Výroková a predikátová logika - X

Petr Gregor

KTIML MFF UK

ZS 2015/2016

1/26

Redukce nesplnitelnosti na úroveň VL

Je-li otevřená teorie nesplnitelná, lze to "doložit na konkrétních prvcích". Např. teorie

$$T = \{ P(x, y) \lor R(x, y), \neg P(c, y), \neg R(x, f(x)) \}$$

jazyka $L=\langle P,R,f,c\rangle$ nemá model, což lze doložit nesplnitelnou konjunkcí konečně mnoha instancí (některých) axiomů teorie T v konstantních termech

$$(P(c,f(c)) \lor R(c,f(c))) \land \neg P(c,f(c)) \land \neg R(c,f(c)),$$

což je lživá formule ve tvaru výroku

$$(p \lor r) \land \neg p \land \neg r.$$

Instance $\varphi(x_1/t_1,\ldots,x_n/t_n)$ otevřené formule φ ve volných proměnných x_1,\ldots,x_n je *základní (ground) instance*, jsou-li všechny termy t_1,\ldots,t_n konstantní. Konstantní termy nazýváme také *základní (ground) termy*.



2/26

Herbrandův model

Nechť $L=\langle \mathcal{R}, \mathcal{F} \rangle$ je jazyk s alespoň jedním konstantním symbolem. (Je-li třeba, do L přidáme nový konstantní symbol.)

- Herbrandovo univerzum pro L je množina všech konstantních termů z L.

 Např. pro $L = \langle P, f, c \rangle$, kde P je relační, f je binární funkční, c konstantní $A = \{c, f(c, c), f(f(c, c), c), f(c, f(c, c)), f(f(c, c), f(c, c)), \ldots\}$
- Struktura $\mathcal A$ pro L je *Herbrandova struktura*, je-li doména A Herbrandovo univerzum pro L a pro každý n-ární funkční symbol $f \in \mathcal F$ a $t_1, \ldots, t_n \in A$,

$$f^A(t_1,\ldots,t_n)=f(t_1,\ldots,t_n)$$

(včetně n=0, tj. $c^A=c$ pro každý konstantní symbol c). Poznámka Na rozdíl od kanonické struktury nejsou předepsané relace.

Např.
$$\mathcal{A}=\langle A,P^A,f^A,c^A\rangle$$
, kde $P^A=\emptyset$, $c^A=c$ a $f^A(c,c)=f(c,c)$, \ldots

ullet *Herbrandův model* teorie T je Herbrandova struktura, jež je modelem T.

Herbrandova věta

Věta Nechť T je otevřená teorie jazyka L bez rovnosti a s alespoň jedním konstantním symbolem. Pak

- (a) T má Herbrandův model, anebo
- (b) existuje konečně mnoho základních instancí axiomů z T, jejichž konjunkce je nesplnitelná, a tedy T nemá model.

Důkaz Nechť T' je množina všech základních instancí axiomů z T. Uvažme dokončené (např. systematické) tablo τ z T' v jazyce L (bez přidávání nových konstant) s položkou $F \perp v$ kořeni.

- Obsahuje-li tablo τ bezespornou větev V, kanonický model z větve V je Herbrandovým modelem teorie T.
- Jinak je τ sporné, tj. $T' \vdash \bot$. Navíc je konečné, tedy \bot je dokazatelný jen z konečně mnoha formulí T', tj. jejich konjunkce je nesplnitelná.

Poznámka V případě jazyka L s rovností teorii T rozšíříme na T* o axiomy rovnosti pro L a pokud T^* má Herbrandův model A, zfaktorizujeme ho dle $=^A$.

Důsledky Herbrandovy věty

Nechť *L* je jazyk obsahující alespoň jeden konstantní symbol.

Důsledek Pro každou otevřenou $\varphi(x_1,\ldots,x_n)$ jazyka L je $(\exists x_1)\ldots(\exists x_n)\varphi$ pravdivá, právě když existují konstantní termy t_{ij} jazyka L takové, že

$$\varphi(x_1/t_{11},\ldots,x_n/t_{1n})\vee\ldots\vee\varphi(x_1/t_{m1},\ldots,x_n/t_{mn})$$

je (výroková) tautologie.

