



# Distribuované sledování paprsku

© 1996-2016 Josef Pelikán CGG MFF UK Praha

pepca@cgg.mff.cuni.cz
http://cgg.mff.cuni.cz/~pepca/

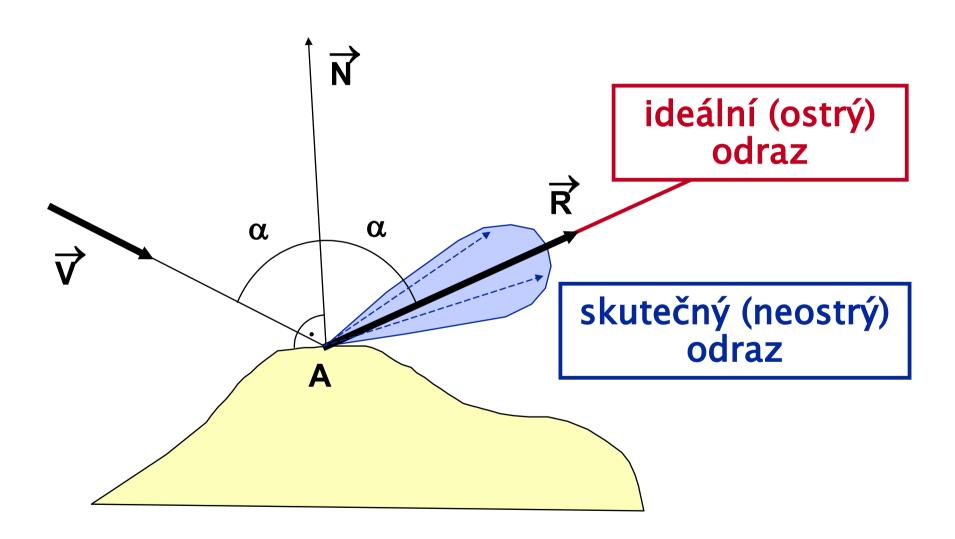
# Distribuované sledování paprsku



- zvýšení kvality (věrnosti) generovaného obrazu
  - měkké stíny, odrazy a lomy světla
  - rozmazání pohybem
  - simulace hloubky ostrosti světelného objektivu
  - rozklad světla při lomu (index lomu závisí na  $\lambda$ )
- zavedení nových proměnných do obrazové funkce
  - úhel odrazu, lomu, vlnová délka světla, pozice bodu na světelném zdroji, na čočce objektivu, čas, ..

# Vznik neostrého odrazu









Ostrý odraz:

$$(V) = (R)$$

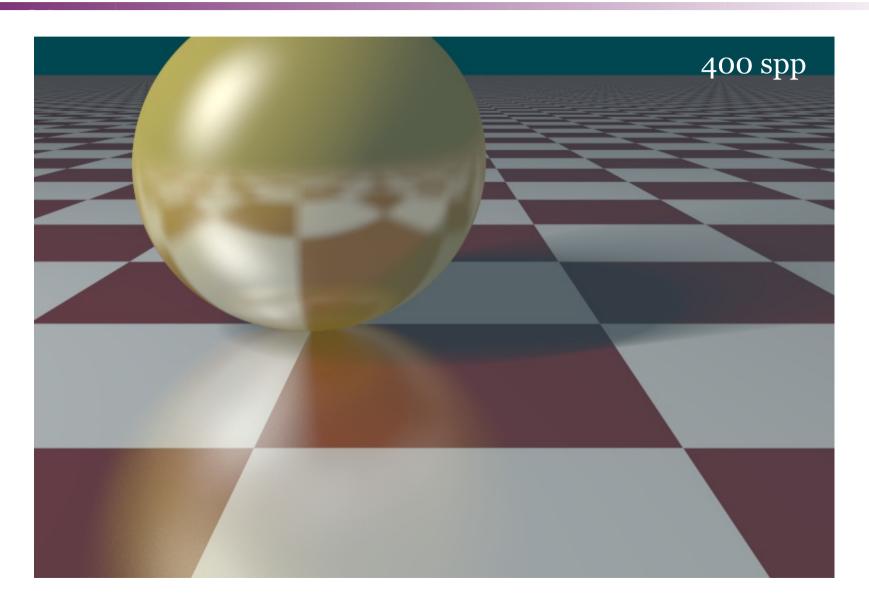
(jeden odražený paprsek)

