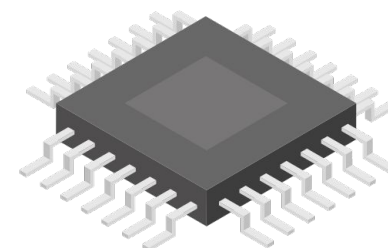




PADO
Labs



Microcontroladores



Prof.º: Pablo Jean Rozário



pablo.jean@padotec.com.br



/in/pablojeanrozario



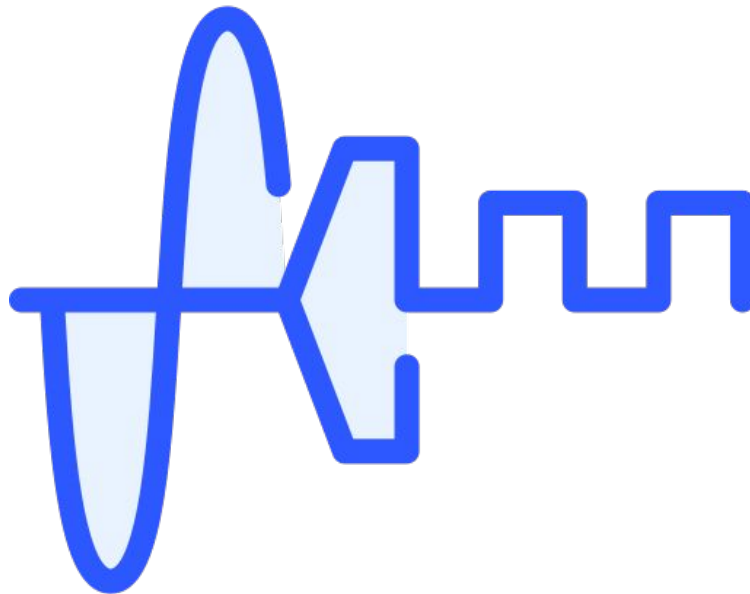
<https://github.com/Pablo-Jean>

Conversor Analógico-Digital

Índice da Aula #4

- Introdução
- Parâmetros do ADC
 - Resolução, Sample and Hold, Sample Rate.
 - Arquiteturas
- ADC no STM32
- Localização dos canais
- Modos de Leitura
- Experimentação
- Interrupções e DMA
- Lista de Exercícios #4

Analog-Digital Converter **ADC**

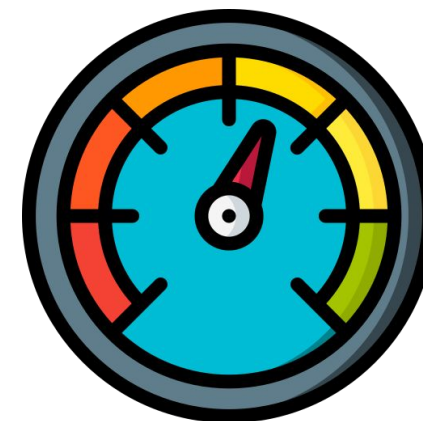
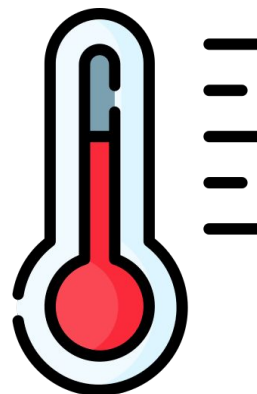
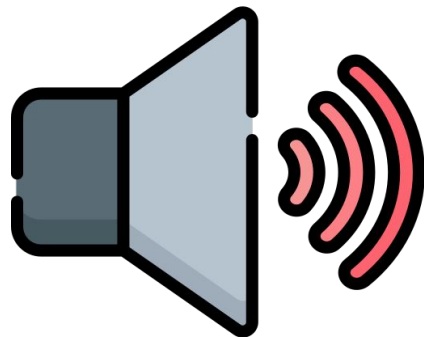
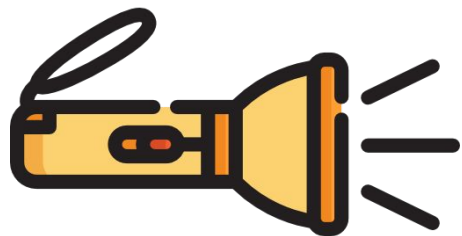


ADC - Introdução



O periférico *Analog-Digital Converter*, ou apenas ADC, é um dispositivo que tem a finalidade de converter um sinal analógico para digital. Permitindo que o microcontrolador possa compreender e realizar tarefas com estes valores.

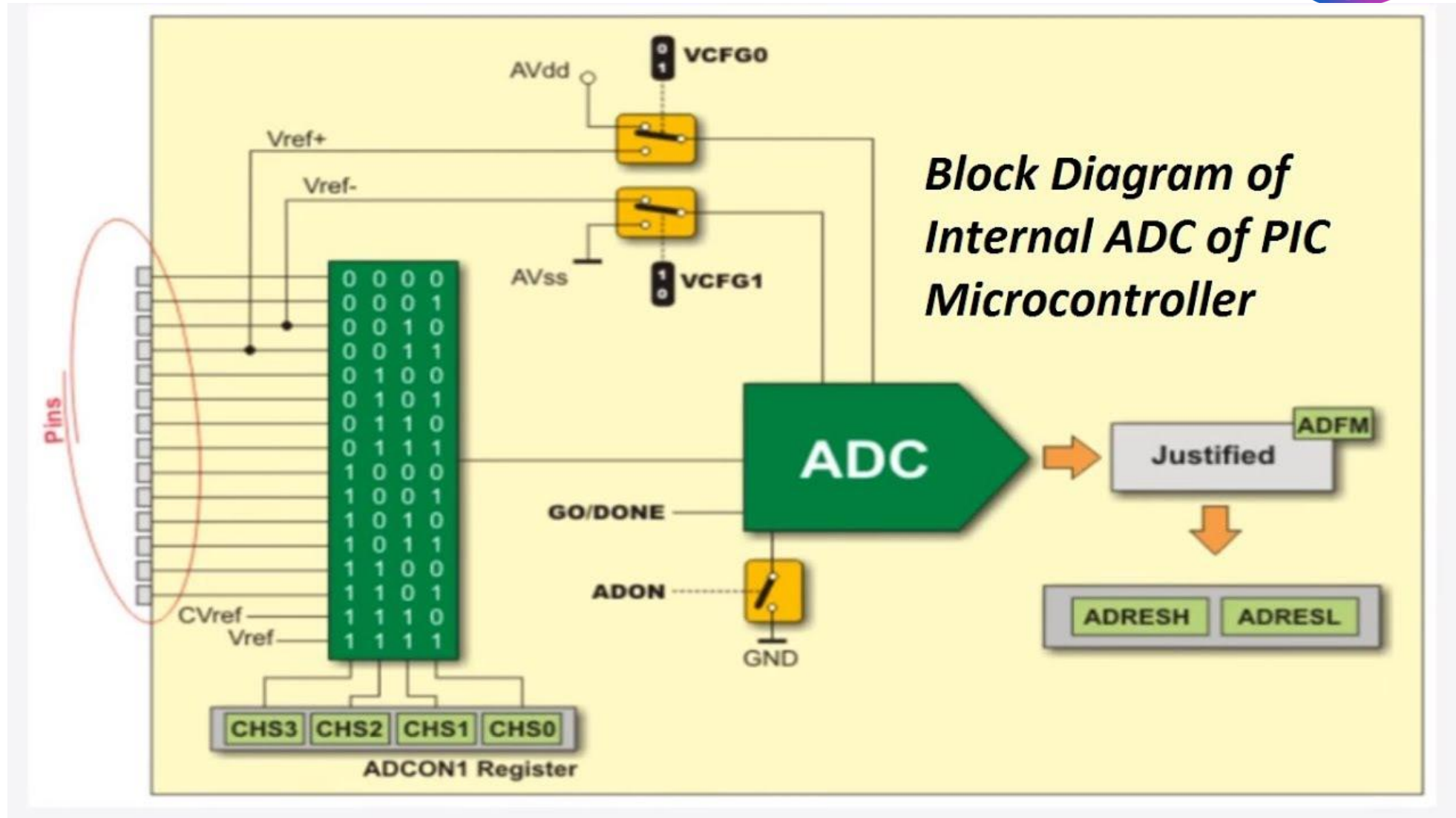
Todas as informações do mundo são analógicas.



ADC



ADC - Estrutura



ADC - Quantização



Refere-se ao processo de **transformar** a amostra de um sinal **analógico** em uma representação de **números finitos e inteiros**.

Inicia em **0**, representa o valor da **referência negativa** (GND em geral)

Vai até o valor da **potência de 2** que corresponde a quantidade de *bits* do conversor, representa a **referência positiva**.



ADC - Quantização



Por exemplo, um conversor de 10*bits* representa, com referência em 0V e 3.3V:

0 (0x0) = 0V

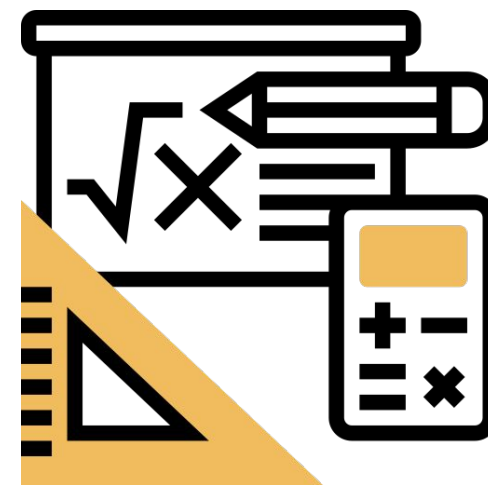
1023 (0x3FF) = 3.3V

E valores de tensão entre as referências são proporcionais e lineares.

ADC - Quantização Equação

$$Q = (2^N - 1) * \frac{V_o - V_{r-}}{V_{r+} - V_{r-}}$$

- Q valor quantizado do sinal amostrado;
- N número de bits do conversor;
- V_o tensão de entrada do ADC;
- V_{r-} tensão de referência negativa;
- V_{r+} tensão de referência positiva.



