电子技术实验2 实验报告

实验名称:模16计数器的实现

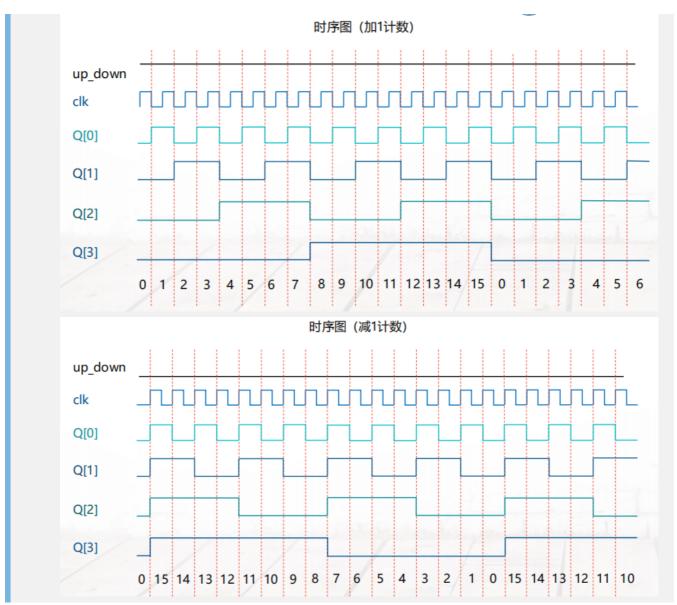
学号: 2234412866 班级:信息2306 姓名:郑楠曦

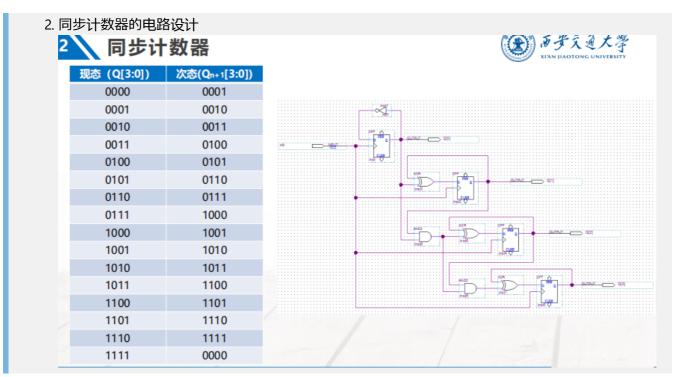
一实验内容(10分)

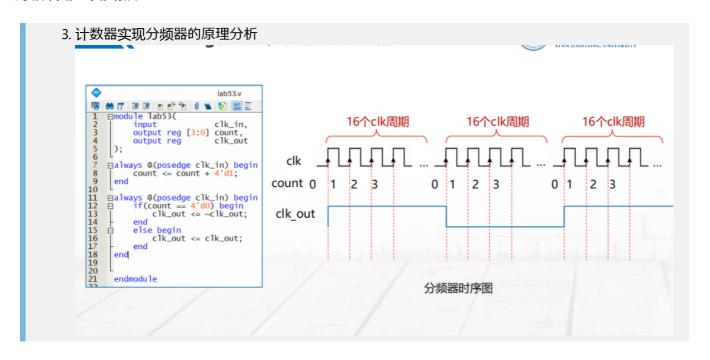
1. 模16计数器的实现: 分为分频器、计数器和七段数码管显示三个模块。

二实验原理(30分)

