فصل ۶

کنترل کنندههای ولتاژ ac

۶-۱ مقدمه

در فصل قبل ملاحظه کردیم که از تریستورها می توان به عنوان سوئیچ استفاده کرد. اگر چنانچه یک زوج تریستور موازی معکوس و یا یک تریاک مطابق شکل ۶-۱ بین بار و منبع تغذیه قرار گیرد، با تغییر مقدار rms ولتاژ اعمال شده به بار، می توان مقدار توان مصرفی در بار را کنترل کرد. به چنین مداری مبدل ac-ac و یا کنترل کننده ولتاژه گفته می شود. عمده ترین کاربرد این نوع کنترل کننده ها در کنترل حرارت (دربارهای حرارتی صنعتی)، کنترل روشنایی، کنترل سرعت مو تورهای القایی چند فازه، کنترل تپ چنجر ترانسفورماتورهای زیربار، منابع تغذیه dc کنترل مغناطیسهای ac می باشد. برای کنترل توان بار معمولا" دو نوع کنترل زیر بکار برده می شود:

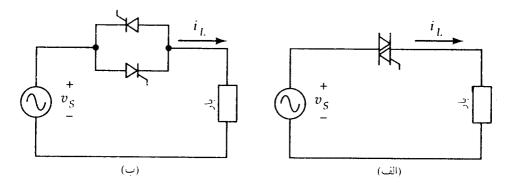
الف - کنترل قطع - وصل 1 یا کنترل تمام سیکل 7 ب - کنترل زاویه فاز 4

در کنترل قطع - وصل همانطوریکه از اسم آن برمی آید، تریستورها برای چند سیکل معین هدایت کرده و در نتیجه منبع را به بار متصل مینمایند و برای چند سیکل بعدی قطع (خاموش) میشوند و منبع را از بار قطع مینمایند. در حالی که درنوع کنترل فاز، تریستورها در بخشی از هر سیکل هدایت کرده و منبع تغذیه را به بار متصل مینمایند.

کنترل کننده های ولتاژ ac را می توان به دو دسته تقسیم بندی کرد.

الف - كنترل كننده هاى تكفاز

¹⁻ ac Voltage Controller



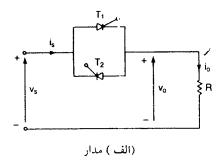
شكل ۶-۱ مدار كنترلكننده توان

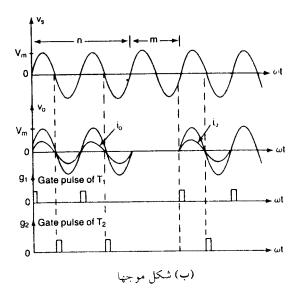
ب - کنترل کنندههای سه فاز

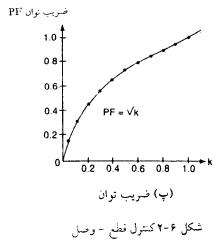
که هر یک از انواع فوق خود به کنترل نیم موج و تمام موج تقسیمبندی میگردند و کنترل کنندههای سه فاز بر حسب اتصالات تریستورها، آرایشهای مختلفی را به خود میگیرند. از آن جایی که ولتاژ ورودی ac میباشد، کمو تاسیون بطور طبیعی انجام میگیرد و درسطوح توان پائین از تریاک و در سطوح بالاتر از تریستور استفاده می شود.

۶-۲ اصول کنترل قطع - وصل

اصول کنترل قطع – وصل را می توان با مراجعه به شکل 8-7 الف که یک کنترل کننده تکفاز تمام موج است، تشریح کرد. زوج تریستورموازی معکوس (یا تریاک) برای مدت زمان n (یا n سیکل فرکانس تغذیه) هدایت کرده و بار را به منبع تغذیه متصل می نماید و آنگاه با متوقف کردن پالسهای آتش تریستور برای مدت زمان m (یا m سیکل) خاموش می شود. بنابراین t_n زمان وصل t_n و t_n زمان قطع t_n می باشد. زمان قطع معمولا شامل تعدادی سیکل کامل می باشد. تریستورها در لحظه صفرولتاژ ورودی روشن می شوند. شکل موجهای ورودی و خروجی در شکل t_n ب نشان داده شده است. با تنظیم نسبت زمان وصل به زمان قطع مقدار متوسط توان تحویلی به بار کنترل می شود. این نوع کنترل در کاربردهایی که دارای اینرسی مکانیکی زیاد و ثابت زمانی حرارتی بالا هستند (نظیر بارهای حرارتی و کنترل دور موتورها)، مورد استفاده قرار می گیرد. زیرا در این صورت سیستم دارای انرژی ذخیره شده کافی است و می تواند تغییرات ناشی از قطع و وصل شدن تغذیه (که ذاتی این نوع کنترل است) را صاف نماید و در نتیجه کاربرد این نوع کنترل را در اینگونه موارد مناسب می نماید. از مزایای این نوع







کنترل این است که عمل سوئیچینگ در نقطه صفر ولتاژ انجام میگیرد (برای بارهای مقاومتی) و در نتیجه میزان هارمونیک تغذیه خیلی کمتر است. میزان تغییرات بار در این نوع کنترل توسط فرکانس سیستم تعیین میشود، بنابراین از این جهت میزان تغییرات در مقایسه با وسایل کنترل دیگر کوچک است و در نتیجه میزان نویز الکتریکی کمتر است.

اگر یک ولتاژ سینوسی $v_s=V_m$ Sin ω ۱ برای مدت $v_s=V_m$ Sin ω ۱ سیکل قطع گردد، مقدار موثر ولتاژ خروجی (بار) از رابطه زیر بدست می آید:

$$V_{o} = \left[\frac{n}{7\pi(n+m)}\int_{0}^{7\pi} V_{m}^{7} \sin^{7}\omega t \,d(\omega t)\right]^{\frac{1}{7}} = \frac{V_{m}}{\sqrt{7}}\sqrt{\frac{n}{n+m}} = V_{s}\sqrt{\frac{n}{n+m}} = V_{s}\sqrt{\frac{n}{N}}$$
(1-8)

که درآن V_s ولتاژمو ثر ورودی و n تعداد سیکل وصل و N تعداد سیکل قطع و وصل میباشد. البته گاهی $\frac{n}{n+m}=X$ در نظر گرفته می شود که در اینصورت $K=\frac{n}{n+m}$ به سیکل کاری $K=\frac{n}{n+m}$ توان خروجی از رابطه زیر بدست می آید.

$$P_{o} = \frac{V_{s}^{\Upsilon}}{R} \frac{n}{N}$$
 (Y-9)

البته ازاثر حرارت بر روی مقاومت R صرفنظر شده است.

با توجه به اینکه آرایش مدار در سیستم کنترل قطع - وصل مشابه سیستم کنترل فاز است، در این فصل فقط مدارهای کنترل فاز مورد بررسی قرار می گیرد.

مثال ۶–۱

اگر در کنترل کننده شکل ۶-۱ الف، مقاومت $R=1 \circ \Omega$ و $V_s=1 \circ V_s$ باشد و سوئیچ تریستوری در ۲۵ سیکل روشن و در ۷۵ سیکل خاموش شود. مقادیر زیر را محاسبه نمائید.

 V_0 ولتاژ خروجی (الف) مقدار rms ولتاژ

(ب) توان بار و ضریب توان ورودی

(پ) مقدار متوسط و rms جریان تریستورها

حل –

(الف) با توجه به معادله (۶-۱) مقدار موثر ولتاژ خروجي بدست مي آيد يعني

$$V_o = V_s \sqrt{\frac{n}{N}} = V \cdot \sqrt{\frac{\gamma_0}{\gamma_0 + \gamma_0}} = 9 \cdot V$$

البته مقدار rms جريان بار برابر است با

$$I_0 = \frac{V_0}{R} = \frac{90}{10} = 9 A$$

(ب) توان بار از روابط زیر بدست می آید،

$$P_{o} = \frac{V_{s}^{\tau}}{R} \frac{n}{N} \quad U \quad P_{o} = \frac{V_{o}^{\tau}}{R} = RI_{o}^{\tau}$$

$$P_{o} = \frac{V_{o}^{\tau}}{R} \times \frac{V_{o}^{\tau}}{R} = RI_{o}^{\tau}$$

با توجه به اینکه جریان ورودی $_{
m s}$ برابر جریان بار $_{
m o}$ است، ولت – آمپر ورودی برابر است با

و ضریب توان ورودی برابر است با

$$pF = \frac{p_o}{VA} = \frac{V_S \sqrt{\frac{n}{N}} I_o}{V_S I_o} = \sqrt{\frac{n}{N}} = \sqrt{\frac$$

(پ)پیک جریان تریستور برابر است با

$$I_m = \frac{V_m}{R} = \frac{\sqrt{\gamma V_s}}{R} = \frac{\sqrt{\gamma \times 17^{\circ}}}{1^{\circ}} = 18/9 \text{ A}$$

مقدار متوسط جریان تریستور از رابطه زیر بدست می آید:

$$I_{A} = \frac{n}{\forall \pi (n+m)} \int_{0}^{\pi} I_{m} Sin\omega t d(\omega t) = \frac{I_{m}}{\pi} \frac{n}{N} = \frac{19/4 \vee}{\pi} \times \frac{\forall \Delta}{\forall \cdot \cdot \cdot} = 1/7 \Delta A$$

$$(4-9)$$

جَرْیاْن rms تریستور برابر است با

$$I_{R} = \left[\frac{n}{7\pi(n+m)}\int_{0}^{\pi} I_{m}^{7} \sin^{7}\omega t \,d(\omega t)\right]^{\frac{1}{7}} = \frac{I_{m}}{7}\sqrt{\frac{n}{N}} = \frac{19/9}{7} \times \sqrt{\frac{1}{7}} = \frac{1}{7}/7$$
(\Delta-9)

همان طوری که ملاحظه می شود ولتاژ خروجی و ضریب توان با جذر سیکل کار متناسب است و بنابراین برای مقادیر کوچک سیکل کار (K)، ضریب توان پائین خواهد بود همان طوری که در شکل ۲-۶ پ ملاحظه می شود.

مثال ۶-۲

یک بار اهمی به طریق قطع - وصل کنترل می شود. منبع تغذیه N و N و N و N و N باشد. لازم است توان بار از N الی N ال

(الف) مقدار جریان نامی تریستور در صورتیکه همواره روشن باشد.

(ب) مدت زمانی که بایستی بار تغذیه شود تا حداکثر توان حاصل شود.

(پ) مقادیر n و N جهت بدست آوردن حداقل توان

(ت) کو چکترین افزایشی که می توان در توان انجام داد.

حل -

(الف) چون تریستور همواره روشن است، مقدار پیک و موثر جریان بار برابر است با

$$I_{m} = \frac{V_{m}}{R} = \frac{\gamma \gamma \cdot \sqrt{\gamma}}{\Delta/\gamma q} = 91/\Delta A$$

$$I_{m} = \frac{V_{rms}}{R} = \frac{\gamma \gamma \cdot \sqrt{\gamma}}{\Delta/\gamma q} = 4\gamma/\Delta A$$

چون تریستور فقط نیمسیکل جریان بار را از خود عبور میدهد مقدار موثر جریان آن برابر است

$$I_{rms} = \frac{r r \cdot \sqrt{r}}{r \times \Delta / r \cdot q} = r / v \Delta A$$

(ب) اگر تریستور همواره روشن باشد توان از رابطه زیر بدست می آید.

$$P_{o} = (\Upsilon \Upsilon \circ)(\Upsilon \Upsilon / \Delta) = 1 \circ (\circ \circ \circ) W = 1 \circ kW$$

بنابراین بایستی تریستور ۱۰۰٪ از زمان روشن باشد تا حداکثر توان مورد نظر حاصل شود. (پ) برای بدست آمدن حداقل توان ۲۰۰۰W بایستی

$$\frac{n}{N} = \frac{r \cdot \circ \circ}{1 \cdot \circ \circ \circ} = \circ / r$$
 بنابراین اگر $v = v \cdot \circ$ تعداد سیکل در $v = v \cdot \circ$ ثانیه در نظر گرفته شود، آنگاه

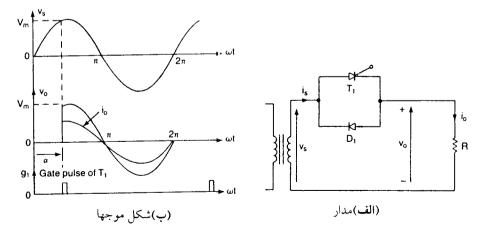
 $n = 0/7 \times 70 = 9$ سیکل

(ت) کوچکترین تغییر در توان وقتی حاصل میشود که در ۳۰ سیکل، زمان هدایت تریستور فقط یک سیکل تغییر نماید بنابراین

$$\Delta P = \frac{1}{r_o} \times 1 \circ 1 \circ 0 \circ 0 = rrr$$
 W

۶-۳ اصول كنترل زاويه فاز

با مراجعه به شکل ۶-۳ الف، می توان اصول کار این نوع کنترل کننده را توصیف کرد. با کنترل زاویه آتش تریستور ۲٫ (با تأخیرآن) می توان توان مصرفی در بار را کنترل کرد. در شکل ۶-۳ ب شکل موجها نشان داده شده است. به واسطه وجود دیود گر، محدوده کنترل محدود است و مقدار rms ولتاژ خروجی بین ۷/۰۷٪ تا ۰۰۱٪ تغییر می کند. شکل موج ولتاژ و جریان خروجی نامتقارن است و دارای مولفه dc می باشد. بنابراین در صورت وجود ترانسفورماتور، ممکن است منجر به اشباع آن گردد. این نوع کنترل کننده تکفاز نیم موج است و فقط برای توانهای پائین و بارهای مقاومتی (نظیر بارهای حرارتی و روشنایی) مناسب است. از آن جایی که توان فقط در خلال نیم سیکل مثبت ولتاژ ورودی کنترل می شود، این نوع کنترل کننده به کنترل کننده یک طرفه موسوم است.



