



第八讲

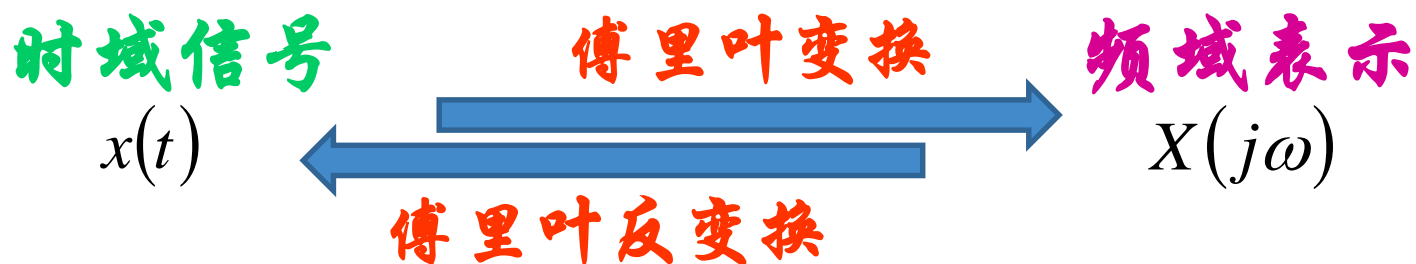
连续时间傅里叶变换的性质

杜清河
西安交通大学
2025春

傅里叶变换回顾



❖ 傅里叶变换的数学定义：



傅里叶变换

$$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

傅里叶反变换

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

傅里叶变换的物理含义



$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega \quad \longrightarrow \quad x(t) = \left\{ \begin{array}{l} \frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_1) e^{j\omega_1 t} \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_2) e^{j\omega_2 t} \\ + \\ \vdots \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_N) e^{j\omega_N t} \\ + \\ \vdots \end{array} \right.$$

$$N \rightarrow \infty,$$

$$\omega_i \in (-\infty, \infty)$$

傅里叶变换的物理含义



复正弦信号 $e^{j\omega_i t}$: 代表一个频率

对应复正弦
信号的系数!

$$\frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_i) e^{j\omega_i t}$$

可能为复数:

1. 幅度: 强度
2. 相位: 正弦波一个周期内的时间位置

$$x(t) = \left\{ \begin{array}{l} \frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_1) e^{j\omega_1 t} \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_2) e^{j\omega_2 t} \\ + \\ \vdots \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_N) e^{j\omega_N t} \\ + \\ \vdots \end{array} \right\}$$

$N \rightarrow \infty,$
 $\omega_i \in (-\infty, \infty)$

内容提要



❖ 连续时间傅里叶变换的性质

❖ 应用举例

线性性质



$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$y(t) \xleftrightarrow{F} Y(j\omega)$$

$$ax(t) + by(t) \xleftrightarrow{F} aX(j\omega) + bY(j\omega)$$

线性性质



复正弦信号之和! 复正弦信号 $e^{j\omega_i t}$: 代表一个频率

$$\begin{aligned} x(t) &= \begin{cases} \frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_1) e^{j\omega_1 t} \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_2) e^{j\omega_2 t} \\ + \\ \vdots \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_N) e^{j\omega_N t} \\ + \\ \vdots \end{cases} & y(t) &= \begin{cases} \frac{d\omega}{2\pi} Y(j\omega_1) e^{j\omega_1 t} \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} Y(j\omega_2) e^{j\omega_2 t} \\ + \\ \vdots \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} Y(j\omega_N) e^{j\omega_N t} \\ + \\ \vdots \end{cases} & x(t) + y(t) &= \begin{cases} \frac{d\omega}{2\pi} [X(j\omega_1) + Y(j\omega_1)] e^{j\omega_1 t} \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} [X(j\omega_2) + Y(j\omega_2)] e^{j\omega_2 t} \\ + \\ \vdots \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} [X(j\omega_N) + Y(j\omega_N)] e^{j\omega_N t} \\ + \\ \vdots \end{cases} \end{aligned}$$

$$N \rightarrow \infty, \quad \omega_i \in (-\infty, \infty)$$

时移性质



$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$x(t - t_0) \xleftrightarrow{F} e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$$

时移性质



$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$x(t-t_0) \xleftrightarrow{F} e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$$

证明：

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{\infty} x(t-t_0) e^{-j\omega t} dt & \stackrel{u=t-t_0}{=} \int_{-\infty}^{\infty} x(u) e^{-j\omega(u+t_0)} du \\ & = e^{-j\omega t_0} \int_{-\infty}^{\infty} x(u) e^{-j\omega u} du = e^{-j\omega t_0} X(j\omega) \end{aligned}$$



时移性质

$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$x(t - t_0) \xleftrightarrow{F} e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$$

❖ 时移对信号的影响：

- 延迟不改变任何频率的幅度
 - 延迟仅改变频谱的相位特性
- 因此，可以由相位特性来表征某给定频率的延迟
- 所有复正弦信号所经历延迟均相同

共轭及共轭对称性



$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$x^*(t) \xleftrightarrow{F} X^*(-j\omega)$$

证明：

$$\int_{-\infty}^{\infty} x^*(t) e^{-j\omega t} dt = \left(\int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j(-\omega)t} dt \right)^* = X^*(-j\omega)$$



共轭及共轭对称性

$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$x^*(t) \xleftrightarrow{F} X^*(-j\omega)$$

