## 1. 与 NumPy 交互

### 初始化

- > import numpy as np
- > a = np.array([1, 2, 3])
- > b = np.array([(1+5j, 2j, 3j), (4j, 5j, 6j)])
- > c = np.array([[(1.5, 2, 3), (4, 5, 6)], [(3, 2, 1), (4, 5, 6)]])

### 索引技巧

- > np.mgrid[0:5, 0:5] # 创建稠密栅格
- > np.ogrid[0:2, 0:2] # 创建开放栅格
- > np.r\_[3, [0]\*5, -1:1:10j] #按行纵向堆叠数组
- > np.c\_[a, a] #按列横向堆叠数组

### 操控形状

- > np.transpose(b) # 转置矩阵
- > b.flatten() # 拉平数组
- > np.hstack((c, c)) # 按列横向堆叠数组
- > np.vstack((a, b)) # 按行纵向堆叠数组
- > np.hsplit(c, 2) # 在索引 2 横向分割数组
- > np.vsplit(c, 2) # 在索引 2 纵向分割数组

### 常用函数

- > np.angle(b, deg=True) #返回复数的辐角
- > g = np.linspace(0, np.pi, num=5) # 创建等差数组(样本数)
- > g [3:] += np.pi
- > np.unwrap(g) #解包
- > np.logspace(0, 10, 3) # 创建等差数组(对数刻度)
- > np.select([c<4], [c\*2]) # 根据条件返回数组列表的值
- > from scipy import special
- > special.factorial(a) #因子
- > import scipy
- > scipy.**special.comb**(10, 3, exact=True) # 计算排列组合 $c_{10}^3$
- > from scipy import misc
- > misc.central\_diff\_weights(3) #NP 点中心导数的权重
- > misc.derivative(myfunc, 1.0) # 查找函数在某点的第 n 个导数

### 矢量函数

- > def myfunc(a):
- **if** a < 0:
- return a\*2
- else:
- return a/2
- > np.vectorize(myfunc) #矢量函数

### 类型控制

- > np.real(c) # 返回数组元素的实部
- > np.imag(c) #返回数组元素的虚部
- #如果复数接近0,返回实部
- > np.real\_if\_close(c, tol=1000)
- > np.cast['f'](np.pi) # 将对象转化为数据类型

### 多项式

- > from numpy import poly1d
- > p = **poly1d**([3, 4, 5]) # 创建多项式对象

作者 | 韩信子 @ShowMeAI

设计 | 南 乔@ShowMeAI

参考 | datacamp cheatsheet

扫码回复"速杳表" 下载最新全套资料

## 2. 线性代数

使用 linalg 和 sparse 模块。

注意 scipy.linalg 包含了 numpy.linalg, 并扩展了其功能。

> from scipy import linalg, sparse

### 1 创建矩阵

- > A = np.matrix(np.random.random((2, 2)))
- > B = np.asmatrix(b)
- > C = np.mat(np.random.random((10, 5)))
- > D = np.mat([[3, 4], [5, 6]])

### 2 基础矩阵操作

### 逆矩阵

- > A.I # 求逆矩阵
- > linalg.inv(A) #求逆矩阵
- > A.T #矩阵转置
- > A.H # 共轭转置
- > np.trace(A) # 计算对角线元素的和

#### 范数

- > linalg.norm(A) #Frobeniu 范数
- > linalg.norm(A, 1) #L1 范数(最大列汇总)
- > linalg.norm(A, np.inf) #L 范数(最大列汇总)

#### 排名

> np.linalg.matrix\_rank(C) #矩阵排名

#### 行列式

> linalg.det(A) #行列式

#### 求解线性问题

- > linalg.solve(A, b) #求解稠密矩阵
- > E = np.mat(a).T # 求解稠密矩阵
- > linalg.lstsq(D, D) #用最小二乘法求解线性代数方程

#### 广义逆

- > linalg.pinv(C) # 计算矩阵的伪逆(最小二乘法求解器)
- > linalg.pinv2(C) # 计算矩阵的伪逆 (SVD)

## 2. 线性代数

### 3 创建稀疏矩阵

- > F = np.eye(3, k=1) # 创建 2X2 单位矩阵
- > G = np.mat(np.identity(2))#同上
- > C[C > 0.5] = 0
- > H = sparse.csr\_matrix(C) #压缩稀疏行矩阵
- > I = sparse.csc\_matrix(D) #压缩稀疏列矩阵
- > J = sparse.dok\_matrix(A) #DOK 矩阵
- > I.todense() # 将稀疏矩阵转为全矩阵
- > sparse.isspmatrix\_csc(A) #单位稀疏矩阵

### 4 稀疏矩阵操作

### 逆矩阵

- > import scipy.sparse.linalg as linalg
- > linalg.inv(I) #求逆矩阵

#### 范数

> linalg.norm(I) # 范数

#### 解决线性问题

> linalg.spsolve(I, I) #稀求解疏矩阵

### 5 稀疏矩阵函数

> sparse.linalg.expm(I) #稀疏矩阵指数

### 6 矩阵函数

### 加法

> np.add(A, D) #加法

> np.subtract(A, D) # 减法

> np.divide(A, D) #除法

#### 乘法

- > np.multiply(D, A) #乘法
- > np.dot(A, D) #点积
- > np.vdot(A, D) # 向量点积
- > np.inner(A, D) #内积
- > np.outer(A, D) #外积
- > np.tensordot(A, D) # 张量点积
- > np.kron(A, D) #Kronecker 积

#### 指数函数

> linalg.expm(A) #矩阵指数

#### 对数函数

> scipy.linalg.logm(A) #矩阵对数

#### 三角函数

- > scipy.linalg.**sinm**(D) #矩阵正弦
- > scipy.linalg.cosm(D) #矩阵余弦
- > scipy.linalg.tanm(A) #矩阵切线

#### 双曲三角函数

- > scipy.linalg.**sinhm**(D) #双曲矩阵正弦
- > scipy.linalg.coshm(D) #双曲矩阵余弦
- > scipy.linalg.tanhm(A) #双曲矩阵切线

### 矩阵符号函数

> np.sign(A) # 矩阵符号函数

### 矩阵平方根

> scipy.linalg.sqrtm(A) #矩阵平方根

#### 任意函数

# 评估矩阵函数

> scipy.linalg.funm(A, lambda x: x\*x)

### 7矩阵分解

### 特征值与特征向量

# 求解方阵的普通或广义特征值问题

- > la, v = scipy.linalg.eig(A)
- > l1, l2 = la #解包特征值
- > v[:, 0] #第一个特征值
- > v[:, 1] #第二个特征值
- > scipy.linalg.eigvals(A) #解包特征值

### 奇异值分解 (SVD)

- > U, s, Vh = scipy.linalg.svd(B)
- > M, N = B.shape

#在SVD中构建Sigma矩阵

> Sig = scipy.linalg.diagsvd(s, M, N)

#### LU 分解

> P, L, U = scipy.linalg.lu(C) #LU 分解

#### 解构稀疏矩阵

# 特征值与特征向量

- > la, v = sparse.linalg.eigs(F, 1) # 奇异值分解 (SVD)
- > sparse.linalg.svds(H, 2)

# ShowMeAI



SciPy 是著名的 python 开源科学计算库, SciPy 构建于 NumPy 之上进行科学计算,统计分析。 SciPy 提供了许多科学计算的库函数,如线性代数,微分方程,信号处理,图像处理,系数矩阵计算等。





### help 函数

- > help(scipy.linalg.diagsvd)
- > np.info(np.matrix)