

ریاضی عمومی کے

تهیه و تدوین:

دکتر داریوش کیانی، دکتر سارا سعیدی مدنی، دکتر امیر ساکی

نیمسال دوم سال تحصیلی ۱۳۹۹-۱۳۹۹ دانشکدهی ریاضی و علوم کامپیوتر دانشگاه صنعتی امیرکبیر توابع برداری و خمها (منحنیها)

Madani-Saki





توابع اسكالر

قرارداد: منظور از I وقتی در دامنهی توابع ظاهر میشود، یک بازه است. هر تابع به فرم $\mathbb{R} o \mathbb{R} o f: I \subseteq \mathbb{R}$ یک تابع اسکالر نامیده میشود.

بردار مکان یک ذرهی متحرک در فضا

$$r = r(t) = (x(t), y(t), z(t)) = x(t)i + y(t)j + z(t)k.$$





توابع برداري

تابع $\gamma(t)=(\gamma_1(t),\ldots,\gamma_n(t))$ را به $t\in I$ تصویر میکند، $\gamma:I o\mathbb{R}^n$ تابع یک تابع برداری نامیده میشود.

توجه میکنیم که بهازای هر $i \leq i \leq n$ یک تابع اسکالر است.





$$\gamma(t)=(R\cos(t),R\sin(t))$$
 فرض میکنیم که $\gamma:[0,2\pi] o\mathbb{R}^2$ به صورت $\gamma:[0,2\pi] o\mathbb{R}^2$ تعریف می شود، که در آن $R>0$ ثابت است. داریم

$$y(t) = \gamma_2(t) = R\sin(t)$$
 و $x(t) = \gamma_1(t) = R\cos(t)$

 $\sqrt{}$ بنابراین، بهازای هر t داریم

$$x(t)^2 + y(t)^2 = R^2$$

همچنین

$$\gamma$$
 برد $= \operatorname{Im}(\gamma) = \{ \gamma(t) : t \in [0, 2\pi] \} = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 = R^2 \}$

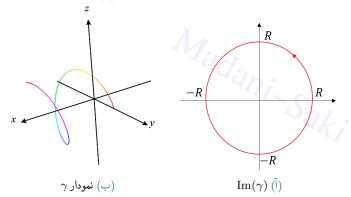




ادامه ی مثال

به علاوه،

$$\gamma$$
 نمودار $=\{(t,\gamma_1(t),\gamma_2(t)):t\in[0,2\pi]\}$
$$=\{(t,R\cos(t),R\sin(t)):t\in[0,2\pi]\}$$







\mathbb{R}^n حد و پیوستگی در

فرض میکنیم که
$$\gamma:I o\mathbb{R}^n$$
 و $\gamma:I o\mathbb{R}^n$ و نفری تعریف میکنیم: $\lim_{t o t_0}\gamma(t)=l=(l_1,\ldots,l_n)$ \emptyset $orall$ $1\leq i\leq n,\ \lim_{t o t_0}\gamma_i(t)=l_i.$

گوییم γ در $t_0 \in I$ پیوسته است، هرگاه:

$$\lim_{t \to t_0} \gamma(t) = \gamma(t_0)$$

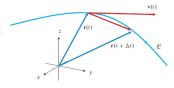
 $t=t_0$ معادلاً، γ در $t=t_0$ بیوسته است، اگر و تنها اگر بهازای هر γ_i در γ_i در γ_i در γ_i در بیوسته باشد.





مشتقپذیری توابع برداری

فرض کنید که $r:I o\mathbb{R}^n$ یک تابع برداری است.



