# ממ"ן 12 - ראייה ממוחשבת

אסף רזון

2025 בינואר 7

בתרגיל זה 3 חלקים.

## שאלה 1

כצעד ראשון, התבקשנו לחלק את הנתונים לנתוני אימון train-set כאשר 60% מהתמונות ישמשו לאימון, 20% לוולידציה ו- 20% לבדיקה.

### חלוקה של הדאטה למחיצות

החלוקה נעשתה תוך שימוש בפונקציית train\_test\_split מהספרייה, הקוד נמצא בקובץ split\_train.py . לאחר יצירת רשימת כל הקבצים, נעשית הגרלת חלוקה לשלוש המחיצות Train, Validation, Test לפי ההסתברויות שהתבקשנו. לאחר מכן הקבצים מופנים ל-3 ספריות בשמות המתאימים.

#### שיטת העבודה

ניתן לחלק את ה-pipeline לכמה שלבים, שכל אחד מהם קורא פלט מדיסק, מעבד אותו, ושומר לדיסק את השלב הרא

כך ניתן לפתח כל שלב בנפרד ולחזור אחורה בלי להתחיל בכל פעם מההתחלה. השלבים הם:

- 0. חלוקה של הדאטה (תמונות) למחיצות
- 1. הפעלה של Feature Extraction על כל התמונות ושמירת הפיצ'רים בלבד
- 2. פעולת קוונטיזציה (Vector Quantization) אימון K-Means על מרחב הפיצ'רים שהתקבל בשלב הקודם ושמירת המודל. מספר המרכזים שבחרתי בשלב זה הוא 128.
- (Cluster) לכל תמונה המאופיינת כעת ע"י סט פיצ'רים, חישוב האשכול Bag Of Features שלב תרגום ע"י פיצ'רים, חישוב האשכול לכל תמונה הופך להיות היסטוגרמה לכל אשכול k שאליו שייך כל פיצ'ר. כעת הייצוג של התמונה הופך להיות היסטוגרמה לכל אשכול שביץ לו.
  - הייצוג הזה של תמונה כהיסטוגרמה נשמר לדיסק.
- 4. אימון מסווג אשר מקבל כקלט בשלב האימון זוגות של היסטוגרמה+מחלקה , ולומד לסווג היסטוגרמה למחלקה
  - 5. הפעלת המסווג על מחיצות test, validation וחישוב המטריקות המתאימות להערכת הביצועים

נשים לב כי ה-pipeline הזה זהה לגמרי בין שאלות 1,2 - ההבדל העיקרי הוא איזה אלגוריתם מבצע את פעולת Feature Extraction .

בשאלה מס' 1 השתמשתי באלגוריתם Orb , אשר מחזיר פיצ'רים בגודל 32 - במספר שאינו ידוע מראש אך , חסום.

בשאלה 2 השתמשתי בשכבות הראשונות של רשת נוירונים מסוג VGG16 ללא השכבות האחרונות שלה - המוצא של שכבות אלה הוא 64 פיצ'רים בגודל 512, שכל אחד מהם מתאים לסביבה של ריבוע אחד בתמונה המקורית ומתאר אותו ואת סביבתו (ברשת קלאסית בגודל 64x64 כל סביבה כזאת היא פיקסל).

