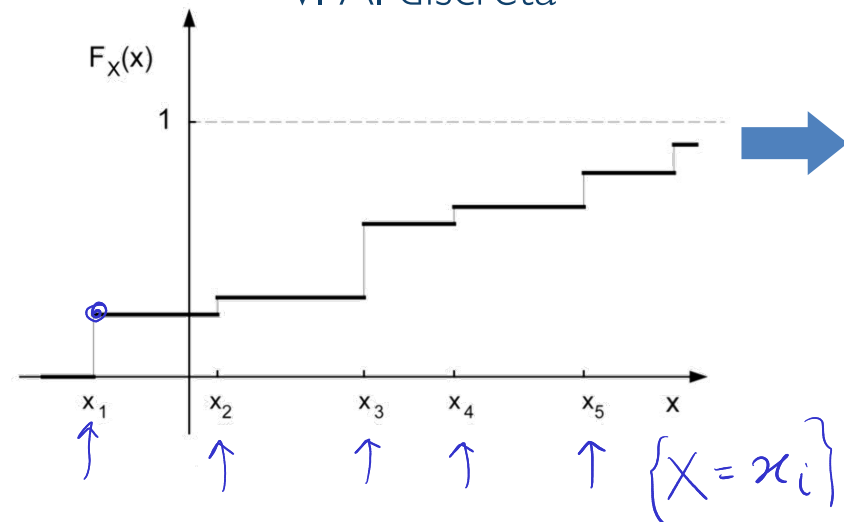


# Esempi di funzione di distribuzione

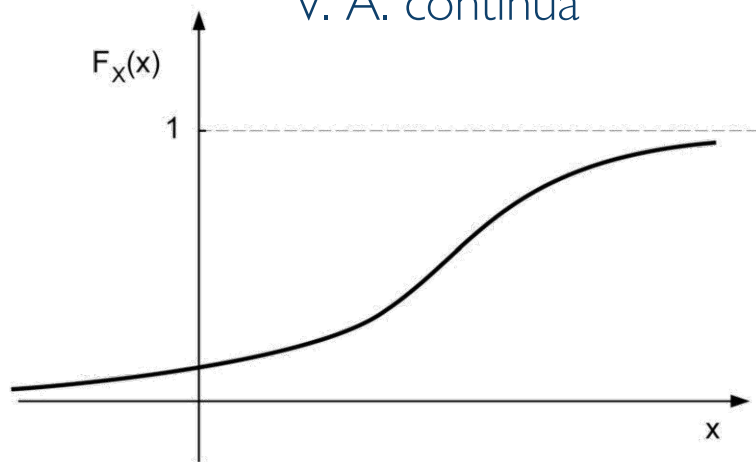
V. A. discreta



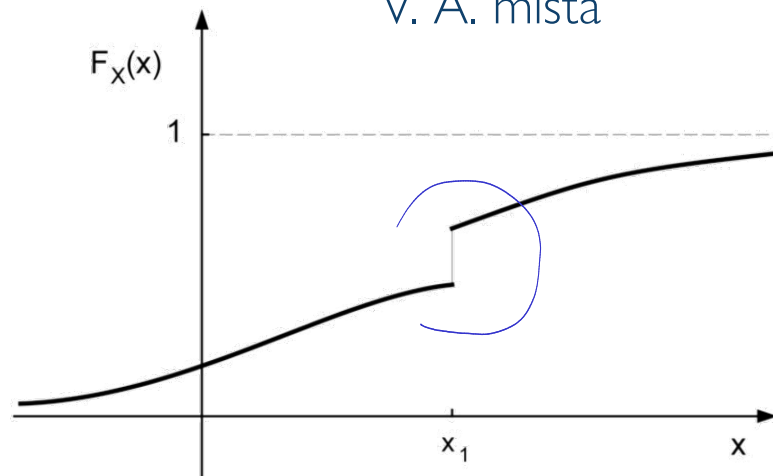
$X$  discreta  $\rightarrow F_X(x)$  è una funzione costante a tratti

La variabile aleatoria  $X$  assume con probabilità diversa da zero un insieme di valori  $x_k$  discreto

V. A. continua



V. A. mista



# Variabili aleatorie discrete

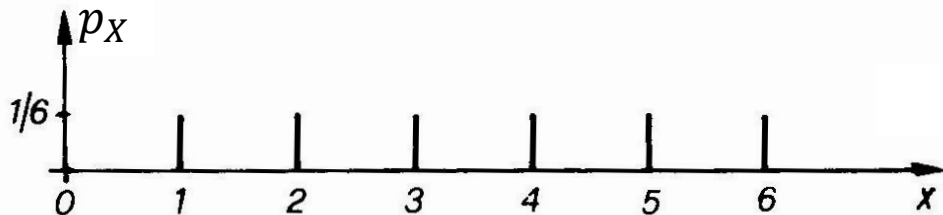
Una v.a. si dice *discreta* se assume un numero finito o una infinità numerabile di valori distinti:  $x_1, x_2, \dots, x_i, \dots$

Funzione massa di probabilità:  $p_X(x) = P(\{X = x\})$

È diversa da zero solo in  $x = x_1, x_2, \dots, x_i, \dots$

## Esempio:

Lancio di un dado  
non truccato



$$\sum_i p_X(x_i) = \sum_i P(\{X = x_i\}) = 1$$

Gli eventi  $\{X = x_i\}$  sono  
una partizione di  $\Omega$

# Misura della massa di probabilità di v.a. discrete

- Definizione di massa di probabilità come limite della frequenza relativa:

$$p_X(x_i) = P(\{X = x_i\}) = \lim_{N \rightarrow +\infty} \frac{n(x_i)}{N}$$

- Ripetere  $N$  volte l'esperimento;
- Per ogni  $x_i$ , calcolare il numero di volte  $n(x_i)$  in cui tale valore si è presentato;
- Per ogni  $x_i$ , calcolare la frequenza di presentazione:

$$\hat{p}_X(x_i) = \frac{n(x_i)}{N}$$



# Variabili aleatorie discrete: v.a. binaria

- Si consideri l'esperimento costituito dal lancio di un dado perfettamente simmetrico
- Se ad ogni faccia si associa il suo valore numerico, si definisce una v.a.  $X$  che assume i valori  $i=1, 2, 3, 4, 5, 6$  con massa di probabilità  $p_X(i) = 1/6$
- Si può anche definire una v.a.  $Y$  che vale 1 se si presenta la faccia 5 o 6, 0 altrimenti → La funzione massa di probabilità in questo caso è data da:

$$p_Y(1) = P(Y = 1) = P(X = 5) + P(X = 6) = 1/3$$

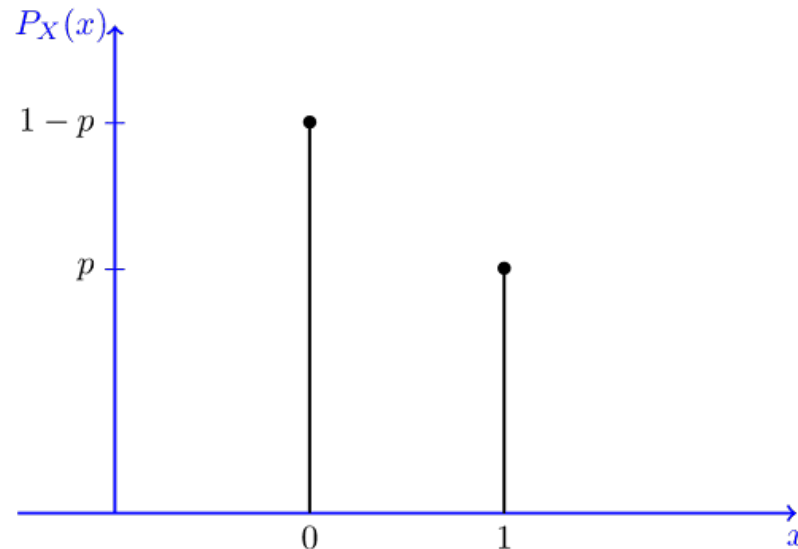
$$p_Y(0) = P(Y = 0) = 1 - P(Y = 1) = 2/3$$

