

Lemma 1 (Non serve, ma è istruttivo)

Sia $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ un'applic. lin. simmetrica.

Siano v e w autovettori con autovalori diversi.

Allora v e w sono ortogonali.

Dim Supponiamo che

$$f(v) = \lambda v$$

$$f(w) = \mu w$$

con $\lambda \neq \mu$.

Allora

f è simm.



$$\lambda \langle v, w \rangle = \langle \lambda v, w \rangle = \langle f(v), w \rangle = \langle v, f(w) \rangle = \langle v, \mu w \rangle = \mu \langle v, w \rangle$$

facendo la diff. viene

$$\underbrace{(\lambda - \mu)}_{\neq 0} \langle v, w \rangle = 0 \Rightarrow \langle v, w \rangle = 0.$$

Lemma 2 Sia $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ simmetrica.

Sia $V \subseteq \mathbb{R}^n$ un sottospazio invariante, cioè

$$f(v) \in V \quad \forall v \in V$$

Allora anche V^\perp è invariante, cioè

$$f(w) \in V^\perp \quad \forall w \in V^\perp$$

Dim. Sia $w \in V^\perp$. Allora per ogni $v \in V$ vale

$$\langle f(w), v \rangle = \overset{v \in V^\perp}{\langle w, \overset{v \in V}{f(v)} \rangle} = 0$$

\uparrow
 f simm

Essendo questa vera per ogni $v \in V$, per forza $f(w) \in V^\perp$.
— \circ — \circ —

Lemma 3 (Gli autovalori sono reali)

Sia $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ simmetrica (e lineare).

Allora tutti gli autovalori di f sono reali.

Dim. Supponiamo che λ sia un autovalore (magari complesso) di f , e sia v un corrispondente autovettore (magari pure lui complesso).
Quindi

$$f(v) = \lambda v$$

Facendo il coniugato a dx e sx otteniamo

$$f(\bar{v}) = \overline{f(v)} = \overline{\lambda v} = \bar{\lambda} \bar{v}$$

\uparrow
qui uso che
 f è rappresentata
da una matrice
reale.

Scoperta: se λ è autovalore con autovettore v , allora
 $\bar{\lambda}$ " " " " \bar{v} .

Ma allora come nel Lemma 1

$$\lambda \langle v, \bar{v} \rangle = \langle \lambda v, \bar{v} \rangle = \langle f(v), \bar{v} \rangle = \langle v, f(\bar{v}) \rangle = \langle v, \bar{\lambda} \bar{v} \rangle = \bar{\lambda} \langle v, \bar{v} \rangle$$

da cui $(\lambda - \bar{\lambda}) \langle v, \bar{v} \rangle = 0$

Ora se $v = (x_1, \dots, x_n)$, allora $\bar{v} = (\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_n)$ e quindi

$$\langle v, \bar{v} \rangle = x_1 \bar{x}_1 + \dots + x_n \bar{x}_n = \underbrace{|x_1|^2 + \dots + |x_n|^2}_{\text{numero reale } \neq 0 \text{ perché le componenti non sono tutte nulle}} \neq 0$$

Quindi l'unica possibilità è $\lambda - \bar{\lambda} = 0$, cioè $\lambda = \bar{\lambda}$,
cioè $\lambda \in \mathbb{R}$.

— o — o —

Teo spettr. (versione applic.), freccia "vera"

Ipotesi: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ applic. simmetrica

Tesi: esiste base ortonormale di autovettori

Si dimostra volendo per induzione sulla dimensione.

Per il lemma 3 sappiamo che esiste almeno un autovalore $\lambda \in \mathbb{R}$. Sia v_1 un corrisp. autovettore, cioè

$$f(v_1) = \lambda v_1$$

A meno di moltip. per una costante, posso supporre $\|v_1\| = 1$

Quindi almeno siamo partiti.

Pongo $V := \text{Span}(v_1)$ e osservo che V è invariante

Ma allora per il lemma 2 anche V^\perp è invariante.

