# 总复习之综合练习

### 判断题

- 1. 因果稳定的连续时间线性时不变系统不可能有因果稳定的逆系统。
- 2. 若x[n]是一个x[0]为非零且为有限值的 图果序列,则X(z)在 $z=\infty$ 处不存在任  $\sqrt{n}$  价的零点与极点。  $\sum_{z\to\infty}$  以加 y y
- 3. 因果稳定的全通系统其逆系统不可能是因果稳定的全通系统。但对后微来说:

无记忆系统:不仅有h(t) = kS(t). 只有h(t)可以h(t) = kS(t)

# 判断题 到此时 燃品, 影积线型镰灰产之人,

- 4. 某连续时间系统由两个连续时间子 系统级联而成,现实换两个子系统级与反顺序 联次库而形成一个新的系统。则信号 联次序而形成一个新的系统,则信号 通过这两个系统的输出相同。
- 5. 考虑一个连续时间LTI系统,其频率 响应是有理函数 (即分子和分母都是ja 的有理多项式), 且分母的阶数低于分 × 子的阶数,则其单位阶跃响应在t=0处 化循后·分似m 出翻 Sch 在t=0 从(t) 垢应· 视线 连续。

## 判断题

JE -> ATISW

JSinut > 45())

- 6. 一个奇的且为纯虚数的信号总是有一个奇的且为纯虚数的傅里叶变换。
- 7. 对离散时间周期信号x[n]进行等间隔采样得到y[n], 那么y[n]一定是一个周√期序列。
- 8.一个离散时间LTI系统,若其单位阶跃响应在n<0时为零,则该系统就是因 ~ 保的。 仔细看这些题也会有新收款

U[n]·指形器 hTn] = yIn] - yIn-1]

# 

- 1. 有一个因果稳定的LTI系统,其单位冲激响应h(t)是实值函数,系统函数为H(s)。已知H(s)是有理的,它的极点之一在-1+j,零点之一在3+js,并且在无限远点只有两个零点。下列强法错误的是 4个 (D)
  - $A.h(t)e^{-3t}$ 是绝对可积的
- B. 关联系统输入和输出的微分方程具有实系数
- C. H(s)不少于4个极点
- D. 若系统输入e<sup>3t</sup>sint、则输出为e<sup>3t</sup>cost (H()+3) (H()+3)

2. 对于由下列方程所描述的系统,其输入 为x(t),输出为y(t),哪个是时不变系统?

 $( \mathbf{C} )$ 

$$\mathbf{A.} \quad y(t) = x(at)$$

B. 
$$y(t) = tx(t-2)$$

C. 
$$y(t) = \left(\frac{dx(t)}{dt}\right)^2$$

$$\mathbf{D.} \ \ y(t) = \int_{-5}^{5} \frac{x(t)}{t} dt$$

3. 对于正的实偶函数x(t)及其傅里叶变换 $X(j\omega)$ 而言,下列说法正确的是 (B)

A. X(jw)是脊函数

B. 
$$\int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega)d\omega > 0$$
 2 $\pi$  f(o)  $\times$  C.  $\int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega)d\omega < 0$ 

D. 四上说法均不对

4. 对一个连续时间带限信号x(t),以其最高频率 $\omega_m$ 的4倍为采样频率进行等间隔采样,得到离散时间序列x[n],其所对应的离散时间傅里叶变换为 $X(e^{j\omega})$ ,下列说法正确的是

A.  $\omega = \pi, X(e^{j\omega}) \neq 0$ 

 $B. \omega = \pi H, X(e^{j\omega})$ 不一定为零

C.  $\omega = \pi, X(e^{j\omega}) = 0$ 

D. 以上结果均不对

- 5. 一个稳定的离散时间序列,其Z变换为X(z),下列说法正确的是 (D)
- A. X(z)的全部极点都位于单位圆向
- B. X(z)的全部极点都位于单位图外
- C. 若X(z) 为Z的有理分式形式,且其极点数多于零点数,则x[n] 为因果序列
- D. 以上说法都不对

6. 已知某离散时间LTI系统的单位脉冲响应是 $h[n]=\sin(\frac{\pi}{3}n)/(\pi n)$ ,当输入信号为 $x[n]=\sum_{k=-\infty}^{+\infty}\delta(n-8k)$ 时,系统的输出为

