Filtraggio di un processo aleatorio con un SLS

- Data la f_x(x; t), cioè la ddp al primo ordine, non è in genere possibile calcolare la f_y(y; t)
 → Limitiamoci al calcolo degli indici statistici di Y(t)
- Cerchiamo di ricavare la funzione valor medio e la funzione di autocorrelazione del processo Y(t), supponendo di conoscere le stesse statistiche di X(t):

$$\eta_{Y}(t) = E\left\{Y(t)\right\} = E\left\{X(t) \otimes h(t)\right\} = E\left\{\int_{-\infty}^{+\infty} h(\alpha)X(t-\alpha)d\alpha\right\}.$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} E\left\{h(\alpha)X(t-\alpha)\right\}d\alpha = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\alpha)\eta_{X}(t-\alpha)d\alpha = \eta_{X}(t) \otimes h(t)$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \theta(\alpha) \cdot \mathbb{E}\left\{X(t-\alpha)\right\} d\alpha = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\alpha)\eta_{X}(t-\alpha)d\alpha = \eta_{X}(t) \otimes h(t)$$

■ La funzione valor medio del processo di uscita è pari alla convoluzione della funzione valor medio del processo in ingresso con la risposta impulsiva del sistema \rightarrow Se definiamo il processo a media nulla $X_0(t) = X(t) - \eta_X(t)$, possiamo pensare il processo d'ingresso X(t) come la somma di una componente puramente aleatoria a valor medio nullo $X_0(t)$ e di una componente determinata pari alla funzione valor medio (nota), che viene filtrata dal sistema come un qualunque segnale determinato





Filtraggio di un processo aleatorio con un SLS

Ricaviamo, adesso, la funzione di autocorrelazione $R_Y(t_1,t_2)$ di Y(t):

$$R_{Y}(t_{1},t_{2}) = E\{Y(t_{1})Y(t_{2})\} = E\{[X(t_{1})\otimes h(t_{1})]\cdot [X(t_{2})\otimes h(t_{2})]\} =$$

$$= E\{\int_{-\infty}^{+\infty} X(\alpha)h(t_{1}-\alpha)d\alpha\int_{-\infty}^{+\infty} X(\beta)h(t_{2}-\beta)d\beta\}$$

$$= E\{\int_{-\infty}^{+\infty} X(\alpha)h(t_{1}-\alpha)d\alpha\int_{-\infty}^{+\infty} X(\beta)h(t_{2}-\beta)d\beta\}$$

Invertendo le operazioni di media statistica e di integrazione otteniamo

$$R_{Y}(t_{1},t_{2}) = \int_{\underline{\alpha=-\infty}}^{+\infty} \int_{\underline{\beta=-\infty}}^{+\infty} E\{X(\alpha)h(t_{1}-\alpha)X(\beta)h(t_{2}-\beta)\}d\alpha d\beta =$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} \left[R_{X}(t_{1},\beta)\otimes h(t_{1})\right]h(t_{2}-\beta)d\beta = R_{X}(t_{1},t_{2})\otimes h(t_{1})\otimes h(t_{2})$$

L'integrale diventa quindi una doppia convoluzione: la prima operazione di convoluzione coinvolge solo la variabile t_1 e, nello svolgimento di essa, la variabile t_2 viene considerata come una costante. Nello svolgimento del secondo prodotto, invece, i ruoli delle variabili si scambiano.



238

Filtraggio di un processo aleatorio stazionario in senso lato

Esaminiamo ora il caso particolare in cui il processo d'ingresso al filtro X(t) è stazionario in senso lato

→ Per la funzione valor medio si ha:

$$\eta_{X}(t) \otimes h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\alpha) \underbrace{\eta_{X}(t-\alpha)}_{\eta_{X}} d\alpha = \eta_{X} \int_{-\infty}^{+\infty} h(\alpha) d\alpha = \underbrace{\eta_{X} H(0)}_{\eta_{X}} = \underbrace{\eta_{X} H($$

per cui il processo di uscita $\underline{Y(t)}$ ha a sua volta valor medio costante

