Tema VI: Евклидовы и унитарные пространства

2. Ортогональность

М.В.Волков

Уральский федеральный университет Институт естественных наук и математики кафедра алгебры и фундаментальной информатики

2024/2025 учебный год

Ортогональные и ортонормированные наборы векторов

Определение

Вектора ${\bf x}$ и ${\bf y}$ из пространства со скалярным произведением называются ортогональными, если ${\bf xy}=0$. Набор векторов называется ортогональным, если любые два различных вектора из этого набора ортогональны. Ортогональный набор векторов называется ортонормированным, если длины всех векторов из этого набора равны 1. Отношение ортогональности обозначим символом \bot , т.е. тот факт, что вектора ${\bf x}$ и ${\bf y}$ ортогональны, будем записывать в виде ${\bf x} \bot {\bf y}$.

Замечания

- Нулевой вектор ортогонален любому вектору.
- В евклидовом пространстве два ненулевых вектора ортогональны тогда и только тогда, когда угол между этими векторами прямой.

Теорема Пифагора

Теорема Пифагора

Если ${\bf a}$ и ${\bf b}$ – ортогональные вектора в пространстве со скалярным произведением, то $|{\bf a}+{\bf b}|^2=|{\bf a}|^2+|{\bf b}|^2.$

Доказательство. Используя ортогональность векторов а и b, имеем:

$$|a + b|^2 = (a + b)(a + b) = aa + ab + ba + bb = aa + bb = |a|^2 + |b|^2$$

что и требовалось доказать.

В случае плоскости или обычного трехмерного пространства доказанное утверждение превращается в «обычную» теорему Пифагора из элементарной геометрии: квадрат гипотенузы равен сумме квадратов катетов (см. рисунок).



Вопрос: верно ли обратное утверждение, т.е. верно ли, что если $|{\bf a}+{\bf b}|^2=|{\bf a}|^2+|{\bf b}|^2$, то вектора ${\bf a}$ и ${\bf b}$ ортогональны?

Ортогональность и линейная независимость

Теорема об ортогональности и линейной независимости

Любой ортогональный набор ненулевых векторов линейно независим.

Доказательство. Пусть $A = \{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k\}$ — ортогональный набор ненулевых векторов. Предположим что $t_1\mathbf{a}_1 + t_2\mathbf{a}_2 + \dots + t_k\mathbf{a}_k = \mathbf{0}$ для некоторых скаляров $t_i, \ 1 \leq i \leq k$. Для каждого i умножим обе части этого равенства скалярно на \mathbf{a}_i . Имеем

$$0 = (t_1\mathbf{a}_1 + t_2\mathbf{a}_2 + \dots + t_k\mathbf{a}_k)\mathbf{a}_i = t_1\mathbf{a}_1\mathbf{a}_i + t_2\mathbf{a}_2\mathbf{a}_i + \dots + t_i\mathbf{a}_i\mathbf{a}_i + \dots + t_k\mathbf{a}_k\mathbf{a}_i = t_i\mathbf{a}_i\mathbf{a}_i$$

в силу ортогональности набора A. Поскольку $\mathbf{a}_i \neq \mathbf{0}$, имеем $\mathbf{a}_i \mathbf{a}_i \neq 0$, а значит, из равенства $t_i \mathbf{a}_i \mathbf{a}_i = 0$ вытекает, что $t_i = 0$.

Следствие об ортонормированности и линейной независимости

Любой ортонормированный набор векторов линейно независим.

Вычисление скалярного произведения в ортонормированном базисе

Определение

Ортогональный [ортонормированный] набор векторов, который является базисом, называется *ортогональным* [ортонормированным] базисом.

Примером ортонормированного базиса является стандартный базис

$$\mathbf{e}_1 = (1, 0, \dots, 0), \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0, \dots, 0), \dots, \mathbf{e}_n = (0, \dots, 0, 1)$$

пространства \mathbb{R}^n (если скалярное произведение в \mathbb{R}^n определить как сумму произведений одноименных компонент).