 $D\mathring{u}kaz$ $(\exists x_1)\dots(\exists x_n)\varphi$ je pravdivá \Leftrightarrow $(\forall x_1)\dots(\forall x_n)\neg\varphi$ je nesplnitelná \Leftrightarrow $\neg\varphi$ je nesplnitelná. Ostatní vyplývá z Herbrandovy věty pro $\neg\varphi$.

Důsledek Otevřená teorie T jazyka L má model, právě když teorie T' všech základních instancí axiomů z T má model.

Důkaz Má-li T model \mathcal{A} , platí v něm každá instance každého axiomu z T, tedy \mathcal{A} je modelem T'. Nemá-li T model, dle H. věty existuje (konečně) formulí z T', jejichž konjunkce je nesplnitelná, tedy T' nemá model. \square



Úvod

Rezoluční metoda v PL - úvod

- Zamítací procedura cílem je ukázat, že daná formule (či teorie) je nesplnitelná.
- Předpokládá otevřené formule v CNF (v množinové reprezentaci). Literál je (tentokrát) atomická formule nebo její negace. *Klauzule* je konečná množina literálů,

 značí prázdnou klauzuli. Formule (v množinové reprezentaci) je množina (i nekonečná) klauzulí. Poznámka Každou formuli (teorii) umíme převést na ekvisplnitelnou otevřenou formuli (teorii) v CNF, tj. na formuli v množinové reprezentaci.
- Rezoluční pravidlo je obecnější umožňuje rezolvovat přes literály, které jsou unifikovatelné.
- Rezoluce v PL je založená na rezoluci ve VL a unifikaci.



Lokální význam proměnných

Proměnné v rámci klauzule můžeme přejmenovat.

Nechť φ je (vstupní) otevřená formule v CNF.

- Formule φ je splnitelná, právě když její generální uzávěr φ' je splnitelný.
- Pro každé formule ψ , χ a proměnnou x

$$\models \quad (\forall x)(\psi \wedge \chi) \ \leftrightarrow \ (\forall x)\psi \wedge (\forall x)\chi$$

(i když x je volná v ψ a χ zároveň).

- Každou klauzuli ve φ lze tedy nahradit jejím generálním uzávěrem.
- Uzávěry klauzulí lze variovat (přejmenovat proměnné).

Např. variovaním druhé klauzule v (1) získáme ekvisplnitelnou formuli (2).

- (1) $\{\{P(x), Q(x, y)\}, \{\neg P(x), \neg Q(y, x)\}\}$
- (2) $\{\{P(x), Q(x, y)\}, \{\neg P(v), \neg Q(u, v)\}\}$



Přímá redukce do VL

Herbrandova věta umožňuje následující postup. Je ale značně neefektivní.

- Nechť S je (vstupní) formule v množinové reprezentaci.
- Lze předpokládat, že jazyk obsahuje alespoň jeden konstantní symbol.
- Nechť S' je množina všech základních instancí klauzulí z S.
- Zavedením prvovýroků pro každou atomickou sentenci lze S' převést na (případně nekonečnou) výrokovou formuli v množinové reprezentaci.
- Rezolucí na úrovni VL ověříme její nesplnitelnost.

Např. pro
$$S = \{\{P(x,y), R(x,y)\}, \{\neg P(c,y)\}, \{\neg R(x,f(x))\}\}$$
 je
$$S' = \{\{P(c,c), R(c,c)\}, \{P(c,f(c)), R(c,f(c))\}, \{P(f(c),f(c)), R(f(c),f(c))\} \dots, \{\neg P(c,c)\}, \{\neg P(c,f(c))\}, \dots, \{\neg R(c,f(c))\}, \{\neg R(f(c),f(f(c)))\}, \dots\}$$

nesplnitelná, neboť na úrovni VL je

$$S' \supseteq \{\{P(c,f(c)), R(c,f(c))\}, \{\neg P(c,f(c))\}, \{\neg R(c,f(c))\}\} \vdash_R \Box.$$

