

OPTIMISATION EN NOMBRES ENTIERS :

MÉTHODE DE COUPE

Hacène Ouzia

MAIN (5 ème année)
Sorbonne Université

2020

TABLE DES MATIÈRES

- 1 Coupes de Dantzig
 - Exemple
 - Question 1
 - Question 2
 - Question 4
- 2 Coupes de Gomory
 - Questions a,b,c et d
 - Question e
 - Cas général
- 3 Cas du ATSP
 - Formulation DFJ
 - Relaxation DFJ
 - Exemple 1
 - Exemple 2
 - Exemple 3
- 4 Séparation vs Optimisation
 - Description linéaire
 - Séparation
 - Théorème fondamental

AGENDA

- 1 Coupes de Dantzig
 - Exemple
 - Question 1
 - Question 2
 - Question 4
- 2 Coupes de Gomory
- 3 Cas du ATSP
- 4 Séparation vs Optimisation

Instance

Considérons le problème d'optimisation suivant :

$$\min -x - 2y$$

s.c.

$$-2x + 2y \leq 3$$

$$2x + 2y \leq 9$$

$$9x - 4y \leq 21$$

$$x, y \in \mathbb{N}.$$

$$\begin{array}{l} +x_3 \\ +x_4 \\ +x_5 \end{array} \quad \begin{array}{l} 3 \\ 9 \\ 21 \end{array}$$

(1)

Question 1

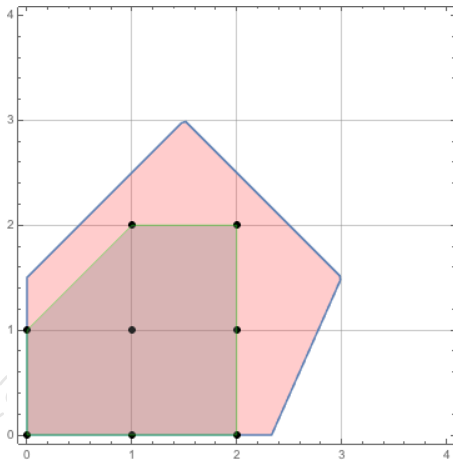


FIGURE – Ensembles P et Ω .

Question 2 - I

L'ensemble P_0 est défini par :

$$P_0 = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}_+^2 : -2x + 2y \leq 3, 2x + 2y \leq 9, 9x - 4y \leq 2 \right\}. \quad (2)$$

Voici les itérations de la méthode simplexe :

1 Tableau initial :

	-Z	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5
	0	-1	-2	0	0	0
x_3	3	-2	2	1	0	0
x_4	9	2	2	0	1	0
x_5	21	9	-4	0	0	1

Le point extrême initial est : $(0, 0)$ de valeur 0.

2 Itération 1 :

	-Z	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5
	3	-3	0	1	0	0
x_2	3/2	-1	1	1/2	0	0
x_4	6	4	0	-1	1	0
x_5	27	5	0	2	0	1

Le nouveau point extrême est : $\left(0, \frac{3}{2}\right)$ de valeur -3 .

3 Itération 2 :

Question 2 - II

	$-z$	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5
	15/2	0	0	1/4	3/4	0
x_2	3	0	1	1/4	1/4	0
x_1	3/2	1	0	-1/4	1/4	0
x_5	39/2	0	0	13/4	-5/4	1

Le point extrême optimal est : $\hat{x}_1 = \left(\frac{3}{2}, 3\right)$ de valeur $-\frac{15}{2}$.

Question 4

La nouvelle coupe s'écrit donc :

$$x_3 + x_4 \geq 1.$$

Pour exprimer celle-ci dans l'espace des variables (x, y) il suffit de se référer aux équations initiales, c'est-à-dire :

$$-2x + 2y + x_3 = 3,$$

$$2x + 2y + x_4 = 9$$

D'où la contrainte :