 $(\mathbf{D})$ 

A. 0

B. 
$$y[n] = \sin(\frac{\pi}{3}n)/(\pi n)$$

C. 
$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \sin(\frac{\pi}{3}(n-8k))/(\pi(n-8k))$$

**D.** 
$$y[n] = \frac{1}{8} + \frac{1}{4} \cos \frac{\pi}{4} n$$

# 1. 利用傅里叶变换计算 $\sum_{n=0}^{+\infty} n \left(\frac{1}{3}\right)^n$

解,

$$\sum_{n=0}^{+\infty} n \left(\frac{1}{3}\right)^n = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} n \left(\frac{1}{3}\right)^n u[n]$$

$$x[n] = n \left(\frac{1}{3}\right)^n u[n] , \quad \mathbf{M} :$$

$$X(e^{j\omega}) = j\frac{d}{d\omega} \left\{ \frac{1}{1 - (1/3)e^{-j\omega}} \right\} = \frac{(1/3)e^{-j\omega}}{\left(1 - (1/3)e^{-j\omega}\right)^2}$$

Fig. 3: 
$$\sum_{n=0}^{+\infty} n \left(\frac{1}{3}\right)^n = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] = X\left(e^{j\omega}\right)|_{\omega=0} = \frac{3}{4}$$

2. 已知x(t)的拉普拉斯变换为X(s),其ROC为 R, 成  $x(at+b)e^{s_0t}$  的 拉普拉斯变换, 其中a, b

为实务数。

新 実 常 数 。

解: 
$$\chi(y) \to \chi(s) Q^{bs} \to \chi(s)$$

由拉普拉斯变换的性质可知:

3. 已知x[n]的Z变换是X(z),  $x[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k]2^{k-n}x[k-n]$  的Z变换的表达式。

解:

$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k] 2^{k-n} x[k-n] = x[n] * (2^{-n} x[-n])$$

$$x[n] \to w[n] = 2^{n} x[n] \to w[-n] = 2^{-n} x[-n]$$

$$X(z) \to W(z) = X\left(\frac{z}{2}\right) \to X\left(\frac{2}{z}\right) \longrightarrow Y(z) = X(z)X(2z^{-1})$$

4. 
$$\mathbb{Z} \approx x_1[n] = u[n] - u[n-2], \ x_2[n] = u[n] - u[n-4]$$
,   
  $\mathbb{Z} \approx x_1[n] = x_1[n] * x_2[n]$ 

$$x_1[n] = u[n] - u[n-2] = \delta[n] + \delta[n-1],$$
  
 $x_2[n] = u[n] - u[n-4] = \delta[n] + \delta[n-1] + \delta[n-2] + \delta[n-3]$ 

#### 所吗:

$$y[n] = (\delta[n] + \delta[n-1]) * (\delta[n] + \delta[n-1] + \delta[n-2] + \delta[n-3])$$

$$= \delta[n] + \delta[n-1] + \delta[n-2] + \delta[n-3] + \delta[n-1] + \delta[n-2] + \delta[n-3] + \delta[n-4]$$

$$= \delta[n] + 2\delta[n-1] + 2\delta[n-2] + 2\delta[n-3] + \delta[n-4]$$

某连续时间LTI系统由下列线性常系数微分方程描述,假设系统最初是松弛的。因果LTI.

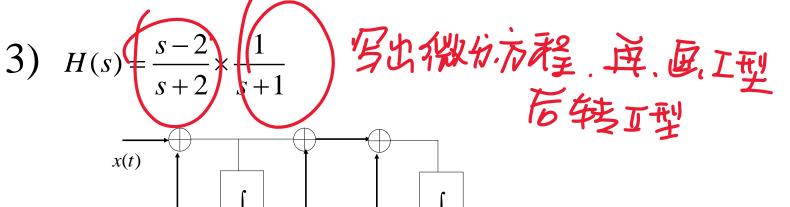
$$\frac{d^2y(t)}{dt^2} + 3\frac{dy(t)}{dt} + 2y(t) = \frac{dx(t)}{dt} - 2x(t)$$

- 1) 求该系统的系统函数H(s)及其收敛域
- 2) 判断该系统是否稳定
- 3)画出用两个一阶系统的级联实现该系统的方框图结构,要求其中一个系统为全通系统

解: 1) 
$$H(s) = \frac{s-2}{s^2+3s+2} = \frac{s-2}{(s+2)(s+1)}$$

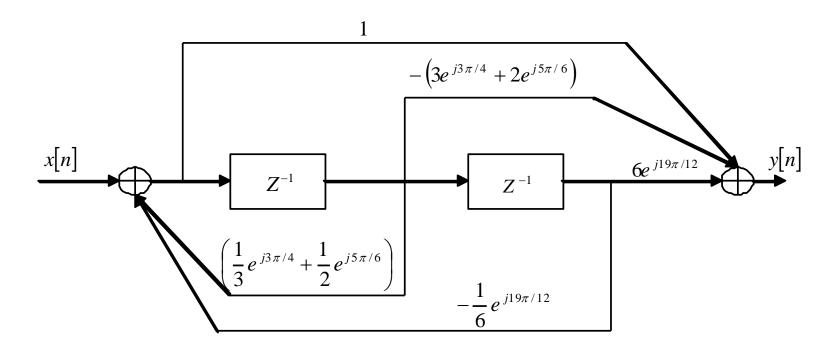
收敛域为 Re{s}>-1

2) 该系统是稳定的



y(t)