4□ > 4Ē > 4Ē > 4□ >

Substituce - příklady

Efektivnější je využívat vhodných substitucí. Např. pro

- a) $\{P(x), Q(x, a)\}$, $\{\neg P(y), \neg Q(b, y)\}$ substitucí x/b, y/a dostaneme $\{P(b), Q(b, a)\}$, $\{\neg P(a), \neg Q(b, a)\}$ a z nich rezolucí $\{P(b), \neg P(a)\}$. Nebo substitucí x/y a rezolucí dle P(y) dostaneme $\{Q(y, a), \neg Q(b, y)\}$.
- b) $\{P(x), Q(x, a), Q(b, y)\}, \{\neg P(y), \neg Q(u, y)\}$ substituce x/b, y/a, u/b, v/a
- dává $\{P(b), Q(b,a)\}$, $\{\neg P(a), \neg Q(b,a)\}$ a z nich rezolucí $\{P(b), \neg P(a)\}$.
- c) $\{P(x), Q(x, z)\}, \{\neg P(y), \neg Q(f(y), y)\}$ substitucí x/f(z), y/z dostaneme $\{P(f(z)), Q(f(z), z)\}, \{\neg P(z), \neg Q(f(z), z)\}$ a z nich $\{P(f(z)), \neg P(z)\}.$ Při substituci x/f(a), y/a, z/a dostaneme $\{P(f(a)), Q(f(a), a)\}, \{\neg P(a), \neg Q(f(a), a)\}$ a z nich rezolucí $\{P(f(a)), \neg P(a)\}.$ Předchozí

4 D > 4 A > 4 B > 4 B > B = 900

substituce je ale obecnější.

Substituce

- Substituce je (konečná) množina $\sigma = \{x_1/t_1, \dots, x_n/t_n\}$, kde x_i jsou navzájem různé proměnné a t_i jsou termy, přičemž t_i není x_i .
- Jsou-li všechny termy t_i konstantní, je σ základní substituce.
- Jsou-li t_i navzájem různé proměnné, je σ přejmenování proměnných.
- Výraz je literál nebo term. (Substituci Ize aplikovat na výrazy.)
- Instance výrazu E při substituci $\sigma = \{x_1/t_1, \dots, x_n/t_n\}$ je výraz $E\sigma$ vzniklý z E současným nahrazením všech výskytů proměnných x_i za t_i .
- Pro množinu výrazů S označmě $S\sigma$ množinu instancí $E\sigma$ výrazů E z S.

Poznámka Jelikož substituce je současná pro všechny proměnné zároveň, případný výskyt proměnné x_i v termu t_j nevede k zřetězení substitucí.

Např. pro
$$S=\{P(x),R(y,z)\}$$
 a substituci $\sigma=\{x/f(y,z),y/x,z/c\}$ je
$$S\sigma=\{P(f(y,z)),R(x,c)\}.$$



Skládání substitucí

Zadefinujeme $\sigma \tau$ tak, aby $E(\sigma \tau) = (E\sigma)\tau$ pro každý výraz E.

Např. pro
$$E = P(x, w, u)$$
, $\sigma = \{x/f(y), w/v\}$, $\tau = \{x/a, y/g(x), v/w, u/c\}$ je $E\sigma = P(f(y), v, u)$, $(E\sigma)\tau = P(f(g(x)), w, c)$.

Pak by mělo být $\sigma \tau = \{x/f(g(x)), u/c\}.$

Pro substituce
$$\sigma = \{x_1/t_1, \dots, x_n/t_n\}$$
 a $\tau = \{y_1/s_1, \dots, y_n/s_n\}$ definujeme

$$\sigma\tau = \{x_i/t_i\tau \mid x_i \in X, \ x_i \ \text{neni} \ t_i\tau\} \cup \{y_j/s_j \mid y_j \in Y \setminus X\}$$

složenou substituci
$$\sigma$$
 a τ , kde $X = \{x_1, \ldots, x_n\}$ a $Y = \{y_1, \ldots, y_m\}$.

