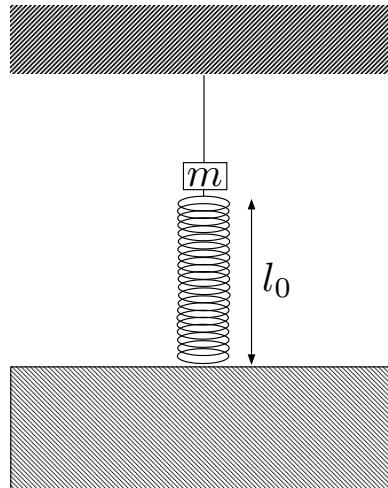


Esercizio (tratto dal Problema 4.7 del Mazzoldi 2)

Un punto materiale di massa m è sospeso tramite un filo verticale ed è collegato al suolo da una molla, di costante elastica $k = 70 \text{ N/m}$, che si trova alla lunghezza di riposo l_0 . La tensione del filo è $T = 4.9 \text{ N}$. Il filo viene ora tagliato.



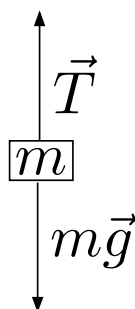
Calcolare:

1. la massima distanza percorsa dal punto;
2. la posizione in cui la velocità è massima;
3. il valore massimo della velocità.

SOLUZIONE:**Dati iniziali:**

$$\begin{aligned} k &= 70 \text{ N/m} \\ T &= 4.9 \text{ N} \end{aligned}$$

Prima che il filo venga tagliato, la molla non esercita alcuna forza sul punto materiale (dato che la



molla è in condizioni di riposo). Il punto materiale è dunque fermo per l'equilibrio tra la forza peso e la tensione T del filo. Pertanto in modulo abbiamo

$$\begin{aligned} T &= mg \\ \Rightarrow m &= \frac{T}{g} \end{aligned} \quad (1)$$

Quando si taglia il filo, il punto materiale è soggetto alla forza peso e alla forza elastica della molla. Per trovare le quantità richieste possiamo procedere in due modi:

PRIMO MODO (Bilancio Energetico):

Le forze che agiscono sul sistema sono (lungo la direzione verticale, asse z verso l'alto)

$$\begin{cases} \text{forza peso} & F = -mg \\ \text{forza elastica} & F = -k(z - l_0) \end{cases}$$

Siccome sono forze conservative, l'energia meccanica è conservata. L'energia meccanica in questo sistema è data da:

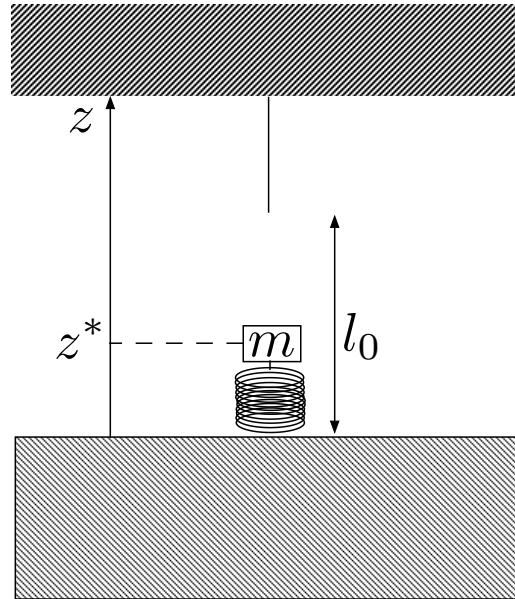
$$\underbrace{\text{energia cinetica}}_{\frac{1}{2}mv^2} + \underbrace{\text{en. potenz. gravitazionale}}_{mgz} + \underbrace{\text{en. potenz. elastica}}_{\frac{k}{2}(z-l_0)^2}$$

1. Trovare la massima distanza percorsa dal punto materiale corrisponde a trovare di quanto si comprime la molla rispetto alla lunghezza iniziale (=lunghezza a riposo). All'istante iniziale la velocità è nulla e la molla si trova nella posizione di riposo ($z = l$):

$$E_m^{in} = \underbrace{\frac{1}{2}mv^2}_{=0} + mgl_0 + \underbrace{\frac{1}{2}k(l_0 - l_0)^2}_{=0} \quad (2)$$