### נקודות חשובות בפתרון של שני הסעיפים האלה

- מספר הפיצ'רים שמחזירה רשת הנוירונים הוא קבוע. אבל מספר הפיצ'רים שמוחזרים ע"י אלגוריתם כגון Orb יכול להיות קטן יותר או גדול יותר מהמספר שהחלטנו לקבוע (כאן בחרנו לקבוע קבוצה בגודל 500).
   במקרה זה יש לחתוך או להשלים את הפיצ'רים למספר קבוע, כיוון שהיישום הבסיסי של היסטוגרמה כזו מניח מספר קבוע (וסכום ערכי ההיסטוגרמה יהיה שווה למספר הזה).
   לכן חייבים לבצע התאמה למספר קבוע של פיצ'רים.
- ∘ אם המספר קטן מדי, משלימים את הקבוצה באמצעות אפסים (כלומר פיצ'רים שערך כולם הם אפס).
- ∘ אם המספר גדול מדי, ממיינים את הפיצ'רים לפי ערך ה- Response ושומרים רק את בעלי הערכים הגבוהים עד לגודל הקבוצה הרצוי.
- ערך זה מייצג "איכות" או "בטחון" של האלגוריתם בנקודת המפתח שהתגלתה. הנקודות שבהן ערך זה גבוה הן הבולטות יותר. לכן הגיוני להשתמש בנקודות שיש להן ערך תגובה גבוה (עד למספר הנדרש) ולהתעלם מו האחרות.
- ס אם אכן יהיו הרבה "השלמות" של פיצ'רים ריקים (ערך 0) בסט האימון, סביר להניח שלפחות אחד מהאשכולות שיחושב באלגוריתם k-means יהיה קרוב מאד אל הנקודה של ראשית הצירים, כשאליה ימופו כל הקואורדינטות הריקות הנ"ל.
  - המידע הטבלאי נשמר באמצעות Pandas DataFrame בפורמט המידע הטבלאי נשמר באמצעות
    - . pickle המידע הבינארי, כגון סריאליזציה של מודלים, נשמר בפורמט
      - לצורך בניית המסווג בשלב הסופי, ניסיתי מספר אפשרויות.
        - AdaBoostClassifier שתי וריאציות של מסווג o
          - XGBClassifier שתי וריאציות של מסווג o

#### הרצת השאלה

לצורך הרצת פתרון השאלה יש להריץ את הפקודה:

cd src
python mmn12\_q1.py

במצב ברירת המחדל ללא פרמטרים, ההרצה תתחיל משלב 1 כפי שמפורט ב"שיטת העבודה". לחילופין ניתן להריץ החל משלב מתקדם יותר, למשל:

python mmn12\_q1.py --stage=3

## שאלות שנשאלנו

מה הפרמטרים האופטימליים של המסווג?

precision-recall -ו confusion matrix יש להציג את הביצועים ע"י עקומות , ROC חישוב ה-AUC יש להציג את הביצועים ע"י

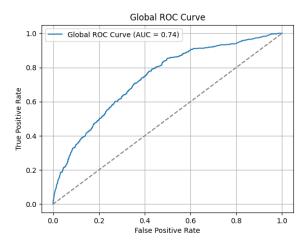
## תשובות לשאלות

הטבלה: על-פי מדד ה-AUC , נראה שהמסווג המוצלח ביותר עבור Orb הוא ADABOOST2 , הפרמטרים שבהם , AUC , השתמשתי עבורו הם:

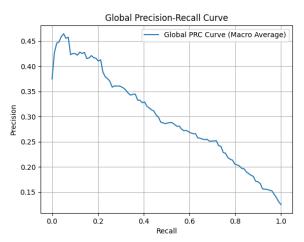
```
'ADABOOST2':
AdaBoostClassifier(
    estimator=DecisionTreeClassifier(max_depth=2),
    n_estimators=20, # Number of boosting rounds
    learning_rate=0.2, # Learning rate
    random_state=42 # Seed for reproducibility
)
```

Table 1: ביצועי המסווגים

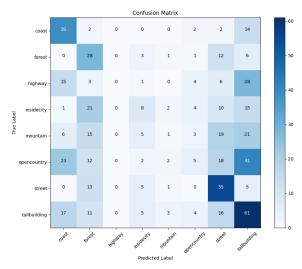
| extractor | classifier | accuracy | AUC    |
|-----------|------------|----------|--------|
| Orb       | XGB1       | 0.3149   | 0.7394 |
| Orb       | XGB2       | 0.3467   | 0.7507 |
| Orb       | ADABOOST1  | 0.3099   | 0.7111 |
| Orb       | ADABOOST2  | 0.33     | 0.7359 |



ROC איור 1: עקום



Precision-Recall איור 2: עקום



איור 3: מטריצת הבלבול

## שאלה 2

בשאלה 2 השתמשתי באותו ה- pipeline , עם הבדלים מעטים בלבד: שימוש בטנזורים (התוצר שיוצא מתוך הרשת), מימדים שונים במעט, וכו'.