Poznámka Skládání substitucí není komutativní, např. pro uvedené σ a τ je $\tau \sigma = \{x/a, y/g(f(y)), u/c, w/v\} \neq \sigma \tau.$



Skládání substitucí - vlastnosti

Ukážeme, že definice vyhovuje našemu požadavku a skládání je asociativní.

Tvrzení Pro každý výraz E a substituce σ , τ , ρ platí

- (i) $(E\sigma)\tau = E(\sigma\tau)$,
- (ii) $(\sigma \tau) \rho = \sigma(\tau \rho)$.

Důkaz Nechť $\sigma = \{x_1/t_1, \dots, x_n/t_n\}$ a $\tau = \{y_1/s_1, \dots, y_m/s_m\}$. Stačí uvážit případ, kdy E je proměnná, řekněme v.

- (i) Je-li ν proměnná x_i pro nějaké i, je $\nu\sigma=t_i$ a $(\nu\sigma)\tau=t_i\tau$, což je $\nu(\sigma\tau)$ dle definice $\sigma \tau$. Jinak $v\sigma = v$ a $(v\sigma)\tau = v\tau$. Je-li ν proměnná y_i pro nějaké j, je dále $(\nu\sigma)\tau = \nu\tau = s_i$, což je $\nu(\sigma\tau)$
 - dle definice $\sigma \tau$. Jinak $(v\sigma)\tau = v\tau = v$ a zároveň $v(\sigma\tau) = v$.
- (ii) Opakovaným užitím (i) dostaneme pro každý výraz E,

$$E((\sigma\tau)\varrho) = (E(\sigma\tau))\varrho = ((E\sigma)\tau)\varrho = (E\sigma)(\tau\varrho) = E(\sigma(\tau\varrho)).$$



Unifikace

Nechť $S = \{E_1, \dots, E_n\}$ je (konečná) množina výrazů.

- *Unifikace* pro S je substituce σ taková, že $E_1\sigma=E_2\sigma=\cdots=E_n\sigma$, tj. $S\sigma$ je singleton.
- S je unifikovatelná, pokud má unifikaci.
- Unifikace σ pro S je *nejobecnější unifikace (mgu)*, pokud pro každou unifikaci τ pro S existuje substituce λ taková, že $\tau = \sigma \lambda$.

Např. $S=\{P(f(x),y),P(f(a),w)\}$ je unifikovatelná pomocí nejobecnější unifikace $\sigma=\{x/a,y/w\}$. Unifikaci $\tau=\{x/a,y/b,w/b\}$ dostaneme jako $\sigma\lambda$ pro $\lambda=\{w/b\}$. τ není mgu, nelze z ní získat unifikaci $\varrho=\{x/a,y/c,w/c\}$.

Pozorování Jsou-li σ , τ různé nejobecnější unifikace pro S, liší se pouze přejmenováním proměnných.



13 / 26

Unifikační algoritmus

Nechť S je (konečná) neprázdná množina výrazů a p je nejlevější pozice, na které se nějaké dva výrazy z S liší. Pak *neshoda* v S je množina D(S) podvýrazů začínajících na pozici p ze všech výrazů v S.

Např. pro
$$S = \{P(x, y), P(f(x), z), P(z, f(x))\}$$
 je $D(S) = \{x, f(x), z\}.$

Vstup Neprázdná (konečná) množina výrazů S. Výstup Nejobecnější unifikace σ pro S nebo "S není unifikovatelná".

(0) Nechť $S_0 := S$, $\sigma_0 := \emptyset$, k := 0.

- (inicializace)
- (1) Je-li S_k singleton, vydej substituci $\sigma = \sigma_0 \sigma_1 \cdots \sigma_k$. (mgu pro S)
- (2) Zjisti, zda v $D(S_k)$ existuje proměnná x a term t neobsahující x.
- (3) Pokud ne, vydej "S není unifikovatelná".
- (4) Jinak $\sigma_{k+1} := \{x/t\}$, $S_{k+1} := S_k \sigma_{k+1}$, k := k+1 a jdi na (1).

Poznámka Test výskytu proměnné x v termu t v kroku (2) může být "drahý".