研究一个具有下列结构的离散时间线性时不变因果系统, 假设满足初始松弛条件。



#### 1) 给出该系统的系统函数

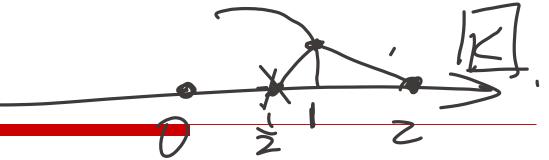
$$w[n] = x[n] + \left(\frac{1}{3}e^{j3\pi/4} + \frac{1}{2}e^{j5\pi/6}\right)w[n-1] - \frac{1}{6}e^{j19\pi/12}w[n-2]$$

$$W(z) = X(z) + \left(\frac{1}{3}e^{j3\pi/4} + \frac{1}{2}e^{j5\pi/6}\right)z^{-1}W(z) - \frac{1}{6}e^{j19\pi/12}z^{-2}W(z)$$

$$y[n] = 6e^{j19\pi/12}w[n-2] - \left(3e^{j3\pi/4} + 2e^{j5\pi/6}\right)w[n-1] + w[n]$$

$$Y(z) = 6e^{j19\pi/12}z^{-2}W(z) - (3e^{j3\pi/4} + 2e^{j5\pi/6})z^{-1}W(z) + W(z)$$

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{\left(1 - 2e^{j5\pi/6}z^{-1}\right)\left(1 - 3e^{j3\pi/4}z^{-1}\right)}{\left(1 - \frac{1}{2}e^{j5\pi/6}z^{-1}\right)\left(1 - \frac{1}{3}e^{j3\pi/4}z^{-1}\right)}$$



2) 画出系统函数的所有零极点,并用斜线阴影标注收敛域

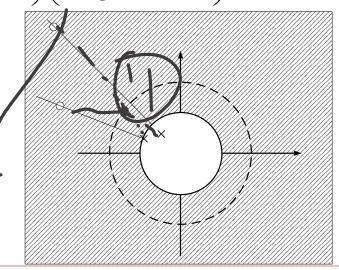
$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{\left(1 - \frac{1}{2}e^{j5\pi/6}z^{-1}\right)\left(1 - 3e^{j3\pi/4}z^{-1}\right)}{\left(1 - \frac{1}{2}e^{j5\pi/6}z^{-1}\right)\left(1 - \frac{1}{3}e^{j3\pi/4}z^{-1}\right)}$$

#### 两个极点为:

$$z_1 = \frac{1}{2}e^{j5\pi/6}; z_2 = \frac{1}{3}e^{j3\pi/4}$$

#### 两个零点为:

$$z_1 = 2e^{j5\pi/6}; z_2 = 3e^{j3\pi/4}$$







3) 求出该系统的幅频特性

$$H(z) = \frac{\left(1 - \frac{1}{2}\right)^{j5\pi/6} z^{-1} \left(1 - 3e^{j3\pi/4} z^{-1}\right)}{\left(1 - \frac{1}{2}\right)^{j5\pi/6} z^{-1} \left(1 - \frac{1}{3}e^{j3\pi/4} z^{-1}\right)}$$

对于系统函数形配下式的系统。

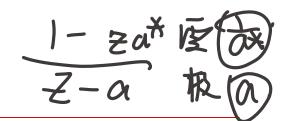
$$H_{ap}(z) = \frac{z^{-1} - a^{*}}{1 - az^{-1}}$$

$$(z) = \underbrace{(2e^{j5\pi/6} \times 3e^{j3\pi/2} (z^{-1} - \frac{1}{2}e^{-j5\pi/6})(z^{-1} - \frac{1}{3}e^{-j3\pi/4})}_{1 = i5\pi/6}$$