Теорема о скалярном произведении в ортонормированном базисе

Пусть P — ортонормированный базис пространства V со скалярным произведением. Тогда для любых $\mathbf{x},\mathbf{y}\in V$

$$\mathbf{x}\mathbf{y} = [\mathbf{x}]_P^T \cdot \overline{[\mathbf{y}]_P}.$$

Доказательство. Обозначим координаты векторов ${\bf x}$ и ${\bf y}$ в базисе P через (x_1,x_2,\ldots,x_n) и (y_1,y_2,\ldots,y_n) соответственно. Пусть базис P состоит из векторов ${\bf a}_1,{\bf a}_2,\ldots,{\bf a}_n$. Тогда

$$\mathbf{x} = x_1 \mathbf{a}_1 + x_2 \mathbf{a}_2 + \dots + x_n \mathbf{a}_n,$$

$$\mathbf{y} = y_1 \mathbf{a}_1 + y_2 \mathbf{a}_2 + \dots + y_n \mathbf{a}_n.$$

Перемножая, получаем

$$\mathbf{x}\mathbf{y} = (x_1\mathbf{a}_1 + x_2\mathbf{a}_2 + \dots + x_n\mathbf{a}_n)(y_1\mathbf{a}_1 + y_2\mathbf{a}_2 + \dots + y_n\mathbf{a}_n) =$$

$$= \sum_{i,j=1}^n (x_i\mathbf{a}_i)(y_j\mathbf{a}_j) = \sum_{i=1}^n x_i\overline{y_i}\mathbf{a}_i^2 = \sum_{i=1}^n x_i\overline{y_i} =$$

$$= [\mathbf{x}]_P^T \cdot \overline{[\mathbf{y}]_P}. \quad \square$$

В евклидовом пространстве формула для вычисления скалярного произведения векторов ${\bf x}$ и ${\bf y}$ по их координатам в ортонормированном базисе принимает совсем простой вид:

$$\mathbf{x}\mathbf{y} = x_1y_1 + x_2y_2 + \dots + x_ny_n.$$

Из определений длины вектора, угла между векторами и расстояния между векторами немедленно вытекает, что в евклидовом пространстве справедливы также формулы

$$|\mathbf{x}| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2};$$

$$\cos(\widehat{\mathbf{x}}, \widehat{\mathbf{y}}) = \frac{x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n}{\sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2} \cdot \sqrt{y_1^2 + y_2^2 + \dots + y_n^2}};$$

$$d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + (x_2 - y_2)^2 + \dots + (x_n - y_n)^2}.$$

Четыре последние формулы являются точными аналогами соответствующих формул из элементарной векторной алгебры.

Процесс ортогонализации Грама-Шмидта

Естественно поставить вопрос о том, в любом ли пространстве со скалярным произведением существует ортонормированный базис. Мы докажем, что ответ на него положителен для *конечномерных* пространств.

Ответ будет конструктивным. Он опирается на алгоритм, именуемый процессом ортогонализации Грама—Шмидта.

Теорема (процесс ортогонализации Грама-Шмидта)

Пусть $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$ – линейно независимая система векторов пространства со скалярным произведением V. Тогда в V существует ортогональная система ненулевых векторов $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n$, линейная оболочка которой совпадает с линейной оболочкой системы $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$.

Доказательство. Индукция по n. Для n=1 положим $\mathbf{b}_1=\mathbf{a}_1$.

Пусть $1 \leqslant i < n$ и уже найден ортогональный набор ненулевых векторов $\mathbf{b}_1, \, \mathbf{b}_2, \, \dots, \, \mathbf{b}_i$, линейная оболочка которого совпадает с линейной оболочкой векторов $\mathbf{a}_1, \, \mathbf{a}_2, \, \dots, \, \mathbf{a}_i$. Ищем вектор \mathbf{b}_{i+1} в виде

$$\mathbf{b}_{i+1} = \alpha_1 \mathbf{b}_1 + \alpha_2 \mathbf{b}_2 + \dots + \alpha_i \mathbf{b}_i + \mathbf{a}_{i+1}, \tag{*}$$

где $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_i$ – некоторые скаляры, которые нужно найти.