Unifikační algoritmus - příklad

$$S = \{ P(f(y, g(z)), h(b)), \ P(f(h(w), g(a)), t), \ P(f(h(b), g(z)), y) \}$$

- 1) $S_0=S$ není singleton a $D(S_0)=\{y,h(w),h(b)\}$ obsahuje term h(w) a proměnnou y nevyskytující se v h(w). Pak $\sigma_1=\{y/h(w)\},\,S_1=S_0\sigma_1$, tj. $S_1=\{P(f(h(w),g(z)),h(b)),\,P(f(h(w),g(a)),t),\,P(f(h(b),g(z)),h(w))\}.$
- 2) $D(S_1) = \{w, b\}, \sigma_2 = \{w/b\}, S_2 = S_1\sigma_2, tj.$ $S_2 = \{P(f(h(b), g(z)), h(b)), P(f(h(b), g(a)), t)\}.$
- 3) $D(S_2) = \{z, a\}, \sigma_3 = \{z/a\}, S_3 = S_2\sigma_3, tj.$ $S_3 = \{P(f(h(b), g(a)), h(b)), P(f(h(b), g(a)), t)\}.$
- 4) $D(S_3) = \{h(b), t\}, \sigma_4 = \{t/h(b)\}, S_4 = S_3\sigma_4, tj.$ $S_4 = \{P(f(h(b), g(a)), h(b))\}.$
- 5) S_4 je singleton a nejobecnější unifikace pro S je $\sigma = \{y/h(w)\}\{w/b\}\{z/a\}\{t/h(b)\} = \{y/h(b), w/b, z/a, t/h(b)\}.$



Unifikační algoritmus - korektnost

Tvrzení Pro každé S unifikační algoritmus vydá po konečně mnoha krocích korektní výsledek, tj. nejobecnější unifikaci σ pro S nebo pozná, že S není unifikovatelná. (*) Navíc, pro každou unifikaci τ pro S platí, že $\tau = \sigma \tau$.

Důkaz V každém kroku eliminuje jednu proměnnou, někdy tedy skončí.

- Skončí-li neúspěchem po k krocích, nelze unifikovat $D(S_k)$, tedy ani S.
- Vydá-li $\sigma = \sigma_0 \sigma_1 \cdots \sigma_k$, je σ evidentně unifikace pro S.
- Dokážeme-li, že σ má vlastnost (*), je σ nejobecnější unifikace pro S.
- (1) Nechť τ je unifikace pro S. Ukážeme, že $\tau = \sigma_0 \sigma_1 \cdots \sigma_i \tau$ pro každé $i \leq k$.
- (2) Pro i = 0 platí (1). Nechť $\sigma_{i+1} = \{x/t\}$, předpokládejme $\tau = \sigma_0 \sigma_1 \cdots \sigma_i \tau$.
- (3) Stačí dokázat, že $v\sigma_{i+1}\tau=v\tau$ pro každou proměnnou v.
- (4) Pro $v \neq x$ je $v\sigma_{i+1} = v$, tedy platí (3). Jinak v = x a $v\sigma_{i+1} = x\sigma_{i+1} = t$.
- (5) Jelikož τ unifikuje $S_i = S\sigma_0\sigma_1\cdots\sigma_i$ a proměnná x i term t jsou v $D(S_i)$, musí τ unifikovat x a t, tj. $t\tau = x\tau$, jak bylo požadováno pro (3).



Obecné rezoluční pravidlo

Nechť klauzule C_1 , C_2 neobsahují stejnou proměnnou a jsou ve tvaru

$$C_1 = C'_1 \sqcup \{A_1, \ldots, A_n\}, \quad C_2 = C'_2 \sqcup \{\neg B_1, \ldots, \neg B_m\},$$

kde $S = \{A_1, \dots, A_n, B_1, \dots, B_m\}$ Ize unifikovat a $n, m \ge 1$. Pak klauzule

$$C=C_1'\sigma\cup C_2'\sigma,$$

kde σ je nejobecnější unifikace pro S, je *rezolventa* klauzulí C_1 a C_2 .