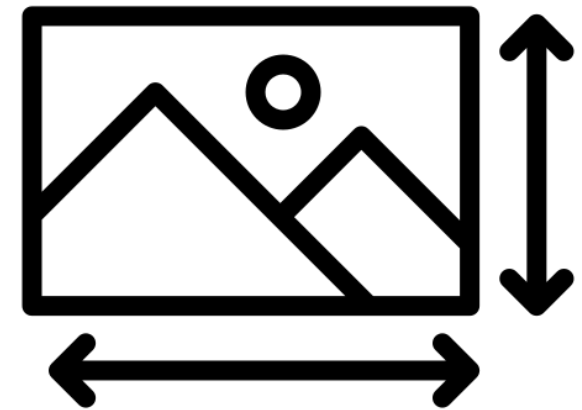
ADC - Parâmetros

-> Resolução

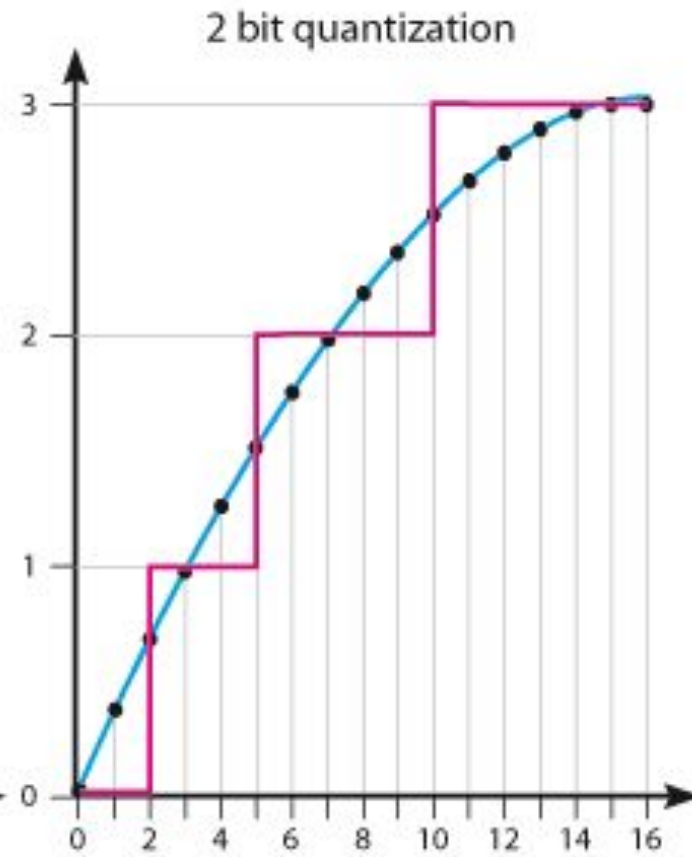
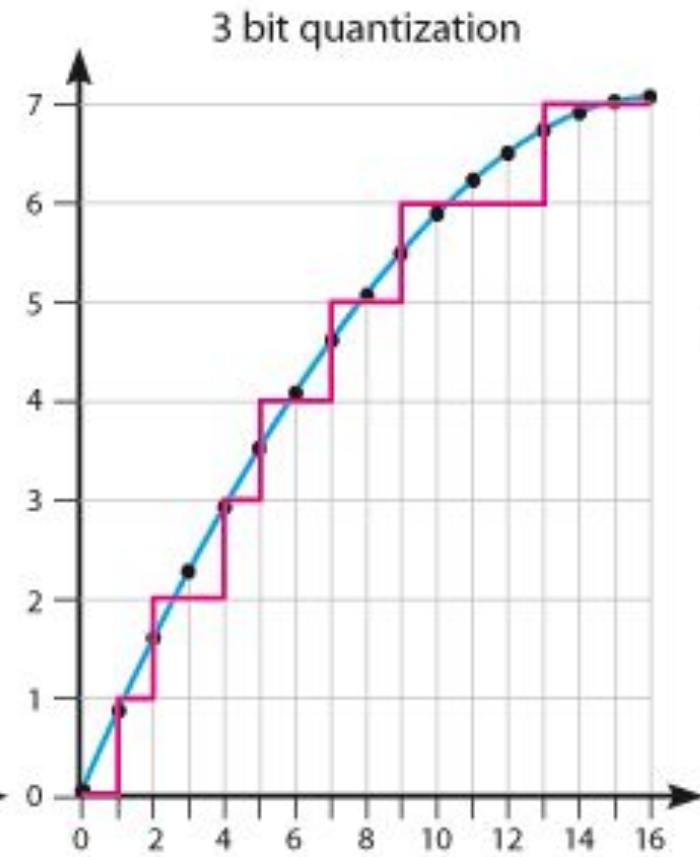
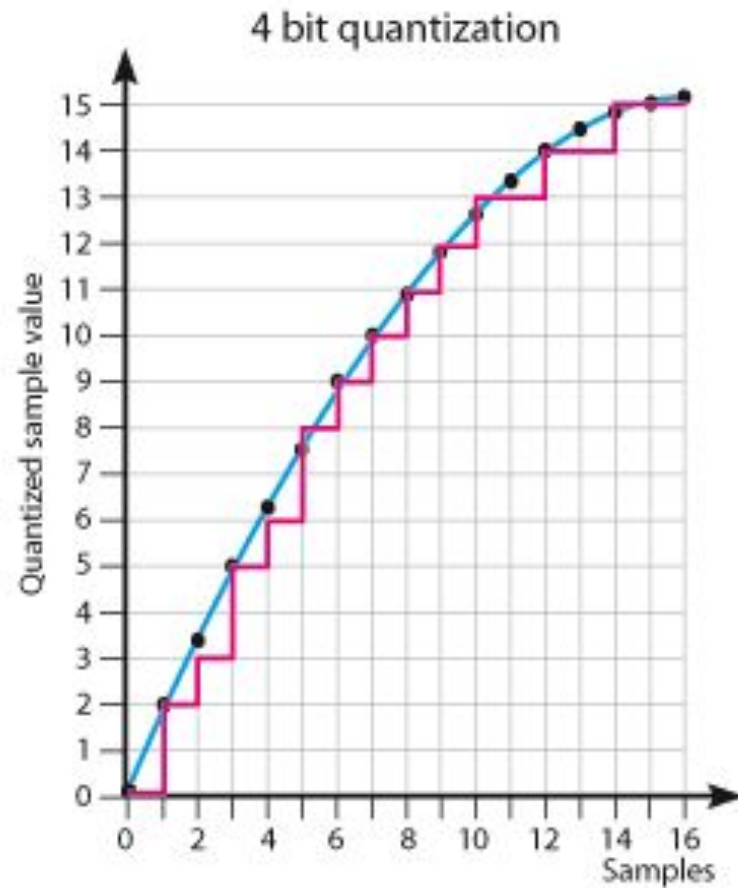
Trata-se da quantidade de *bits* que o conversor utiliza para quantizar o valor analógico. É o N que vimos na quantização.

Naturalmente, quanto **maior melhor**.

Mas maiores resoluções, em geral, implicam em tempo de conversão **maior**.



ADC - Parâmetros



ADC - Equação



$$V_r = (V_{r+} - V_{r-}) * \frac{ADC_{result}}{2^N - 1} + V_{r-}$$

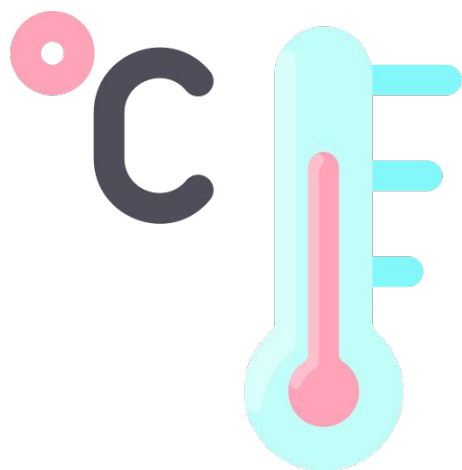
Se a referência negativa for o GND e a positiva for o VDD, podemos simplificar a equação:

$$V_r = V_{DD} * \frac{ADC_{result}}{2^N - 1}$$

ADC - Impacto da Resolução



Sensor de temperatura que varia de **0°C à 50°C**, condicionado a trabalhar entre **0V** e a tensão de alimentação **VDD**.



Resolução (bits)	Passo (°C/bit)
6	0,781
8	0,195
10	0,049
12	0,012
16	763×10^{-6}
20	$47,7 \times 10^{-6}$
24	$2,98 \times 10^{-6}$

ADC - Parâmetros



Sample and Hold Time

Tempo necessário para o ADC efetuar uma conversão, em **ciclos de clock**.

Alguns microcontroladores permitem configurar este tempo, pois quanto maior esse tempo, as leituras tendem a ser mais estáveis.

Este tempo impacta diretamente no **Sample Rate**.

ADC - Parâmetros

Sample Rate

Taxa de amostragem de um ADC, ou seja, quantas **leituras** o mesmo pode efetuar por **segundo**.

Pode ser calculado pela equação:

$$S_{ADC} = \frac{f_{ADC}}{K_{ADC}}$$

- S_{ADC} é o *sample rate* do ADC em Hz;
- f_{ADC} é a frequência do *clock* do periférico em Hz;
- K_{ADC} refere-se a quantidade de ciclos necessárias para uma leitura.