➤ 若 $x(t)$ 为实信号，则 $X(-j\omega) = X^*(j\omega)$

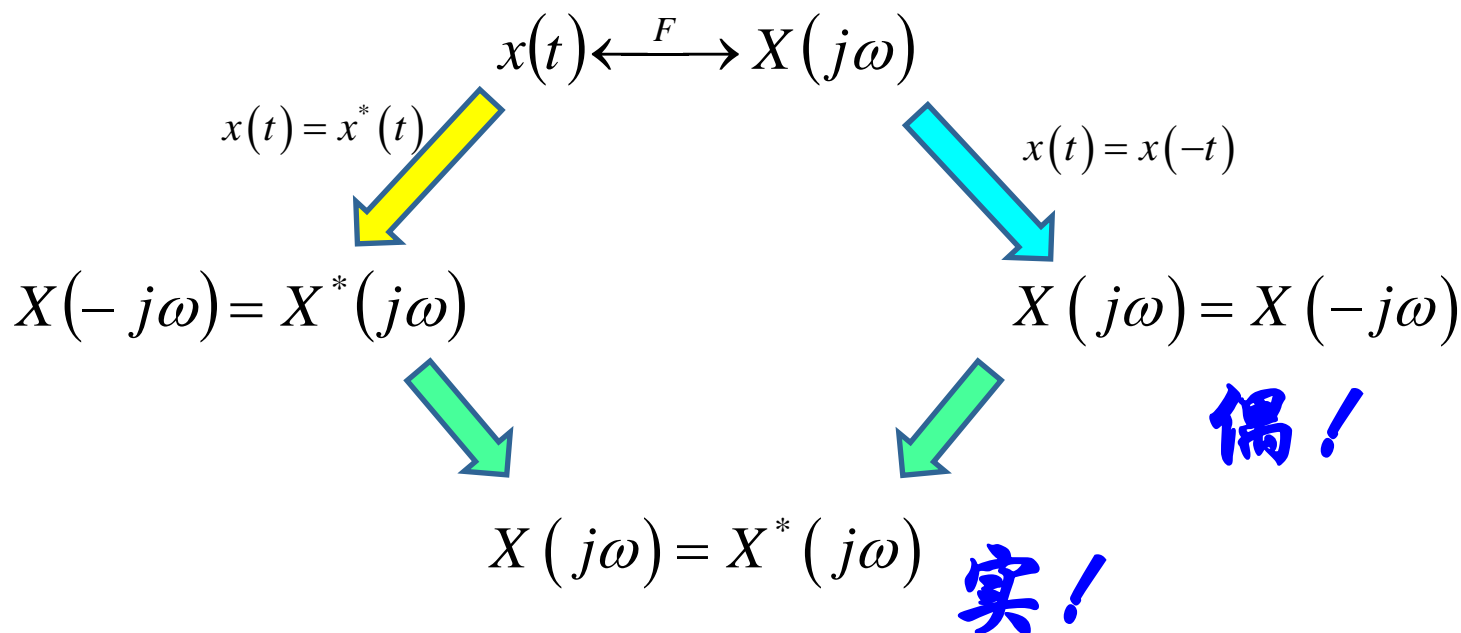
$$X(j\omega) = \operatorname{Re}\{X(j\omega)\} + j\operatorname{Im}\{X(j\omega)\} \Rightarrow \begin{aligned} \operatorname{Re}\{X(j\omega)\} &= \operatorname{Re}\{X(-j\omega)\} \\ \operatorname{Im}\{X(j\omega)\} &= -\operatorname{Im}\{X(-j\omega)\} \end{aligned}$$

$$X(j\omega) = |X(j\omega)| e^{j\angle X(j\omega)} \Rightarrow \begin{aligned} |X(j\omega)| &= |X(-j\omega)| \\ \angle X(j\omega) &= -\angle X(-j\omega) \end{aligned}$$

共轭及共轭对称性



若 $x(t)$ 为实偶函数，则其傅里叶变换一定是实偶函数





共轭及共轭对称性

$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$x^*(t) \xleftrightarrow{F} X^*(-j\omega)$$

- 若 $x(t)$ 为实偶信号，则 $X(j\omega)$ 是实偶函数
- 若 $x(t)$ 为实奇信号，则 $X(j\omega)$ 是虚奇函数

共轭及共轭对称性



$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$x^*(t) \xleftrightarrow{F} X^*(-j\omega)$$

若 $x(t) = x_e(t) + x_o(t)$ 为实信号，则

$$x_e(t) = Ev\{x(t)\} \xleftrightarrow{F} \text{Re}\{X(j\omega)\}$$

$$x_o(t) = Odd\{x(t)\} \xleftrightarrow{F} j \text{Im}\{X(j\omega)\}$$

微分



$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$\frac{dx(t)}{dt} \xleftrightarrow{F} j\omega X(j\omega)$$

证明:

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\frac{dx(t)}{dt} = \frac{1}{2\pi} \frac{d}{dt} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) \frac{d}{dt} e^{j\omega t} d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} [X(j\omega) j\omega] e^{j\omega t} d\omega$$

微分



$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$\frac{dx(t)}{dt} \xleftrightarrow{F} j\omega X(j\omega)$$



微分在图像处理中的应用



$$\frac{dx(t)}{dt} \xleftrightarrow{F} j\omega X(j\omega)$$



原始图



微分后

积分性质



$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \xleftrightarrow{F} \frac{1}{j\omega} X(j\omega) + \pi X(0) \delta(\omega)$$

积分性质的证明



$$F \left\{ \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \right\} = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) u(t-\tau) d\tau e^{-j\omega t} dt$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) \left[\int_{-\infty}^{\infty} u(t-\tau) e^{-j\omega t} dt \right] d\tau$$

$$u(t) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega) \quad \Rightarrow \quad u(t-\tau) \xleftrightarrow{F} \left(\frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega) \right) e^{-j\omega\tau}$$

$\searrow \frac{1}{2} \text{Sgn}(t) + \frac{1}{2} \text{常量} \text{ (用man积分)}$
 $\searrow \frac{2}{j\omega} \cdot \frac{1}{2} + 2\pi\delta(\omega) \cdot \frac{1}{2}$

所以：

$$\int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) \left[\int_{-\infty}^{\infty} u(t-\tau) e^{-j\omega t} dt \right] d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) \frac{1}{j\omega} e^{-j\omega\tau} d\tau + \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) \pi\delta(\omega) e^{-j\omega\tau} d\tau$$

筛选性质

$$= \frac{1}{j\omega} X(j\omega) + \pi\delta(\omega) X(j\omega) = \frac{1}{j\omega} X(j\omega) + \pi X(0)\delta(\omega)$$

