



信号与系统

第四讲 卷积与LTI系统 的时域分析

小
大部分不稳定

杜清河
信息与通信工程学院

Email:

duqinghe@mail.xjtu.edu.cn

2025春

对应教材章节



❖ 2.0-2.3、2.5-2.6

0入—0出：全0/全0
只对输入做出响应

时不变，延迟多少，不变，波形不变

本课程难的部分为第一个

会不适应

离散&连续一块讲

很难“官方”理解

给一个完全没学过的人讲明 10分

内容提要



线性时不变 (本身就是一种)

因果

❖ 从筛选性质到LTI系统的时域分析

❖ 卷积的运算性质 积分表达式, 结合系统

❖ LTI系统的基本性质 四个

内容提要



- ❖ 从筛选性质到LTI系统的时域分析
- ❖ 卷积的运算性质
- ❖ LTI系统的基本性质



为什么要引入信号分解

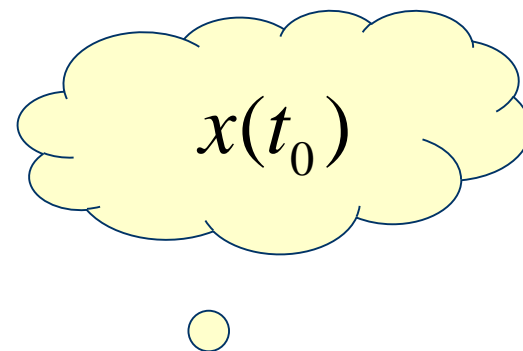
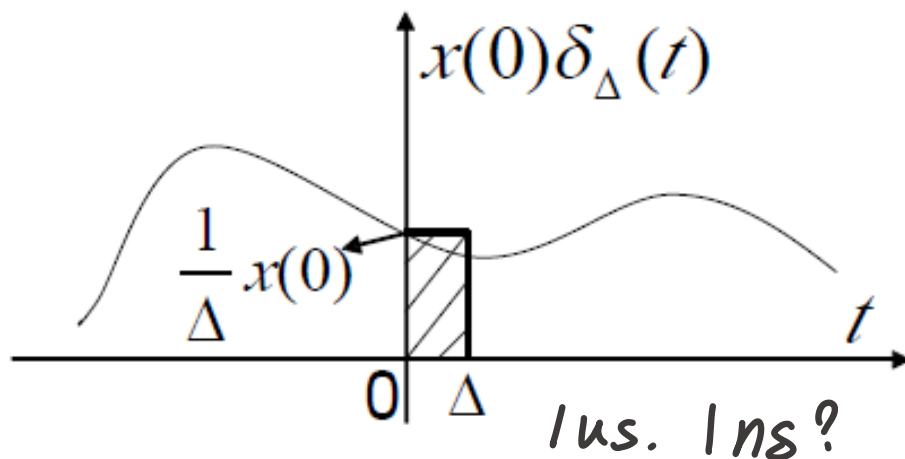
Δt . 单位冲激 * 当时函数值 分治思想.

- 若线性时不变系统的输入信号由若干基本信号相加而成，那么系统的输出信号就是由系统对这些基本信号的输出相加而成。
- 若所有信号都可以表示成某基本信号的 加权组合，那么只需知道LTI系统对该基本信号的输出，就可以知道系统对所有信号的输出。
- 信号分解对于线性时不变系统的分析具有重要的意义。

筛选性 窄脉冲只选择有值的

带宽有限. 特定Hz

单位冲激函数的筛选性质



$$x(t)\delta(t) = x(0)\delta(t)$$

$$x(t)\delta(t - t_0) = x(t_0)\delta(t - t_0)$$

$$x(t)\delta(t_0 - t) = x(t_0)\delta(t - t_0)$$

过程4/5

$$\int_{-\infty}^{+\infty} x(t)\delta(t_0 - t)dt$$

偶选一个意思

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} x(t_0)\delta(t - t_0)dt$$

权重

时间移到 $t = \tau$ 时刻, 无限个 τ .

$$x(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)\delta(t - \tau)d\tau$$

幅值

单位冲激响应与卷积积分

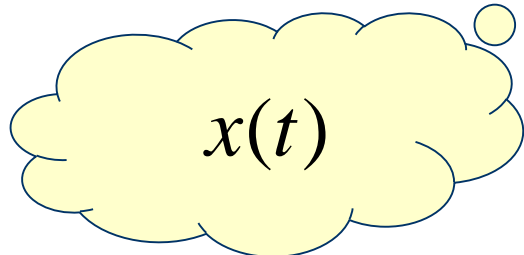


$\delta(t) \rightarrow h(t)$ 单位冲激响应 (测出来的)

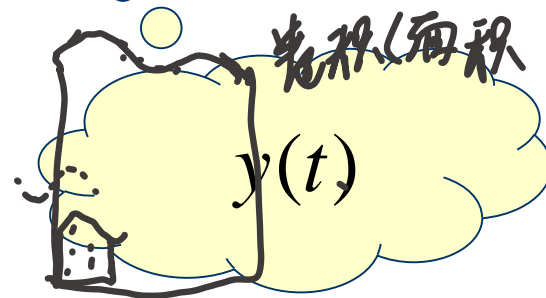
时不变性: $\delta(t - \tau) \rightarrow h(t - \tau)$ 形式延迟

齐次性: $x(\tau) \delta(t - \tau) \rightarrow x(\tau) h(t - \tau)$ 幅度改变

可加性: $\int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) \delta(t - \tau) d\tau \xrightarrow{\text{Sys}} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) d\tau$
(线性) 输出信号



分割 $x(t) \sim \dots$
乘以系统固有的 $h(t)$
~~只有~~





单位冲激响应与卷积积分

一个 $x(t)$ 输入

$$\delta(t) \rightarrow h(t)$$

单位冲激响应

$t = t$ 时刻冲激的响应

$$x(t) \rightarrow y(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) d\tau$$

$$x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) d\tau$$

卷积积分

LTI
帮助我们定义积分

单位冲激响应可以唯一地确定LTI系统的特性

卷积的计算步骤——连续时间系统



$$y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) d\tau$$

❖ 对于给定 t_0 ，如何计算 $y(t_0)$?