# Variabili aleatorie discrete: v.a. di Bernoulli

Consideriamo un esperimento casuale che assume uno dei due valori possibili:

- il valore 1 con probabilità  $p$
- il valore 0 con probabilità  $1 - p$

Una variabile aleatoria di questo tipo è detta v.a. di Bernoulli:  $X \in \text{Bernoulli}(p)$



# Variabili aleatorie discrete: v.a. binomiale

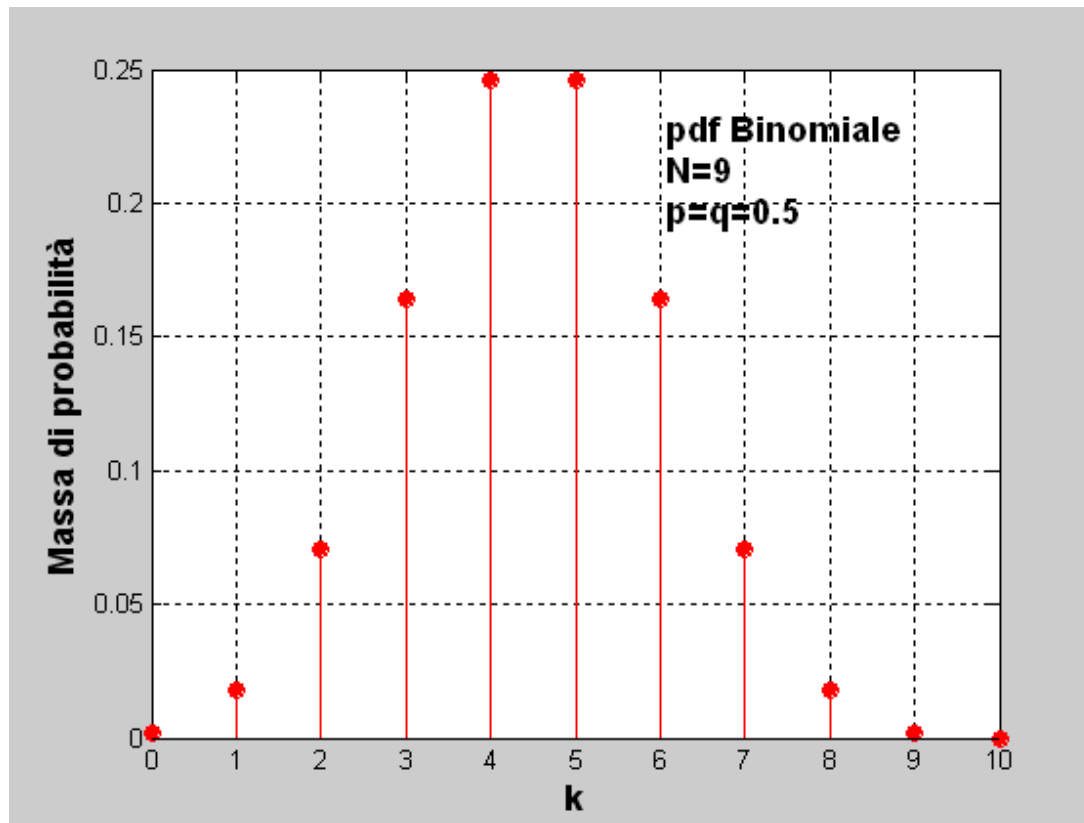
- Si ripeta  $N$  volte un esperimento aleatorio nel quale un certo evento  $A$  (*evento favorevole*) si può presentare con probabilità  $p$  in ciascuna prova (prove indipendenti)
- Si può definire una v.a.  $X$  il cui valore si identifica con il numero di volte in cui si verifica l'evento  $A$  sul totale delle  $N$  prove
- Tale v.a., detta *numero di successi*, è di tipo discreto e può assumere i valori  $x_k = 0, 1, 2, \dots, N$  con massa di probabilità:

$$p_X(k) = P(\{X = k\}) = \binom{N}{k} p^k (1 - p)^{N-k}, \quad \underbrace{0 < p < 1}, k = 0, 1, \dots, N$$

# Variabili aleatorie discrete: v.a. binomiale

Una v.a.  $X \in B(p, N)$  è detta binomiale se è discreta, definita per valori interi  $0, 1, 2, \dots, N$  e con la seguente massa di probabilità:

$$p_X(k) = P(\{X = k\}) = \binom{N}{k} p^k (1 - p)^{N-k}, \quad 0 < p < 1, k = 0, 1, \dots, N$$



# Variabili aleatorie discrete: v.a. di Poisson

Una v.a.  $X \in P(\Lambda)$  è detta di **Poisson** di parametro  $\Lambda$  (con  $\Lambda > 0$ ) se è discreta, definita per valori interi positivi, ed ha la seguente massa di probabilità:

$$p_X(k) = P(\{X = k\}) = \frac{\Lambda^k}{k!} e^{-\Lambda}, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

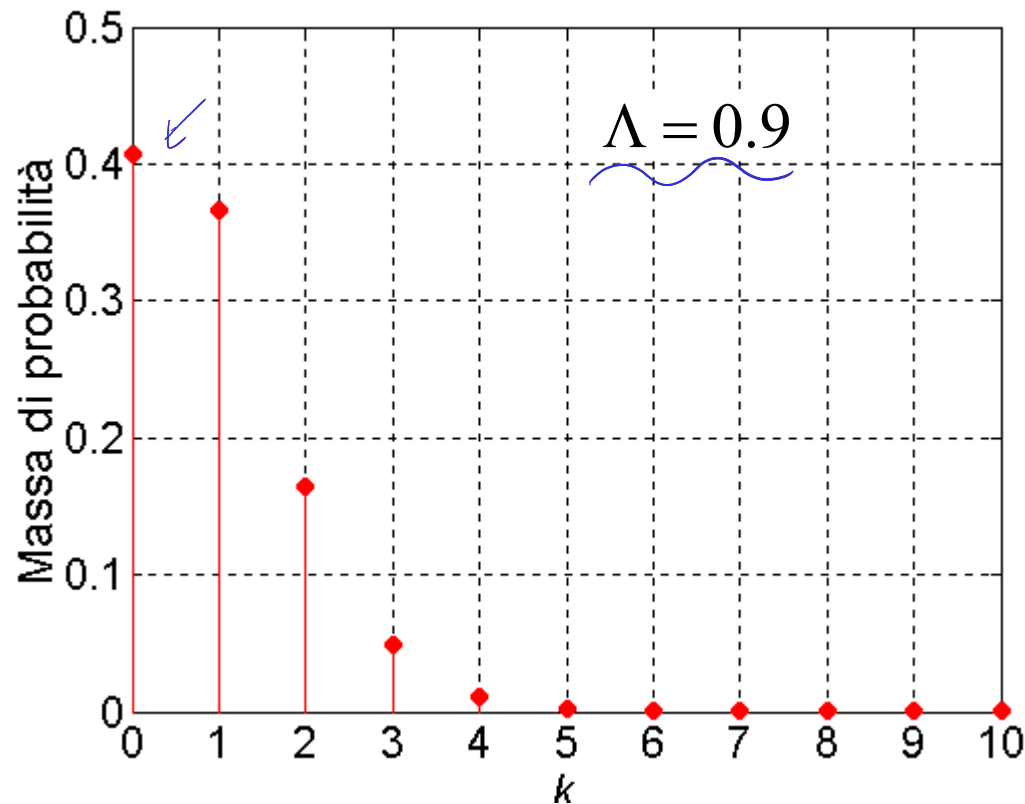
Condizione di normalizzazione della massa di probabilità:

$$\sum_{k=0}^{+\infty} p_X(k) = e^{-\Lambda} \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{\Lambda^k}{k!} = e^{-\Lambda} e^{\Lambda} = 1$$