$$y \leq \frac{11}{4}.$$

Question 4

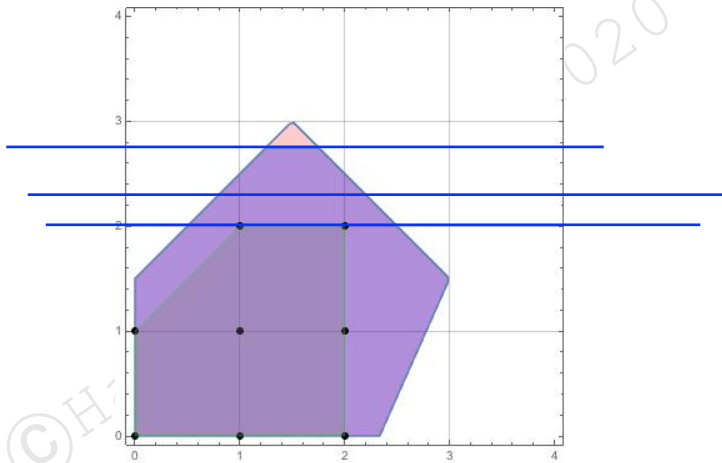


FIGURE – Région de la nouvelle relaxation de Ω .

AGENDA

- 1 Coupes de Dantzig
- 2 Coupes de Gomory
 - Questions a,b,c et d
 - Question e
 - Cas général
- 3 Cas du ATSP
- 4 Séparation vs Optimisation

Questions a,b et c

Le tableaux simplexe optimal est le suivant :

	$-Z$	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5
	15/2	0	0	1/4	3/4	0
x_2	3	0	1	1/4	1/4	0
x_1	3/2	1	0	-1/4	1/4	0
x_5	39/2	0	0	13/4	-5/4	1

Question e

La nouvelle coupe de Gomory :

$$\frac{1}{4}x_3 + \frac{3}{4}x_4 \geq \frac{1}{2}.$$

D'où la nouvelle relaxation :

$$\min \quad -x - 2y$$

s.c.

$$\frac{1}{4}x_3 + \frac{3}{4}x_4 \geq \frac{1}{2}$$

$$(x, y) \in P_0,$$

où P_0 est la relaxation continue de P .

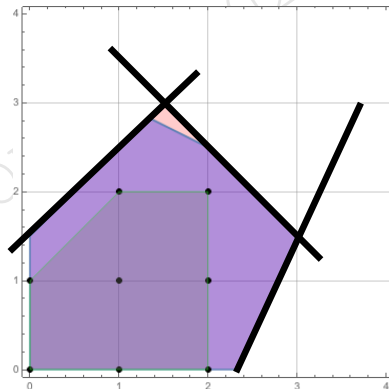


FIGURE – Première coupe de Gomory.

Question e

Comment résoudre le problème suivant ?

$$\min -x - 2y$$

s.c.

$$-2x + 2y \leq 3$$

$$2x + 2y \leq 9$$

$$9x - 4y \leq 21$$

$$\frac{1}{4}x_3 + \frac{3}{4}x_4 \geq \frac{1}{2}$$

$$x, y, x_3, x_4 \geq 0.$$

Question e

Tableau simplexe optimal de la relaxation continue du problème :

	$-Z$	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5
	15/2	0	0	1/4	3/4	0
x_2	3	0	1	1/4	1/4	0
x_1	3/2	1	0	-1/4	1/4	0
x_5	39/2	0	0	13/4	-5/4	1

Question e

Tableau simplexe initial pour résoudre la **nouvelle** relaxation continue :

	$-Z$	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6
	15/2	0	0	1/4	3/4	0	0
x_2	3	0	1	1/4	1/4	0	0
x_1	3/2	1	0	-1/4	1/4	0	0
x_5	39/2	0	0	13/4	-5/4	1	0
x_6	-1/2	0	0	-1/4	-3/4	0	1

- 👉 Notez ce tableau est dual réalisable mais non primal réalisable.
- 👉 Colonne entrant en base

$$j \in \operatorname{argmax} \left\{ \frac{1}{4}, \frac{3}{4}, \frac{-1}{4}, \frac{-3}{4} \right\}.$$

Question e

Après pivot :

	-Z	x ₁	x ₂	x ₃	x ₄	x ₅	x ₆
	7	0	0	0	0	0	1
x ₂	5/2	0	1	0	-1/2	0	1
x ₁	2	1	0	0	1	0	-1
x ₅	13	0	0	0	-11	1	13
x ₃	2	0	0	1	3	0	-4

- On peut générer, à partir de la première ligne, la coupe de Gomory suivante :

$$\frac{1}{2}x_4 \geq \frac{1}{2}.$$

Qui s'écrit dans l'espace des variables (x, y) comme suit :

$$x + y \leq 4.$$

Partie B : Question e

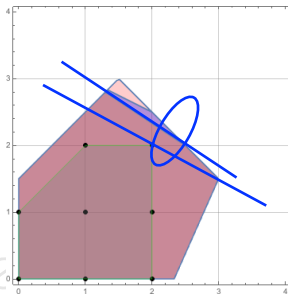


FIGURE – Deuxième coupe de Gomory.

