## التحكم الحديث 1

### **Modern Control 1**

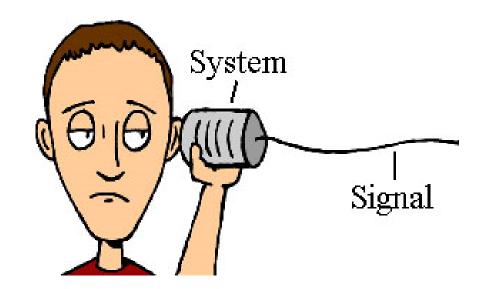
كلية الهندسة الكهربائية والالكترونية – جامعة حلب د. أسعد كعدان

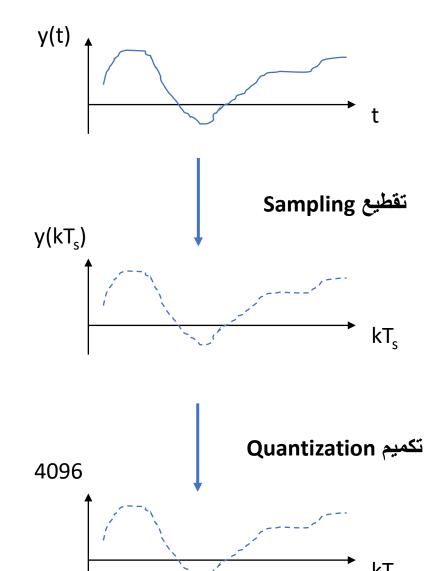
المحاضرة 2 – الإشارات والأنظمة – نمذجة نظم التحكم

### الإشارات والأنظمة

الإشارة Signal: وصف لتغير مقدار فيزيائي مع الزمن.

النظام System: مجموعة من العناصر الفيزيائية المرتبطة مع بعضها البعض للقيام بعمل ما. ويكون لكل نظام مجموعة إشارات خرج قد تكون من نفس الطبيعة الفيزيائية أو من طبيعة مختلفة.





#### 1. الإشارة المستمرة Continuous Signal:

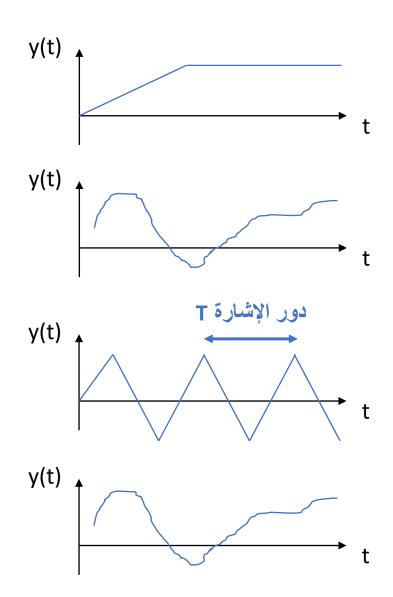
لها قيمة محددة ومعرفة عند أي لحظة زمنية. لاحظ أن قيمة هذه الإشارة على محوري المطال والزمن يمكن أن تأخذ أي عدد حقيقي.

#### 2. الإشارة المتقطعة زمنياً Time-sampled Signal:

لها قيم محددة ومعرفة عند لحظات زمنية محددة فقط تسمى لحظات أخذ العينات. عادة ما يكون الفرق بين هذه اللحظات الزمنية منتظماً ويسمى دور تقطيع الإشارة Sampling Period. لاحظ أن قيمة هذه الإشارة (مطالها) يمكن أن يأخذ أي عدد حقيقي.

#### 3. الإشارة الرقمية Digital Signal:

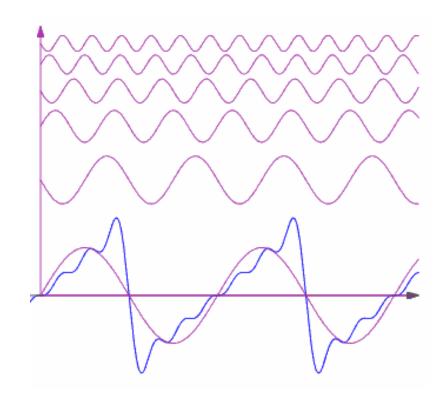
هي إشارة متقطعة زمنياً ولكن مطالياً تأخذ قيم محددة فقط وفق التشفير الثنائي.



