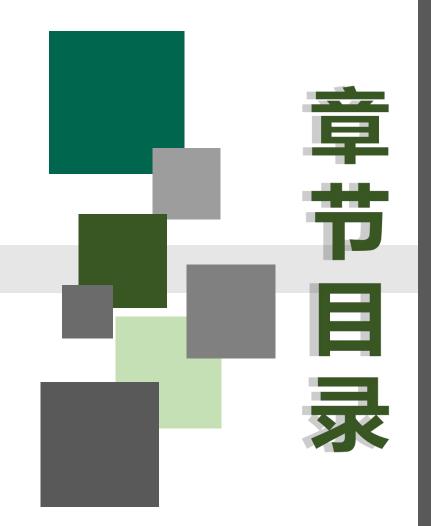


电机与拖动课件之三

直流电机电力拖动





- 2.1 电力拖动系统的运动方程和负载转矩特性
- 2.2 他励直流电动机的机械特性
- 2.3 他励直流电动机的起动
- 2.4 他励直流电动机的制动
- 2.5 他励直流电动机的调速
- 2.6 串励直流电动机的电力拖动

1.为何要调速?

提高生产效率或满足生产工艺的要求

• 例如车床切削工件时精加工用高速,粗加工用低速;轧钢机在轧制不同品种和不同厚度的钢材时,也必须有不同的工作速度。

2.如何调速?

机械调速

• 通过改变机械传动机构转速比使速度发生变化;

电气调速

 在负载不变的条件下,通过改变电动机电气参数 使速度发生变化,如调压调速、电枢串电阻调速 和弱磁调速。

3.调速和速度变化是同一回事吗?

速度变化

• 由于负载的变化而引起的电动机转速变化。

调速

· 由人为改变电气参数而引起的转速变化。







1.静差率 δ :指电动机在某一机械特性上运行时,由理想空载时转速 n_0 到额定负载时转速n的变化率

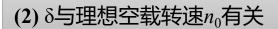
静差率:
$$\delta = \frac{n_0 - n}{n_0} = \frac{\Delta n}{n_0}$$

转速降:
$$\Delta n = n_0 - n$$

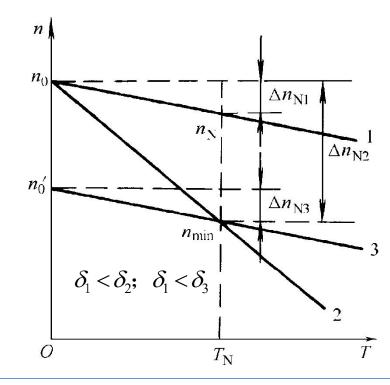
<mark>静差率δ</mark>是衡量负载变化时,电动机转速变化的程度,δ越小,相对稳定性越好,δ与机械特性硬度和 n_0 有关。

(1) δ与机械特性的硬度有关

- •当n₀相同时, 机械特性越硬,
- •△n越小,则δ越小,表明电动机相对稳定性就越好;



- •对同样硬度的机械特性,它们的 $^{\triangle}n$ 相同,
- •n₀越小, δ越大; n₀越大, δ越小。





希望较大的*D*是共同的要求。但最高转速受电机换向和系统机械强度的限制,最低转速又受系统对低速时静差率的限制。

$$D = \frac{n_{\text{max}}}{n_{\text{min}}} = \frac{n_{\text{max}}}{n_{0 \text{min}} - \Delta n_{\text{N}}} = \frac{n_{\text{max}}}{\frac{\Delta n_{\text{N}}}{\delta_{\text{max}}} - \Delta n_{\text{N}}} = \frac{n_{\text{max}} \cdot \delta_{\text{max}}}{\Delta n_{\text{N}} (1 - \delta_{\text{max}})}$$

02 调速范围D:

电动机在额定负载 时可能运行的最高 转速与最低转速之 比。

$$D = \frac{n_{\text{max}}}{n_{\text{min}}} \bigg|_{T=T_{\text{N}}}$$

03 D**与**δ

D与 δ %相互制约: δ 越小,D越小,相对稳定性越好;在保证一定的 δ 指标的前提下,要扩大D,须减少 Δn ,即提高机械特性的硬度。

04 平滑性

调速时,相邻两级转速的接近程度,用平滑系数来衡量,它是相邻两级转速之比。

$$\Phi = \frac{n_{\rm i}}{n_{\rm i} - 1}$$

05 经济性

调速装置的投资、 维护维修费用和调 速时的电能损耗。



2.5.2 调速方法

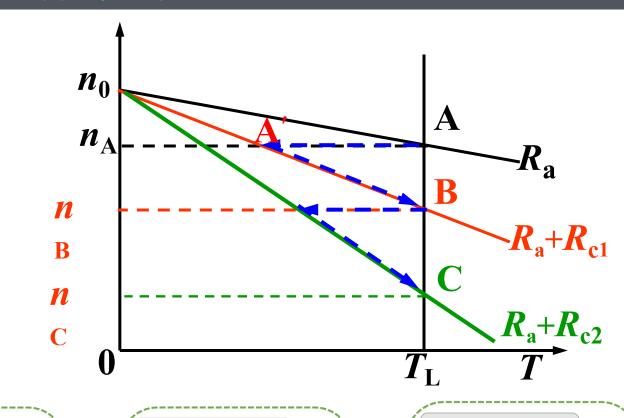
一、电枢回路串电阻调速

1.研究条件

$$U=U_N$$
, $\Phi=\Phi_N$, $R=R_a+R_{ad}$

2.机械特性方程

$$n = \frac{U_N}{C_e \Phi_N} - \frac{R_a + R_c}{C_e C_T \Phi_N^2} T$$



3. 特点

① n_0 未变

- •理想空载转速 n_0 未变
- ,与固有机械特性相同

②特性变软

•与固有机械特性相比, 由于电枢回路串入电阻 , 斜率变大, 机械特性 变软。

③优缺点

・从额定转速往下调;设备简单,操作方便;有级调速,平滑性差;电阻损耗,效率不高。

④使用场景

•主要用于调速性能要求不高的生产机械上,如起重机,矿井下使用的电机车。





2.5.2 调速方法

 n_0

 n_{01}

 n_N

n

二、直流调压调速

1.研究条件

$$U \downarrow \Phi = \Phi_N R = Ra$$

2.机械特性方程

$$n = \frac{U}{C_e \Phi_N} - \frac{R_a}{C_e C_T \Phi_N^2}.T$$

3. 特点

① n_0 减小

•理想空载转速n₀减小

②斜率未变

•与固有机械特性相比, 转速降Δ*n*与斜率β未变 ,机械特性与固有机械 特性平行,属硬特性。

③优缺点

n

•从额定转速往下调; 机 械特性的硬度不变, 稳 定性好; 可实现无级调 速; 损耗小, 效率高。

④使用场景

A

B

•主要用于调速性能较高的生产机械上,如机床、轧钢机、造纸机等





 U_N

三、弱磁调速

1.研究条件

$$U = U_N, \Phi \downarrow, R = R_a$$

2.机械特性方程

$$n = \frac{U_N}{C_e \Phi} - \frac{R_a}{C_e C_T \Phi^2}.T$$

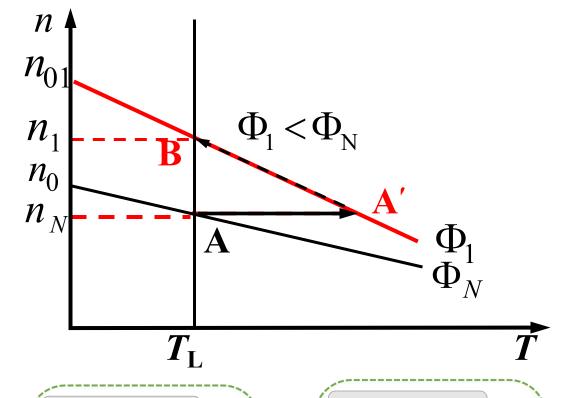
3. 特点

① n_0 增大

•理想空载转速 n_0 与磁通成反比,弱磁后, n_0 增大

②特性变软

•转速降 Δn 与磁通的平方成反比,斜率 β 变大,机械特性变软。



③优缺点