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f_x(\tau) f_y(t_0 - \tau) d\tau$$

■ 第一步：将 $h(\tau)$ 反折得到 $h(-\tau)$

■ 第二步：将 $h(-\tau)$ 向右平移 t_0 单位得到 $h(t_0 - \tau)$

为什么向右平移?

因为 $h(t_0 - \tau) = h(-(\tau - t_0))$.

注意： t_0 为正，向右平移； t_0 为负，向左平移；

■ 第三步：将 $h(t_0 - \tau)$ 与 $x(\tau)$ 相乘，并在 $(-\infty, +\infty)$ 区间对其积分。

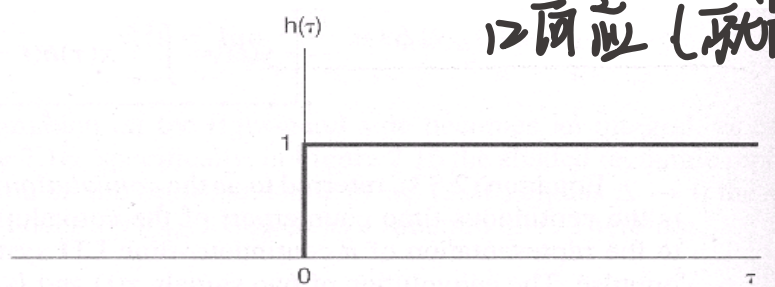
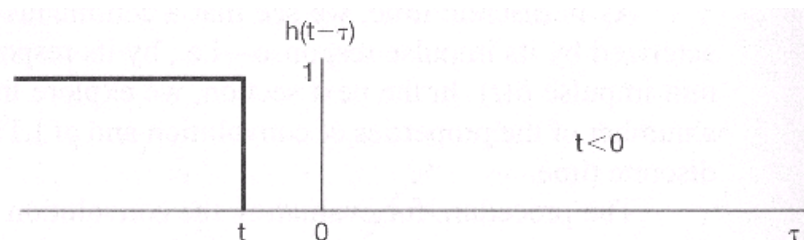
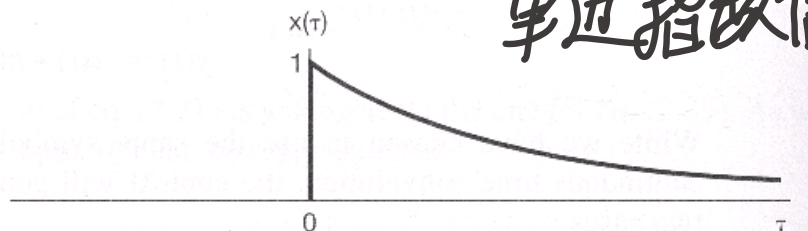
计算卷积



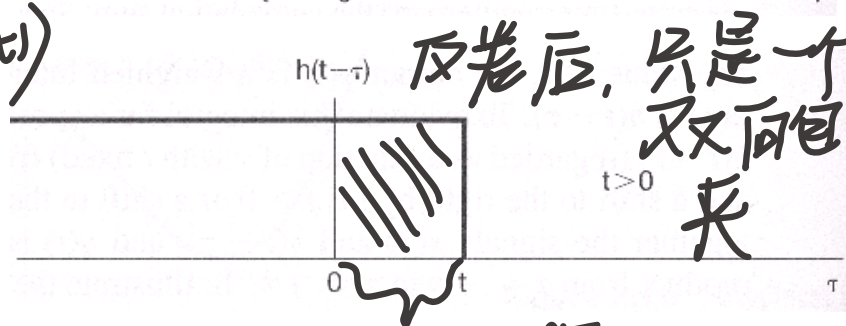
► 例1. 求以下两个信号的卷积:

$$x(t) = e^{-at}u(t), a > 0 \quad h(t) = u(t)$$

单边指数信号



12 响应 (就是 $u(t)$)



反卷积, 只是一个双向包夹

$$t < 0$$



$$y(t) = 0$$

$$t \geq 0$$



$$y(t) = \int_0^t e^{-a\tau} d\tau$$

才成立

$$= \frac{1}{a} (1 - e^{-at})$$

$$h(t) = 1 = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-a\tau} u(\tau) u(t-\tau) d\tau = \int_0^t e^{-a\tau} d\tau = \dots$$

单位脉冲函数的筛选性质



$x[n]$

$$x[n]\delta[n] = x[0]\delta[n]$$

书上有一些复杂逻辑

没必要完全走老

一辈的路，

$$x[n]\delta[n-k] = x[k]\delta[n-k]$$

$$\sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[n]\delta[n-k] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k]\delta[n-k]$$

$$x[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k]\delta[n-k]$$

单位脉冲响应与卷积和



冲激响应
特殊

$$\delta[n] \rightarrow h[n] \rightarrow \text{一般性响应}$$

时不变性: $\delta[n-k] \rightarrow h[n-k]$ 时移 k 个单位

齐次性: $x[k]\delta[n-k] \rightarrow x[k]h[n-k]$

可加性: $\sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k]\delta[n-k] \rightarrow \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k]h[n-k]$

$x[n]$

输入 $x[n]$
输出 $\sum_{k=-\infty}^{+\infty}$

$y[n]$

单位脉冲响应与卷积和



单位脉冲
响应

$$\delta[n] \rightarrow h[n]$$

$$x[n] \rightarrow y[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]h[n-k]$$

卷积和

$$x[n] * h[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]h[n-k]$$

符号: 卷积 * \approx 卷积 *

单位脉冲响应可以唯一地确定LTI系统的特性

卷积的计算步骤——离散时间系统



$$y[n] = x[n] * h[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]h[n-k]$$

一样

❖ 对于给定 n_0 ，如何计算 $y[n_0]$?