尺度变换



$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$x(at) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{|a|} X\left(\frac{j\omega}{a}\right)$$

压缩与打张

$$|a| > 1$$

时域压缩



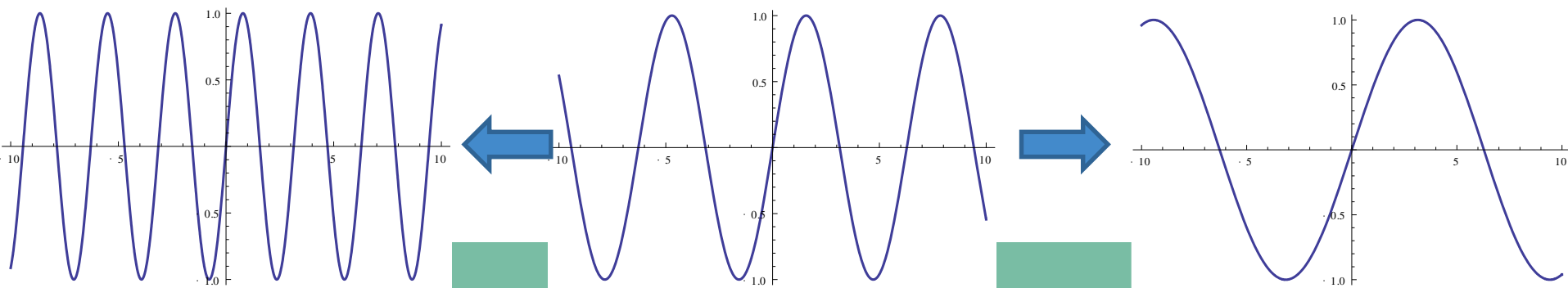
频域展宽

$$|a| < 1$$

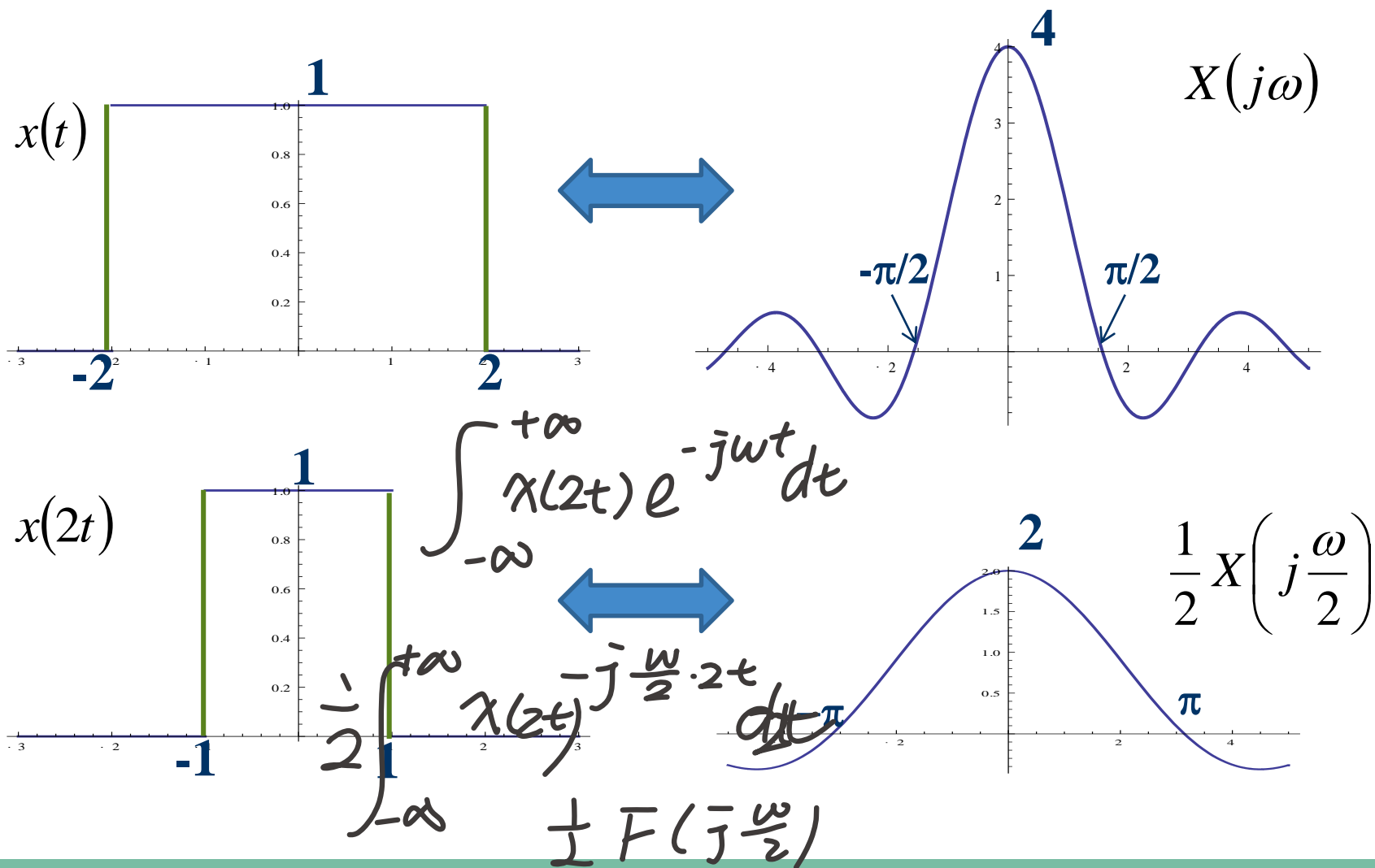
时域展宽



频域压缩



尺度变换



对偶性 Fourier · 自反变换



$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$X(t) \xleftrightarrow{F} 2\pi x(-j\omega)$$

17: $-\frac{\pi \sin \omega \tau}{\omega \tau}$

$\frac{2}{\tau}$

$2\pi \text{sinc}(\tau)$

➤ 频移性质

$$e^{j\omega_0 t} x(t) \xleftrightarrow{F} X(j(\omega - \omega_0))$$

➤ 频域微分性质

$$\underbrace{-jtx(t)} \xleftrightarrow{F} \underbrace{\frac{dX(j\omega)}{d\omega}}$$