ADC - Sample Rate

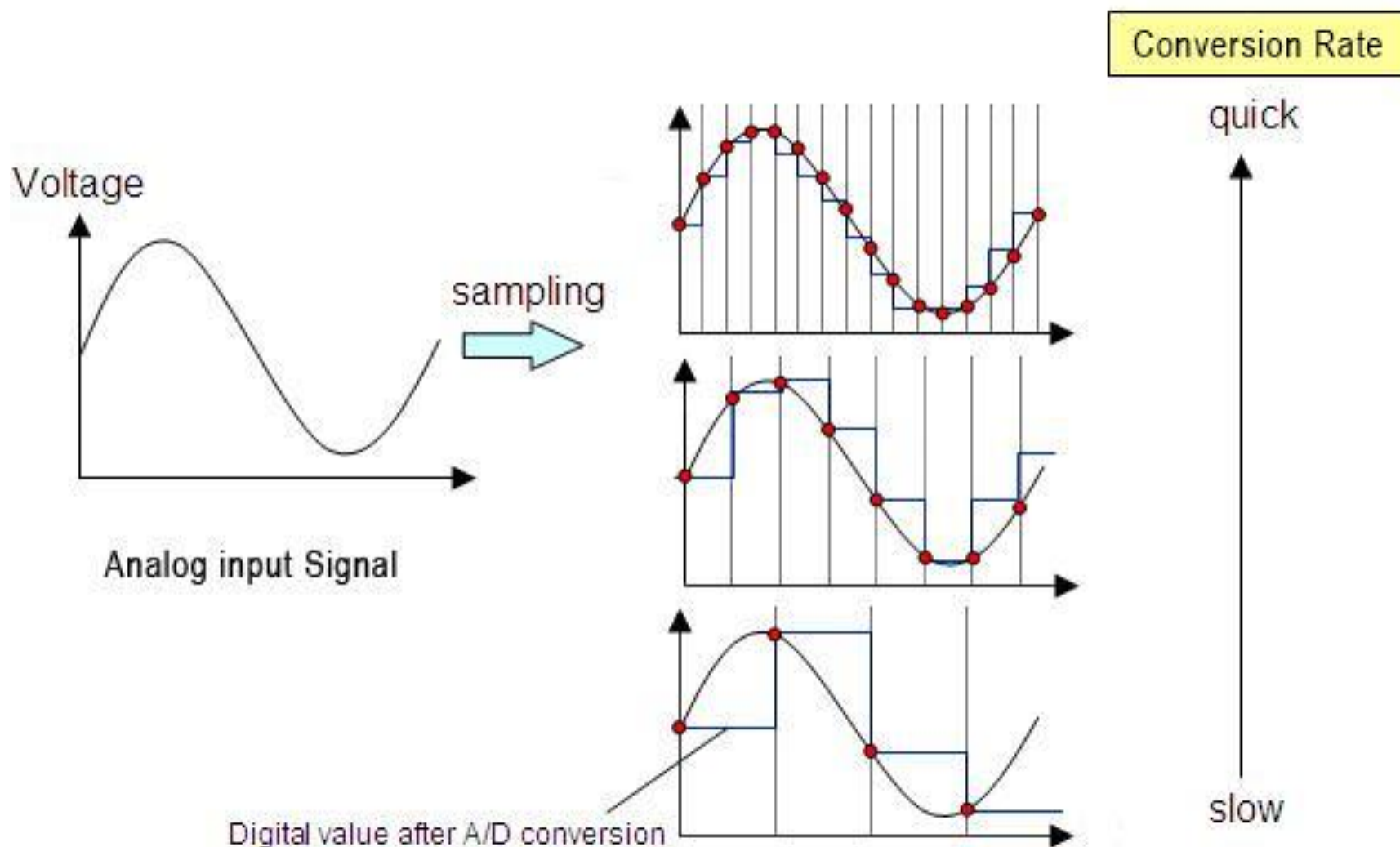


Tomamos um microcontrolador com ADC com frequência de **1MHz** e tempo de conversão de **13 ciclos**.
Obteríamos um *sample rate* de **77kHz**.

Com esta taxa poderíamos medir um sinal de frequência de até 38.5kHz.

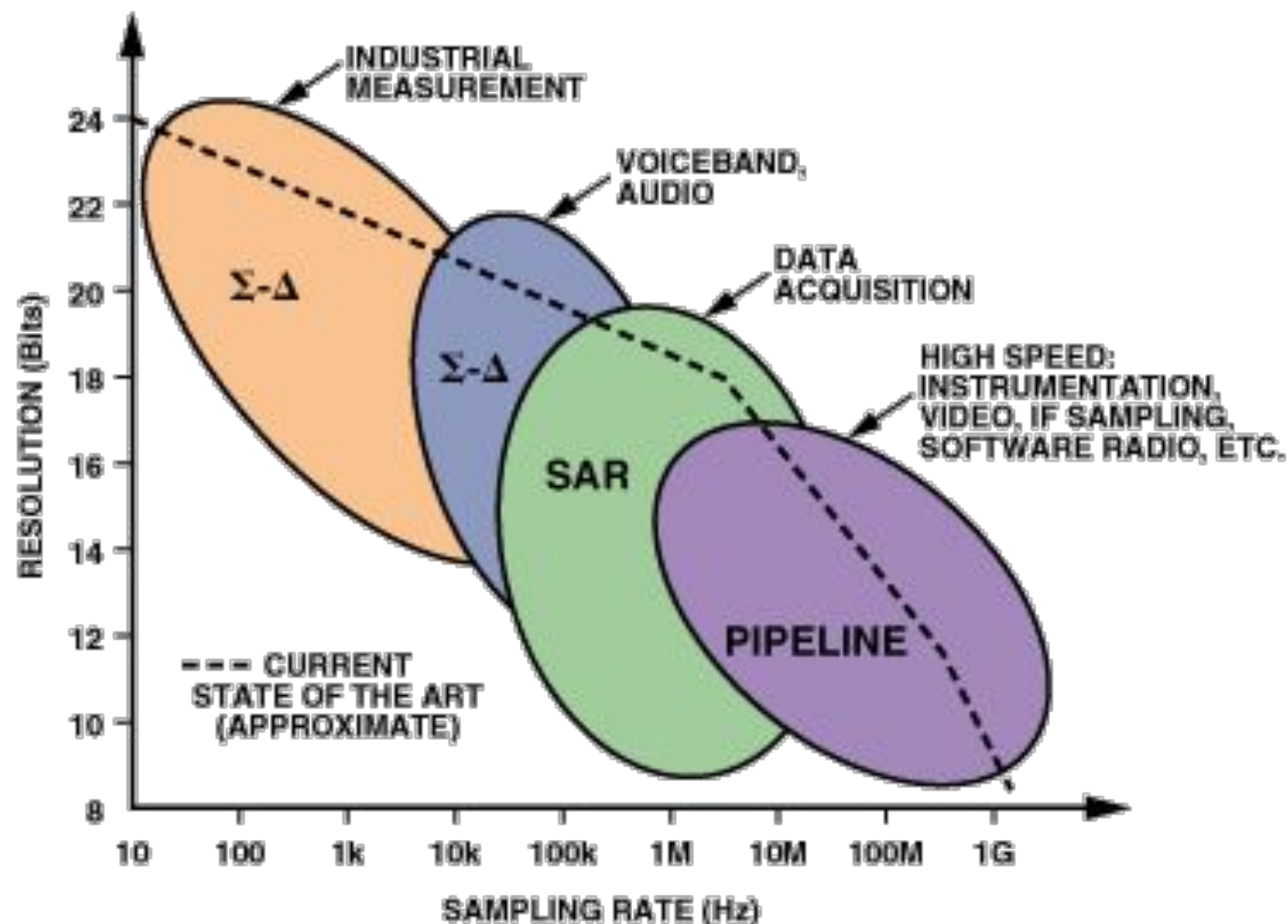


ADC - Impacto do Sample Rate

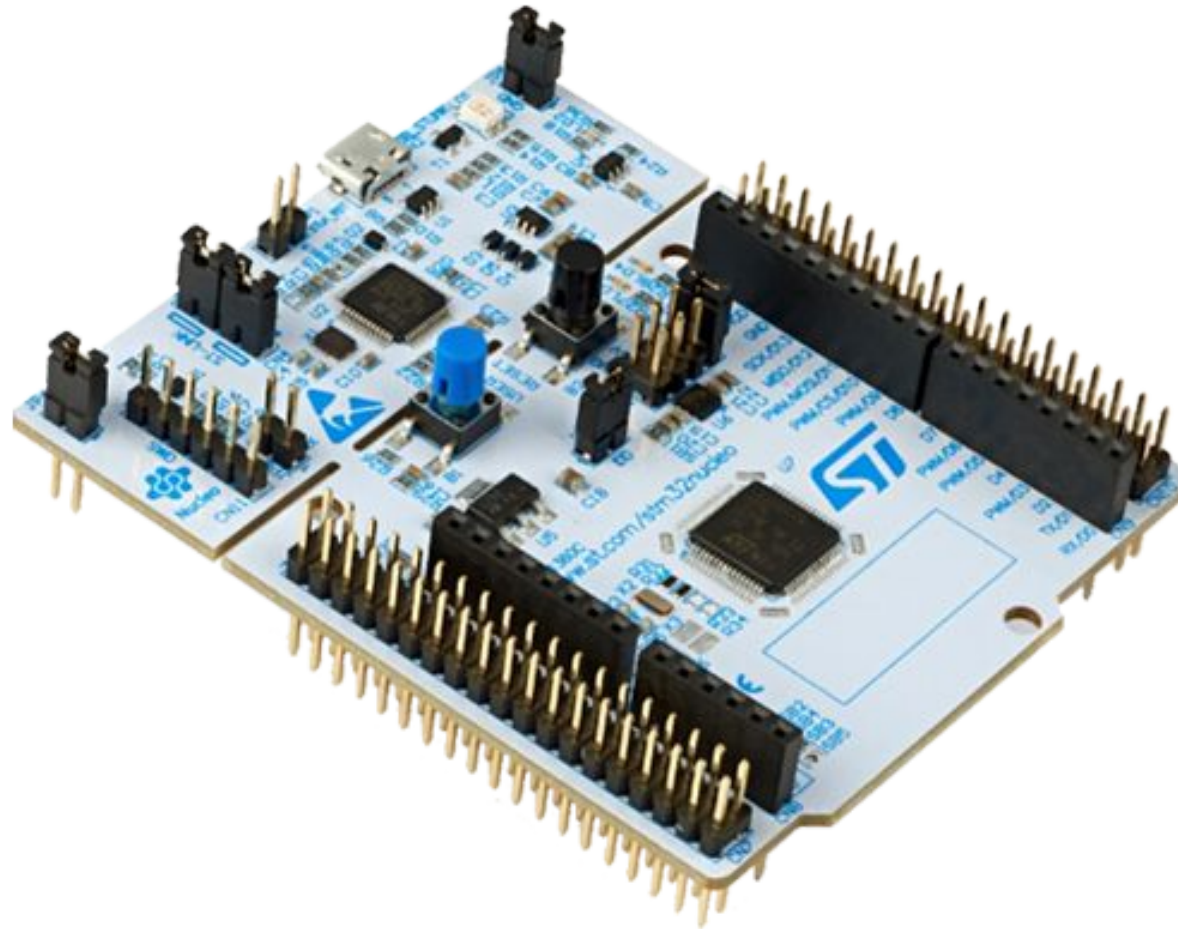


ADC - Arquiteturas

Existem diversas arquiteturas de ADC, sendo algumas delas: Sigma-Delta, Pipeline, SAR (*Successive Approximation Register*), *Ramp Compare*, Wilkinson, entre outras.