- 第一步：将 $h[k]$ 反转得到 $h[-k]$
- 第二步：将 $h[-k]$ 向右平移 n_0 单位得到 $h[n_0-k]$

为什么向右平移?

因为 $h[n_0-k] = h[-(k-n_0)]$.

注意： n_0 为正，向右平移； n_0 为负，向左平移；

- 第三步：将 $h[n_0-k]$ 与 $x[k]$ 相乘，并在 $(-\infty, +\infty)$ 区间对其积分。

计算卷积



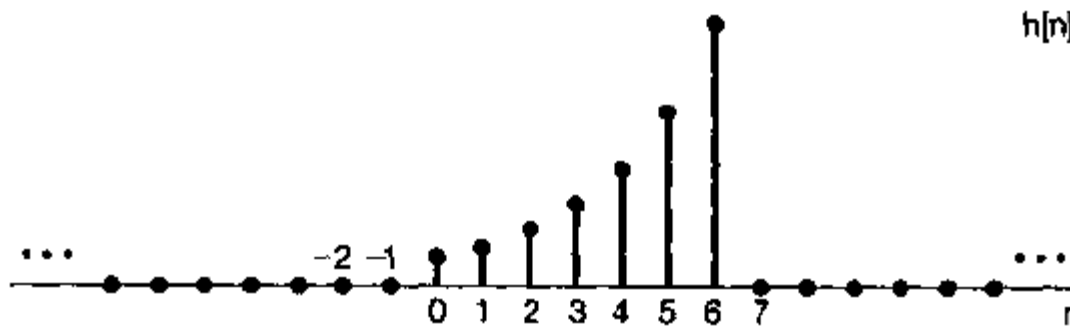
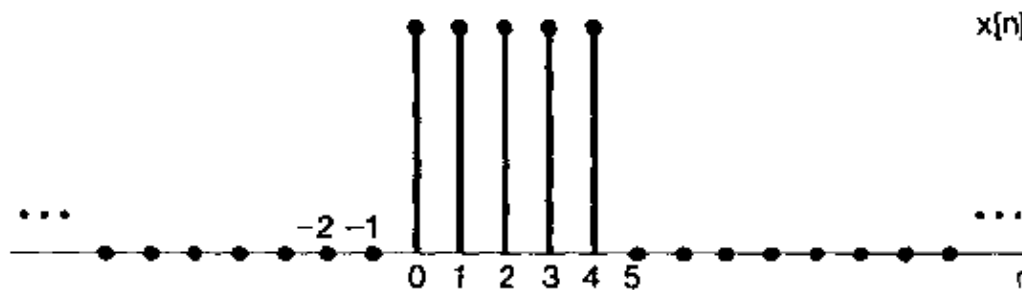
► 例2. 求以下两个信号的卷积:

$$x[n] = \begin{cases} 1, & 0 \leq n \leq 4 \\ 0, & \text{else} \end{cases}$$

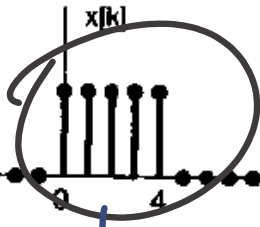
响应.

$$\underline{h[n]} = \begin{cases} \alpha^n, & 0 \leq n \leq 6 \\ 0, & \text{else} \end{cases}$$

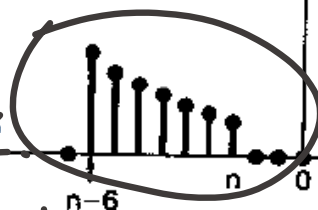
7个点.