Процесс ортогонализации Грама-Шмидта (2)

Чтобы найти $lpha_1$, умножим скалярно обе части равенства

$$\mathbf{b}_{i+1} = \alpha_1 \mathbf{b}_1 + \alpha_2 \mathbf{b}_2 + \dots + \alpha_i \mathbf{b}_i + \mathbf{a}_{i+1}, \tag{*}$$

на \mathbf{b}_1 справа. Раз вектор \mathbf{b}_1 ортогонален векторам $\mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_i$, получаем

$$\mathbf{b}_{i+1}\mathbf{b}_1 = \alpha_1\mathbf{b}_1\mathbf{b}_1 + \mathbf{a}_{i+1}\mathbf{b}_1.$$

Поскольку вектора \mathbf{b}_{i+1} и \mathbf{b}_1 должны быть ортогональны, левая часть равна 0, и из равенства $0 = \alpha_1 \mathbf{b}_1 \mathbf{b}_1 + \mathbf{a}_{i+1} \mathbf{b}_1$ заключаем, что $\alpha_1 = -rac{\mathbf{a}_{i+1}\mathbf{b}_1}{\mathbf{b}_i\mathbf{b}_i}$. Аналогично, умножая скалярно обе части равенства (\star) на $\mathbf{b}_2,\ldots,\,\hat{\mathbf{b}}_i$ справа и учитывая, что вектора $\mathbf{b}_1,\,\mathbf{b}_2,\,\ldots,\,\mathbf{b}_i$ попарно ортогональны, можно найти $\alpha_2=-rac{\mathbf{a}_{i+1}\mathbf{b}_2}{\mathbf{b}_2\mathbf{b}_2}$, . . . , $\alpha_i=-rac{\mathbf{a}_{i+1}\mathbf{b}_i}{\mathbf{b}_2\mathbf{b}_2}$. При таких значениях $\alpha_1, \alpha_2, \ldots, \alpha_i$ вектор \mathbf{b}_{i+1} , определяемый равенством (\star) , ортогонален всем векторам b_1, b_2, \ldots, b_i , откуда система b_1, b_2, \ldots, b_i , \mathbf{b}_{i+1} ортогональна. Напомним, что вектора $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_i$ являются линейными комбинациями векторов $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_i$. Поэтому равенство (\star) дает равенство вида $\mathbf{b}_{i+1} = t_1 \mathbf{a}_1 + t_2 \mathbf{a}_2 + \cdots + t_i \mathbf{a}_i + \mathbf{a}_{i+1}$, где t_1, t_2, \dots, t_i – некоторые скаляры. Иными словами, вектор \mathbf{b}_{i+1} равен некоторой нетривиальной линейной комбинации векторов $a_1, a_2, \ldots, a_{i+1}$. Поскольку эти вектора линейно независимы, никакая их нетривиальная линейная комбинация не может быть нулевым вектором. Отсюда $\mathbf{b}_{i+1} \neq \mathbf{0}$.

Процесс ортогонализации Грама-Шмидта (3)

Мы получили ортогональный набор ненулевых векторов $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_{i+1}$, который лежит в линейной оболочке векторов $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_{i+1}$. С другой стороны, по предположению индукции вектора $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_i$ принадлежат линейной оболочке векторов $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_i$, а вектор \mathbf{a}_{i+1} является линейной комбинацией векторов $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_{i+1}$ в силу равенства (\star) . Поэтому линейные оболочки систем $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_{i+1}$ и $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_{i+1}$ совпадают.

Следствие об ортонормированном базисе

В любом конечномерном пространстве со скалярным произведением существует ортонормированный базис.

