

Soutenance de Stage

Arthur Wenger & Karim Mamode

L3 Informatique Université de la Réunion

03 Juin 2017

Introduction

Objectifs

- ▶ Analyser un protocole de routage expérimental
- ▶ Modéliser un réseau
- ▶ Prouver des propriétés du réseau à travers la modélisation

Outils

- ▶ Le logiciel Coq pour l'élaboration de preuves
- ▶ Le langage de programmation fonctionnel Gallina

Analyse et Modélisation

Analyse du protocole

- ▶ Diviser le réseau en régions
- ▶ Aggréger les informations sur les noeuds d'une région
- ▶ Créer des routes vers des noeuds et des régions
- ▶ Appliquer un algorithme pour remplir les tables de routage

Modélisation

- ▶ Modéliser une région
- ▶ Représenter la structure des régions dans le réseau
- ▶ Décrire les liens entre les noeuds du réseau
- ▶ Représenter une route et un chemin entre deux noeuds

Les Régions

- ▶ Un type inductif pour le codage des régions

```
Inductive region : Type :=  
| Z : region  
| OO : region → region  
| OI : region → region  
| II : region → region  
| IO : region → region.
```

- ▶ Un codage comparable à la base 4
- ▶ Permet de représenter l'imbrication des régions
- ▶ Un élément neutre pour le type inductif : Z

Interactions entre les régions

Objectifs

- ▶ Représenter la structure des régions dans le réseau
- ▶ Définir la notion de régions voisines
- ▶ Calculer les distances entre les régions

Moyens

- ▶ Listes de régions
- ▶ Matrices de régions
- ▶ Algorithme de partitionnement du réseau

Listes

- Un type inductif polymorphe pour représenter des listes

```
Inductive clist (A:Type): Type :=  
  | nil : clist A  
  | cons : A → clist A → clist A.
```

- Interprétée comme un vecteur pour la construction de matrices
- Pas de contraintes sur le nombre d'éléments

Listes de listes

- Un type inductif polymorphe pour représenter des listes de listes

```
Inductive listlist (A:Type) : Type :=  
  | lnil : listlist A  
  | lcons : clist A → listlist A → listlist A.
```

- Pas nécessairement homogènes
- Un ensemble englobant les matrices
- Pas de contraintes sur le nombres de listes

Matrices

- Un sous ensemble des listes de listes
- Nécessité de vérifier qu'une liste de listes est une matrice

```
Fixpoint is_matrix {A:Type}(m:listlist A) : bool :=  
  match m with  
  | lnil  $\Rightarrow$  true  
  | lcons l m'  $\Rightarrow$   
    match m' with  
    | lnil  $\Rightarrow$  true  
    | lcons l' m''  $\Rightarrow$  Nat.eqb (list_count l)  
                        (list_count l')  
                        && is_matrix m'  
    end  
  end.
```

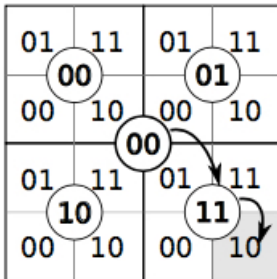

Matrices carrées

- ▶ Un sous ensemble des matrices
- ▶ Permet de représenter le partitionnement du réseau

```
Definition is_square_matrix {A:Type}(m:listlist A):  
  bool :=  
  match m with  
  | lnil => true  
  | lcons l' m' => (is_matrix m) && (Nat.eqb (list_count l')  
                                             (mat_count m))  
end.
```

Partitionnement du réseau

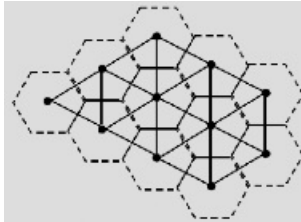
- Représenter l'organisation des régions sous forme matricielle



- Implémentation des partitionnements bottom-up et top-down
- Chaque région de la matrice finale a un numéro global
- Notion de distance entre 2 régions pour un niveau donné

Réseau

- ▶ On cherche à représenter le graphe réseau



- ▶ Représenter les liens entre les noeuds
- ▶ Modéliser un chemin entre 2 noeuds
- ▶ Définir les relations entre les noeuds et les régions

Noeuds et Chemins

- ▶ Un noeud est identifié par un entier
- ▶ Les liens sont modélisés par une fonction booléenne sur une paire de noeuds

Definition `netnode := nat.`

Definition `graph := netnode → netnode → bool.`

- ▶ En ajoutant la propriété de transitivité on définit des chemins

```
Inductive has_path (g:graph) : nat → netnode → netnode →  
Prop :=  
| HP_Self (x:netnode): has_path g 0 x x  
| HP_Step (n:nat)  
  (x y z:netnode)  
  (ST: g x y = true)  
  (HP: has_path g n y z): has_path g (S n) x z.
```

Localisation

- Définir l'appartenance d'un noeud à une region

Definition `loc_geo := region → netnode → bool.`

- Modéliser les paramètres "k" et "m" du protocole
- Définir les contraintes

```
forall (x:netnode) (l:loc_geo), { r : region | l r x = true ∧  
rank r = m }.
```

- Deux noeuds sont-ils dans A0 ?

```
Definition is_in_A0 (r1 r2:region)(m: listlist region):  
bool :=  
match distance_regions_elem r1 r2 m with  
| None ⇒ false  
| Some d ⇒ d <? k  
end.
```

Routes et Tables

- Un ensemble de destinations vers des noeuds ou des régions

```
Inductive table (l:loc_geo)(m: listlist region)(x:netnode):  
Set :=  
| rA0: ...  (* l'ensemble des noeuds du reseau  
              situes dans A0 par rapport a x *)  
| rAn: ...  (* l'ensemble des regions voisines  
              de la region elementaire contenant x *)
```

- Le coût n'est pas représenté pour simplifier les premières preuves

Preuves

- ▶ Nécessité d'itérer sur les étapes du cheminement d'un message
- ▶ Mesurer les variations de distances vers la destination
- ▶ Modéliser l'algorithme de contournement des vides
- ▶ Montrer qu'il ne peut pas y avoir de boucle réseau
- ▶ Montrer qu'il existe toujours des valeurs de k et de m qui permettent de trouver le chemin menant vers une destination