



北京航空航天大学
B E I H A N G U N I V E R S I T Y

深度学习与自然语言处 理作业 2

院（系）名称 自动化科学与电气工程学院

学 生 姓 名 潘翔

学 生 学 号 ZY2103707

2022 年 4 月

一、作业内容及问题描述

一个袋子中三种硬币的混合比例为： s_1, s_2 与 $1-s_1-s_2$ ($0 \leq s_i \leq 1$)，三种硬币掷出正面的概率分别为： p, q, r 。（1）自己指定系数 s_1, s_2, p, q, r ，生成 N 个投掷硬币的结果（由 01 构成的序列，其中 1 为正面，0 为反面），利用 EM 算法来对参数进行估计并与预先假定的参数进行比较。截至日期：4 月 22 日晚 12 点前

二、原理

2.1 EM 算法解决问题方法简介

假设初始变量如一中问题描述所示，并且参数分别为 s_1, s_2, π, p, q ，依次为选择第一个硬币的概率，选择第二个硬币的概率，第一个硬币，第二个硬币，第三个硬币抛掷时出现正面的概率。该描述问题的参数和代码中的参数保持一致。

对于单词抛掷硬币的结果，可以将该硬币抛掷问题的模型写作：

$$\begin{aligned} p(y_i | \theta) &= \sum_z p(y_i, z | \theta) \\ &= \sum_z p(z | \theta) p(y_i | z, \theta) \\ &= s_1 \pi^{y_j} (1 - \pi)^{1-y_j} + s_2 p^{y_j} (1 - p)^{1-y_j} + (1 - s_1 - s_2) q^{y_j} (1 - q)^{1-y_j} \end{aligned}$$

其中 y_j 是第 j 个观测结果 1 或 0；随机变量 z 是隐变量，表示未观测到的掷硬币 A 的结果； $\theta = (s_1, s_2, \pi, p, q)$ 是模型参数。

为了方便起见，观测数据可以表示为 $y = (y_1, y_2, \dots, y_n)^T$ ，隐变量可以表示为 $z = (z_1, z_2, \dots, z_n)^T$ 。观测数据的似然函数可以表示为

$$p(y | \theta) = \sum_z p(z | \theta) p(y | z, \theta)$$

即

$$p(y | \theta) = \prod_{j=1}^n \left[s_1 \pi^{y_j} (1 - \pi)^{1-y_j} + s_2 p^{y_j} (1 - p)^{1-y_j} + (1 - s_1 - s_2) q^{y_j} (1 - q)^{1-y_j} \right]$$

而这个问题没法直接解决，所以使用迭代的方法解决该问题。

对此，我们采用 EM 算法对该问题进行求解

EM 算法的理论原理和内容不再过多赘述，针对该问题，使用 EM 算法解决该问题的原理如下：

我们已知：

$$p(y|\theta) = \prod_{j=1}^n \left[s_1 \pi^{y_j} (1-\pi)^{1-y_j} + s_2 p^{y_j} (1-p)^{1-y_j} + (1-s_1-s_2) q^{y_j} (1-q)^{1-y_j} \right]$$

设 y_i 来自硬币 A 的概率为 u_{1j} ，来自硬币 B 的概率为 u_{2j} ，则来自 C 的概率为 $1-u_{1j}-u_{2j}$ ，且 $u_{1j}, u_{2j} \in \{0,1\}, j=1,2,\dots,n$ ，即参数 u 为模型的隐变量。

于是完全数据的似然函数可以表示为：

$$p(y|\theta) = \prod_{j=1}^n \left\{ \left[s_1 \pi^{y_j} (1-\pi)^{1-y_j} \right]^{u_{1j}} + \left[s_2 p^{y_j} (1-p)^{1-y_j} \right]^{u_{2j}} + \left[(1-s_1-s_2) q^{y_j} (1-q)^{1-y_j} \right]^{(1-u_{1j}-u_{2j})} \right\}$$

相应的对数似然函数为

$$\begin{aligned} \log p(y, u|\theta) = & \sum_{j=1}^n u_{1j} \left[\log s_1 + y_j \log \pi + (1-y_j) \log(1-\pi) \right] \\ & + u_{2j} \left[\log s_2 + y_j \log p + (1-y_j) \log(1-p) \right] \\ & + (1-u_{1j}-u_{2j}) \left[\log(1-s_1-s_2) + y_j \log q + (1-y_j) \log(1-q) \right] \end{aligned}$$