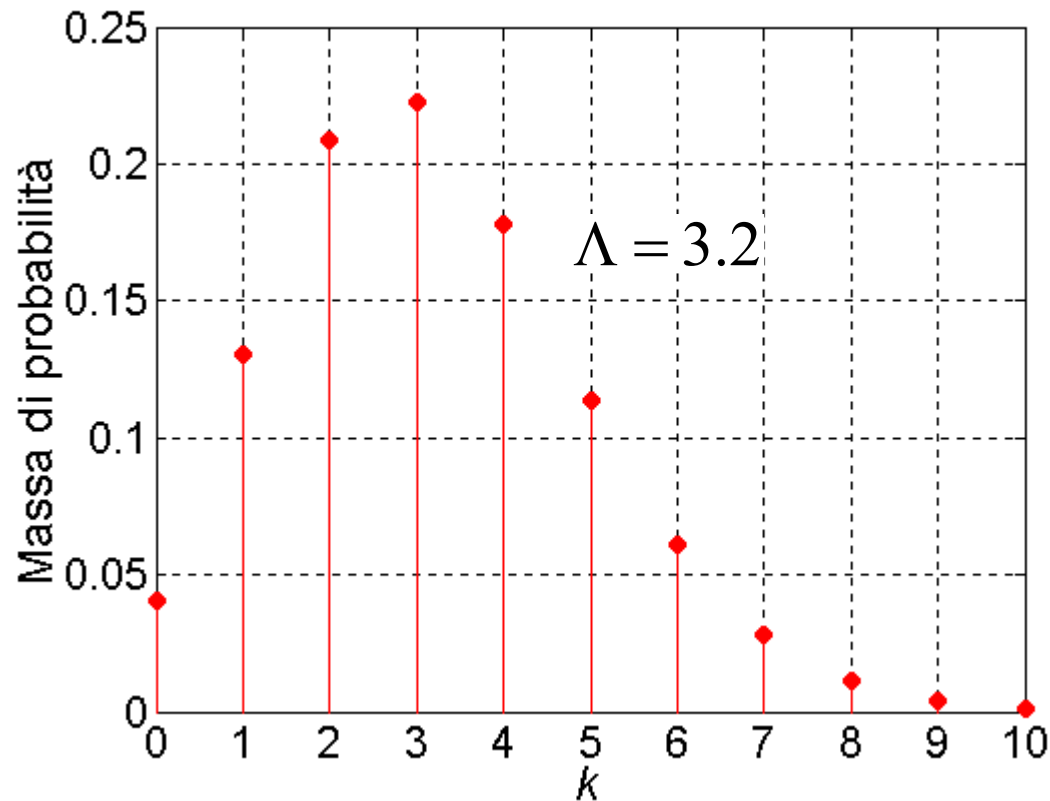
# Variabili aleatorie discrete: v.a. di Poisson

Se  $\Lambda < 1$ , allora  $p_X(k)$  è massima in  $k=0$



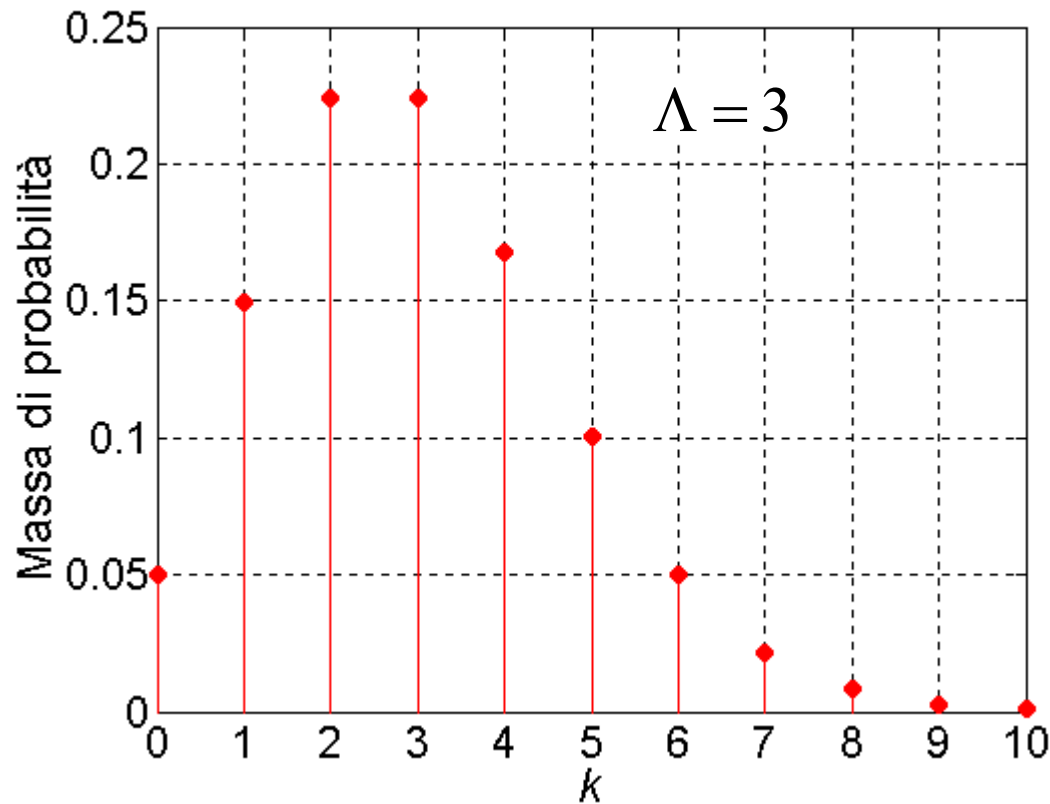
# Variabili aleatorie discrete: v.a. di Poisson

Se  $\Lambda$  non è un intero ed è maggiore di 1, allora il massimo si ha per  $k$  uguale alla parte intera di  $\Lambda$



# Variabili aleatorie discrete: v.a. di Poisson

Se  $\Lambda$  è maggiore di uno ed è intero, allora si hanno due massimi per  $k = \Lambda$  e  $k = \Lambda - 1$