سرعت :

$$v(t) = \frac{d}{dt}r(t) = r'(t) = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{r(t + \Delta t) - r(t)}{\Delta t}$$

تندے

$$\nu(t) = |\mathbf{v}(t)|$$





شتاب:

$$a(t) = v'(t) = r''(t) = \frac{d^2}{dt^2}r(t)$$

شرط لازم و کافی برای مشتقپذیری یک تابع برداری:

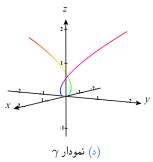
تابع برداری $T \to \mathbb{R}^n$ با $\gamma: I \to \mathbb{R}^n$ با $\gamma: I \to \mathbb{R}^n$ در $\gamma: I \to \mathbb{R}^n$ مشتق پذیر است اگر و تنها اگر بهازای هر $\gamma: I \le i \le n$ تابع اسکالر $\gamma: I \to I$ مشتق پذیر باشد، آنگاه داریم اگر $\gamma: I \to I$ مشتق پذیر باشد، آنگاه داریم

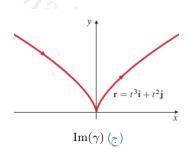
$$\gamma'(t_0) = (\gamma_1'(t_0), \dots, \gamma_n'(t_0))$$





فرض کنید خم $r:\mathbb{R} \to \mathbb{R}^2$ به صورت $r(t)=(t^3,t^2)$ تعریف می شود. هر دوی $r_1(t)=t^3$ و $r_2(t)=t^2$ بینهایتبار مشتقپذیر هستند، که نتیجه می دهد $r(t)=(3t^2,2t)$ هم بی نهایتبار مشتقپذیر است. داریم $r(t)=(3t^2,2t)$ هم بی نهایتبار مشتقپذیر است. داریم $y=x^{\frac{2}{3}}$ است که از ریاضی ۱ می دانیم این تابع در x=0 مشتقپذیر نیست.



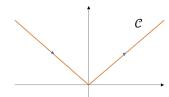






اگر ${\mathcal C}$ نمودار تابع |x|=y باشد، آنگاه تصویر توابع برداری زیر است:

$$\left\{egin{array}{l} r:\mathbb{R} o\mathbb{R}^2 & ext{constant} \ r(t)=(t,|t|) \end{array}
ight.$$
 در $t=0$ مشتقپذیر نیست. $t=0$ مشتقپذیر است. $t=0$ مشتقپذیر است. $t=0$ مشتقپذیر است. $t=0$ مشتقپذیر است. $t=0$







خم هموار

خم $\gamma:I o \mathbb{R}^n$ خم $\gamma:I o \mathbb{R}^n$ هموار نامیده می شود، هرگاه $\gamma:I o \mathbb{R}^n$ به علاوه، به ازای هر $t \in I$ ، داشته باشیم به عنوان بردار به عنوان بردار

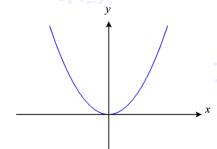
مثال

$$r'(t)=(3t^2,2t)$$
 خم $r(t)=(t^3,t^2)$ با $r:\mathbb{R} o\mathbb{R}^2$ هموار نیست؛ زیرا داریم $r'(0)=0$ که نتیجه می دهد د





خم $\gamma'(t)=(1,2t)$ در نظر بگیرید. داریم $\gamma(t)=(t,t^2)$ و $\gamma:\mathbb{R}\to\mathbb{R}^2$ خم γ بنابراین γ پیوسته است و در هیچ نقطهای صفر نیست. پس γ یک خم هموار است. توجه میکنیم که $\mathrm{Im}(\gamma)$ یک سهمی است.

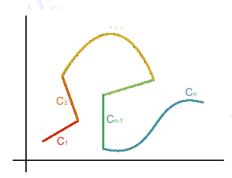






خم قطعهبهقطعه هموار:

خم γ که بهجز تعدادی متناهی نقطه، در سایر نقاط هموار است، یک خم قطعهبهقطعه هموار نامیده می شود.