Např. v klauzulích $\{P(x), Q(x,z)\}$ a $\{\neg P(y), \neg Q(f(y),y)\}$ lze unifikovat $S = \{Q(x,z), Q(f(y),y)\}$ pomocí nejobecnější unifikace $\sigma = \{x/f(y), z/y\}$ a získat z nich rezolventu $\{P(f(y)), \neg P(y)\}$.

Poznámka Podmínce o různých proměnných lze vyhovět přejmenováním proměnných v rámci klauzule. Je to nutné, např. z $\{P(x)\}, \{\neg P(f(x))\}\}$ lze po přejmenování získat \Box , ale $\{P(x), P(f(x))\}$ nelze unifikovat.



Rezoluční důkaz

Pojmy zavedeme jako ve VL, jen navíc dovolíme přejmenování proměnných.

- Rezoluční důkaz (odvození) klauzule C z formule S je konečná posloupnost $C_0, \ldots, C_n = C$ taková, že pro každé $i \leq n$ je $C_i = C_i'\sigma$, kde $C_i' \in S$ a σ je přejmenování proměnných, nebo je C_i rezolventou nějakých dvou předchozích klauzulí (i stejných).
- Klauzule C je (rezolucí) dokazatelná z S, psáno S ⊢_R C, pokud má rezoluční důkaz z S.
- Zamítnutí formule S je rezoluční důkaz □ z S.
- S je (rezolucí) zamítnutelná, pokud $S \vdash_R \square$.

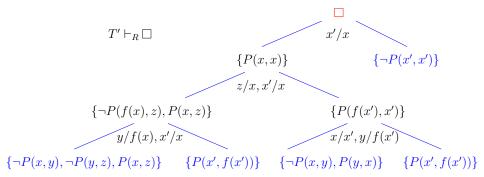
Poznámka Eliminace více literálů najednou je někdy nezbytná, např. $S = \{\{P(x), P(y)\}, \{\neg P(x), \neg P(y)\}\}$ je rezolucí zamítnutelná, ale nemá zamítnutí, při kterém by se v každém kroku eliminoval pouze jeden literál.



Příklad rezoluce

Mějme teorii $T = \{ \neg P(x,x), \ P(x,y) \rightarrow P(y,x), \ P(x,y) \land P(y,z) \rightarrow P(x,z) \}.$ Je $T \models (\exists x) \neg P(x,f(x))$? Tedy, je následující formule T' nesplnitelná?

$$T' = \{ \{ \neg P(x,x) \}, \{ \neg P(x,y), P(y,x) \}, \{ \neg P(x,y), \neg P(y,z), P(x,z) \}, \{ P(x,f(x)) \} \}$$



Korektnost rezoluce

Nejprve ukážeme, že obecné rezoluční pravidlo je korektní.

Tvrzení Nechť C je rezolventa klauzulí C_1 , C_2 . Pro každou L-strukturu A,

$$\mathcal{A} \models C_1 \text{ a } \mathcal{A} \models C_2 \quad \Rightarrow \quad \mathcal{A} \models C.$$

Důkaz Nechť $C_1=C_1'\sqcup\{A_1,\ldots,A_n\},\ C_2=C_2'\sqcup\{\neg B_1,\ldots,\neg B_m\},\ \sigma$ je nejobecnější unifikace pro $S=\{A_1,\ldots,A_n,B_1,\ldots,B_m\}$ a $C=C_1'\sigma\cup C_2'\sigma$.

- Jelikož C_1 , C_2 jsou otevřené, platí i $A \models C_1 \sigma$ a $A \models C_2 \sigma$.
- Máme $C_1\sigma = C_1'\sigma \cup \{S\sigma\}$ a $C_2\sigma = C_2'\sigma \cup \{\neg(S\sigma)\}$.
- Ukážeme, že $\mathcal{A} \models C[e]$ pro každé e. Je-li $\mathcal{A} \models S\sigma[e]$, pak $\mathcal{A} \models C'_2\sigma[e]$ a tedy $\mathcal{A} \models C[e]$. Jinak $\mathcal{A} \not\models S\sigma[e]$, pak $\mathcal{A} \models C'_1\sigma[e]$ a tedy $\mathcal{A} \models C[e]$. \square

Věta (korektnost) Je-li formule S rezolucí zamítnutelná, je S nesplnitelná.

