

## 电机与拖动课件之四

# 变压器





- 3.1 变压器的基本工作原理和结构
- 3.2 单相变压器的空载运行
- 3.3 单相变压器的负载运行
- 3.4 变压器的参数测定

## 3.5 标幺值

- 3.6 变压器的运行特性
- 3.7 三相变压器
- 3.8 变压器的并联特性
- 3.9 特种变压器

#### 一、定义

> 标幺值,某一物理量的实际值与选定的同一单位的基准值的比值,即

#### 二、基准值的确定

- 1、通常以额定值为基准值。
- 2、各侧的物理量以各自侧的额定值为基准;

线值以额定线值为基准值,相值以额定相值为基准值;

单相值以额定单相值为基准值,三相值以额定三相值为基准值;

3、U和E的基准值 $U_{B}$ 。R,X 和Z的基准值为 $Z_{B}$ 。P,Q和S的基准值为 $S_{B}$ 。





### 3.5 标幺值

#### 三、优点

- 1、便于比较,额定值的标幺值为1;
- 2、可以直观反映变压器的运行情况百分值=标幺值×100%;
- 3、(折算前、后的标幺值相等。)线值的标幺值=相值的标幺值; 单相值的标幺值=三相值的标幺值;
- 4、某些意义不同的物理量标幺值相等。

$$\boldsymbol{Z}_{m}^{*} = \boldsymbol{I}_{0}^{*}$$

$$Z_{m}^{*} = \frac{1}{I_{0}^{*}}$$
  $R_{m}^{*} = \frac{P_{0}^{*}}{I_{0}^{*2}}$   $Z_{s}^{*} = U_{SN}^{*}$   $R_{s}^{*} = P_{SN}^{*}$   $P_{N}^{*} = \cos \varphi_{N}$   $Q_{N}^{*} = \sin \varphi_{N}$ 

$$oldsymbol{Z}_{s}^{*}=oldsymbol{U}_{SN}^{*}$$

$$R_s^* = P_{SN}^*$$

$$P_N^* = \cos \varphi_N$$

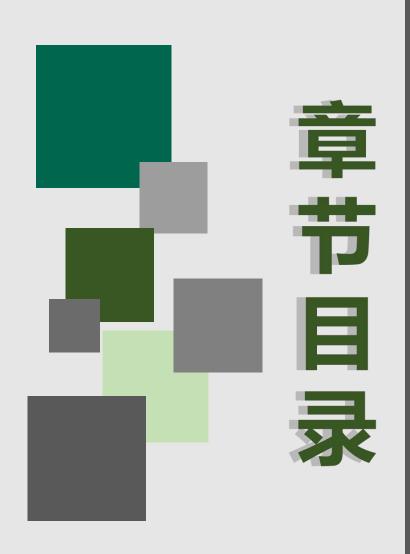
$$Q_N^* = \sin \varphi_N$$

$$Z_{m} = \frac{Z_{m}}{Z_{B}} = \frac{\sqrt{N/I_{o}}}{U_{\kappa}/I_{\omega}} = \frac{1}{I_{o}/I_{m}} = \frac{1}{I_{o}}$$

标幺值没有单位,物理意义不明确。







- 3.1 变压器的基本工作原理和结构
- 3.2 单相变压器的空载运行
- 3.3 单相变压器的负载运行
- 3.4 变压器的参数测定
- 3.5 标幺值

### 3.6 变压器的运行特性

- 3.7 三相变压器
- 3.8 变压器的并联特性
- 3.9 特种变压器

▶ 定义:是指一次侧加50Hz额定电压、二次空载电压与带负载后在某功率因数下的二次电

压之差,与二次额定电压的比值,即

$$\Delta U = \frac{U_{20} - U_2}{U_{2N}} = \frac{U_{2N} - U_2}{U_{2N}}$$

电压变化率是表征变压器运行性能的重要指标之一,它大小反映了供电电压的稳定性。

用相量图可以推导出电压变化率的表达式:

式中 
$$oldsymbol{eta} = rac{oldsymbol{I_2}}{oldsymbol{I_{2N}}}$$
 称为负载系数

$$\Delta U = \begin{pmatrix} I_{1}R_{K}\cos\varphi_{2} + I_{1}X_{K}\sin\varphi_{2} \\ U_{1N} \end{pmatrix}$$

$$= \beta(R_{s}^{*}\cos\varphi_{2} + X_{s}^{*}\sin\varphi_{2})$$

$$(0) \psi_{L} = \sum_{l=1}^{l} \sum_$$

为其的小其的(社(有是)