Доказательство. Пусть V — рассматриваемое пространство и $\dim V=n$. Возьмем произвольный базис в V и применим к нему процесс Грама—Шмидта. Получим ортогональную систему из n векторов, порождающую V, а следовательно, — ортогональный базис в V. В силу замечания об орте вектора, разделив каждый вектор этого базиса на его длину, получим ортонормированный базис пространства V.

Дополнение до ортогонального базиса

Следствие о дополнении до ортогонального базиса

Любую ортогональную систему ненулевых векторов конечномерного пространства со скалярным произведением можно дополнить до ортогонального базиса этого пространства.

Доказательство. Пусть V — рассматриваемое пространство, $\dim V = n$ и $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k$ — ортогональный набор ненулевых векторов из V. Тогда вектора $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k$ линейно независимы, и их можно дополнить какими-то векторами $\mathbf{a}_{k+1}, \dots, \mathbf{a}_n$ до базиса V. Применив к базису $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$ процесс Грама—Шмидта, получим ортогональный базис в V. Легко убедиться, что на первых k шагах процесс будет возвращать именно вектора $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_k$.

Отсюда сразу получается и такой факт:

Следствие о дополнении до ортонормированного базиса

Любую ортонормированную систему векторов конечномерного пространства со скалярным произведением можно дополнить до ортонормированного базиса этого пространства.

Многочлены Лежандра

Процесс Грама–Шмидта можно применять и к бесконечным системам линейно независимых векторов. Например, если рассматривать кольцо многочленов $\mathbb{R}[x]$ как евклидово пространство относительно скалярного произведения $(f,g):=\int\limits_0^1 f(t)g(t)dt$, то применив процесс Грама–Шмидта к линейно независимой системе $1,x,\ldots,x^n,\ldots$, получим ортогональную систему так называемых сдвинутых многочленов Лежандра $\{\widetilde{P}_n(x)\}$. Вот несколько первых многочленов этой системы:

Многочлены $\{\widetilde{P}_n(x)\}$ имеют многочисленные приложения в математике; в последнее время они используются при построении нейронных сетей.

Ортогональное дополнение

Определение

Пусть S — подпространство в V. Множество всех векторов, ортогональных к произвольному вектору из S, называется *ортогональным дополнением* подпространства S. Ортогональное дополнение подпространства S обозначается через S^\perp .

Предложение об ортогональном дополнении

Пусть S — подпространство пространства со скалярным произведением V , а S^\perp — ортогональное дополнение S . Тогда:

- 1) S^{\perp} подпространство пространства V;
- 2) если ${\bf a}_1, {\bf a}_2, \dots, {\bf a}_k$ базис S, то ${\bf x} \in S^\perp$ тогда и только тогда, когда ${\bf x} {\bf a}_1 = {\bf x} {\bf a}_2 = \dots = {\bf x} {\bf a}_k = 0.$

Ортогональное дополнение (2)

Доказательство. 1) Если $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in S^{\perp}$, $\mathbf{a} \in S$, a $t \in F$ – произвольное число, то $(\mathbf{x} + \mathbf{y})\mathbf{a} = \mathbf{x}\mathbf{a} + \mathbf{y}\mathbf{a} = 0 + 0 = 0$ и $(t\mathbf{x})\mathbf{a} = t(\mathbf{x}\mathbf{a}) = t \cdot 0 = 0$.

2) Если ${\bf a}_1, {\bf a}_2, \dots, {\bf a}_k$ — базис S, а ${\bf x} \in S^\perp$, то вектор ${\bf x}$ ортогонален векторам ${\bf a}_1, {\bf a}_2, \dots, {\bf a}_k$, поскольку он ортогонален всем векторам из S. Предположим теперь, что ${\bf x}$ ортогонален векторам ${\bf a}_1, {\bf a}_2, \dots, {\bf a}_k$. Пусть ${\bf a} \in S$. Тогда ${\bf a} = t_1 {\bf a}_1 + t_2 {\bf a}_2 + \dots + t_k {\bf a}_k$ для некоторых чисел $t_1, t_2, \dots, t_k \in F$. Тогда

$$\mathbf{a}\mathbf{x} = (t_1\mathbf{a}_1 + t_2\mathbf{a}_2 + \dots + t_k\mathbf{a}_k)\mathbf{x} = t_1(\mathbf{a}_1\mathbf{x}) + t_2(\mathbf{a}_2\mathbf{x}) + \dots + t_k(\mathbf{a}_k\mathbf{x}) = t_1 \cdot 0 + t_2 \cdot 0 + \dots + t_k \cdot 0 = 0,$$