Question 1

Considérant une ligne k du dernier tableau simplexe optimal :

$$x_k + \sum_{j \in \mathcal{N}} y_{kj} x_j = \hat{b}_k, \quad (3)$$

où \mathcal{N} est l'ensemble des variables hors base. Nous avons :

✍ Par non négativité des variables hors bas x_j , nous avons :

$$\sum_{j \in \mathcal{N}} \lfloor y_{kj} \rfloor x_j \leq \sum_{j \in \mathcal{N}} y_{kj} x_j. \quad (4)$$

D'où :

$$x_k + \sum_{j \in \mathcal{N}} \lfloor y_{kj} \rfloor x_j \leq \hat{b}_k.$$

✍ Par argument d'intégrité, nous avons :

$$x_k + \sum_{j \in \mathcal{N}} \lfloor y_{kj} \rfloor x_j \leq \lfloor \hat{b}_k \rfloor. \quad (5)$$

En soustrayant de (3) cette dernière inégalité nous obtenons :

$$\sum_{j \in \mathcal{N}} (y_{kj} - \lfloor y_{kj} \rfloor) x_j \geq \hat{b}_k - \lfloor \hat{b}_k \rfloor. \quad (6)$$

Question 2

Fonction CoupesGomory(Prob)

Entrée : Prob :: Problème ! Implémentation du problème à résoudre.

Sortie : Xopt :: Solution optimale ! Implémentation d'une solution.

1 **Début**

2 Xopt.init() ! Initialisation de la solution.

3 Realisable \leftarrow Oui

4 R \leftarrow Prob.relax() ! Extraction de la relaxation continue du problème

5 Xopt \leftarrow resoudre(Q)

6 **Tant que** Xopt.fractionnaire() **et** Realisable **faire**

7 Coupe \leftarrow GomoryGenerer(R) ! Coupe est la coupe générée à partir de R

8 R.ajouter(Coupe)

9 Xopt \leftarrow R.simplexDuale()

10 **Si** R.dualNonBorne() **alors** Realisable \leftarrow Non

11 **Fin tant que**

12 **return** Xopt

13 **Fin**

AGENDA

- 1 Coupes de Dantzig
- 2 Coupes de Gomory
- 3 **Cas du ATSP**
 - Formulation DFJ
 - Relaxation DFJ
 - Exemple 1
 - Exemple 2
 - Exemple 3
- 4 Séparation vs Optimisation

Formulation DFJ

La formulation de Dantzig, Fulkerson et Johnson du ATSP est la suivante :

$$\begin{aligned}
 \min \quad & \sum_{uv \in E} \gamma_{uv} x_{uv} \\
 \text{s.c.} \quad & \sum_{v \in V: uv \in E} x_{uv} = 1, \forall u \in V, \\
 & \sum_{v \in V: vu \in E} x_{vu} = 1, \forall u \in V, \\
 & \sum_{u \in S, v \notin S: uv \in E} x_{vu} \geq 1, \forall S \subsetneq V, |S| \geq 2, \\
 & x_{uv} \in \{0, 1\}, \forall uv \in E.
 \end{aligned} \tag{7}$$

Les contraintes :

$$\sum_{u \in S, v \notin S: uv \in E} x_{vu} \geq 1, \forall S \subsetneq V, |S| \geq 2,$$

sont celles des sous-tours. Pourquoi ?

Relaxation DFJ

La relaxation DFJ est la suivante :

$$\begin{aligned}
 \min \quad & \sum_{uv \in E} \gamma_{uv} x_{uv} \\
 \text{s.c.} \quad & \sum_{v \in V: uv \in E} x_{uv} = 1, \forall u \in V, \\
 & \sum_{v \in V: vu \in E} x_{vu} = 1, \forall u \in V, \\
 & \sum_{u \in S, v \notin S: uv \in E} x_{vu} \geq 1, \forall S \subsetneq V, |S| \geq 2, \\
 & x_{uv} \in [0, 1], \forall uv \in E.
 \end{aligned} \tag{8}$$

🔴 Problème d'optimisation linéaire avec un nombre exponentiel de contraintes !