גם כאן בשלב האחרון בדקתי את אותם מסווגים ואלה התוצאות שלהם:

טבלה 2: ביצועי המסווגים השונים

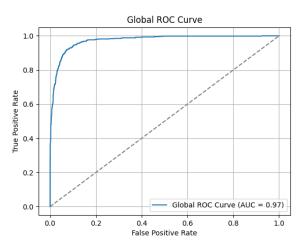
| extractor | classifier | accuracy | AUC    |
|-----------|------------|----------|--------|
| VGG       | XGB1       | 0.7554   | 0.968  |
| VGG       | XGB2       | 0.7856   | 0.9735 |
| VGG       | ADABOOST1  | 0.7873   | 0.9608 |
| VGG       | ADABOOST2  | 0.8074   | 0.9721 |

כל ארבעת המסווגים הגיעו לתוצאות דומות, אם כי כאן המוצלח ביותר היה XGB2 , אשר הפרמטרים שלו הם:

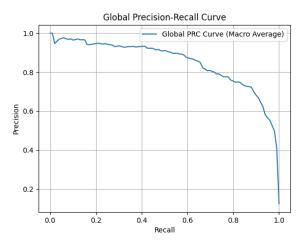
```
'XGB2':

XGBClassifier(
   objective='multi:softmax', # Multiclass classification
   num_class=8, # Number of classes
   max_depth=3, # Tree depth
   learning_rate=0.03, # Learning rate (eta)
   n_estimators=10, # Number of trees
   random_state=42 # Seed for reproducibility
),
```

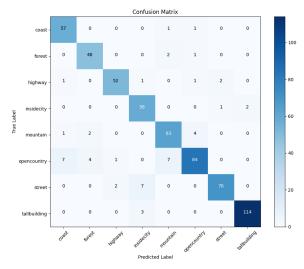
## הביצועים על סט הבדיקה:



ROC איור 4: עקום



Precision-Recall איור 5: עקום



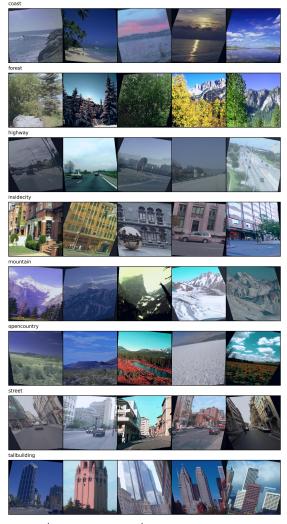
איור 6: מטריצת הבלבול

## שאלה 3

בשאלה 3 התבקשנו לממש רשת נוירונים מסוג קונבולוציה ולאמן אותה כדי לסווג את הדאטה ל-8 המחלקות שלו. להרצה:

cd src
python mmn12\_q3.py

כצעד ראשון התבקשנו להגדיר dataloader ולהציג מספר דוגמאות מכל מחלקה. תמונת הדוגמאות נוצרת בשלב מס' 1 של השאלה השלישית.



איור 7: דוגמאות מתוך סט האימון עבור כל אחת מ-8 המחלקות שאותן נדרשים לסווג

## שיטת העבודה

על-מנת להגיע לתוצאות הנדרשות (90 אחוזי דיוק - הבנתי זאת בתור

החלטתי לבחור בטכניקה של Fine-Tuning על רשת קיימת. במצב כזה, הרשת שאומנה על כמויות גדולות של דאטה (תמונות) למדה לחלץ פיצ'רים רלוונטיים למשימה של זיהוי וסיווג תמונות. נשאר רק לבצע כוונון עדין יותר עבור המטרה הספציפית הזאת.

כדי לבצע זאת "מקפיאים" את השכבות הראשונות ברשת, כלומר מונעים מהן להתעדכן גם בשלב האימון (לא Fully Connected חישובי גראדיינטים). לעומת זאת השכבות האחרונות, בד"כ שכבת Backpropagation

, כן לומדות את הדאטה החדש ומתכווננות לפיו.