要重新
消化



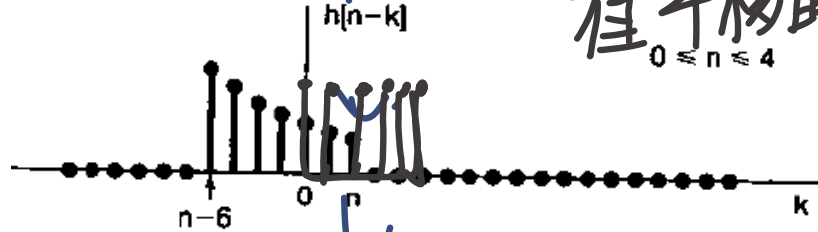
无相应
范围重叠



取反再平移.
 $n < 0$



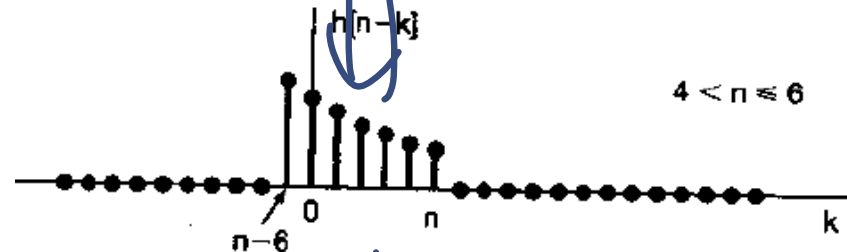
看平移的个数
 $0 \leq n \leq 4$



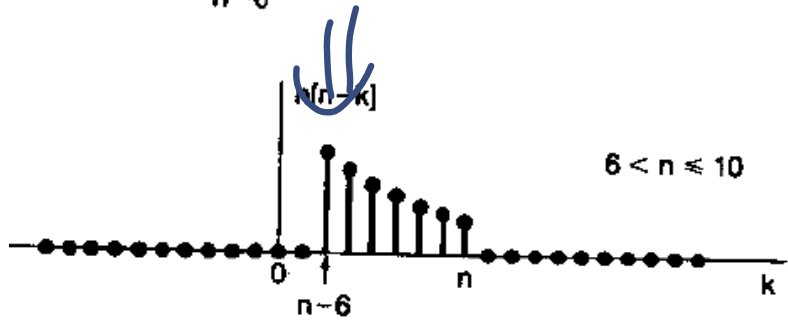
$y[n] = 0, n < 0$ 分付. n 取
几?

$$y[n] = \sum_{k=0}^n \alpha^{n-k} = \frac{1 - \alpha^{n+1}}{1 - \alpha}, 0 \leq n \leq 4$$

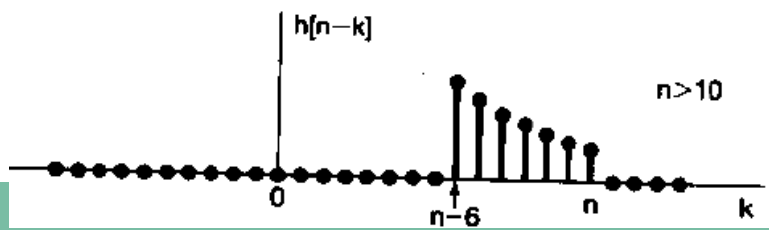
等比求和



$$y[n] = \sum_{k=0}^4 \alpha^{n-k} = \frac{\alpha^{n-4} - \alpha^{n+1}}{1 - \alpha}, 4 < n \leq 6$$



$$y[n] = \sum_{k=n-6}^4 \alpha^{n-k} = \frac{\alpha^{n-4} - \alpha^7}{1 - \alpha}, 6 < n \leq 10$$



$$y[n] = 0, n > 10$$

筛选性质



$$\underline{x(t)} = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) \delta(t - \tau) d\tau = \underline{x(t) * \delta(t)} \quad = x(t)$$

$$x[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k] \delta[n - k] = x[n] * \delta[n]$$

后来 $\delta(t)$ 会被某些奇异函数代替

任何信号与单位冲激/单位脉冲信号的卷积仍
等于该信号本身 卷积冲激=没卷

⇒ 恒等系统满足: $h[n] = \delta[n]$ $h(t) = \delta(t)$

$\sum f[n] \delta[n]$ 其实恒等 离散 连续

几种重要系统的冲激/脉冲响应



$$x(t-t_0) = x(t) * \delta(t-t_0)$$

➤ **时移系统：** 获得单位冲激响应 $h(t)$ 但可以卷时移

$$y(t) = x(t-t_0) \Rightarrow h(t) = \delta(t-t_0)$$

结果推回来响应 $h(t)$

➤ **累加器与积分器：**

$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^n x[k]$$

$$y[n] = h[n]$$

$$h[n] = \sum_{k=-\infty}^n \delta[k] = u[n]$$

$$y(t) = \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau$$



$$h(t) = \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = u(t)$$

这是一个 $h[n]$ 系统

我想要实现 $y[n] = \sum$ 的效果 那么可等效为 $x[n] * h[n]$.

➤ **差分器与微分器：**

$$y[n] = x[n] - x[n-1]$$

错位 \uparrow

$$h[n] = \delta[n] - \delta[n-1]$$

$$y(t) = \frac{dx(t)}{dt} = x'(t)$$

$$h(t) = \frac{dx(t)}{dt}$$

$$= x(t) * \delta'(t)$$

时不变



$$h(t) = \delta(t)$$

冲激偶 画出波形

美力器 这个不是 $u(t)$

内容提要



- ❖ 从筛选性质到LTI系统的时域分析
- ❖ 卷积的运算性质
- ❖ LTI系统的基本性质

交换律



深刻道理. 不应推导. 系统本性

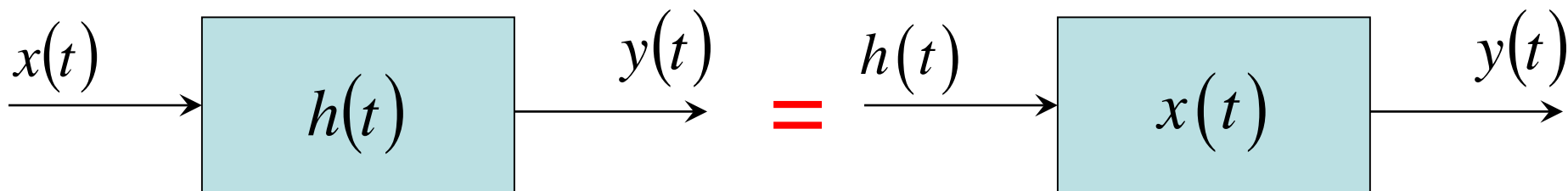


➤ 数学描述

$$y(t) = x(t) * h(t) = h(t) * x(t)$$

$$y[n] = x[n] * h[n] = h[n] * x[n]$$

➤ 物理意义 系统可以互换.