Résoudre la relaxation DFJ

- ① Ignorer les contraintes de sous-tours :

$$\begin{aligned}
 \min \quad & \sum_{uv \in E} \gamma_{uv} x_{uv} \\
 \text{s.c.} \quad & \sum_{v \in V: uv \in E} x_{uv} = 1, \forall u \in V, \\
 & \sum_{v \in V: vu \in E} x_{vu} = 1, \forall u \in V, \\
 & x_{uv} \in [0, 1], \forall uv \in E.
 \end{aligned} \tag{9}$$

- ② Si une contrainte sous-tour n'est pas satisfaite l'ajouter.

🚫 PROBLÈME DE SÉPARATION

Un premier exemple

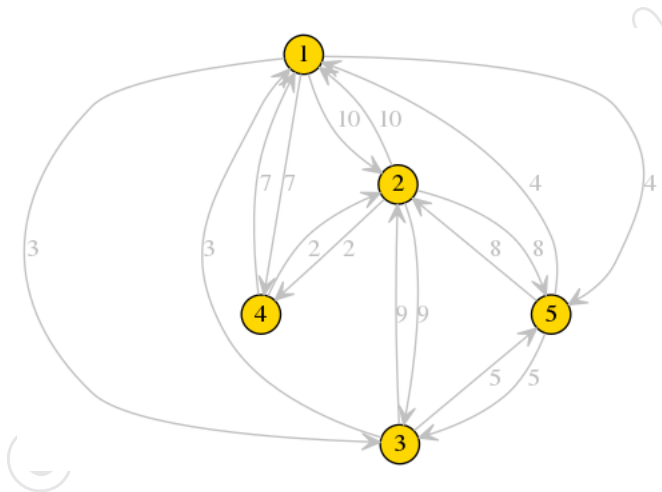


FIGURE – Première instance ATSP.

Exemple 1

$$\min \sum_{uv \in E} \gamma_{uv} x_{uv}$$

s.c.

$$\sum_{v \in V: uv \in E} x_{uv} = 1, \forall u \in V,$$

$$\sum_{v \in V: vu \in E} x_{vu} = 1, \forall u \in V,$$

$$x_{uv} \in [0, 1], \forall uv \in E.$$

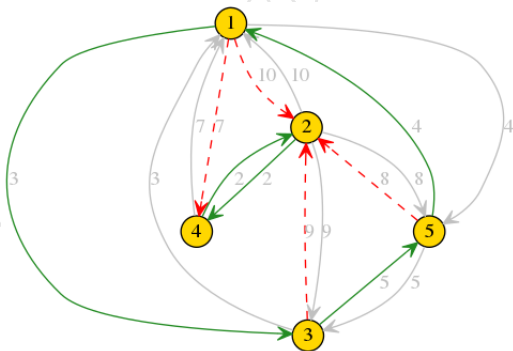


FIGURE – Solution de la relaxation DFJ initiale.

Exemple 1

$$\min \sum_{uv \in E} \gamma_{uv} x_{uv}$$

s.c.

$$\sum_{v \in V: uv \in E} x_{uv} = 1, \forall u \in V,$$

$$\sum_{v \in V: vu \in E} x_{vu} = 1, \forall u \in V,$$

$$x_{uv} \in [0, 1], \forall uv \in E.$$

Il faut prendre au moins un arc rouge ! Donc, ajouter l'inégalité :

$$x_{12} + x_{14} + x_{32} + x_{52} \geq 1.$$

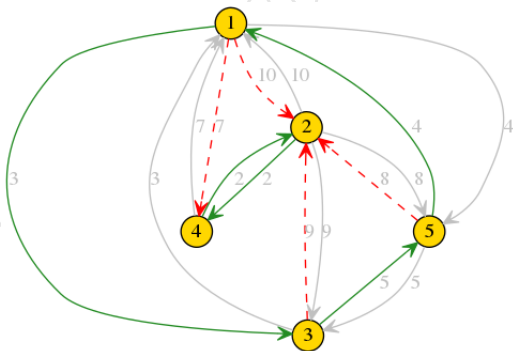


FIGURE – Solution de la relaxation DFJ initiale.