Důkaz Nechť $S \vdash_R \square$. Kdyby $\mathcal{A} \models S$ pro nějakou strukturu \mathcal{A} , z korektnosti rezolučního pravidla by platilo i $\mathcal{A} \models \square$, což není možné.



Lifting lemma

Rezoluční důkaz na úrovni VL lze "zdvihnout" na úroveň PL.

Lemma Nechť $C_1^* = C_1\tau_1$, $C_2^* = C_2\tau_2$ jsou základní instance klauzulí C_1 , C_2 neobsahující stejnou proměnnou a C^* je rezolventa C_1^* a C_2^* . Pak existuje rezolventa C klauzulí C_1 a C_2 taková, že $C^* = C\tau_1\tau_2$ je základní instance C.

Důkaz Předpokládejme, že C^* je rezolventa C_1^* , C_2^* přes literál $P(t_1, \ldots, t_k)$.

- Pak Ize psát $C_1 = C_1' \sqcup \{A_1, \ldots, A_n\}$ a $C_2 = C_2' \sqcup \{\neg B_1, \ldots, \neg B_m\}$, kde $\{A_1, \ldots, A_n\} \tau_1 = \{P(t_1, \ldots, t_k)\}$ a $\{\neg B_1, \ldots, \neg B_m\} \tau_2 = \{\neg P(t_1, \ldots, t_k)\}$.
- Tedy $(\tau_1\tau_2)$ unifikuje $S = \{A_1, \dots, A_n, B_1, \dots, B_m\}$ a je-li σ mgu pro S z unifikačního algoritmu, pak $C = C'_1\sigma \cup C'_2\sigma$ je rezolventa C_1 a C_2 .
- Navíc $(\tau_1\tau_2) = \sigma(\tau_1\tau_2)$ z vlastnosti (*) pro σ a tedy

$$\begin{split} C\tau_{1}\tau_{2} &= (C'_{1}\sigma \cup C'_{2}\sigma)\tau_{1}\tau_{2} = C'_{1}\sigma\tau_{1}\tau_{2} \cup C'_{2}\sigma\tau_{1}\tau_{2} = C'_{1}\tau_{1} \cup C'_{2}\tau_{2} \\ &= (C_{1} \setminus \{A_{1}, \dots, A_{n}\})\tau_{1} \cup (C_{2} \setminus \{\neg B_{1}, \dots, \neg B_{m}\})\tau_{2} \\ &= (C_{1}^{*} \setminus \{P(t_{1}, \dots, t_{k})\}) \cup (C_{2}^{*} \setminus \{\neg P(t_{1}, \dots, t_{k})\}) = C^{*}. \quad \Box \end{split}$$

Úplnost

Důsledek Nechť S' je množina všech základních instancí klauzulí formule S. Je-li S' \vdash_R C' (na úrovni VL), kde C' je základní klauzule, pak existuje klauzule

C a základní substituce σ taková, že $C' = C\sigma$ a $S \vdash_R C$ (na úrovni PL).

Důkaz Indukcí dle délky rezolučního odvození pomocí lifting lemmatu.

Věta (**úplnost**) *Je-li formule* S *nesplnitelná, je* $S \vdash_R \Box$.

Důkaz Je-li *S* nesplnitelná, dle (důsledku) Herbrandovy věty je nesplnitelná i množina *S'* všech základních instancí klauzulí z *S*.

- Dle úplnosti rezoluční metody ve VL je S' ⊢_R □ (na úrovni VL).
- Dle předchozího důsledku existuje klauzule C a substituce σ taková, že $\Box = C\sigma$ a $S \vdash_R C$ (na úrovni PL).
- Jediná klauzule, jejíž instance je \square , je klauzule $C = \square$.



Lineární rezoluce

Stejně jako ve VL, rezoluční metodu lze značně omezit (bez ztráty úplnosti).