卷积的定义再思考



线性时不变系统究竟对于输入信号做了些什么样的操作？

整体
分解 \rightarrow 冲激 (黑箱) \rightarrow 响应等效 \rightarrow 组合, 加和.

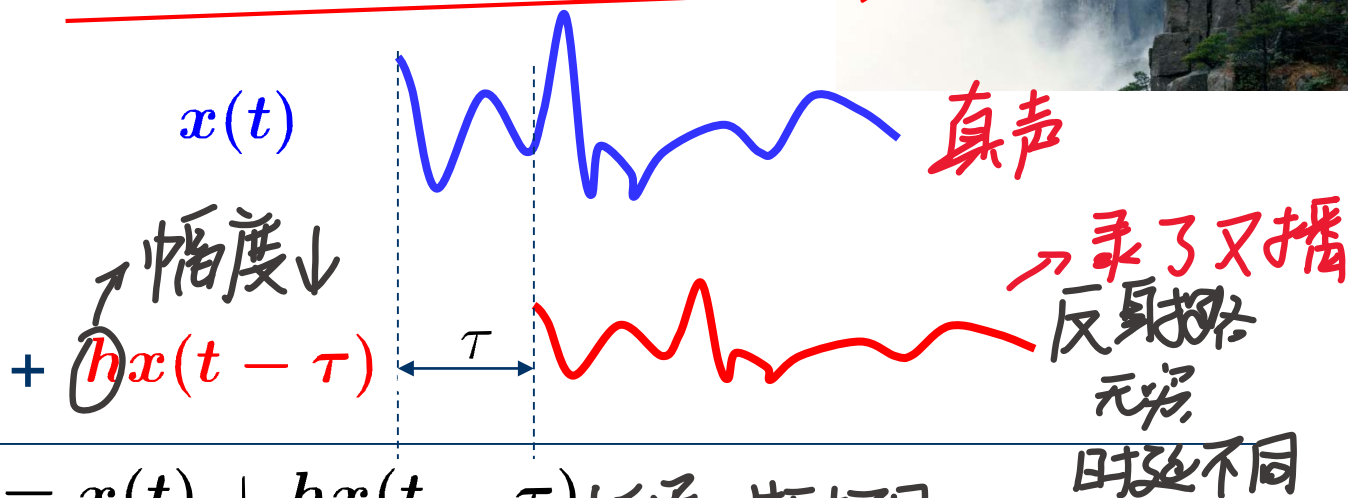
LTI系统示例



回声

形式一样. 弱了些
衰减后回来.

真声



交换律
角度看待系统
两条路径
延迟衰减, 叠加
无数条?

$$y(t) = x(t) + \underbrace{hx(t - \tau)}_{\text{延迟, 版本不同}}$$

$$y(t) = \sum_{i=1}^{\infty} \underbrace{h(\tau_i)}_{\text{系数}} x(t - \tau_i) \Rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) x(t - \tau) d\tau$$

参考时间

$$y(t) \triangleq x(t) * h(t) \triangleq \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) h(t - \tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} x(t - \tau) h(\tau) d\tau$$

LTI系统示例



图像：模糊的图像、近视、重影



清晰

清晰

清晰

平移
叠加
缩放
 $h(t)$ 系数



卷积的定义再思考



$$y(t) \triangleq x(t) * h(t) \triangleq \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{x(\tau)}_{\text{单点}} \underbrace{h(t-\tau)}_{\nearrow \text{整体}} d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{x(t-\tau)}_{\searrow \text{整}} \underbrace{h(\tau)}_{\text{无数组合, 延时}} d\tau$$

两种定义表
达式的含义?

