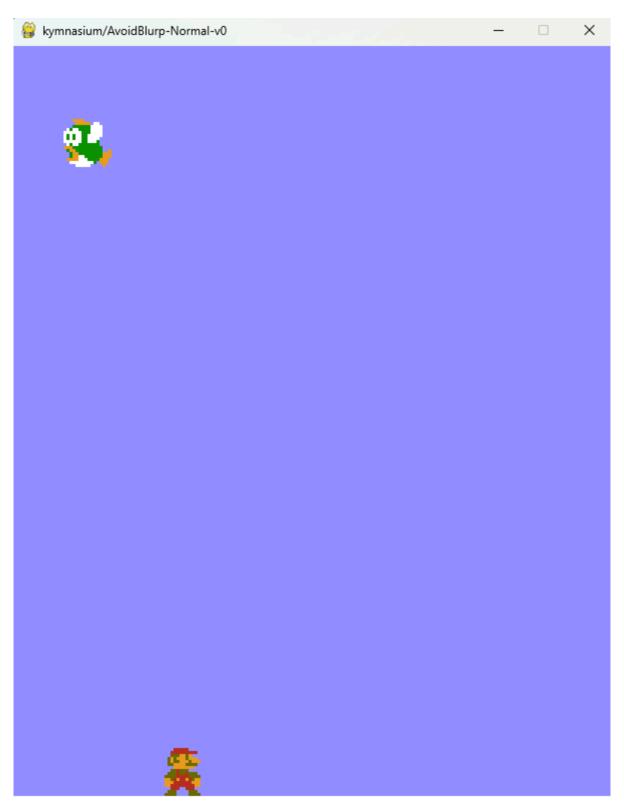
2025-02 KNU RL Competition Round 3

Avoid Blurp!



Time elapsed: 3.80 seconds

세 번째 RL Competition은 하늘에서 떨어지는 보글보글Blurp을 피해 최대한 오랫동안 살아남는 Avoid Blurp 입니다!

Purpose

플레이어는 마리오를 좌우로 조작해서 하늘에서 떨어지는 보글보글을 피해야 합니다. 단순해보이지만, 보글보글은 시간이 갈수록 더 많이 등장하고, 그 위치와 속도 또한 무작위로 변합니다. 여러분은 최대 2분 동안 하늘에서 떨어지는 보글보글의 폭격을 피하는 에이전트를 훈련해야 합니다.

Prerequisites

Python 3.12.x

Grid Crossing은 Python 3.12 버전에서 동작하도록 구현되었습니다 (그 외의 버전에서는 동작을 보장할 수 없습니다)

Installation

Grid Crossing과 그 외 과제에서 수행할 강화 학습 환경은 다음과 같이 설치할 수 있습니다:

pip install -U kymnasium

그 외 실행에 필요한 gymnasium, pygame, numpy 등의 라이브러리는 의존성으로 함께 설치되므로 별도 설치할 필요는 없습니다.

※ 이전에 이미 설치했더라도, -U 옵션을 통해 최신 버전 (1.0.9)으로 업데이트 하셔야 합니다!

Methods

kymnasium.avoid_blurp.ManualPlayWrapper(env_id: str, debug: bool, **kwargs).play()

- env_id: gymnasium.make() 등을 통해 환경을 불러올 때 사용하는 환경의 id를 의미합니다.
- debug: True일 경우 각종 로그를 출력합니다

● kwargs: gymnasium.make()에서 id 이외에 필요한 인자들을 정의합니다 (예. render_mode = "human")

조작 방법은 다음과 같습니다:

- 방향키 ←: 마리오가 좌측으로 조금 이동합니다.
- 방향키 →: 마리오가 우측으로 조금 이동합니다.

Environment

Environment Generation

Grid Adventure 환경은 일반적인 gymnasium 환경처럼 다음과 같이 생성할 수 있습니다:

```
import gymnasium as gym

env = gym.make(
  # Avoid Blurp의 ID
  id='kymnasium/AvoidBlurp-Normal-v0',
  # "human" 일 시 메인 스레드에서 게임 화면 렌더링,
  # "rgb_array" 일 시 백그라운드에서 게임 화면 렌더링
  render_mode='human',
  # "True" 일 시 BGM 재생; 오직 render_mode = "human"일 때만 동작
  bgm=True,
  # "custom" 일 시 마리오와 보글보글의 속성들을 observation으로 반환
  # "image" 일 시 화면에 출력되는 이미지를 그대로 observation으로 반환
  obs_type='custom'
)
```

Observation Space

```
obs_type = 'custom'
```

에이전트는 마리오와 보글보글의 속성들을 각각 *player*와 *enemies* 라는 키를 갖고 Numpy 행렬을 값으로 가지는 딕셔너리로 알 수가 있습니다.

```
{
  "player": [x 좌표, y좌표, 너비, 높이, 속도],
```

```
"enemies": [
    [x좌표, y좌표, 너비, 높이, 속도, 가속도],
    [x좌표, y좌표, 너비, 높이, 속도, 가속도],
    ...
]
```

player는 플레이어가 조작하는 마리오의 속성을 5개의 원소를 가지는 Numpy 행렬로 표시합니다. enemies의 속성은 [30, 6] Numpy 행렬로 제공되며, 각 행마다 화면에 표시된 보글보글의 속성을 6개의 원소로 표현합니다.

