

Concepts in Programming Languages – Mitchell

Q 4.3)

With Renaming:

$$(\lambda x. \lambda y. xy) (\lambda x. xy) \rightarrow (\lambda x. \lambda y. xy) (\lambda z. zw) \rightarrow (\lambda y. (\lambda z. zw) y) \rightarrow (\lambda y. yw)$$

Example: $(\lambda y. yw) a \rightarrow aw$ (w is a free variable in the abstraction)

Without renaming:

$$(\lambda x. \lambda y. xy) (\lambda x. xy) \rightarrow (\lambda y. (\lambda x. xy) y) \rightarrow (\lambda y. yy)$$

Example: $(\lambda y. yy) a \rightarrow aa$ (the second y is not a free variable in the abstraction and it is bounded!)

Q 4.4)

$$a. ((\lambda f. \lambda g. f (g \ 1)) (\lambda x. x+4)) (\lambda y. 3-y) \rightarrow (\lambda g. (\lambda x. x+4) (g \ 1)) (\lambda y. 3-y) \rightarrow$$

$$(\lambda x. x+4) ((\lambda y. 3-y) \ 1) \rightarrow (((\lambda y. 3-y) \ 1) + 4) \rightarrow 6$$

$$b. ((\lambda f. \lambda g. f (g \ 1)) (\lambda x. x+4)) (\lambda y. 3-y) \rightarrow (\lambda g. (\lambda x. x+4) (g \ 1)) (\lambda y. 3-y) \rightarrow$$

$$(\lambda x. x+4) ((\lambda y. 3-y) \ 1) \rightarrow (\lambda x. x+4) \ 2 \rightarrow 6$$

Q 4.6)

$$f ::= \lambda g. g \ g$$

$$\text{main} ::= f \ f = (\lambda g. g \ g) (\lambda g. g \ g) \rightarrow (\lambda g. g \ g) (\lambda g. g \ g) \rightarrow (\lambda g. g \ g) (\lambda g. g \ g) \rightarrow \dots$$

This reduction doesn't finish! (divergence)

Q 4.8)

$$a. C[[x := 1; x := x + 1]](s_0) = C[[x := x + 1]](C[[x := 1]](s_0)) = C[[x := x + 1]](s_1) = s_2$$

$$s_0 = \{ (x, 0) \}$$

$$s_1 = \{ (x, 1) \}$$

$$s_2 = \{ (x, 2) \}$$

$$b. C[[x := 1; x := x + 1]](s) = C[[x := x + 1]](C[[x := 1]](s)) = C[[x := x + 1]](s_1) = s_2$$

$$s = \{ (x, \text{uninit}) \}$$

$$s_1 = \{ (x, 1) \}$$

$$s_2 = \{ (x, 2) \}$$

because x initialized at s , so the value of x in s isn't effective in calculation.

Q 4.9)

$$a. C[[x := 0; y := 0; \text{if } x = y \text{ then } z := 0 \text{ else } w := 1]](s_0)$$

$$= C[[y := 0; \text{if } x = y \text{ then } z := 0 \text{ else } w := 1]](C[[x := 0]](s_0))$$

$$= C[[\text{if } x = y \text{ then } z := 0 \text{ else } w := 1]](C[[y := 0]](s_1))$$

$$= C[[\text{if } x = y \text{ then } z := 0 \text{ else } w := 1]](s_2)$$

$$= \text{if } E[[x=y]](s_2) = \text{error or } c[[z := 0]](s) = \text{error or } c[[w:=1]](s) = \text{error then error}$$

$$\text{else } c[[z := 0]](s_2) + c[[w:=1]](s_2)$$

$$= \text{modify}(s_0, x, \text{init}) \text{ and } \text{modify}(s_0, y, \text{init})$$

z and w is uninit (because both of them aren't initialized in "then" and "else" expression)

$$s_0 = \{ (x, \text{uninit}), (y, \text{uninit}), (z, \text{uninit}), (w, \text{uninit}) \}$$

$$s_1 = \{ (x, 0), (y, \text{uninit}), (z, \text{uninit}), (w, \text{uninit}) \}$$

$$s_2 = \{ (x, 0), (y, 0), (z, \text{uninit}), (w, \text{uninit}) \}$$

$$b. C[[\text{if } x = y \text{ then } z := y \text{ else } z := w]](s)$$

$$= \text{if } E[[x=y]](s) = \text{error or } c[[z := 0]](s) = \text{error or } c[[w:=1]](s) = \text{error then error}$$

$$\text{else } c[[z := 0]](s) + c[[w:=1]](s)$$

$$= \text{modify}(s, x, \text{init}) \text{ and } \text{modify}(s, y, \text{init})$$

z and w is uninit (because both of them aren't initialized in "then" and "else" expression)

$s = \{(x, \text{init}), (y, \text{init}), (z, \text{uninit}), (w, \text{uninit})\}$

Q 4.13)

a. به دلیل وجود assignment در زبان‌های imperative و داشتن side effect نمی‌توان ارزیابی موازی داشت و به این دلیل که در ذات زبانهای functional است، این گونه زبانها در سیستم‌های بزرگ موازی (همرود) کاربرد دارد.

b. زبانهای functional سربار اضافه بیشتری به سیستم تحمیل می‌کند که در مباحث تئوری مطرح نمی‌شود. در مباحث تئوری به ذخیره شدن state ها در imperative اشاره می‌شود.

بعضی از ساختمان داده‌ها با زبان‌های functional راحت‌تر کار می‌کند در حالی که همان ساختمان داده با زبان imperative کارهای دیگری باید انجام شود. heavy allocation در زبانهای functional ذاتی است.