信号分解
系统整体

信号整体
系统分解

分配律

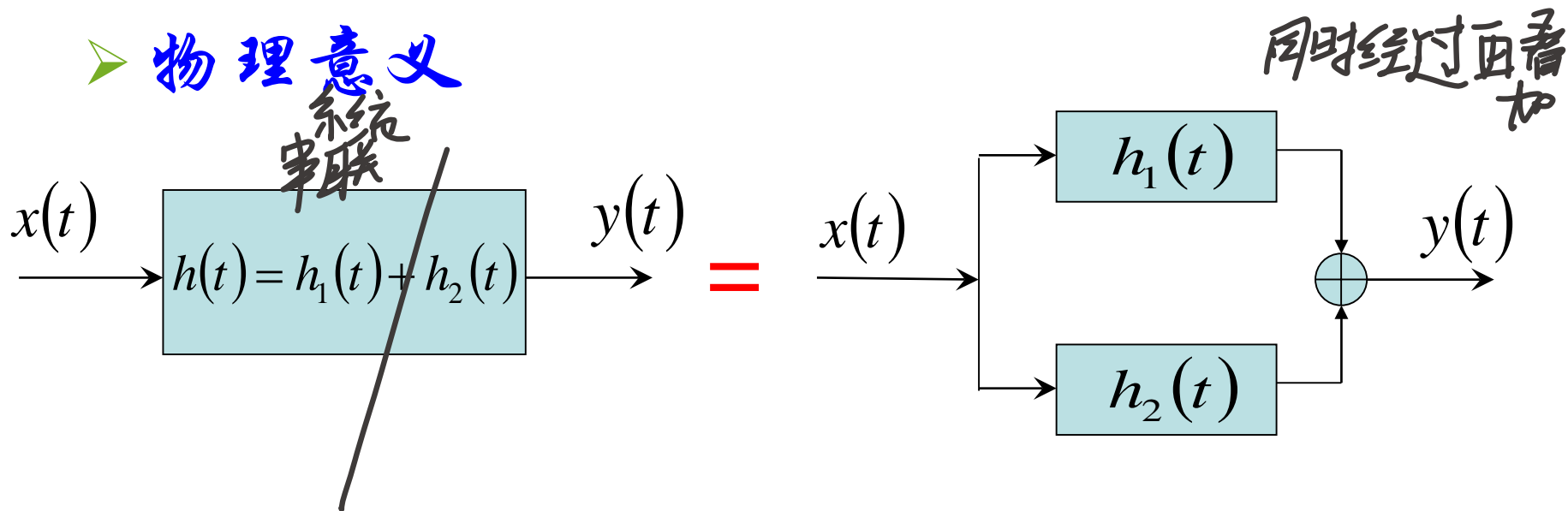


➤ 数学描述 线性 顺理成章 卷积的和

$$y(t) = x(t) * [h_1(t) + h_2(t)] = x(t) * h_1(t) + x(t) * h_2(t)$$

$$y[n] = x[n] * \{h_1[n] + h_2[n]\} = x[n] * h_1[n] + x[n] * h_2[n]$$

➤ 物理意义 系统串联



结合律



➤ 数学描述

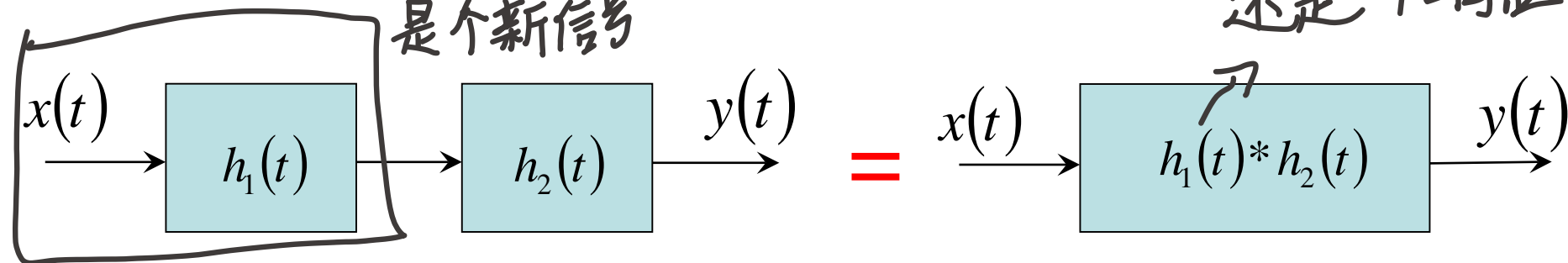
$$y(t) = x(t) * h_1(t) * h_2(t) = x(t) * [h_1(t) * h_2(t)]$$

白 知卷后面

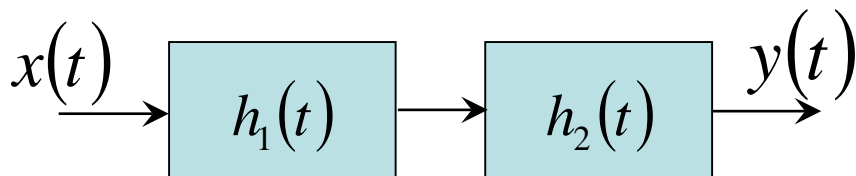
$$y[n] = x[n] * h_1[n] * h_2[n] = x[n] * \{h_1[n] * h_2[n]\}$$

➤ 物理意义

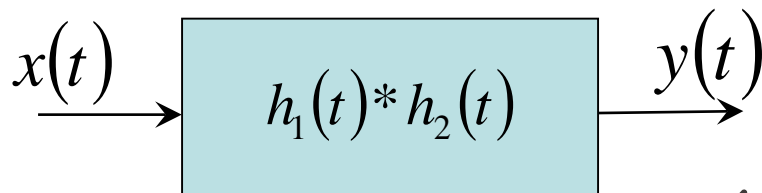
是个新信号



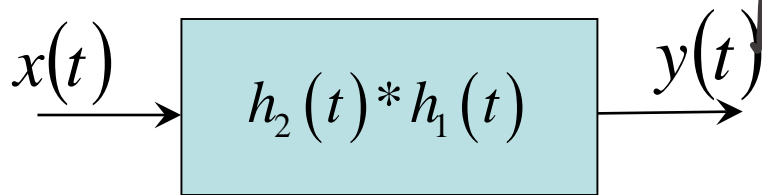
交换律与结合律



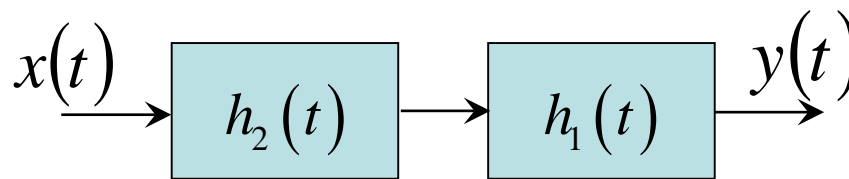
➤ 对于由若干线性
时不变子系统级
联而成的系统，
总的系统响应与



纯数学级联次序无关。



➤ 注意：卷积的结
合律不是无条件



律成立的。
共同作用才成立

时移、微分、积分性质



时移性质

$$\lambda(t) \rightarrow \delta(t-t_0) \rightarrow h(t)$$

$$y(t) = x(t) * h(t) \rightarrow y(t-t_0) = x(t-t_0) * h(t) = x(t) * h(t-t_0)$$

先结合, (交换)