1. 异步计数器的电路分析

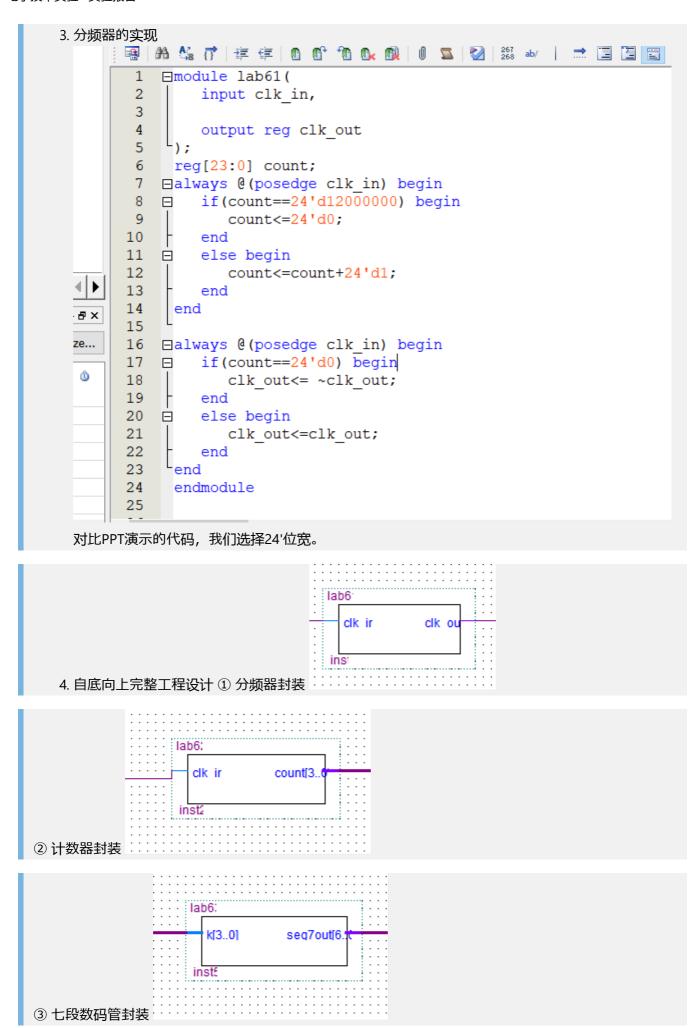


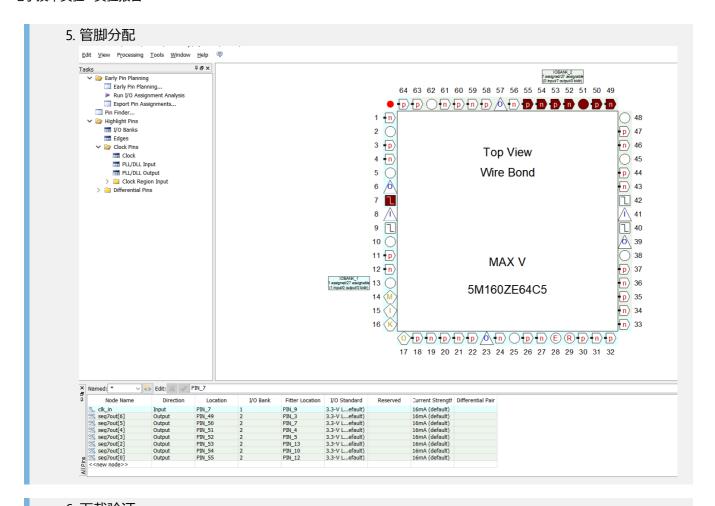




三 实验步骤(25分)

```
1. 创建工程lab61
                   AA 44 7 事事 0 0 10 10 0k 0k
               •
                    ⊟module lab62(
                 1
                 2
                        input clk in,
                 3
                        output reg[3:0] count
                 4
                 5
                    □always @(posedge clk in) begin
                 6
                        count <= count + 4 'd1;
                 7
                     end
                 8
                     endmodule
                 9
2. 计数器的设计实现
 代码设计完成,编译运行成功后,封装为符号模块
```