帕斯瓦尔定理



$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega$$

卷积性质



$$x_1(t) \xleftrightarrow{F} X_1(j\omega)$$

$$x_2(t) \xleftrightarrow{F} X_2(j\omega)$$

$$x_1(t) * x_2(t) \xleftrightarrow{F} X_1(j\omega) X_2(j\omega)$$

卷积定理



输入：复正弦信号
(特征函数)之和！

系统：特征函数的
频率响应

输出：特征函数的
幅度改变

$$x(t) = \left\{ \begin{array}{l} \frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_1) e^{j\omega_1 t} \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_2) e^{j\omega_2 t} \\ + \\ \vdots \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} X(j\omega_N) e^{j\omega_N t} \\ + \\ \vdots \end{array} \right. \quad y(t) : \left\{ \begin{array}{l} Y(j\omega_1) = \int_{-\infty}^{\infty} y(t) e^{-j\omega_1 t} d\omega \\ + \\ Y(j\omega_2) = \int_{-\infty}^{\infty} y(t) e^{-j\omega_2 t} d\omega \\ + \\ \vdots \\ + \\ Y(j\omega_N) = \int_{-\infty}^{\infty} y(t) e^{-j\omega_N t} d\omega \\ + \\ \vdots \end{array} \right. \quad x(t) * y(t) = \left\{ \begin{array}{l} \frac{d\omega}{2\pi} [X(j\omega_1) \times Y(j\omega_1)] e^{j\omega_1 t} \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} [X(j\omega_2) \times Y(j\omega_2)] e^{j\omega_2 t} \\ + \\ \vdots \\ + \\ \frac{d\omega}{2\pi} [X(j\omega_N) \times Y(j\omega_N)] e^{j\omega_N t} \\ + \\ \vdots \end{array} \right.$$

$$N \rightarrow \infty, \quad \omega_i \in (-\infty, \infty)$$



关于卷积性质的讨论

➤ 卷积性质表明：信号通过LTI系统不会产生新的频率分量

➤ LTI系统的频率响应：

$$H(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$$

滤波器

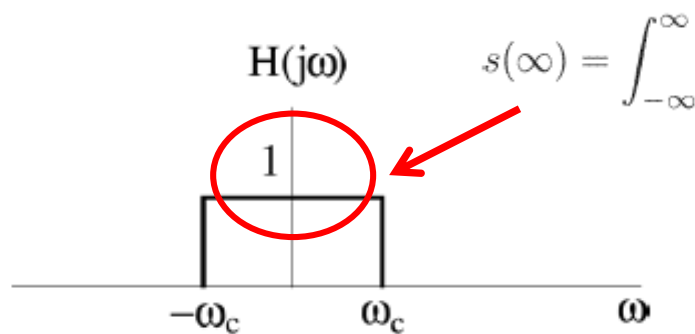
完全表征了一个LTI系统

➤ LTI系统输出响应的频域求解

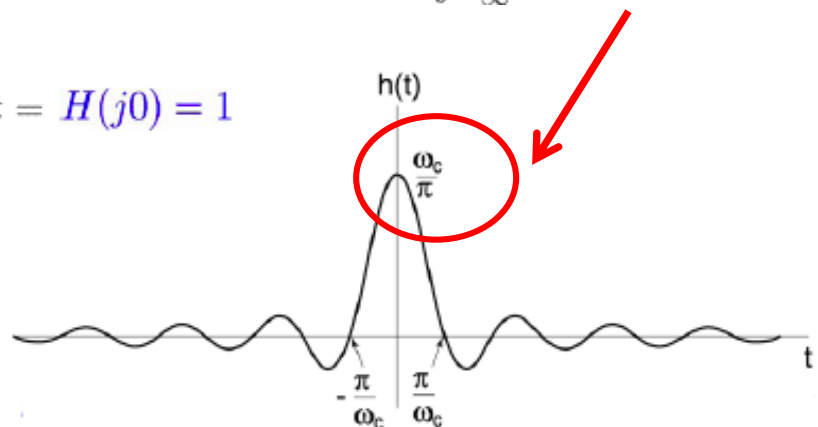


理想低通滤波器的频率响应

➤ 理想低通滤波器



$$h(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} H(j\omega)d\omega = \frac{2\omega_c}{2\pi} = \frac{\omega_c}{\pi}$$



$$H(j\omega) = \begin{cases} 1, & |\omega| < \omega_c \\ 0, & |\omega| > \omega_c \end{cases}$$

$$h(t) = \frac{\sin \omega_c t}{\pi t}$$

时域和频域之间的折衷与权衡

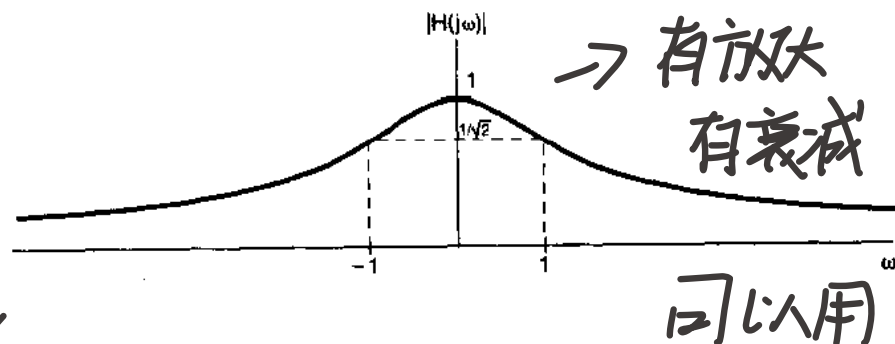
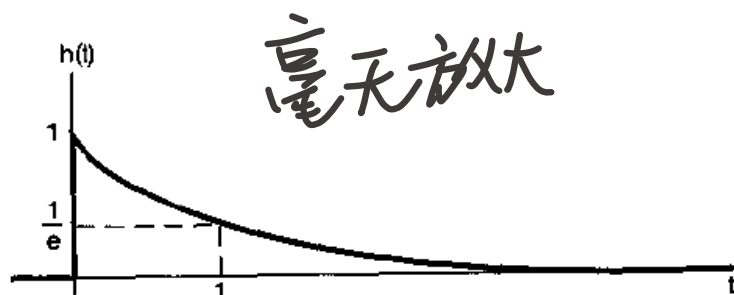
理想低通滤波器的频率响应