#### יתרונות נוספים של גישה זאת:

- הרשת גדולה ולכן יכולה להתמודד עם משימות מתוחכמות
- נשים לב שהדאטה שלנו קטן יחסית, ולכן לא מספיק לאימון מלא של רשת גדולה. באופן כללי מספר פרמטרים גדול דורש כמות גדולה יותר של מידע לאימון (אחרת הרשת תשנן את המידע)
- כיוון שאנחנו מאמנים רק שכבות אחרונות, מספר הפרמטרים המאומנים קטן יותר ולכן יכול להתאים לגודל דאטה קטן
- אם מספר הפרמטרים גדול מאד מגודל הדאטה, יש להקפיד על טכניקות להתמודדות עם אפשרות של Dropout . כגון שימוש ברגולריזציה, Dropout , ואוגמנטציה.
- השימוש באוגמנטציה מאפשר גם אימון ליכולת הפשטה גבוהה יותר וגם כסוג של הגדלה מלאכותית של הדאטה.

נקודות וטכניקות שבהן השתמשתי על-מנת לשפר את ביצועי הרשת:

- בחירת רשת וטכניקה של כוונון עדין
- בחירת מספר אפוקים גדול מצד אחד כדי לתת לרשת אפשרות ללמוד לאורך יותר איטרציות, אבל גם עצירה מוקדמת כדי למנוע ממנה להיתקע.
- בחירה נכונה של אלגוריתם Optimizer . שימוש ב-SGD סטנדרטי לא הביא לתוצאות טובות. לעומת זאת . AdamW . החלפתו באלגוריתם ממשפחת (Adam, AdamW) שיפרה בהרבה את התכנסות הרשת והתוצאות הסופיות אליהן הגיעה.
- בחירה נכונה של פרמטר Learning Rate . בניגוד לאינטואיציה הראשונית, קצב לימוד גבוה מדי לא הביא להתכנסות מהירה יותר אלא להיפך, התכנסות איטית לתוצאות לא מוצלחות. דווקא הקטנה שלו הביאה להתכנסות אל תוצאות טובות יותר.
  - שינוי של גודל האצווה (batch) , הקטנתו מאטה את החישובים אבל משפרת את ההתכנסות בגלל
- שינוי דינאמי של קצב הלימוד ע"י שימוש ב- Learning Rate Scheduler. ה-scheduler מאפשר להתחיל בקצב לימוד מסויים, ולהקטין אותו שוב ושוב אם הרשת לא מראה שיפור בביצועים. הדבר מאפשר לנצל קצב לימוד גבוה בהתחלה כדי לבצע התכנסות ראשונית, ולאחר מכן שיפור מקומי (שיכול להיות משמעותי מאד) בקצבים נמוכים יותר.
- עצירה מוקדמת (Early Stopping) הפסקת אימון הרשת אם התוצאות מדגימות שהיא אינה משתפרת יותר, או שהשיפור נעשרה רק על סט האימון, כלומר הרשת מתחילה לבצע Overfitting או שהשיפור נעשרה רק על סט האימון, כלומר הרשת מתחילה לבצע
- שימוש באוגמנטציות. עם זאת, אוגמנטציות אגרסיביות מדי פגעו מאד בביצועי הרשת כנראה מפני שבכל זאת כמות הדאטה (בעיקר מחיצת הולידציה) קטנה מדי והרשת מבצעת overfit על המידע. למשל פעולת שאת כמות הדאטה (בעיקר מחיצת במקרים כלליים, רק הפריעה על הדאטה הקטן הספציפי שלנו.

הפרמטרים של Learning Scheduler שנבחרו הם כנ"ל:

```
# Define the scheduler
scheduler = ReduceLROnPlateau(
    optimizer,
    mode='min',
    factor=0.5,
    patience=3,
    threshold=1e-5,
    cooldown=2,
    min lr=1e-6,
)
# Use in the code:
# Step the scheduler with validation loss
scheduler.step(val precision)
# Print the current learning rate
for param group in optimizer param groups:
    print(f" Learning Rate: {param group['lr']}")
```

### דוגמה לפלט של הרשת בשלב סיום האימון:

```
Learning Rate: 0.00025
Epoch 8/50
Training : 100% | 214/214 [00:02<00:00, 91.56it/s]
Validation: 100%| 76/76 [00:00<00:00, 125.22it/s]
Training Loss:
                   0.2174, Validation Loss:
                                                0.2102
Training Precision: 0.9239, Validation Precision: 0.9287
Learning Rate: 0.00025
Early stopping triggered. Patience: 2
Metrics saved to ../report/data/RESNET18 5LAYERS.csv
Loss plot saved to ../report/images/RESNET18 5LAYERS.png
Final on best model:
Validation: 100%|■
                         76/76 [00:00<00:00, 123.19it/s]
Test
                        1 75/75 [00:00<00:00, 119.60it/s]
          : 100%|
                       214/214 [00:01<00:00, 122.16it/s]
Train
          : 100%
                         0.2067, Train Loss : 0.0454
Validation Loss:
                         0.9270, Train Precision: 0.9906
Validation precision:
Test
                         0.9146
          precision:
End
```

