Programowanie Dynamiczne

HUWr. II rok informatyki. Opracował: Krzysztof Loryś

2.3 Problem Plecakowy

Problem plecakowy obejmuje szeroką klasę problemów optymalizacji kombinatorycznej. Dla danego zbioru przedmiotów o określonych wagach i wartościach należy wybrać podzbiór o jak największej sumarycznej wartości i sumarycznej wadze nie przekraczającej zadanego ograniczenia.

Większość problemów plecakowych (w tym obie wersje, które przedstawimy) należy do klasy problemów \mathcal{NP} -trudnych, co oznacza, że raczej nie możemy spodziewać się rozwiązań działających w czasie wielomianowym od rozmiaru danych. Algorytmy, które pokażemy są pseudowielomianowe.

2.3.1 Wersja z powtórzeniami

PROBLEM:

Dane: ciąg $w_1, \ldots, w_n \in \mathcal{N}$ ciąg $v_1, \ldots, v_n \in \mathcal{R}$ liczba $W \in \mathcal{N}$

Wynik: wielozbiór zbiór $\{i_1,\ldots,i_k\}$ taki, że $\sum_{j=1}^k w_{i_j} \leq W$ oraz $\sum_{j=1}^k v_{i_j}$ jest maksymalna

Zakładamy, że waga każdego przedmiotu nie przekracza W.

Podproblemy: mniejszy plecak.

K(w) = maksymalna wartość plecaka osiągalna dla plecaka o pojemności w.

Fakt 1

$$K(w) = \begin{cases} 0 & \text{jeśli } w = 0, \\ \max_{i:w_i < w} \{K(w - w_i) + v_i\} & \text{jeśli } w > 0 \end{cases}$$

Czas działania: O(nW).

2.3.2 Wersja bez powtórzeń

Problem:

Dane: ciąg $w_1, ..., w_n \in \mathcal{N}$ ciąg $v_1, ..., v_n \in \mathcal{R}$ liczba $W \in \mathcal{N}$

Wynik: zbiór $\{i_1,\ldots,i_k\}$ taki, że $\sum_{j=1}^k w_{i_j} \leq W$ oraz $\sum_{j=1}^k v_{i_j}$ jest maksymalna.

Podproblemy: mniejszy plecak pakowany podzbiorem przedmiotów.

 $K(w,j) = \text{maksymalna wartość plecaka osiągalna dla plecaka o pojemności } w \text{ oraz przedmiotów } \{1,\ldots,j\}.$

Fakt 2

$$K(w,j) = \begin{cases} 0 & jeśli \ w = 0 \ lub \ j = 0 \\ \max\{K(w-w_j, j-1) + v_j, K(w, j-1)\} & wpp \end{cases}$$

Czas działania: O(nW).

2.4 Najkrótsze ścieżki między wszystkimi parami wierzchołków

Do uzupełnienia.

2.5 Przynależność do języka bezkontekstowego

2.5.1 Definicja problemu

Rozpoczynamy od przypomnienia podstawowych pojęć związanych z gramatykami bezkontekstowymi (pojęcia te powinny być znane z wykładu Wstęp do Informatyki).

Definicja 1 Gramatyką bezkontekstową nazywamy system $G = \langle V_N, V_T, P, S \rangle$, gdzie

- V_N i V_T są skończonymi rozłącznymi zbiorami (nazywamy je odpowiednio alfabetem symboli nieterminalnych i alfabetem symboli terminalnych);
- P jest skończonym podzbiorem zbioru $V_N \times (V_N \cup V_T)^*$ (elementy P nazywamy produkcjami);
- $S \in V_N$ i jest nazywany symbolem początkowym gramatyki.

Zwyczajowo produkcje (A, α) zapisujemy jako $A \to \alpha$.

Definicja 2 Jeśli każda produkcja gramatyki bezkontekstowej G jest postaci:

- $A \rightarrow BC \ lub$
- $A \rightarrow a$,

 $gdzie\ A,B,C\in V_N\ i\ a\in V_T$, to mówimy, że $G\ jest\ w$ normalnej postaci Chomsky'ego.

Definicja 3 Niech $G = \langle V_N, V_T, P, S \rangle$; $\alpha, \beta, \gamma \in (V_N \cup V_T)^*$ oraz $A \in V_N$. Mówimy, że ze słowa $\alpha A \beta$ można wyprowadzić w G słowo $\alpha \gamma \beta$, co zapisujemy $\alpha A \beta \Rightarrow \alpha \gamma \beta$, jeśli $A \to \gamma$ jest produkcją z P.