Exemple 1

$$\min \sum_{uv \in E} \gamma_{uv} x_{uv}$$

s.c.

$$\sum_{v \in V: uv \in E} x_{uv} = 1, \forall u \in V,$$

$$\sum_{v \in V: vu \in E} x_{vu} = 1, \forall u \in V,$$

$$x_{12} + x_{14} + x_{32} + x_{52} \geq 1,$$

$$x_{uv} \in [0, 1], \forall uv \in E.$$

📌 Solution optimale !

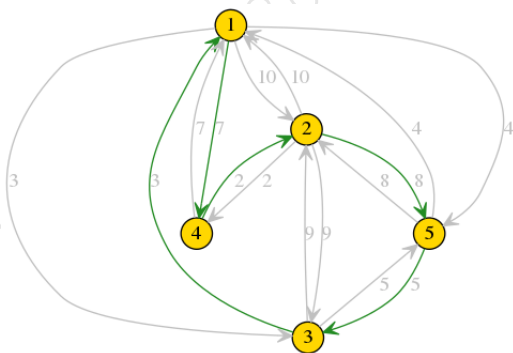


FIGURE – Solution de la nouvelle relaxation DFJ initiale.

Un deuxième exemple

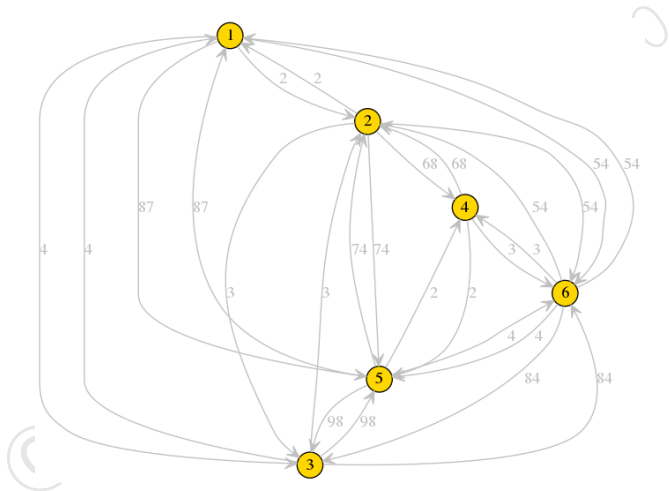


FIGURE – Deuxième instance ATSP.

Example 2


$$\min \sum_{uv \in E} \gamma_{uv} x_{uv}$$

S.C.

$$\sum_{v \in V: uv \in E} x_{uv} = 1, \forall u \in V,$$

$$\sum_{v \in V: vu \in E} x_{vu} = 1, \forall u \in V,$$

$$x_{uv} \in [0, 1], \forall uv \in E.$$

 Ajouter l'inégalité :

$$\sum_{uv \in \delta^+(\{1,2,3\})} x_{uv} \geq 1.$$

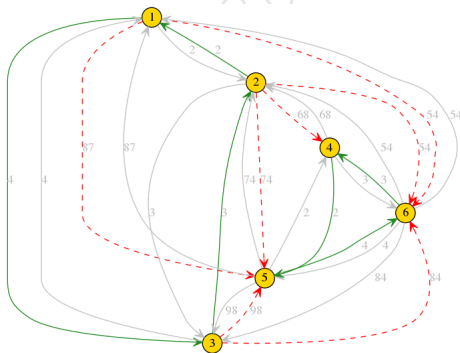


FIGURE – Solution de la relaxation DFJ initiale.

Exemple 2

$$\min \sum_{uv \in E} \gamma_{uv} x_{uv}$$

s.c.

$$\sum_{v \in V: uv \in E} x_{uv} = 1, \forall u \in V,$$

$$\sum_{v \in V: vu \in E} x_{vu} = 1, \forall u \in V,$$

$$\sum_{uv \in \delta^+(\{1,2,3\})} x_{uv} \geq 1,$$

$$x_{uv} \in [0, 1], \forall uv \in E.$$

✎ Ajouter l'inégalité :

$$\sum_{uv \in \delta^+(\{1,4,5,6\})} x_{uv} \geq 1.$$

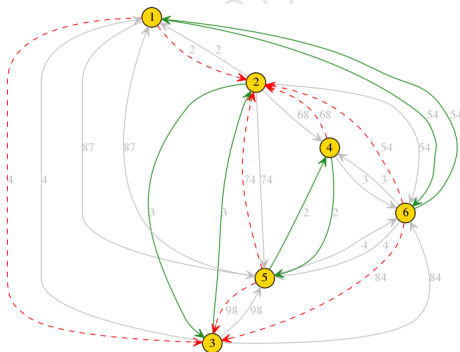


FIGURE – Solution de la relaxation DFJ.