All'istante in cui il corpo raggiunge l'altezza minima (la molla non è necessariamente compressa completamente!) la velocità è nuovamente nulla. Denotando con

$$z^* = \text{altezza minima raggiunta} \quad (3)$$



abbiamo

$$E_m^{fin} = \underbrace{\frac{1}{2}mv^2}_{=0} + mgz^* + \frac{1}{2}k(z^* - l_0)^2 \quad (4)$$

Per la conservazione dell'energia meccanica si ha

$$\begin{aligned} E_m^{in} &= E_m^{fin} \\ mgl_0 &= mgz^* + \frac{1}{2}k(z^* - l_0)^2 \\ \Rightarrow \quad \frac{1}{2}k(z^* - l_0)^2 + mg(z^* - l_0) &= 0 \\ (z^* - l_0) \left(\frac{1}{2}k(z^* - l_0) + mg \right) &= 0 \end{aligned} \quad (5)$$

Abbiamo due soluzioni

$$(a) \quad z^* - l_0 = 0 \quad \Rightarrow \quad z^* = l_0$$

(corrisponde all'istante iniziale, in cui infatti l'energia cinetica è nulla)

$$(b) \quad \frac{1}{2}k(z^* - l_0) + mg = 0 \quad \Rightarrow \quad \underbrace{z^* - l_0}_{\Delta z} = -\frac{2mg}{k}$$

da cui $\Delta z = -\frac{2mg}{k}$ (negativo perché la molla è compressa verso il basso) Sostituendo i valori numerici otteniamo

$$\begin{aligned} \Delta z &= -\frac{2mg}{k} = -\frac{2T}{k} = \\ &= -\frac{2 \cdot 4.9 \text{ N}}{70 \frac{\text{N}}{\text{m}}} = \\ &= -0.14 \text{ m} \end{aligned} \quad (6)$$

2. Per determinare l'altezza \bar{z} a cui il corpo raggiunge la velocità massima posso procedere in due modi

• **Primo modo (sfrutto la conservazione dell'energia)**

La conservazione dell'energia meccanica vale istante per istante. Ad un generico istante il punto materiale si trova ad un data altezza z e abbiamo

$$E_m(z) = mgz + \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}k(z - l_0)^2 \quad (7)$$

e per la conservazione dell'energia

$$\begin{aligned} E_m^{in} &= E_m(z) \quad \forall z \\ mgl &= mgz + \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}k(z - l_0)^2 \end{aligned} \quad (8)$$

da cui

$$\frac{1}{2}mv^2 = -\frac{1}{2}k(z - l_0)^2 + mg(l_0 - z)$$

e dunque

$$v(z) = -\sqrt{-\frac{k}{m}(z - l_0)^2 + 2g(l_0 - z)} \quad (9)$$

(dove abbiamo scelto il segno $-$ davanti alla radice quadrata perché stiamo considerando la fase in cui il punto materiale scende).

Controllo dimensionale:

$$\left[\frac{k}{m}(z - l)^2 \right] = \frac{\text{N}}{\text{m Kg}} \text{m}^2 = \frac{\text{Kg m}}{\text{s}^2 \text{Kg}} \text{m} = \frac{\text{m}^2}{\text{s}^2} \quad (10)$$

$$[2g(z - l)] = \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \text{m} = \frac{\text{m}^2}{\text{s}^2} \quad (11)$$

OK

Il punto \bar{z} in cui la velocità è massima è dato dalla soluzione di

$$\begin{aligned} \frac{dv}{dz} &= 0 \\ -\frac{-\frac{2k}{m}(\bar{z} - l_0) - 2g}{2\sqrt{-\frac{k}{m}(\bar{z} - l_0)^2 + 2g(l - \bar{z})}} &= 0 \\ \frac{2k}{m}(\bar{z} - l_0) + 2g &= 0 \\ \Rightarrow \bar{z} - l_0 &= -\frac{mg}{k} \end{aligned} \quad (12)$$