Definicja 4 Język L(G) generowany przez gramatykę $G = \langle V_N, V_T, P, S \rangle$ definiujemy jako

$$L(G) = \{ w \mid w \in V_T^* \text{ oraz } S \stackrel{*}{\Rightarrow} w \},$$

 $gdzie \stackrel{*}{\Rightarrow} oznacza tranzytywne domknięcie relacji <math>\Rightarrow$.

Przykład 1. Niech

- $\bullet \ V_N = \{S, T, L, R\};$
- $V_T = \{(,)\};$
- $P = \{S \rightarrow SS \; ; \; S \rightarrow LT \; ; \; S \rightarrow LR \; ; \; T \rightarrow SR \; ; \; L \rightarrow (\; ; \; R \rightarrow) \; \}$

Jak łatwo sprawdzić L(G) jest językiem zawierający wszystkie słowa zbudowanie z poprawnie rozstawionych nawiasów.

Przykładowe wyprowadzenie słowa w=(()()):

$$S \Rightarrow LT \Rightarrow LSR \Rightarrow LSSR \Rightarrow LLRSR \Rightarrow LLRLRR \Rightarrow (LRLRR \Rightarrow (LRL)R \Rightarrow (L)L)R \Rightarrow (L)(R \Rightarrow (L)RR \Rightarrow (L)(R \Rightarrow (L)RR \Rightarrow (L)RRR \Rightarrow (L)RRR \Rightarrow (L)(R \Rightarrow (L)RRR \Rightarrow (L)(R \Rightarrow (L)RRR \Rightarrow (L)(R \Rightarrow (L)(R$$

PROBLEM:

Dla ustalonej gramatyki bezkontekstowej $G=\langle V_N,V_T,P,S\rangle$ w normalnej postaci Chomsky'ego

Dane: słowo $w = a_1 \dots a_n \ (a_i \in V_T \ dla \ i = 1, \dots, n)$

Wynik: "TAK" - jeśli $w \in L(G)$

"NIE" - w przeciwnym przypadku.

2.5.2 Algorytm naiwny

Niech M(w) oznacza zbiór słów wyprowadzalnych z w w jednym kroku.

$$F_0 \leftarrow \{S\}$$
 for $i=1$ to $2|w|-1$ do $F_{i+1} \leftarrow \bigcup_{w \in F_i} M(w)$ if $w \in F_{2|w|-1}$ then return "TAK" else return "NIE"

Poprawność: Każda produkcja gramatyki w normalnej postaci Chomsky'ego albo zwiększa o jeden długość wyprowadzanej frazy albo zamienia symbol nieterminalny na terminalny. Tak więc każde słowo z języka o długości n jest wyprowadzane z S po 2n-1 krokach.

Koszt: Czynnikiem determinującym koszt algorytmu jest koszt pętli wewnętrznej, a ten w głównym stopniu zależy od wielkości zbiorów F_i . Niestety, nawet dla tak prostych gramatyk jak ta z Przykładu 1, zbiory F_i mogą zawierać wykładniczo wiele słów.

2.5.3 Algorytm dynamiczny

IDEA:

Jeśli $w=a_1\ldots a_n$ jest słowem z języka L(G), to pierwsza produkcja zastosowana w jego wyprowadzeniu (o ile n>1) musi mieć postać $S\to AB$. Ponieważ dalsze wyprowadzenie z symbolu A jest niezależne od wyprowadzenia z symbolu B, więc musi istnieć i ($1\leq i\leq n-1$) takie, że z $A\stackrel{*}{\Rightarrow} a_1\ldots a_i$ oraz $B\stackrel{*}{\Rightarrow} a_{i+1}\ldots a_n$.

Na postawie tej obserwacji możemy łatwo zbudować algorym rekurencyjny, jednak czas jego działania może być wykładniczy. W szczególności algorytm taki wielokrotnie może próbować wyprowadzać ten sam fragment słowa w z tego samego symbolu nieterminalnego.