Exemple 2

$$\min \sum_{uv \in E} \gamma_{uv} x_{uv}$$

S.C.

$$\sum_{v \in V: uv \in E} x_{uv} = 1, \forall u \in V,$$

$$\sum_{v \in V: vu \in E} x_{vu} = 1, \forall u \in V,$$

$$\sum_{uv \in \delta^+(\{1,2,3\})} x_{uv} \geq 1,$$

$$\sum_{uv \in \delta^+(\{1,4,5,6\})} x_{uv} \geq 1,$$

$$x_{uv} \in [0, 1], \forall uv \in E.$$

🔴 Ajouter l'inégalité :

$$\sum_{uv \in \delta^+(\{1,2,3,6\})} x_{uv} \geq 1.$$

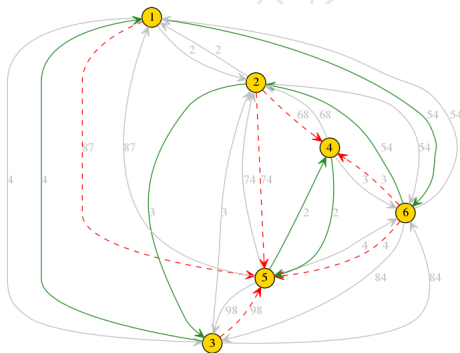


FIGURE – Solution de la relaxation DFJ.

Exemple 2

$$\min \sum_{uv \in E} \gamma_{uv} x_{uv}$$

S.C.

$$\sum_{v \in V: uv \in E} x_{uv} = 1, \forall u \in V,$$

$$\sum_{v \in V: vu \in E} x_{vu} = 1, \forall u \in V,$$

$$\sum_{uv \in \delta^+(\{1,2,3\})} x_{uv} \geq 1,$$

$$\sum_{uv \in \delta^+(\{1,4,5,6\})} x_{uv} \geq 1,$$

$$\sum_{uv \in \delta^+(\{1,2,3,6\})} x_{uv} \geq 1,$$

$$x_{uv} \in [0, 1], \forall uv \in E.$$

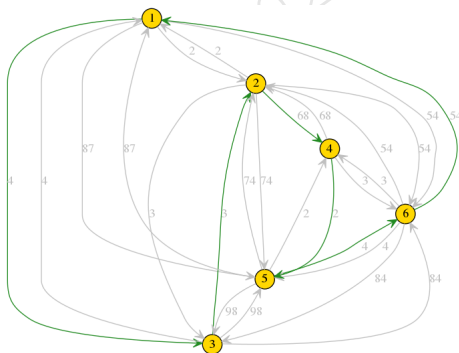


FIGURE – Solution de la relaxation DFJ.

👉 Encore la solution optimale !
Est-ce toujours le cas ?

Dernier exemple

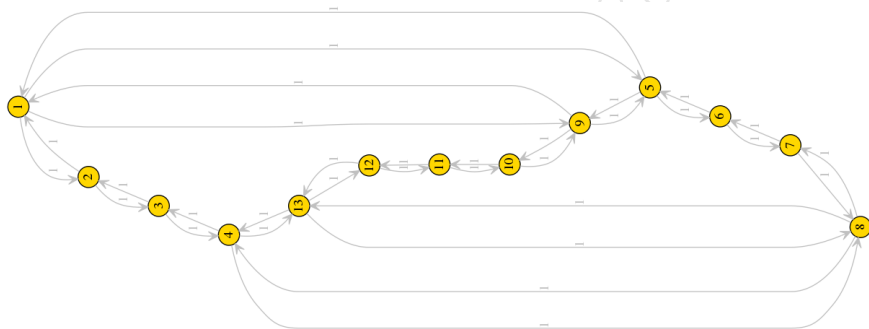


FIGURE – Dernière instance ATSP.