Risposta in frequenza del sistema: guadagno in continua

→ Per quanto riguarda la **funzione di autocorrelazione**, applicando le proprietà dei processi stazionari in senso lato, otteniamo

$$R_{Y}(t,t-\tau) = E\left\{Y(t)Y(t-\tau)\right\} = E\left\{\left[X(t)\otimes h(t)\right]\cdot\left[X(t)\otimes h(t-\tau)\right]\right\} =$$

$$= \int_{\beta=-\infty}^{+\infty} h(\beta) \int_{\alpha=-\infty}^{+\infty} h(\alpha)R_{X}(\tau+\beta-\alpha)d\alpha d\beta$$

Già da questa espressione si nota che la <u>funzione di autocorrelazione</u> del processo di uscita <u>non dipende dal tempo t</u>, per cui il processo Y(t) è stazionario in senso lato



239



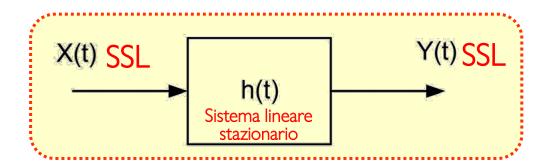
Filtraggio di un processo aleatorio stazionario in senso lato

Osserviamo che
$$\int_{\alpha=-\infty}^{+\infty} h(\alpha) R_X(\tau+\beta-\alpha) d\alpha = h(\tau) \otimes R_X(\tau+\beta)$$

per cui
$$R_Y(t,t- au)=R_Y(au)=\int\limits_{-\infty}^{+\infty}h(eta)\left[h(au)\otimes R_X(au+eta)
ight]deta$$

$$R_Y(\tau) = R_X(\tau) \otimes h(\tau) \otimes h(-\tau) = R_X(\tau) \otimes r_h(\tau)$$

dove $r_h(\tau) = h(\tau) \otimes h(-\tau)$ è la funzione di autocorrelazione della risposta impulsiva del filtro.







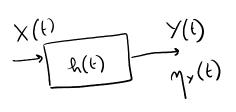
Filtraggio di un processo aleatorio stazionario in senso lato

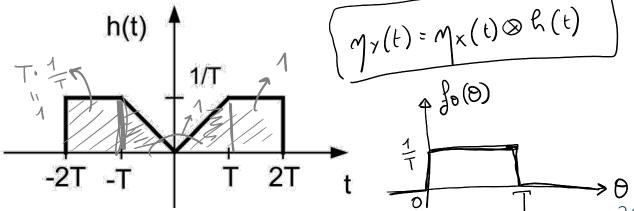
Esempio 9.10 – Libro LV: Consideriamo il processo aleatorio parametrico

$$X(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT - \mathbf{\Theta})$$

dove Θ è una variabile aleatoria uniformemente distribuita in [0,T)

• Determinare la funzione valor medio $\eta_Y(t)$ del processo Y(t) ottenuto dal filtraggio di X(t) con un filtro la cui risposta impulsiva h(t) è rappresentata nella figura sottostante









$$\eta_{x}(t) = \mathbb{E}\left\{X(t)\right\} = \mathbb{E}\left\{\sum_{k=-\infty}^{+\infty} S(t-kT-\theta)\right\}$$

$$= \int_{0}^{+\infty} \left(0\right) \sum_{k=-\infty}^{+\infty} S(t-kT-\theta) d\theta = \frac{1}{T} \int_{0}^{T} \sum_{k=-\infty} S(t-kT-\theta) d\theta$$

$$= \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{T} S(t-kT-\theta) d\theta = -\frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{t-(k+1)T} S(u) du$$

$$= \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{t} S(u) du = \frac{1}{T} \int_{-\infty}^{t} S(u) du = \frac{1}{T} = \eta_{x}(t) = \eta_{x}$$

$$\eta_{y} = \eta_{x} \cdot H(0) = \eta_{x} \int_{-\infty}^{+\infty} R(t) dt = \frac{1}{T} \cdot 3 = \frac{3}{T}$$

