

**PUCRS - Escola Politécnica**  
**Disciplina: Sistemas Operacionais - 2021/2 - Trabalho Prático - Fase 5**  
**Prof. Fernando Luís Dotti**

Nesta fase do trabalho introduzimos o gerente de processos (GP) incluindo o escalonamento de processos.

## 1. Gerente de Processos

O GP é um módulo do SO e é responsável por

- Criar um processo, dado um programa passado como parâmetro.

```
boolean criaProcesso( programa )  
    verifica tamanho do programa  
    pede memória  
    se nao tem memória, retorna negativo  
    Cria PCB  
    Seta tabela de páginas no pcb  
    Carrega o programa nos frames alocados  
    Seta demais parâmetros do PCB (id, pc=0, etc)  
    Coloca processo na fila de prontos  
    Retorna true
```

- Desloca um processo

```
deslocaProcesso (id)  
    desloca memória do processo com id  
    retira de qualquer fila que esteja  
    desloca pcb
```

## 2. Escalonamento

Adotaremos escalonamento baseado em fatia de tempo, devido à simplicidade. Isto significa que processos executarão por um período na CPU. Decorrido este período o mesmo deixa a CPU e outro processo deve executar. Esta função de escalonamento é crucial em sistemas multiprogramados. Para tal se faz necessária:

1. Uma forma de interromper a execução de um processo na CPU, decorrido um tempo;
2. Ter uma rotina de salvamento do estado atual do processo executando, que perde a CPU. Este estado deve conter todas informações importantes da CPU, necessárias à continuação do processo quando for escalonado novamente. Este estado deve ser salvo no PCB.
3. Criar uma fila de processos prontos;
4. Ter uma rotina de escolha de um processo pronto, para executar;
5. Ter uma rotina que restaura o estado do processo escolhido na CPU e retoma sua execução.

Abaixo alguns comentários específicos.

### 2.1. Retomada de controle com a passagem do tempo

Em um sistema real existe um relógio independente no HW. Este relógio interrompe periodicamente a CPU. A CPU desvia para a rotina de tratamento do relógio. Entre outras funções, esta rotina avalia se o processo que está rodando deve ser trocado. No nosso sistema podemos implementar o relógio como um contador de instruções executadas na CPU. A cada C instruções executadas na CPU, esta interrupção acontece (por exemplo C pode ser 5).

### 2.2. Funcionamento geral

Resolvida a forma de criar um sinal de relógio (em 1 acima). Deve-se criar uma nova interrupção no sistema, e com ela uma nova rotina de tratamento para a mesma. Esta é a interrupção ativada pelo relógio a cada C instruções executadas. A sinalização e desvio para interrupção acontece exatamente como nas anteriores.

A rotina de tratamento deve salvar o estado da CPU no PCB do processo executando. Ou seja, a cada momento deve-se saber qual processo está *running* e quais estão *ready*. O SO pode ter um ponteiro para o PCB do processo *running* e uma fila de processos *ready*. Quando um processo sai da CPU, ele sai de *running* e vai para o fim da fila *ready*.

A escolha de outro processo a executar pode ser o primeiro processo da fila *ready*. Toma-se o PCB do processo escolhido, que fica *running*, e restaura-se o estado de execução deste PCB na CPU. Ao final, a CPU retoma a execução, agora no novo processo. Este processo executará até que uma nova interrupção do relógio seja sinalizada, e o comportamento descrito aqui se repete.

## 3. Testes

Carregue vários processos em memória. Estes processos estão todos parados, na fila *ready*.

Então dispare o processo de escalonamento, que escolhe um processo e coloca na CPU.

A partir disso, o ciclo exposto em 2 deverá acontecer até que todos processos acabem.