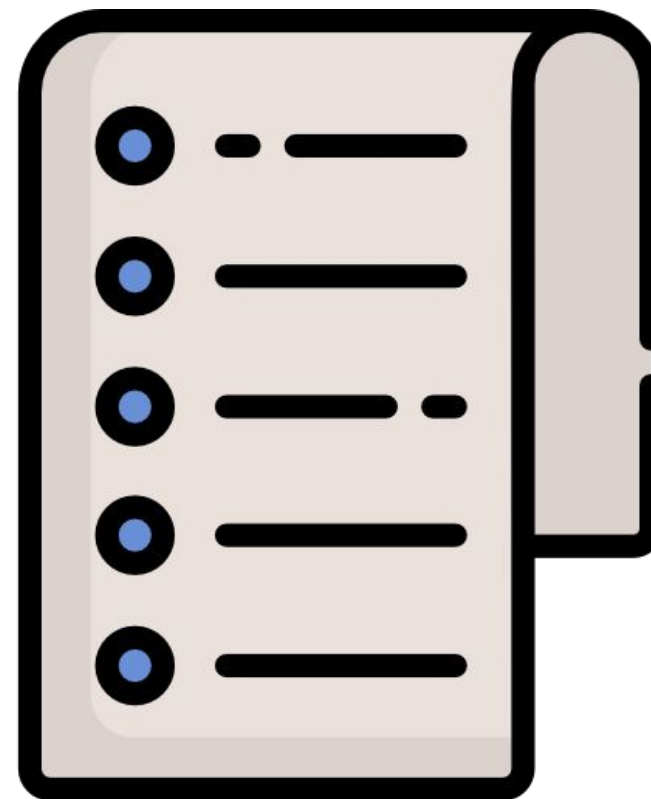
ADC no STM32G0



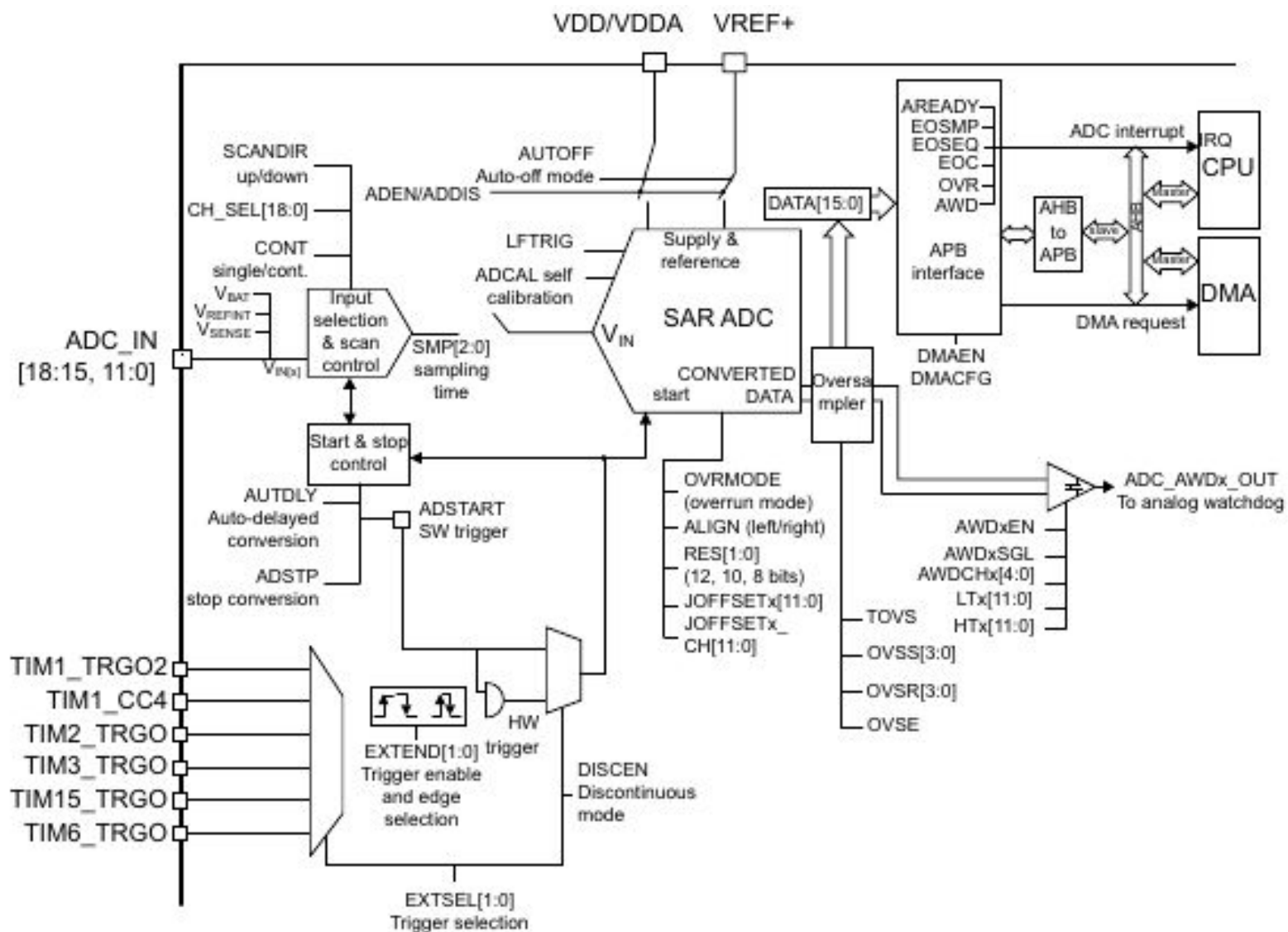
STM32G0 - Características do ADC



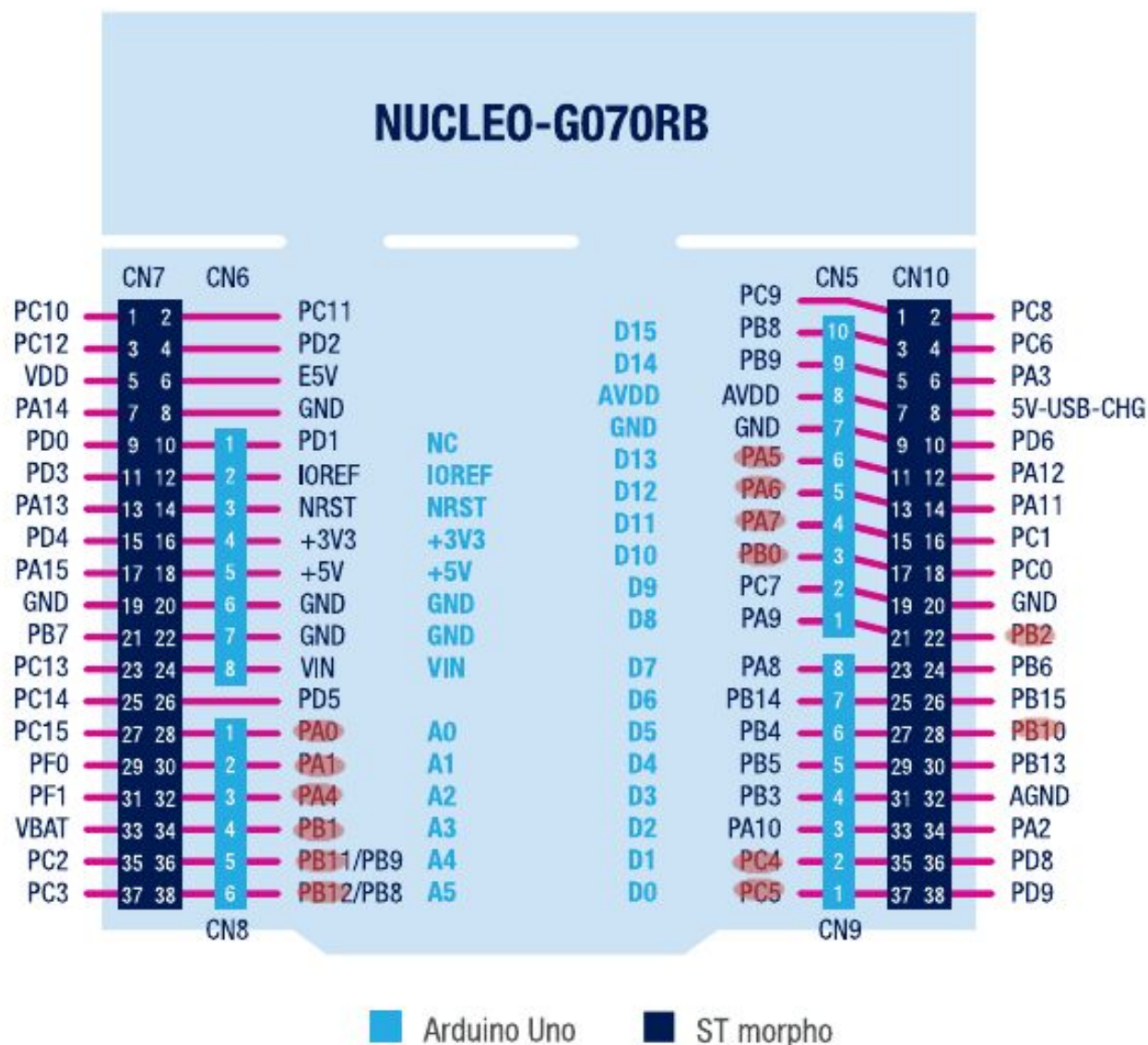
- Resolução de 12bits;
- Tempo de conv. de 400ns;
- Suporte ao DMA;
- Preparado para Low Power
- 16 canais externos
- Sensor de temperatura interno
- Tensão Vbat
- Vários modos de operação
- etc