- 4. الإشارة المحددة Deterministic Signal: يمكن وصفها بعلاقة رياضية.
- 5. الإشارة العشوائية Stochastic Signal:

  لا يمكن وصفها بعلاقة رياضية ولكن يمكن معرفة احتمال أن تأخذ هذه الإشارة مجموعة من القيم لذلك نستطيع وصفها بتوابع توزيع احتمالية.

- 6. الإشارة الدورية Periodic Signal: تكون قيمها متكررة خلال فترات زمنية متساوية تسمى دور الإشارة.
  - 7. الإشارة غير الدورية الاسارة غير دورية نكل إشارة غير دورية



#### 8. الإشارة الأساسية Basic Signal:

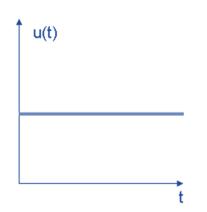
لا يمكن تحليلها إلى إشارات أخرى أي لا يمكن كتابتها كمجموع إشارتين أو أكثر.

#### 9. الإشارة المركبة Composite Signal:

يمكن تحليلها إلى مجموعة من الإشارات الأساسية باستخدام سلسلة فورييه Fourier Series يمكن كتابة أي إشارة دورية كمجموع إشارات جيبية بترددات مختلفة

Try me!

https://www.mathsisfun.com/calculus/fourier-series-graph.html



10. إشارة القفزة الواحدية Unit Step Signal:

$$u_{s}(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ 1 & t \ge 0 \end{cases}$$

11. الإشارة المتصاعدة Ramp Signal:

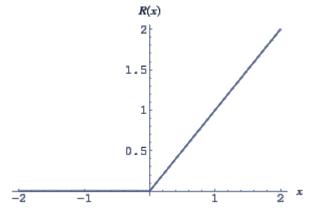
تكامل القفزة الواحدية

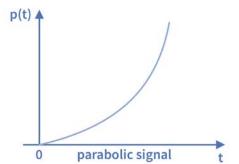
$$r(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ t & t \ge 0 \end{cases}$$

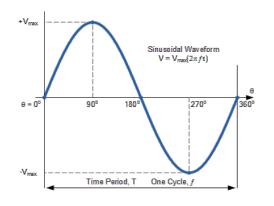


تكامل الإشارة المتصاعدة.

$$r(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ t^2 & t \ge 0 \end{cases}$$







δ(t)

13. الإشارة التوافقية أو الجيبية Harmonic Signal:

$$e^{\pm(j\omega t + \theta)} = \cos(\omega t + \theta) \pm j\sin(\omega t + \theta)$$

14. نبضة ديراك Dirac Impulse:

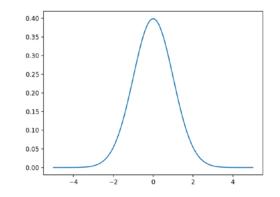
مشتق القفزة الواحدية

لقفزة الواحدية.
$$\delta(t)=rac{t}{-\infty}$$
 وتحقق الخاصة التالية  $\delta(t)=1$  وتحقق الخاصة التالية  $\delta(t)=1$ 

15. الإشارة العشوائية الغوصية Gaussian Distribution:

إشارة عشوائية وتابع التوزيع الاحتمالي لها:

$$g(t) = \frac{1}{T}e^{-\pi\left(\frac{1}{T}\right)^2}$$



#### 1. الأنظمة الستاتيكية والأنظمة الديناميكية Static & Dynamic Systems

- خرج النظام الستاتيكي يتعلق بالدخل الحالي للنظام ولا يتعلق بماضي الدخل أو مستقبله..
  - مثال: مقسم جهد.
  - يمكن توصيفه بمعادلة جبرية.
  - خرج النظام الديناميكي يتعلق بالدخل الحالي للنظام ويتعلق بماضي الدخل أيضاً..
    - مثال: مكثف
    - يتم توصيفه بمعادلة تفاضلية.

