

# Prova pratica di Calcolatori Elettronici (nucleo v6.\*)

*C.d.L. in Ingegneria Informatica, Ordinamento DM 270*

25 febbraio 2016

1. Due processi possono comunicare tramite una **pipe**, un canale con una estremità di scrittura e una di lettura attraverso il quale viaggia una sequenza di caratteri. I caratteri inviati dall'estremità di scrittura possono essere letti dall'estremità di lettura.

Per realizzare le **pipe** aggiungiamo le seguenti primitive (abortiscono il processo in caso di errore):

- **natl inipipe()** (tipo 0x5c, da realizzare): Crea una nuova **pipe** e ne restituisce l'identificatore (0xFFFFFFFF se non è stato possibile creare una nuova **pipe**).
- **void writepipe(natl p, char \*buf, natl n)** (tipo 0x5d, da realizzare): Invia **n** caratteri dal buffer **buf** sulla **pipe** di identificatore **p**. È un errore se la **pipe p** non esiste.
- **void readpipe(natl p, char \*buf, natl n)** (tipo 0x53, già realizzata): Riceve **n** caratteri dalla **pipe** di identificatore **p** e li scrive nel buffer **buf**. È un errore se la **pipe p** non esiste.

Previdiamo un tipo di **pipe** con buffer interno. La **writepipe**, trasferisce i byte nel buffer interno e la **readpipe** li preleva dal buffer. La **writepipe** blocca il processo chiamante solo quando il buffer è pieno e la **readpipe** solo quando il buffer è vuoto. Entrambe ritornano al chiamante solo quando l'intero trasferimento è stato completato (quindi è possibile che il processo sia bloccato e risvegliato più volte).

Per semplicità non trattiamo i casi in cui più di un processo voglia accedere alla stessa estremità della stessa **pipe**.

Per descrivere una **pipe** aggiungiamo al nucleo la seguente struttura dati:

```
struct des_pipe {
    natl not_full;
    bool writer_waiting;
    natl not_empty;
    bool reader_waiting;

    char buf[BUFSIZE];
    natl head;
    natl tail;
    natl n;
};
```

Il campo **not\_full** è l'indice di un semaforo di sincronizzazione su cui attendere che il buffer non sia pieno; Il booleano **writer\_waiting** è vero se e solo se lo scrittore è bloccato sulla **pipe**; Il campo **not\_empty** è l'indice di un semaforo di sincronizzazione su cui attendere che il buffer non sia vuoto; Il booleano **reader\_waiting** è vero se e solo se il lettore è bloccato sulla **pipe**; I campi **buf**, **head**, **tail** e **n** servono a realizzare il buffer interno come una coda circolare (**n** è il numero di byte che il buffer contiene).

Modificare i file **sistema.cpp** e **sistema.S** in modo da realizzare le primitive mancanti.

**SUGGERIMENTO:** è possibile utilizzare le primitive semaforiche.