شكل ۶-۳كنترل زاويه فاز

اگر زاویه تأخیرآتش α باشد مقدار rms ولتاژ خروجی برابر است با

$$V_{o} = \left\{ \frac{1}{\gamma_{\pi}} \left[\int_{\alpha}^{\pi} V_{m}^{\gamma} \sin^{\gamma} \omega t \, d(\omega t) + \int_{\pi}^{\gamma_{\pi}} V_{m}^{\gamma} \sin^{\gamma} \omega t \, d(\omega t) \right] \right\}^{\frac{1}{\gamma}}$$

$$= \left\{ \frac{V_{m} \gamma}{\gamma_{\pi}} \left[\int_{\alpha}^{\pi} (1 - \cos \gamma \omega t) \, d(\omega t) + \int_{\pi}^{\gamma_{\pi}} (1 - \cos \gamma \omega t) \, d(\omega t) \right] \right\}^{\frac{1}{\gamma}}$$

$$= V_{s} \left[\frac{1}{\gamma_{\pi}} (\gamma_{\pi} - \alpha + \frac{\sin \gamma_{\alpha}}{\gamma}) \right]^{\frac{1}{\gamma}}$$

$$(9-9)$$

مقدار متوسط ولتاژ خروجي برابر خواهد بود با

$$V_{dc} = \frac{1}{7\pi} \left[\int_{\alpha}^{\pi} V_{m} Sin\omega t d(\omega t) + \int_{\pi}^{7\pi} V_{m} Sin\omega t d(\omega t) \right]$$
$$= \frac{\sqrt{7}}{7\pi} V_{s} (Cos\alpha - 1)$$
(V-9)

اگر α از ۰ تا π تغییر نماید V_o خروجی از مقدار V_s تا V_s/V (یعنی از ۱۰۰٪ تا V_o ۷٪) تغییر می کند و V_d 2 خروجی از ۰ تا V_s/π (یعنی از ۰ تا ۲۵٪–) تغییر می نماید.

مثال ۶-۳

کنترل کننده و لتاژ تکفاز شکل ۳-۶ الف دارای بار مقاومتی $R=1 \circ \Omega$ و و لتاژ ورودی کنترل کننده و لتاژ تکفاز شکل ۳-۶ الف دارای بار مقاومتی $V_s=17 \circ V_s=17 \circ V_s$ میباشید. زاویه تأخیر آتش تریستور $V_s=17 \circ V_s=17 \circ V_s$ است. مقادیر زیر را محاسبه کنید.

(الف) مقدار rms ولتاژ خروجی $\operatorname{V}_{\alpha}$ (ب) ضریب توان ورودی

(پ) مقدار متوسط جریان ورودی

حل – .

(الف) با توجه به معادله (۶-۶) مقدار موثر ولتاژ خروجی برابر است با

$$V_o = V \cdot \left[\frac{1}{7\pi} \left(7\pi - \frac{\pi}{7} + \frac{\sin \pi}{7} \right) \right]^{\frac{1}{7}} = V \cdot \sqrt{\frac{r}{7}} = V \cdot r/97 V$$

(ب) مقدار موثر جریان بار برابر است با

$$I_{o} = \frac{V_{o}}{R} = \frac{1 \circ \pi/9 \, \Upsilon}{1 \circ} = 1 \circ / \pi 9 \, \Upsilon \, A$$

$$I_{o} = I_{o}^{T} R = 1 \circ / \pi 9 \, \Upsilon^{T} \times 1 \circ = 1 \circ \sqrt{9} / 9 \, \Upsilon \, W$$

$$I_{o} = I_{o}^{T} R = 1 \circ / \pi 9 \, \Upsilon^{T} \times 1 \circ = 1 \circ \sqrt{9} / 9 \, \Upsilon \, W$$

با توجه به برابر بودن جریان بار با جریان ورودی، مقدار ولت ـ آمپر ورودی برابر خواهد بودبا

$$VA = V_s I_0 = V_s I_s = 170 \times 10/797 = 174 / 04$$

ضریب توان ورودی برابر است با

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{V_o}{V_s} = \left[\frac{1}{Y_{\pi}} (Y_{\pi} - \alpha + \frac{\sin Y_{\alpha}}{Y}) \right]^{\frac{1}{Y}} = \sqrt{\frac{y}{y}} = \frac{1}{Y_{\pi}} = \frac{1}{Y_{$$

(پ) با توجه به معادله (۶-۷) داریم

$$V_{dc} = - V \cdot \times \frac{\sqrt{\gamma}}{\gamma \pi} = - \gamma V V$$

و مقدار متوسط جریان ورودی برابر است با

$$I_{dc} = \frac{V_{dc}}{R} = \frac{-\gamma V}{V_{c}} = -\gamma / V A$$

علامت منفی نشان دهنده این است که جریان ورودی در خلال نیمسیکل مثبت کمتر از جریان ورودی در نیمسیکل منفی است. در عمل معمولا" از کنترل کننده یکطرفه استفاده نمی شود.

۶-۴کنترل کننده تکفاز تمام موج

(الف) بار مقاومتی

با استفاده از کنترل کننده تمام موج (دو طرفه) مسأله جریان ورودی dc (که در صورت وجود ترانسفورماتور باعث اشباع آن می گردید) بر طرف می گردد. چنین مداری درشکل 7- الف نشان داده شده است. در خلال نیمسیکل مثبت ولتاژ ورودی، توان عبوری با تغییر زاویه آتش 7 کنترل می گردد. پالسهای

آتش $T_{\rm t}$ و $T_{\rm t}$ ، ۱۸۰° از همدیگر فاصله دارند. شکل موجها در شکل ۴-۶ ب نشان داده شده است. اگر زاویه آتش دو تریستور یکسان باشد یعنی $\alpha_{\rm t}=\alpha_{\rm t}=\alpha$ برای ولتاژ ورودی

 $V_s = V_m \sin \omega t = \sqrt{\tau} v_s \sin \omega t$

مقدار موثر ولتاژ خروجی برابر است با

$$V_{o} = \left[\frac{\tau}{\tau_{\pi}} \int_{\alpha}^{\pi} \tau V_{s}^{\tau} \sin^{\tau} \omega t d(\omega t) \right]^{\frac{1}{\tau}} = V_{s} \left[\frac{1}{\pi} (\pi - \alpha + \frac{\sin \tau_{\alpha}}{\tau}) \right]^{\frac{1}{\tau}}$$
 (A-9)

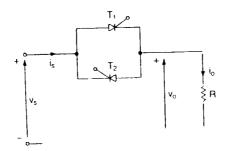
با تغییر زاویه α از ۰ تا α ا α از مقدار α تا α تغییر می کند در شکل ۴-۴ الف، بایستی مدارهای آتش α و α از مدار قدرت ایزوله شوند و برای چنین کاری به دو مدار ایزوله نیاز است. لیکن اگر چنانچه مطابق شکل α -۵ دو دیود به مدرا اضافه گردد می توان کاتد مشترکی را برای سینگالهای آتش فراهم کرد و در نتیجه از یک مدار ایزوله استفاده کرد. در خلال نیمسیکل مثبت تریستور α و دیود α همزمان هدایت می کنند و تریستور α و دیود α در خلال نیمسیکل منفی هدایت می کنند. چون دیودها همزمان با تریستورها هدایت می کنند تلفات سیستم افزایش می یابد و رانذمان (بازده) کاهش می یابد.

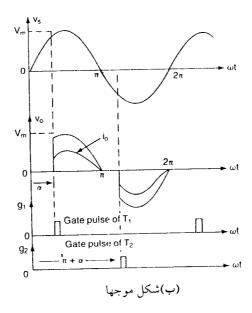
همچنین می توان با استفاده از یک تریسنور و چهاردیود، مطابق شکل ۶-۶ الف، کنترل کننده تکفاز تمام موج ایجاد کرد. چهار دیود نقش یک پل یکسوکننده را ایفاء می نمایند. ولتاژ دو سر تریستور و جریان آن همواره در یک جهت است. در بار مقاومتی جریان تریستور در هر نیم سیکل مطابق شکل ۶-۶ ب به صفر تنزل می یابد (به واسطه کمو تاسیون طبیعی). البته اگر در مدار اندوکتانس بزرگی باشد، تریستور نمی تواند در هر نیم سیکل ولتاژ ورودی، خاموش شود و در نتیجه کنترل خود را از دست می دهد. چون سه عنصر یکسوکننده همزمان هدایت می کنند بازده کاهش می یابد.

مثال ۶-۴

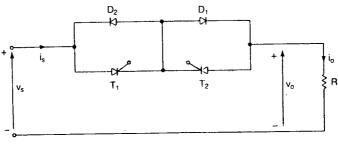
یک کنترلر ولتاژ ac تکفار تمام موج شکل ۴-۶ الف، دارای بار مقاومتی $R=1 \circ \Omega$ یک کنترلر ولتاژ ورودی $\alpha_1=\alpha_1=\alpha_1=\alpha_1=\alpha_1$ است. زاویه آتش تریستورها $\alpha_1=\alpha_2=\alpha_1=\alpha_1$ است. معین کنید:

(الف) مقدار موثر ولتاژ خروجی V_0 (ب) ضریب توان ورودی (پ) مقدار مـتوسط جـریان تریستورها I_R

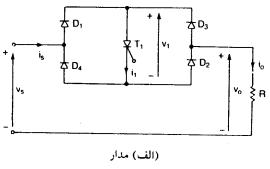


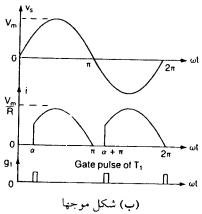


شکل ۶-۴ کنترل کننده تکفاز تمام موج با بارمقاومتی



شکل ۶-۵کنترل کننده تکفاز تمام موج باکاتد مشترک





شکل ۶-۶کنترل کننده تکفاز تمام موج با استفاده از یک تریستور

حل (الف) با توجه به معادله (۶-۸) مقدار rms ولتاژ خروجی برابراست با

$$V_{\bullet} = 17 \cdot \left[\frac{1}{\pi} \left(\pi - \frac{\pi}{Y} + \frac{\sin \pi}{Y} \right) \right]^{\frac{1}{Y}} = \frac{17 \cdot \pi}{\sqrt{Y}} = \frac{17 \cdot \pi}{\sqrt{Y$$

(ب) مقدار موثر جریان بار و توان بار برابر است با

$$I_o = \frac{V_o}{R} = \Lambda/4 \wedge \Delta A$$

$$P_o=RI_o{}^\intercal=1.0$$
 د و ولت آمپر نامی ورودی برابر است با $VA=V_sI_s=V_sI_o=1.70\times 1.00\times 1.$

ضریب توان ورودی برابر است با

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{V_o}{V_s} = \left[\frac{1}{\pi}(\pi - \alpha + \frac{\sin \tau \alpha}{\tau})\right]^{\frac{1}{\tau}} = \frac{1}{\sqrt{\tau}} = \frac{\sqrt{19/90}}{10\sqrt{\tau}} = \frac{\sqrt{19/90}}{10\sqrt{\tau}} = \frac{1}{\sqrt{\tau}}$$

(9-8)

(پ) مقدار متوسط جریان تریستور برابر است با

$$I_{A} = \frac{1}{7\pi R} \int_{\alpha}^{\pi} \sqrt{T} V_{s} \sin \omega t d(\omega t) = \frac{\sqrt{T} V_{s}}{7\pi R} (\cos \alpha + 1) = \sqrt{T} \times \frac{17 \cdot 1}{7\pi \times 1 \cdot 1} = \frac{1}{7} \times \frac{1}{7\pi \times 1} = \frac{1}{7\pi \times 1} = \frac{1}{7} \times \frac{1$$

(10-8)

(ت) مقدار موثر جریان تریستور برابر است با

$$I_{R} = \left[\frac{1}{\gamma_{\pi}R^{\gamma}} \int_{\alpha}^{\pi} \gamma V_{s}^{\gamma} \operatorname{Sin}\omega t d(\omega t)\right]^{\frac{1}{\gamma}} = \left[\frac{\gamma V_{s}^{\gamma}}{\gamma_{\pi}R^{\gamma}} \int_{\alpha}^{\pi} (1 - \cos \gamma \omega t) d(\omega t)\right]^{\frac{1}{\gamma}}$$

$$= \frac{V_{s}}{\sqrt{\gamma_{\pi}R}} \left[\frac{1}{\pi} (\pi - \alpha + \frac{\sin \gamma_{\alpha}}{\gamma})\right]^{\frac{1}{\gamma}} = \frac{17 \cdot \epsilon}{\gamma_{\times} 1 \cdot \epsilon} = 9 \text{ A} \qquad (11 - 9)$$

(ب)بار القايي (اندوكتيو)

در عمل اغلب بارها تا حدودی القایی می باشندو یک کنترل کننده ولتاژ α تمام موج یا α در شکل α الف نشان داده شده است. فرض می کنیم که تریستور α در خلال نیم سیکل مثبت آتش می شود و جریان بار را فراهم می کند. به واسطه وجود اندو کتانس، جریان تریستور در لحظه α در آن لحظه ولتاژ ورودی شروع به منفی شدن می نماید به صفر تنزل نمی یابد. تریستور α به هدایتش ادامه می دهد تا اینکه جریانش α در α در α به هدایت تریستور α برابر α برابر α ح α می باشد و به زاویه آتش α و زاویه فاز بار α بستگی دارد. شکل موجها در شکل α و α بشان داده شده است.

