

## 实验 5 进程调度算法模拟-RR

### 一、预备知识

#### 1、pause()函数

pause()函数是用于将调用进程挂起直至捕捉到信号为止。这个函数很常用，通常可以用于判断信号是否已到。

例如：

```
/* alarm_pause.c */
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
int main()
{
    /*调用 alarm 定时器函数*/
    int ret = alarm(5);
    pause();

    printf("I have been waken up.\n"); /* 此语句不会被执行 */
}
```

运行结果为：

```
[sl@localhost ~]$ ./pause
Alarm clock
```

因为SIGALRM默认的系统动作为终止该进程，因此程序在打印信息之前，就会被结束了。如果把pause()去掉，程序执行printf直接结束。

**批注 [s1]:** alarm()也称为闹钟函数，它可以在进程中设置一个定时器，当定时器指定的时间到时，它就向进程发送 SIGALRM 信号。

**批注 [U2]:** 令进程暂停，否则程序运行完 printf 后就会直接退出，则无法显示出 alarm(5)的效果

#### 2、SIGKILL、SIGSTOP和SIGCONT

SIGKILL	该信号用来立即结束程序的运行，并且不能被阻塞、处理或忽略	终止
SIGSTOP	该信号用于暂停一个进程，且不能被阻塞、处理或忽略	暂停进程
SIGCONT	恢复暂停的进程	恢复进程

例如：在子进程中通过raise()给自己发送SIGSTOP信号，再给自己发送SIGKILL信号。由于前面SIGSTOP信号令子进程暂停了，所以后面的代码无法执行，子进程不可能给自己发送SIGKILL信号。父进程休眠5秒后，给予进程发送SIGCONT信号；子进程接到这个信号后从暂停状态恢复运行，接着运行后面的代码，给自己发送SIGKILL信号，子进程结束运行。

```
/* kill_stop.c */
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <signal.h>
int main()
{
    pid_t pid;
    int ret;
```

```

/* 创建一子进程 */
if ((pid = fork()) < 0)
{
printf("Fork error\n");
exit(1);
}
if (pid == 0)
{
/* 在子进程中使用 raise() 函数发出 SIGSTOP 信号, 使子进程暂停 */
printf("Child(pid : %d) will be stopped\n", getpid());
raise(SIGSTOP);
printf("Child(pid : %d) has woken up\n", getpid());
raise(SIGKILL);
printf("Child(pid : %d) is over\n", getpid());
exit(0);
}
else
{
/* 在父进程中调用 kill() 函数发出SIGCONT信号, 让子进程继续执行 */
sleep(5);
kill(pid, SIGCONT);
printf("Parent has woken child up(pid : %d)\n",pid);
}
exit(0);
}

```

### 3、随机数

在C语言中, rand()函数可以用来产生随机数, 但是这不是真正意义上的随机数, 是一个伪随机数, 是根据一个数(我们可以称它为种子)为基准以某个递推公式推算出来的一系数, 当这系数很大的时候, 就符合正态分布, 从而相当于产生了随机数, 但这不是真正的随机数, 当计算机正常开机后, 这个种子的值是固定的, 为了改变这个种子的值, C提供了srand()函数, 它的原形是void srand( int a)。

srand是种下随机种子数, 你每回种下的种子不一样, 用rand得到的随机数就不一样。为了每回种下一个不一样的种子, 可以选用time(0), time(0)是得到当前时间值(因为每时每刻时间是不一样的了)。是随机数常用的方法。

```

srand(time(0)) ; //先设置种子, 用1970.1.1至今的秒数, 初始化随机数种子。
rand();          //然后产生随机数

```

例如:

```

/* rand_srand.c */
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <time.h>          //使用当前时钟做种子
void main( void )

```

```

{int i;
    srand( time(0) );          //初始化随机数
    for( i = 0; i < 10;i++ )    //打印出10个1-100之间的随机数
        printf( " %d\n", rand()%100);
}