и потому
$$\mathbf{x} \in S^{\perp}$$
.



Ортогональное разложение

Теорема об ортогональном разложении

Если V — пространство со скалярным произведением, а S — подпространство в V , то $V=S\oplus S^{\perp}$.

Доказательство. Если $\mathbf{x} \in S \cap S^{\perp}$, то $\mathbf{xx} = \mathbf{0}$, откуда $\mathbf{x} = \mathbf{0}$. Таким образом, $S \cap S^{\perp} = \{\mathbf{0}\}$, откуда сумма $S + S^{\perp}$ прямая. Осталось проверить, что $S + S^{\perp} = V$. Положим $\dim V = n$ и $\dim S = k$. Возьмем ортонормированный базис $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \ldots, \mathbf{a}_k$ подпространства S и дополним этот базис до ортонормированного базиса пространства V. Пусть $\mathbf{a}_{k+1}, \ldots, \mathbf{a}_n$ — вектора, использованные для дополнения. Каждый из этих n-k векторов ортогонален всем векторам $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \ldots, \mathbf{a}_k$, и предложение об ортогональном дополнении дает $\mathbf{a}_{k+1}, \ldots, \mathbf{a}_n \in S^{\perp}$. Итак, $S + S^{\perp}$ содержит все вектора $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \ldots, \mathbf{a}_n$, составляющие базис V, откуда $S + S^{\perp} = V$.

Равенство $V=S\oplus S^\perp$ называется *ортогональным разложением* пространства V относительно подпространства S.

Алгоритм нахождения базиса ортогонального дополнения

В евклидовом пространстве для построения базиса ортогонального дополнения S^\perp по базису подпространства S используют такой алгоритм.

Алгоритм нахождения базиса ортогонального дополнения

Пусть ${\bf a}_1, {\bf a}_2, \dots, {\bf a}_k$ – базис подпространства S евклидова пространства V. Составим однородную систему линейных уравнений

в которой (a_{i1},\ldots,a_{ij}) – это координаты вектора ${\bf a}_i$ в некотором ортонормированном базисе пространства V. Фундаментальная система решений системы (*) будет базисом подпространства S^\perp .

Доказательство. Система (*) выражает тот факт, что вектор $\mathbf x$ с координатами $(x_1,x_2,\ldots,x_n)^T$ ортогонален всем векторам $\mathbf a_1,\mathbf a_2,\ldots,\mathbf a_k$. что по предложению об ортогональном дополнении равносильно тому, что $\mathbf x \in S^\perp$. Итак, S^\perp – пространство решений системы (*).

Свойства ортогонального дополнения

Свойства ортогонального дополнения

Пусть V – пространство со скалярным произведением, а $S,\ S_1$ и S_2 – его подпространства. Тогда:

- 1) $V^{\perp} = \{0\}, a \{0\}^{\perp} = V;$
- 2) $(S^{\perp})^{\perp} = S;$
- 3) если $S_1 \subseteq S_2$, то $S_2^{\perp} \subseteq S_1^{\perp}$;
- 4) $(S_1 + S_2)^{\perp} = S_1^{\perp} \cap S_2^{\perp}$, a $(S_1 \cap S_2)^{\perp} = S_1^{\perp} + S_2^{\perp}$;
- 5) если $V=S_1\oplus S_2$, то $V=S_1^\perp\oplus S_2^\perp.$

Доказательство. 1) Если $\mathbf{x} \in V^{\perp}$, то $\mathbf{x}\mathbf{y} = 0$ для любого вектора $\mathbf{y} \in V$. В частности, $\mathbf{x}\mathbf{x} = 0$. В силу аксиомы 4) имеем $\mathbf{x} = \mathbf{0}$. Следовательно, $V^{\perp} = \{\mathbf{0}\}$. А равенство $\{\mathbf{0}\}^{\perp} = V$ вытекает из замечания о нулевом векторе и ортогональности.