STM32G0 - Diagrama



STM32G0 - Terminais

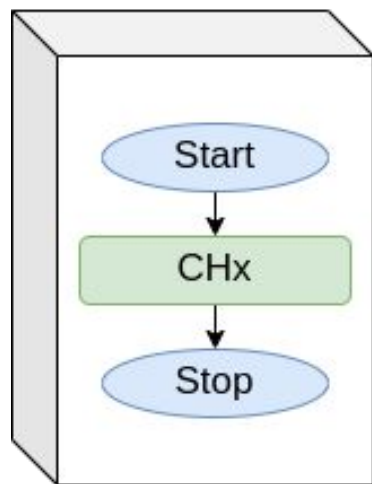


STM32G0 - Arduino Uno Canais

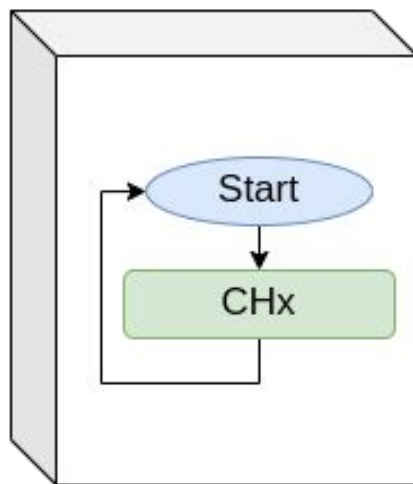


Terminal	Canal
A0	IN0
A1	IN1
A2	IN4
A3	IN9
A4	IN15
A5	IN16

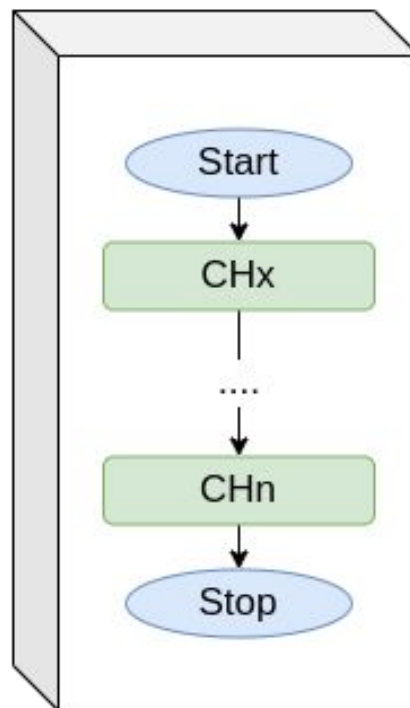
STM32G0 - Modos de Operação



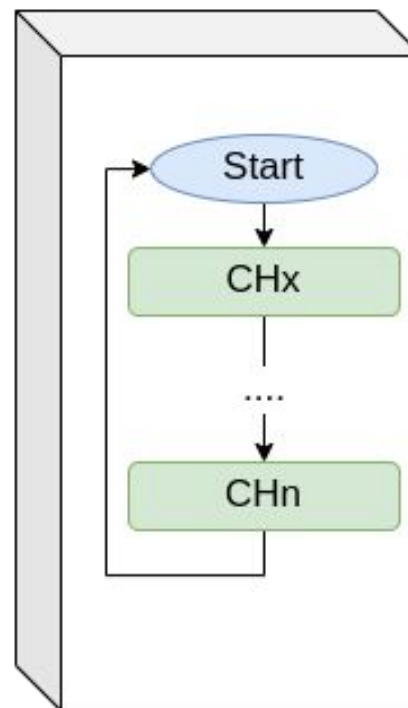
Single



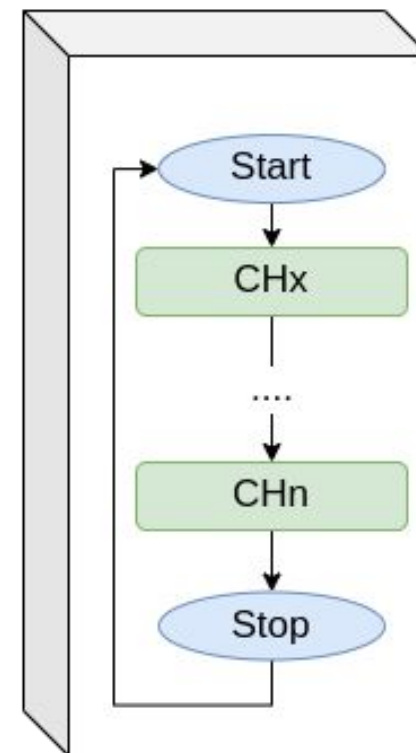
**Single
Continuous**



**Scan
Multi-
Channels**



**Scan
Continuous**

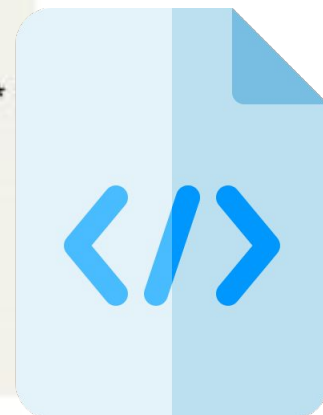


**Discontinuous
Mode**

STM32G0 - Funções Para Polling



```
1 // (1) Inicia a conversao do ADC
2 HAL_ADC_Start(ADC_HandleTypeDef *hadc);
3
4 // (2) Aguarda a conclusao da conversao
5 HAL_ADC_PollForConversion(ADC_HandleTypeDef *hadc, uint32_t Timeout);
6
7 // (3) Obtem o valor lido pelo ADC
8 uint32_t value = HAL_ADC_GetValue(ADC_HandleTypeDef *hadc);
9
10 // (4) Configura o canal que sera habilitado para a conversao
11 HAL_ADC_ConfigChannel(ADC_HandleTypeDef *hadc, ADC_ChannelConfTypeDef *
pConfig);
12
13 // (5) Para o processo de conversao e o periferico
14 HAL_ADC_Stop(ADC_HandleTypeDef *hadc);
```



STM32G0 - Experimentação

Programa que fará a leitura de um potenciômetro.
Verão como o ADC se comporta ao ler a entrada analógica.

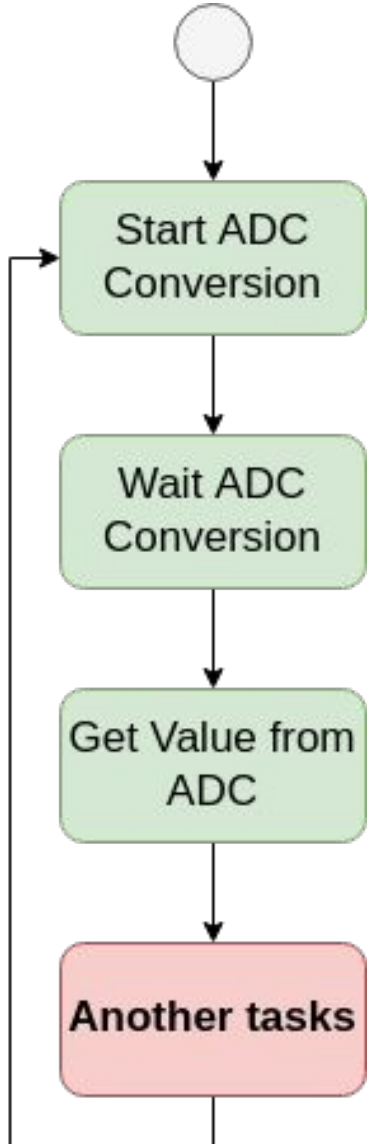
A seguir, explicarei sobre o uso de interrupção e do periférico de DMA.



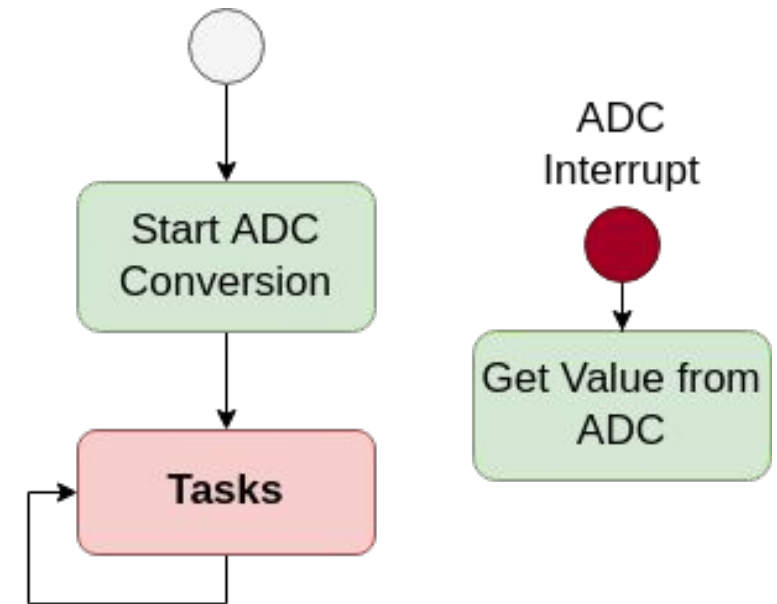
STM32G0 - Interrupção

O uso de interrupção permite que o microcontrolador faça outras operações enquanto a conversão é realizada.

<< Polling



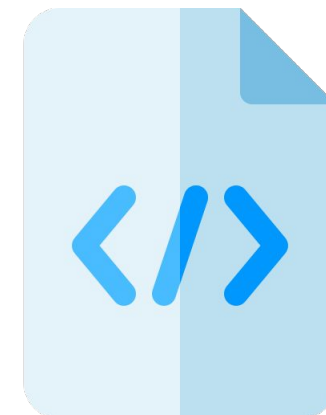
Interrupção>>



STM32G0 - Funções



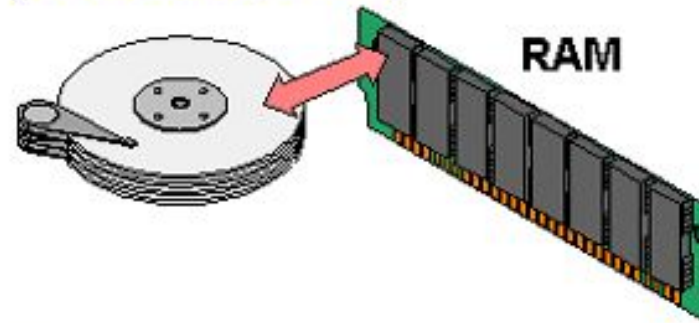
```
1  uint32_t value;  
2  
3  void main(){  
4      // (1) Inicia a conversao do ADC em modo de interrupcao  
5      HAL_ADC_Start_IT(ADC_HandleTypeDef *hadc);  
6  
7  }  
8  
9  // (2) Callback de interrupcao do ADC, chamado quando  
10 // uma conversao ou sequencia foi finalizada por completo  
11 void HAL_ADC_ConvCpltCallback(ADC_HandleTypeDef *hadc){  
12  
13     // (3) Obtem o valor lido pelo ADC  
14     value = HAL_ADC_GetValue(hadc);  
15 }  
16
```



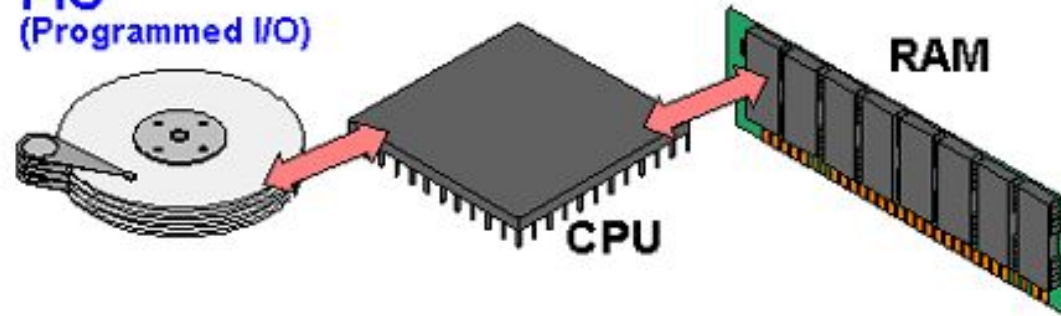
Direct Memory Access

DMA

DMA
(Direct Memory Access)



PIO
(Programmed I/O)



STM32G0 - DMA

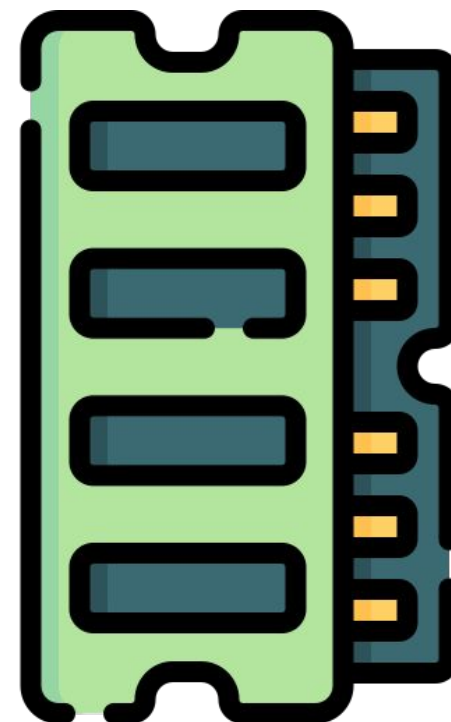


O DMA, ou *Direct Memory Access*, é uma unidade lógica que trabalha em conjunto com a CPU. Ela realiza as operações de transferência de memória, diminuindo a carga da CPU.