2.2 EM 算法的 E-Step:确定 Q 函数

因为 EM 算法是迭代算法，设第 i 次迭代的参数的估计值是 $\theta^{(i)} = (s_1^{(i)}, s_2^{(i)}, \pi^{(i)}, p^{(i)}, q^{(i)})$ ，又因为隐变量 u_1 代表观测数据来自 A 的概率，隐变量 u_2 代表观测数据来自 B 的概率，所以第 $(i+1)$ 次隐变量：

$$u_{1j}^{(i+1)} = \frac{s_1 \pi^{y_j} (1-\pi)^{1-y_j}}{s_1 \pi^{y_j} (1-\pi)^{1-y_j} + s_2 p^{y_j} (1-p)^{1-y_j} + (1-s_1-s_2) q^{y_j} (1-q)^{1-y_j}}$$

$$u_{2j}^{(i+1)} = \frac{s_2 p^{y_j} (1-p)^{1-y_j}}{s_1 \pi^{y_j} (1-\pi)^{1-y_j} + s_2 p^{y_j} (1-p)^{1-y_j} + (1-s_1-s_2) q^{y_j} (1-q)^{1-y_j}}$$

显然，来自 C 的概率为

$$u_{3j}^{(i+1)} = 1 - u_{1j}^{(i+1)} - u_{2j}^{(i+1)}$$

我们直接将其结果写入公式中即可

求取 Q:

$$Q(\theta, \theta_i) = \sum_z p(z | y, \theta_i) \log p(y, z | \theta) = E_z \left[\log(y, z | \theta, \theta^{(i)}) \right]$$

将 $u_{1j}^{(i+1)}, u_{2j}^{(i+1)}$ 带入则可以得到

$$\begin{aligned} Q(\theta, \theta_i) = & \sum_{j=1}^n \{ u_{1j}^{(i+1)} [\log s_1 + y_j \log \pi + (1 - y_j) \log(1 - \pi)] \\ & + u_{2j}^{(i+1)} [\log s_2 + y_j \log p + (1 - y_j) \log(1 - p)] \\ & + (1 - u_{1j}^{(i+1)} - u_{2j}^{(i+1)}) [\log(1 - s_1 - s_2) + y_j \log q + (1 - y_j) \log(1 - q)] \} \end{aligned}$$

2.3 EM 算法的 M-Step:极大化参数

得到了 Q 函数，接下来就是极大化参数，实际上就是求解一个极大化问题的解析解如下：

$$\theta^{(i+1)} = \arg \max_{\theta} Q(\theta, \theta^i)$$

使用 Q 分别对不同的参数求偏导，并令其为 0，省略求偏导解析计算过程，得到结果如下

$$\begin{aligned} s_1^{(i+1)} &= \frac{\sum_{j=1}^n u_{1j}^{(i+1)}}{n} \\ s_2^{(i+1)} &= \frac{\sum_{j=1}^n u_{2j}^{(i+1)}}{n} \\ \pi^{(i+1)} &= \frac{\sum_{j=1}^n u_{1j}^{(i+1)} y_j}{\sum_{j=1}^n u_{1j}^{(i+1)}} \\ p^{(i+1)} &= \frac{\sum_{j=1}^n u_{2j}^{(i+1)} y_j}{\sum_{j=1}^n u_{2j}^{(i+1)}} \\ q^{(i+1)} &= \frac{\sum_{j=1}^n (1 - u_{1j}^{(i+1)} - u_{2j}^{(i+1)}) y_j}{\sum_{j=1}^n (1 - u_{1j}^{(i+1)} - u_{2j}^{(i+1)})} \end{aligned}$$

然后，不断重复 E-Step 和 M-Step，最终算法收敛。

算法的收敛性在这里不予证明。

三、代码实现过程

产生样本过程如下：

分别设置五个参数的既定值，然后设置样本个数，直接产生样本，代码如下

```
def get_relusts(self, n, s1, s2, pi, p, q):
    #产生n个抛硬币的结果
    y = []
    for i in range(n):
        flag = np.random.rand(1)
        if flag < s1:
            if np.random.rand(1) < pi:
                y.append(1)
            else:
                y.append(0)
        if flag > s1 and flag < s2 + s1:
            if np.random.rand(1) < p:
                y.append(1)
            else:
                y.append(0)
        else:
            if np.random.rand(1) < q:
                y.append(1)
            else:
                y.append(0)
    return y
```