# Decadimento radioattivo

## Esercizio:

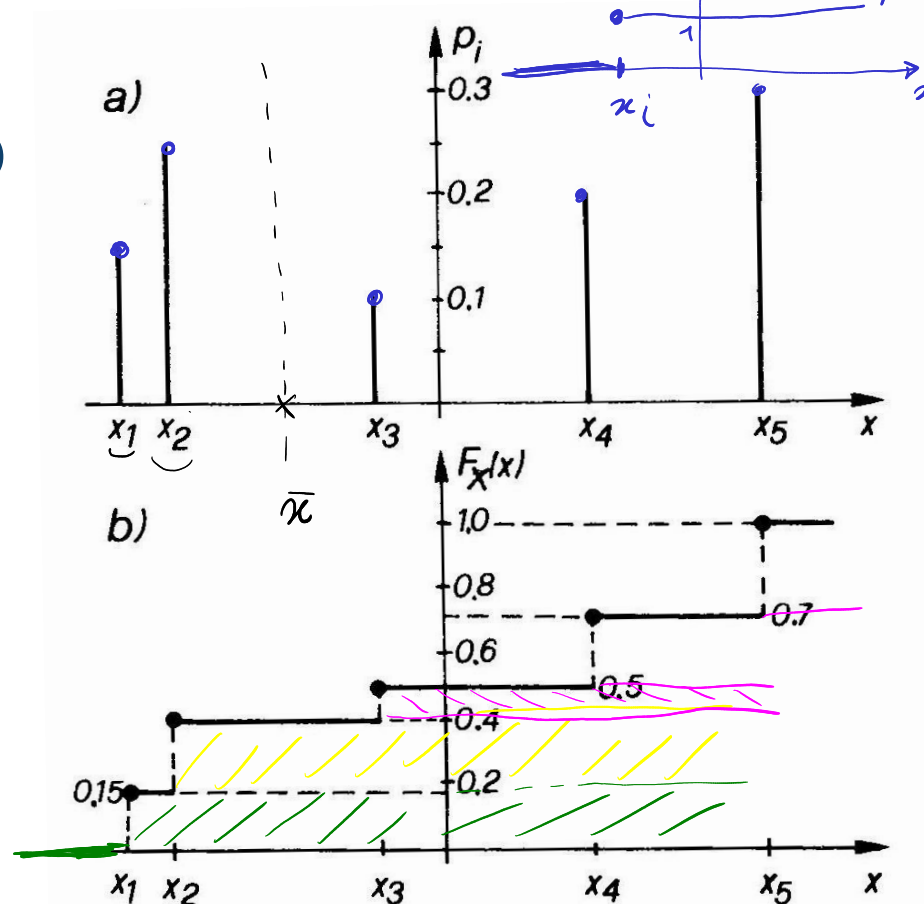
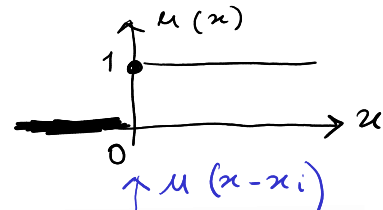
- Il numero di decadimenti per unità di tempo in una sostanza radioattiva a vita media molto lunga (in modo da poter considerare costante l'intensità radioattiva per tutta la durata dell'osservazione) è schematizzabile come una variabile aleatoria di Poisson
- I numeri di decadimenti che avvengono in intervalli di tempo non sovrapposti possono considerarsi *indipendenti*
- Il numero medio di decadimenti al secondo è  $\lambda=0.5$
- Calcolare la probabilità che l'intervallo di tempo intercorrente fra due decadimenti successivi superi un secondo

$$p_x(k) = P(\{X = k \text{ decadimenti in un secondo}\}) = \frac{\lambda^k}{k!} \cdot e^{-\lambda}$$
$$\rightarrow p_x(0) = P(\{X=0\}) = \frac{\lambda^0}{0!} e^{-\lambda} = e^{-\lambda} = e^{-0.5} \approx 0,606$$

# Funzione di distribuzione di v.a. discrete

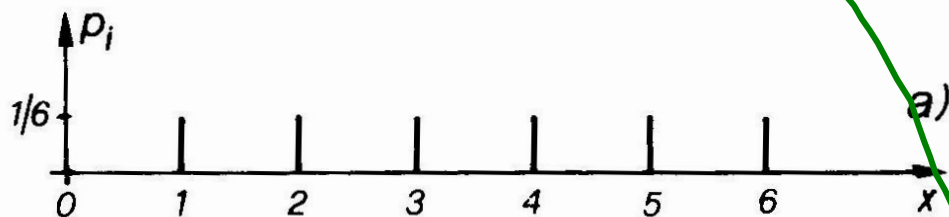
$$\begin{aligned}
 F_X(x) &\triangleq P(\{X \leq x\}) \\
 &= \sum_{\{i: x_i \leq x\}} P\{X = x_i\} = \sum_{\{i: x_i \leq x\}} p_X(x_i) \\
 &= \sum_i P\{X = x_i\} u(x - x_i) \\
 &= \sum_i p_X(x_i) u(x - x_i)
 \end{aligned}$$

Se la  $F_X(x)$  di una v.a. discreta è nota, è possibile dedurre sia i valori assunti dalla v.a., sia le corrispondenti probabilità  
 → Dalla  $F_X(x)$  possiamo ricavare la massa di probabilità



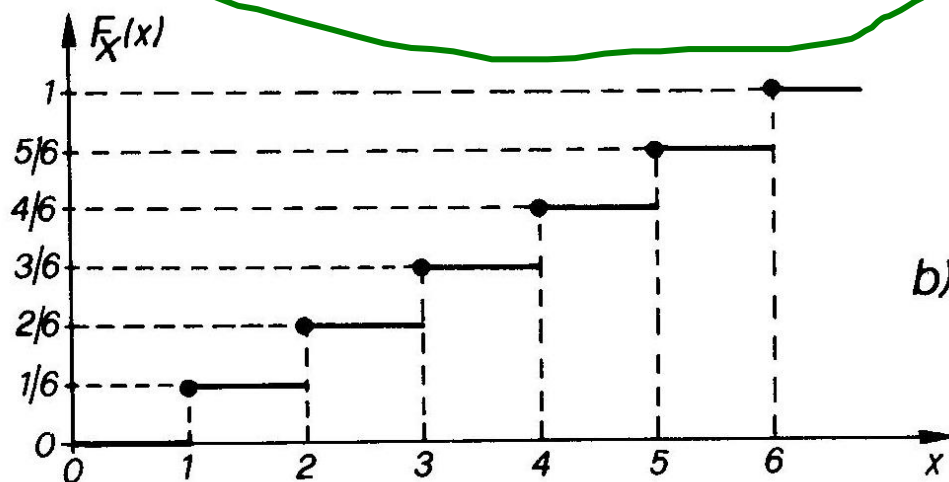
Funzione a gradini: i gradini sono in corrispondenza degli  $x_i$

# Funzione di distribuzione di v.a. discrete



**Esempio:**

Lancio di un dado  
non truccato



**Nota:**

$F_X(x)$  è continua  
da destra

# Lancio di 2 dadi

## Esercizio:

Si lanciano due dadi non truccati, uno di colore verde e uno di colore rosso. Si definiscono due v.a. discrete  $V$  e  $R$ :

- $V$ : numero sulla faccia verso l'alto del dado verde
- $R$ : numero sulla faccia verso l'alto del dado rosso

La massa di probabilità e la funzione distribuzione di  $V$  ed  $R$  sono quelle riportate nella diapositiva precedente