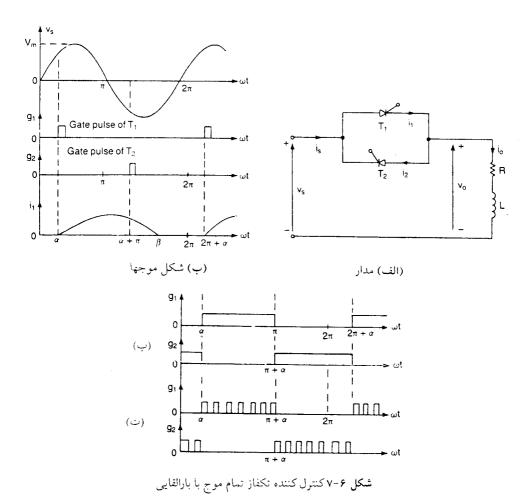
اگر ولتاز ورودی $V_s = \sqrt{\tau} \, V_s \, Sin\omega$ باشد و زاویه تأخیر آتش تریستور α ، α باشد، جریان تریستور α از رابطه زیر بدست می آید

$$L \frac{di_1}{dt} + Ri_1 = \sqrt{\tau} V_s Sin\omega t$$

$$i_{+}=rac{\sqrt{\gamma}\,V_{s}}{Z}\,\sin(\omega t - arphi)\,A_{1}e^{rac{R}{L}}\,t$$
 (۱۳-۶)

 $\varphi=\tan^{-1} L\omega/R$ که در آن $Z=[R^{\tau}+L^{\tau}\omega^{\tau}]^{\frac{1}{\tau}}$ و زاویه بار $I_{\tau}=0$ بدست می آید. بنابراین از معادله (۶–۱۳) داریم ثابت A از شرایط اولیه $\omega=1$ نابت از معادله (۶–۱۳) داریم

$$A_{1} = -\frac{\sqrt{\gamma}V_{s}}{Z} \sin(\alpha - \varphi)e^{(R/L)(\alpha/\omega)}$$
 (14-9)



با جایگزینی مقدار A، در معادله (۶-۱۳) خواهیم داشت.

$$i_v = \frac{\sqrt{\tau} V_s}{Z} \left[\sin (\omega t - \varphi) - \sin(\alpha - \varphi) e^{(R/L)(\alpha/\omega^{-\tau})} \right] \quad (\Delta - \varphi)$$

بنابراین از معادله بالا می توان زاویه الکه درآن جریان به صفر می رسد را محاسبه کو د یعنی α اویه β مشخص نابراین با صفر قراردادن جریان در معادله (۶–۱۵) زاویه α مشخص i_1 مىشود يعنى

$$Sin(\beta - \varphi) = Sin (\alpha - \varphi) c^{(R/L)(\alpha - \beta)}/\omega \qquad (19-9)$$

زاویه β راکه همچنین به زاویه خاموشی 1 موسوم است، می توان از حل معادله فوق به روش تکراری $^{\mathsf{Y}}$ بدست آورد. وقتی eta معلوم شد می توان با استفاده از رابطه زیـر مـقدار زاویـه هدایت تریستور σ را بدست آورد.

$$\sigma = \beta - \alpha$$
 (۱۷-۶)
مقدار موثر ولتاژ خروجی برابر است یا

$$V_{o} = \left[\frac{\gamma}{\gamma_{\pi}} \int_{\alpha}^{\beta} V_{m}^{\gamma} \sin^{\gamma} \omega t d(\omega t) \right]^{\frac{1}{\gamma}} = \left[\frac{\gamma V_{S}^{\gamma}}{\gamma_{\pi}} \int_{\alpha}^{\beta} (1 - \cos^{\gamma} \omega t) d(\omega t) \right]^{\frac{1}{\gamma}}$$
$$= V_{S} \left[\frac{1}{\pi} (\beta - \alpha + \frac{\sin^{\gamma} \alpha}{\gamma} - \frac{\sin^{\gamma} \beta}{\gamma}) \right]^{\frac{1}{\gamma}}$$
(1A-9)

مقدار مو ثر جریان تریستور با استفاده از رابطه (۶–۱۵) بدست می آید،

(۱۸-۶)

$$\begin{split} I_{R} &= \left[\frac{1}{7\pi} \int_{\alpha}^{\beta} i \sqrt[7]{d(\omega t)} \right]^{\frac{1}{7}} \\ &= \frac{V_{s}}{Z} \left[\frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\beta} \left\{ \sin(\omega t - \varphi) - \sin(\alpha - \varphi) e^{(R/L)(\frac{\alpha}{\omega} - t)} \right\}^{\frac{1}{7}} d(\omega t) \right]^{\frac{1}{7}} (19 - 9) \end{split}$$

و مقدار موثر جریان خروجی از ترکیب مقدارموثر جریان تریستورها بدست می آید یعنی: $\frac{1}{V}$ $I_{o}=(I_{R}^{\ T}+I_{R}^{\ T})=VT\ I_{R}$

همچنین مقدار متوسط جریان تریستور با توجه به رابطه (۶–۱۸) بـه صـورت زیـر مـحاسبه میشود،

$$I_{A} = \frac{1}{7\pi} \int_{\alpha}^{\beta} i_{1} d(\omega t)$$

$$= \frac{\sqrt{7} V_{s}}{7\pi Z} \left[\int_{\alpha}^{\beta} \sin(\omega t - \varphi) - \sin(\alpha - \beta) e^{(\frac{R}{L})(\frac{\alpha}{\omega} - t)} \right] d(\omega t)$$

$$(71 - 9)$$

در مورد بار مقاومتی پالسهای آتش می توانند پالسهای کو تاه باشند، لیکن چنین V-Y پالسهایی برای بارهای اندوکیتو مناسب نیستند. این موضوع را می توان با مراجعه به شکل V-Y به توضیح داد. وقتی تریستور V-Y در زاویه V-Y آتش می شود هنوز تریستور V-Y (بواسطه بارالقایی) در حال هدایت است. وقتی جریان تریستور V-Y به صفر می رسد و V-Y روشین نمی شود. خاموش می شود، قبلا" پالس آتش V-Y متوقف شده است و در نتیجه V-Y روشین نمی شود. بنابراین فقط تریستور V-Y عمل می کند و منجر به شکل موج ولتاژ و جریان نامتقارن می گردد. اگر چنانچه مطابق شکل V-Y باز پالسهای آتش پیوسته و به مدت V-Y یعنی از V-Y تریستور V-Y روشن می شود (با پالسهای نشان داده شده در شکل V-Y ب). البته، کاربرد چنین پالسهای پیوسته موجب افزایش تلفات گیت تریستورها گردیده و همچنین در مدارآتش به چنین پالسهای پیوسته موجب افزایش تلفات گیت تریستورها گردیده و همچنین در مدارآتش به

با توجه به معادله (۶–۱۵) وقتی زاویه آتش α برابر زاویه φ باشد ولتاژ بــار و جــریان سینوسی خواهد بود. اگر زاویه α بزرگتر از φ باشد، جریان منفصل و غیرسینوسی مطابق شکل $-\infty$ خواهد بود.

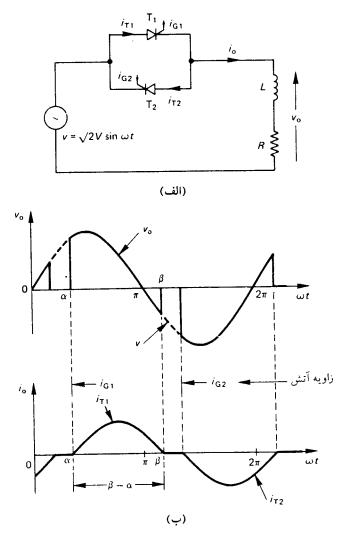
ترانسفورماتور ایزوله بزرگتری نیاز است. در عمل برای رفع این معایب از رشته یا قطار پالس ۱

مثال ۶-۵

استفاده مي شود.

کنترل کننده تکفاز تمام موج شکل ۶-۷ الف یک بار اندوکتیو را تغدیه می*کند.* ولتاژ

¹⁻ Train of pluses



شکل ۶-۸ شکل موج ولتاژ و جریان در کنترل کننده تکفاز تمام موج بابار RL

ورودی ۲۰۵۷، ۲۰۷ میباشد. بــار دارای انـدوکتانس $L=9/\Delta$ mH و مـقاومت اهـمی $R=7/\Delta$ میباشد. زاویه تأخیر آتش تریستورها $\alpha_1=\alpha_2=\pi/1$ است تعیین کنید:

$$V_0$$
 (ب) مقدار موثر ولتاژ خروجی، σ (ب) مقدار موثر ولتاژ خروجی، I_0 (ب) مقدار موثر جریان خروجی، I_{R} (ت) مقدار موثر جریان تریستور، I_{R} (ج) ضریب توان ورودی، I_{R} (ث) مقدار متوسط جریان تریستور، I_{R}

حل -

 V_s =۱۲۰۷ و R=7/2 و L=9/2 mH و $\alpha=9$ و $\varphi=\tan^{-1}\frac{L\omega}{R}=44/4$ و R=44/4 و R=44

$$\sigma = \beta - \alpha = \Upsilon \Upsilon \circ / \Upsilon \Upsilon - \Upsilon \circ = \Upsilon \Upsilon \circ / \Upsilon \Upsilon \circ$$

(ب) با توجه به معادله (۶-۱۸) خواهیم داشت،

 $V_o = 9 \cdot / Y V$

(پ) با انتگرالگیری عددی معادله (۱۹-۶) در فاصله α تا β ، مقدار موثر جریان تریستور بدست می آید، یعنی

 $I_R = 10/6 \vee A$

(ت) با توجه به معادله (۶-۲۰) مقدار I_o بدست می آید،

 $I_o = \sqrt{\tau} \times 10/\text{eV} = \tau 1/\tau A$

(ث) با انتگرالگیری عددی معادله (۶-۲۱) مقدار متوسط جریان تریستور بدست می آید، یعنی

 $I_A = \Lambda/\Upsilon\Upsilon$ A

(ج) توان ورودی برابر است با V ۱۱۳۴/۲ V = ۱۲/۲ V = V و ولت – آمبر نامی برابر است با ۲۵۵۶ = ۲۱/۳ V × ۱۲۰ V = ۱۲۰ بنابراین ضریب توان ورودی برابر خواهـد بـود بـا،

(پس فاز)
$$\frac{P \cdot}{VA} = \frac{P \cdot}{VA} = \frac{P \cdot}{VA} = \frac{P \cdot}{VA} = \frac{P \cdot}{VA}$$
 (پس فاز)

۶-۵کنترل کننده سه فاز

توان ورودی به بار با اتصال ستاره یا مثلث را می توان مطابق مدار تمام کنترل شده و نیمه کنترل شده شکل 9-9 کنترل کرد. مدار تمام کنترل شده شامل 3 تریستور (یا 3 تریاک) است. در حالی که مدار نیمه کنترل شده برای مسیر برگشت جریان از دیود استفاده می نماید. برای این که در مدار تمام کنترل شده جریان برقرار شود لازم است حداقل دو تریستور هدایت نمایند. اگر تمام وسایل نیمه هادی موجود در مدار، دیود بود، در اینصورت هر یک از دیودها به ترتیب شماره گذاری به فاصله 3 از یکدیگر هدایت می کردند. بنابرایین برای راهاندازی و

همچنین برای این که دو تریستور در وقتی که جریان ناپیوسته است، هدایت نمایند، بایستی هر تریستور پالس آتش دوم را 900 پس از پالس آتش اولی دریافت نماید. توالی آتش کردن تریستورها به صورت زیراست. اگر تریستور T_1 در زاویه m آتش شود، برای یک ولتاژ بار سه فاز مستقارن، تسریستور T_2 در T_3 در T_4 به آتش می شود. تریستورهای موازی معکوس، یعنی T_4 (که موازی معکوس با T_4 است) در T_3 در T_4 در T_4 و سرانجام T_4 در T_4 آتش می شود.