화면에 표시되지 않은 보글보글의 경우 모든 원소의 값이 0이며, x, y 좌표는 화면 좌측 최상단이 각각 0, 0입니다.

```
obs_type = 'image'
```

이번 RL Competition 부터는 표시된 화면의 이미지를 observation으로 활용할 수 있습니다! 화면의 이미지는 [600, 750, 3] Numpy 행렬로 반환되며, 각각 화면 너비, 높이, RGB를 의미합니다. 원소의 값은 [0, 255] 범위 내에 존재합니다.

Action Space

에이전트가 움직이도록 하기 위해서는 Env. step() 호출 시 다음 숫자 중 하나를 전달해야 합니다:

- 0: 움직이지 않습니다.
- 1: 마리오가 좌측으로 조금 이동합니다.
- 2: 마리오가 우측으로 조금 이동합니다.

Reward Space

어떤 행동이든 보상의 양을 0으로 설정했습니다. 여러분들이 자유롭게 보상을 설계해보세요!

Info

현재까지 경과한 시간을 다음과 같이 반환합니다:

```
{
   "time_elapsed": XXXX
```

Episode End

보글보글과 마리오가 충돌하면 terminated = False, truncated = True로 종료됩니다. 2분 동안 보글보글을 피했다면 terminated = True, truncated = False로 종료됩니다.

Submission

이루리에 제출해야 하는 파일은 두 개입니다.

Python for Training Your Own Agent (*.py)

아래 작성 예시를 복사하여, 자신만의 에이전트를 정의하고 이 에이전트를 훈련하는 코드를 구현한 후 제출하세요.

```
import gymnasium as gym
import kymnasium as kym
from typing import Any, Dict

...

kymnasium.Agent를 상속하여
자신만의 에이전트를 구현
...

class YourAgent(kym.Agent):
    def act(self, observation: Any, info: Dict):
    pass

@classmethod
    def load(cls, path: str) -> 'kym.Agent':
        pass

def save(self, path: str):
    pass

def train():
    ...
```

```
Avoid Blurp 환경은 다음과 같이 생성

'''

env = gym.make(
    id='kymnasium/AvoidBlurp-Normal-v0',
    render_mode='human', # or "rgb_array"
    bgm=True, # or False
    obs_type='custom' # or "image"
)

여기서부터는 이 환경에 대해서 에이전트를 훈련시키는 코드를
자유롭게 작성
'''
```

Dependencies

에이전트 구현 시에 사용한 의존성 라이브러리의 목록을 제출해야 합니다.

가상 환경으로 venv를 사용하고 있다면, 다음 명령어를 실행하여 생성된 requirements.txt 파일로 제출해야 합니다.

```
pip list -format=freeze > requirements.txt
```

가상 환경으로 conda를 사용하고 있다면, 다음 명령어를 실행하여 생성된 environment.yml을 제출하세요.

```
conda env export > environment.yml
```

Due Date

- 2025년 11월 20일 08:59

Evaluation

Code

RL Competition은 수업 시간에 다음의 코드를 실행하여 플레이한 결과로 결정됩니다 (별도의 실행 코드는 인정하지 않습니다):

```
import kymnasium as kym
```

```
어러분이 정의하고 학습시킨 에이전트를 불러오는 코드를 넣으세요
예. agent = YourAgent.Load('some-path.pkl')
'''
agent = ...

kym.evaluate(
   env_id='kymnasium/AvoidBlurp-Normal-v0',
   agent=agent,
   render_mode='human',
   bgm=True,
   obs_type='custom' # or "image"
)
```

Grading Criteria



Time elapsed: 3.80 seconds

보글보글을 피해 최대한 오래 버티는 게 목표이며, **총 2번 시도하여 경과한 시간의 합이 높은 순**으로 순위를 매깁니다. 순위에 따른 점수는 다음과 같습니다:

• 1위 - 2위: 20%

• 3위 - 4위: 17.5%

• 5위 - 6위: 15%

• 7위 - 8위: 12.5%

• 9위 - 10위: 10%

11위 - 12위: 7.5%

• 13위: 5%

O Points Policy

단, 다음 중 하나에 해당하는 경우에는 무조건 0% 처리가 됩니다.

● 제출 마감 내에 제출물 (에이전트 구현체 및 requirements.txt)을 이루리에 제출하지 않은 경우(지연 제출 또한 허용 안됨)

- requirements.txt에서 정의된 모든 의존성 라이브러리를 설치했음에도 불구하고 제출한 코드의 실행이 되지 않는 경우
- 제출한 코드의 실행 결과로 학습된 에이전트가 실제 시연 결과와 크게 다른 경우
- 시연을 하지 않거나 시연이 불가능한 경우 (자신의 팀이 시연을 하는 일자에 출석하지 않는 경우, 해당 학생만 0% 처리)
- 정책 또는 가치 함수를 학습하지 않고, 직접 임의로 지정한 정책 또는 가치 함수를 사용하는 경우
- 환경을 바꾸는 경우

Leaderboard

Index	Team Name	1st Trial	2nd Trial	Total	Rank	Remark
1	123					
2	0st					
3	Cherry					
4	Monte Carlo					
5	JSL게임개발원					
6	wqdsdsf					
7	봉구스밥버거					
8	우주선					
9	유재형					
10	전형규					
11	조우석과 박경범					
12	카페모카					
13	김새연					

특별	청강생들의 반란			