Lo scostamento vale dunque

$$\Delta z = -\frac{mg}{k} = -\frac{T}{k} \quad (13)$$

Sostituendo i valori numerici

$$\begin{aligned} \Delta z &= -\frac{mg}{k} = -\frac{4.9 \text{ N}}{70 \frac{\text{N}}{\text{m}}} = \\ &= -0.07 \text{ m} \end{aligned} \quad (14)$$

• **Secondo modo (sfrutto la dinamica)**

La velocità è massima quando l'accelerazione è nulla, ossia quando la somma delle forze che agiscono sul corpo è nulla. Dunque l'altezza in cui la velocità è massima viene raggiunta all'altezza \bar{z} (incognita) alla quale la forza elastica e la forza peso si bilanciano esattamente:

$$\underbrace{-k(\bar{z} - l_0)}_{\substack{\text{forza elastica} \\ \text{(verso l'alto)}}} + \underbrace{-mg}_{\substack{\text{forza peso} \\ \text{(verso il basso)}}} = 0 \quad \Rightarrow \quad \bar{z} - l_0 = -\frac{mg}{k} \quad (15)$$

Lo scostamento vale dunque

$$\Delta z = -\frac{mg}{k} = -\frac{T}{k} = -\frac{4.9 \text{ N}}{70 \frac{\text{N}}{\text{m}}} = -0.07 \text{ m} \quad (16)$$

3. Il valore massimo della velocità è dato da

$$\begin{aligned} v_{max} &= v(\bar{z}) = \\ &= -\sqrt{-\frac{k}{m}(\bar{z} - l_0)^2 + 2g(l_0 - \bar{z})} = \\ &\quad [\text{usiamo } \bar{z} - l_0 = -\frac{mg}{k}] \\ &= -\sqrt{-\frac{k}{m} \frac{(mg)^2}{k^2} + 2g \frac{mg}{k}} \\ &= -\sqrt{-\frac{mg^2}{k} + 2\frac{mg^2}{k}} \\ &= -\sqrt{\frac{mg^2}{k}} \\ &\quad [\text{usiamo } T = mg] \\ &= -\sqrt{\frac{Tg}{k}} \end{aligned} \quad (17)$$

Sostituendo i valori numerici

$$\begin{aligned} v_{max} &= -\sqrt{9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \frac{4.9 \text{ N}}{70 \frac{\text{N}}{\text{m}}}} = \\ &= -\sqrt{\frac{9.81 \cdot 4.9}{70} \left(\frac{\text{m}}{\text{s}}\right)^2} = \\ &= -0.83 \frac{\text{m}}{\text{s}} \end{aligned} \quad (18)$$

SECONDO MODO (Equazione del moto):

Si parte dalle equazioni della dinamica

$$\begin{aligned} F &= ma \\ F_{peso} + F_{el} &= m \frac{d^2 z}{dt^2} \end{aligned} \quad (19)$$

$$-mg \quad \underbrace{-k(z - l_0)}_{\text{forza elastica}} = m \frac{d^2 z}{dt^2}$$

Osserviamo che

se $z < l$ la forza elastica è pos \rightarrow diretta verso l'alto

se $z > l$ la forza elastica è neg \rightarrow diretta verso il basso

Pertanto abbiamo l'equazione differenziale

$$m \frac{d^2 z}{dt^2} = -k(z(t) - l_0) - mg \quad (20)$$

Lo scopo è trovare la soluzione $z(t)$ di tale equazione, con le **condizioni iniziali**

$$\begin{cases} z(t=0) = l & (\text{all'inizio il punto si trova a } z = l) \\ \frac{dz}{dt}(t=0) = 0 & (\text{parte con velocità nulla}) \end{cases} \quad (21)$$