E-Step

```
def E_step(self, y, n):
    """
    更新隐变量u
    y 样本
    n 样本个数
    """
    pi = self.params['pi'][0] #只有一个数值 所以读[0] 不然读出来是一个列表
    p = self.params['p'][0]
    q = self.params['q'][0]
    s1 = self.params['s1'][0]
    s2 = self.params['s2'][0]

    for i in range(n):
        self.params['mu'][i] = (s1 * pow(pi, y[i]) * pow(1-pi, 1-y[i])) / \
            (s1 * pow(pi, y[i]) * pow(1-pi, 1-y[i]) + s2 * pow(p, y[i]) * pow(1-p, 1-y[i])
            + (1-s1-s2) * pow(q, y[i]) * pow(1-q, 1-y[i]))
        self.params['mu2'][i] = (s2 * pow(p, y[i]) * pow(1-p, 1-y[i])) / \
            (s1 * pow(pi, y[i]) * pow(1-pi, 1-y[i]) + s2 * pow(p, y[i]) * pow(1-p, 1-y[i])
            + (1-s1-s2) * pow(q, y[i]) * pow(1-q, 1-y[i]))
```

M-Step

```
def M_step(self, y, n):
    """
    更新要求解的参数
    """
    mu = self.params['mu']
    mu2 = self.params['mu2']

    self.params['s1'][0] = sum(mu) / n
    self.params['s2'][0] = sum(mu2) / n
    self.params['pi'][0] = sum([mu[i] * y[i] for i in range(n)]) / sum(mu)
    self.params['p'][0] = sum([mu2[i] * y[i] for i in range(n)]) / sum(mu2)
    self.params['q'][0] = sum([(1-mu[i]-mu2[i]) * y[i] for i in range(n)]) / \
                               sum([1-mu_i-mu2_i for mu_i,mu2_i in zip(mu,mu2)]))
```

总函数，轮流调用 E-Step 和 M-Step

```
def fit(self, y):
    """
    模型入口
    :param y: 观测样本
    :return:
    """
    n = len(y)
    self.__init_params(n)
    print(0, self.params['s1'], self.params['s2'], self.params['pi'], self.params['p'], self.params['q'])
    flag_begin = self.params['s1'][0] * self.params['pi'][0] + self.params['s2'][0] * self.params['p'][0] + (
        1 - self.params['s1'][0] - self.params['s2'][0]) * self.params['q'][0]
    print(f'begin ---{flag_begin}')
    for i in range(self.n_epoch):
        self.E_step(y, n)
        self.M_step(y, n)
        print(i+1, self.params['s1'], self.params['s2'], self.params['pi'], self.params['p'], self.params['q'])
```