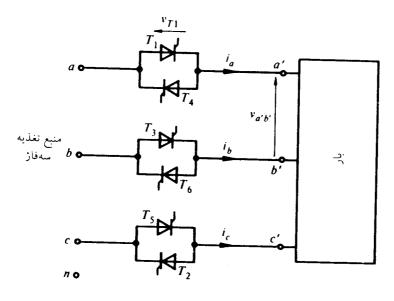
شکل موجها برای زاویه تأخیر آتش °۱۰۰ در شکل ۶-۱۰۰ نشان داده شده است که درآن در هر نیم سیکل اعمال پالس آتش دوم در پریودی که جریان به صفر میرسد، ضرورت دارد. اگر زاویه آتش از °۹۰ کمتر باشد، به اعمال پالس آتش دوم نیازی نیست (مگر برای راهاندازی).

برای ترسیم شکل موجها، بایستی اینطور در نظر گرفت که اگر چنانچه در هر فاز یک تریستور هدایت کند (یعنی سه تریستور همزمان هدایت نمایند) می توان از تئوری مرسوم سه فاز استفاده کرد و در نتیجه مطابق شکل $V_{\rm an}=V_{\rm an}$ و لتاژ خروجی هر فاز با ولتاژ ورودی همان فاز یکسان است. بعنی به عنوان مثال $V_{\rm an}=V_{\rm an}=V_{\rm an}$ اگر چنانچه در یک زمان مفروض، فقط دو تریستور هدایت نمایند، جریان فقط از دو خط عبور می کند و خط سوم باز است و در نتیجه مطابق شکل $V_{\rm an}=V_{\rm an}$ و لتاژ خط – خط در دو سر دو ترمینال بار ظاهر می شود و ولتاژ خروجی فاز برابر نصف ولتاژ خط خواهد بود. به عنوان مثال اگر فاز $v_{\rm an}$ 0 مدار باز باشد،

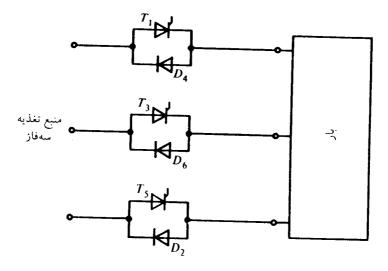
$$v_{an} = \frac{V_{AB}}{\gamma} = \frac{\sqrt{\gamma}}{\gamma} V_m \sin(\omega t + \pi/9)$$

شکل موج جریان خط در کنترلر سه فاز تمام موج در زاویههای آتش مختلف در شکل ۱۲-۶ نشان داده شده است. همچنین شکل موج ولتاژ (خط - نول) برای بار مقاومتی متقارن و اتصال ستاره در چهار زاویه آتش متفاوت در شکل ۶-۱۳ ب رسم شده است. سه ناحیه هدایتی مشخص به شرح زیر وجود دارد:

$$\circ \le \alpha \le \pi/\Upsilon$$
 (الف)

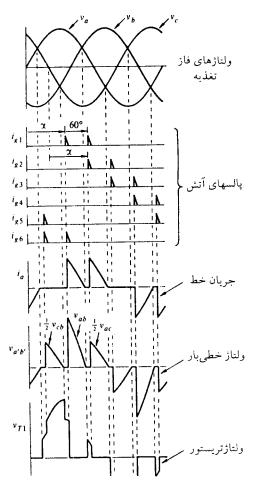


(الف) مدار تمام كنترل شده

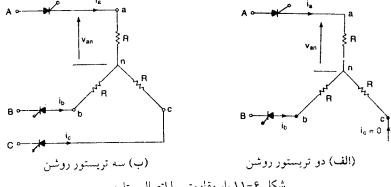


(ب) مدار نیمه کنترل شده

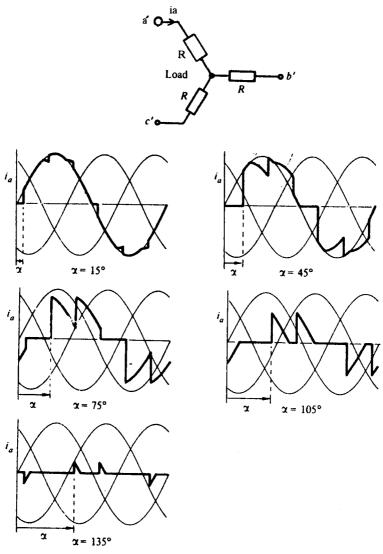
شكل ۶-۹كنترل كننده ولتاژ سه فاز



lphaا شکل موجها برای کنترل کننده سه فاز تمام کنترل شده با بار مقاومتی در $^{\circ}$ ه $^{\circ}$ اشکل موجها برای کنترل کننده سه فاز تمام کنترل شده با بار مقاومتی در



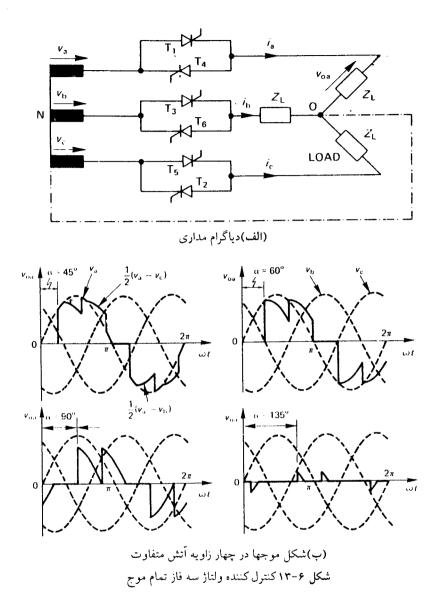
شکل ۱۱-۶ بار مقاومتی با اتصال ستاره



شکل ۴-۲۲ جریان خط در کنترلر سه فاز با بار مقاومتی

در این فاصله با روشن شدن یک تریستور، تریستور دیگر باکموتاسیون طبیعی خاموش می شود و بنابراین در هر لحظه فقط دو تریستور هدایت می نمایند. شکل موجهای ولتاژ بـار (ولتاژ خط – نول) برای $\alpha = \pi/\tau$ و $\alpha = \pi/\tau$ ب نشان داده شده است. $\alpha = \pi/\tau$ ب نشان داده شده است. $\alpha = \pi/\tau$

در این فاصله گرچه در هر لحظه دو تریستور هدایت میکنند لیکن پریودهایی وجود دارد که در



آن هیچ تریستوری هدایت نمیکند. در زاویه °۱۵۰ ولتاژ خروجی صفر است. بنابراین محدوده کنترل در این نوع کنترل کننده °۱۵۰ $\cong \alpha \leq \alpha$ میباشد. مثال ۶–۶

برای کنترل کننده ولتاژ سه فاز تمام کنترل شده که دارای بار مقاومتی متقارن با اتصال ستاره است، عبارتی را جهت محاسبه مقدار موثر جریان خط و توان بار بدست آورید.

شکل موجهای نشان داده شده در شکل ۶-۱۳ ب، برای تعیین حدود انتگرال گیری مفید است. همانطوریکه ملاحظه خواهیم کرد وقتی سه تریستور در حال هدایت میباشند جریان به صورت $i_a=rac{V_{L(max)}}{\sqrt{\gamma}R} rac{\sin(\omega t+\varphi)}{\sqrt{\gamma}R}$ میکنند به صورت $i_a=rac{V_{L(max)}}{\sqrt{\gamma}R} rac{\sin(\omega t+\varphi)}{\sqrt{\gamma}}$ میکنند به صورت $i_a=rac{V_{L(max)}}{\sqrt{\gamma}} \sin(\omega t+\varphi)$ است. در بار مقاومتی می توان به سهولت جریان خط را در هر لحظه محاسبه کرد و آنگاه جریان rms را محاسبه نمود. همانطوریکه ملاحظه کردیم شکل موجها در محدوده های مختلف زاویه آتش 🗴 متفاوت خواهد بود. برای $^{\circ} < 8 > <math>n$ با توجه به شکل موج جریان یا ولتاژ، مقدار لحظهای جریان در فواصل برابر است با

 $i_a = 0$

$$i_{a} = \circ \qquad \circ <0 < \alpha$$

$$i_{a} = \frac{v_{a}}{R} = \frac{V_{L(max)}}{\sqrt{\gamma}R} \operatorname{Sin}\omega t \qquad \alpha <0 < \pi/\gamma$$

$$i_{a} = \frac{v_{ab}}{\gamma R} = \frac{V_{L(max)}}{\gamma R} \operatorname{Sin}(\omega t + \pi/\varsigma) \qquad \pi/\gamma <0 < \pi/\gamma + \alpha$$

$$i_{a} = \frac{v_{a}}{R} = \frac{V_{L(max)}}{\sqrt{\gamma}R} \operatorname{Sin}\omega t \qquad \pi/\gamma + \alpha <0 < \gamma\pi/\gamma$$

$$i_{a} = \frac{v_{ac}}{\gamma R} = \frac{v_{L(max)}}{\gamma R} \operatorname{Sin}(\omega t - \pi/\varsigma) \qquad \gamma\pi/\gamma <0 < \gamma\pi/\gamma + \alpha$$

$$i_{a} = \frac{v_{a}}{R} = \frac{V_{L(max)}}{\sqrt{\gamma}R} \operatorname{Sin}(\omega t) \qquad \gamma\pi/\gamma + \alpha <0 < \pi/\gamma$$

با قرار دادن مقادیر فوق در معادله (۶–۲۲) مقدار rms جـریان در فـاصله °۶۰ ≥ 0

$$I_{rms} = \left\{ \frac{1}{\pi} \int_{-1}^{\pi} i_{a}^{\gamma}(\theta) d\theta \right\}^{\frac{1}{\gamma}}$$

$$I_{rms} = \frac{V_{L(max)}}{R} \left\{ \frac{1}{\pi} \left(\frac{\pi}{\varsigma} - \frac{\alpha}{\varsigma} + \frac{\sin \gamma \alpha}{\Lambda} \right) \right\}^{\frac{1}{\gamma}} = \sqrt{\gamma} I_{m} \left\{ \frac{1}{\pi} \left(\frac{\pi}{\varsigma} - \frac{\alpha}{\varsigma} + \frac{\sin \gamma \alpha}{\Lambda} \right) \right\}^{\frac{1}{\gamma}}$$

$$= I_{m} \left\{ \frac{1}{\pi} \left(\frac{\pi}{\varsigma} - \frac{\gamma \alpha}{\varsigma} + \frac{\gamma}{\Lambda} \sin \gamma \alpha \right) \right\}^{\frac{1}{\gamma}}$$

$$(\gamma \gamma - \varsigma)$$

در فاصله °۹۰≥ ≈۶۰° با توجه به شکل موج جریان یا ولتاژ، معادلات جریان به قرار زیـر خواهد بود:

$$i_{a} = \bullet \qquad \qquad \alpha - \pi/\tau < \theta < \alpha$$

$$i_{a} = \frac{v_{ab}}{\tau R} = \frac{V_{L(max)}}{\tau R} \sin(\omega t + \pi/\tau) \qquad \qquad \alpha < \theta < \alpha + \frac{\pi}{\tau}$$

$$i_{a} = \frac{v_{ac}}{\tau R} = \frac{V_{L(max)}}{\tau R} \sin(\omega t - \pi/\tau) \qquad \alpha + \pi/\tau < \theta < \alpha + \tau \pi/\tau$$

با قرار دادن مقادیر فوق در معادله (۶-۲۲) نتیجه زیر حاصل میشود:

$$I_{rms} = \frac{V_{L(max)}}{R} \left\{ \frac{1}{\pi} \left[\frac{\pi}{17} + \frac{7}{15} \sin 7\alpha + \frac{\sqrt{7}}{15} \cos 7\alpha \right] \right\}^{\frac{1}{7}}$$

$$= I_{m} \left\{ \frac{1}{\pi} \left[\frac{\pi}{7} + \frac{9}{15} \sin 7\alpha + \frac{7\sqrt{7}}{15} \cos 7\alpha \right] \right\}^{\frac{1}{7}}$$
(74-5)

در فاصله °۹۰° ه ۹۰° باتوجه به شکل موج جریان، معادلات جریان به قرار زیر است نام $i_{\alpha} = 0$

$$i_a = \frac{V_{ab}}{\gamma R} = \frac{V_{L(max)}}{\gamma R} \sin(\omega t + \pi/\varphi)$$
 $\alpha < 0 < \Delta \pi/\varphi$

$$i_a = \bullet$$

$$\Delta \pi / 9 < 0 < \alpha + \pi / \gamma$$

$$i_a = \frac{v_{ac}}{\tau R} = \frac{V_{L \text{ (max)}}}{\tau R} \sin(\omega t - \pi/\tau)$$
 $\alpha + \pi/\tau < \theta < \sqrt{\pi/\tau}$

با قرار دادن مقادیر فوق در معادله (۶-۲۲) مقدار موثر جریان در این فاصله بدست می آید، یعنی

$$I_{rms} = \frac{V_{L(max)}}{R} \left\{ \frac{1}{\pi} \left[\frac{\Delta \pi}{\gamma \gamma} - \frac{\alpha}{\gamma} + \frac{\sqrt{\gamma}}{\gamma \gamma} \cos \gamma \alpha + \frac{1}{\gamma \gamma} \sin \gamma \alpha \right] \right\}^{\frac{1}{\gamma}}$$

$$= I_{m} \left\{ \frac{1}{\pi} \left[\frac{\Delta \pi}{\lambda} - \frac{\gamma}{\gamma} \alpha + \frac{\gamma \sqrt{\gamma}}{\gamma \gamma} \cos \gamma \alpha + \frac{\gamma}{\gamma \gamma} \sin \gamma \alpha \right] \right\}^{\frac{1}{\gamma}}$$

$$(7\Delta - 5)$$

دربدست آوردن معادلات فوق از افتولت دو سر تريستورها و ساير تلفات صرف نظرشده است.