2) Из определения ортогонального дополнения вытекает, что если $\mathbf{x} \in S$, то \mathbf{x} ортогонален к любому вектору из S^\perp . Следовательно, $S \subseteq (S^\perp)^\perp$. Пусть $\dim S = k$ и $\dim V = n$. В силу теоремы об ортогональном разложении $\dim(S^\perp)^\perp = n - \dim S^\perp = n - (n-k) = k = \dim S$. Итак, S – подпространство в $(S^\perp)^\perp$ и $\dim S = \dim(S^\perp)^\perp$. Отсюда $S = (S^\perp)^\perp$.

Свойства ортогонального дополнения (2)

- 3) Пусть $S_1\subseteq S_2$ и ${\bf x}\in S_2^\perp$. Тогда ${\bf x}$ ортогонален к любому вектору из S_2 , а значит, в частности, и к любому вектору из S_1 . Следовательно, ${\bf x}\in S_1^\perp$, и потому $S_2^\perp\subseteq S_1^\perp$.
- 4) Пусть $\mathbf{x} \in S_1^\perp \cap S_2^\perp$ и $\mathbf{y} \in S_1 + S_2$. Тогда $\mathbf{y} = \mathbf{y}_1 + \mathbf{y}_2$ для некоторых векторов $\mathbf{y}_1 \in S_1$ и $\mathbf{y}_2 \in S_2$. В силу выбора \mathbf{x} имеем $\mathbf{x}\mathbf{y}_1 = \mathbf{x}\mathbf{y}_2 = 0$, откуда

$$xy = x(y_1 + y_2) = xy_1 + xy_2 = 0 + 0 = 0.$$

Следовательно, $\mathbf{x} \in (S_1+S_2)^\perp$, и потому $S_1^\perp \cap S_2^\perp \subseteq (S_1+S_2)^\perp$. Докажем обратное включение. Пусть $\mathbf{x} \in (S_1+S_2)^\perp$. Поскольку $S_1 \subseteq S_1+S_2$ и $S_2 \subseteq S_1+S_2$, из свойства 3) вытекает, что $\mathbf{x} \in S_1^\perp$ и $\mathbf{x} \in S_2^\perp$. Следовательно, $\mathbf{x} \in S_1^\perp \cap S_2^\perp$, и потому $(S_1+S_2)^\perp \subseteq S_1^\perp \cap S_2^\perp$. Мы проверили, что $(S_1+S_2)^\perp = S_1^\perp \cap S_2^\perp$. Используя свойство 2), имеем

$$S_1^{\perp} + S_2^{\perp} = \left((S_1^{\perp} + S_2^{\perp})^{\perp} \right)^{\perp} = \left((S_1^{\perp})^{\perp} \cap (S_2^{\perp})^{\perp} \right)^{\perp} = (S_1 \cap S_2)^{\perp}.$$

5) По условию $S_1\cap S_2=\{{\bf 0}\}$. Используя свойства 1) и 4), имеем $S_1^\perp+S_2^\perp=(S_1\cap S_2)^\perp=\{{\bf 0}\}^\perp=V$. Далее, $S_1+S_2=V$, откуда, снова используя 1) и 4), получаем $S_1^\perp\cap S_2^\perp=(S_1+S_2)^\perp=V^\perp=\{{\bf 0}\}$. Итак, $V=S_1^\perp\oplus S_2^\perp$.