בעמוד הבא ניתן לראות עבור שתי רשתות שנבדקו, מהו מבנה הרשת - כולל אילו שכבות נשארו לא מוקפאות ומה מספר הפרמטרים שלהן.

התוצאות הסופיות שנבחרו הן מהרשת RESNET18\_5LAYERS , כלומר רשת המבוססת על המשקלות של Resnet18 , אבל עם חמש שכבות אחרונות שניתנות לאימון. שכבות אלה שקולות לבלוק הבסיסי בשכבה הסדרתית האחרונה ולאחריה החלק הלינארי.

בגרסת RESNET18 2LAYERS , רק השכבה הלינארית האחרונה היא זו שמתאמנת.

Model: RESNET18\_2LAYERS

Trainable parameters: ['fc.1.weight', 'fc.1.bias']

\_\_\_\_\_\_

| yer (type:depth-idx)  | Output Shape   | Param #             | Trainable                              |
|---|--|---------------------|--|
| ======================================  | [1, 8]   |                     | ====================================== |
| -Conv2d: 1-1  | [1, 64, 128, 128]  | (9,408)             | False                                  |
| -BatchNorm2d: 1-2   | [1, 64, 128, 128]  | (128)               | False                                  |
| -ReLU: 1-3  | [1, 64, 128, 128]  |                     |  |
| -MaxPool2d: 1-4   | [1, 64, 64, 64]  |                     |  |
| -Sequential: 1-5  | [1, 64, 64, 64]  |                     | False                                  |
| └─BasicBlock: 2-1   | [1, 64, 64, 64]  | (73,984)            | False                                  |
| └─BasicBlock: 2-2   | [1, 64, 64, 64]  | (73,984)            | False                                  |
| -Sequential: 1-6  | [1, 128, 32, 32]   |                     | False                                  |
| ∟BasicBlock: 2-3  | [1, 128, 32, 32]   | (230,144)           | False                                  |
| └─BasicBlock: 2-4   | [1, 128, 32, 32]   | (295,424)           | False                                  |
| -Sequential: 1-7  | [1, 256, 16, 16]   |                     | False                                  |
| └─BasicBlock: 2-5   | [1, 256, 16, 16]   | (919,040)           | False                                  |
| └─BasicBlock: 2-6   | [1, 256, 16, 16]   | (1,180,672)         | False                                  |
| -Sequential: 1-8  | [1, 512, 8, 8]   |                     | False                                  |
| └─BasicBlock: 2-7   | [1, 512, 8, 8]   | (3,673,088)         | False                                  |
| └─BasicBlock: 2-8   | [1, 512, 8, 8]   | (4,720,640)         | False                                  |
| -AdaptiveAvgPool2d: 1-9   | [1, 512, 1, 1]   |                     |  |
| -Sequential: 1-10   | [1, 8]   |                     | True                                   |
| └─Dropout: 2-9  | [1, 512]   |                     |  |
| └Linear: 2-10   | [1, 8]   | 4,104               | True                                   |
| —BasicBlock: 2-7<br>—BasicBlock: 2-8<br>-AdaptiveAvgPool2d: 1-9<br>-Sequential: 1-10<br>—Dropout: 2-9 | [1, 512, 8, 8]<br>[1, 512, 8, 8]<br>[1, 512, 1, 1]<br>[1, 8]<br>[1, 512]<br>[1, 8] | (4,720,640)<br><br> | False<br>False<br><br>True             |