Ela pode transferir dados de:

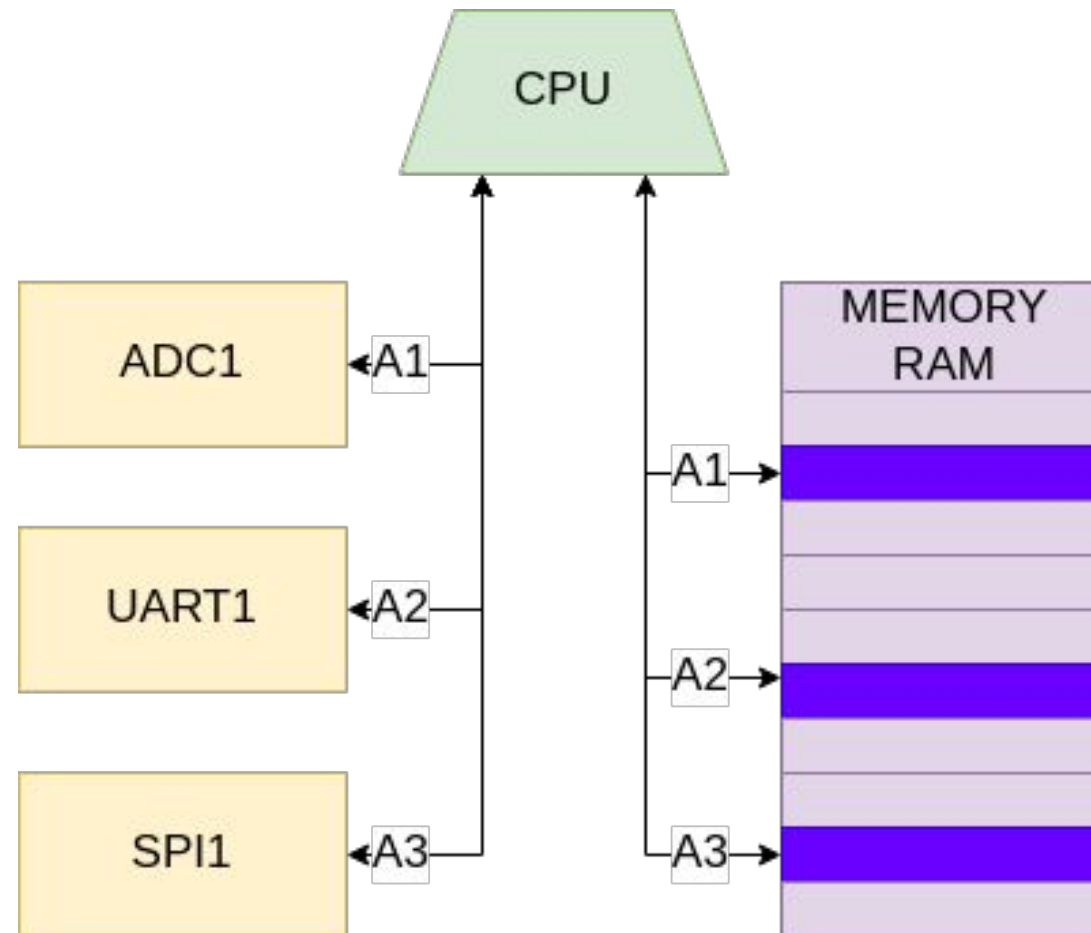
Periférico <-> Memória

Memória <-> Memória



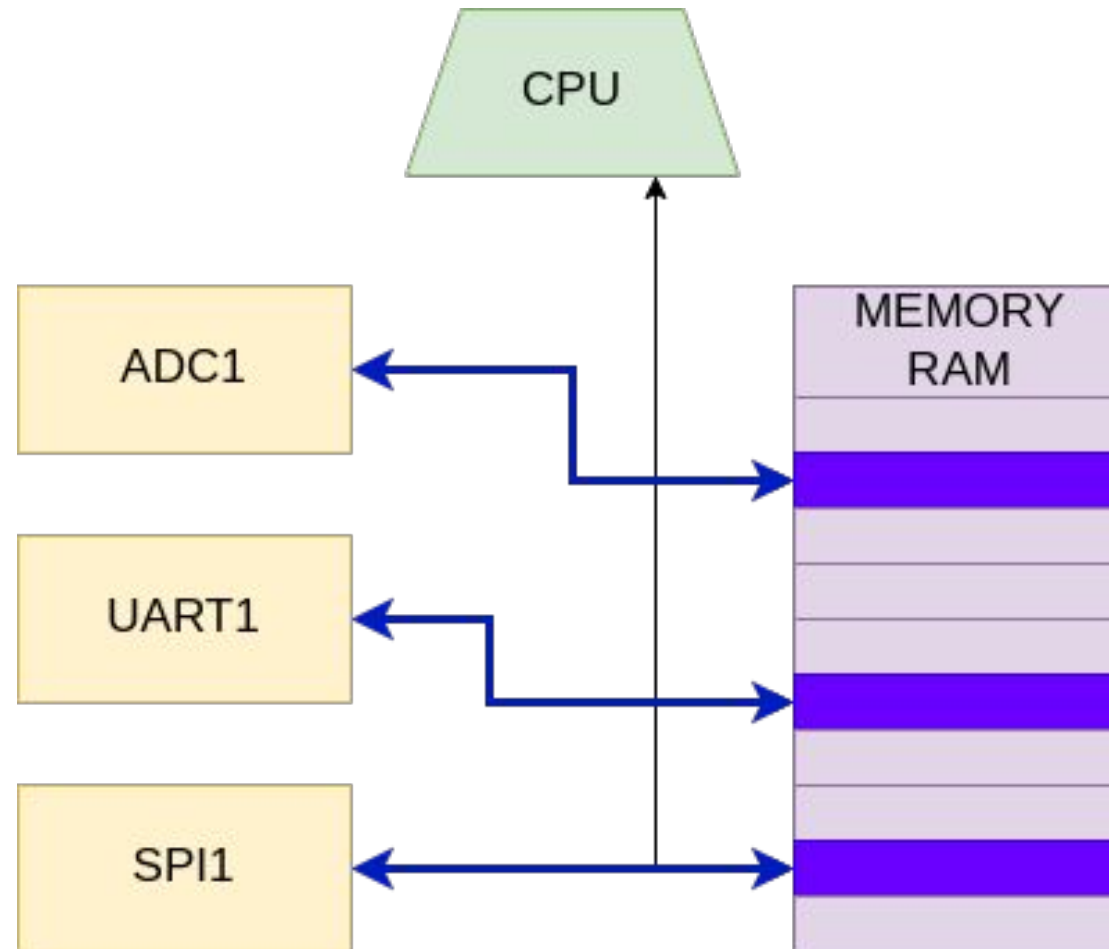
STM32G0 - DMA

Sem DMA temos o seguinte diagrama:



STM32G0 - DMA

Com o uso de DMA, a memória é conectada diretamente ao periférico.

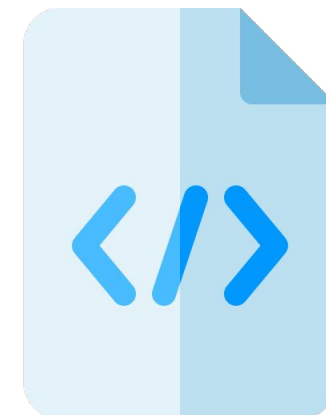


STM32G0 - Funções



```
1  uint32_t value[NUMBER_OF_SAMPLES];  
2  
3  // (1) Inicia a conversao do ADC em DMA.  
4  HAL_ADC_Start_DMA(&hadc1, (uint32_t*)value, NUMBER_OF_SAMPLES);
```

Podemos também utilizar os Callbacks do ADC para indicar que uma (ou mais) conversões foram concluídas.



STM32G0 - *bug* ADC com DMA



Pinout & Configuration

Clock Configuration

Project Manager

Tools

Project

Code Generator

Advanced Settings

Driver Selector

Generated Function Calls

Search (Ctrl+F)

RCC

GPIO

> ADC

DMA

HAL

HAL

HAL

HAL

O *MX_DMA_Init()* tem que estar no *Rank 2*.

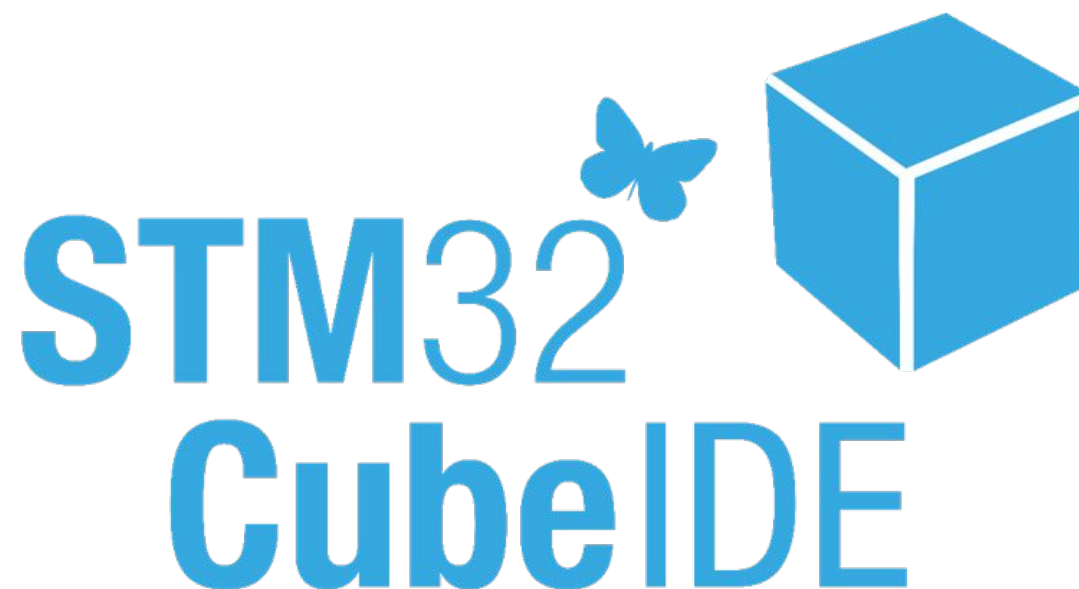
Generate Code	Rank	Function Name	Peripheral Insta...	Do Not Generate Function C...	Visibility (Static)
<input checked="" type="checkbox"/>	1	SystemClock_C...	RCC	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/>	2	MX_GPIO_Init	GPIO	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/>	3	MX_ADC1_Init	ADC1	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/>	4	MX_DMA_Init	DMA	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>

STM32G0 - ADC com DMA



Ao utilizar o ADC com DMA, indicamos qual endereço de memória irá receber as conversões, e a quantidade destes dados.

