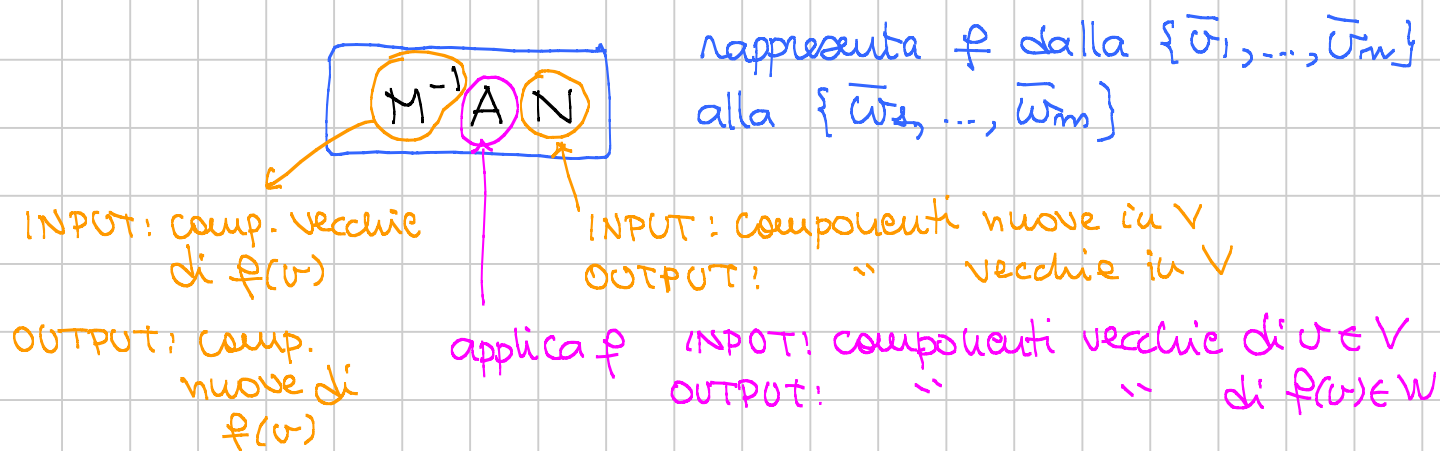


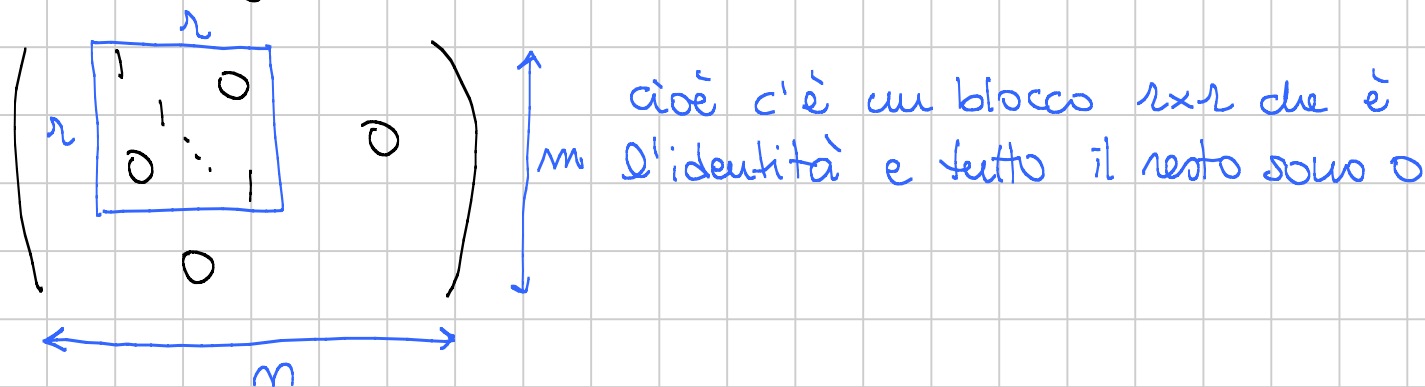
Costruisco la matrice N che ha dim $m \times m$ e ha come colonne le comp. di $\bar{v}_1, \bar{v}_2, \dots$ rispetto a v_1, v_2, \dots . Analogamente costruisco M matrice $m \times m$ che ha come colonne le comp. di $\bar{w}_1, \dots, \bar{w}_m$ rispetto a w_1, \dots, w_m . Allora la matrice richiesta è



Risposta domanda ② Supponiamo che

- dim $V = n$
- dim $W = m$
- dim $(\text{Im}(f)) = 2$

Allora scegliendo bene le basi la matrice diventa



Dim. Per il rank-nullity sappiamo che

$$k = \dim(\ker(f)) = \dim(V) - \dim(\text{Im}(f)) = n - 2$$

Scego una base per il \ker e la completo ad una base di V

quelli aggiunti

$v_1, \dots, v_k, \underline{v_{k+1}, \dots, v_n}$ base di \ker \leadsto base di V