Model - RESNET18\_5LAYERS Trainable parameters: ['layer4.1.conv2.weight', 'layer4.1.bn2.weight', 'layer4.1.bn2.bias', 'fc.1.weight', 'fc.1.bias']

| Layer (type:depth-idx)                 | Output Shape      | Param #     | Trainable            |
|--|-------------------|-------------|----------------------|
| ====================================== | [1, 8]            |             | =========<br>Partial |
| ├_Conv2d: 1-1                          | [1, 64, 128, 128] | (9,408)     | False                |
| —BatchNorm2d: 1-2                      | [1, 64, 128, 128] | (128)       | False                |
| ⊢ReLU: 1-3                             | [1, 64, 128, 128] |             |                      |
| ⊢MaxPool2d: 1-4                        | [1, 64, 64, 64]   |             |                      |
| ├─Sequential: 1-5                      | [1, 64, 64, 64]   |             | False                |
| ∟BasicBlock: 2-1                       | [1, 64, 64, 64]   | (73,984)    | False                |
| └─BasicBlock: 2-2                      | [1, 64, 64, 64]   | (73,984)    | False                |
| ├─Sequential: 1-6                      | [1, 128, 32, 32]  |             | False                |
| ∟BasicBlock: 2-3                       | [1, 128, 32, 32]  | (230,144)   | False                |
| ∟BasicBlock: 2-4                       | [1, 128, 32, 32]  | (295,424)   | False                |
| —Sequential: 1-7                       | [1, 256, 16, 16]  |             | False                |
| ∟BasicBlock: 2-5                       | [1, 256, 16, 16]  | (919,040)   | False                |
| └─BasicBlock: 2-6                      | [1, 256, 16, 16]  | (1,180,672) | False                |
| —Sequential: 1-8                       | [1, 512, 8, 8]    |             | Partial              |
| ∟BasicBlock: 2-7                       | [1, 512, 8, 8]    | (3,673,088) | False                |
| ∟BasicBlock: 2-8                       | [1, 512, 8, 8]    | 4,720,640   | Partial              |
| —AdaptiveAvgPool2d: 1-9                | [1, 512, 1, 1]    |             |                      |
| —Sequential: 1-10                      | [1, 8]            |             | True                 |
| ∟Dropout: 2-9                          | [1, 512]          |             |                      |
| ∟Linear: 2-10                          | [1, 8]            | 4,104       | True                 |

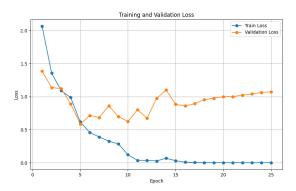
Forward/backward pass size (MB): 51.90 Params size (MB): 44.72

Estimated Total Size (MB): 97.41

# . over-fitting על סט הוולידציה והאימון עבור מקרה של loss - הציגו גרף של ערכי

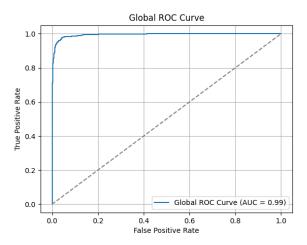
במקרה הזה יש over-fitting משילוב של הסיבות הבאות:

- רשת פשוטה מדי (VGG16) •
- אוגמנטציות עדינות מאד
- Early Stopping מדי ללא ממושך ממושך •

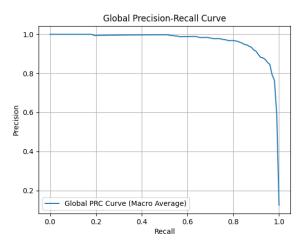


איור 8: דוגמה להתקדמות Train/Validation איור 8

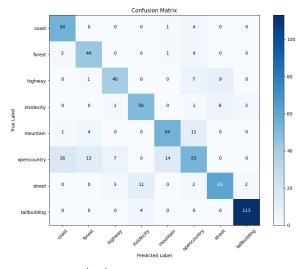
# . Precision-Recall וגרף של ROC חשבו את הדיוק, גרף של להציג את הביצועים על סט הבדיקה. יש להציג את הדיוק, גרף של



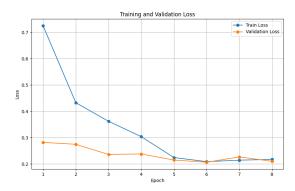
ROC איור 9: עקום



Precision-Recall עקום 10: איור



איור 11: מטריצת הבלבול



איור 12: דוגמה להתקדמות Train/Validation איור 12