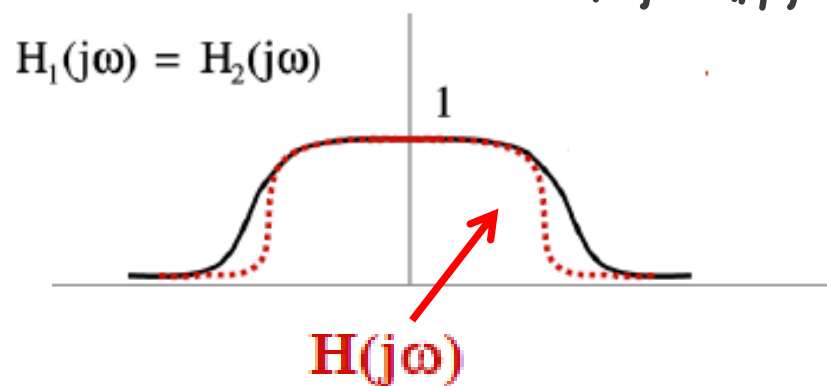
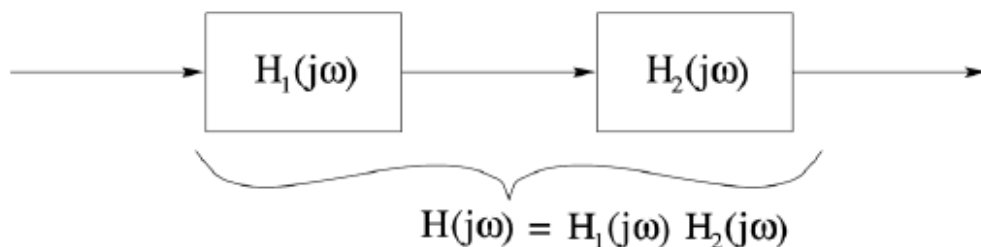
➤ 一种折衷方案 降噪. 滤去歌曲之外的频率信号

$$h(t) = e^{-t} u(t)$$

$$H(j\omega) = \frac{1}{j\omega + 1}$$



卷一次一次延迟



利用卷积性质求解系统响应



$$\begin{aligned} h(t) &= e^{-at}u(t), a > 0 \\ x(t) &= e^{-bt}u(t), b > 0 \end{aligned} \quad \Rightarrow \quad \begin{aligned} H(j\omega) &= \frac{1}{a + j\omega} \\ X(j\omega) &= \frac{1}{b + j\omega} \end{aligned}$$

因此：

$$Y(j\omega) = \frac{1}{(a + j\omega)(b + j\omega)} = \frac{A}{a + j\omega} + \frac{B}{b + j\omega}$$

当 $a \neq b$ 时： $A = \frac{1}{b - a} = -B$ $y(t) = \frac{1}{b - a} [e^{-at}u(t) - e^{-bt}u(t)]$

当 $a = b$ 时： $Y(j\omega) = \frac{1}{(a + j\omega)^2}$ $y(t) = \underline{te^{-at}u(t)}$ 频率微分



相乘性质(调制性质) 用力偶直接出

$$x_1(t) \xleftrightarrow{F} X_1(j\omega)$$

$$x_2(t) \xleftrightarrow{F} X_2(j\omega)$$

$$x_1(t)x_2(t) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{2\pi} [X_1(j\omega) * X_2(j\omega)]$$

无限信号 \rightarrow 有限频域 \rightarrow 截断带宽

结合相乘性质和卷积性质可知：时限信号的带宽是无限的，带限信号的时间持续期是无限长的。

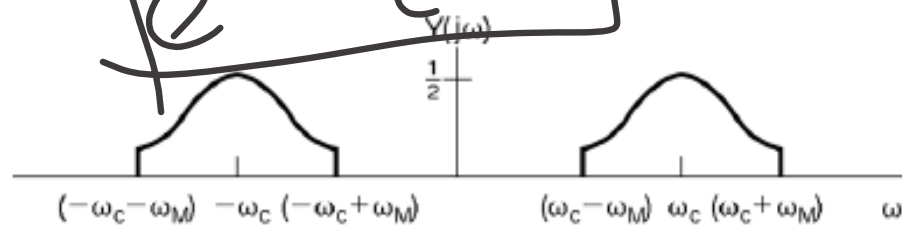
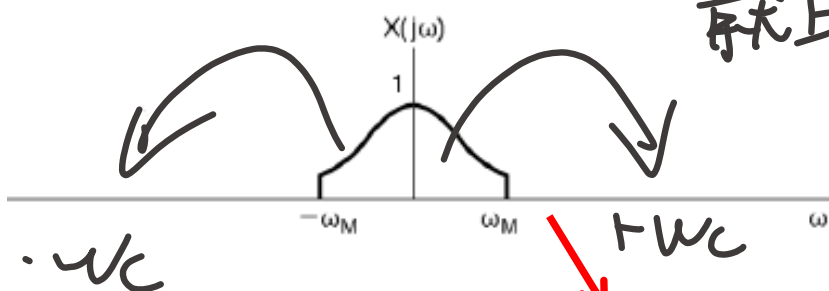
相乘性质的应用1：幅度调制与解调