توان بار را می توان با توجه به مقادیر I_{rms} که قبلا محاسبه شد و به کمک معادله $P=\pi RI_{rms}^{r}$ بدست آورد. همچنین با توجه به اینکه بار مقاومتی است مقدار موثر ولتاژ خووجی از رابطه $V_{o \; rms}=RI_{rms}$

مثال ۶-۷

یک بار مقاومتی با اتصال ستاره که مقاومت بار در هر فاز ۲۰۵ است به منبع سه فاز ۶۰۲ است به منبع سه فاز ۶۰۲ و ۲۶۰ متصل شده است. میخواهیم به کمک کنترل زاویه آتش تریستور هر فاز، توان را از ۷۴۷ تا ۳۴۷ تغییر دهیم. مطلوب است محاسبه:

(الف) پیک جریان سوئیچ تریستوری

(ب) محدوده کنترلی لازم برای)

(پ) جریان مو ثر نامی سوئیچ

(ت) ولتاژ نامي سوئيچ

$$I_{m} = \frac{V_{m}}{R} = \frac{\Upsilon \circ \sqrt{\Upsilon}}{\sqrt{\Upsilon \times \Upsilon} \circ} = \Lambda \wedge / \Lambda \wedge \Lambda$$
 الف

(ب)برای توان بار ۹kW، مقدار موثر جریان بار برابر است با

$$I_{rms} = \left[\frac{q \cdot \cdot \cdot}{r \times r}\right]^{\frac{1}{r}} = \frac{1}{r}/r + A$$

 $\alpha = \$ 8/8$ با استفاده از معادله (۶–۲۳) مقدار زاویه α به روش تکراری بدست می آید، یعنی ۴۶/8 و برای توان بار $\pi k W$ مقدار موثر جریان بار برابر است با

$$I_{rms} = \left[\frac{r_{\circ \circ \circ}}{r_{\times r_{\circ}}}\right]^{\frac{1}{r}} = v/\circ v A$$

 $\alpha = 9 \circ / \Lambda^{\circ}$ با استفاده از معادله (۶–۲۵) مقدار زاویه α بدست می آید، یعنی

(پ) جریان نامی سوئیچ برابر بزرگترین مقدار جریان موثر باراست.

(ت) ولتاژ نامی سوئیچ نبایستی از ولتاژ خط - خط منبع یعنی ۲۰۵۵=۲۷۰۴ کمتر باشد. در عمل ولتاژ نامی ۲۰۰۷ توصیه میشود.

در مدار نیمهٔ کنترل شده شکل ۶-۹ ب، جهت برگشت جریانها از دیود استفاده شده

است و از این نظر که فقط به یک پالس آتش نیاز دارد، ساده تر است و همچنین منجر به ایجاد مولفه های dc نمی شود لیکن باعث تولید هارمونیک بیشتری در خط می گردد. شکل موج جریان خط در زاویه های آتش مختلف در شکل ۴-۱۴ نشان داده شده است. همچنین شکل موج ولتاژ (خط – نول) برای بار مقاومتی متقارن و اتصال ستاره در چهار زاویه آتش متفاوت، در شکل ۶-۱۵ نشان داده شده است. سه ناحیه هدایتی به شرح زیر وجود دارد:

$$\bullet \le \alpha \le \pi/\Upsilon$$
 (الف)

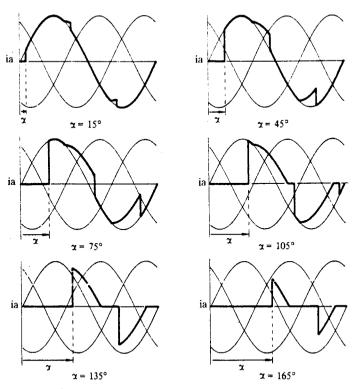
در این فاصله دو یا سه وسیله همزمان هدایت میکنند و ترکیبات ممکن به اینصورت است:

۱- دو تریستور و یک دیود

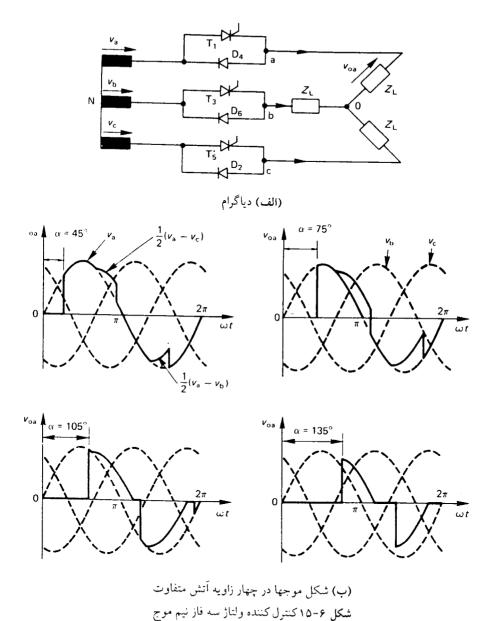
۲- یک تریستور و یک دیود

۳- یک تریستور و دو دیود

اگر سه وسیله هدایت نمایند، عملکرد سه فاز عادی رخ می دهد و مطابق آنچه که قبلا" در رابطه با شکل ۶-۱۱ ب گفته شد، ولتاژ خروجی با ورودی برابر است. اگر دو وسیله همزمان هدایت



شکل ۶-۱۴ جریان خط در کنترل کننده سه فاز نیمه کنترل شده در زوایای آتش مختلف



نمایند عملکرد مطابق آنچه که در مورد شکل 8-1 الف گفته شد، میباشد و نصف ولتاژ خط در دو سر بار ظاهر میشود. بنابراین می توان شکل موج ولتاژ خروجی (مثلا v_a) را از روی ولتاژ فاز ورودی و ولتاژ خط ورودی ترسیم کرد با توجه به اینکه اگر سه وسیله هدایت نمایند

ولتاژ خروجی به v_a و اگر دو وسیله هدایت نمایند به $v_{ab/r}$ (یا $v_{ac/r}$) مربوط می شود و صفر است وقتی که ترمینال a باز باشد.

$$\pi/\Upsilon \le \alpha \le \Upsilon\pi/\Upsilon \tag{φ}$$

در این فاصله در هر لحظه فقط یک تریستور هدایت میکند و جریان برگشتی در فواصل مختلف از یک دیود میگذرد و یابین دو دیود تقسیم می شود.

$$\forall \pi/\tau \leq \alpha \leq \forall \pi/\tau$$
 (پ)

در این فاصله زمانی فقط یک تریستور و یک دیـود هـمزمان هـدایت مـیکنند. و در $\alpha=10^\circ$ توان خروجی به صفر میرسد. بنابراین محدوده کنترلی این نـوع کـنترلر در فـاصله $\alpha=10^\circ$ ۲۱۰ $\alpha=10^\circ$ میباشد. مقادیر موثر جریان، ولتاژ و توان بار مشابه آنچه که در مورد کنترلر تمام موج بیان شد، بدست می آید. بنابراین

$$I_{rms} = \frac{V_{L(max)}}{R} \left\{ \frac{1}{\gamma_{\pi}} \left(\frac{\pi}{\gamma} - \frac{\alpha}{\gamma} + \frac{\sin \gamma_{\alpha}}{\lambda} \right) \right\}^{\frac{1}{\gamma}}$$

$$\circ \leq \alpha \leq \gamma \cdot \circ$$

 $(Y_{9}-8)$

$$I_{rms} = \frac{V_{L(max)}}{R} \left\{ \frac{1}{\gamma_{\pi}} \left(\frac{1/\pi}{\gamma_{\tau}} - \frac{\alpha}{\gamma} \right) \right\}^{\frac{1}{\gamma}}$$
 $9 \circ \le \alpha \le 1/\gamma \circ \circ$

 $(\Upsilon V - F)$

$$I_{rms} = \frac{V_{L(max)}}{R} \left\{ \frac{1}{7\pi} \left(\frac{\sqrt{\pi}}{7\pi} - \frac{\alpha}{7} + \frac{\sin 7\alpha}{15} - \frac{\sqrt{7} \cos 7\alpha}{15} \right) \right\}^{\frac{1}{7}}$$

(YA-9)

۶-۶ سیکلوکنورتر (مبدل فرکانس) ۱

همان طوری که ملاحظه کردیم کنترلرهای ولتاژ ۱۵٪ ولتاژ خروجی متغیر را فراهم مینمایند لیکن فرکانس ولتاژ خروجی ثابت است. بعلاوه ولتاژ خروجی (بخصوص در محدوده ولتاژ کم)همراه با هارمونیک زیاد میباشد. ولتاژ خروجی با دامنه و فرکانس متغیر را میتوان از تبدیل دو مرحلهای بدست آورد. به اینصورت که ورودی ثابت ac به dc متغیر تبدیل گردد (به کمک یکسوکنندههای قابل کنترل) و dc متغیر به ac فرکانس متغیر(از طریق اینورترها

که بعدا" تشریح خواهد شد) تبدیل شود.البته بااستفادهاز سیکلوکنورترها می توان ضرورت کاربرد مبدل یا مبدلهای میانی را حذف کرد. سیکلوکنورتر مبدل فرکانسی است که بی نیاز از مبدل میانی و براساس مبدل ac-ac مستقیما" توان ac با فرکانس معینی رابه توان ac بافرکانس دیگر تبدیل می کند.

8-8-۱ سيكلوكنورتر تكفاز

قبل از تشریح اصول کار سیکلوکنور تر، لازم است اصول کار پل تکفاز تمام کنترل شده (تمام مبدل تکفاز) را یادآوری نموده و براساس آن با اصول کار مبدل دو گانه آآ آشنا شویم. همانطوری که در بخش $\pi-8-\pi$ ملاحظه کردیم و همچنین مجددا" در شکل $\pi-8-\pi$ نشان داده شده است تمام مبدل قادر است در دو ربع کار کند. در فاصله π تا π ولتاژ ورودی π و جریان ورودی π مثبت هستند و توان از منبع به سمت بار جاری می شود و مبدل در حالت یکسوکنندگی کار می کند. در فاصله π تا π ولتاژ ورودی π منفی و جریان مثبت است و معکوس شده و از بار به سمت منبع جاری می شود و مبدل در حالت معکوس کنندگی کار می کند. بسته به زاویه π مقدار متوسط ولتاژ خروجی می تواند مثبت یا منفی باشد.