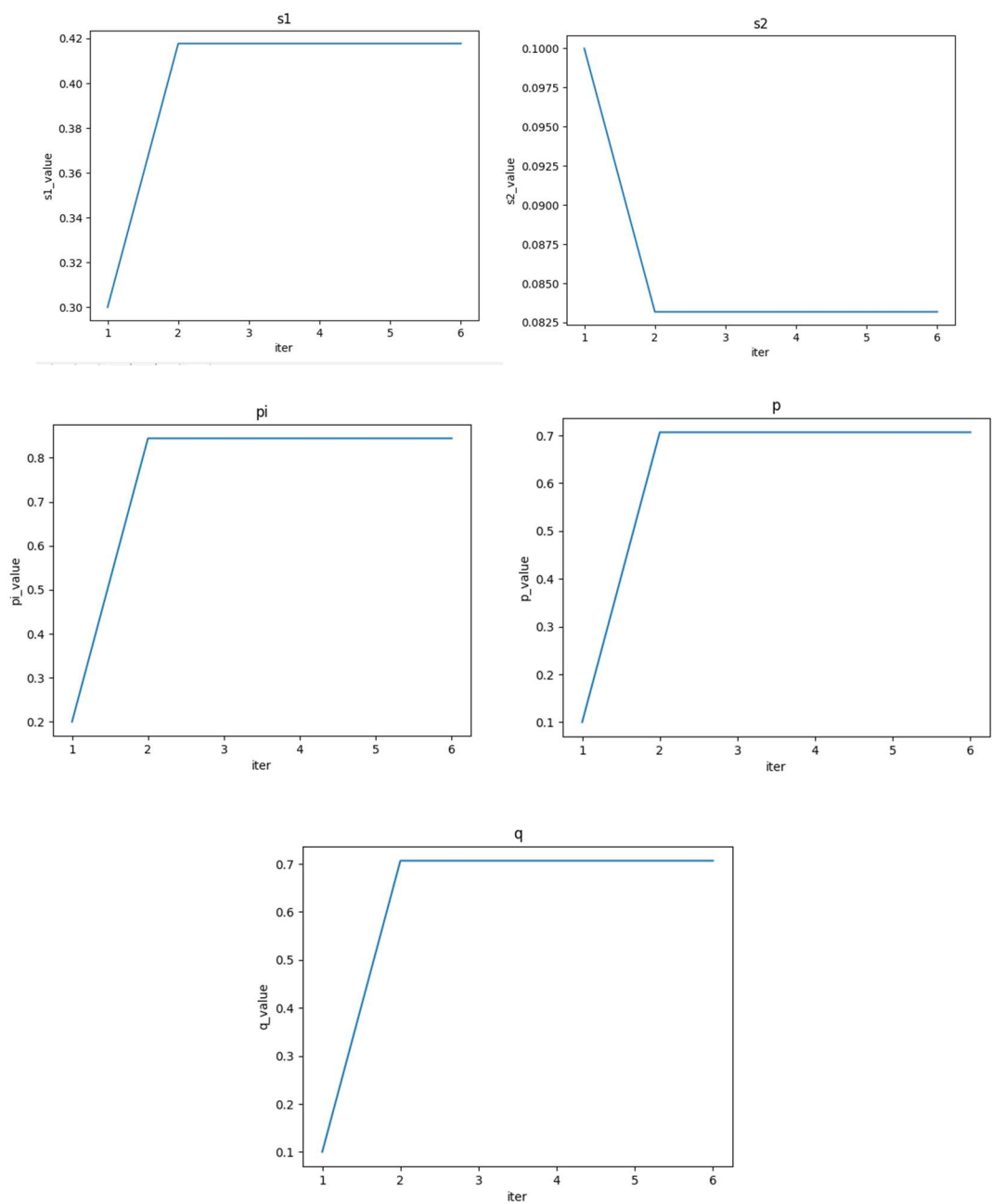
四、结果分析

4.1 试验结果记录

设置要求解的既定参数如下所示，其中样本个数 $n=100$

	S1	S2	pi	p	q
既定参数	0.1	0.3	0.7	0.7	0.8
初始参数	0.3	0.1	0.2	0.1	0.1
迭代次数 1	0.41774685 95165398	0.0831790200 6906557	0.844255421 109381	0.706678700 3610107	0.706678700 3610109
迭代次数 2	0.41774685 95165393	0.0831790200 6906548	0.844255421 1093808	0.706678700 3610101	0.706678700 3610118
迭代次数 3	0.41774685 951653917	0.0831790200 6906548	0.844255421 1093806	0.706678700 3610094	0.706678700 3610124
迭代次数 4	0.41774685 951653917	0.0831790200 6906551	0.844255421 1093806	0.706678700 3610091	0.706678700 3610111
迭代次数 5	0.41774685 95165392	0.0831790200 6906551	0.844255421 1093808	0.706678700 3610093	0.706678700 3610107

迭代过程图像如下所示



可以看出，能够很快收敛，并且后续迭代结果基本不变。

当修改初始参数时，结果如下

	S1	S2	pi	p	q
既定参数	0.1	0.3	0.7	0.7	0.8
初始参数	0.15	0.35	0.75	0.85	0.85
迭代次数 5	0.15869235 554864342	0.3464207947 740898	0.629173047 4732006	0.762178353 9579648	0.762178353 9579651

当修改样本个数 $n=10000$ ，即投掷硬币的样本量增大 100 倍，结果如下所示

	S1	S2	pi	p	q
既定参数	0.1	0.3	0.7	0.7	0.8
初始参数	0.15	0.35	0.75	0.85	0.85
迭代次数 5	0.15689304	0.3471616867	0.653085256	0.780505976	0.780505976

	639602233	781797	1526291	5962913	5964496
--	-----------	--------	---------	---------	---------

当修改迭代次数，当迭代次数为 1000 次，样本仍然保持 $n = 100$ ，此时结果如下

	S1	S2	pi	p	q
既定参数	0.1	0.3	0.7	0.7	0.8
初始参数	0.3	0.1	0.2	0.1	0.1
迭代次数	0.42271521	0.0824692548	0.863548203	0.737719298	0.737719298
1000	581866256	8304785	0804335	2456126	2456147

