

北京航空航天大學

深度学习与自然语言处理作业2

院(系)名称 自动化科学与电气工程学院

学生姓名潘翔

学 生 学 号 ZY2103707

2022 年 4 月

一、作业内容及问题描述

一个袋子中三种硬币的混合比例为: s1, s2 与 1-s1-s2 (0<=si<=1), 三种硬币掷出正面的概率分别为: p, q, r。 (1) 自己指定系数 s1, s2, p, q, r,生成 N 个投掷硬币的结果(由 01 构成的序列,其中 1 为正面,0 为反面),利用 EM 算法来对参数进行估计并与预先假定的参数进行比较。 截至日期: 4 月 22 日晚 12 点前

二、原理

2.1 EM 算法解决问题方法简介

假设初始变量如一中问题描述所示,并且参数分别为 s_1, s_2, π, p, q ,依次为选择第一个硬币的概率,选择第二个硬币的概率,第一个硬币,第二个硬币,第三个硬币抛掷时出现正面的概率。该描述问题的参数和代码中的参数保持一致。

对于单词抛掷硬币的结果,可以将该硬币抛掷问题的模型写作:

$$p(y_{i} | \theta) = \sum_{z} p(y_{i}, z | \theta)$$

$$= \sum_{z} p(z | \theta) p(y_{j} | z, \theta)$$

$$= s_{1} \pi^{y_{j}} (1 - \pi)^{1 - y_{j}} + s_{2} p^{y_{j}} (1 - p)^{1 - y_{j}} + (1 - s_{1} - s_{2}) q^{y_{j}} (1 - q)^{1 - y_{j}}$$

其中 y_j 是第j个观测结果 1 或 0,随机变量 z 是隐变量,表示未观测到的掷硬币 A 的结果, $\theta = (s_1, s_2, \pi, p, q)$ 是模型参数。

为了方便起见,观测数据可以表示为 $y = (y_1, y_2, ..., y_n)^T$,隐变量可以表示为 $z = (z_1, z_2, ..., z_n)^T$ 。观测数据的似然函数可以表示为

$$p(y|\theta) = \sum_{z} p(z|\theta)p(y|z,\theta)$$

即

$$p(y \mid \theta) = \prod_{j=1}^{n} \left[s_1 \pi^{y_j} (1-\pi)^{1-y_j} + s_2 p^{y_j} (1-p)^{1-y_j} + (1-s_1-s_2) q^{y_j} (1-q)^{1-y_j} \right]$$

而这个问题没法直接解决,所以使用迭代的方法解决该问题。

对此,我们采用 EM 算法对该问题进行求解

EM 算法的理论原理和内容不再过多赘述,针对该问题,使用 EM 算法解决该问题的原理如下:

我们已知:

$$p(y \mid \theta) = \prod_{j=1}^{n} \left[s_1 \pi^{y_j} (1-\pi)^{1-y_j} + s_2 p^{y_j} (1-p)^{1-y_j} + (1-s_1-s_2) q^{y_j} (1-q)^{1-y_j} \right]$$

设 y_i 来自硬币 A 的概率为 u_{1j} ,来自硬币 B 的概率为 u_{2j} ,则来自 C 的概率为 $1-u_{1j}-u_{2j}$,且 $u_{1j},u_{2j}\in\{0,1\},j=1,2,...n$,即参数 u 为模型的隐变量。

于是完全数据的似然函数可以表示为:

$$p(y \mid \theta) = \prod_{j=1}^{n} \left\{ \left[s_{1} \pi^{y_{j}} (1-\pi)^{1-y_{j}} \right]^{u^{1j}} + \left[s_{2} p^{y_{j}} (1-p)^{1-y_{j}} \right]^{u^{2j}} + \left[(1-s_{1}-s_{2}) q^{y_{j}} (1-q)^{1-y_{j}} \right]^{(1-u_{1j}-u_{2j})} \right\}$$

相应的对数似然函数为

$$\log p(y, u \mid \theta) = \sum_{j=1}^{n} u_{1j} \Big[\log s_1 + y_j \log \pi + (1 - y_j) \log (1 - \pi) \Big]$$

$$+ u_{2j} \Big[\log s_2 + y_j \log p + (1 - y_j) \log (1 - p) \Big]$$

$$+ (1 - u_{1j} - u_{2j}) \Big[\log (1 - s_1 - s_2) + y_j \log q + (1 - y_j) \log (1 - q) \Big]$$