### Neostrý odraz:

(vážený integrální průměr přes všechny směry odrazu)

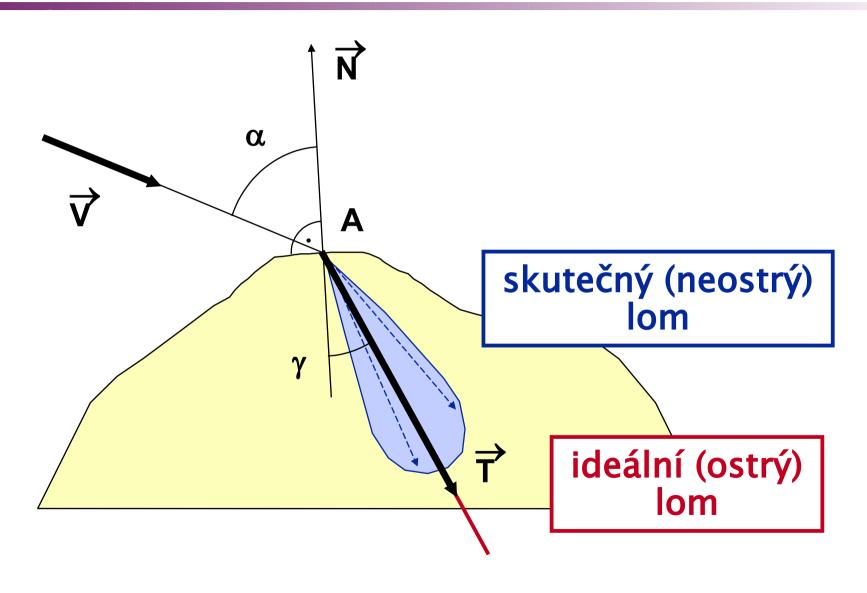


### Ukázka neostrého odrazu



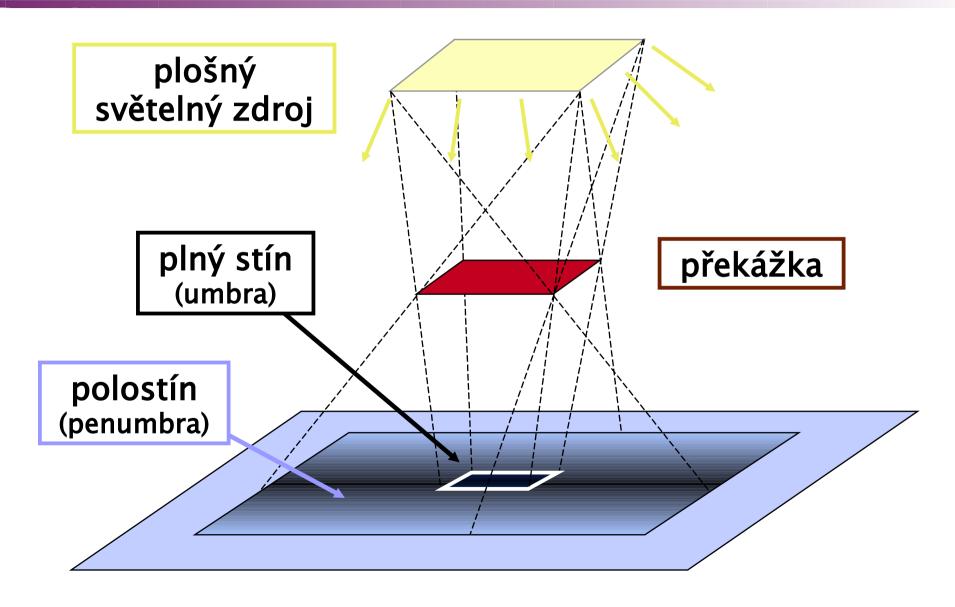
# Neostrý lom





# Vznik měkkého stínu









### Příspěvek bodového světelného zdroje:

$$\mathbf{I}(\mathbf{A}) = \begin{pmatrix} \mathbf{I}_{\mathbf{L}} & \text{pokud je zdroj vidět z bodu } \mathbf{A} \\ \mathbf{0} & \text{jinak} \end{pmatrix}$$