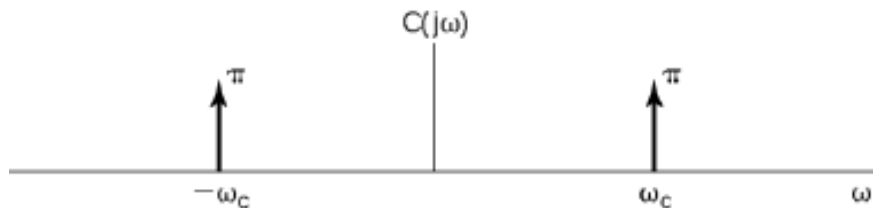
调制器

乘一下
就上去了

$$e^{-j\omega_n t} e^{j\omega_c t}$$



卷一下



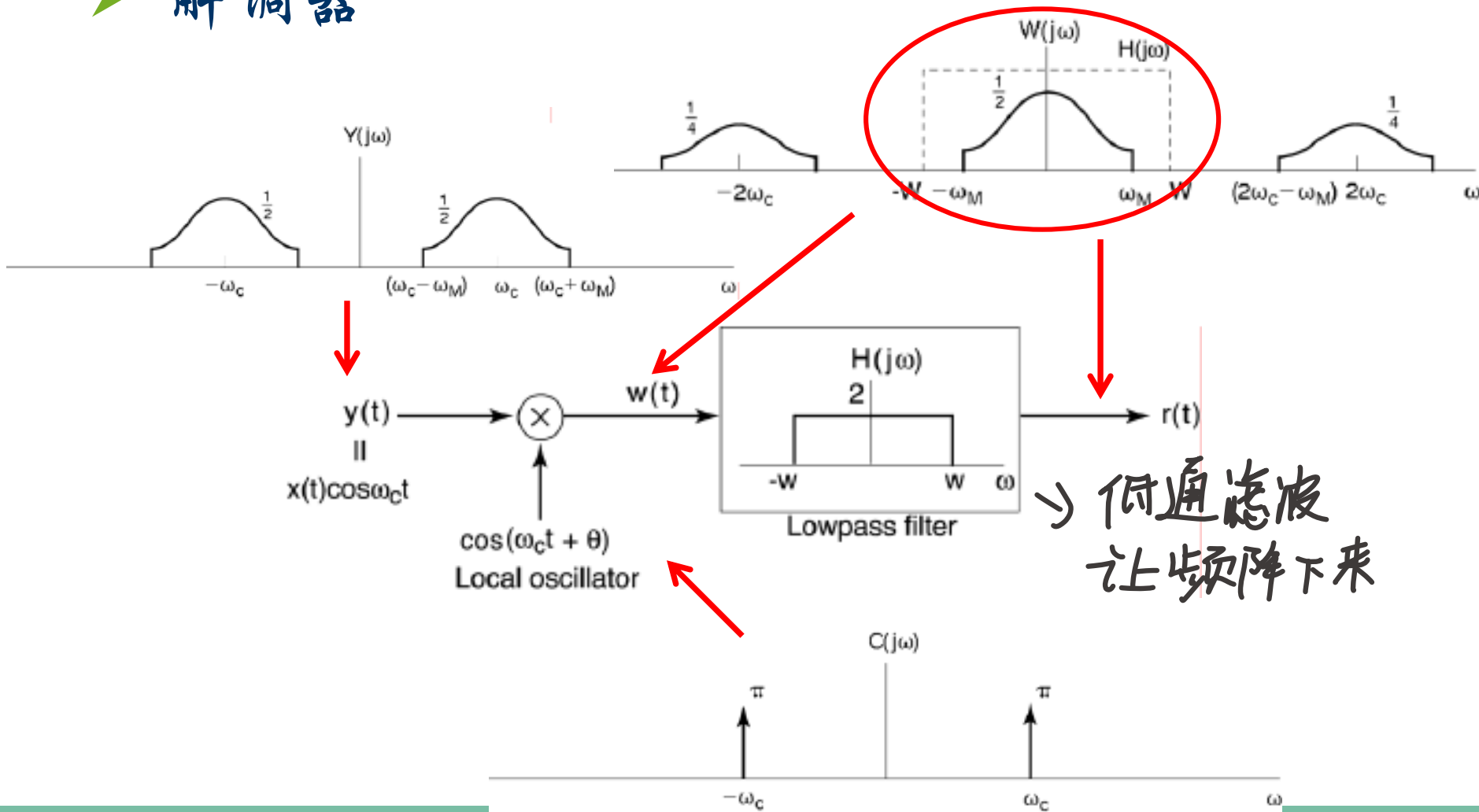
是不是
LTI系统?