4.2 结果分析

通过对上面写出的四组试验进行对比，除此外还测试了多组数据而没有全写在报告中，最终得出的结果分析如下

1. 对比在相同样本，不同初始迭代变量的两组试验结果可以看出，EM 算法对初始值的要求较高，但是这种对初始值的要求并不意味着 EM 算法不具备大范围收敛性，而是其具有多个稳定点，较差，距离最终标准结果较远的初始值会导致算法收敛到局部最优解(当然，这个解一定比初始值更优)
2. 对比在相同既定参数值，相同初始值，不同样本量大小的两组试验可以看出，样本量的大小会影响 EM 算法迭代结果准确性。样本量增大时，最终收敛的结果更接近既定的参数值。当然，试验中选取的样本量 100 和 10000 均可以认为是较大的样本，只是在样本数量级上有所差距，如果样本数量特别小(小样本问题)，可能将无法得出准确的结果。
3. 对比在相同样本，相同初始值，不同迭代次数的两组试验可以看出，迭代次数的增加对最后的结果有一定的影响，在收敛次数增大 200 倍之后，最终结果更接近于目标结果，但是从客观角度来讲，通过增大迭代次数对结果的改善并不显著。

五、参考资料

一篇关于 EM 算法的介绍博客

https://blog.csdn.net/weixin_41566471/article/details/106219019?spm=1001.2101.3001.6650.1&utm_medium=distribute.pc_relevant.none-task-blog-2%7Edefault%7ECTRLIST%7ERate-1.pc_relevant_default&depth_1-utm_source=distribute.pc_relevant.none-task-blog-2%7Edefault%7ECTRLIST%7ERate-1.pc_relevant_default&utm_relevant_index=2

六、附录

全部代码如下所示，使用 python 实现

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
#np.random.seed(0)
```



```

class ThreeCoinsMode():
    def __init__(self, n_epoch=1000):
        """
        n_epoch 迭代次数
        """
        self.n_epoch = n_epoch
        self.params = {'s1': None, 's2': None, 'pi': None, 'p': None, 'q': None, 'mu': None, 'mu2': None} #迭代初始参数
        self.ele = {'s1': [1], 's2': [1], 'pi': [1], 'p': [1], 'q': [1]} #作图参数

    def __init_params(self, n):
        """
        对参数初始化操作
        :param n: 观测样本个数
        :return:
        """
        ...

        self.params = {
            's1': np.random.rand(1),
            's2': np.random.rand(1),
            'pi': np.random.rand(1),
            'p': np.random.rand(1),
            'q': np.random.rand(1),
            'mu': np.random.rand(n),
            'mu2': np.random.rand(n)}
            #随机生成初始值

        ...

        # 自定义初始值
        self.params = {
            's1': [0.3],
            's2': [0.1],
            'pi': [0.2],
            'p': [0.1],
            'q': [0.1],
            'mu2': np.random.rand(n), #u 初始值没什么影响, 第一个 E-Step 会直接求解 u 值
            'mu': np.random.rand(n)}

        self.ele = {
            's1': [0 for x in range(0, self.n_epoch+1)],
            's2': [0 for x in range(0, self.n_epoch+1)],
            'pi': [0 for x in range(0, self.n_epoch+1)],
            'p': [0 for x in range(0, self.n_epoch+1)],
            'q': [0 for x in range(0, self.n_epoch+1)],

```

```

    }

def E_step(self, y, n):
    """
    更新隐变量 u
    y 样本
    n 样本个数

    """
    pi = self.params['pi'][0] #只有一个数值 所以读[0] 不然读出来是一个列表
    p = self.params['p'][0]
    q = self.params['q'][0]
    s1 = self.params['s1'][0]
    s2 = self.params['s2'][0]

    for i in range(n):
        self.params['mu'][i] = (s1 * pow(pi, y[i]) * pow(1-pi, 1-y[i])) / \
            (s1 * pow(pi, y[i]) * pow(1-pi, 1-y[i]) + s2 * pow(p, y[i]) * pow(1-p, 1-y[i])
            + (1-s1-s2) * pow(q,y[i])*pow(1-q,1-y[i]))
        self.params['mu2'][i] = (s2 * pow(p, y[i]) * pow(1-p, 1-y[i])) ^
            (s1 * pow(pi, y[i]) * pow(1-pi, 1-y[i]) + s2 * pow(p, y[i]) * pow(1-p, 1-y[i])
            + (1-s1-s2) * pow(q,y[i])*pow(1-q,1-y[i]))