- Lineární důkaz klauzule C z formule S je konečná posloupnost dvojic $(C_0, B_0), \ldots, (C_n, B_n)$ t.ž. C_0 je varianta klauzule v S a pro každé $i \leq n$
 - *i*) B_i je varianta klauzule v S nebo $B_i = C_i$ pro nějaké j < i, a
 - *ii*) C_{i+1} je rezolventa C_i a B_i , kde $C_{n+1} = C$.
- C je lineárně dokazatelná z S, psáno $S \vdash_L C$, má-li lineární důkaz z S.
- Lineární zamítnutí S je lineární důkaz □ z S.
- S je lineárně zamítnutelná, pokud $S \vdash_L \Box$.

Věta S je lineárně zamítnutelná, právě když S je nesplnitelná.

Důkaz (⇒) Každý lineární důkaz lze transformovat na rezoluční důkaz.

(⇐) Plyne z úplnosti lineární rezoluce ve VL (nedokazováno), neboť lifting lemma zachovává linearitu odvození.

LI-rezoluce

Stejně jako ve VL, pro Hornovy formule můžeme lineární rezoluci dál omezit.

- L1-rezoluce ("linear input") z formule S je lineární rezoluce z S, ve které je každá boční klauzule B_i variantou klauzule ze (vstupní) formule S.
- Je-li klauzule C dokazatelná Ll-rezolucí z S, píšeme S ⊢_{LI} C.
- Hornova formule je množina (i nekonečná) Hornových klauzulí.
- Hornova klauzule je klauzule obsahující nejvýše jeden pozitivní literál.
- Fakt je (Hornova) klauzule $\{p\}$, kde p je pozitivní literál.
- Pravidlo je (Hornova) klauzule s právě jedním pozitivním a aspoň jedním negativním literálem. Pravidla a fakta jsou programové klauzule.
- Cíl je neprázdná (Hornova) klauzule bez pozitivního literálu.

Věta	Je-li Hornova T splnitelná a $T \cup \{G\}$	nesplnitelná pro cíl G, la	ze 🗆
odvod	dit LI-rezolucí z $T \cup \{G\}$ začínající G .		

Důkaz Plyne z Herbrandovy věty, stejné věty ve VL a lifting lemmatu.



Program v Prologu

Program (v Prologu) je Hornova formule obsahující pouze programové klauzule, tj. fakta nebo pravidla.

```
syn(X,Y) := otec(Y,X), muz(X). \qquad \{syn(X,Y), \neg otec(Y,X), \neg muz(X)\} syn(X,Y) := matka(Y,X), muz(X). \qquad \{syn(X,Y), \neg matka(Y,X), \neg muz(X)\} muz(jan). \qquad \{muz(jan)\} otec(jiri, jan). \qquad \{otec(jiri, jan)\} matka(julie, jan). \qquad \{matka(julie, jan)\} --syn(jan,X) \qquad P \models (\exists X) syn(jan,X)? \qquad \{\neg syn(jan,X)\}
```

Zajímá nás, zda daný existenční dotaz vyplývá z daného programu.

Důsledek Pro program P a cíl $G = \{ \neg A_1, \dots, \neg A_n \}$ v proměnných X_1, \dots, X_m

- (1) $P \models (\exists X_1) \dots (\exists X_m)(A_1 \wedge \dots \wedge A_n)$, právě když
- (2) \square lze odvodit LI-rezolucí z $P \cup \{G\}$ začínající (variantou) cíle G.

4 D > 4 B > 4 B > 4 B > 9 Q Q

LI-rezoluce nad programem

Je-li odpoveď na dotaz kladná, chceme navíc znát výstupní substituci.

Výstupní substituce σ LI-rezoluce \square z $P \cup \{G\}$ začínající $G = \{\neg A_1, \dots, \neg A_n\}$ je složení mgu v jednotlivých krocích (jen na proměnné v G). Platí,

$$P \models (A_1 \wedge \ldots \wedge A_n)\sigma.$$

Výstupní substituce a) X = jiri, b) X = julie.