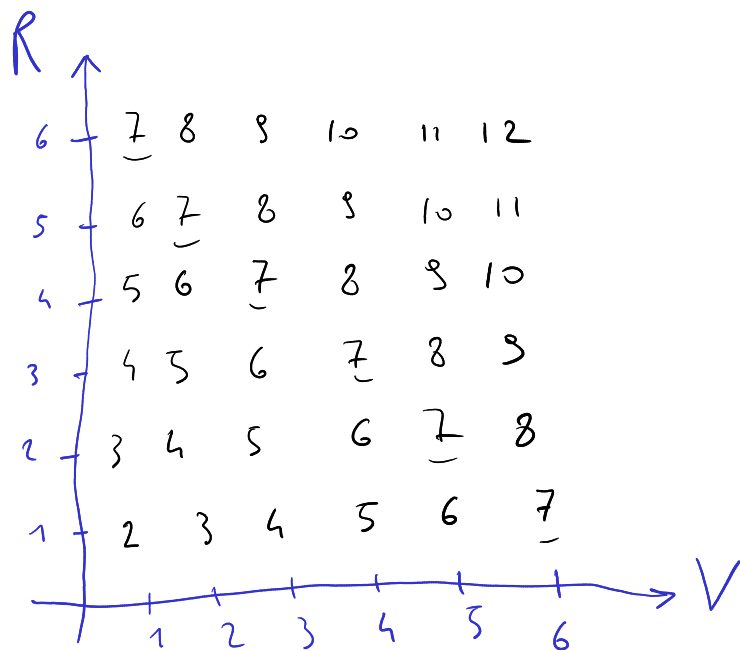
■ Ricavare la *massa di probabilità* delle v.a.  $S$  e  $D$  definite come segue:

$$\begin{cases} S = V + R \\ D = V - R \end{cases}$$



# Lancio di 2 dadi

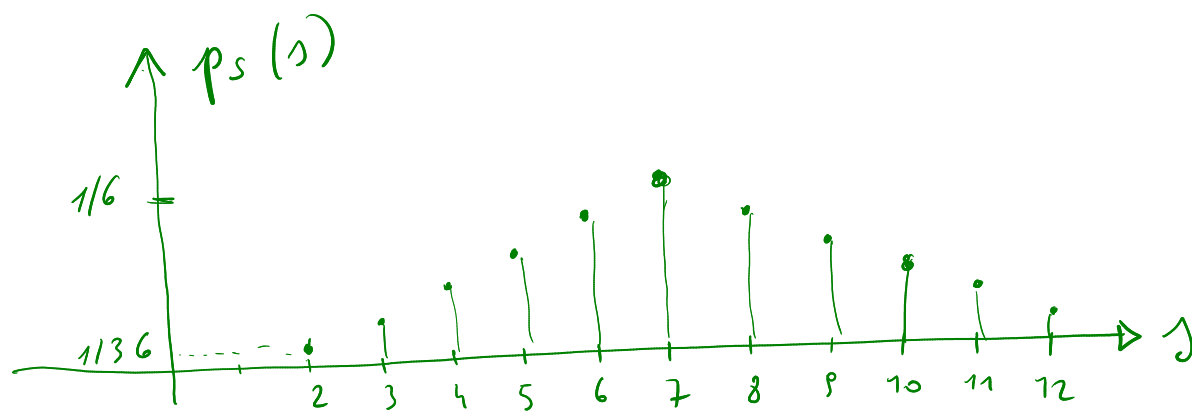
$$\begin{cases} S = V + R \\ D = V - R \end{cases}$$



$S$	$\#$	$p_S(\cdot)$
2	1	1/36
3	2	2/36
4	3	
5	4	
6	5	
7	6	6/36
8	5	
9	4	
10	3	
11	2	
12	1	1/36

$$\Sigma = 36$$

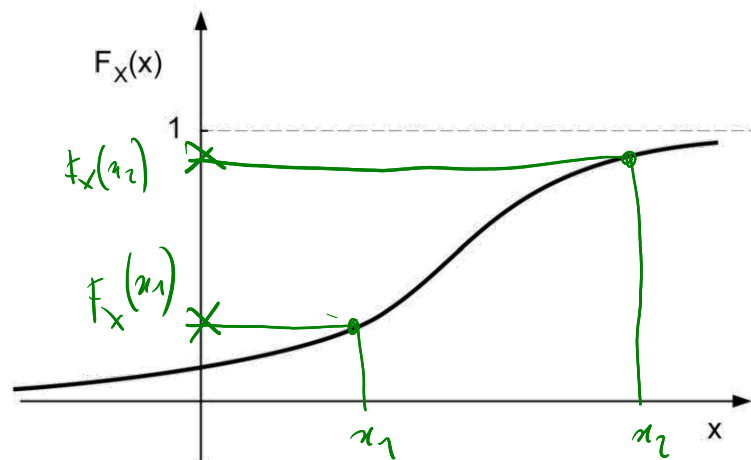




# Funzione di distribuzione di v.a. continue

Una v.a. si dice *continua* se può assumere un'infinità di valori, (ad esempio: tutti i numeri reali nell'intervallo di estremi  $a$  e  $b$ ), ognuno dei quali con probabilità nulla:

$$P(\{X = x\}) = 0, \quad \forall x$$



■ La funzione di distribuzione è continua:  $F_X(x^+) = F_X(x^-) = F_X(x)$

$$\begin{aligned} \text{■ } P(x_1 < X \leq x_2) &= P(x_1 \leq X < x_2) \\ &= P(x_1 < X < x_2) \\ &= P(x_1 \leq X \leq x_2) \\ &= F_X(x_2) - F_X(x_1) \end{aligned}$$

# Densità di probabilità di v.a. continue

Se  $F_X(x)$  è derivabile, si definisce *densità di probabilità (ddp)* della v.a.  $X$  la funzione:

$$f_X(x) \triangleq \frac{dF_X(x)}{dx}$$

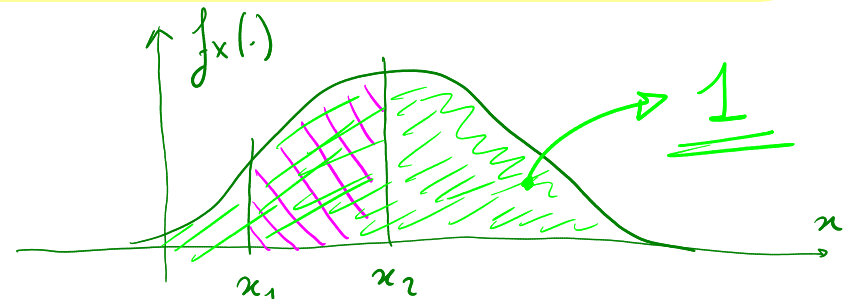
- $f_X(x) \geq 0$

- $F_X(x) = \int_{-\infty}^x f_X(\alpha) d\alpha$

- $\int_{x_1}^{x_2} f_X(\alpha) d\alpha = F_X(x_2) - F_X(x_1) \rightarrow P(X \in I) = \int_I f_X(\alpha) d\alpha$

- $\int_{-\infty}^{\infty} f_X(\alpha) d\alpha = F_X(\infty) - F_X(-\infty) = 1$

Proprietà di  
normalizzazione



# Densità di probabilità di v.a. continue

■ Dalla relazione:  $\int_{x_1}^{x_2} f_X(x) dx = P(x_1 < X \leq x_2)$ , fissando

$$x_1 = x, \quad x_2 = x + dx$$

con  $dx$  infinitesimo



$$f_X(x) dx = P(x < X \leq x + dx)$$



per cui:

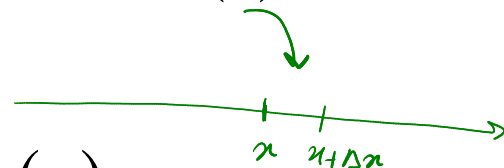
$$f_X(x) = \frac{P(x < X \leq x + dx)}{dx}$$

quindi la ddp rappresenta la probabilità (al variare di  $x$ ) che la v.a.  $X$  assuma valori appartenenti all'intervallo infinitesimo  $(x, x+dx)$  diviso l'ampiezza infinitesima  $dx$  dell'intervallo