Densità spettrale di potenza di un p.a. stazionario

- Ogni volta che si ha a che fare con questioni di filtraggio è conveniente cercare una descrizione frequenziale del problema
 - → Analisi di Fourier dei segnali aleatori
- Prendiamo in esame il caso di processi stazionari in senso lato
 - Le funzioni campione di un processo stazionario non possono essere segnali a energia finita \rightarrow I segnali a energia finita, infatti, tendono a zero quando $t\rightarrow\infty$
 - Se tutte le funzioni campione del processo tendessero a zero, necessariamente tenderebbe a zero anche la funzione valor medio del processo → Non potrebbe risultare in generale costante (eccetto che per processi a media nulla)
- In generale le funzioni campione di un processo stazionario sono segnali a potenza finita → Il segnale aleatorio stesso ammetterà una densità spettrale di potenza





Densità spettrale di potenza di un p.a. stazionario

- La definizione di funzione densità spettrale di potenza $S_X(f)$ per un segnale aleatorio è molto simile a quella relativa a un segnale determinato a potenza finita
- Per un processo aleatorio, si deve pensare di eseguire l'operazione di troncamento temporale su ciascuna funzione campione, ottenendo quindi una quantità aleatoria variabile da funzione campione a funzione campione, ovvero con il risultato dell'esperimento:

$$\tilde{S}_X(\omega; f) = \lim_{T \to \infty} \frac{\left| \tilde{X}_T(\omega; f) \right|^2}{T}$$

dove

$$\tilde{X}_{T}(\omega; f) = \mathcal{F}[x(\omega; t) \operatorname{rect}(t/T)]$$





Teorema di Wiener-Khintchine

- Per ottenere la densità spettrale del *processo*, indipendente dalla particolare funzione campione, bisogna aggiungere un'operazione di *valor medio*
 - → Mediare l'andamento delle varie funzioni campione:

$$S_X(f) = E\{\tilde{S}_X(\omega; f)\} = \lim_{T \to \infty} \frac{E\{|\tilde{X}_T(\omega; f)|^2\}}{T}$$

- Questa definizione è una diretta estensione di quella per segnali determinati, ed è utilizzabile anche per processi non stazionari > Tuttavia è quasi sempre di difficile applicazione pratica
- Per i processi stazionari, si usa allora una diversa definizione di densità spettrale di potenza \rightarrow Teorema di Wiener-Khintchine: la densità spettrale di potenza per segnali determinati è calcolabile come trasformata di Fourier della funzione di autocorrelazione $R_X(\tau)$
- Questo teorema vale anche nel caso di processi aleatori stazionari





$$R_{\times}(\tau) = R_{\times}(-\tau)$$

Teorema di Wiener-Khintchine

$$\int_{-\infty}^{\infty} (R_{x}(t)) e^{-j2\pi J^{2}} dt + \int_{-\infty}^{\infty} (R_{x}(t)) e^{-j2\pi J^{2}} dt = \int_{-\infty}^{\infty} (R_{x}(-t)) e^{-j2\pi J^{2}} dt + \int_{-\infty}^{\infty} (R_{x}(t)) e^{-j2\pi J^{2}} dt$$

Possiamo allora definire la funzione densità spettrale di potenza di un processo aleatorio $S_X(f)$ come la trasformata di Fourier della sua funzione di autocorrelazione $R_X(\tau) = E\{X(t)X(t-\tau)\}$:

$$S_X(f) = \int_{-\infty}^{+\infty} R_X(\tau) e^{-j2\pi f \tau} d\tau \stackrel{\uparrow}{=} 2 \int_{0}^{+\infty} R_X(\tau) \cos(2\pi f \tau) d\tau \qquad 2 \cdot \cos(2\pi f \tau) d\tau$$

- La densità spettrale di potenza $S_{x}(f)$ è una funzione reale e pari (perché $R_{\times}(\tau)$ è una funzione reale e pari)
- La potenza media statistica P_X del processo X(t) può essere calcolata integrando $S_x(f)$ su tutto l'asse delle frequenze

$$P_X = E\{X^2(t)\} = R_X(0) = \int_{-\infty}^{+\infty} S_X(f)df = 2\int_{0}^{+\infty} S_X(f)df$$