2.2 EM 算法的 E-Step:确定 Q 函数

因为 EM 算法是迭代算法,设第 i 次迭代的参数的估计值是 $\theta^{(i)} = \left(s_1^{(i)}, s_2^{(i)}, \pi^{(i)}, p^{(i)}, q^{(i)}\right)$,又因为隐变量 u_1 代表观测数据来自 A 的概率,隐变量 u_2 代表观测数据来自 B 的概率,所以第(i+1)次隐变量:

$$u_{1j}^{(i+1)} = \frac{s_1 \pi^{y_j} \left(1 - \pi\right)^{1 - y_j}}{s_1 \pi^{y_j} \left(1 - \pi\right)^{1 - y_j} + s_2 p^{y_j} \left(1 - p\right)^{1 - y_j} + \left(1 - s_1 - s_2\right) q^{y_j} \left(1 - q\right)^{1 - y_j}}$$

$$u_{2j}^{(i+1)} = \frac{s_2 p^{y_j} (1-p)^{1-y_j}}{s_1 \pi^{y_j} (1-\pi)^{1-y_j} + s_2 p^{y_j} (1-p)^{1-y_j} + (1-s_1-s_2) q^{y_j} (1-q)^{1-y_j}}$$

显然,来自C的概率为

$$u_{3j}^{(i+1)} = 1 - u_{1j}^{(i+1)} - u_{2j}^{(i+1)}$$

我们直接将其结果写入公式中即可 求取 Q:

$$Q(\theta, \theta_i) = \sum_{z} p(z \mid y, \theta_i) \log p(y, z \mid \theta) = E_z \left[\log(y, z \mid \theta, \theta^{(i)}) \right]$$

将 $u_{1j}^{(i+1)}, u_{2j}^{(i+1)}$ 带入则可以得到

$$Q(\theta, \theta_i) = \sum_{j=1}^{n} \{u_{1j}^{(i+1)}[\log s_1 + y_j \log \pi + (1 - y_j) \log(1 - \pi)] + u_{2j}^{(i+1)}[\log s_2 + y_j \log p + (1 - y_j) \log(1 - p)] + (1 - u_{1j}^{(i+1)} - u_{2j}^{(i+1)})[\log(1 - s_1 - s_2) + y_j \log q + (1 - y_j) \log(1 - q)]\}$$

2.3 EM 算法的 M-Step:极大化参数

得到了Q函数,接下来就是极大化参数,实际上就是求解一个极大化问题的解析解如下:

$$\theta^{(i+1)} = \arg\max_{\theta} Q(\theta, \theta^i)$$

使用Q分别对不同的参数求偏导,并令其为0,省略求偏导解析计算过程,得到结果如下

$$s_{1}^{(i+1)} = \frac{\sum_{j=1}^{n} u_{1j}^{(i+1)}}{n}$$

$$s_{2}^{(i+1)} = \frac{\sum_{j=1}^{n} u_{2j}^{(i+1)}}{n}$$

$$\pi^{(i+1)} = \frac{\sum_{j=1}^{n} u_{1j}^{(i+1)} y_{j}}{\sum_{j=1}^{n} u_{1j}^{(i+1)}}$$

$$p^{(i+1)} = \frac{\sum_{j=1}^{n} u_{2j}^{(i+1)} y_{j}}{\sum_{j=1}^{n} u_{2j}^{(i+1)}}$$

$$q^{(i+1)} = \frac{\sum_{j=1}^{n} \left(1 - u_{1j}^{(i+1)} - u_{2j}^{(i+1)}\right) y_{j}}{\sum_{j=1}^{n} \left(1 - u_{1j}^{(i+1)} - u_{2j}^{(i+1)}\right)}$$

然后,不断重复 E-Step 和 M-Step,最终算法收敛。 算法的收敛性在这里不予证明。

三、代码实现过程

产生样本过程如下:

分别设置五个参数的既定值, 然后设置样本个数, 直接产生样本, 代码如下

E-Step

M-Step

总函数,轮流调用 E-Step 和 M-Step

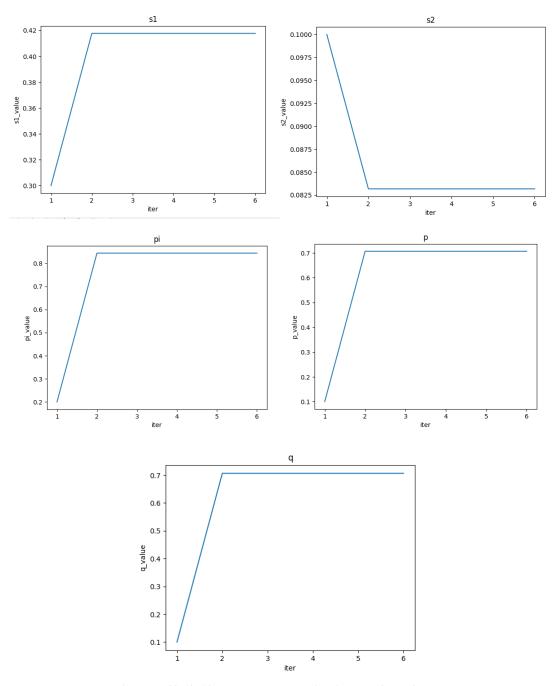
四、结果分析

4.1 试验结果记录

设置要求解的既定参数如下所示,其中样本个数n=100

	S1	S2	pi	р	q
既定参数	0.1	0.3	0.7	0.7	0.8
初始参数	0.3	0.1	0.2	0.1	0.1
迭代次数1	0.41774685	0. 0831790200	0.844255421	0.706678700	0.706678700
	95165398	6906557	109381	3610107	3610109
迭代次数 2	0.41774685	0. 0831790200	0.844255421	0.706678700	0.706678700
	95165393	6906548	1093808	3610101	3610118
迭代次数3	0.41774685	0. 0831790200	0.844255421	0.706678700	0.706678700
	951653917	6906548	1093806	3610094	3610124
迭代次数 4	0.41774685	0. 0831790200	0.844255421	0.706678700	0.706678700
	951653917	6906551	1093806	3610091	3610111
迭代次数 5	0. 41774685	0. 0831790200	0.844255421	0.706678700	0.706678700
	95165392	6906551	1093808	3610093	3610107

迭代过程图像如下所示



可以看出,能够很快收敛,并且后续迭代结果基本不变。 当修改初始参数时,结果如下

	S1	S2	pi	р	q
既定参数	0.1	0.3	0.7	0.7	0.8
初始参数	0.15	0.35	0.75	0.85	0.85
迭代次数 5	0. 15869235	0. 3464207947	0. 629173047	0. 762178353	0. 762178353
	554864342	740898	4732006	9579648	9579651

当修改样本个数n=10000,即投掷硬币的样本量增大 100 倍,结果如下所示

	S1	S2	pi	р	q
既定参数	0.1	0.3	0.7	0.7	0.8
初始参数	0.15	0.35	0.75	0.85	0.85

迭代次数 5	0.15689304	0. 3471616867	0.653085256	0. 780505976	0. 780505976
	639602233	781797	1526291	5962913	5964496

当修改迭代次数,当迭代次数为 1000 次,样本仍然保持 n=100 ,此时结果如下

	S1	S2	pi	р	q
既定参数	0.1	0.3	0. 7	0. 7	0.8
初始参数	0.3	0.1	0.2	0. 1	0.1
迭代次数	0.42271521	0.0824692548	0.863548203	0.737719298	0.737719298
1000	581866256	8304785	0804335	2456126	2456147

4.2 结果分析

通过对上面写出的四组试验进行对比,除此外还测试了多组数据而没有全写在报告中,最终得出的结果分析如下

- 1. 对比在相同样本,不同初始迭代变量的两组试验结果可以看出,EM 算法 对初始值的要求较高,但是这种对初始值的要求并不意味着 EM 算法不 具备大范围收敛性,而是其具有多个稳定点,较差,距离最终标准结果 较远的初始值会导致算法收敛到局部最优解(当然,这个解一定比初始 值更优)
- 2. 对比在相同既定参数值,相同初始值,不同样本量大小的两组试验可以 看出,样本量的大小会影响 EM 算法迭代结果准确性。样本量增大时,最 终收敛的结果更接近既定的参数值。当然,试验中选取的样本量 100 和 10000 均可以认为是较大的样本,只是在样本数量级上有所差距,如果 样本数量特别小(小样本问题),可能将无法得出准确的结果。
- 3. 对比在相同样本,相同初始值,不同迭代次数的两组试验可以看出,迭 代次数的增加对最后的结果有一定的影响,在收敛次数增大 200 倍之后, 最终结果更接近于目标结果,但是从客观角度来讲,通过增大迭代次数 对结果的改善并不显著。

