Ubuntu例程

本文档介绍了如何在Ubuntu环境中读取Hi229/226 的数据,本路径提供了c语言例程代码,生成的可执行文件用于读取模块的数据。

测试环境: Ubuntu 16.04

测试设备: 超核调试版 HI226 HI229

查找USB-UART设备

因为Ubuntu 系统自带CP210x的驱动,所以我们不用专门去安装相应串口驱动。将调试版连接到电脑上时,会自动识别设备。识别成功后,会在dev目录下出现一个对应的设备文件。

检查系统是否识别到USB-UART设备:

- 1、打开Ubuntu系统,按下 ctrl + alt + t 打开命令行窗口
- 2、在窗口上输入 cd /dev 切换到dev目录下,这个目录下,是一些设备文件。
- 3、然后在dev目录下执行 1s 这个命令是查看当前目录下都有哪些文件,然后按下 Enter 键,就会出现设备文件名称,在这些文件名称中,我们主要关心 **ttyUSB** 这个设备文件。后面数字代表USB设备号,由于Ubuntu USB设备号为从零开始依次累加,所以多个设备每次开机后设备号是不固定的,我们需要确定设备的设备号。下面我用两张图片来描述:

linux@ubuntu:~\$ cd /dev					
linux@ubuntu:/dev\$ ls					
agpgart	loop3	snapshot	tty33	tty7	ttyS8
autofs	loop4	snd	ttv34	tty8	ttyS9
block	loop5	sr0	tty35	tty9	uhid
bsg	loop6	stderr	tty36	ttyprintk	uinput
btrfs-control	loop7	stdin	tty37	ttyS0	urandom
bus	loop-control	stdout	tty38	ttyS1	userio
cdrom	маррег	tty	tty39	ttyS10	vcs
cdrw	mcelog	tty0	tty4	ttyS11	vcs1
char	mem	tty1	tty40	ttyS12	vcs2
console	memory_bandwidth	tty10	tty41	ttyS13	vcs3
соге	midi	tty11	tty42	ttyS14	vcs4
cpu_dma_latency	mqueue	tty12	tty43	ttyS15	vcs5
cuse	net	tty13	tty44	ttyS16	vcs6
disk	network_latency	tty14	tty45	ttyS17	vcs7
dmmidi	network_throughput	tty15	tty46	ttyS18	vcsa
dri	null	tty16	tty47	ttyS19	vcsa1
dvd	port	tty17	tty48	ttyS2	vcsa2
ecryptfs	PPP	tty18	tty49	ttyS20	vcsa3
fb0	psaux	tty19	tty5	ttyS21	vcsa4
fd	ptmx	tty2	tty50	ttyS22	vcsa5
full	pts	tty20	tty51	ttyS23	vcsa6
fuse	random	tty21	tty52	ttyS24	vcsa7
hidraw0	rfkill	tty22	tty53	ttyS25	vfio
hpet	rtc	tty23	tty54	ttyS26	vga_arbiter
hugepages	rtc0	tty24	tty55	ttyS27	vhci
hwrng	sda	tty25	tty56	ttyS28	vhost-net
initctl	sda1	tty26	tty57	ttyS29	vhost-vsock
input	sda2	tty27	tty58	ttyS3	vmci
kmsg	sda5	tty28	tty59	ttyS30	vsock
lightnvm	sda6	tty29	tty6	ttyS31	zero
log	sda7	tty3	tty60	ttyS4	
loop0	sg0	tty30	tty61	ttyS5	
loop1	sg1	tty31	tty62	ttyS6	
loop2	shm	tty32	tty63	ttyS7	
linux@ubuntu:/dev\$					

上图为没有插入USB设备的情况,这个时候,dev目录下并没有名为 **ttyUSB** 文件,插入USB线,连接调试板,然后我们再次执行 1s:

dev目录下多了几个文件名称,如图:

```
linux@ubuntu:/dev$ ls
agpgart
                   loop3
                                                    tty32
                                                           tty63
                                                                        ttyS7
                                         snapshot
autofs
                   loop4
                                                           tty7
                                                                        ttyS8
block
                  loop5
                                         snd
                                                    tty34
                                                            tty8
                                                                       ttyUSB0
                                                    tty35
bsg
                  loop6
                                         ST0
                                                           tty9
                                                           ttyprintk
btrfs-control
                                         stderr
                                                    tty36
                   loop7
                                                                        uinput
bus
                   loop-control
                                         stdin
                                                    tty37
                                                           ttyS0
```

ttyUSB0 文件就是我们的调试版在ubuntu系统中生成的设备文件,对它进行读写,就可以完成串口通信。这个文件名称我们把它记下来。后面的数字是不固定的,有可能为 **ttyUSB1** 或 **ttyUSB2** 等。

编译并执行

我们开始在Ubuntu环境下生成一个可执行文件,专门用来解析模块的数据:

首先在Ubuntu系统中,按下 **ctrl + alt + t** 快捷键,在弹出的窗口上,执行 **mkdir hipnuc** 建立 hipunc目录,然后将本文档所在目录下的所有文件复制到 **hipnuc** 目录下。

执行 make, 生成可自行文件 main。 并执行 sudo ./main ttyUSBO:

执行成功后,会出现这个画面:

```
device id:
                 50Hz
  frame rate:
          Acc:
                8
                           973
                                     -222
          Gyo:
                                     -2
                -б
                           0
                           -497
                                     207
         Mag:
                -67
Eular(P R Y):
                -0.48
                           102.76
                                     5.20
lease enter ctrl + 'c'
                         to quit...
```

这个画面上的数字会随着模块位置的改变而发生变化。

如果后期修改了这些文件,需要执行 make clean 命令,进行清理之前生成的旧 .o 和 main 文件,然后再执行 make,重新生成 main 这个可执行文件。

如果后期您需要在本路径上添加其他文件,配合使用,请打开 Makefile 文件,在第一行的后面加上后添加文件的链接文件名,例如添加append_file.c文件,那么在 Makefile 中第一行后面追加appen_file.o文件名。如果后加的文件还需要链接第三方的库,请在第二行的后面添加库名字。格式为-l+lib_name。

如果出现:

```
open_port: Unable to open SerialPort: Bad file descriptor
Please enter usb port append to the execution command!!!
Please enter ctrl + 'c' to quit...
```

表示未能找到串口,需要回到**《查找USB-UART设备》一节**确认USB-UART设备已经被ubuntu识别。