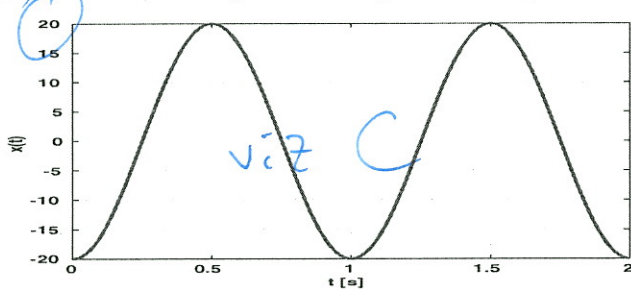


Semestrální zkouška ISS, 1. opravný termín, 23.1.2018, skupina D

Login: Příjmení a jméno: Podpis:
(čitelně!)

Příklad 1 Na obrázku je periodický signál se spojitým časem (posunutá cosinusovka) s kruhovou frekvencí $\omega_1 = 2\pi$ rad/s. Napište indexy a hodnoty všech nenulových koeficientů Fourierovy řady c_k .



$$c_1 = 10 e^{-j\pi/4} \text{ nebo } 10 e^{j\pi/4}$$
$$c_{-1} = 10 e^{j\pi/4} \text{ nebo } 10 e^{-j\pi/4}$$

Příklad 2 Fourierova řada reálného periodického signálu se spojitým časem má nenulové koeficienty $c_1 = 7e^{-j\pi/8}$, $c_3 = 1e^{j\pi/7}$. Napište indexy a hodnoty chybějících nenulových koeficientů, nebo "nechybí žádné".

$$c_{-1} = c_1^* = 7 e^{j\pi/8}$$
$$c_{-3} = c_3^* = 1 \cdot e^{-j\pi/7}$$

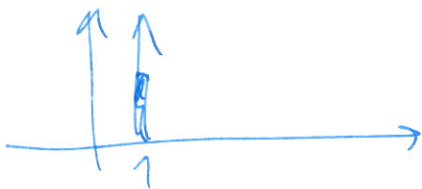
Příklad 3 Pro signál se spojitým časem $x(t)$, který má tvar obdélníka, vychází argumentová část spektrální funkce následovně:

$$\arg X(j\omega) = \begin{cases} +\pi & \text{pro intervaly } [1000\pi, 2000\pi], [3000\pi, 4000\pi], \dots \\ -\pi & \text{pro intervaly } [-1000\pi, -2000\pi], [-3000\pi, -4000\pi], \dots \\ 0 & \text{jinde} \end{cases}$$

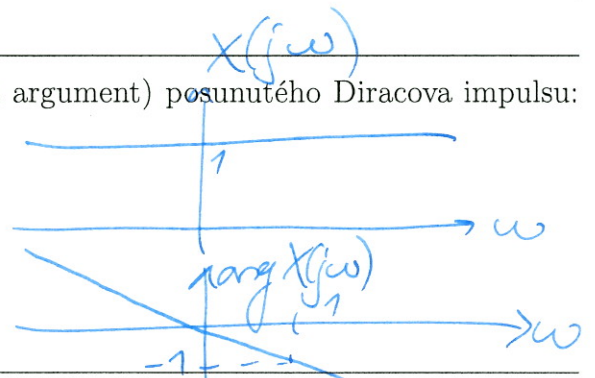
Nakreslete argumentovou část spektrální funkce signálu $y(t)$, který je oproti $x(t)$ o 1 ms zpožděný: $y(t) = x(t - 0.001)$.

viz A

Příklad 4 Vypočítejte a nakreslete spektrální funkci (modul i argument) posunutého Diracova impulsu: $x(t) = \delta(t - 1)$

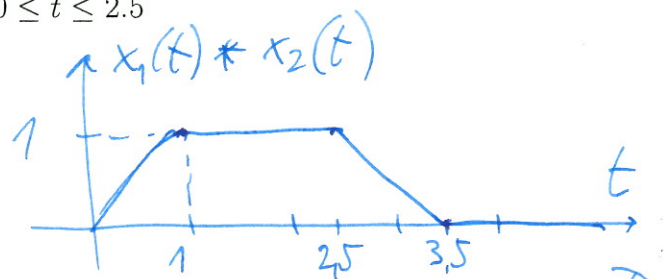
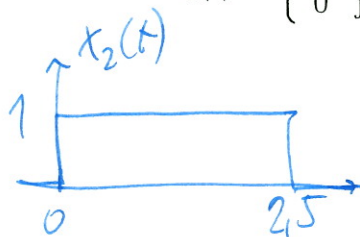
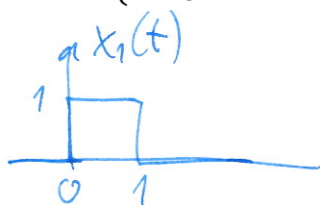