五、参考资料

一篇关于 EM 算法的介绍博客

https://blog.csdn.net/weixin_41566471/article/details/106219019?spm=1001.2101.3001.665 0.1&utm_medium=distribute.pc_relevant.none-task-blog-2%7Edefault%7ECTRLIST%7ERate-1.pc_relevant_default&depth_1-utm_source=distribute.pc_relevant.none-task-blog-2%7Edefault%7ECTRLIST%7ERate-1.pc_relevant_default&utm_relevant_index=2

六、附录

全部代码如下所示,使用 python 实现 import numpy as np import matplotlib.pyplot as plt

```
class ThreeCoinsMode():
    def __init__(self, n_epoch=1000):
        n_epoch 迭代次数
        .....
        self.n_epoch = n_epoch
        self.params = {'s1': None, 's2': None, 'pi': None, 'p':None, 'q':None, 'mu': None, 'mu2': None} #迭代初始参数
        self.ele = {'s1': [1], 's2': [1], 'pi': [1], 'p': [1], 'q': [1]}#作图参数
    def __init_params(self, n):
        对参数初始化操作
         :param n: 观测样本个数
        :return:
        self.params = {
                         's1': np.random.rand(1),
                         's2': np.random.rand(1),
                         'pi': np.random.rand(1),
                         'p': np.random.rand(1),
                         'q': np.random.rand(1),
                         'mu': np.random.rand(n),
                         'mu2': np.random.rand(n)}
                         #随机生成初始值
        # 自定义初始值
        self.params = {
                         's1': [0.3],
                         's2': [0.1],
                         'pi': [0.2],
                         'p': [0.1],
                         'mu2': np.random.rand(n), #u 初始值没什么影响,第一个 E-Step 会直接求解 u 值
                         'mu': np.random.rand(n)}
        self.ele = {
             's1':[0 for x in range(0, self.n_epoch+1)],
             's2': [0 for x in range(0, self.n_epoch+1)],
             'pi': [0 for x in range(0, self.n_epoch+1)],
             'p': [0 for x in range(0, self.n_epoch+1)],
```

```
'q': [0 for x in range(0, self.n_epoch+1)],
            }
def E_step(self, y, n):
             更新隐变量 u
             y 样本
             n 样本个数
             pi = self.params['pi'][0] #只有一个数值 所以读[0] 不然读出来是一个列表
             p = self.params['p'][0]
             q = self.params['q'][0]
             s1 = self.params['s1'][0]
             s2 = self.params['s2'][0]
             for i in range(n):
                         (s1*pow(pi,y[i])*pow(1-pi,1-y[i]) + s2*pow(p,y[i])*pow(1-p,1-y[i])
                                                                                                    + (1-s1-s2) * pow(q,y[i])*pow(1-q,1-y[i]))
                         self.params['mu2'][i] = (s2 * pow(p, y[i]) * pow(1-p, 1-y[i])) \land
                                                                                                    (s1 * pow(pi, y[i]) * pow(1-pi, 1-y[i]) + s2 * pow(p, y[i]) * pow(1-p, 1-y[i])
                                                                                                        + (1-s1-s2) * pow(q,y[i])*pow(1-q,1-y[i]))
def M_step(self, y, n):
             .....
             更新要求解的参数
             .....
             mu = self.params['mu']
             mu2 = self.params['mu2']
             self.params['s1'][0] = sum(mu) / n
             self.params['s2'][0] = sum(mu2) / n
             self.params['pi'][0] = sum([mu[i] * y[i] for i in range(n)]) / sum(mu)
             self.params['p'][0] = sum([mu2[i] * y[i] for i in range(n)]) / sum(mu2)
             self.params['q'][0] = sum([(1-mu[i]-mu2[i])*y[i] \ for \ i \ in \ range(n)]) \ / \ \backslash \ A = (1-mu[i]-mu2[i]) \ / \ A = (1-mu[i]-mu2[i]-mu2[i]) \ / \ A = (1-mu[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]-mu2[i]
                                                                                 sum([1-mu_i-mu2_i for mu_i,mu2_i in zip(mu,mu2)])
def fit(self, y):
             .....