$$y[n] = x[n] * h[n] \rightarrow y[n-n_0] = x[n-n_0] * h[n] = x[n] * h[n-n_0]$$

微分/差分性质

$$y(t) = x(t) * h(t) \rightarrow y'(t) = x'(t) * h(t) = x(t) * h'(t)$$

先做后做 DV 交换

$$y[n] = x[n] * h[n] \rightarrow y[n] - y[n-1] = \{x[n] - x[n-1]\} * h[n]$$

再进一次微分

$$= x[n] * \{h[n] - h[n-1]\}$$

也进了一次微分

积分/求和性质

$$y(t) = x(t) * h(t) \rightarrow \int_{-\infty}^t y(\tau) d\tau = \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau * h(t) = x(t) * \int_{-\infty}^t h(\tau) d\tau$$

后进一次积分

$$y[n] = x[n] * h[n] \rightarrow \sum_{k=-\infty}^n y[k] = \sum_{k=-\infty}^n x[k] * h[n] = x[n] * \sum_{k=-\infty}^n h[k]$$

后进一次积分

卷积运算性质的应用(1)



例1: 考虑两个线性时不变系统, 其单位脉冲响应分别为 $h_1[n] = \sin 8n$ 和 $h_2[n] = a^n u[n]$, $|a| < 1$ 。这两个系统按照如下图所示的方式级联。请计算当输入为 $x[n] = \delta[n] - a\delta[n-1]$ 时系统的输出。

Block diagram showing two systems in series. The input $x[n] = \delta[n] - a\delta[n-1]$ enters the first system with impulse response $h_1[n] = \sin 8n$. The output of the first system enters the second system with impulse response $h_2[n] = a^n u[n]$. The final output is $y[n]$.

Handwritten calculations for the output $y[n]$:

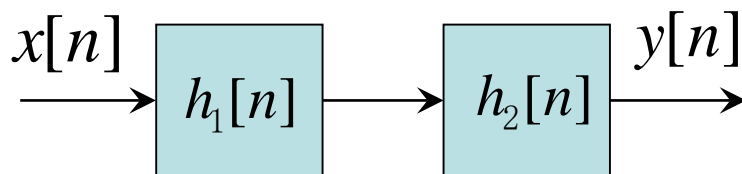
$$y[n] = (a^n u[n]) * (\delta[n] - a\delta[n-1])$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} (\delta[n-k] - a\delta[n-k-1]) a^k u[k]$$

$$= a^n u[n] - a^{n-1} u[n-1]$$

$$= \delta[n]$$

卷积运算性质的应用(1)



解：利用卷积运算的交换律和结合律，有

$$\begin{aligned} y[n] &= x[n] * h_1[n] * h_2[n] \\ &= x[n] * (h_2[n] * h_1[n]) \\ &= (x[n] * h_2[n]) * h_1[n] \end{aligned}$$

注意到：

$$x[n] * h_2[n] = \underline{a^n u[n] - a^{n+1} u[n-1]} = \delta[n]$$

因此：

$$y[n] = \delta[n] * h_1[n] = \sin 8n$$

$n=187$

$1 = \delta[n]$

$a^n \delta[n]$

$a^n [u[n] - u[n-1]]$

$a^n \delta[n]$

$a^0 \delta[n] = \delta[n]$

卷积运算性质的应用(2)

不用掌握(应用) 只是
非典型计算题

例2: 若一个LTI系统对输入 $x(t)=e^{-5t}u(t)$ 的响应为 $y(t)=\sin t$, 试确定该系统的单位冲激响应。

逆运算

解:

$$x'(t) = \frac{d}{dt}(e^{-5t}u(t))$$

$$y'(t) = x'(t) * h(t)$$

$$= (-5x(t) + \delta(t)) * h(t)$$

$$= -5y(t) + h(t)$$

求导
仅形态

$$= u(t) \frac{de^{-5t}}{dt} + e^{-5t} \frac{du(t)}{dt}$$

$$= -5e^{-5t}u(t) + \boxed{e^{-5t}\delta(t)}$$

当成了1

$$= -5e^{-5t}u(t) + \delta(t)$$

$e^0 \delta(t)$
单位化作用

$$= -5x(t) + \delta(t)$$

$$h(t) = y'(t) + 5y(t)$$

$$= \cos t + 5 \sin t$$

主要是
加法+
导数+y已知
反推。

卷积运算性质的应用(3)



❖ 面积定理。若我们把一个连续时间信号 下面的面积定义为：

$$A_v = \int_{-\infty}^{+\infty} v(t) dt$$

试证明：如果 $y(t) = x(t) * h(t)$ ， 则 $A_y = A_x \cdot A_h$ → 再做积分

证： $y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) d\tau$

$$\begin{aligned} A_y &= \int_{-\infty}^{+\infty} y(t) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \left(\int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) d\tau \right) dt \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) \left(\int_{-\infty}^{+\infty} h(t - \tau) dt \right) d\tau \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) A_h d\tau = A_x \cdot A_h \end{aligned}$$

∫_{-∞}^{+∞} 都一样
→ 可以令 t = t + τ

内容提要



- ❖ 从筛选性质到LTI系统的时域分析
- ❖ 卷积的运算性质
- ❖ LTI系统的基本性质

记忆性



➤ 无记忆系统

考判断

$$h[n] = K\delta[n]$$

$$h(t) = K\delta(t) \quad (x)$$

也是无记忆性

改成连续 LTI.

