简要:

目的:依据车辆目前前进轨迹，对其在未来一段时间（一小时）之内最有可能经过的三个卡口进行预测基于当前卡口判断车辆的未来三个卡口，如果跟 top3 有交集，即视为预测准确。

方案:

1. 目的:依据车辆目前前进轨迹，对其在未来一段时间（一小时）之内最有可能经过的三个卡口进行预测

2.数据预处理，问题: 为什么轨迹拉通时要用到车牌颜色

3.轨迹分割时使用两个小时间隔

数据方面:

训练集的HLColor?,color? ,id(后缀是什么?),points(代表一个整体吗),time(需要处理),type(分开？)

训练集一行是一条轨迹么，还是仅仅是一条记录？

crossInfo里面包含了哪些信息(114.430667 27.824721)

问题: 测试集的三个验证对不上，应该是预测了三个结果

（1） 构造训练集:

将车辆前六个月的轨迹拉成一条（只要一条?），根据时间间隔插入虚拟卡口，按照“车牌号+车牌颜色”

建立索引，生成数据集如下，

（车辆 id，车牌颜色）： （卡口 id，经过时间）； （0，经过时间）； （卡口 id，经过时间）

（2） 构造测试集： ？？？？？？

根据方案 A 的经验，取轨迹长度为 3 时，可达到算法精度与效率的最高，感觉测试集是根据一条轨迹够早的

符号意义:

iFrequency id： id 在历史轨迹中出现的次数（是按照车来看么）

iFrequency(T~|id)：经过卡口 id 的与轨迹 Track 相似的轨迹T 出现的次数；

相似轨迹是通过滑动窗口计算的。，同时计算该位置这一候选集的后验概率 () i P id T ，即计算 () iFrequency T id ？？？？？？？

。