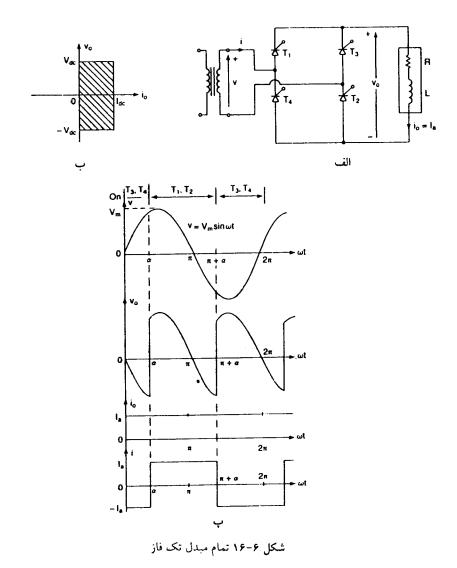
چنانچه دو مبدل از این نوع مطابق شکل 8-10 بصورت پشت به پشت بهم متصل گردند، مبدلی موسوم به مبدل دوگانه تکفاز بدست خواهد آمد که قادر است در 4 ربع کار کند یعنی جریان و ولتاژ هر دو می توانند معکوس شوند. این نوع مبدلها عموما" در محرکهای سرعت متغیرِ قدرت بالا 4 مورد استفاده قرار می گیرند. اگر 4 و 4 به تر تیب زاویه تأخیر آتش مبدلهای 1 و 4 باشند می توان این زوایا را طوری کنترل کرد که یکی از مبدلها در حالت یکسوکنندگی و دیگری در حالت معکوس کنندگی کار کند و در عین حال مقدار متوسط ولتاژ خروجی آنها یکسان باشد. از معادله (4-4) داریم،

$$V_{dc_1} = \frac{\gamma V_m}{\pi} \cos \alpha_1$$

$$V_{\text{dcy}} = \frac{\gamma V_{\text{m}}}{\pi} \cos \alpha_{\gamma}$$

¹⁻ Single-phase full converter

²⁻ Dual converer

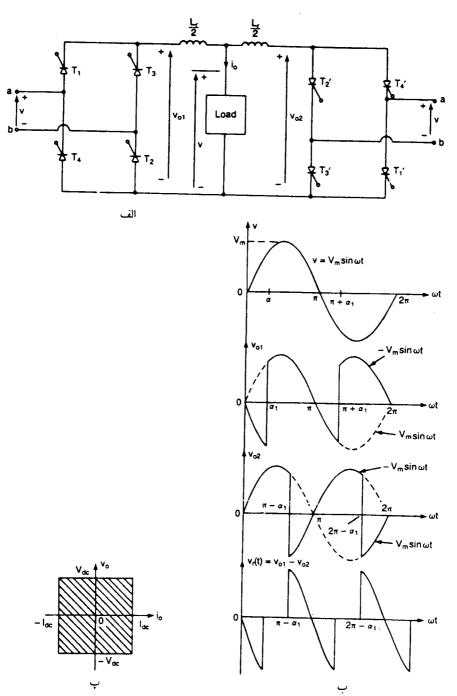


چون یکی از مبدلها در حالت یکسوکنندگی و دیگری در حالت معکوسکنندگی کار میکند، می توان نوشت:

 $V_{de_1} = -V_{de_1} \cup Cosa_1 = -Cosa_1 = Cos(\pi - a_1)$

$$\alpha_{Y} = \pi - \alpha_{Y} \tag{Y9-9}$$

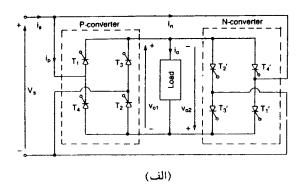
بنابراين

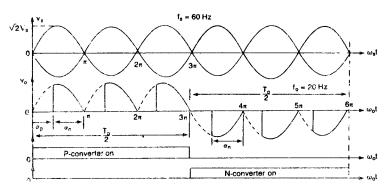


شكل ۶-۱۷ مبدل دو گانه تكفاز

از آن جایی که مقادیر لحظه ای ولتاژ خروجی مبدلها هم فاز نیستند، اختلاف ولتاژ لحظه ای باعث ایجاد جریان گردشی از بیار عبور لحظه ای باعث ایجاد جریان گردشی از بیار عبور نمی کند و مقدار آن مطابق شکل توسط اندوکتانس $L_{\rm r}$ محدود می گردد.

حال با مراجعه به شکل 8-1 الف، می توان اصول کار سیکلوکنور تر تکفاز را به سهولت تشریح کرد. دو مبدل قابل کنترل تکفاز هر دو به صورت پل یکسوکننده عمل می نمایند. البته زاویه تأخیر آتش آنها طوری است که مقدار متوسط ولتاژ خروجی آنها برابر و با علامت مخالف هستند. ولتاژ خروجی مبدل P مثبت و ولتاژ خروجی مبدل N منفی است. شکل موجها همراه با سیگنالهای آتش در شکل 8-1 ب نشان داده شده است. همانطوری که ملاحظه می شود مبدل مثبت برای مدت زمان T_0/T و مبدل منفی نیز برای T_0/T روشن می باشند. بنابراین فرکانس ولتاژ خروجی برابر $T_0/T=1$ است.





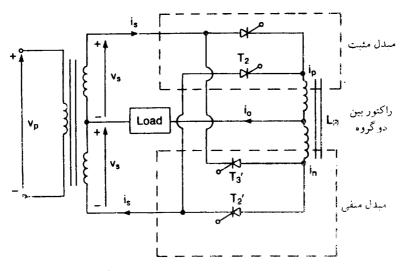
(ب) شکل موجها برای بار مقاومتی شکل ۶-۱۸ سیکلوکنورتر تکفاز تکفاز

اگر زاویه آتش مبدل مثبت برابر $\alpha_{\rm p}$ باشد طبق معادله (۲۹-۶) زاویه آتش مبدل منفی برابر مقدار متوسط ولتاژ خروجی مبدل مثبت برابر مقدار متوسط ولتاژ خروجی مبدل مثبت برابر مقدار متوسط ولتاژ خروجی مبدل منفی و با علامت مخالف می باشد یعنی :

$$V_{dc\gamma} = -V_{dc\gamma} \tag{(\Upsilon \circ - \$)}$$

نظیرمبدلهای دوگانه ۱، ممکناست مقادیرلحظه ای ولتاژخروجی مبدلها باهم برابر نباشند. امکان عبور جریانهای هارمونیکی گردشی بین مبدلها وجود دارد. همچنین اگر در لحظه ای تریستورهای هر دو مبدل هدایت کنند امکان و قوع اتصال کو تاه و جریان گردشی و جود دارد.

جهت پیشگیری می توان مدار کنترل آتش را طوری طراحی کرد که وقتی یک مبدل در حال هدایت است، سیگنالهای آتش مبدل دیگر که در حال تأمین جریان بار نمی باشد، قطع گردد. یعنی مادامیکه یک مبدل در حال هدایت است مبدل دیگر آتش نشود. همچنین جهت محدود کردن جریان می توان مطابق شکل ۶-۱۹ یک بوبین (راکتور) را بین دو گروه مبدل قرار داد.



شکل ۴-۶ سیکلوکنورنر همراه با راکتور بین دو گروه

مثال ۶-۸

ولتاژ ورودی در سیکلوکنورتر شکل 8-10 الف برابر 80 و 100 است. مقاومت بار 100 و اندوکتانس بار 100 باست. فرکانس ولتباژ خروجی 100 است. مبدلها بصورت نیمه مبدل کار میکنند طوریکه 100 100 است و 100 100 100 است تعیین کنید: (الف) مقدار 100 و تاژ خروجی 100

 $I_{
m R}$ جریان هر تریستور (ب μ

(پ) ضریب توان PF ورودی

$$V_s = 17 \cdot V_c$$
, $f_s = 9 \cdot Hz$ $f_o = 7 \cdot Hz$ $R = 0 \Omega$

 $L = \tau \cdot mH$, $\alpha_p = \tau \pi/\tau$ $\omega_o = \tau \pi \times \tau \cdot = \tau \Delta/ss$ rad/s

$$X_L = \omega_0 L = \Delta/\circ \Upsilon \vee \Omega$$

(الف) برای $\pi \geq \alpha \leq \alpha$ به کمک معادله (۶-۸) مقدار موثر ولتاژ خروجی بدست می آید،

$$V_{\bullet} = V_{s} \left[\frac{1}{\pi} (\pi - \alpha + \frac{\sin Y \alpha}{Y}) \right]^{\frac{1}{Y}} = \Delta Y V$$
 (7)-5)

(ب) مُقدار موثر جریّان بار را می توان محاسبه کرد، یعنی

$$Z = \sqrt{R^{\gamma} + (\omega_0 L)^{\gamma}} = V/\circ \Omega \qquad \varphi = \tan^{-1}(L\omega_0/R) = \Upsilon O/\Upsilon^{\circ}$$

$$I_o = \frac{V_o}{Z} = \frac{\Delta r}{V/ \cdot q} = V/f \wedge A$$

 $I_0 = I_N = I_0/V = \Delta/Y = \Delta$ جریان عبوری از هر مبدل برابر است با تم ۲۳۸۶ جریان عبوری از هر مبدل برابر است با

$$I_{\rm R} = I_{\rm W}/r = r/v$$
 A مقدار rms جریان عبوری از هر تربستور برابر است با

$$I_0 = I_0 = V/4 A$$
 جریان ورودی برابر است با $I_0 = I_0 = V/4 A$

$$VA = V_sI_s = \Lambda 9 V/ F A$$
 ولت أمير ناسي برابر است با

$$P_0 = V_0 I_0 \cos \varphi = \gamma \sqrt{9} \Delta W$$

توان خروجي برابر است با

ما توجه به معادله (۶-۸) ضریب توان ورودی برابر خواهد شد با

$$PF = \frac{p_o}{V_s I_s} = \frac{V_o \cos \phi}{V_s} = \cos \phi \left[\frac{1}{\pi} (\pi - \alpha + \frac{\sin \tau_\alpha}{\tau}) \right]^{\frac{1}{\tau}}$$

$$= \frac{\tau \vee 9/5 \Delta}{\wedge 9 \vee /5} = \circ / \tau \vee \tau \qquad (۳\tau - 5)$$

توجه این که معادله اخیر هارمونیک موجود در ولتاژ خروجی را دربرندارد و مقدار بدست آمده تقریبی است. مقدار واقعی از مقدار بدست آمده از این رابطه کمتر است. معادلات (۶-۳۱) و (۳-۶) فقط برای بارهای اهمی صادق بوده و مقادیر بدست آمده تقریبی می باشند.

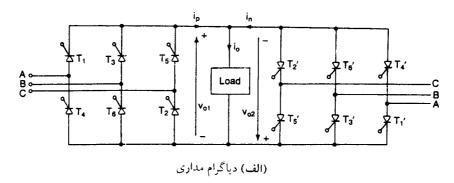
۶-۶-۲ سيكلوكنورتر سه فاز

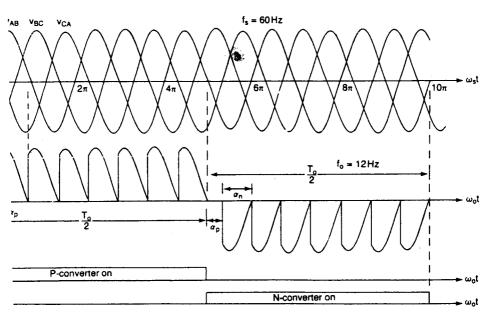
دیاگرام مداری سیکلوکنورتر سه-فاز ـ تکفاز در شکل ۶-۲۰ نشان داده شده است. دو مبدل ac به ac یکسو کننده های قابل کنترل سه فاز می باشند. ترکیب خروجی آنها برای ایجاد شکل موج با فرکانس ۲۲۲٪ در شکل ۶-۲۰ ب نشان داده شده است. مبدل مثبت در نیم پریود فرکانس خروجی و مبدل منفی در نیم پریود دیگر هدایت میکند. تجزیه تحلیل این سیکلوکنورتر تکفاز - تکفاز است.

برای کنترل موتورهای ac به ولتاژسه فاز فرکانس متغیر نیاز داریم. با تعمیم سیکلوکنورتر شکل ۶-۰۱ الف، میتوان مطابق شکل ۶-۱۱ الف (که در آن از شش مبدل سه فاز استفاده شده است) خروجی سه فاز را فراهم نمود. هر فاز دارای شش تریستور است که درشکل ۶-۲۱ ب نشان داده شده است بنابراین در مجموع به ۱۸ تریستور نیاز است. چنانچه از یکسوکننده سه فاز تمام موج استفاده شود به ۳۶ تریستور نیاز است.

۶-۶-۳کاهش هارمونیک

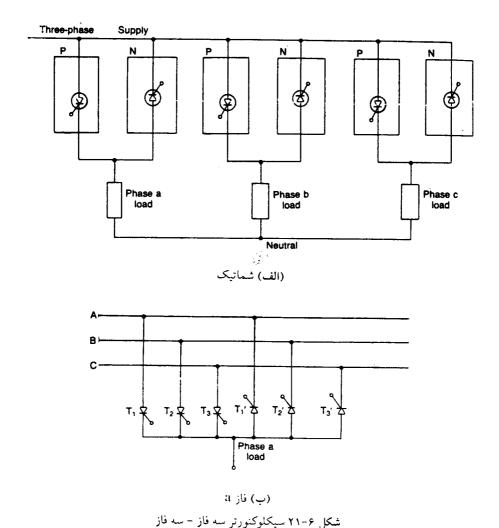
از شکلهای ۶-۱۸ ب و ۶-۲۰ ب برمی آید که ولتاژ خروجی سینوسی خالص نمی باشد و بنابراین ولتاژ خروجی انشان می دهد که ضریب توان (۴۲-۳۲) نشان می دهد که ضریب توان (۴۲) ورودی به زاویه آتش تریستورها وابسته است و مقدار آن بخصوص در خروجی ولتاژ پائین، کم است.