Нахождение базиса пересечения подпространств

Свойства ортогонального дополнения позволяют найти базис пересечения подпространств. В самом деле, если S_1 и S_2 – подпространства пространства со скалярным произведением, то

$$S_1 \cap S_2 = (S_1^{\perp})^{\perp} \cap (S_2^{\perp})^{\perp} = (S_1^{\perp} + S_2^{\perp})^{\perp}.$$

Поскольку мы знаем, как находить базисы суммы подпространств и ортогонального дополнения к подпространству, это позволяет легко найти базис пересечения подпространств.

Ортогональная проекция и ортогональная составляющая

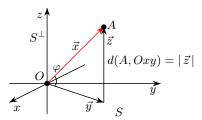
Определения

Пусть V – пространство со скалярным произведением, S – его подпространство и $\mathbf{x} \in V$. В силу теоремы об ортогональном разложении существуют, и притом единственные, вектора y и z такие, что $y \in S$, $\mathbf{z} \in S^{\perp}$ и $\mathbf{x} = \mathbf{y} + \mathbf{z}$. Вектор у называется ортогональной проекцией вектора \mathbf{x} на подпространство S и обозначается через \mathbf{x}_S , а вектор \mathbf{z} называется $\mathit{opтoronaльной}$ составляющей $\mathbf x$ относительно S и обозначается через \mathbf{x}^{\perp} . Длина ортогональной составляющей вектора \mathbf{x} относительно S называется расстоянием от x до S. Предположим теперь, что V – евклидово пространство. Если $S \neq \{\mathbf{0}\}$ и $\mathbf{y} \neq \mathbf{0}$, то углом между \mathbf{x} и S называется угол между векторами x и y. Если $S \neq \{0\}$ и y = 0, то угол между \mathbf{x} и S по определению считается равным $\frac{\pi}{2}$ (это естественно, так как в данном случае $\mathbf{x} = \mathbf{z} \in S^{\perp}$). Наконец, если $S = \{\mathbf{0}\}$, то угол между ${\bf x}$ и S не определен. Расстояние от ${\bf x}$ до S обозначается через $d(\mathbf{x}, S)$, а угол между \mathbf{x} и S – через $(\widehat{\mathbf{x}}, \widehat{S})$.

• В унитарном пространстве угол между вектором и подпространством не определен, поскольку в нем не определен угол между векторами.

Расстояние и угол между вектором и подпространством (иллюстрация)

Все введенные только что понятия полностью аналогичны одноименным понятиям в обычном пространстве с обычным скалярным произведением. В самом деле, возьмем в этом пространстве в качестве подпространства S плоскость Oxy. Ясно, что ортогональным дополнением S^\perp будет ось Oz. Отложим вектор \vec{x} от начала координат. Тогда ортогональная проекция вектора \vec{x} на S – это его проекция на плоскость Oxy в обычном смысле, расстояние от \vec{x} до S – обычное расстояние от конца вектора \vec{x} до плоскости Oxy, угол между \vec{x} и S – обычный угол между этим вектором и Oxy (см. рисунок).



Расстояние от вектора до подпространства и угол между вектором и подпространством

Связь ортогональной проекции вектора на подпространство с расстоянием от вектора до подпространства

Пусть V — пространство со скалярным произведением, S — его подпространство, а ${\bf a}$ — произвольный вектор из V. Обозначим через ${\bf a}_S$ ортогональную проекцию ${\bf a}$ на S, а через ${\bf a}^\perp$ — ортогональную составляющую ${\bf a}$ относительно S. Для всякого ${\bf x} \in S$ обозначим через $d_{\bf a}({\bf x})$ расстояние между ${\bf a}$ и ${\bf x}$, рассматриваемое как функцию от ${\bf x}$.