Przykład 2. Niech gramatyka zawiera (między innymi) produkcje $S \to AB$ oraz $A \to AA$. Na drugim poziomie rekursji rekurencyjna procedura może być wywoływana dla A i podsłów $a_1 \dots a_i$ (dla $i=1,\dots,n-1$); wewnątrz każdego z tych wywołań będzie ona znów wywoływana m.in. dla A i podsłów $a_1 \dots a_j$ $(j=1,\dots,i-1)$.

Podejście dynamiczne polega na obliczeniu dla każdego podsłowa słowa w (począwszy od podsłow jednoliterowych a skończywszy na całym w) zbioru nieterminali, z których da się to podsłowo wyprowadzić. Innymi słowy, celem jest wyznaczenie zbiorów $m_{i,j}$ $(1 \le i \le j \le n)$:

П

$$m_{i,j} = \{ A \mid A \in V_N \& A \stackrel{*}{\Rightarrow} a_i \dots a_j \}$$

Odpowiedzią algorytmu będzie wartość wyrażenia $S \in m_{1,n}$.

Zbiory $m_{i,j}$ wyznaczyć można na podstawie następujących zależności:

$$m_{i,i} = \{A \mid (A \to a_i) \in P\} \text{ dla } i = 1, \dots, n$$

$$m_{i,j} = \bigcup_{k=i}^{j-1} m_{i,k} \otimes m_{k+1,j}$$
dla $1 \leq i < j \leq n$

gdzie $m_{i,k} \otimes m_{k+1,j} = \{A \mid (A \to BC) \in P \text{ dla pewnych } B \in m_{i,k} \text{ oraz } C \in m_{k+1,n} \}$

KOSZT: Łatwo sprawdzić, że algorytm wykonuje $\Theta(n^3)$ operacji \otimes . Ponieważ koszt jednej operacji \otimes jest stały (patrz Uwagi implementacyjne), $\Theta(n^3)$ opisuje koszt całego algorytmu.

Uwagi implementacyjne. Elementy obliczanej tablicy są zbiorami. To stanowi istotną różnicę w stosunku do poprzednich przykładów, gdzie elementy tablicy były prostego typu. Przyjęcie odpowiedniej struktury danych do pamiętania zbiorów $m_{i,j}$ oraz wybór metody obliczania wyniku operacji \otimes może mieć istotny wpływ na koszt algorytmu.

Przykładowo: zbiory $m_{i,j}$ możemy pamiętać jako wektory charakterystyczne lub jako listy. W pierwszym przypadku potrzebujeny $\sim (1/2)n^2|V_N|$ bitów na zapamiętanie tablicy. W drugim przypadku ponosimy spore koszty pamięciowe związane z używaniem wskaźników - jednak mogą one być opłacalne, gdy w średnim przypadku rozmiar zbiorów $m_{i,j}$ jest nieduży. W tym przypadku rozsądną metodą obliczania $m_{i,k} \otimes m_{k+1,j}$ może okazać się zwykłe przeglądanie list:

```
\begin{array}{ll} \text{for each } B \in m_{i,k} \text{ do} \\ \text{for each } C \in m_{k+1,j} \text{ do} \\ \text{if } BC \text{ jest prawa strona produkcji z } P \\ \text{then } m_{i,j} \leftarrow m_{i,j} \cup \{ \text{ symbol z lewej strony tej produkcji } \} \end{array}
```

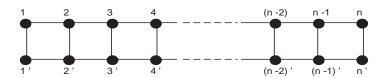
Przy odpowiednim zapamiętaniu informacji o produkcjach, koszt takiego obliczenia nie zależy od liczby produkcji i jest proporcjonalny do iloczynu długości list, co w rozważanym przypadku może być znacznie mniejsze od $|V_N|^2$. Jeśli liczba produkcji jest niewielka opłacalne może być zastosowanie innego sposobu:

```
\begin{array}{l} \text{for each } (A \to BC) \in P \text{ do} \\ \\ \text{if } B \in m_{i,k} \ \& \ C \in m_{k+1,j} \text{ then } m_{i,j} \leftarrow m_{i,j} \cup \{A\} \end{array}
```

Sposób ten jest szczególnie atrakcyjny przy wektorowej reprezentacji zbiorów, ponieważ wówczas czas odpowiedzi na pytanie o przynależność elementu do zbioru jest stały i koszt powyższej pętli wynosi $\Theta(|P|)$.