### Příspěvek homogenního plošného zdroje:

$$I(A) = I_L \cdot \underline{S[\%]}$$

podíl části světelného zdroje viditelné z bodu A





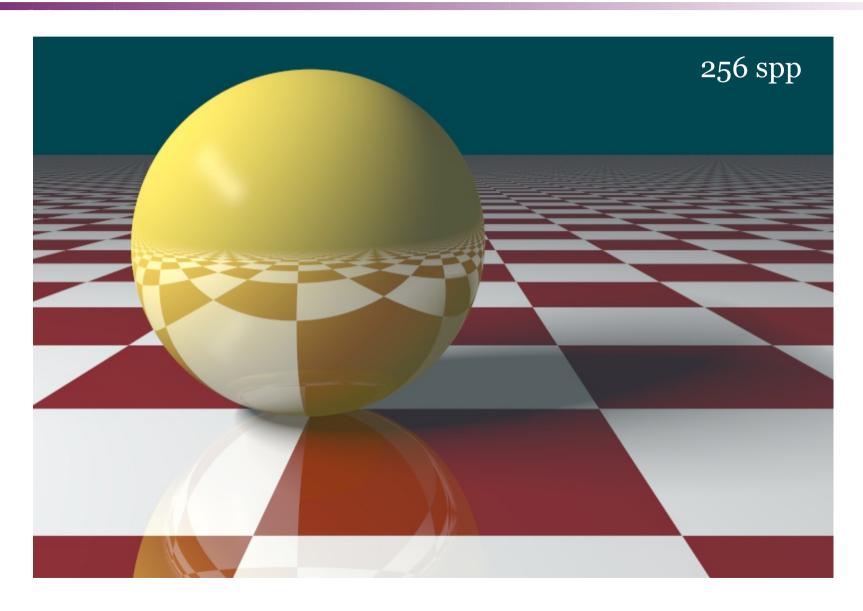
### Příspěvek nehomogenního plošného zdroje:

$$I(A) = \iint_{\text{plocha zdroje}} I_L(u, v) \cdot \underline{vis}(A, u, v) du dv$$

#### funkce viditelnosti

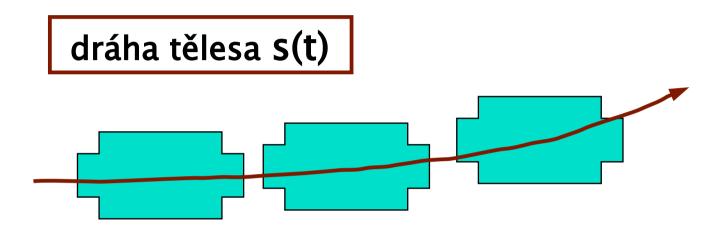












snímaný interval: (doba otevření závěrky)

zobrazení scény v čase t:

$$f(t) = f(x,y,t)$$





#### Obecná pohybem rozmazaná scéna:

$$f_{\text{blurr}} = \int_{t_1}^{t_2} f(t) dt$$





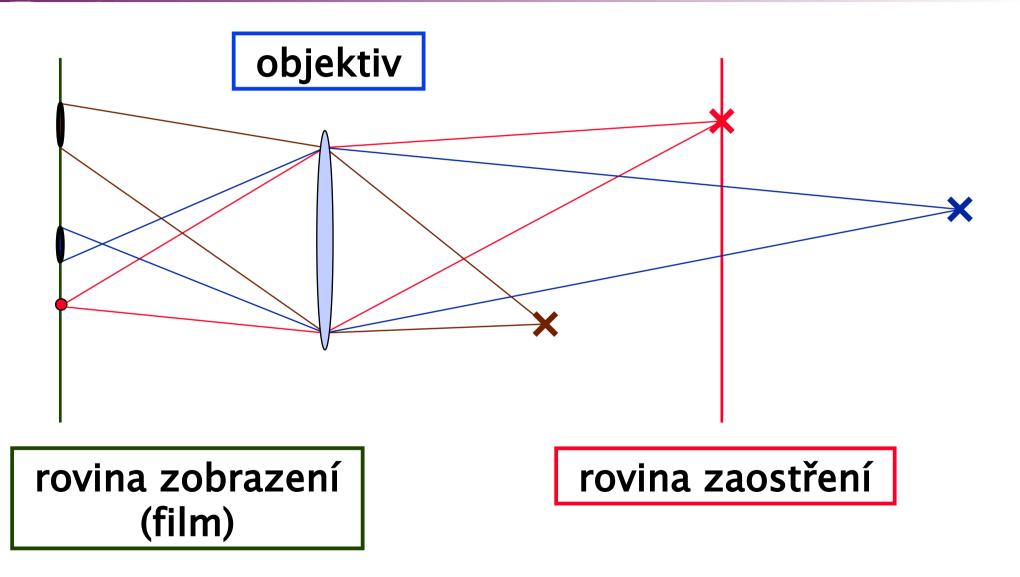
# Zobrazení scény s jediným pohybujícím se objektem:

$$\mathbf{f}_{blurr} = \frac{\int_{t_1}^{t_2} \mathbf{f}(t) \cdot |\mathbf{s}'(t)|^{-1} dt}{\int_{t_1}^{t_2} |\mathbf{s}'(t)|^{-1} dt}$$