def M_step(self, y, n):
    """
    更新要求解的参数
    """
    mu = self.params['mu']
    mu2 = self.params['mu2']

    self.params['s1'][0] = sum(mu) / n
    self.params['s2'][0] = sum(mu2) / n
    self.params['pi'][0] = sum([mu[i] * y[i] for i in range(n)]) / sum(mu)
    self.params['p'][0] = sum([mu2[i] * y[i] for i in range(n)]) / sum(mu2)
    self.params['q'][0] = sum([(1-mu[i]-mu2[i]) * y[i] for i in range(n)]) / \
        sum([1-mu_i-mu2_i for mu_i,mu2_i in zip(mu,mu2)])

def fit(self, y):
    """
    模型入口
    :param y: 观测样本
    :return:
    """
    n = len(y)

```

```

self.__init_params(n)
print(0, self.params['s1'], self.params['s2'], self.params['pi'], self.params['p'], self.params['q'])
flag_begin = self.params['s1'][0] * self.params['pi'][0] + self.params['s2'][0] * self.params['p'][0] + (
    1 - self.params['s1'][0] - self.params['s2'][0]) * self.params['q'][0]

```

```

self.ele['s1'][0] = self.params['s1'][0]
self.ele['s2'][0] = self.params['s2'][0]
self.ele['pi'][0] = self.params['pi'][0]
self.ele['p'][0] = self.params['p'][0]
self.ele['q'][0] = self.params['q'][0]

```

```

print(f'begin ---{flag_begin}')
for i in range(self.n_epoch):
    self.E_step(y, n)
    self.M_step(y, n)

    print(i+1, self.params['s1'], self.params['s2'], self.params['pi'], self.params['p'], self.params['q'])
    self.ele['s1'][i+1] = self.params['s1'][0]
    self.ele['s2'][i+1] = self.params['s2'][0]
    self.ele['pi'][i+1] = self.params['pi'][0]
    self.ele['p'][i+1] = self.params['p'][0]
    self.ele['q'][i+1] = self.params['q'][0]

```

```

def get_relusts(self, n, s1, s2, pi, p, q):
    #产生 n 个抛硬币的结果
    y = []
    for i in range(n):
        flag = np.random.rand(1)
        if flag < s1:
            if np.random.rand(1) < pi:
                y.append(1)
            else:
                y.append(0)
        if flag > s1 and flag < s2 + s1:
            if np.random.rand(1) < p:
                y.append(1)
            else:
                y.append(0)
        else:
            if np.random.rand(1) < q:
                y.append(1)
            else:
                y.append(0)
    return y

```

```

def run_three_coins_model():
    tcm = ThreeCoinsMode()

    s1, s2, pi, p, q = 0.7, 0.7, 0.7, 0.7, 0.8
    y = tcm.get_relusts(3, s1, s2, pi, p, q)
    tcm.fit(y)

    flag1 = s1 * pi + s2 * p + (1-s1-s2) * q
    flag2 = tcm.params['s1'][0]*tcm.params['pi'][0] + tcm.params['s2'][0]*tcm.params['p'][0] + (1 - tcm.params['s1'][0] -
tcm.params['s2'][0])*tcm.params['q'][0]

    print(f'flag1 {flag1}\n')
    print(f'flag2 {flag2}')

    x_label = list(range(1, tcm.n_epoch+2))

    fig, ax = plt.subplots()
    ax.plot(x_label, tcm.ele['s1'])
    ax.set_title('s1')
    ax.set_xlabel('iter')
    ax.set_ylabel('s1_value')

    fig, ax = plt.subplots()
    ax.plot(x_label, tcm.ele['s2'])
    ax.set_title('s2')
    ax.set_xlabel('iter')
    ax.set_ylabel('s2_value')

    fig, ax = plt.subplots()
    ax.plot(x_label, tcm.ele['pi'])
    ax.set_title('pi')
    ax.set_xlabel('iter')
    ax.set_ylabel('pi_value')

    fig, ax = plt.subplots()
    ax.plot(x_label, tcm.ele['p'])
    ax.set_title('p')
    ax.set_xlabel('iter')
    ax.set_ylabel('p_value')

    fig, ax = plt.subplots()
    ax.plot(x_label, tcm.ele['q'])
    ax.set_title('q')
    ax.set_xlabel('iter')
    ax.set_ylabel('q_value')

    plt.show()

```

```
if __name__ == '__main__':  
    run_three_coins_model()
```