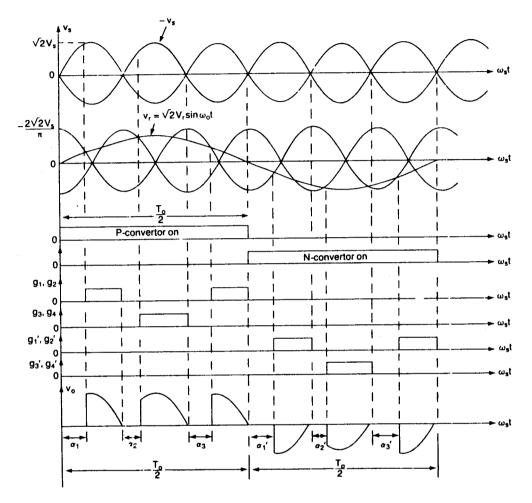
(ب) شکل موجها برای بار مقاومتی شکل ۲۰-۶ سیکلوکنورتر سه فاز - تکفاز

ولتاژ خروجی سیکلوکنورتر اساسا" از قسمتهای اولتاژ ورودی تشکیل شده است و مقدار متوسط یا میانگین هر قسمت به زاویه آتش تریستور در آن قسمت وابسته است. اگر زاویه آتش هر قسمت طوری تغییر نماید که مقدار متوسط هر قسمت مربوطه، به تغییرات ولتاژ



سینوسی خروجی مورد نظر ما نزدیک باشد، هارمونیک موجود در ولتاژ خروجی به حداقل می رسد. از آنجایی که متوسط ولتاژ خروجی هر قسمت تابع کسینوسی از زاویه آتش است، زاویه های آتش هر قسمت را می توان از مقایسه ولتاژ کسینوسی دارای فرکانس منبع (یعنی $v_r = \sqrt{v_s \cos \omega_s t}$) با ولتاژ خروجی سینوسی ایده ال دارای فرکانس خروجی (یعنی $v_r = \sqrt{v_s \cos \omega_s t}$) بدست آورد. در شکل $v_r = \sqrt{v_s \cos \omega_s t}$ ایجاد سیگنالهای آتش تریستورهای مربوط به سیکلوکنو رتر شکل $v_r = \sqrt{v_s \cos \omega_s t}$

مقدار متوسطِ ماکزیمم ولتاژ یک قسمت (که در $a_{\rm p}=\alpha_{\rm p}$ رخ می دهد) بایستی با پیک



شکل ۶-۲۲ ایجاد سیگنالهای آتش تریستور

ولتاژ خروجي برابر باشد، بعنوان مثال

$$V_{p} = \frac{Y \sqrt{Y} V_{s}}{\pi} = \sqrt{Y} V_{o}$$
 (YY-9)

مقدار rms ولتاژ خروجی از رابطه فوق بدست می آید یعنی

$$V_{o} = \frac{YV_{s}}{\pi} \tag{TY-S}$$

مثال ۶-۹

مثال ۶-۸را تکرار کنید در صورتی که زاویه های آتش سیکلوکنورتر مطابق شکل ۶-۲۲ از مقایسه بین دو شکل موج کسینوسی (با فرگانس منبع تغذیه) و شکل موج سینوسی (بافرکانس خروجی) تولید شده باشد.

حل -

(الف) با توجه به معادله (۶–۳۴) مقدار rms ولتاژ خروجی برابراست با

$$V_0 = \frac{YV_s}{\pi} = \frac{1}{2} = \frac{1}{$$

$$I_{o} = \frac{V_{o}}{Z} = \frac{v_{f}/rq}{v} = v_{o}/v_{o}/v_{o}$$
 اب بربرابر است با بر

$$I_{\rm p}=I_{\rm N}=rac{I_{
m o}}{\sqrt{ ext{r}}}= ext{v/6} ext{T A}$$
 ابت بان هر کنورتر برابر است با

$$I_{\rm R}=rac{I_{
m P}}{\sqrt{\gamma}}=\Delta/{
m TQ}$$
 هقدار rms مقدار rms مقدار مقدار

$$I_{\rm s}=I_{\rm o}=1$$
 برابر است با برابر است با برابر است با بریان ورودی برابر است با

$$VA = V_s I_s = 1797/4$$
 ولت آمیر نامی برابر است با

$$P_o = V_o I_o \cos \varphi = \frac{8788}{5} V_s I_o \cos \varphi = \frac{6}{10} V_o V_o V_o$$

$$PF = \circ/۶۳۶۶ \ Cos \varphi = \frac{\Delta \Lambda \circ / \tau \Delta}{1 \, \tau \, \eta \, \tau / \epsilon} = \circ / \epsilon + \epsilon$$
 (پسفاز) (پسفاز) $(\tau - \epsilon)$

این رابطه نشان می دهد که ضریب توان ورودی مستقل از زاویه آتش α است و فقط به زاویه بار ϕ بستگی دارد. در حالیکه در کنترل فاز عادی، ضریب توان ورودی به زاویه آتش α و

زاویه بار arphiوابسته است. اگر معادله (۶-۳۲) با معادله (۶-۳۵) مقایسه شود، زاویه آتش بحرانی $a_{
m c}$ وجود دارد که از رابطه زیر بدست می آید.

$$\left[\frac{1}{\pi}(\pi - \alpha_{c} + \frac{\sin Y\alpha_{c}}{Y})\right]^{\frac{1}{Y}} = \circ/\$Y\$$$
(YF-F)

برای زاویه آتش کوچکتر از زاویه آتش بحرانی $(\alpha < \alpha_c)$ ، کنترل زاویه فاز عادی ضریب توان بهتری را ارائه میکندو از حل معادله (۳۶–۳۶) زاویه بحرانی ۹۸/۵۹° = α_c بدست می آید.

۶-۷ مسائل حل شده

1-8 مساله

یک کنترل کننده ولتاژ ac مطابق شکل 8-1 الف برای گرم کردن یک مقاومت اهمی R=0 مطابق شکل $V_s=1$ است. تریستور در $N_s=0$ سیکل وصل و در $N_s=0$ سیکل قطع است. مطلوب است محاسبه

$$V_0$$
 ولتاژ خروجی rms (الف) مقدار

حل -

$$R = \Delta \Omega \cdot V_s = 17 \cdot V \quad V_m = 17 \cdot \sqrt{T} = 159 / V \quad V_s = \frac{n}{n+m} = \frac{17\Delta}{17\Delta + V\Delta} = \frac{3}{17\Delta + V\Delta} = \frac{3}{17\Delta} = \frac$$

(الف) با توجه به معادله (۶-۱) داريم

$$V_o = V_s \sqrt{K} = V_s \sqrt{\frac{n}{n+m}} = 17 \cdot \sqrt{\frac{17\Delta}{7 \cdot \cdot \cdot}} = 97/AV V$$

$$I_{\rm o} = V_{\rm o}/R = \frac{9 \, f/\Lambda V}{\Delta} = 1 \, \Lambda/9 \, V \, A$$
 let unity in the rms positive rms of the results of

$$P_{o} = rac{V_{s}^{\ au}}{R} rac{n}{N}$$
 لي $P_{o} = rac{V_{o}^{\ au}}{R} = RI_{o}^{\ au}$ يا بار با توجه به معادله (۲-۶) برابر است با،

$$P_{o} = \frac{17 \cdot {}^{7}}{\Delta} \times \frac{17\Delta}{7 \cdot {}^{\circ}} = 1 \wedge {}^{\circ} \times W \cup P_{o} = \Delta \times (1 \wedge / 9 \vee)^{7} = 1 \wedge {}^{\circ} \times W$$

با توجه به اینکه جریان I_s با جریان بار I_o برابر است، ولت – آمپر ورودی برابراست با

$$VA = V_s I_s = V_s I_o = 170 \times 10/90 = 7709/4$$

 $PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{1 \wedge o}{778/4} = o/v9$ (پس فاز) $PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{1 \wedge o}{778/4} = o/v9$

ویا با توجه به معادله (۶-۳) داریم

$$PF = \sqrt{\frac{n}{N}} = \sqrt{\frac{170}{r \cdot \cdot \cdot}} = \cdot / \sqrt{9}$$

$$I_m = \frac{V_m}{R} = \frac{159/V}{\Delta} = \pi r / 9 + A$$

با توجه به معادله (۶-۴) مقدار متوسط جریان برابر است با

$$I_A = \frac{KI_m}{\pi} = \frac{\Upsilon \Upsilon / 9 \Upsilon}{\pi} \times \circ / 9 \Upsilon \Delta = 9 / V \Delta A$$

مقدار موثر جریان تریستور با توجه به معادله (۶-۵) برابر است با

$$I_R = \frac{I_m \sqrt{K}}{\gamma} = \frac{\gamma \gamma / 9 \gamma}{\gamma} \sqrt{\circ / 9 \gamma \delta} = \gamma \gamma / \gamma \gamma A$$

مساله ۲-۶

کنترل کننده ولتاژ شکل ۶-۱ الف، از کنترل نوع قطع - وصل استفاده می نماید تا بار مقاومتی $R= \mathfrak{t}\Omega$ را از طریق یک منبع $V_s= \mathfrak{t} R$ و $V_s= \mathfrak{t} R$ گرم کند. اگر تـوان خـروجی مطلوب $P_o= \mathfrak{r} R$ باشد، تعیین کنید:

(الف) سیکل کاری K

(بِ) ضریب توان ورودی PF

$$P_{o} = \frac{V_{s}^{T}}{R} \frac{n}{N}$$
 ي $P_{o} = K \frac{V_{s}^{T}}{R}$

$$r \times 1 \circ r = K \frac{r \circ \Lambda^r}{r}$$
 $K = \circ / r \vee \vee$

برای محاسبه توان ورودی بایستی ولت آمپر ورودی را محاسبه کنیم بنابراین،

$$I_o = \sqrt{\frac{P_o/R}{r}} = \sqrt{\frac{r \times 1.r}{r}} = r \text{V/rA A} \qquad \qquad \dot{V} \qquad \qquad P_o = RI_o^r$$

 $VA = V_s I_o = \Upsilon \circ \Lambda \times \Upsilon V / \Upsilon \Lambda = \Delta S 9 / \Upsilon W$

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{\pi \times 1 \circ r}{\Delta 595/r} = \circ /\Delta 75$$
 (پس فاز)

٣-۶ ماله

و ولتاژ کننده ولتاژ تکفاز نیم موج شکل ۶-۳ الف دارای مقاومت بار $R=\Delta\Omega$ و ولتاژ ورودی

است. تعیین کنید: $V_s = 1 \, \text{ToV,5 o Hz}$ است. زاویه تأخیر آتش تریستور T_1 برابر $V_s = 1 \, \text{Tov,5 o Hz}$ (الف) مقدار rms ولتاژ خروجی V_o (ب) ضریب توان ورودی (پ) مقدار متوسط جریان ورودی

$$R=\Delta\Omega$$
 و $V_s=1$ ۱۲۰۷ و $\alpha=\pi/\tau$ و $V_m=1$ ۱۲۰ $\sqrt{\tau}=1$ و $V_s=1$ حل –

(الف) با توجه به معادله (۶-۶) مقدار V_{α} بدست می آید،

$$V_o = V \cdot \left[\frac{1}{Y_{\pi}} \left(Y_{\pi} - \frac{\pi}{Y} + \frac{\sin \frac{Y_{\pi}}{Y}}{Y} \right) \right]^{\frac{1}{Y}} = V \cdot Y / 4$$

(ب) مقدار مو ثر جریان بار برابر است با

$$I_o = \frac{V_o}{R} = \frac{1 \circ Y/Q}{\Delta} = Y \circ /Q \wedge A$$

$$P_0 = RI_0^{\Upsilon} = \Delta \times \Upsilon \circ / 9 \Lambda^{\Upsilon} = \Upsilon \Upsilon \circ \circ / \Lambda \circ W$$

با توجه به مساوی بودن جریان بار با جریان ورودی، مقدار ولت - آمپر ورودی بدست می آید یعنی

$$VA = V_sI_s = V_sI_o = 170 \times 70/9 = 701/9$$

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{YY \circ \circ / \Lambda \circ}{Y\Delta \setminus V/S} = \circ / \Lambda \lor Y$$
 (jum dit)

$$V_{dc} = \frac{\sqrt{\gamma \times 17 \circ}}{\gamma \pi} (\cos \pi/\gamma - 1) = -1 \gamma/\delta \circ$$

و مقدار متوسط جریان ورودی برابر است با

$$I_{dc} = \frac{V_{dc}}{R} = \frac{-\gamma \gamma \Delta}{\Delta} = -\gamma V A$$

مساله ۶-۲

کنترل کننده تک فاز نیم موج شکل ۶-۳ الف دارای مقاومت بار $R=\Omega\Omega$ و ولتاز ورودی $V_s=1$ ۲۰۷ است. اگر توان خروجی مطلوب $P_0=7$ باشد مطلوب است محاسبه: (الف) زاویه تأخیر آتش α (با ضریب توان ورودی PF