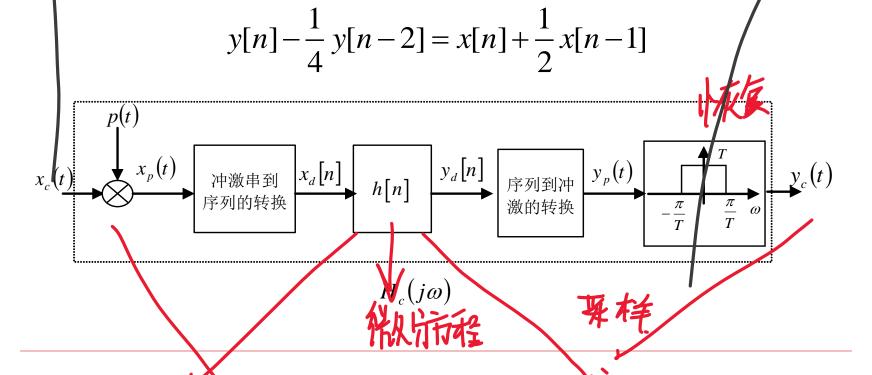
$$\left(1-\frac{1}{2}e^{j5\pi/6}z^{-1}\right)\left(1-\frac{1}{3}e^{j3\pi/4}z^{-1}\right)$$

所以系统的幅频特性为:  $|H(e^{j\omega})|=6$ 

# 综合题 容易的

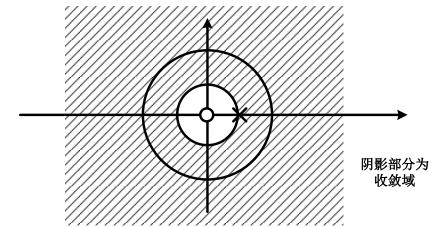


一个利用离散时间滤波器处理连续时间信号的系统的图所示。已知该离散时间滤波器为一离散时间因果系统,且满足下列差分方程,



1) 画出h[n]所代表系统的零极点图, 异判断其是否稳定。

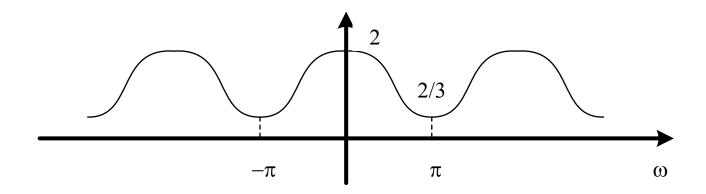
$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{1 + \frac{1}{2}z^{-1}}{1 - \frac{1}{4}z^{-2}} = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}}$$



该系统稳定

# 2) 概略画出该离散时间滤波器的幅频特性。

$$\left| H\left(e^{j\omega}\right) \right| = \frac{1}{\left| 1 - \frac{1}{2}e^{-j\omega} \right|}$$



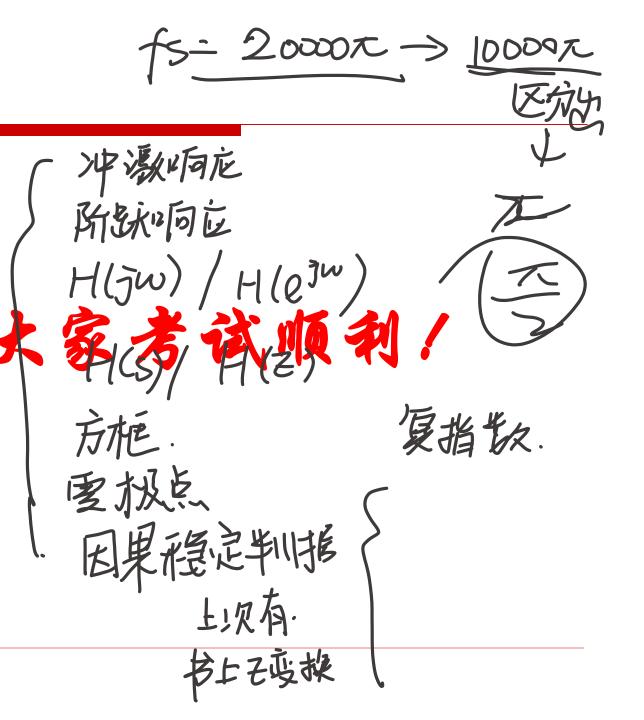
# 最小米样争 2km

3) 对输入 $x_c(t)$ 有  $X_c(j\omega) = 0, |\omega| > \pi \times 10^4$ , 若从 $x_c(t)$ 到  $x_p(t)$ 的变换过程中不发生频谱混叠,求所允 许的最大采样间隔T,在这一采样间隔T下, 离散时间滤波器对输入信号中2.5kHz频率分 量的增益为多少?

根据采样定理,最大采样间隔应为: 0.1ms ra

2.5kHz)的模拟频率对应于数字频率π/2),故

$$\left| \frac{1}{1 - z^{-1} / 2} \right|_{z = e^{j\pi/2}} = \frac{2}{\sqrt{5}}$$



3种分解 SinC系样

表征形式

# 稅大家考试顺利!