# Misura della densità di probabilità di v.a. continue

Questa proprietà è utile per misurare sperimentalmente la ddp di una v.a. passando alla *frequenza relativa*; infatti, se ripetiamo l'esperimento  $N$  volte e contiamo il numero  $\Delta n(x)$  di risultati per cui  $x < X \leq x + \Delta x$ , si ottiene:

$$\underbrace{f_X(x)\Delta x}_{\text{}} \cong \underbrace{P(x < X \leq x + \Delta x)}_{\text{}} \cong \frac{\Delta n(x)}{N}$$



purché  $\Delta x$  sia sufficientemente piccolo e  $N$  sufficientemente grande, quindi la ddp si può ottenere come segue:

$$f_X(x) \cong \frac{\Delta n(x)}{N\Delta x}$$

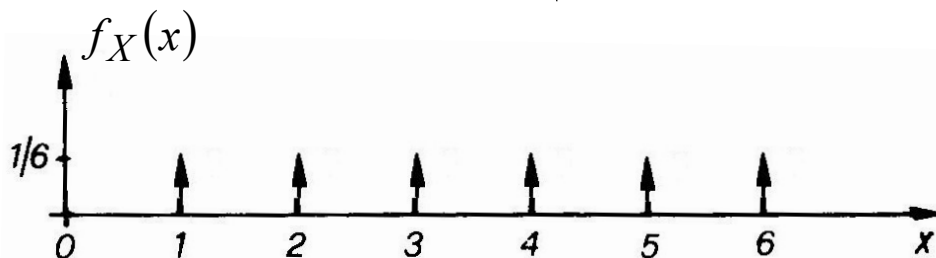
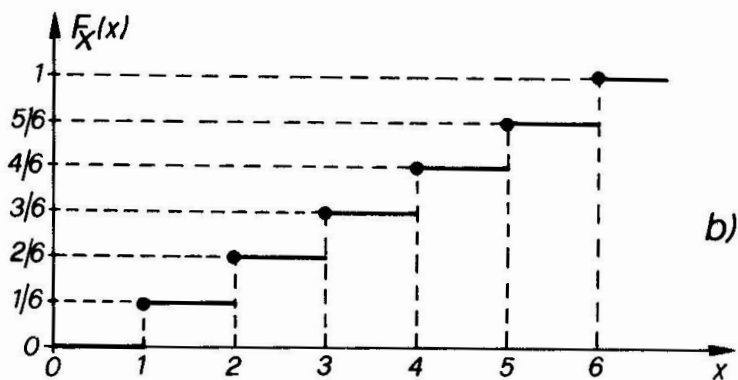
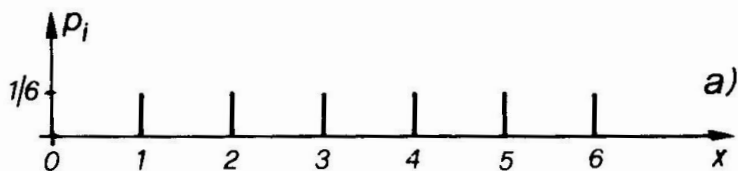
# Densità di probabilità di v.a. discrete

Data una v.a. discreta  $X$  che assume i valori  $x_1, x_2, \dots, x_i, \dots$ , con probabilità  $p_X(x_i)$ , si può scrivere la ddp mediante la funzione *delta di Dirac*:

$$F_X(x) = \sum_i p_X(x_i) u(x - x_i)$$

$\Downarrow$

$$f_X(x) = \sum_i p_X(x_i) \delta(x - x_i)$$



# Densità di probabilità di v.a. discrete

$$P(\underset{\uparrow}{a} < X \leq \underset{\uparrow}{b}) = \int_a^b f_X(x) dx = \sum_i \underbrace{p_X(x_i)}_a \int_a^b \delta(x - x_i) dx$$

■ Se  $a$  e  $b$  non coincidono con nessuno degli  $x_i$ , si ottiene semplicemente la somma delle probabilità associate ai valori assunti dalla v.a. interni all'intervallo  $(a, b)$

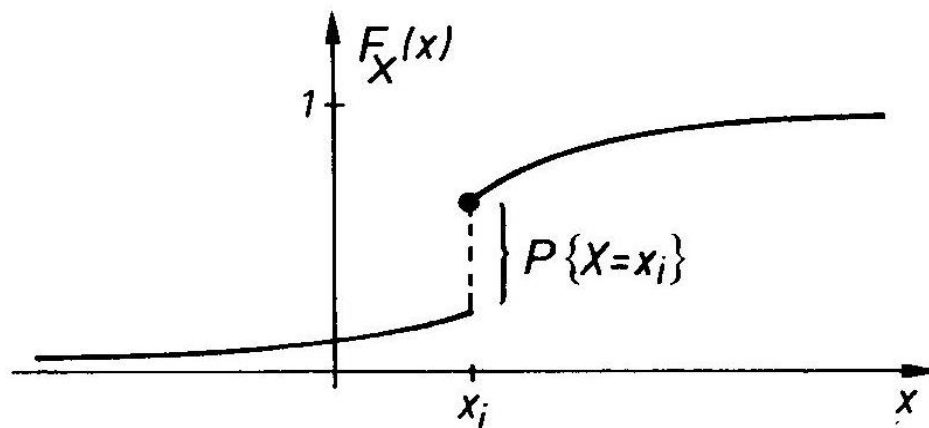
■ Si deve fare attenzione al caso in cui uno degli estremi, ad esempio  $b$ , coincide con un valore della v.a.; in tal caso, i due integrali:

$$\int_a^{b^+} f_X(x) dx = P(a < X \leq b) \quad \text{e} \quad \int_a^{b^-} f_X(x) dx = P(a < X < b)$$

non coincidono, perché nel primo caso si comprende nella integrazione l'impulso  $P(X = b)\delta(x - b)$ , mentre nel secondo lo si esclude

# Funzione di distribuzione di v.a. miste

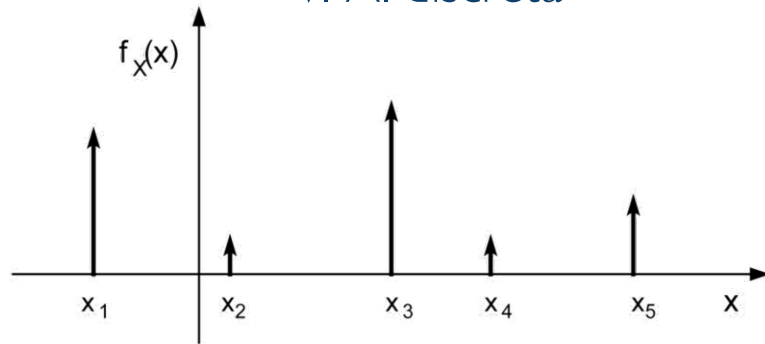
- Una v.a. si dice *mista* se la funzione di distribuzione  $F_X(x)$  è discontinua, ma non costante a tratti (cioè la forma a *gradini* tipica delle v.a. discrete)
- In tal caso la v.a., oltre ai valori di un intervallo continuo, può assumere valori discreti con probabilità non nulla
- L'entità del salto in  $x_i$  rappresenta la probabilità dell'evento  $\{X = x_i\}$