Irei mostrar como configuramos pela CubeIDE utilizando o exemplo anterior.



Dúvidas ??



Referências



ATMEL. **AVR127: Understanding ADC Parameters**. 2016.

http://ww1.microchip.com/downloads/en/appnotes/atmel-8456-8-and-32-bit-avr-microcontrollers-avr127-understanding-adc-parameters_application-note.pdf. Acesso em 18 de Janeiro de 2022.

MAGDY, Khaled. **STM32 ADC Tutorial – Complete Guide With Examples**. 2020.

<https://deepbluembedded.com/stm32-adc-tutorial-complete-guide-with-examples/>. Acesso em 21 de Janeiro de 2022.

__. **STM32 DMA Tutorial – Using Direct Memory Access (DMA) In STM32**. 2021.

<https://deepbluembedded.com/stm32-dma-tutorial-using-direct-memory-access-dma-in-stm32/>. Acesso em 21 de Janeiro de 2022.

STMICROELECTRONICS. **AN3116 : STM32's ADC modes and their applications**. 1. ed. [S.l.], 2010. Acesso em 19 de Janeiro de 2022.

__. **RM0444 - Reference Manual**. 5. ed. [S.l.], 2020. STM32G0x1 advanced Arm ®-based 32-bit MCUs.

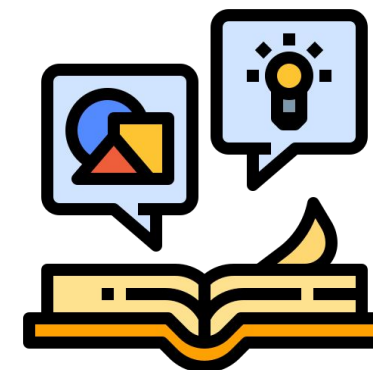
__. **UM2319: Description of STM32G0 HAL and low-layer drivers**. 2. ed. [S.l.], 2020.

__. **UM2324 - User Manual**. 4. ed. [S.l.], 2021. STM32 Nucleo-64 boards (MB1360).

THORNTON, Scott. **Built-in analog-to-digital converters**. 2018.

<https://www.microcontrollertips.com/built-in-analog-to-digital-converters/>. Acesso em 17 de Janeiro de 2022.

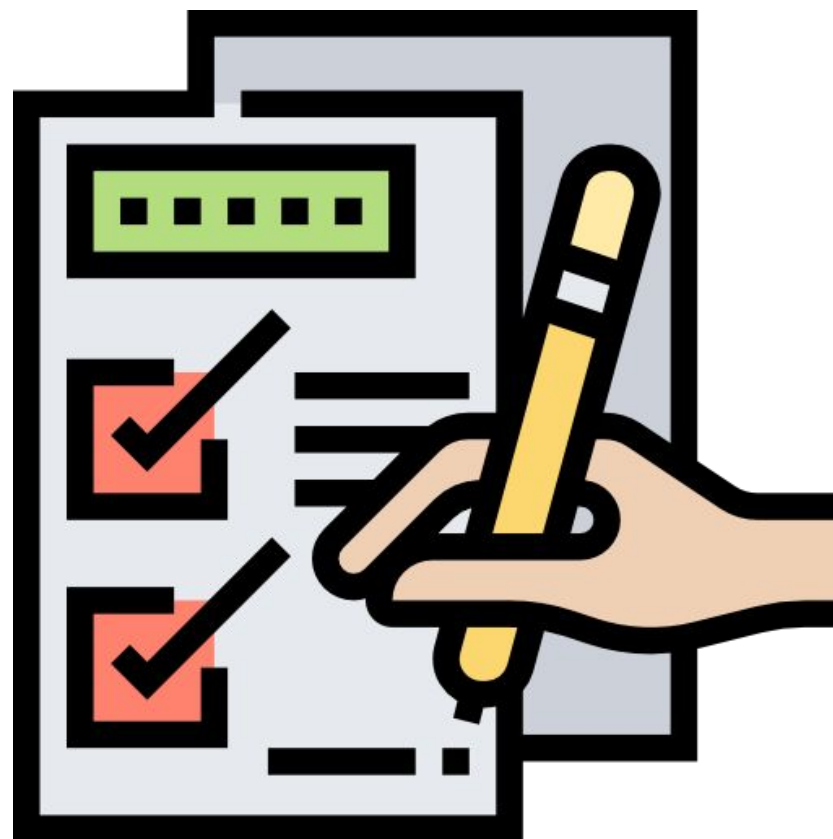
WIKIPEDIA. **Analog-to-digital converter**. 2022. https://en.wikipedia.org/wiki/Analog-to-digital_converter. Acesso em 18 de Janeiro de 2022.



Mão na Massa

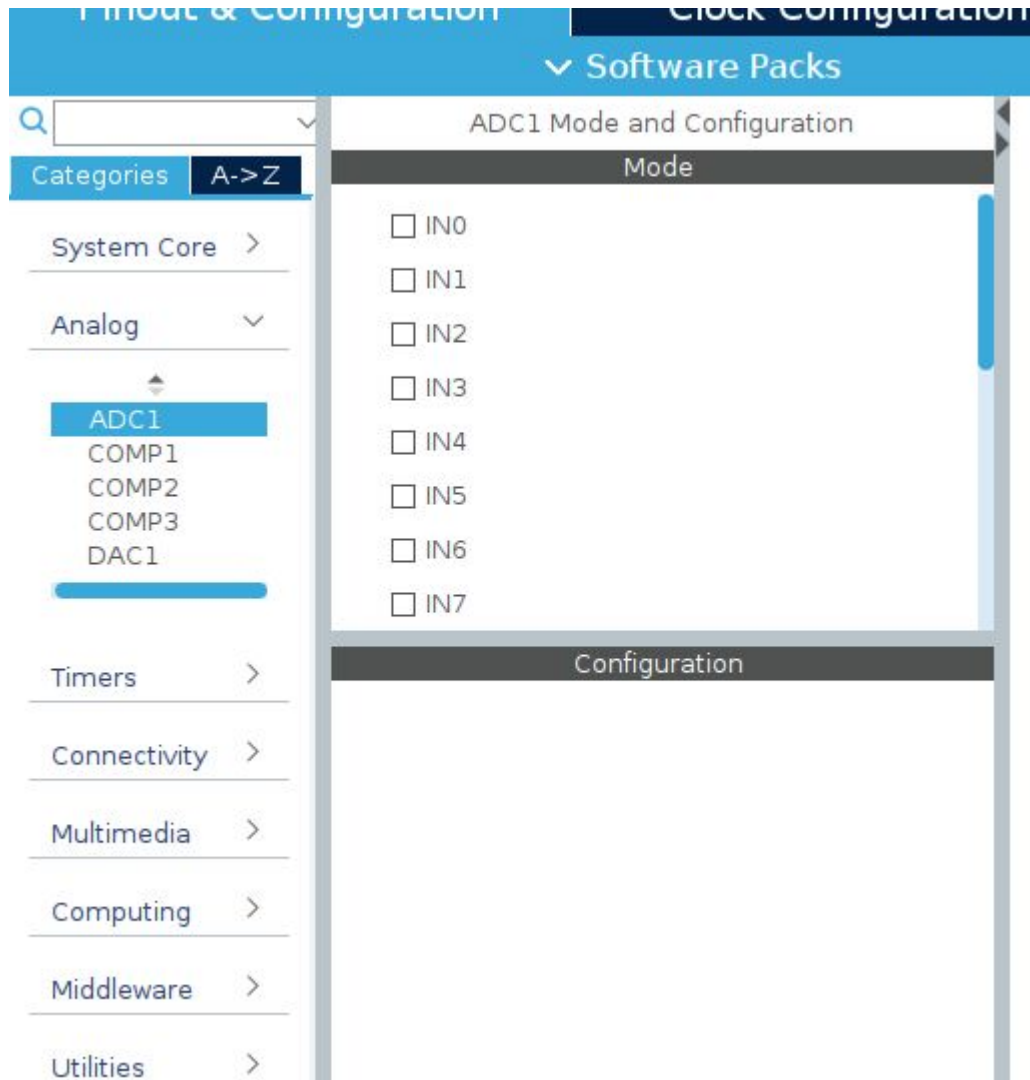


Lista de Exercícios #3



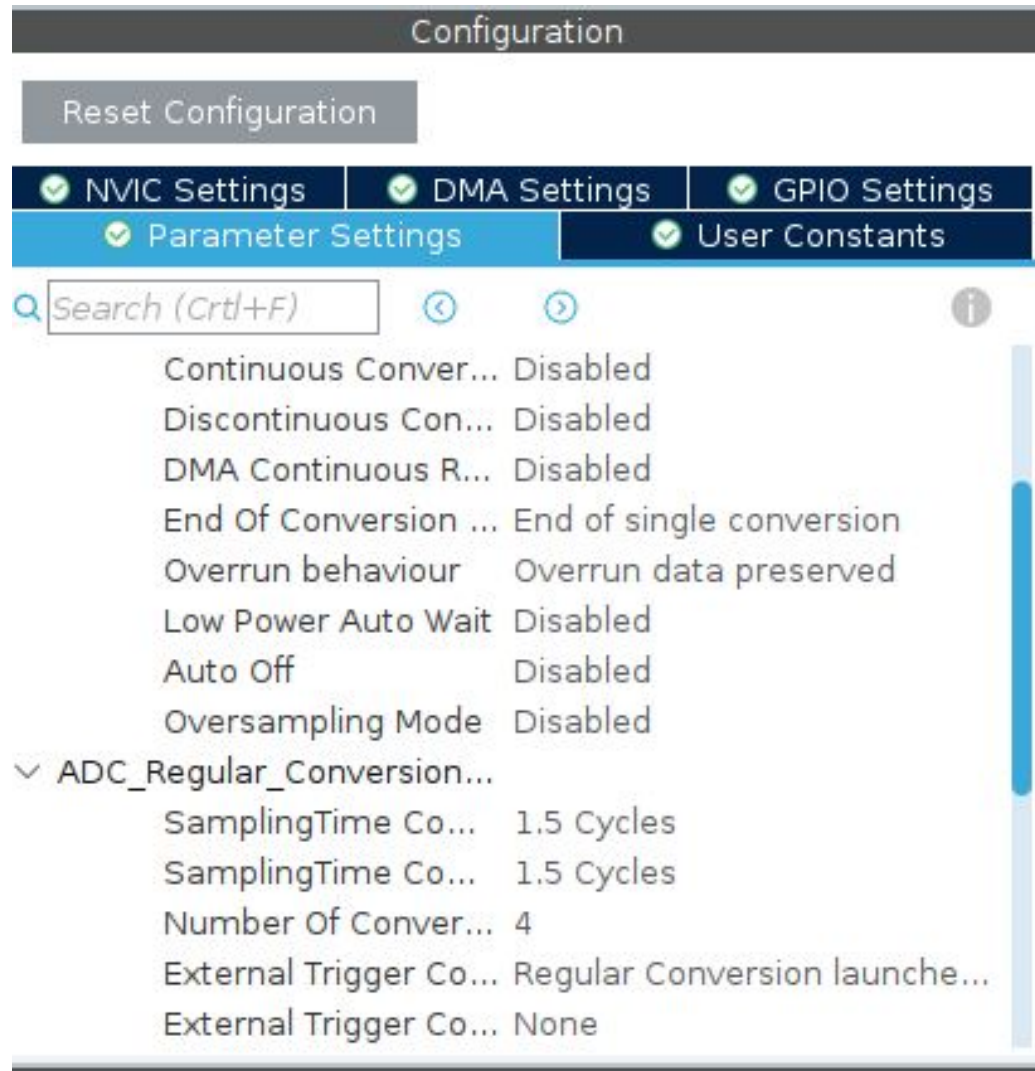
Estruturas em C e Interrupções

ADC em modo polling



Selecionamos os canais desejados na aba do periférico ADC

ADC em modo **polling**



Configuramos então o periférico de ADC conforme necessário.