#### 2. الأنظمة الخطية والأنظمة اللاخطية Linear & Non-Linear Systems

- النظام الخطي تكون العلاقة بين مكوناته خطية (أي جبرية جمع وطرح وضرب بثابت)
- أي عند تطبيق مجموع عدة إشارات على الدخل، يكون الخرج هو مجموع خرج النظام لكل إشارة على حدى.

$$u_1(t) \rightarrow y_1(t)$$

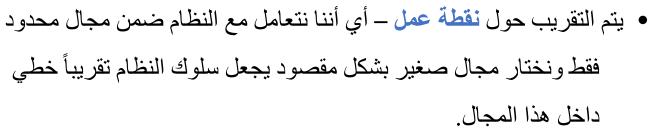
$$u_2(t) \rightarrow y_2(t)$$

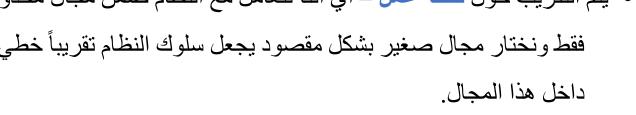
$$a_1u_1(t) + a_2u_2(t) \rightarrow a_1y_1(t) + a_2y_2(t)$$

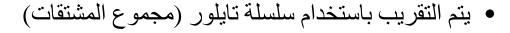
- الأنظمة والعلاقات الخطية تسهل بشكل كبير الحسابات الرياضية.
- النظام اللاخطي تكون العلاقة بين مكوناته غير خطية (قسمة، ضرب، جذر، أس .. الخ)
  - جميع الأنظمة تقريباً في العالم الحقيقي غير خطية.
    - مثال 1-5 ص 26

#### 2. الأنظمة الخطية والأنظمة اللاخطية Linear & Non-Linear Systems

- هل يمكن تقريب الأنظمة غير الخطية إلى أنظمة خطية؟
- نعم هذا ما يحدث معظم الوقت عند در اسة نظم التحكم >> لتسهيل العمليات الحسابية

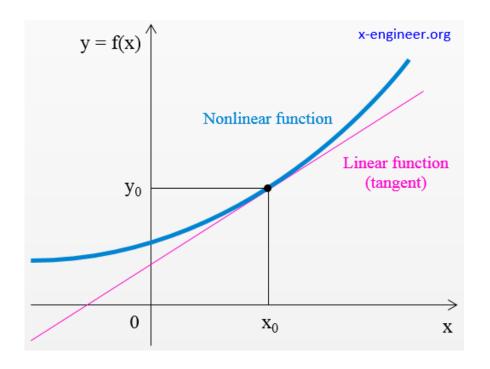






$$\Delta y = f'(u_0) \Delta u$$

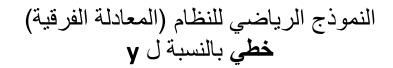
- مثال 1-6 ص 27
- مثال 1-7 ص 30



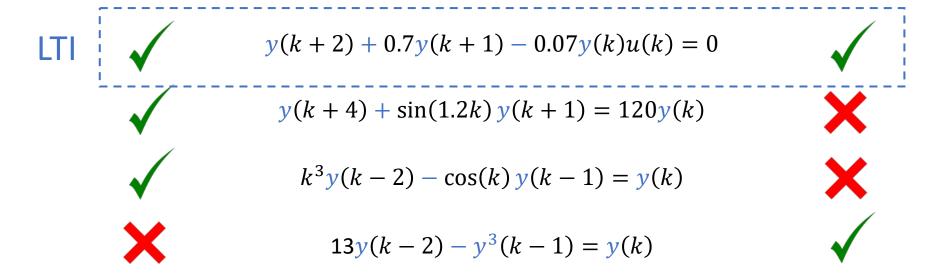
- 3. الأنظمة المستمرة والأنظمة المتقطعة والأنظمة المختلطة Continuous, Discrete & Hybrid Systems
  - أنظمة ذات إشارات دخل وخرج مستمرة أو متقطعة أو مختلطة.
  - 4. الأنظمة المحددة والأنظمة العشوائية Deterministic & Stochastic Systems
    - أنظمة تتعامل مع إشارات محددة أو عشوائية.
  - 5. الأنظمة المتغيرة زمنياً والأنظمة غير المتغيرة زمنياً Time-Variant & Time-invariant Systems
- النظام المتغير زمنياً تتغير بنيته وبالتالي نموذجه الرياضي وبالتالي خرجه (عند تطبيق نفس الدخل) مع الزمن.
- النظام غير المتغير زمنياً لا تتغير بنيته وبالتالي نموذجه الرياضي وبالتالي خرجه (عند تطبيق نفس الدخل) مع الزمن.