قواعد مشتقگیری توابع برداری

قضیه: فرض کنید u(t) و u(t) دو تابع برداری مشتق پذیر هستند، و u(t) نیز یک تابع اسکالر مشتق پذیر است. در این صورت، u(t) v(t) v(t) v(t) در این صورت، u(t) در نقاط u(t) در همه ی نقاط، و u(t) در نقاط u(t) و داریم هستند، و داریم

$$(u(t) + v(t))' = u'(t) + v'(t)$$

$$(\lambda(t)u(t))' = \lambda'(t)u(t) + \lambda(t)u'(t)$$

$$(u(t).v(t))' = u'(t).v(t) + u(t).v'(t)$$

$$(u(t) \times v(t))' = (u'(t) \times v(t)) + (u(t) \times v'(t)) .$$

$$(u(\lambda(t))' = \lambda'(t)u'(\lambda(t)) \cdot \Delta$$

$$(|u(t)|)' = \frac{u(t).u'(t)}{|u(t)|}$$
 .?





نشان دهید که تندی یک ذرهی متحرک در یک بازه از زمان ثابت میماند اگر و تنها اگر شتاب در سراسر بازه بر سرعت عمود باشد.

پاسخ

فرض کنید γ خم حاصل از حرکت ذره است. داریم $|v(t)|=|v(t)|=|\gamma'(t)|$ ابتدا فرض کنید ثابت c وجود دارد که در یک بازهی زمانی، v(t)=c پس v(t)=c از اینرو v(t)=c بازهی زمانی، حال، با مشتقگیری از طرفین، داریم

$$\gamma''(t).\gamma'(t) + \gamma'(t).\gamma''(t) = 0 \implies \gamma''(t).\gamma'(t) = 0$$

پس داريم

$$a(t).v(t) = \gamma''(t).\gamma'(t) = 0$$

که نتیجه می دهد a(t) و v(t) بر هم عمود هستند.





ادامهی مثال

برعکس، فرض کنید که a(t) و a(t) در یک بازه از زمان بر هم عمود هستند. بنابراین، داریم $u(t)=|\gamma'(t)|$ خال، نشان میدهیم که در این بازه $u(t)=|\gamma'(t)|$ ثابت است. داریم

$$\frac{d}{dt}(\nu(t))^2 = \frac{d}{dt}|\gamma'(t)|^2 = \frac{d}{dt}(\gamma'(t).\gamma'(t))$$
$$= 2\gamma''(t).\gamma'(t) = 2a(t).v(t) = 0$$

یس $(\nu(t))^2$ و بنابراین (t) بر بازهی یادشده ثابت است.





در بازه ی حرکت یک ذره، در لحظه ای که مکان و سرعت آن در رابطه ی r.v>0 صدق میکنند، چه میتوان گفت؟ برای r.v<0 چطور؟

فرض کنید که r(t).v(t) > 0. داریم r(t).r(t) = r(t). حال، با مشتقگیری از

قرص دبید که V(t) > 0. داریم T(t).V(t) = T(t). خال، با مشتق دیری از دو طرف داریم

$$2|r(t)|\frac{d}{dt}|r(t)| = 2r(t).r'(t) = 2r(t).v(t) > 0$$

پس 0 < |r(t)|، که نتیجه می دهد r(t) از مبداً دورشونده است. در صورتی که در لحظه ی $t=t_0$ داشته باشیم r(t).v(t)<0، آنگاه با استدلالی مشابه، نتیجه می شود که $t=t_0$ دار این و $t=t_0$ به مبدأ نزدیک شونده است.





انتگرالپذیری توابع برداری

خم \mathbb{R}^n خم $\gamma:[a,b] \to \mathbb{R}^n$ به به به به به به خم $\gamma:[a,b] \to \mathbb{R}^n$ خم $\gamma:[a,b] \to \mathbb{R}^n$ خم $1 \le i \le n$ بانگرالپذیر باشد.

در صورتی که γ انتگرالپذیر باشد، آنگاه انتگرال آن به صورت زیر تعریف می شود

$$\int_a^b \gamma(t) \ dt = \left(\int_a^b \gamma_1(t) \ dt, \dots, \int_a^b \gamma_n(t) \ dt \right)$$

مثال

فرض کنید
$$\gamma:[0,1] \to \mathbb{R}^2$$
 با $\gamma:[0,1] \to \mathbb{R}^2$ در این صورت، داریم

$$\int_0^1 \gamma(t) \ dt = \left(\int_0^1 t^3 \ dt, \int_0^1 t^2 \ dt \right) = \left(\left. \frac{t^4}{4} \right|_0^1, \left. \frac{t^3}{3} \right|_0^1 \right) = \left(\frac{1}{4}, \frac{1}{3} \right)$$





خمها و پارامتریسازی

فرض کنید $\mathcal C$ یک منحنی و r(t) یک تابع برداری است، طوری که $\mathrm{Im}(r)=\mathcal C$. آنگاه r(t) یک پارامتریسازی برای $\mathcal C$ نامیده میشود.