Então geramos o código ao salvar.

ADC em Interrupção



ADC1 Mode and Configuration

Configuration

Reset Configuration

- ✓ DMA Settings
- ✓ User Constants
- ✓ Parameter Settings
- ✓ GPIO Settings
- ✓ NVIC Settings

NVIC Interrupt Table

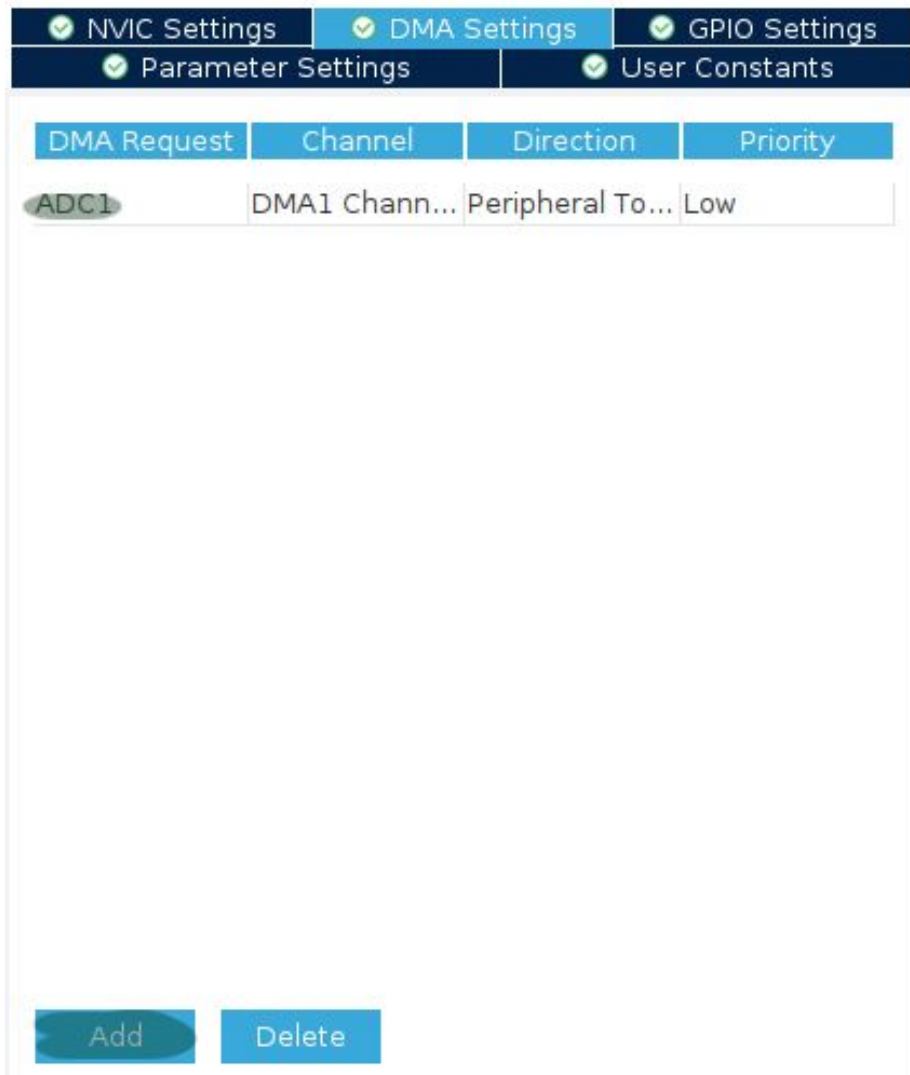
	Enabled	Preempti
DMA1 channel 1 interrupt	<input checked="" type="checkbox"/>	0
ADC1, COMP1,COMP2, COMP3 Interrup...	<input checked="" type="checkbox"/>	0

Vamos até a aba do NVIC Settings.

E habilitamos a interrupção para o ADC1.

Basta gerar o código e utilizar as funções já descritas.

ADC em DMA



Vamos até a aba do DMA Settings.

Clicamos em Add e selecionamos o canal *ADC1*.

ADC em DMA



Parameter Settings User Constants NVIC Settings DMA Settings GPIO Settings

DMA Request	Channel	Direction	Priority
ADC1	DMA1 Channel 1	Peripheral To Memory	Low

Add Delete

DMA Request Settings

Mode Circular

Increment Address ☐

Data Width Word

Peripheral

Memory ☒

DMA Request Synchronization Settings

Enable synchronization ☐

Synchronization signal

Signal polarity

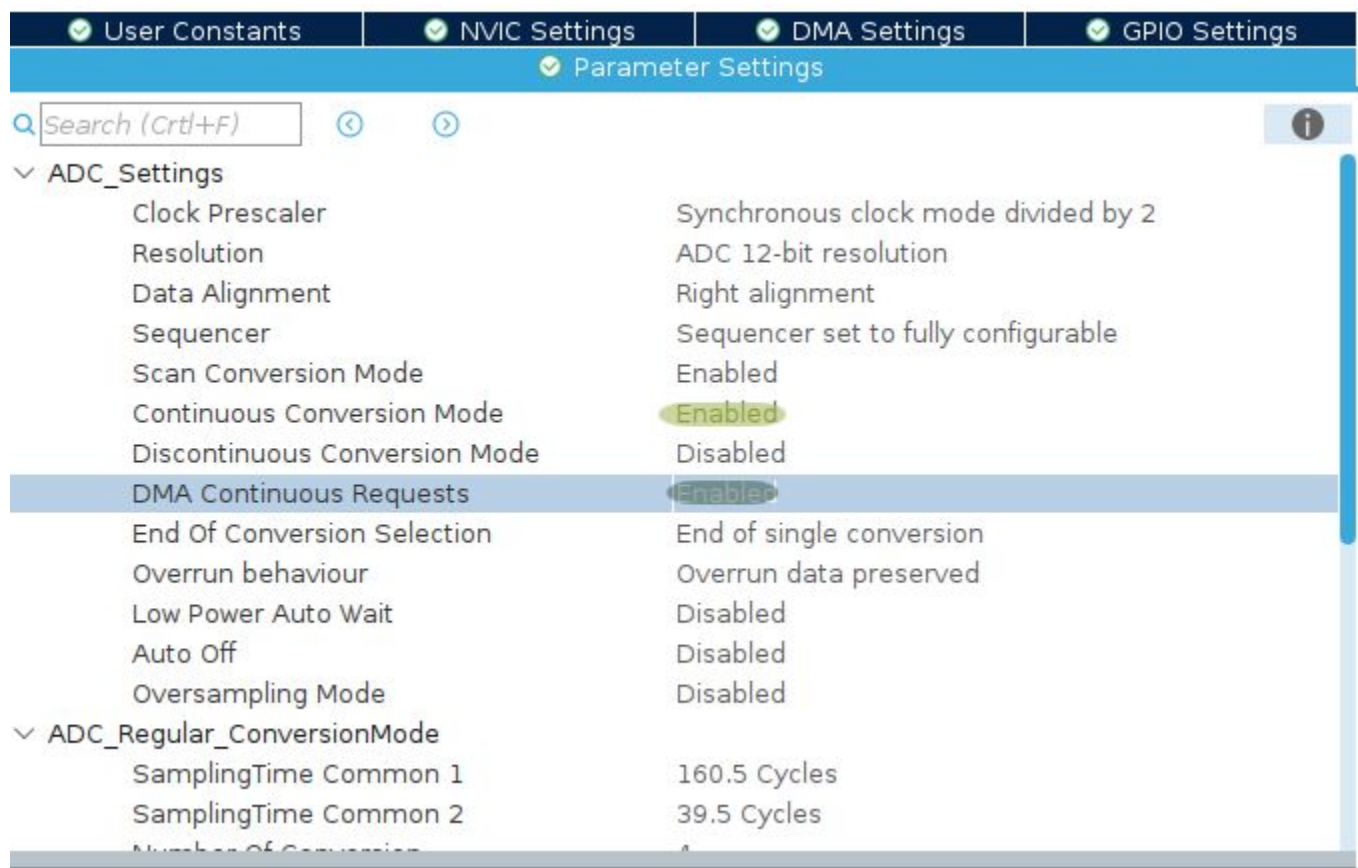
Enable event ☐

Request number

Clicamos sobre o canal para configurá-lo.

Colocamos as configurações como descrito ao lado.

ADC em DMA



Na aba Parameter Settings habilitamos o Continuous Conversion Mode e o DMA Continuous Requests.

ADC em DMA



Pinout & Configuration | Clock Configuration | Project Manager | Tools

Project

Driver Selector

Search (Ctrl+F)

- RCC HAL
- GPIO HAL
- > ADC HAL
- DMA HAL

Code Generator

Generated Function Calls

Generate Code	Rank	Function Name	Peripheral Insta...	Do Not Generate Function Ca	Visibility (Static
<input checked="" type="checkbox"/>	1	SystemClock_C...	RCC	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/>	2	MX_GPIO_Init	GPIO	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/>	3	MX_ADC1_Init	ADC1	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
<input checked="" type="checkbox"/>	4	MX_DMA_Init	DMA	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>

Advanced Settings

Corrigimos o *bug* da STM32CubeIDE, colocando o **MX_DMA_Init()** no *Rank* 2.



PADO
Labs