ما هو ۱۲۱؟

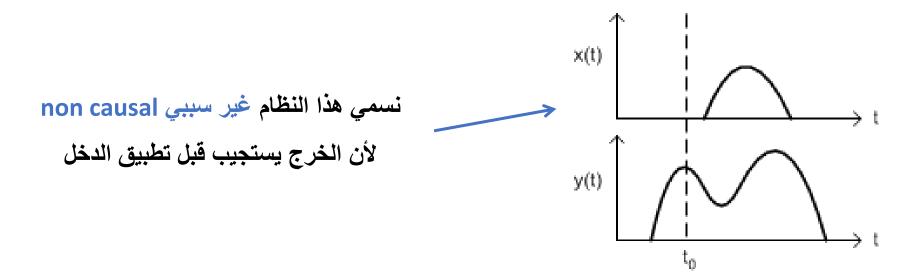
### **Linear Time Invariant**



أمثال المتحول y في النموذج الرياضي للنظام (المعادلة الفرقية) غير متغيرة بالنسبة للزمن (أي بالنسبة ل k)

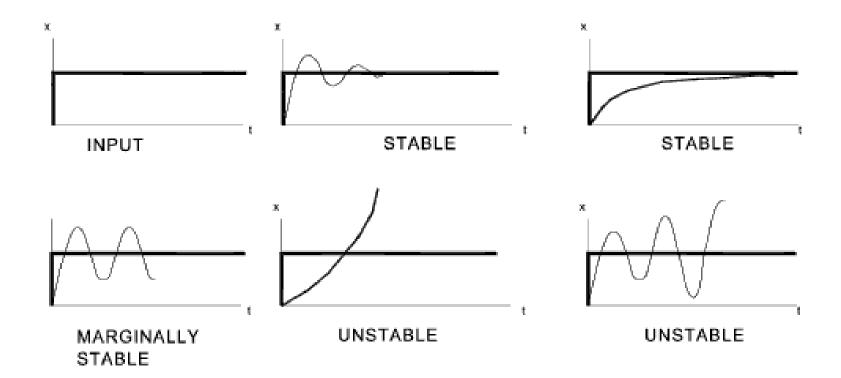


- 6. النظام السببي والنظام غير السببي Causal & Non-Causal Systems
- النظام السببي لا يعتمد خرجه على القيم المستقبلية للدخل أي يحتاج إلى سبب (دخل) من أجل الخرج أي لا يسبق خرجه دخله.
  - النظام غير السببي لا يحتاج إلى سبب (دخل) حتى يكون له خرج أي لا يسبق خرجه دخله.
    - جميع الأنظمة في العالم الحقيقي سببية...



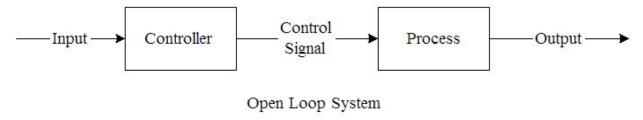
#### 7. الأنظمة المستقرة وغير المستقرة Stable & Unstable Systems

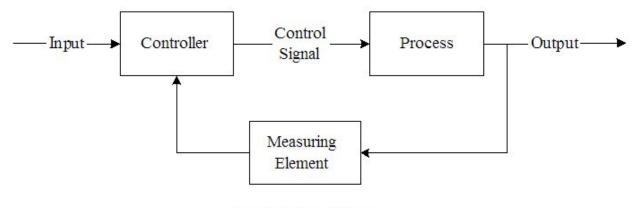
- النظام المستقر يكون خرجه محدود من أجل دخل محدود.
- النظام غير المستقر يكون خرجه غير محدود من أجل دخل محدود.



#### 8. أنظمة الحلقة المفتوحة والمغلقة Open-Loop & Closed-Loop Systems

- نظام الحلقة المفتوحة يعتمد خرجه على دخله فقط
- نظام الحلقة المغلقة يعتمد خرجه على دخله وخرجه معاً





Closed Loop System