2.6 Drzewa rozpinające drabin

Definicja 5 Drabiną n-elementową nazywamy graf D_n przedstawiony na rysunku 1



Rysunek 1: $Drabina D_n$

PROBLEM:

Dane: liczby naturalne n, k;

ciąg par liczb naturalnych $\{u_i, v_i\}$ (i = 1, ..., m)

INTERPRETACJA: pary $\{u_i, v_i\}$ określają wyróżnione krawędzie w n-elementowej dra-

binie;

Wynik: Liczba drzew rozpinających o k krawędziach wyróżnionych.

Ideę algorytmu przedstawimy rozważając prostszy problem, a mianowicie problem wyznaczania liczby drzew rozpinających w D_n (bez uwzględniania krawędzi wyróżnionych). Co prawda, w takim przypadku można w prosty sposób wyprowadzić zwięzły wzór na tę liczbę, lecz nie to jest naszym celem.

W dalszym ciągu, mówiąc o drabinie D_i , będziemy mieć na myśli podgraf drabiny D_i indukowany przez wierzchołki $\{1, \ldots, i, 1', \ldots, i'\}$.

Fakt 3 Niech T będzie dowolnym drzewem rozpinającym drabiny D_{i+1} , dla dowolnego $i \geq 1$. Wówczas $T \cap D_i$ jest albo

- $drzewem\ rozpinającym\ drabiny\ D_i\ albo$
- lasem rozpinającym grafu D_i złożonym z dwóch drzew; jedno z tych drzew zawiera wierzchołek i a drugie wierzchołek i'.

Analogiczna własność zachodzi, gdy T jest lasem rozpinającym drabiny D_{i+1} , złożonym z dwóch drzew, przy czym jedno z tych drzew zawiera wierzchołek (i+1), a drugie - wierzchołek i'+1).

Niech S_i oznacza zbiór drzew rozpinających drabiny D_i , a N_i zbiór lasów rozpinających, o których mowa w Fakcie 3, w drabinie D_i . Naszym celem jest policzenie wartości $|S_n|$.

IDEA ALGORYTMU: Kolejno dla i = 1, ..., n liczymy wartości $|S_i|$ oraz $|N_i|$, korzystając z zależności przedstawionych w poniższym fakcie:

Fakt 4 (a)
$$|S_1| = |N_1| = 1$$

(b) Dla każdego i > 1:

$$|S_i| = 3|S_{i-1}| + |N_{i-1}|,$$

 $|N_i| = 2|S_{i-1}| + |N_{i-1}|.$

Dowód:

- (a) Oczywiste.
- (b) Niech $K_i = \{(i-1,i), ((i-1)',i'), (i,i')\}$ będzie zbiorem krawędzi, którymi D_i różni się od D_{i-1} . Z dowolnego drzewa rozpinającego $T \in S_{i-1}$ można utworzyć trzy różne drzewa rozpinające z S_i poprzez dodanie dowolnych dwóch krawędzi ze zbioru K_i . Ponadto, dodając wszystkie krawędzie z K_i do dowolnego lasu z N_{i-1} moźna utworzyć jedno drzewo z S_i . To uzasadnia pierwszy ze wzorów.

Dodając krawędź (i-1,i) do drzewa $T \in S_{i-1}$ otrzymujemy las z N_i . Jedno z jego drzew zawiera wierzchołek i, a drugie z drzew składa się z izolowaneo wierzchołka $\{i'\}$. Analogicznie otrzymujemy jeden las dodając do T krawędź ((i-1)',i'). Ponadto, z każdego lasu z N_{i-1} , po dodaniu dwóch poziomych krawędzi (i-1,i) oraz ((i-1)',i'), otrzymujemy jeden las z N_i . To uzasadnia drugi wzór.

Teraz w prosty sposób możemy tę metodę uogólnić do rozwiązania problemu liczenia drzew rozpinających z wyróżnionymi krawędziami. W tym celu zamiast czterech zbiorów S_i i N_i , rozważamy 2(k+1) zbiorów: $S_i(j)$, $N_i(j)$, gdzie parametr j ($j=0,\ldots,k$) oznacza liczbę krawędzi wyróżnionych. Przykładowo: $S_i(j)$ będzie się równać liczbie drzew rozpinających w drabinie D_i zawierających dokładnie j krawędzi wyróżnionych. Wyprowadzenie wzorów analogicznych do tych z Faktu 4 pozostawiamy jako proste ćwiczenie.