همه این موارد باعث می‌شود تا حجم بیشتری حافظه توسط زبانهای functional مصرف شود.

Instructions were very simple, which made hardware implementation easier

c. باتوجه به فرضیات مطرح شده، زبانهای functional به executable های بزرگتری بعد از کامپایل نیاز دارند ولی زبانهای imperative به دلیل این که تنها قابلیت assignment و ذخیره state ها را دارند. اما در کاربردهای امروزی باتوجه به این که زبانهای imperative هم قابلیت تعریف higher-order function و هم garbage collector را دارند به executable های بزرگتری نیاز دارند.

d. این مسائل باعث شد تا در انتخاب بین functional و imperative بیشتر به imperative توجه شود و در موارد خاص (مثل محاسبات موازی) به functional روی بیاورند.

e. هنوز هم بعضی از افراد به functional عقیده دارند و اعتقاد دارند که همه برنامه‌ها را می‌توان راحت‌تر در functional نوشت و عده دیگری به زبان‌های imperative اعتقاد دارند.

Q 4.14)

(۱) بعضی از زبانهای functional برای همروندی و موازی‌سازی طراحی نشدند و لذا به طور کلی این قابلیت را ندارند.

(۲) ممکن است بعضی از زبانهای functional در ظاهر syntax, expression-based باشند ولی در هنگام

implementation, طبق زبانی imperative شود. (از assignment ها برای ایجاد خاصیت استفاده شده)

Types and Programming Languages – Pierce

Q 5.2.2)

$$scc = \lambda n . \lambda s . \lambda z . n \ s \ (\ s \ z \)$$

e.g. : $scc \ (\ c2 \) \rightarrow (\lambda n . \lambda s . \lambda z . n \ s \ (\ s \ z \)) \ c2 \rightarrow \lambda s . \lambda z . c2 \ s \ (\ s \ z \) \rightarrow \lambda s . \lambda z . (\lambda s . \lambda z . s \ (sz))$
 $s(sz) \rightarrow \lambda s . \lambda z . (\lambda z . s \ (\ s \ z \)) \ (\ s \ z \) \rightarrow \lambda s . \lambda z . (s \ (\ s \ (\ s \ z \) \)) = c3$

Q 5.2.4)

$$power = \lambda x . \lambda y . x \ (\ times \ y \) \ c1$$

$$power2 = \lambda m . \lambda n . m \ n$$
Q 5.2.8)

$$nil = pair \ tru \ tru$$

$$cons = \lambda h . \lambda t . pair \ fls \ (\ pair \ h \ t \)$$

$$isnil = fst$$

$$head = \lambda h . fst \ (\ snd \ h \)$$

$$tail = \lambda t . snd \ (\ snd \ t \)$$

OR

$$nil = \lambda c . \lambda n . n$$

$$cons = \lambda h . \lambda t . \lambda c . \lambda n . c \ h \ (t \ c \ n)$$

$$head = \lambda l . l \ (\lambda h . \lambda t . h) \ fls$$

$$tail = \lambda l . fst \ (l \ (\lambda x . \lambda p . pair \ (snd \ p) \ (cons \ x \ (snd \ p))) \ (pair \ nil \ nil))$$

$$isnil = \lambda l . l \ (\lambda h . \lambda t . fls) \ tru$$
Q 5.2.11)

$$sum = \lambda m . \lambda n . test \ (\ isnil \ n \) \ (\ \lambda x . \ c0 \) \ (\ \lambda x . \ (\ plus \ (\ head \ n \) \ (\ m \ (\ tail \ n \) \))) \ c0$$

$$sumlist = fix \ sum$$
Q 5.3.6)

For beta-reduction :

$$\begin{array}{c}
\frac{t_1 \rightarrow t'_1}{t_1 \ t_2 \rightarrow t'_1 \ t_2} \quad (\text{E-APP1}) \\
\frac{t_2 \rightarrow t'_2}{t_1 \ t_2 \rightarrow t_1 \ t'_2} \quad (\text{E-APP2}) \\
(\lambda x. t_{12}) \ t_2 \rightarrow [x \mapsto t_2] t_{12} \quad (\text{E-APPABS})
\end{array}$$

It is like those rules, but in judgments, we have term t_1 and t_2 , not value v_1 and v_2 . (Because it isn't necessary that is be value.)

For normal-order: (left-most and outermost)

$$\begin{array}{c}
\frac{na_1 \rightarrow na'_1}{na_1 \ t_2 \rightarrow na'_1 \ t_2} \quad (\text{E-APP1}) \\
\frac{t_2 \rightarrow t'_2}{nanf_1 \ t_2 \rightarrow nanf_1 \ t'_2} \quad (\text{E-APP2}) \\
\frac{t_1 \rightarrow t'_1}{\lambda x. t_1 \rightarrow \lambda x. t'_1} \quad (\text{E-ABS}) \\
(\lambda x. t_{12}) \ t_2 \rightarrow [x \mapsto t_2] t_{12} \quad (\text{E-APPABS})
\end{array}$$

$na ::= x \mid t_1 \ t_2$ (for non-abstractions)
 $nf ::= \lambda x. \ nf \mid nanf$ (for normal forms)
 $nanf ::= x \mid nanf \ nf$ (for non-abstraction normal form)

For lazy evaluation (or call-by-value):

$$\begin{array}{c}
\frac{t_1 \rightarrow t'_1}{t_1 \ t_2 \rightarrow t'_1 \ t_2} \quad (\text{E-APP1}) \\
(\lambda x. t_{12}) \ t_2 \rightarrow [x \mapsto t_2] t_{12} \quad (\text{E-APPABS})
\end{array}$$

Because this strategy is substitution name and at last evaluate names and this strategy doesn't allow to reduction in abstraction.