```

#### 4、时间和定时器

在Linux系统下，获取毫秒级的系统时间，使用毫秒级的定时器，修改文件访问时间等，用sys/time.h下的方法会很方便。sys/time.h下的常用的数据结构和方法如下。

##### (1) 数据结构：

timeval：存储时间格式（time value）

```

struct timeval {
    long tv_sec; //秒
    long tv_usec; //毫秒
}

```

itimerval：定时器结构体

```

struct itimerval{
    struct timeval it_value;          //从设定定时器开始计算，到第一次定时器生效的时间
    struct timeval it_interval;      //每两次定时器生效的时间间隔
};

```

##### 【注意】

- 如果 it\_value 被设为 0，系统无视 it\_interval 的值并且终止 timer，所以可以通过这种方式来使 timer 失效
- 如果 it\_interval 被设为 0，则 timer 在执行一次之后失效

##### (2) 使用方法：

设置定时器：int setitimer(int, const struct itimerval \*, struct itimerval \*);

第一个参数：定时器类型。我们一般使用ITIMER\_REAL（实时定时器），不管进程在何种模式下运行（甚至在进程被挂起时），它总在计数。定时到达，向进程发送SIGALRM信号。

第二个参数：指定的定时器

第三个参数：调用setitimer之前的旧定时器，没有的话就为NULL。

##### (3) 举例：

用setitimer设定的timer时间到的时候，会发出SIGALRM信号，通过signal(SIGALRM, sayHello)方法指定在收到信号时的动作。

按照代码中的设定，从setitimer方法被调用开始算起，经过5秒钟第一次执行sayHello方法，之后每3秒钟执行一次sayHello。

通过while(true)死循环保证进程不会终止，如果没有这个死循环，timer只会在5秒钟后响应一次。

```

/*timer.c */
#include <sys/time.h>
#include <stdio.h>

```

```

#include <signal.h>
#include <string.h>
#include <unistd.h>
void sayHello(int);
int main()
{
    signal(SIGALRM, sayHello);
    struct itimerval timer;
    memset(&timer, 0, sizeof(timer));
    timer.it_value.tv_sec = 5;
    timer.it_value.tv_usec = 0;
    timer.it_interval.tv_sec = 3;
    timer.it_interval.tv_usec = 0;
    setitimer(ITIMER_REAL, &timer, NULL);
    while(1)
    {
        pause();
    }
    return 0;
}

void sayHello(int temp)
{
    printf("hello world!\n");
}

```

## 二、练习：模拟时间片轮转算法

### 1、用到的数据结构

```

/* PCB */
struct PCB
{
    pid_t pid; //进程PID
    int state; //状态信息, 1 表示正在运行, 0 表示暂停, -1 表示结束
    unsigned long runned_time; //已运行时间
    unsigned long need_running_time; //剩余运行时间
};
/* PCB集合 */
struct PCB pcb[TOTAL]; //PCB 集合

```

### 2、算法思路

算法实现分主函数（main）和分派函数（Dispatch）。

（1）其中主函数（main）的核心功能为：

实现 6 个子进程的创建和子进程 PCB 的初始化。对子进程 PCB 初始化时，状态设为 0，运行时间由随机数产生。子进程创建后，就通过信号 SIGSTOP 让它处于暂停状态，当被分派

函数 (Dispatch) 选中后, 才能继续执行, 输出子进程  $x$  正在执行的信息。

同时要在主程序里设置定时器, 定时器的时间间隔为时间片长度, 时间片到, 就调用分派函数 (Dispatch) 重新选派程序。

(2) 分派函数的核心功能:

将正在执行的子进程暂停, 状态变为 0, 修改已运行时间和剩余运行时间。

如果该子进程剩余时间小于或等于 0, 说明执行完毕, PCB 状态改为 -1, 结束该子进程。

重新选择下一个子进程, 状态变为 1, 输出该子进程的已运行时间和剩余运行时间, 让该子进程恢复运行。

当所有子进程都结束后, 则父程序结束。