•由基速向上调;磁通越弱,转速越高,一般为 $(1.2 \sim 1.5)n_N$;可实现无级调

速; 损耗小, 效率高。

④使用场景

•系统相对稳定性变差, 故弱磁调速常常与调压 调速结合起来使用增大 调速范围。





1.容许输出: 指电动机在某一转速下长期可靠工作时所能输出的最大转矩和功率。

2. 充分利用:指在一定的转速下电动机的实际输出转矩和功率达到它的容许值,即电枢电流达到额定值。

当电动机调速时,在不同的转速下,电枢电流能否总保持为额定值,即电动机能否在不同转速下都得到充分利用 ,这个问题与<mark>调速方式和负载类型的配合</mark>有关。

3.调速方式:以电机在不同转速都能得到充分利用为条件,他励直流电动机的调速可分为<mark>恒转矩调速和恒</mark>功率调速。





(1) 恒转矩调速: 电动机的容许输出功率与转速成正比, 而容许输出转矩为恒值。

电枢串电阻调速和降压调速时,磁通 $\Phi = \Phi_N$ 保持不变,若在不同转速下保持电流 $I_a = I_N$ 不变,即电机得到充分利用,容许输出转矩和功率分别为:

$$T_2 \approx T = C_T \Phi I_a = C_T \Phi_N I_N = C$$
 $P_2 = T_2 \Omega = \frac{1}{9.55} Tn = C_1 n$

(2) 恒功率调速: 电动机的容许输出转矩与转速成反比, 而容许输出功率为恒值。

减弱磁通调速时,磁通 Φ 是变化的,在不同转速下若保持电流 $I_a = I_N$ 不变,即电机得到充分利用,容许输出转矩和功率别为:

$$T_2 \approx T = C_T \Phi I_N = C_T \frac{U_N - I_N R_a}{C_N n} I_N = \frac{C_2}{n}$$
 $P_2 = T_2 \Omega = \frac{1}{9.55} T_2 n = \frac{1}{9.55} \frac{C_2}{n} n = C$





4.负载转矩特性: 恒转矩负载、恒功率负载、泵类负载。

5.调速方式与负载特性的匹配:

为了使电动机得到充分利用,<mark>恒转矩负载采用恒转矩调速方式;恒功率负载采用恒功率调速方式</mark>;对风机类负载, 三种方式都不是十分适合,但采用串电阻或降压调速比弱磁调速合适一些。

思考题: 为什么恒转矩调速方式通常用于拖动恒转矩负载, 恒功率调速方式通常用于拖动恒功率负载?

若恒功率负载采用恒转矩调速方式,或恒转矩负载采用恒功率调速方式,都会出现电动机实际输出转矩比电动机 允许转矩小的情况,即"大马拉小车"的情况。





例 一台他励直流电动机铭牌数据为: $P_N=22kW$, $U_N=220V$, $I_N=115A$, $n_N=1500$ r/min, 电枢回路电阻 R_a

 $=0.1\Omega$,忽略空载转矩 T_0 ,电动机带额定负载运行时,要求把转速降到1000 r/min计算:

- (1)采用电枢串电阻调速需串入的电阻值?
- (2)采用降低电源电压调速需把电压将到多少?
- (3)两种调速情况下, 电动机输入功率与输出功率各多少(不计励磁回路功率)?