$$X(j\omega) = e^{-j\omega}$$

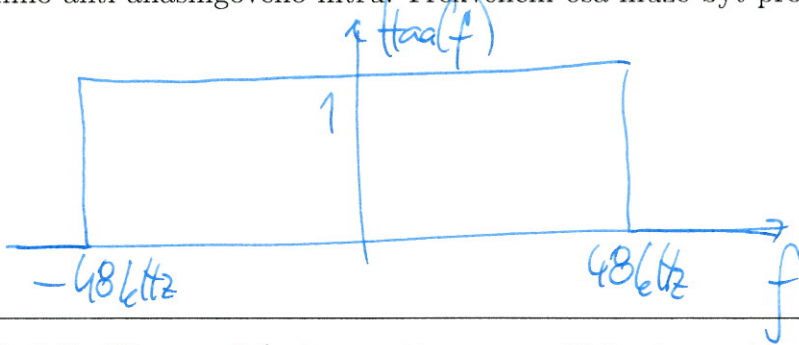


Příklad 5 Nakreslete výsledek konvoluce dvou signálů se spojitým časem: $y(t) = x_1(t) \star x_2(t)$,

$$x_1(t) = \begin{cases} 1 & \text{pro } 0 \leq t \leq 1 \\ 0 & \text{jinde} \end{cases} \quad \text{a} \quad x_2(t) = \begin{cases} 1 & \text{pro } 0 \leq t \leq 2.5 \\ 0 & \text{jinde} \end{cases}$$



Příklad 6 Vzorkování probíhá se vzorkovací frekvencí $F_s = 96$ kHz. Nakreslete frekvenční charakteristiku ideálního anti-aliasingového filtru. Frekvenční osa může být pro jednoduchost v Hz.



viž A

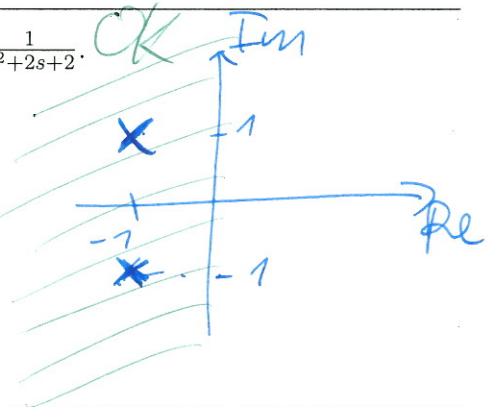
Příklad 7 Přenosová funkce systému se spojitým časem je: $H(s) = \frac{1}{s+1}$. Nakreslete přibližný průběh modulu frekvenční charakteristiky tohoto systému $|H(j\omega)|$ pro kladné frekvence ω . Přesně určete hodnoty modulu pro $\omega = 0$ rad/s a pro $\omega = \infty$ rad/s.

viž A

Příklad 8 Přenosová funkce systému se spojitým časem je: $H(s) = \frac{1}{s^2+2s+2}$. Určete póly a rozhodněte, zda je systém stabilní.

$$s_{1/2} = \frac{-2 \pm \sqrt{4 - 8}}{2} = \frac{-2 \pm 2j}{2} = \begin{cases} -1-j \\ -1+j \end{cases}$$

Stabilní



Příklad 9 Diskrétní signál $x[n]$ má pouze tři nenulové hodnoty: $x[-1] = 1$, $x[0] = 2$ a $x[1] = 1$. Vypočtěte jeho Fourierovu transformaci s diskretním časem (DTFT) a nakreslete ji v intervalu normovaných kruhových frekvencí $0 \dots 4\pi$ rad. Vzhledem k tomu, že je signál sudý, vyjde DTFT reálná, nemusíte ji proto dělit na modul a argument.

viž A

Příklad 10 Signál s diskretním časem je dán jako $x[n] = \cos(\pi n)$. Napište nebo nakreslete, jak bude tento signál vypadat po vynásobení okénkovou funkcí $R_4[n]$.

viž A

D

Příklad 11 Vypočtěte kruhovou konvoluci dvou signálů s diskrétním časem o délce $N = 5$:

n	0	1	2	3	4
$x_1[n]$	4	0	1	0	1
$x_2[n]$	-1	1	0	3	1
$x_1[n] \circledast x_2[n]$	0	5	2	14	3