 $R = \Delta\Omega$ و $V_s = 17.0$ و $V_m = 17.0$ و $V_s = 19.0$ و $V_s = 19.0$

$$P_0 = \gamma \times 1 \circ^{r} W$$

$$P_{o} = \frac{V_{o}^{\tau}}{R} \downarrow V_{o} = \sqrt{P_{o}R}$$
 (IIi)

$$V_0 = \sqrt{1 \times 10^7 \times 0} = 100 \text{ V}$$

حال با توجه به رابطه (۶-۶) مقدار زاویه » بدست می آید

$$V_o = V_S \left[\frac{1}{7\pi} (7\pi - \alpha + \frac{\sin 7\alpha}{7}) \right]^{\frac{1}{7}}$$

$$1 \cdot \cdot = 17 \cdot \left[\frac{1}{7\pi} \left(7\pi - \alpha + \frac{\sin 7\alpha}{7} \right) \right]^{\frac{1}{7}} \quad \rightarrow \quad \alpha = 1 \cdot \cdot \circ$$

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{V_o}{V_s} = \frac{1 \cdot o}{17 \cdot o} = o/\Lambda TT$$

مساله ۶-۵

 $R=\Delta\Omega$ کنترل کننده ولتاژ ac تک فاز تمام موج شکل ۶-۴ الف، دارای مقاومت بار $T_{\rm C}$ و ولتاژ ورودی ۶۰ Hz میباشد. زاویه تأخیر آتش تریستورهای $T_{\rm C}$ مساوی

وبرابر $\alpha_{\rm Y}=\alpha=\alpha={\rm Y}\pi/{\rm T}$ است. تعیین کنید: الف – rms و لتاژ خروجی $V_{\rm O}$ ب – ضریب توان ورودی، PF ψ – مقدار متوسط جریان تریستورها I_{Λ} ت – rms جریان تریستورها $I_{\rm R}$

 $R=\Delta\Omega$ و $V_s=170$ و $\alpha=7\pi/\pi$ و $V_m=170$ و $V_s=189$ و $V_s=160$ و $\alpha=7\pi/\pi$ و $V_m=170$ و $V_s=160$ و $V_s=160$

$$V_o = VY \cdot \left[\frac{1}{\pi} \left(\pi - \frac{Y_{\pi}}{Y} + \frac{\sin \frac{Y_{\pi}}{Y}}{Y} \right) \right]^{\frac{1}{Y}} = \Delta Y / \cdot 9 V$$

(ب) با توجه به معادبه (۶-۹) می توان به سهولت ضریب توان ورودی را حساب کرد.

$$PF = \frac{V_0}{V_s} = \frac{\Delta T/\circ S}{17\circ} = \circ/FFT$$
 (jum dic)

(پ) مقدار متوسط جریان تریستورها مطابق معادله (۶-۱۰) برابر است با

$$I_{A} = \frac{\sqrt{\Upsilon} V_{s}}{\Upsilon \pi R} (\cos \alpha + 1) = \frac{\sqrt{\Upsilon} \times 17^{\circ}}{\Upsilon \pi \times \Delta} (\cos \frac{\Upsilon \pi}{\Upsilon} + 1) = \Upsilon/V A$$

(ت) مقدار موثر جریان تریستورها با توجه به معادله (۶–۱۱) برابر است با

$$I_{R} = \frac{V_{s}}{\sqrt{\Upsilon}R} \left[\frac{1}{\pi} (\pi - \alpha + \frac{\sin \Upsilon \alpha}{\Upsilon}) \right]^{\frac{1}{\Upsilon}} = \frac{V_{s}}{\sqrt{\Upsilon}R} \times \frac{V_{o}}{V_{s}} = \frac{V_{o}}{\sqrt{\Upsilon}R}$$

$$I_{R} = \frac{\Delta \Upsilon / \circ \varphi}{\sqrt{\Upsilon} \times \Delta} = V/\Delta A$$

مساله ۶-۶

کنترل کننده تک فاز تمام موج شکل 8-V الف، یک بار RL را تغذیه می کند. ولت اژ ورودی $V_s=1$ و مقاومت اهمی آن $V_s=1$ است. زاویه تأخیر آتش هر دو تریستور برابر $\pi/\pi=\pi$ است. تعیین کنید: (الف) زاویه هدایت تریستور T_1 , یعنی σ (ب) مقدار T_1 و مقدار T_2 و مقدار T_3 و ریستور T_4 و مقدار T_4 و مقدار T_5 و رودی T_6 (ث) مقدار T_6 و مقدار تریستور T_8 (ث) مقدار متوسط جریان تریستور T_8 (ث) مقدار متوسط جریان تریستور وردی T_8

 $R = \Delta\Omega$ و $L = \Delta mH$ و f = 9.4 و $\omega = \gamma\pi9. = \gamma v \text{ rad/sec}$ و $V_s = \gamma \gamma \cdot V -$ حل $\omega = 9.0^\circ$ و $\varphi = \tan^{-1}(L\omega/R) = \gamma \cdot /99^\circ$

(الف) مقدار زاویه خاموشی الرا می توان از حل معادله (۶-۱۶) به روش تکراری بدست آورد و سپس زاویه هدایت σرا تعیین کرد، بنابراین

$$Sin(\beta - \tau \circ / 99^\circ) = Sin(9 \circ - \tau \circ / 99) \overset{\tau}{c} \overset{\tau}{\tau} \overset{(\beta)}{\tau}$$

$$Sin(\beta - \gamma \circ / 99^{\circ}) = \circ / 977^{\circ} c^{(\frac{\pi}{r} - \beta)}$$

$$\beta = \gamma \cdot \cdot / \vee \cdot \circ$$

$$\sigma = \beta - \alpha = \Upsilon \circ \circ / \lor \circ - 9 \circ = 1 \lor \circ / \lor \circ \circ = 7 / \lor \Delta$$
 rad

(س) با توجه به معادله (۶–۱۸) داریم

$$V_o = 17 \cdot \left[\frac{1}{\pi} (7/70 + \frac{\sin 7 \times 9}{7} - \frac{\sin 7 \times 7 \cdot \cdot / V \cdot}{7}) \right]^{\frac{1}{7}} = 1 \cdot \text{N/TA V}$$

(پ) با انتگرالگیری عددی معادله (۶–۱۹) در فاصله α تا β مقدار rms جریان تریستور بدست می آید.

$$I_{R} = \left[\frac{1}{7\pi} \int_{\alpha}^{\beta} i \, d(\omega t)\right]^{\frac{1}{7}}$$

$$= \frac{V_s}{Z} \left[\frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\beta} \left\{ \sin(\omega t - \phi) - \sin(\alpha - \phi) e^{(R/L)(\frac{\alpha}{\omega} - t)} \right\}^{\tau} d(\omega t) \right]^{\frac{1}{\tau}}$$

(ت) باانتگرالگیری عددی معادله (۶-۲۱) مقدار متوسط جریان تریستور بدست می آید، یعنی

$$I_{A} = \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\beta} i_{1} d(\omega t)$$

$$= \frac{\sqrt{2} V_{s}}{2\pi} \int_{\alpha}^{\beta} \left[\sin(\omega t - \phi) - \sin(\alpha - \phi) e^{(R/L)(\frac{\alpha}{\omega} - t)} \right] d(\omega t)$$

(ث) توان ورودی برابر است با
$$P_o=RI_o^{\ \ \ }$$
 که در آن جریان I_o با تـوجه بـه مـعادله (۲۰-۶) محاسبه می شود یعنی $I_c=\sqrt{\gamma}$ بنابراین

$$P_o = \gamma R I_R^{\gamma}$$

$$P_0 = \Upsilon \times \Delta \times I_R^{\Upsilon} = 1 \circ I_R^{\Upsilon}$$

 $VA = V_s I_0 = 170 \times \sqrt{7} I_R = 189/\sqrt{1}_R$

ولت - آمپر نامی برابر است با

در نتیجه ضریب توان ورودی برابر خواهد بود با

$$PF = \frac{P_{O}}{VA} = \frac{1 \cdot I_{R}}{1 \cdot \nabla \cdot \sqrt{Y} I_{R}} = \frac{I_{R}}{1 \cdot \nabla \sqrt{Y}} = \frac{1}{1 \cdot$$

مساله ۶-۷

ولتاژ ورودی در سیکلوکنورتر تکفاز ـ تکفاز شکل - 10 الف، + 10 و + 10 است. مقاومت بار + 10 و اندوکتانس آن + 10 است. فرکانس ولتـ اژ خـروجی + 10 است. اگر زاویه تأخیر آتش تریستورها + 10 + 10 باشد. تعیین کنید:

 $I_{
m R}$ مقدار rms ولتاثر خروجی $V_{
m O}$ (ب) مقدار rms جریان هر تریستور (الف)

(ب) ضریب توان ورودی PF

$$V_s = 1 \text{ YoV}$$
 و $S_s = 9 \text{ oHz}$ و $S_o = 7 \text{ oHz}$ و S_o

(الف) برای $\alpha \leq \alpha \leq \pi$ با توجه به معادله (۶–۳۱) مقدار rms ولتاژ خروجی بدست می اید،

$$V_o = V_S \left[\frac{1}{\pi} (\pi - \alpha + \frac{\sin \gamma \alpha}{\gamma}) \right]^{\frac{1}{\gamma}}$$

$$= 17 \cdot \left[\frac{1}{\pi} (\pi - \frac{\pi}{\gamma} + \frac{\sin \pi}{\gamma}) \right]^{\frac{1}{\gamma}} = \gamma \cdot V$$

(ب) مقدار rms جریان هر تریستور به شرح زیر محاسبه می شود.

$$Z = \sqrt{R^{\tau} + (L\omega_0)^{\tau}} = \sqrt{T/\Delta^{\tau} + \Delta/ \cdot \tau \sqrt{\tau}} = \Delta/5 \cdot \Omega$$

$$\varphi = \tan^{-1} (L\omega_0/R) = \tan^{-1}(\Delta/ \cdot \tau \sqrt{\tau/\Delta}) = 5\tau/\Delta5^{\circ}$$

$$I_0 = \frac{V_0}{Z} = \frac{\tau \cdot \sigma}{\Delta/5} = \Delta/\tau \Delta \quad A$$

مقدار rms جریان عبوری از هر مبدل برابر است با

 $I_P = I_N = I_O / \sqrt{\gamma} = \gamma/V \wedge A$

مقدار rms جریان عبوری از هر تریستوربرابر است با

 $I_R = I_p / \sqrt{\gamma} = \gamma/\beta \sqrt{A}$

(پ) مقدار rms جریان ورودی برابر است با

 $I_s = I_o = \Delta/\Upsilon\Delta A$

ولت آمير نامي برابر است با

 $VA = V_s I_s = 170 \times \Omega/\Upsilon \Omega = 987$

توان خروجی برابر است با

 $P_o = V_o I_o \cos \varphi = r \cdot \times \Delta / r \Delta \cos \rho r / \Delta \rho = v \cdot / r \rho W$

$$PF = \frac{P_o}{VA} = \frac{V1/49}{947} = 0/111$$
 (jum big)

 $\cos \phi$ همانطوریکه از معادله (۳۲-۶) برمی آید ضریب توان وابسته به زاویه آتش و ϕ است، که در مقایسه با مثال ۶–۸، ضریب توان در اینجا کاهش یافته است.

مساله ۶-۸

مساله ۶-۷ را تکرار نمائید در صورتی که زاویه های آتش سیکلوکنورتر مطابق شکل ۶-۲۲ از مقایسه بین دو شکل موج سینوسی (با فرکانس منبع تغذیه) و شکل موج سینوسی (با فرکانس خروجی) تولید شده باشد.

 V_s = ۱۲۰۷ و f_s = ۶۰ کو f_o = ۲۰ کو R= ۲/۵ Ω و L = ۴۰ mH

$$\alpha_{\rm p}=\pi/\Upsilon$$
 , $\omega_{\rm o}=\Upsilon\pi\times\Upsilon\circ=\Upsilon\Delta/\S\S$ rad/sec , $X_{\rm L}=\omega_{\rm o}L=\Delta/\circ\Upsilon\vee\Omega$

(الف) با توجه به معادله (۶-۳۴) مقدار rms ولتاژ خروجی برابر است با

$$V_o = \frac{rV_s}{\pi} = \frac{\sqrt{rrs}}{\sqrt{rq}} = \sqrt{rq} V$$

(ب) مقدار rms جریان باربرابراست با

 $I_o = \frac{V_o}{Z} = \frac{V f / rq}{\Delta / f \Lambda} = \Lambda r / f \Lambda$

مقدار rms جریان هر کنورتر برابر است با

 $I_P = I_N = \frac{I_O}{\sqrt{r}} = 9/8 \gamma A$

مقدار rms جریان هر تریستور برابر است با

 $I_R = \frac{I_p}{\sqrt{\gamma}} = \beta/\Lambda \Lambda A$

(پ) مقدار rms جریان ورودی برابراست با

 $I_s = I_o = \frac{\gamma}{\beta} A$

ولت - آمير نامي برابر است با

 $VA = V_s I_s = 170 \times 17/87 = 1874/8$

توان خروجی برابر است با

 $P_0 = V_0 I_0 \cos \varphi = v s / r q \times v r / s r \cos s r / \Delta s^\circ = r s r W$

ضریب توان ورودی برابر خواهد بود با

$$PF = \frac{P_o}{VA} \frac{45\%}{15\%/\%} = \%/7\%$$