$$|s'(t)| \neq 0 \text{ na} \langle t_1, t_2 \rangle$$

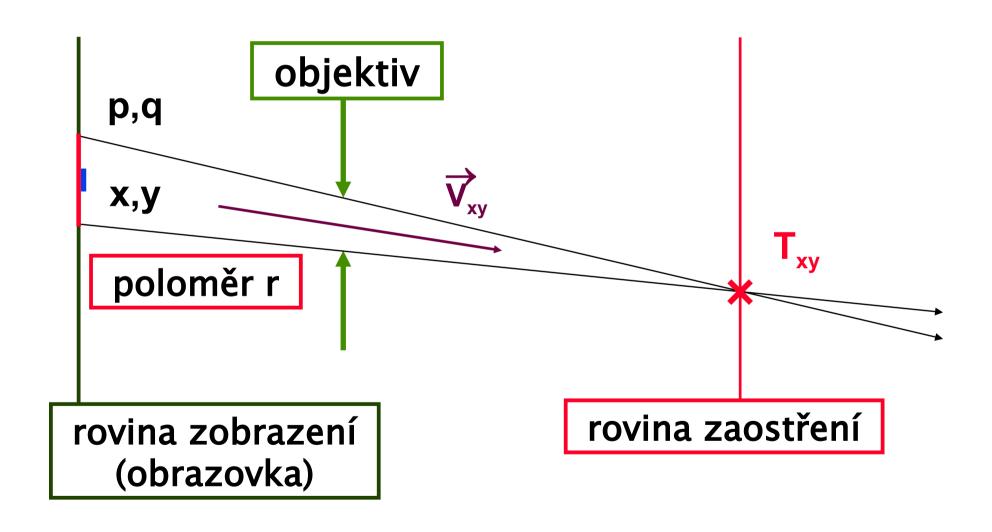
# Hloubka ostrosti objektivu







## Geometrické zjednodušení







### Model dírkové kamery:

$$f(x,y) = I(V_{xy})$$

$$V_{xy} = T_{xy} - [x, y, 0]$$
$$V_{pq} = T_{xy} - [p, q, 0]$$

$$V_{pq} = T_{xy} - [p, q, 0]$$

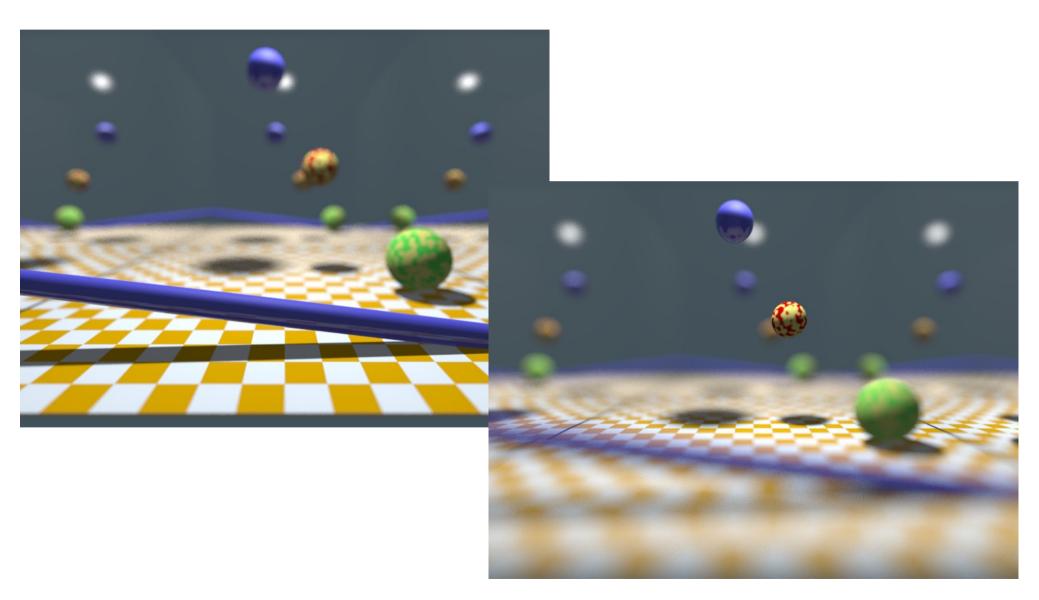
### Model plošného objektivu:

$$f(x,y) = \int (V_{pq}) dp dq$$

$$kruh kolem [x,y]$$

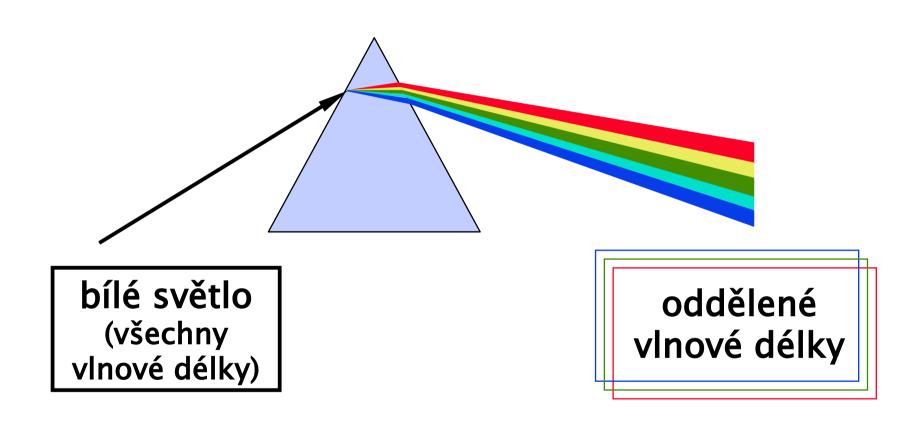






### Rozklad světla





obrazová funkce:  $f(\lambda) = f(x,y,\lambda)$ 





### Barva pixelu při distribuci ve spektru:

$$R(x,y) = \int\limits_{\text{spektrum}} f(x,y,\lambda) \cdot R(\lambda) \ d\lambda$$