相乘性质的应用1：幅度调制与解调

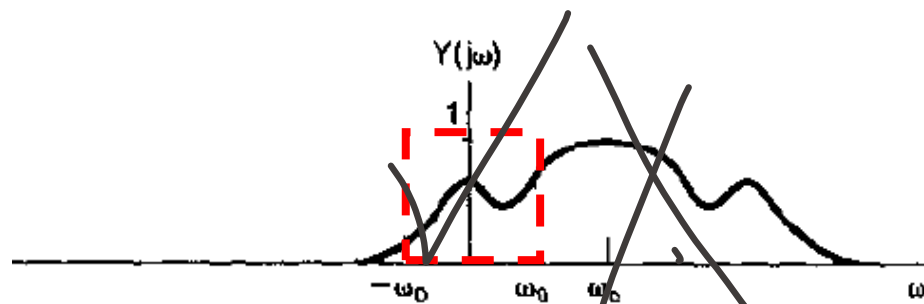


解调器

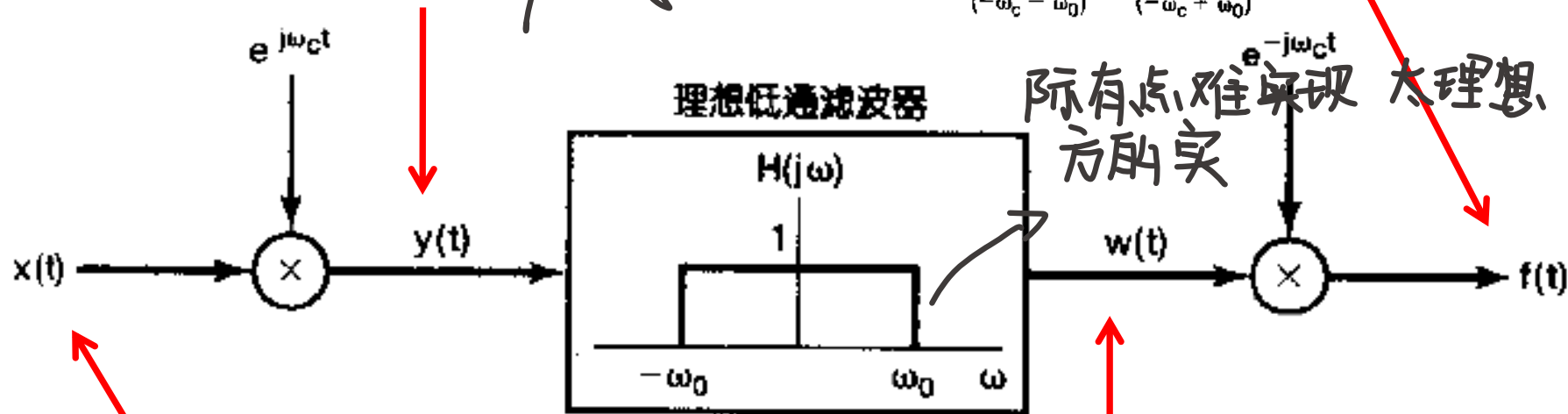
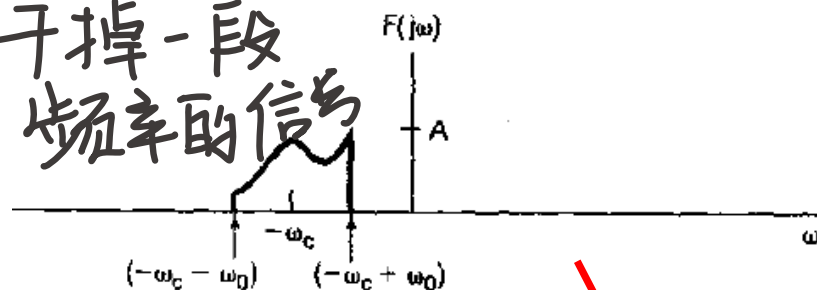
LTI 不能有新的频率分量



相乘性质的应用2: 带通滤波器设计

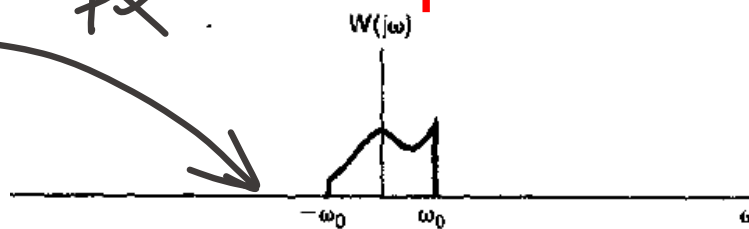
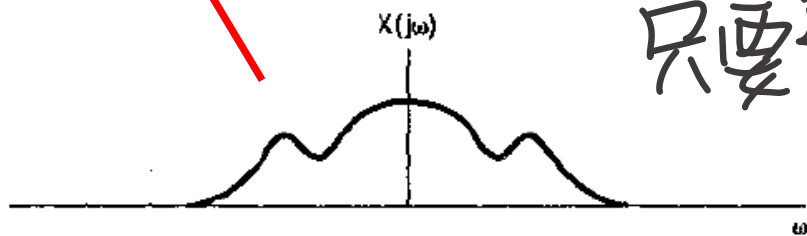


干掉一段
频率的信号

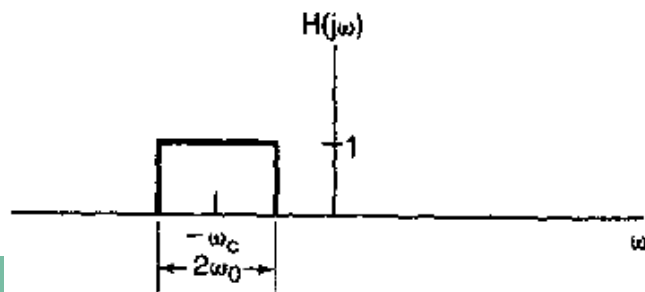
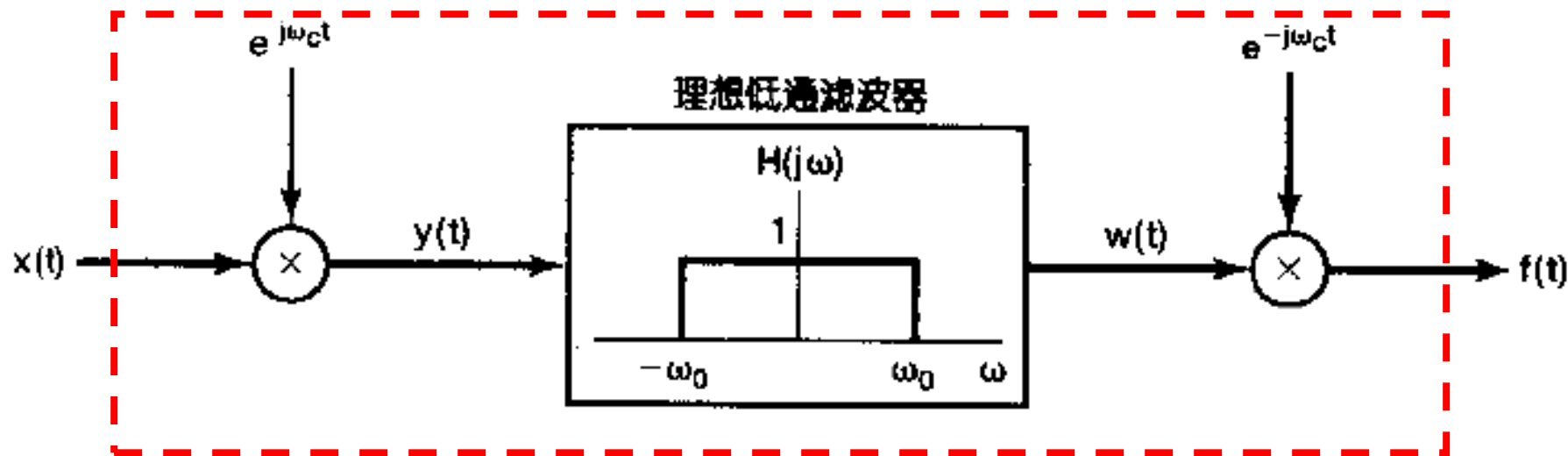
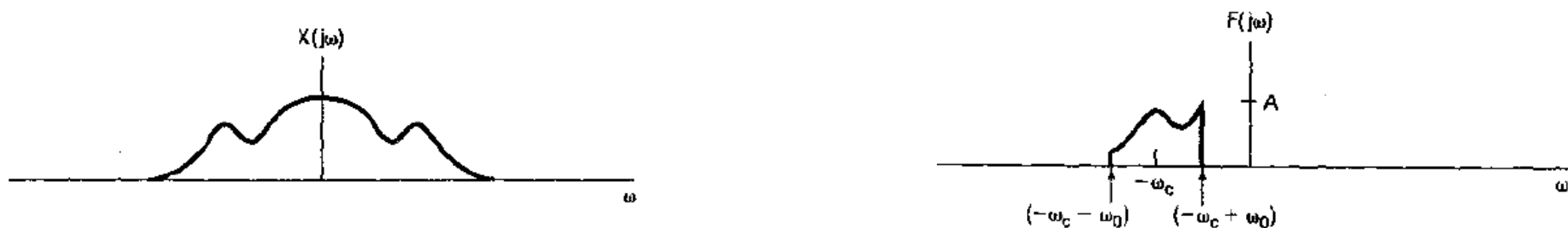