             模型入口
             :param y: 观测样本
             :return:
             .....
```

```
n = len(y)
            self.__init_params(n)
            print (0, self.params['s1'], self.params['s2'], self.params['pi'], self.params['pi'], self.params['q']) \\
             flag\_begin = self.params['s1'][0] * self.params['pi'][0] + self.params['s2'][0] * self.params['p'][0] + (self.params['s1'][0] * self.params['p'][0] + (self.params['s1'][0] * self.params['p'][0] * 
                                                   1 - self.params['s1'][0] - self.params['s2'][0]) * self.params['q'][0] \\
             self.ele['s1'][0] = self.params['s1'][0]
            self.ele['s2'][0] = self.params['s2'][0]
             self.ele['pi'][0] = self.params['pi'][0]
            self.ele['p'][0] = self.params['p'][0]
             self.ele['q'][0] = self.params['q'][0]
            print(f'begin ---{flag_begin}')
             for i in range(self.n_epoch):
                         self.E_step(y, n)
                         self.M_step(y, n)
                         print(i+1, self.params['s1'], self.params['pi'], self.params['pi'], self.params['pi'], self.params['q'])
                          self.ele['s1'][i+1] = self.params['s1'][0]
                          self.ele['s2'][i+1] = self.params['s2'][0]
                         self.ele['pi'][i+1] = self.params['pi'][0]
                         self.ele['p'][i+1] = self.params['p'][0]
                         self.ele['q'][i+1] = self.params['q'][0]
def get_relusts(self, n, s1, s2, pi, p, q):
            #产生 n 个抛硬币的结果
            y = []
             for i in range(n):
                         flag = np.random.rand(1)
                         if flag < s1:
                                      if \ np.random.rand (1) < pi: \\
                                                   y.append(1)
                                      else:
                                                   y.append(0)
                         if flag > s1 and flag < s2 +s1:
                                      if np.random.rand(1) < p:
                                                   y.append(1)
                                      else:
                                                   y.append(0)
                          else:
                                      if \ np.random.rand (1) < q: \\
                                                   y.append(1)
                                      else:
                                                   y.append(0)
            return y
```

```
def run_three_coins_model():
    tcm = ThreeCoinsMode()
    s1, s2, pi, p, q = 0.7, 0.7, 0.7, 0.7, 0.8
    y = tcm.get_relusts(3, s1, s2, pi, p, q)
    tcm.fit(y)
    flag1 = s1 * pi + s2 * p + (1-s1-s2) * q
    tcm.params['s2'][0])*tcm.params['q'][0]
    print(f'flag1 {flag1}\n')
    print(f'flag2 {flag2}')
    x_label = list(range(1, tcm.n_epoch+2))
    fig, ax = plt.subplots()
    ax.plot(x_label, tcm.ele['s1'])
    ax.set_title('s1')
    ax.set_xlabel('iter')
    ax.set_ylabel('s1_value')
    fig, ax = plt.subplots()
    ax.plot(x_label, tcm.ele['s2'])
    ax.set_title('s2')
    ax.set_xlabel('iter')
    ax.set_ylabel('s2_value')
    fig, ax = plt.subplots()
    ax.plot(x_label, tcm.ele['pi'])
    ax.set_title('pi')
    ax.set_xlabel('iter')
    ax.set_ylabel('pi_value')
    fig, ax = plt.subplots()
    ax.plot(x_label, tcm.ele['p'])
    ax.set_title('p')
    ax.set_xlabel('iter')
    ax.set_ylabel('p_value')
    fig, ax = plt.subplots()
    ax.plot(x_label, tcm.ele['q'])
    ax.set_title('q')
    ax.set_xlabel('iter')
    ax.set_ylabel('q_value')
```

```
plt.show()
```

```
if __name__ == '__main__':
    run_three_coins_model()
```