La densità spettrale di potenza $S_X(f)$ è una funzione non negativa





Filtraggio di un processo aleatorio e H(3) $S_{x}(4)=?$ densità spettrale di potenza $S_{x(4)} \longrightarrow Y(4)$

Cerchiamo di mettere in relazione le caratteristiche spettrali dei processi di ingresso X(t) e di uscita Y(t), entrambi stazionari in senso lato

$$S_Y(f) = F[R_Y(\tau)] = F[R_X(\tau) \otimes h(\tau) \otimes h(-\tau)] = S_X(f)H(f)H(-f)$$

La risposta impulsiva h(t) del sistema è un segnale reale \rightarrow La sua trasformata di Fourier gode della proprietà di simmetria Hermitiana: $H(-f) = H^*(f)$

$$S_Y(f) = S_X(f)H(f)H^*(f) = S_X(f)|H(f)|^2$$

- La stessa «relazione del filtraggio» vale per i segnali determinati
- Lo spettro di potenza del processo di uscita può essere ricavato da quello del processo d'ingresso una volta note le caratteristiche di selettività in frequenza del sistema, che sono riassunte nella risposta in ampiezza al quadrato
- La risposta in fase del sistema *non* influenza la potenza del processo di uscita



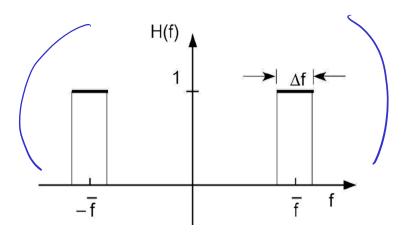


Interpretazione della densità spettrale di potenza

La relazione del filtraggio permette di dimostrare che la funzione $S_X(f)$, definita come trasformata di Fourier della $R_X(\tau)$, è non negativa e descrive la distribuzione della potenza sulle varie componenti frequenziali nello spettro del segnale aleatorio X(t)

 \rightarrow Se filtriamo X(t) con un <u>filtro passa-banda ideale</u>, la potenza del processo di uscita Y(t) può essere calcolata come

$$P_Y = \int_{-\infty}^{\infty} S_Y(f) \, df = \int_{-\infty}^{\infty} S_X(f) \, |H(f)|^2 \, df = 2 \int_{\bar{f} - \Delta f/2}^{\bar{f} + \Delta f/2} S_X(f) \, df$$





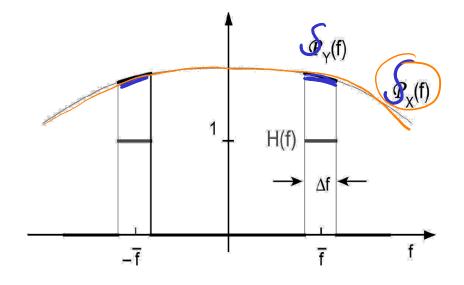


Interpretazione della densità spettrale di potenza

Se si riduce progressivamente la banda passante Δf del filtro (cioè si considera un filtro estremamente selettivo), si può approssimare $S_X(f)$ all'interno della banda stessa con una costante \rightarrow La potenza del segnale d'uscita può essere approssimata da:

$$P_Y \cong 2\Delta f \cdot S_X(\bar{f})$$

- P_Y rappresenta il contributo alla potenza totale P_X delle sole componenti del segnale X(t) con frequenze appartenenti alla banda passante del filtro
- Ciò corrisponde alla classica definizione di densità di una grandezza fisica (la potenza) rispetto a una misura di estensione (l'ampiezza di una banda)
 → Giustifica il nome con il quale si designa la funzione S_X(f): densità spettrale di potenza del segnale







Esercizio: densità spettrale di potenza

 Esempio 9.11 – Libro LV: Calcoliamo la densità spettrale di potenza del processo parametrico

$$X(t) = a\cos(2\pi f_0 t + \mathbf{\Theta})$$

dove Θ è una variabile aleatoria uniformemente distribuita in $[0,2\pi]$.