Dernier exemple

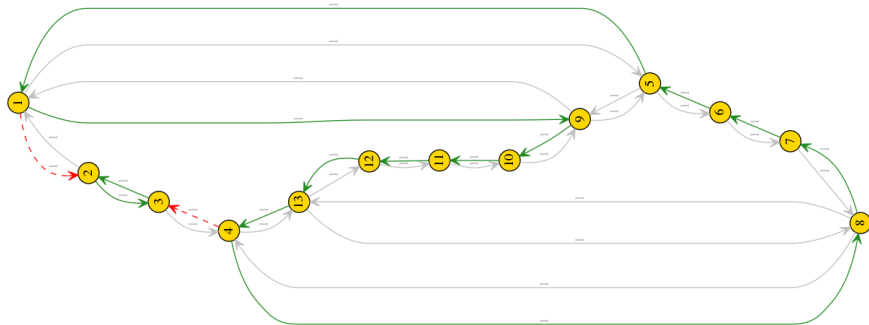


FIGURE – Solution de la relaxation DFJ.

✎ Ajouter l'inégalité :

$$\sum_{uv \in \delta^+(\{1,4,5,6,7,8,9,10,11,12,13\})} x_{uv} \geq 1.$$

Dernier exemple

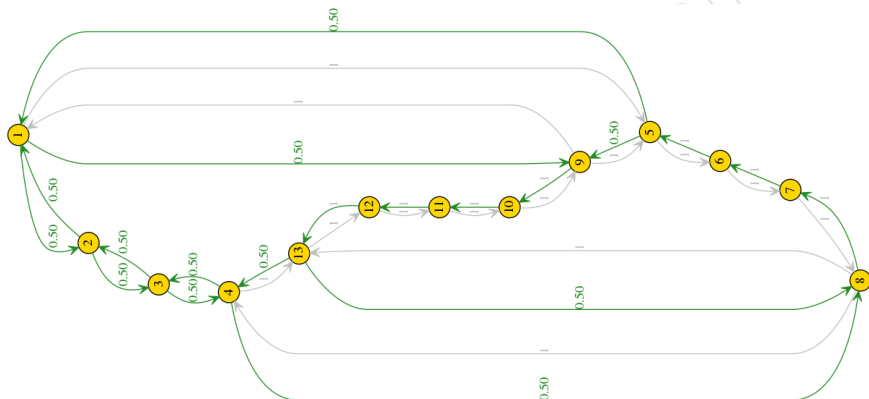


FIGURE – Solution optimale de la relaxation DFJ.

- 🚩 Toutes les inégalités de sous-tours sont satisfaites.
- 🚩 La solution n'est pas optimale !

AGENDA

- 1 Coupes de Dantzig
- 2 Coupes de Gomory
- 3 Cas du ATSP
- 4 Séparation vs Optimisation**
 - Description linéaire
 - Séparation
 - Théorème fondamental

Description linéaire

Considérons le problème :

$$\begin{aligned}
 \min \quad & \sum_{uv \in E} \gamma_{uv} x_{uv} \\
 \text{s.c.} \quad & \sum_{v \in V: uv \in E} x_{uv} = 1, \forall u \in V, \\
 & \sum_{v \in V: vu \in E} x_{vu} = 1, \forall u \in V, \\
 & \sum_{u \in S, v \notin S: uv \in E} x_{uv} \geq 1, \forall S \subsetneq V, |S| \geq 2, \\
 & x_{uv} \in [0, 1], \forall uv \in E.
 \end{aligned} \tag{10}$$

- 📖 Les contraintes définissant l'ensemble des solutions réalisables est une *description linéaire*.
- 🔴 Ce problème est-il polynomial ?

Problème de séparation

■ DÉFINITION PROBLÈME DE SÉPARATION

Le problème de séparation associé au problème (10) est le suivant : Pour tout vecteur $\hat{x} \in \mathbb{Q}^E$,

- ✎ Est-ce que \hat{x} est solution réalisable du problème (10) ?
- ✎ Sinon, exhiber un sous-ensemble \hat{S} tel que :

$$\hat{x} \left(\delta^+ \left(\hat{S} \right) \right) < 1.$$

Théorème de séparation

■ THÉORÈME GRÖTSCHEL, LOVASZ ET SCHRIJVER

Nous avons l'équivalence suivante :

OPTIMISATION \equiv SÉPARATION.