Замечание об ортогональной проекции

Значение функции $d_{\bf a}({\bf x})$ минимально тогда и только тогда, когда ${\bf x}={\bf a}_S.$ При этом $d_{\bf a}({\bf a}_S)=d({\bf a},S).$

Доказательство. Поскольку $\mathbf{a}_S - \mathbf{x} \in S$, из теоремы Пифагора вытекает, что $|\mathbf{a} - \mathbf{x}|^2 = \left| (\mathbf{a}_S + \mathbf{a}^\perp) - \mathbf{x} \right|^2 = \left| (\mathbf{a}_S - \mathbf{x}) + \mathbf{a}^\perp \right|^2 = |\mathbf{a}_S - \mathbf{x}|^2 + |\mathbf{a}^\perp|^2$. Поскольку $d(\mathbf{a},\mathbf{x}) = |\mathbf{a} - \mathbf{x}|$, мы получаем, что значение функции $d_{\mathbf{a}}(\mathbf{x})$ минимально тогда и только тогда, когда минимально значение выражения $|\mathbf{a}_S - \mathbf{x}|^2$. В свою очередь, значение последнего выражения минимально тогда и только тогда, когда $\mathbf{a}_S - \mathbf{x} = \mathbf{0}$, т.е. когда $\mathbf{x} = \mathbf{a}_S$. Первое утверждение доказано.

Из доказанного вытекает, что $d_{\mathbf{a}}(\mathbf{a}_S) = |\mathbf{a}^{\perp}|$, а $|\mathbf{a}^{\perp}| = d(\mathbf{a}, S)$ по определению расстояния от вектора до подпространства.

Ортогональная составляющая и процесс Грама-Шмидта

Замечание об ортогональной составляющей и процессе ортогонализации

Пусть $\mathbf{a}_1, \, \mathbf{a}_2, \, \dots, \, \mathbf{a}_k$ — линейно независимая система векторов в пространстве со скалярным произведением, а система $\mathbf{b}_1, \, \mathbf{b}_2, \, \dots, \, \mathbf{b}_k$ получена из нее процессом Грама—Шмидта. Тогда для всякого $i=2,3,\dots,k$ вектор \mathbf{b}_i является ортогональной составляющей вектора \mathbf{a}_i относительно подпространства S, порожденного $\mathbf{a}_1, \, \mathbf{a}_2, \, \dots, \, \mathbf{a}_{i-1}$.

Доказательство. Процесс Грама-Шмидта обеспечивает, что:

- (i) $\{\mathbf{b}_1,\mathbf{b}_2,\ldots,\mathbf{b}_{i-1}\}$ ортогональный базис в S,
- (ii) вектор \mathbf{b}_i ортогонален векторам $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_{i-1}$,
- (iii) $\mathbf{b}_i = \mathbf{x} + \mathbf{a}_i$ для некоторого вектора $\mathbf{x} \in S$.
- Из (i) и (ii) вытекает, что $\mathbf{b}_i \in S^\perp$. Из (iii) имеем $\mathbf{a}_i = -\mathbf{x} + \mathbf{b}_i$, причем $-\mathbf{x} \in S$ и $\mathbf{b}_i \in S^\perp$. Следовательно, \mathbf{b}_i ортогональная составляющая вектора \mathbf{a}_i относительно S.

Решение несовместных систем

Напомним, что *псевдорешение* системы линейных уравнений $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ – это такой вектор \mathbf{x}_0 , что расстояние между векторами $A\mathbf{x}_0$ и \mathbf{b} наименьшее.

Теперь понятно, как можно искать псевдорешения. Нужно:

- (1) найти ортогональную проекцию ${\bf b}_S$ вектора ${\bf b}$ на образ S линейного отображения ${\bf x}\mapsto A{\bf x}$ (т.е. на подпространство, порожденное столбцами матрицы A), а затем
- (2) решить систему $A\mathbf{x} = \mathbf{b}_S$, которая заведома совместна.

Любое решение системы $A\mathbf{x} = \mathbf{b}_S$ действительно является псевдорешением исходной системы $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$, так как наименьшее расстояние от вектора \mathbf{b} до подпространства S есть расстояние от \mathbf{b} до \mathbf{b}_S .