Dall'esercizio 2 della lezione precedente sappiamo che: $R_X(\tau) = \frac{a^2}{2} \cos(2\pi f_0 \tau)$

$$S_{x}(x) = \int (R_{x}(x)) = \frac{\alpha^{2}}{2} \int (\cos(2\pi f_{0}t)) = \frac{\alpha^{2}}{2} \left[\frac{1}{2} \left(\int (x - f_{0}t) + \int (x + f_{0}t) \right) \right]$$

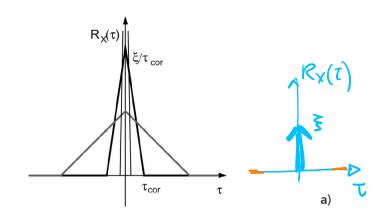
$$= \frac{\alpha^{2}}{4} \int (x - f_{0}t) + \frac{\alpha^{2}}{4} \int (x + f_{0}t) + \frac{\alpha^{$$

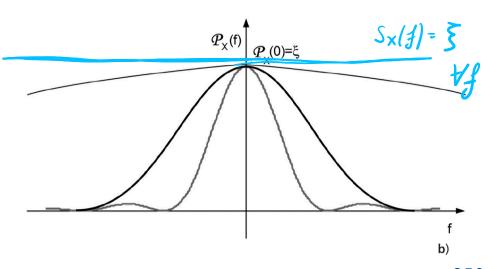




Processo di rumore bianco a tempo continuo

- La grandezza corrispondente al tempo di correlazione in ambito frequenziale è naturalmente la banda dello spettro di potenza del processo
- Se la funzione di autocorrelazione di un processo decresce rapidamente, cioè il tempo di correlazione è piccolo, la densità spettrale corrispondente ha una banda grande, viceversa se il tempo di correlazione è grande
- Quindi, quanto maggiore è la rapidità di variazione delle realizzazioni di un processo, tanto più grande è la banda del suo spettro di potenza



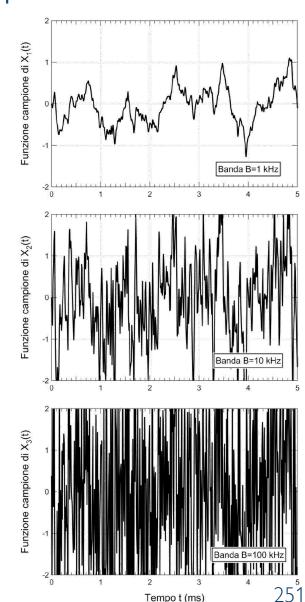






Processo di rumore bianco a tempo continuo

- Questo fenomeno è ancora più chiaro nella figura a fianco, che mostra tre funzioni campione di tre processi aleatori X₁(t), X₂(t) e X₃(t) con banda progressivamente crescente → La rapidità di variazione cresce, così come l'ampiezza delle escursioni del segnale (per effetto dell'incremento della potenza del segnale stesso)
- Cosa succede se consideriamo una situazione in cui la banda dello spettro di potenza tende a crescere illimitatamente, mantenendo sempre il medesimo valore per f=0? $S_{x}(3)=5$
- La densità spettrale di potenza $S_X(f)$ del processo X(t) tende a diventare costante $(S_X(0) = \xi = \int_{-\infty}^{+\infty} R_X(\tau) d\tau)$ mentre il tempo di correlazione τ_{cor} tende a ridursi sempre più







Processo di rumore bianco a tempo continuo

Al limite, si arriva a una situazione in cui la funzione di autocorrelazione è impulsiva:

$$S_X(f) = S_X(0) = \xi \iff R_X(\tau) = \xi \delta(\tau)$$

Un processo aleatorio stazionario (almeno) in senso lato che presenta queste caratteristiche statistiche viene chiamato δ -correlato o più comunemente processo di rumore bianco

- L'appellativo bianco deriva dall'analogia dello spettro di potenza di questo processo con quello della luce bianca → Il rumore bianco contiene componenti a tutte le frequenze, da -∞ a +∞, con la stessa intensità, così come la luce bianca "contiene tutti i colori"
- Osserviamo inoltre che un processo bianco ha sempre valor medio nullo



