deslocam-se registros gravando todos os blocos modificados
- ▶ EXCLUSÃO → igualmente dependente da condição de pesquisa



Arquivo organizado de forma que os registros são distribuídos em blocos de acordo com uma *função hash*



- ▶ PESQUISA → tempo constante, localizando diretamente o bloco do registro se a pesquisa for feita com operador = sobre o campo *hash*
 - ▶ Função aplicada sobre o campo *hash* calcula o endereço do bloco do registro
 - ▶ Complexidade → $O(1)$



Operações de alteração de registros eficientes

- ▶ **INCLUSÃO** → pode gerar colisão e necessidade de expansão de arquivo
 - ▶ Aplica-se a *função hash* sobre o campo *hash* para calcular o endereço do bloco
 - ▶ Bloco copiado para um *buffer*, onde o novo registro é acrescentado, e o *buffer* é copiado de volta ao bloco
- ▶ **ALTERAÇÃO** → dependente da condição de pesquisa e do campo alterado
 - ▶ Endereço do bloco do arquivo é recuperado via pesquisa em tempo constante
 - ▶ Bloco copiado para um *buffer*
 - ▶ Campo *hash* não modificado → modifica-se o registro no *buffer*, copiando o *buffer* de volta ao bloco
 - ▶ Campo *hash* modificado → desloca-se o registro para outro bloco gravando os dois blocos modificados
- ▶ **EXCLUSÃO** → igualmente dependente da condição de pesquisa

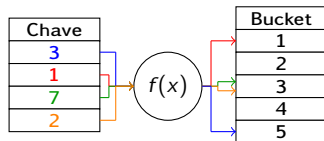


Funções hash podem ser implementadas de formas diferentes

- ▶ Idealmente devem ser mantidas em memória primária, tornando muito eficiente o mapeamento de valores
- ▶ Implementações robustas distribuem valores de maneira uniforme, consumindo pouca memória primária
- ▶ Existem dois problemas muito comuns em implementações *hash*
 - ▶ COLISÃO → diferentes valores são mapeados para o mesmo endereço, que já pode estar ocupado
 - ▶ EXPANSÃO → não há mais endereços disponíveis para armazenamento de registros e o espaço de endereçamento precisa ser expandido



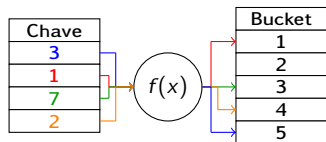
HASHING UNIVERSAL → mapeia conjunto de chaves de **tamanho variável** para espaço de tamanho m , tal que a probabilidade de colisão é $1/m$



- ▶ **COLISÃO** → problema frequente quando $n \approx m$ ou $n \geq m$, onde n é o número de chaves
 - ▶ Endereçamento Aberto
 - ▶ Lista Encadeada
 - ▶ Hash Múltiplo
- ▶ **FATOR DE CARGA** → n/m (max 0.75)
- ▶ **EXPANSÃO** → fundamental para evitar degradação da estrutura, proveniente do grande número de colisões
 - ▶ Múltiplas soluções, da reconstrução até o uso de múltiplas funções *hash*



HASHING PERFEITO → mapeia conjunto fixo de chaves para espaço de tamanho m , tal que não haja colisão



- ▶ Funções ocupam mais espaço em memória, com complexidade linear $O(n)$
- ▶ MÍNIMO → $n = m$, onde n é o número de chaves
 - ▶ Ordem preservada → $\Omega(n \log n)$
 - ▶ Ordem não preservada → $1.44n$
- ▶ EXPANSÃO → expandir significa reconstruir, já que conjunto de chaves é fixo
 - ▶ Hashing perfeito dinâmico pode ser a solução, mas complexa e de difícil implementação



- [1] Elmasri, Ramez; Navathe, Sham. *Fundamentals of Database Systems*. 7ed. Pearson, 2016.
- [2] Silberschatz, Abraham; Korth, Henry F.; Sudarshan, S. *Database System Concepts*. 6ed. McGraw-Hill, 2011.
- [3] Date, Christopher J. *An Introduction to Database Systems*. 8ed. Pearson, 2004.