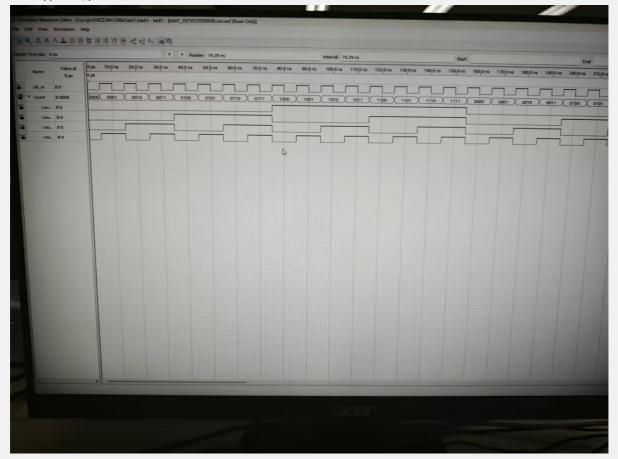




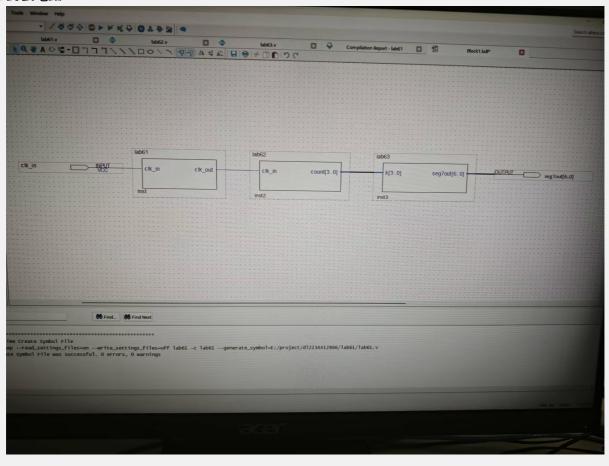
6. 下载验证

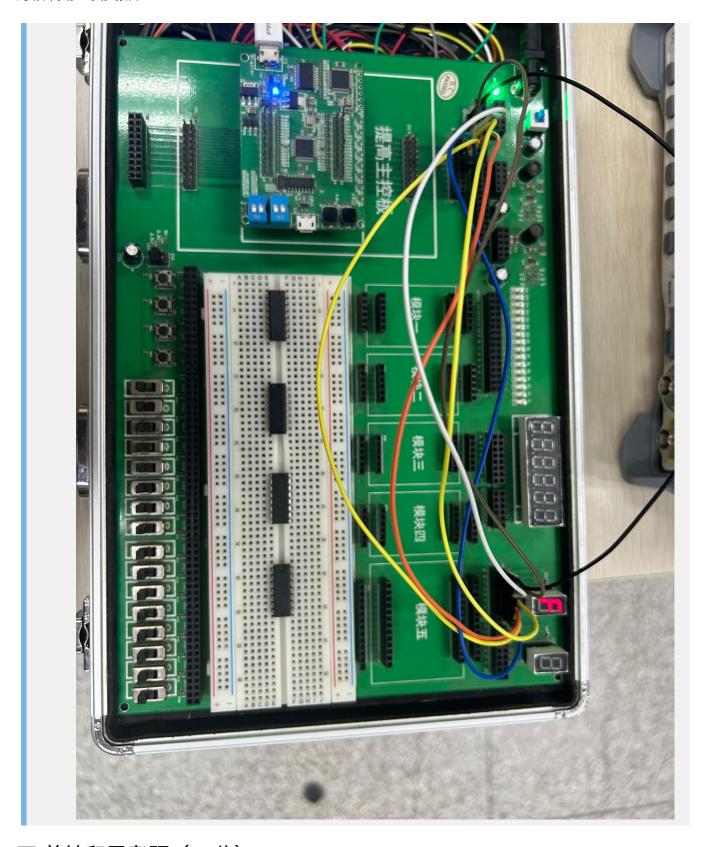
四 实验结果(20分)

1. 仿真结果(计数器)



2. 封装电路





五 总结和思考题(15分)

1.D触发器为基础的异步计数器的优点是什么?缺点是什么?

优点: **电路结构简单**:D 触发器本身结构相对简单,由其构成的异步计数器不需要复杂的时钟信号同步电路,只需将前一级触发器的输出作为下一级触发器的时钟输入,就可以实现计数功能,降低了电路的复杂度和成本。 工作频率较高:在异步计数器中,每个触发器的翻转只与前一级的输出有关,而不需要等待全局时钟信号的触发。 **缺点**: **计数速度受限**:由于异步计数器的计数脉冲是逐级传递的,每一级触发器的翻转都要依赖前一级的输出,这就导致了计数速度受到限制。随着计数器位数的增加,累计的延迟

时间会越来越长,限制了计数器的最高工作频率。 **不适合复杂逻辑设计**:由于异步计数器的工作原理基于触发器的异步翻转,其状态变化规律较为复杂,不便于进行复杂的逻辑设计和控制。

2.为克服1中的缺点, D触发器为基础的同步计数器的优点是什么?又带来了什么样的缺点?

计数速度快:同步计数器中,时钟脉冲同时作用于各个触发器,克服了异步计数器中触发器逐级延迟的问题,大大提高了计数器的工作频率,能够在较短时间内完成计数操作。 **计数准确**:所有触发器在同一时钟信号控制下同时更新状态,各级触发器输出相差小,译码时能避免出现尖峰,有效保证了计数的准确性和稳定性,减少了计数误差。

3. 总结对比自顶向下和自底向上的数字电路设计方法

自顶向下:从系统的整体功能出发,将系统逐步分解为若干个子模块,每个子模块再进一步分解为更小的模块,直到这些模块可以用基本的逻辑单元来实现。然后对每个模块进行设计、仿真和验证,最后将各个模块集成起来,完成整个系统的设计。**自底向上**:从最基本的逻辑门、触发器等元件开始,将这些元件组合成较小的功能模块,再将这些小模块组合成较大的模块,逐步构建出整个数字系统。在设计过程中,需要不断地对模块进行测试和验证,以确保其功能的正确性。