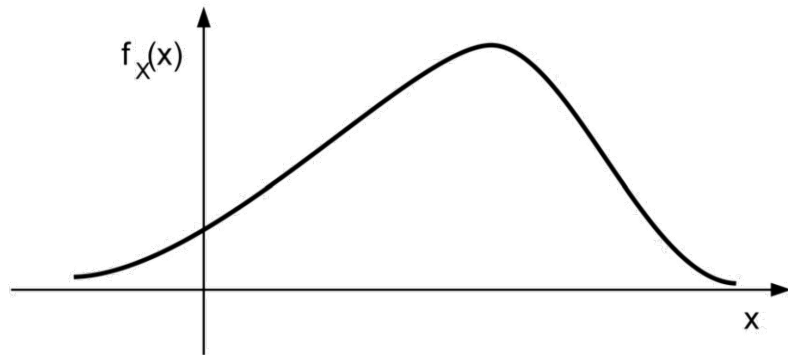


# Esempi della funzione densità di probabilità

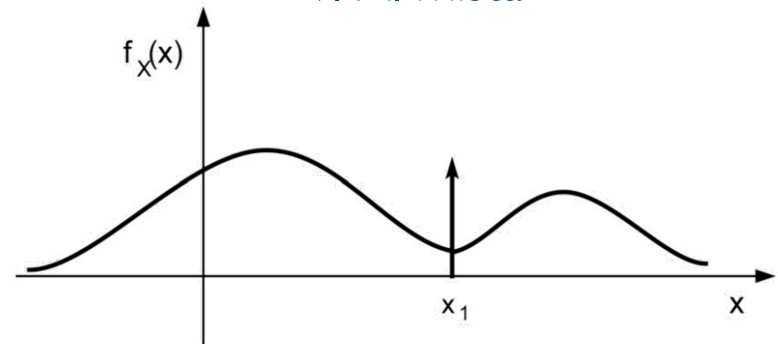
V. A. discreta



V. A. continua



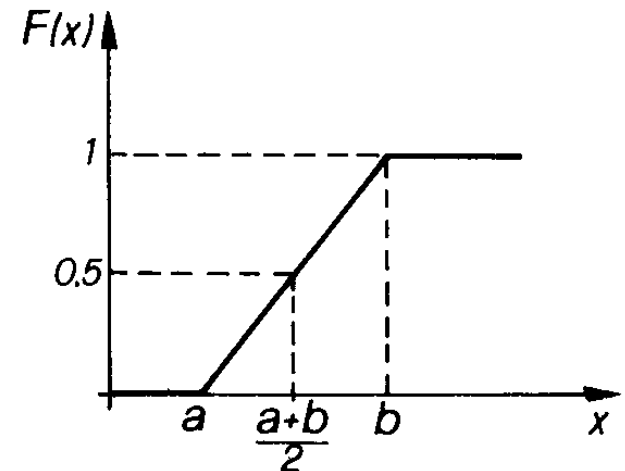
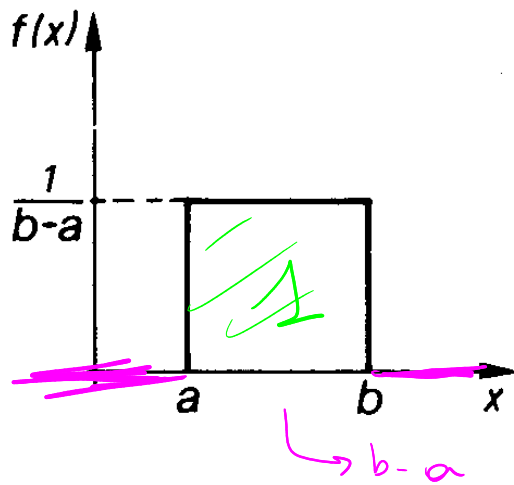
V. A. mista



# Variabili aleatorie continue: v.a. uniforme

Una v.a.  $X \in U(a, b)$  è detta **uniforme** nell'intervallo  $(a, b)$  se la sua ddp è costante in quell'intervallo:

$$f_X(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a} & \text{per } a \leq x \leq b \\ 0 & \text{altrove} \end{cases} \quad F_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{per } x < a \\ \frac{x-a}{b-a} & \text{per } a \leq x \leq b \\ 1 & \text{per } x > b \end{cases}$$



# Variabili aleatorie continue: v.a. esponenziale

Una v.a.  $X \in \text{Exp}(\lambda)$  è detta **di tipo esponenziale** di parametro  $\lambda$ , se ha la seguente ddp:

$$f_X(x) = \frac{1}{\lambda} \exp\left(-\frac{x}{\lambda}\right) u(x)$$

gradino

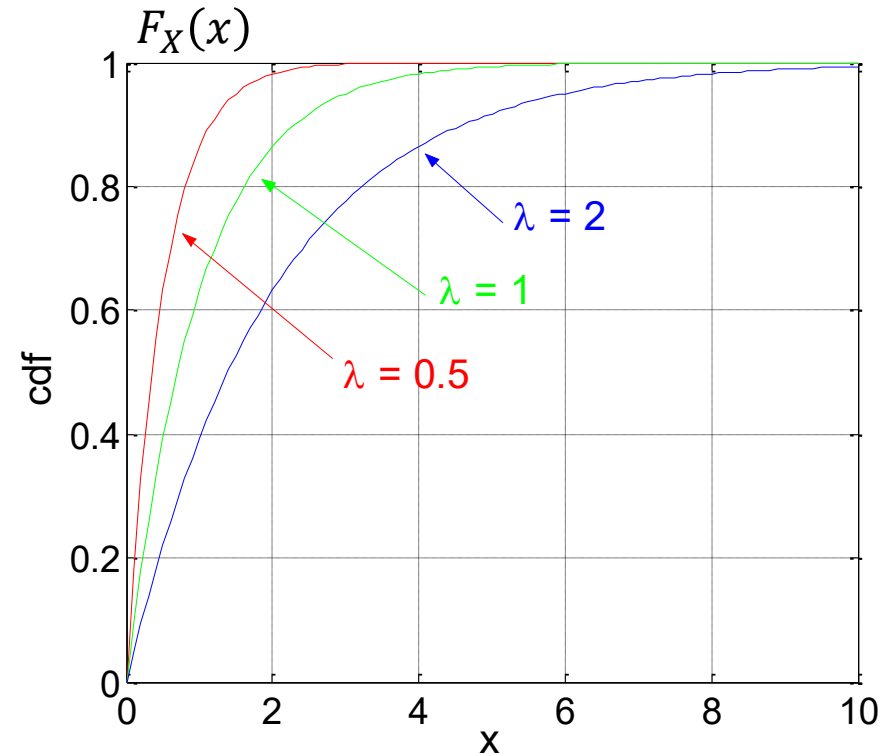
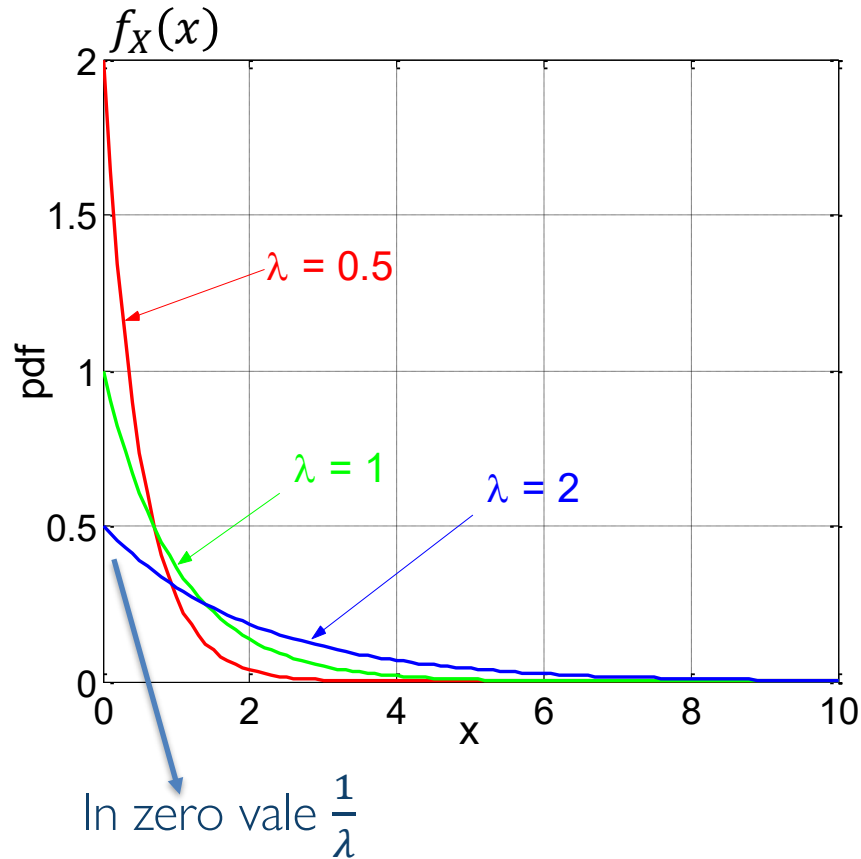
La funzione di distribuzione di una v.a. esponenziale è:

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x \frac{1}{\lambda} \exp\left(-\frac{\alpha}{\lambda}\right) u(\alpha) d\alpha$$

\_\_\_\_\_

$$= \begin{cases} 0 & \text{se } x < 0 \\ \frac{1}{\lambda} \int_0^x \exp\left(-\frac{\alpha}{\lambda}\right) d\alpha & \text{se } x \geq 0 \end{cases} = \left[ 1 - \exp\left(-\frac{x}{\lambda}\right) \right] u(x)$$

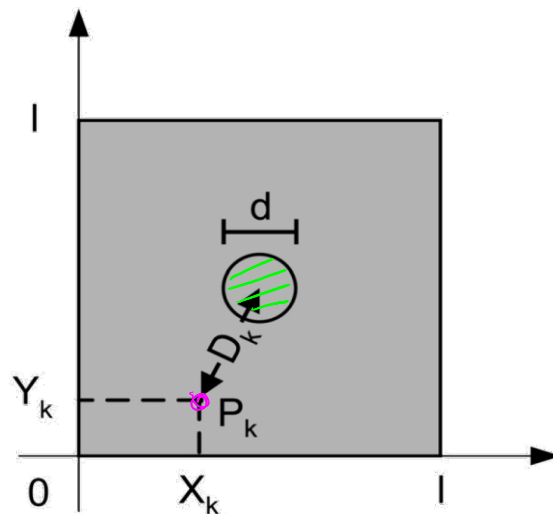
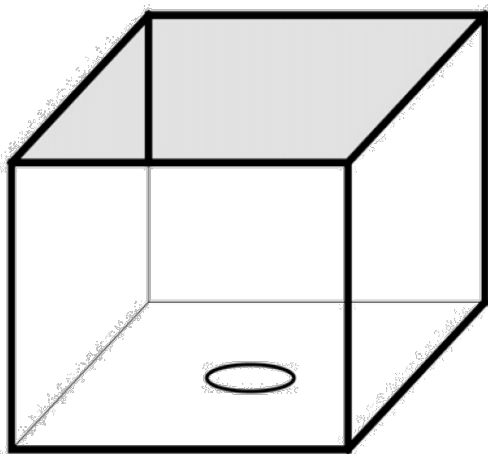
# Variabili aleatorie continue: v.a. esponenziale



# Problema: scatola forata

## Esempio: MATLAB 8.2 – Libro Luise-Vitetta

- Un contenitore ha un fondo quadrato (di lato  $l = 1\text{ m}$ ) al centro del quale è praticato un foro circolare di diametro  $d = 20\text{ cm}$ .
- Sul fondo del contenitore vengono depositate, a caso e in modo indipendente, 10 palline di piccolo diametro (cioè di diametro molto minore di  $d$ )
- Determiniamo la probabilità che, alla fine della successione di questi eventi, nella scatola siano rimaste esattamente 7 palline



# Problema: scatola forata – Calcolo teorico

- Prove ripetute binarie indipendenti ←

- Calcolo la probabilità che una pallina esca dal contenitore

$$q = \frac{A_1}{A_2} = \pi \left( \frac{d}{2} \right)^2 \cdot \frac{1}{e^2} = \frac{\pi}{4} \left( \frac{d}{e} \right)^2 = \frac{\pi}{4} \cdot \left( \frac{0.2}{1} \right)^2 = \frac{\pi}{100}$$

- Probabilità dell'evento  $A = \{7 \text{ palline all'interno della scatola dopo 10 lanci}\}$ :

Formule di Bernoulli

$$P(\{A\}) = \binom{N}{k} p^k (1-p)^{N-k}$$

$$\begin{aligned} p &= 1 - q \\ N &= 10 \\ k &= 7 \end{aligned}$$

$$= \binom{10}{7} (1-q)^7 (q)^3 \simeq 2,98 \cdot 10^{-3}$$



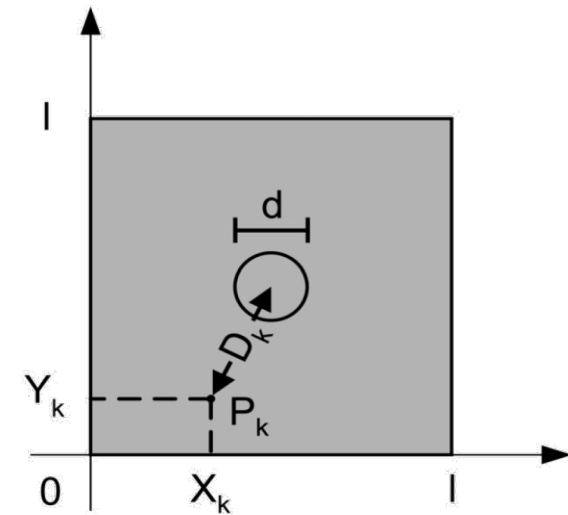
# Problema: scatola forata – Verifica sperimentale

- E' utile fornire una descrizione statistica delle coordinate  $(\underline{X_k}, \underline{Y_k})$  del punto  $P_k$  dove viene appoggiata la k-esima pallina sul fondo della scatola
- Posizione casuale  $\rightarrow X_k, Y_k$  v.a.  $\in U(0, 1 \text{ m})$  e indipendenti fra loro

- La k-esima pallina esce quando la distanza aleatoria

$$D_k = \sqrt{\left(X_k - \frac{l}{2}\right)^2 + \left(Y_k - \frac{l}{2}\right)^2}$$

tra il punto  $P_k$  ed il centro della scatola è  $\leq \frac{d}{2}$



- Calcoliamo quindi  $P\left(\left\{D_k \leq \frac{d}{2}\right\}\right)$  con un approccio frequentista

# Problema: scatola forata – Verifica sperimentale

```
diametro=0.1:0.1:1.0; % diametro del foro [m]
for i=1:length(diametro)
    d=diametro(i); % diametro del foro [m]
    l=1.0; % lato della scatola [m]
    N=0; % numero di prove effettuate
    N_A=0; % numero di prove in cui l'evento A si è verificato
    while (N_A<1000)
        N=N+1; % incremento del contatore N
        pallineUscite=0; % numero di palline uscite dal foro
        for k=1:10
            % lancio della k-esima pallina
            x=l*rand(1); % ascissa del punto P [m]
            y=l*rand(1); % ordinata del punto P [m]
            dp=sqrt((x-l/2)^2+(y-l/2)^2); % distanza dal centro [m]
            if (dp<d/2) % la pallina esce dal foro
                pallineUscite=pallineUscite+1;
                % incremento del contatore pallineUscite
            end
        end
        if (pallineUscite==3) % l'evento A si è verificato
            N_A=N_A+1; % incremento del contatore N_A
        end
    end
    prob_sperimentale(i)=N_A/N % probabilità sperimentale

    q=pi/4*(d/l)^2; % probabilità teorica che una pallina esca
    p=1-q; % probabilità teorica che una pallina rimanga nella scatola
    prob_teorica(i)=factorial(10)/(factorial(7)*factorial(3))*p^7*q^3;
    % probabilità teorica
end
```