Příklad 12 V libovolném programovacím jazyce (kromě Matlab, Octave, atd), napište úsek kódu pro výpočet modulu k -tého koeficientu Diskrétní Fourierovy transformace (DFT) $|X[k]|$ reálného signálu $x[n]$. Proměnná N obsahuje počet vzorků a vstupní vzorky jsou uloženy v poli x . Je povoleno využít pouze funkce `sin`, `cos` a `sqrt`; programovací jazyk neumí komplexní čísla, práci s nimi musíte naprogramovat sami.

viž A

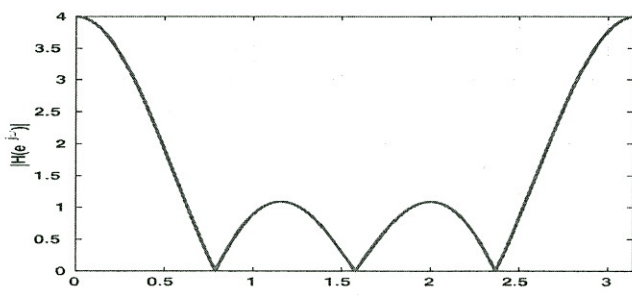
Příklad 13 Koeficienty Diskrétní Fourierovy Transformace (DFT) reálného signálu $x[n]$ o délce $N = 16$ jsou $X[k]$. Koeficienty signálu $y[n]$ jsou dány jako $Y[k] = X[k]e^{-j2\pi\frac{3}{16}k}$. Napište matematicky nebo slovně vztah mezi signály $x[n]$ a $y[n]$.

viž A

Příklad 14 Výstupní vzorek $y[n]$ číslicového filtru je vypočítán jako aritmetický průměr současného a čtyř předcházejících vzorků na vstupu: $x[n-4]$, $x[n-3]$, $x[n-2]$, $x[n-1]$, $x[n]$. Nakreslete schéma tohoto filtru.

viž A

Příklad 15 Modul frekvenční charakteristiky $|H(e^{j\omega})|$ čistě FIR filtru 6-řádu (v čitateli jsou tedy koeficienty $b_0 \dots b_6$) je na obrázku. Nakreslete v z -rovině přibližně pozice nulových bodů filtru. Nezapomeňte, že pokud jsou nulové body komplexní, musí být v komplexně sdružených párech.



viž A

D

Příklad 16 Přenosová funkce číslicového filtru je $H(z) = \frac{1}{1-0.707z^{-1}}$. Určete modul a argument frekvenční charakteristiky tohoto filtru $H(e^{j\omega})$ na normované kruhové frekvenci $\omega = \frac{\pi}{4}$ rad.
 Pomůcka: $\sqrt{2} = 1.414$, $\frac{1}{\sqrt{2}} = 0.707$

viz A

Příklad 17 Napište matici (masku) 2D filtru o velikosti 3×3 pro zvýraznění šikmých (zprava nahoře doleva dolů) hran v obrázku.

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

nebo $\pm \frac{1}{4}$

Příklad 18 Pixely obrázku o rozměrech 100×100 mají hodnoty 0 (černá) až 1 (bílá). Napište, zda bude koeficient $X[0,0]$ jeho 2D diskrétní Fourierovy transformace (2D-DFT) reálný nebo komplexní a v jakém intervalu bude jeho hodnota.

viz A

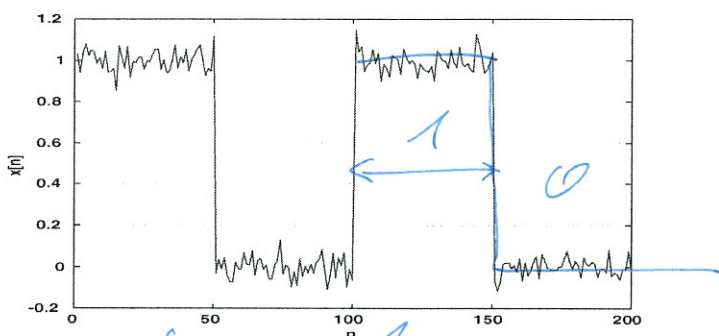
Příklad 19 V tabulce jsou hodnoty vzorku $n = 7$ náhodného signálu pro $\Omega = 10$ realizací:

ω	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
$\xi_\omega[7]$	-0.34	2.03	1.72	0.93	1.71	0.79	0.87	2.48	2.42	2.41

Proveďte souborový odhad distribuční funkce $F(x, 7)$ a nakreslete ji.

viz A

Příklad 20 Na obrázku je signál o délce $N = 200$ vzorků ovlivněný šumem. Odhadněte zadaný autokorelační koeficient. Použijte standardní vychýlený odhad: $\hat{R}_{vyh}[k] = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x[n]x[n+k]$.



$$R[100] = \frac{50}{200} = \frac{1}{4}$$

D