由表达式可知,电压变化率的大小与负载大小、性质及变压器的本身参数有关。





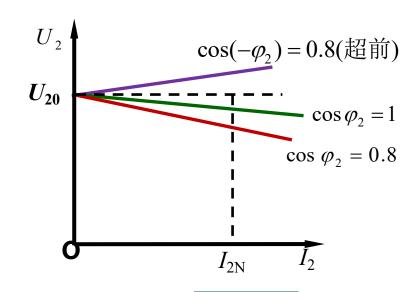
#### 电压变化率计算公式的讨论

$$\Delta u = \beta \left( \frac{I_{1N} R_{K} \cos \varphi_{2} + I_{1N} X_{K} \sin \varphi_{2}}{U_{1N}} \right) \qquad \Delta u = \frac{U_{20} - U_{2}}{U_{20}} \times 100\% \Rightarrow U_{2} = U_{20} - \Delta u U_{20}$$

$$\Delta u = \frac{U_{20} - U_2}{U_{20}} \times 100\% \Rightarrow U_2 = U_{20} - \Delta u U_{20}$$

电压变化率取决于负载系数、短路阻抗和负载的功率因数。(一般, XK>> RK)

- ①当负载为<mark>纯电阻性负载</mark>时,  $\varphi_2 = 0$ ,  $\sin \varphi_2 = 0$ ,  $\Delta u$ 很小且为正值, 故外特性稍向下倾斜
- ②当负载为电感性负载时,  $\varphi_2 > 0$ ,  $\cos \varphi_2$ 与  $\sin \varphi_2$ 均为 正值,Δu均为正值且较大,故外特性向下倾斜较大。
- ③当负载为电容性负载时,  $\varphi_2 < 0$ ,  $\cos \varphi_2 > 0$ ,  $\sin \varphi_2 < 0$ 。若  $I_{1N}R_K \cos \varphi_2 < |I_{1N}X_K \sin \varphi_2|$ Δu为负值,外特性上翘。



外特性





为了保证二次端电压在允许范围之内,通常在变压器的高压侧设置抽头,并装设分接开关,调节变压器高压绕组的工作匝数,来调节变压器的二次电压。

中、小型电力变压器一般有三个分接头,记作 $U_N \pm 5\%$ 。大型电力变压器采用五个或多个分接头,例 $U_N \pm 2x2.5\%$ 或 $U_N \pm 8x1.5\%$ 。

- 分接开关有两种形式:
- 一种只能在断电情况下进行调节, 称为无载分接开关——这种调压方式称为无载调压;
- ▶ 一种可以在带负荷的情况下进行调节, 称为有载分接开关——这种调压方式称为有载调压。





例: 一台三相变压器,  $S_N=60 \mathrm{kV.A}$ ,  $U_{1N}/U_{2N}=10/0.4 \mathrm{kV}$ ,  $YY_0$ 接法,  $Z_K=(2+\mathrm{j}5)\Omega$ ,在一次侧接额定电压,二次侧带额定负载运行时,分别求 $\cos\varphi_2=0.8$ (滞后)、 $\cos\varphi_2=0.8$ (超前)、 $\cos\varphi_2=1$ 的电压变化率及二次端电压 $U_{2_0}$ 

解: 首先求一次绕组的额定电流为:

$$I_{1N} = \frac{S_{N}}{\sqrt{3}U_{1N}} = \frac{600 \times 10^{3}}{\sqrt{3} \times 10 \times 10^{3}} A = 34.64A$$

当 $\cos \varphi_2 = 0.8$ (滞后)时, $\sin \varphi_2 = 0.6$ 

$$\Delta u = \beta \left( \frac{I_{1N} R_{K} \cos \varphi_{2} + I_{1N} X_{K} \sin \varphi_{2}}{U_{1N}} \right) \times 100\%$$

$$=1 \times \left[ \frac{34.46 \times (2 \times 0.8 + 5 \times 0.6)}{10 \times 10^{3} / \sqrt{3}} \right] \times 100\% = 2.75\%$$

$$U_2 = (1 - \Delta u)U_{2N} = (1 - 0.0275) \times 400 \text{V} = 389 \text{V}$$

当
$$\cos \varphi_2 = 0.8$$
(超前)时, $\sin \varphi_2 = -0.6$ 

$$\Delta u = 1 \times \left[ \frac{34.46 \times (2 \times 0.8 - 5 \times 0.6)}{10 \times 10^3 / \sqrt{3}} \right] \times 100\% = -0.84\%$$

$$U_2 = (1 - \Delta u)U_{2N} = (1 + 0.0084) \times 400V = 403.36V$$

当
$$\cos \varphi_2 = 1$$
时, $\sin \varphi_2 = 0$ 

$$\Delta u = 1 \times \left[ \frac{34.46 \times 2 \times 1}{10 \times 10^3 / \sqrt{3}} \right] \times 100\% = 1.2\%$$

$$U_2 = (1 - \Delta u)U_{2N} = (1 - 0.012) \times 400V = 395V$$





#### 一、变压器的损耗

变压器的损耗主要是铁损耗和铜损耗两种。

#### 铁损耗

基本铁损耗:磁滞损耗和涡流损耗

附加铁损耗:由铁心叠片间绝缘损伤引起的局部涡流 损耗、主磁通在结构部件中引起的涡流损耗等。 可通过空载试验求得,即 $P_{\text{Fe}} = P_0$ 。