Per risolvere l'equazione differenziale (21) procediamo in questo modo

- Osserviamo che la (21) si può riscrivere come

$$\begin{aligned} m \frac{d^2 z}{dt^2} &= \underbrace{-k(z - l_0)}_{\text{forza elastica}} \underbrace{-mg}_{\text{peso}} = \\ &= -k \left(z - \underbrace{\left(l_0 - \frac{mg}{k} \right)} \right) = \\ &= -k(z - l'_0) \end{aligned} \quad (22)$$

con

$$l'_0 = l_0 - \frac{mg}{k} \quad (23)$$

In tal modo l'Eq.(21) acquista la forma

$$m \frac{d^2 z}{dt^2} = -k(z - l'_0) \quad (24)$$

che rappresenta l'equazione del moto per un punto materiale soggetto ad una molla efficace con la stessa costante elastica k , ma con una lunghezza a riposo l'_0 anziché l_0 .

Abbiamo pertanto ricondotto il problema a quello di una molla efficace che ingloba sia la molla originaria che la forza peso

Forza elastica di una molla con lunghezza a riposo l_0	+ Forza costante ($= -mg$)	\Leftrightarrow Forza elastica di una molla con lunghezza a riposo $l'_0 = l_0 - mg/k$
--	------------------------------	--

- Osservando che l'_0 è una costante, possiamo introdurre una variabile z' traslata

$$z'(t) = z(t) - l'_0 \quad (25)$$

$$\Downarrow$$

$$\frac{d^2 z'}{dt^2} = \frac{d^2(z - l'_0)}{dt^2} = \frac{d^2 z}{dt^2}$$

e l'Eq.(25) acquista la forma

$$m \frac{d^2 z'}{dt^2} = -k z' \quad (26)$$

- Definendo ora

$$\omega^2 = \frac{k}{m} \quad (27)$$

l'equazione (27) diventa

$$\boxed{\frac{d^2 z'}{dt^2} + \omega^2 z' = 0} \quad (28)$$

che è l'equazione del moto armonico, le cui soluzioni sono ben note, e sono della forma

$$z'(t) = A \cos(\alpha + \omega t) \quad (29)$$

In conclusione, ricordando la relazione (26) e l'espressione (24) per l'_0 , abbiamo

$$\boxed{z(t) = l_0 - \frac{mg}{k} + A \cos(\alpha + \omega t)} \quad \omega = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad (30)$$

Questa è la soluzione generale dell'Equazione differenziale (21). E' generale nel senso che le costanti A e α possono essere arbitrarie.

- Il valore delle costanti A e α si determina imponendo che la soluzione generale soddisfi le particolari condizioni iniziali (22). Dunque abbiamo

$$\begin{cases} z(t=0) &= l_0 - \frac{mg}{k} + A \cos \alpha = 0 \\ \frac{dz}{dt}(t=0) &= -A \sin(\alpha + \omega t)|_{t=0} = -A \sin \alpha = 0 \end{cases} \quad (31)$$

Dalla seconda equazione abbiamo

$$\alpha = 0 \quad (32)$$

e sostituendo nella prima otteniamo

$$\begin{aligned} z(t=0) &= l_0 - \frac{mg}{k} + A \underbrace{\cos 0}_{=-1} = l_0 \\ \Rightarrow A &= \frac{mg}{k} \end{aligned} \quad (33)$$

Sostituendo nell'Eq.(31) i valori (33) e (34) trovati per le costanti, otteniamo la soluzione dell'equazione (21) che soddisfa le particolari condizioni iniziali (22)

$$\boxed{z(t) = l_0 - \frac{mg}{k} + \frac{mg}{k} \cos(\omega t)} \quad \omega = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad (34)$$

La velocità del punto materiale è data da

$$v(t) = \frac{dz}{dt} = -\omega \frac{mg}{k} \sin(\omega t) \quad \omega = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad (35)$$

Avendo trovato la legge oraria del punto materiale possiamo ora rispondere ai vari quesiti del problema:

1. La massima distanza percorsa corrisponde all'altezza minima raggiunta dal punto materiale; denotiamo con z^* tale altezza (ancora ignota) e con t^* il tempo impiegato a raggiungerla (anch'esso ignoto). Dopo che il punto è sceso e ha compresso la molla fino all'altezza z^* , la molla si estende e il punto materiale viene proiettato verso l'alto. All'altezza z^* la velocità si annulla e dunque il punto z^* è determinato dalla condizione

$$v(t^*) = 0 \quad (36)$$

Sostituendo nell'espressione (36) otteniamo

$$0 = v(t^*) = -\frac{mg}{k} \sin \omega t^* \quad (37)$$

che ha come soluzioni

$$\begin{aligned} i) \quad t &= 0 \quad (\text{corrisponde all'istante iniziale, in cui infatti la vel. è nulla}) \\ ii) \quad \omega t^* &= \pi \rightarrow t^* = \frac{\pi}{\omega} \quad (\text{corrisponde all'altezza minima}) \end{aligned} \quad (38)$$

Pertanto l'altezza minima vale

$$\begin{aligned} z^* &= z(t^*) = l_0 - \frac{mg}{k} + \frac{mg}{k} \underbrace{\cos(\omega t^*)}_{=-1, \text{vedi Eq. (39)}} = \\ &= l_0 - \frac{2mg}{k} \end{aligned} \quad (39)$$

E dunque la deviazione massima dalla posizione iniziale di equilibrio vale

$$\Delta z = -\frac{2mg}{k} \quad (40)$$

Sostituendo i valori numerici otteniamo

$$\begin{aligned} \Delta z &= -\frac{2mg}{k} = -\frac{2T}{k} = \\ &= -\frac{2 \cdot 4.9 \text{ N}}{70 \frac{\text{N}}{\text{m}}} = \\ &= -0.14 \text{ m} \end{aligned} \quad (41)$$

2. Il punto materiale parte inizialmente con velocità nulla, e poi si ferma istantaneamente all'altezza z^* trovata al punto precedente. Quindi durante la discesa la velocità cresce fino ad un certo valore massimo, per poi decrescere fino ad annullarsi nuovamente. Denotiamo con \bar{t} l'istante in cui la velocità è massima. Dall'espressione (36) per la velocità possiamo vedere l'istante \bar{t} è determinato dalla condizione

$$\frac{dv}{dt} = 0 \quad (42)$$

ossia

$$-\frac{mg}{k} \omega^2 \cos(\omega \bar{t}) = 0 \quad \Rightarrow \quad \omega \bar{t} = \frac{\pi}{2} \quad (43)$$

Denotando con \bar{z} la posizione corrispondente al massimo della velocità, abbiamo

$$\begin{aligned} \bar{z} &= z(\bar{t}) = l_0 - \frac{mg}{k} + \frac{mg}{k} \underbrace{\cos \omega \bar{t}}_{=0} = \\ &= l_0 - \frac{mg}{k} \end{aligned} \quad (44)$$

che devia dalla posizione iniziale di equilibrio di una quantità

$$\Delta z = -\frac{mg}{k} \quad (45)$$

Sostituendo i valori numerici

$$\begin{aligned} \Delta z &= -\frac{mg}{k} = -\frac{4.9 \text{ N}}{70 \frac{\text{N}}{\text{m}}} = \\ &= -0.07 \text{ m} \end{aligned} \quad (46)$$

3. Il valore della velocità massima è (per definizione di istante \bar{t})

$$\begin{aligned} v_{max} &= v(\bar{t}) = \\ &= -\frac{mg\omega}{k} \sin \omega \bar{t} = \\ &= -\frac{mg\omega}{k} = \\ &\quad [\text{uso } \omega = \sqrt{\frac{k}{m}}] \\ &= -\frac{mg}{k} \sqrt{\frac{k}{m}} = \\ &= -\sqrt{\frac{mg^2}{k}} = \\ &\quad [\text{uso } mg = T] \\ &= -\sqrt{\frac{Tg}{k}} \end{aligned} \quad (47)$$

$$\begin{aligned} v_{max} &= -\sqrt{9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \frac{4.9 \text{ N}}{70 \frac{\text{N}}{\text{m}}}} = \\ &= -\sqrt{\frac{9.81 \cdot 4.9}{70} \left(\frac{\text{m}}{\text{s}}\right)^2} = \\ &= -0.83 \frac{\text{m}}{\text{s}} \end{aligned} \quad (48)$$