实际有点难实现 太理想
方的实

只要这一段



相乘性质的应用2：带通滤波器设计



中心频率可变的
带通滤波器

内容提要



❖ 连续时间傅里叶变换的性质

❖ 应用举例

例 1



求下列信号的傅里叶变换：

$$x(t) = \frac{\sin 4\pi t \cdot \sin 8\pi t}{\pi t^2}$$

解：

$$x(t) = \frac{\sin 4\pi t \cdot \sin 8\pi t}{\pi t^2} = \pi \cdot \frac{\sin 4\pi t}{\pi t} \cdot \frac{\sin 8\pi t}{\pi t}$$

$$x_1(t) = \frac{\sin 4\pi t}{\pi t} \leftrightarrow X_1(j\omega) = \begin{cases} 1, |\omega| < 4\pi \\ 0, |\omega| > 4\pi \end{cases} \quad x_2(t) = \frac{\sin 8\pi t}{\pi t} \leftrightarrow X_2(j\omega) = \begin{cases} 1, |\omega| < 8\pi \\ 0, |\omega| > 8\pi \end{cases}$$

$$X(j\omega) = \frac{1}{2\pi} X_1(j\omega) * X_2(j\omega) = \begin{cases} 4\pi, |\omega| < 4\pi \\ \frac{1}{2}\omega + 6\pi, -12\pi < \omega \leq -4\pi \\ -\frac{1}{2}\omega + 6\pi, 4\pi < \omega \leq 12\pi \\ 0, |\omega| > 12\pi \end{cases}$$

例2



求下列信号的傅里叶变换：

$$g(t) = \frac{1}{1+t^2} \rightarrow \frac{2a}{a^2 + \omega^2}$$

Handwritten note: $e^{-|t|} \xrightarrow{a} \frac{2}{1+\omega^2}$

解：注意到

$$x(t) = e^{-a|t|} \xleftrightarrow{F} \frac{2a}{a^2 + \omega^2} \Rightarrow e^{-|t|} \xleftrightarrow{F} \frac{2}{1 + \omega^2}$$

所以：

$$G(j\omega) = \pi e^{-|\omega|}$$

例3



考虑一个信号 $x(t)$ ，其傅里叶变换为 $X(j\omega)$ ，假设给出下列条件：

$$X = A \left(\frac{1}{j\omega+1} - \frac{1}{j\omega+2} \right),$$

1. $x(t)$ 是实值且非负的； $(1+j\omega)X = A \cdot \frac{1}{j\omega+2}$

2. $F^{-1}\{(1+j\omega)X(j\omega)\} = Ae^{-2t}u(t)$ ， A 与 t 无关；

$$3. \int_{-\infty}^{+\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega = 2\pi \Rightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = 1$$

求 $x(t)$ 的表达式。

例3



解：由条件2可知

$$X(j\omega) = \frac{A}{(1+j\omega)(2+j\omega)} = A \left\{ \frac{1}{1+j\omega} - \frac{1}{2+j\omega} \right\}$$

↓

$$x(t) = Ae^{-t}u(t) - Ae^{-2t}u(t)$$

由条件3可知

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega = 2\pi \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = 2\pi \quad \rightarrow \quad \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = 1$$

所以

$$A^2 \int_0^{+\infty} (e^{-2t} + e^{-2t} - 2e^{-3t}) dt = 1 \quad \rightarrow \quad A^2 = 12$$

由条件1可知： $A = \sqrt{12} \rightarrow x(t) = \sqrt{12}(e^{-t} - e^{-2t})u(t)$

例4



已知某LTI系统的单位冲激响应为：

$$h(t) = \frac{\sin 2\pi t}{\pi t}$$

求下列信号通过该系统后的输出：

$$x_1(t) = \cos \frac{\pi}{2} t \quad x_2(t) = \frac{1}{3} + \frac{2}{3} \left(\cos \frac{2\pi}{3} t + \cos \frac{4\pi}{3} t + \cos 3\pi t \right)$$

解：

$$y_1(t) = \cos \frac{\pi}{2} t \quad y_2(t) = \frac{1}{3} + \frac{2}{3} \left(\cos \frac{2\pi}{3} t + \cos \frac{4\pi}{3} t \right)$$



谢谢大家！