$h(t) = K\delta(t)$ 就错, 因为

$$h(t) = K\delta(t)$$

不一定

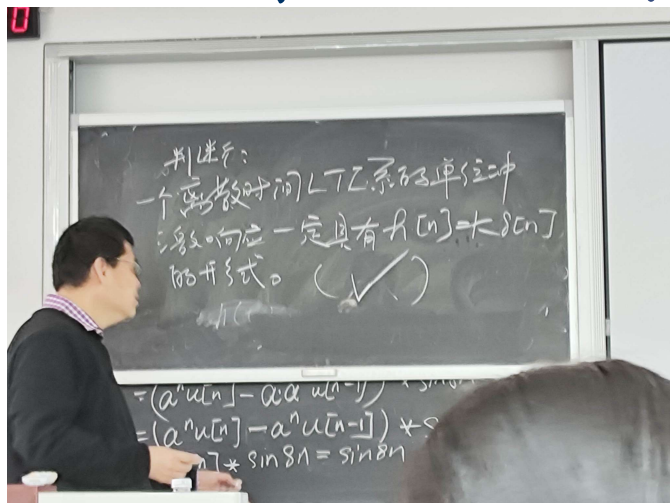
➤ 恒等系统 微分器存在

单纯倍数

$$h(t) = K\delta(t) \text{ 也行.}$$

$$h[n] = \delta[n]$$

$$h(t) = \delta(t)$$

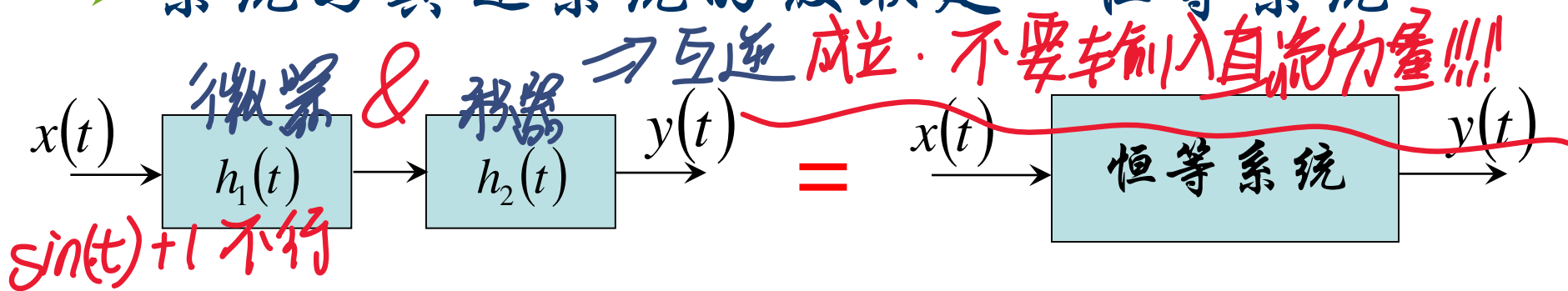




可逆性

➤ 如果一个LTI系统是可逆的，那么它就有一个LTI的逆系统 成对出现

➤ 系统与其逆系统的级联是一恒等系统



\times $h_1(t) * h_2(t) = \delta(t) \quad h_1[n] * h_2[n] = \delta[n]$

$\sin t$ 可以

eg 右. 左平移.

➤ 注意该结论成立的条件

因果性



➤ 因果系统 **物理**

$$y(t) = x(t) * h(t) \\ = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t-\tau) h(\tau) d\tau$$

$$h[n] = 0, n < 0$$

$$h(t) = 0, t < 0$$

取 $y(5)$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} x(5-\tau) h(\tau) d\tau$$

会有 $x(6)$

➤ 因果信号

$$x[n] = 0, n < 0$$

$$x(t) = 0, t < 0$$

充分必要 条件 **并非**

将来,
 $h(\tau)$ 在 $\tau < -1$
时
 $h(\tau) = 0$
即时阻止



稳定性

$$y(t) = x(t) * h(t)$$

要有界

$$|y(t)| \leq X_{\max} \int_{-\infty}^{+\infty} |h(t-\tau)| d\tau$$

➤ 一个LTI系统是稳定的充分必要条件是：

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} |h[k]| < \infty$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} |h(\tau)| d\tau < \infty$$

➤ 容易验证：积分器和累加器都不是稳定系统。

单位阶跃响应



➤ 单位阶跃响应：输入一个 $u(t)$ 得 $\delta(t)$ 。
很难产生冲激

$$s(t) = u(t) * \underline{h(t)}$$

$$s[n] = u[n] * h[n]$$

7-8

单阶 单冲

傅(叶) 拉(s)

线常微分方程

➤ 阶跃响应和冲激/脉冲响应的关系：

$$s(t) = \int_{-\infty}^t \underline{h(\tau)} d\tau \quad h(t) = \frac{ds(t)}{dt}$$

$$s[n] = \sum_{k=-\infty}^n h[k] \quad h[n] = s[n] - s[n-1]$$

➤ LTI系统的特性也可以用单位阶跃响应描述

等价



单位阶跃响应

➤ 单位阶跃响应：

$$s(t) = u(t) * h(t)$$

$$s[n] = u[n] * h[n]$$

➤ 阶跃响应和冲激/脉冲响应的关系：

$$s(t) = \int_{-\infty}^t h(\tau) d\tau \quad h(t) = \frac{ds(t)}{dt}$$

$$s[n] = \sum_{k=-\infty}^n h[k] \quad h[n] = s[n] - s[n-1]$$

➤ LTI系统的特性也可以用单位阶跃响应描述