Quindi

$$f: V^\perp \rightarrow V^\perp$$

ed è simmetrica anche quando ristretta a V^\perp .

Quindi posso ripetere il ragionamento su V^\perp , che ha una dimensione in meno. Quindi esiste base ortonormale $\{v_2, \dots, v_n\}$ di V^\perp fatta da autovett. ortonormali. Basta aggiungere v_1 ed abbiamo finito.

— o — o —

Esempio 1 Diagonalizzare la matrice

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -3 & 5 \end{pmatrix}$$

Vediamo chi sono gli autovalori

$$\text{Det} = 8$$

↑
Prod. autov.

$$\text{Traccia} = 6$$

↑
Somma autovalori

Autovalori: 2 e 4

Bovinamente

$$\begin{pmatrix} 1-\lambda & 1 \\ -3 & 5-\lambda \end{pmatrix}$$

pol. caratteristico: $(1-\lambda)(5-\lambda) + 3 = 0$
 $\lambda^2 - 6\lambda + 8 = 0$

Risolvendo eq. di 2° grado trovo 2 e 4.

Due autov. distinti \Rightarrow diagonalizzabile \Rightarrow simile a $\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$

Devo trovare la M che diagonalizza, cioè realizza

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} = M^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -3 & 5 \end{pmatrix} M$$

Come la trovo?

1° modo: super-bovino Deve succedere

$$M \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -3 & 5 \end{pmatrix} M$$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -3 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

Viene un sistema di 4 equazioni in 4 incognite

2° modo: seguendo la teoria) Calcolo gli autovettori di A e li uso come colonne di M

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -3 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} x + y &= 2x \\ -3x + 5y &= 2y \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} -x + y &= 0 \\ -3x + 3y &= 0 \end{aligned}$$

$\leadsto (1, 1) = v_1$
 \uparrow
possibile autovettore
relativo a $\lambda = 2$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -3 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 4 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} x + y &= 4x \\ -3x + 5y &= 4y \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} -3x + y &= 0 \\ -3x + y &= 0 \end{aligned}$$

$\leadsto (1, 3) = v_2$
 \uparrow
 $\lambda = 4$

Quindi $M = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$ cambia base dalla $\{v_1, v_2\}$ alla canonica
 $\uparrow \quad \uparrow$
 $v_1 \quad v_2$

Oss. Vedere cosa succedeva a risolvere il sistema 4×4 del metodo Super-bovino

Oss. M è tutt'altro che unica! Ad esempio, posso moltiplicare tutte le colonne per numeri diversi, tanto rimangono autovettori.

Oss. Mai dimenticare la verifica finale che

$$D = M^{-1} A M \quad \leftarrow \begin{array}{l} \text{matrice cambio} \\ \text{base trovata} \end{array}$$

\uparrow diagonale \uparrow matrice iniziale

Esempio 2 Trovare la forma canonica di

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = A$$

Senza gli autovalori, quindi il $p_A(\lambda)$.

Tolgo λ dalla diagonale, e sviluppo il determinante oppure...

→ osservo che $\text{rang} = 1$

→ quindi $\dim(\ker) = 3$

→ \ker = autospazio dell'autovalore $\lambda = 0$

→ quindi $\lambda = 0$ è autovalore con $m_\lambda = 3$ e quindi $m_\lambda \geq 3$

→ quindi 0 compare 3 o 4 volte nella lista degli autovalori

→ ma $\text{Tr} = 4$, quindi per forza c'è un autovalore $= 4$ e 3 autovalori coincidenti nulli.

→ Conclusione: gli autovalori sono

$\lambda = 0$ con $m_\lambda = m_g = 3$

$\lambda = 4$ con $m_\lambda = m_g = 1$

e quindi A è diagonalizzabile con forma canonica

$$\begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Qui è una M che realizza la similitudine

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} = M$$

↑
va in 4
volte se
stesso

autovettori di 0,
cioè elementi
del \ker

Posso trovare M ortogonale?

Sì, perché matrice iniziale è simmetrica.