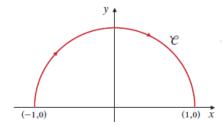


فرض کنید خم \mathcal{C} یک نیمدایره به صورت زیر است. در این صورت، هر یک از توابع برداری زیر، یک نمایش پارامتری برای \mathcal{C} هستند.

$$r_1(t) = \sin(t)i + \cos(t)j, -\frac{\pi}{2} \le t \le \frac{\pi}{2}$$

$$r_2(t) = (t-1)i + \sqrt{2t-t^2}j, 0 \le t \le 2$$

$$r_3(t) = t\sqrt{2-t^2}i + (1-t^2)j, -1 \le t \le 1$$





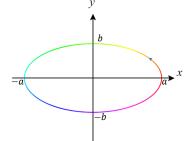


یک معادله ی پارامتری برای بیضی
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$
 بنویسید.

پاسخ:

$$y(t)=b\sin(t)$$
 و $x(t)=a\cos(t)$ قرار دهیم $0\leq t\leq 2\pi$ و $0\leq t\leq 2$ و کافی است به برداری زیر یک پارامتری سازی برای بیضی داده شده است:

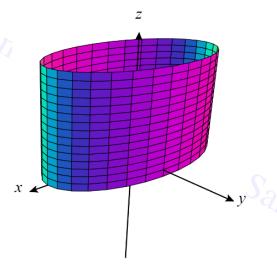
$$r(t) = a\cos(t)i + b\sin(t)j, \quad 0 \le t \le 2\pi$$







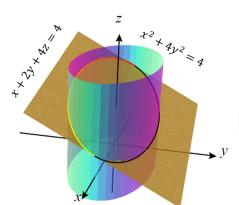
توجه کنید که $rac{x^2}{b^2} + rac{y^2}{b^2} = 1$ در \mathbb{R}^3 یک استوانهی بیضوی است.







خم فصل مشترک صفحه یx+2y+4z=4 و استوانه ی بیضوی $x^2+4y^2=4$ را پارامتری کنید.







ادامهی مثال

معادلهی $y^2 = 4$ مستقل از z است، پس ابتدا آن را پارامتری میکنیم. داریم $x^2 + 4y^2 = 4$ که معادلهی یک بیضی در صفحه است. بنابراین، آن را به صورت زیر پارامتری میکنیم

$$x = 2\cos(t), \quad y = \sin(t), \qquad 0 \le t \le 2\pi$$

حال، z را به صورت زیر بر حسب t بهدست می آوریم

$$z = \frac{4 - x - 2y}{4} = \frac{4 - 2\cos(t) - 2\sin(t)}{4} = 1 - \frac{\cos(t) + \sin(t)}{2}$$

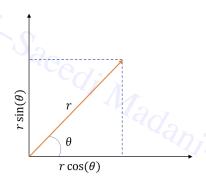
بنابراین، داریم

$$r(t) = 2\cos(t)i + \sin(t)j + \left(1 - \frac{\cos(t) + \sin(t)}{2}\right)k, \qquad 0 \le t \le 2\pi$$





\mathbb{R}^2 نمایش قطبی در



$$x = r\cos(\theta), \quad y = r\sin(\theta), \quad \tan(\theta) = \frac{y}{x}, \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}$$