解: (1)电枢应串入的电阻:

$$C_e \Phi_N = \frac{U_N - I_N R_a}{n_N} = \frac{220 - 115 \times 0.1}{1500} = 0.139 \text{V/(r.min}^{-1})$$

理想空载转速:

$$n_0 = \frac{U_{\rm N}}{C_e \Phi_{\rm N}} = \frac{220}{0.139} = 1582.7 \text{r/min}$$

额定转速降落: $\Delta n_N = n_0 - n_N = 1582.7 - 1500 = 82.7 \text{r/min}$

电枢串电阻后转速降落: $\Delta n = n_0 - n = 1582.7 - 1000 = 582.7 r/min$

设电枢串电阻为
$$R$$
,则: $\frac{R_a + R}{R_a} = \frac{\Delta n}{\Delta n_N}$ $R = 0.605$





例 一台他励直流电动机铭牌数据为: $P_N=22kW$, $U_N=220V$, $I_N=115A$, $n_N=1500$ r/min, 电枢回路电阻 R_a

- $=0.1\Omega$,忽略空载转矩 T_0 ,电动机带额定负载运行时,要求把转速降到1000 r/min计算:
- (1)采用电枢串电阻调速需串入的电阻值?
- (2)采用降低电源电压调速需把电压将到多少?
- (3)两种调速情况下, 电动机输入功率与输出功率各多少(不计励磁回路功率)?
 - (2) 降压调速电压的计算:

降低电源电压后的理想空载转速: $n_{01} = n + \Delta n_{N} = 1000 + 82.7 = 1082.7 r/min$

设降压后电压为
$$U_1$$
,则: $\frac{U_1}{U_N} = \frac{n_{01}}{n_0}$ $U_1 = 150.5$

(3) 电动机降速后输入功率与输出功率的计算:

电动机输出转矩:
$$T_2 = 9550 \frac{P_N}{n_N} = 9550 \times \frac{22}{1500} = 140.1 \text{N.m}$$

两种调速情况下降速后的输出功率: $P_2 = T_2 \Omega = T_2 \frac{2\pi}{60} n = 140.1 \times \frac{2\pi}{60} \times 1000 = 14670 \text{W}$

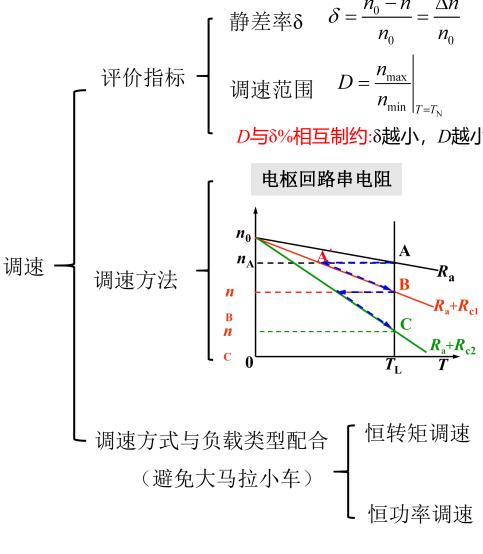
电枢串电阻降速的输入功率: $P_1 = U_N I_N = 220 \times 115 \text{W} = 25300 \text{W}$

降压降速的输入功率: $P_1 = U_1 I_N = 150.5 \times 115 W = 17307.5 W$





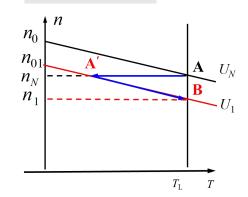
小结



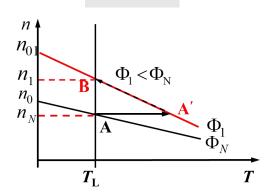
调速的平滑性 $\phi = \frac{n_i}{n_i - 1}$ 调速的经济性

D与 δ %相互制约: δ 越小,D越小,相对稳定性越好

直流调压调速







$$T_2 \approx T = C_T \Phi I_a = C_T \Phi_N I_N = C$$
 $P_2 = T_2 \Omega = \frac{1}{9.55} Tn = C_1 n$

电枢串电阻调速和降压调速时,磁通 $\Phi = \Phi_N$ 保持不变

$$T_2 \approx T = C_T \Phi I_N = C_T \frac{U_N - I_N R_a}{C_e n} I_N = \frac{C_2}{n}$$
 $P_2 = T_2 \Omega = \frac{1}{9.55} T_2 n = \frac{1}{9.55} \frac{C_2}{n} n = C$

减弱磁通调速时,磁通是变化的