Considero $w_1 = f(v_1)$, $w_2 = f(v_2), \dots, w_r = f(v_r)$
 e so che questi sono una base dell'immagine, che
 posso completare ad una base di W aggiungendo
 w_{r+1}, \dots, w_m

Usando queste basi in partenza ed arrivo ho la matrice
 voluta.

$$\begin{array}{cccccc}
 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & \leftarrow w_1 \\
 0 & 1 & 0 & \vdots & \vdots & \leftarrow w_2 \\
 0 & 0 & 1 & 0 & \ddots & \leftarrow w_r \\
 0 & \vdots & 0 & 0 & \ddots & \\
 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \\
 \hline
 f(v_1) & \dots & f(v_r) & f(v_{r+1}) & \dots & f(v_m) \\
 \hline
 & & & 0 & & 0
 \end{array}$$

Esempio Prendiamo $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ che abbia come matrice
 associata, dalla canonica alla canonica

$$\begin{pmatrix} 2 & 5 & 2 \\ 5 & 2 & 5 \\ 2 & 5 & 2 \\ 5 & 2 & 5 \end{pmatrix} = A \quad f(x, y, z) = (2x + 5y + 2z, 5x + 2y + 5z, \dots)$$

Posso trovare una matrice 4×4 M ed una matrice 3×3 N
 tale che

$$M^{-1} A N = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow w_1 \\ \leftarrow w_2 \\ \leftarrow w_3 \\ \leftarrow w_4 \end{array} \quad \begin{array}{l} r=2 \text{ perché } \text{rank}(A) \\ \text{è proprio } 2 \end{array}$$

$\uparrow \quad \uparrow \quad \uparrow$
 $f(v_1) \quad f(v_2) \quad f(v_3)$

Cerco di costruire M ed N seguendo la dimostrazione

- Cerco v_3 nel \ker . Dovrei imporre $A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$
 comb. lin. delle 3
 colonne con coeff. x, y, z

La scelta buona è $x=1, y=0, z=-1 \rightsquigarrow v_3 = (1, 0, -1)$
è una base del ker.

- La completo ad una base di \mathbb{R}^3 aggiungendo

$$v_1 = (1, 0, 0) \quad \text{e} \quad v_2 = (0, 1, 0)$$

Verifico che sono una base

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \text{Det} = -1 \neq 0 \quad \text{OK}$$

- La matrice N richiesta è il cambio base in \mathbb{R}^3 dalla v_1, v_2, v_3 alla canonica, quindi ha come colonne le comp. di v_1, v_2, v_3 rispetto alla canonica

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = N$$

- Per calcolare M mi serve la base w_1, w_2, w_3, w_4 in arrivo. Dalla dimostrazione sopra sappiamo che

$$w_1 = f(v_1) = (2, 5, 2, 5) \leftarrow 1^{\text{a}} \text{ colonna di } A$$

$$w_2 = f(v_2) = (5, 2, 5, 2) \leftarrow 2^{\text{a}} \text{ colonna di } A$$

Li completo ad una base di \mathbb{R}^4 aggiungendo

$$w_3 = (1, 0, 0, 0)$$

$$w_4 = (0, 1, 0, 0)$$

Dovrei verificare la lin. indip., ma è un semplice conto.

Ora M è la matrice che ha questi come colonne!

$$M = \begin{pmatrix} 2 & 5 & 1 & 0 \\ 5 & 2 & 0 & 1 \\ 2 & 5 & 0 & 0 \\ 5 & 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Si dovrebbe verificare che

$$M^{-1} A N = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

L'unico conto da fare è l'inversione di M .
— 0 — 0 —

Fatto generale: potendo scegliere a piacimento le basi in partenza ed arrivo, la matrice si riduce ad avere r volte 1 ed il resto 0, dove r è il rango!

Esempio Consideriamo le 3 matrici

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = A \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 3 & 3 \end{pmatrix} = B \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 4 & 6 & 8 \\ 3 & 6 & 9 & 12 \end{pmatrix} = C$$

Due di queste matrici rappresentano la stessa $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ soltanto in 2 basi diverse.

Si tratta di B e C perché hanno rango 1, mentre A ha rango 2.

La matrice A posso farla diventare

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \stackrel{B \text{ e } C \text{ possono diventare così}}{=} D$$

Questo vuol dire che esistono M matrice 3×3 ed N matrice 4×4 invertibili tali che

$$M^{-1} B N = C$$

Come trovo M ed N .

Dalla teoria sappiamo che

$$M_B^{-1} B N_B = D \quad \text{e} \quad M_C^{-1} C N_C = D$$

Quindi

$$M_B^{-1} B N_B = M_C^{-1} C N_C$$

$$M_C M_B^{-1} B N_B N_C^{-1} = C$$

$$(M_B M_C^{-1})^{-1} B (N_B N_C^{-1}) = C$$

"
 M^{-1}

"
 N

— 0 — 0 —