\mathbb{R}^2 نمایش قطبی یک خم در

فرض میکنیم که C یک منحنی در \mathbb{R}^2 است، طوری که نقاط منحنی در رابطه ی $\theta \in I$ با $r=g(\theta)$ برامتری زیر را برای کیند. در این صورت، میتوان نمایش پارامتری زیر را برای C در نظر گرفت

$$\gamma: I \to \mathbb{R}^2, \qquad \gamma(\theta) = (g(\theta)\cos(\theta))\,i + (g(\theta)\sin(\theta))\,j$$

تذكر:

اگر در ترسیم $g(\theta)$ بهازای بعضی زوایای θ ، $g(\theta)$ منفی شود، آنگاه مقدار منفی برای $r=g(\theta)$ به بدست میآید. در این صورت، به طور قراردادی، به جای نمایش قطبی (r,θ) ، نمایش قطبی $(-r,\theta+\pi)$ را در صفحهی مختصات مشخص میکنیم. به عبارتی، اگر نمایش $r=g(\theta)=-\alpha$ که $r=g(\theta)=-\alpha$

$$\gamma(\theta) = (-\alpha \cos(\theta), -\alpha \sin(\theta)) = (\alpha \cos(\theta + \pi), \alpha \sin(\theta + \pi))$$





معادلهی قطبی
$$r=\frac{10}{6\cos(\theta)+5\sin(\theta)}$$
 نمایش چه نوع خمی در صفحه است؟ پاسخ:
داریم

$$6r\cos(\theta)+5r\sin(\theta)=10\iff 6x+5y=10$$
 بنابراین، یک خط در صفحه بهدست می آید.





تصویر خم
$$r=2\cos(heta)$$
 را بهازای $r=2\cos(heta)$ در صفحه ترسیم کنید. پاسخ:

r	θ
2	0
0	$\frac{\pi}{2}$
-2	π
0	$\frac{3\pi}{2}$
2	2π





تذكر:

مىتوان خم مثال قبل را به صورت زير با تبديل به مختصات دكارتى رسم كرد:

$$r = 2\cos(\theta) \iff r^2 = 2r\cos(\theta)$$

 $\iff x^2 + y^2 = 2x$
 $\iff (x-1)^2 + y^2 = 1$

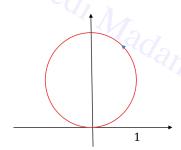




تذكر:

خم قطبی g(heta)=r=g(heta) دورانیافته g(heta)=r=g(heta) بهاندازه و مثلثاتی است.

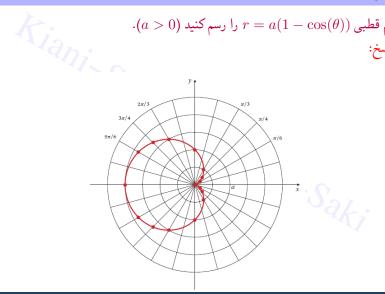
مثلاً با توجه به مثال قبل، میتوان خم قطبی $r=2\cos(\theta-\frac{\pi}{2})$ را به صورت زیر رسم کرد:







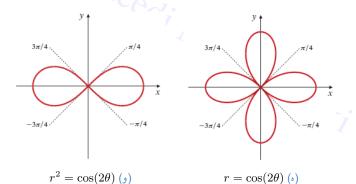
$$\cdot (a>0)$$
 خم قطبی $r=a(1-\cos(heta))$ را رسم کنید پاسخ:







منحنیهای قطبی
$$r^2 = \cos(2\theta)$$
 ، $r = \cos(2\theta)$ را در صفحه رسم کنید. پاسخ:



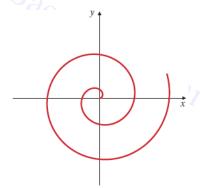




منحنی
$$\gamma(\theta) = (\theta \cos(\theta), \theta \sin(\theta))$$
 را رسم کنید.

پاسخ:

منحنی γ همان منحنی قطبی $r=\theta$ است.







ىمري

فرض کنید که a,b>0 خم قطبی a,b>0 خم قطبی $r=a+b\cos(\theta)$ رسم نید که a,b>0 رسم کنید (راهنمایی: حالتهای مختلف a>b و a<b و a>b و ادر نظر بگیرید).