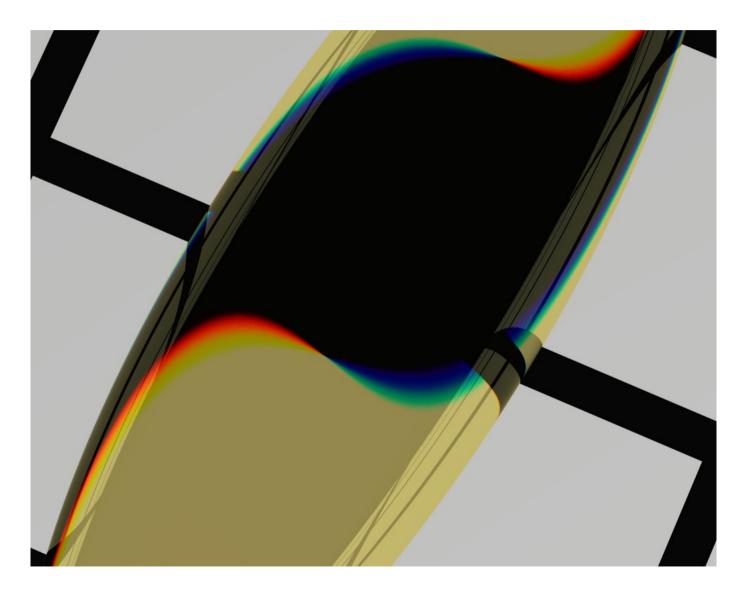
$$G(x,y) = \int\limits_{\text{spektrum}} f(x,y,\lambda) \cdot \underline{G(\lambda)} \ d\lambda$$

$$f(x,y) = \int\limits_{\text{spektrum}} f(x,y,\lambda) \cdot \underline{B(\lambda)} \ d\lambda$$

$$f(x,y) = \int\limits_{\text{spektrum}} f(x,y,\lambda) \cdot \underline{B(\lambda)} \ d\lambda$$







### **Implementace**



- integrály se odhadují stochasticky (metodami Monte-Carlo)
  - spočítá se konečný počet vzorků (paprsků)
  - integrál se odhadne sumou
- vážená integrální střední hodnota
  - použije se uniformní vzorkování a příslušná váhová funkce
  - konstrukce neuniformního vzorkování (sekvenční Poissonovo diskové vzorkování)

# Kombinované metody

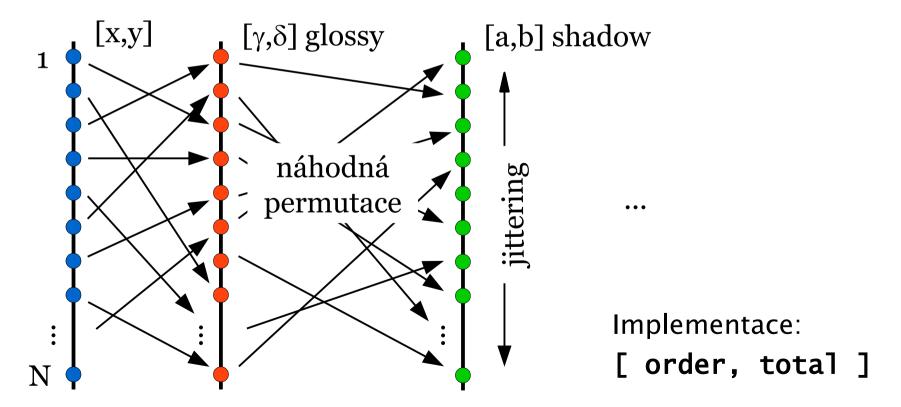


- libovolné metody lze vzájemně kombinovat
  - i s vyhlazováním ("anti-aliasing")
  - vznikají integrály vyšších řádů např. dimenze 10:
     vyhlazování (2), hloubka ostrosti (2), neostrý odraz (2),
     měkký stín (2), rozmazání pohybem (1), rozklad světla (1)
- výběr vzorkovací metody:
  - stochastické vzorkování ("roztřesení", ..)
  - ve vyšších dimenzích pracuje efektivně "<u>nezávislé</u> roztřesení" ("N věží") skryté vzorkování
  - adaptivní vzorkování

# Skryté vzorkování



- → je dán jen počet vzorků (primárních paprsků) na pixel
  - každá vnitřní komponenta může vzorkovat sama
  - libovolný počet přidaných dimenzí vzorkování







- A. Glassner: An Introduction to Ray Tracing, Academic Press, London 1989, 171-199
- A. Watt, M. Watt: Advanced Animation and Rendering Techniques, Addison-Wesley, Wokingham 1992, 262-265