铁损耗与外加电压大小有关,而与负载大小基本无关,故也称不变损耗。

#### 铜损耗

- ▶ 基本铜损耗: 电流在一、二次绕组直流电阻上的损耗
- 附加铜损耗:因集肤效应引起的损耗以及漏磁场在结构部件中引起的涡流损耗等。

$$P_{\text{Cu}} = P_{\text{Cu}1} + P_{\text{Cu}2} = (R_1 + R_2')^2 I_1^2 = R_K I_1^2$$

- ①变压器带额定负载时  $P_{\rm KN}=I_{1N}^2R_{\rm K}$
- ②当负载不为额定负载时

铜损耗大小与负载电流平方成正比,故也称为可变损耗。

$$P_{\text{Cu}} = I_1^2 R_{\text{K}} = (\beta I_{1\text{N}})^2 R_{\text{K}} = \beta^2 I_{1\text{N}}^2 R_{\text{K}} = \beta^2 P_{\text{KN}}$$





#### 二、效率及效率特性

效率是指变压器的输出功率与输入功率的比值。

$$P_1 = P_2 + P_{\text{Fe}} + P_{\text{Cu}} = P_2 + P_0 + \beta^2 P_{\text{KN}}$$
  $\eta = \frac{P_2}{P_1} \times 100\%$ 

效率大小反映变压器运行的经济性能的好坏,是表征变压器运行性能的重要指标之一。

1、单相变压器:

$$P_2 = U_2 I_2 \cos \varphi_2 \approx U_{2N} (\beta I_{2N}) \cos \varphi_2 = \beta (U_{2N} I_{2N}) \cos \varphi_2 = \beta S_N \cos \varphi_2$$

2、三相变压器:

$$P_2 = \sqrt{3}U_2I_2\cos\varphi_2 \approx \sqrt{3}U_{2N}(\beta I_{2N})\cos\varphi_2 = \beta(\sqrt{3}U_{2N}I_{2N})\cos\varphi_2 = \beta S_N\cos\varphi_2$$

综上,无论是单相变压器还是三相变压器:  $P_2 = \beta S_{\rm N} \cos \varphi_2$ 

3、变压器效率的表达式为:  $\eta = \frac{P_2}{P_1} = \frac{P_1 - \sum P}{P_1} = 1 - \frac{\sum P}{P_2 + \sum P} = 1 - \frac{P_0 + \beta^2 P_{KN}}{\beta S_N \cos \varphi_2 + P_0 + \beta^2 P_{KN}}$ 





#### 二、效率及效率特性

4、效率特性: 效率随负载的变化规律,即 $\eta = f(\beta)$ 。  $\eta = \frac{P_2}{P_1} = 1 - \frac{P_0 + \beta^2 P_{KN}}{\beta S_N \cos \varphi_2 + P_0 + \beta^2 P_{KN}}$ 

#### ①最大效率

即当铜损耗等于铁损耗(可变损耗等于不变损耗)时,变压器效率最大

$$\eta_{max} = (1 - \frac{2 P_{\theta}}{\beta_m S_N \cos \varphi_2 + 2 P_{\theta}}) \times 100\%$$

# 

#### ②变压器效率』的相关讨论

对于某变压器, $P_0$ 和 $P_{KN}$ 一定,可通过空载试验和短路试验求取。

η只与负载大小和功率因数有关。负载一定,即β为常数时, $\cos \varphi_2$ 越大, η越大;  $\cos \varphi_2$ 一定时, η就随β而变。





## 小结

定义 标么值= -

通常以额定值为基准值。

各侧的物理量以各自侧的额定值为基准;

线值以额定线值为基准值,相值以额定相值为基准值;

单相值以额定单相值为基准值,三相值以额定三相值为基准值;

U和E的基准值 $U_R$ 。R,X 和 Z的基准值为  $Z_R$ 。P,Q和S的基准值为  $S_R$ 。

外特性与电

$$\Delta U = \frac{U_{20} - U_2}{U_{2N}} = \frac{U_{2N} - U_2}{U_{2N}}$$

$$\Delta U = \left(\frac{I_1 R_K \cos \varphi_2 + I_1 X_K \sin \varphi_2}{U_{1N}}\right) \text{ 式中 } \beta = \frac{I_2}{I_{2N}}$$

$$= \beta (R_s^* \cos \varphi_2 + X_s^* \sin \varphi_2)$$

运行特性

标幺值

电压调整: 分接开关

$$P_1 = P_2 + P_{\text{Fe}} + P_{\text{Cu}} = P_2 + P_0 + \beta^2 P_{\text{KN}}$$

损耗、效率及效率特性 
$$P_2 = \beta S_N \cos \varphi_2$$

$$\eta = \frac{P_2}{P_1} = \frac{P_1 - \sum P}{P_1} = 1 - \frac{\sum P}{P_2 + \sum P} = 1 - \frac{P_0 + \beta^2 P_{KN}}{\beta S_N \cos \varphi_2 + P_0 + \beta^2 P_{KN}}$$

