



ASICamera2 软件开发包

版本:2,6

2017. 9. 1

本手册版权供振旺光电公司所有,公司有权利随时变更本手册的内容而无须声明。



目录

1	介绍	3
2	枚举类型和结构体的定义	3
	2.1 typedef enum ASI_BAYER_PATTERN	3
	2.2 typedef enum ASI_IMG_TYPE	4
	2.3 typedef enum ASI_GUIDE_DIRECTION	4
	2.4 typedef enum ASI_FLIP_STATUS	4
	2.5 typedef enum ASI_ERROR_CODE	
	2.5 typedef enum ASI_BOOL	5
	2.7 typedef struct _ASI_CAMERA_INFO	5
	2.9 typedef struct _ASI_CONTROL_TTPE	5
	2.10 typedef enum ASI_EXPOSURE_STATUS	
	2.11 typedef struct ASI ID.	6
3	函数定义	
	3.1 ASIGetNumOfConnectedCameras	
	3.2 ASIGetCameraProperty	
	3.3 ASIOpenCamera	
	3.4 ASIInitCamera	7
	3.5 ASICloseCamera.	
	3.6 ASIGetNumOfControls	
	3.7 ASIGetControlCaps	
	3.8 ASIGetControlValue	
	3.9 ASISetControlValue	
	3.10 ASISetROIFormat	
	3.12 ASISetStartPos.	
	3.13 ASIGetStartPos.	
	3.14 ASIGetDroppedFrames	
	3.15 ASIEnableDarkSubtract.	
	3.16 ASIDisableDarkSubtract	
	3.17 ASIStartVideoCapture	
	3.18 ASIStopVideoCapture	9
	3.19 ASIGetVideoData	9
	3.20 ASIPulseGuideOn	
	3.21 ASIPulseGuideOff	
	3.22 ASIStartExposure	
	3.23 ASIStopExposure	
	3.24 ASIGetExpStatus	
	3.25 ASIGetDataAfterExp	
	3.27 ASISetID.	
	3.28 ASIGetProductIDs.	
4	3.28 ASIGEI Todalcinos 建议的调用顺序	
4	4.1 初始化	
	4.1 初始化	
	4.3 图像捕捉	
	4.4 关闭相机	12



修改记录

时间	版本	备注
2017.9.1	2.6	删除
		ASI_AUTO_MAX_EXP_MS,
		ASI_AUTO_MAX_EXP 单位
		改成毫秒
2017.6.26	2.4	修改 ASIGetVideoData:
		iWaitms
2017.5.2	2.3	修改 ASIGetCameraProperty
2017.4.12	2.2	修改内容
2017.2.24	2.1	增加 ASI_CONTROL_TYPE:
		ASI_AUTO_MAX_EXP_MS
2016.12.9	2.0	增加 ASI_CONTROL_TYPE:
		ASI_ANTI_DEW_HEATER
		增加 ASIGetProductIDs
2016.9.19	1.3	增加 ASI_CONTROL_TYPE:
		ASI_PATTERN_ADJUS 等
		增加 ASIInitCamera

1 介绍

这个软件开发包(SDK)描述了一组可以用来操作 ASI 系列相机的函数,通过 C、C++、C #等开发工具调用,适用于 x86 或 x64 的 Windows,Linux,和 OSX 操作系统,以及 ARM 平台的 Linux。

头文件: ASICamera2.H

windows 下的导入库和动态库: ASICamera2.lib, ASICamera2.dll 在 Linux 的动态库和静态库: ASICamera2.so, ASICamera2.a OSX 下的动态库和静态库: ASICamera2.dylib, ASICamera2.a 安装方法:

在 Windows 中,下载后解压 zip 文件到任何目录,并添加 DLL 的路径的系统环境变量,有时需要注销并重新登录。还可以将 DLL 置于包含应用程序可执行文件的文件夹中。

2 枚举类型和结构体的定义



```
2.2 typedef enum ASI IMG TYPE
   ASI IMG RAW8 = 0,// 每个像素8位
   ASI IMG RGB24,// 每个像素包含RGB, 共3个字节(仅彩色相机)
   ASI IMG RAW16,// 每个像素2个字节
   ASI IMG Y8,// 黑白模式,每个像素一个字节 (仅彩色相机)
   ASI IMG END = -1
}ASI_IMG_TYPE;
   图像格式
2.3 typedef enum ASI_GUIDE_DIRECTION
   ASI GUIDE NORTH=0,
   ASI_GUIDE_SOUTH,
   ASI GUIDE EAST,
   ASI GUIDE WEST
}ASI GUIDE DIRECTION;
   导星方向
2.4 typedef enum ASI FLIP STATUS
   ASI FLIP NONE = 0,// 不翻转
   ASI FLIP HORIZ,// 水平翻转
   ASI FLIP VERT,// 竖直翻转
   ASI FLIP BOTH,// 水平+竖直翻转
}ASI FLIP STATUS;
   图像翻转
2.5 typedef enum ASI ERROR CODE
   ASI SUCCESS = 0,// 操作成功
   ASI ERROR INVALID INDEX, //非法的序号
   ASI ERROR INVALID ID, //非法的ID
   ASI ERROR INVALID CONTROL TYPE, //非法的ControlType
   ASI ERROR CAMERA CLOSED, //相机没有打开
   ASI_ERROR_CAMERA_REMOVED, //相机已经移除
   ASI ERROR INVALID PATH, //没找到文件
   ASI ERROR INVALID FILEFORMAT,
   ASI ERROR INVALID SIZE, //错误的格式
   ASI ERROR INVALID IMGTYPE, //不支持的格式
   ASI_ERROR_OUTOF_BOUNDARY, //尺寸错误
   ASI ERROR TIMEOUT, //超时
   ASI_ERROR_INVALID_SEQUENCE,//调用顺序错误
   ASI ERROR BUFFER TOO SMALL, //缓冲不够大
   ASI ERROR VIDEO MODE ACTIVE,
   ASI_ERROR_EXPOSURE_IN_PROGRESS,
   ASI ERROR GENERAL ERROR,//其他错误
   ASI ERROR END
}ASI_ERROR_CODE;
```



错误代码

```
2.5 typedef enum ASI_BOOL
   ASI FALSE =0,
   ASI TRUE
}ASI BOOL;
   真假
2.7 typedef struct ASI CAMERA INFO
   char Name[64]; //相机名称
   int CameraID; //相机ID, 用来区分不同的相机
   long MaxHeight; //最大高度
   long MaxWidth;
                // 最大宽度
   ASI BOOL IsColorCam; //是否是彩色相机
   ASI BAYER PATTERN BayerPattern;//Bayer滤镜类型
   int SupportedBins[16]; //支持的bin数组,以0结束
   ASI IMG TYPE SupportedVideoFormat[8];// 支持的图像格式数组,以ASI IMG END结束
   double PixelSize; //像素尺寸(um)
   ASI BOOL Mechanical Shutter;//是否支持机械快门
   ASI BOOL ST4Port;//是否有ST4
   ASI BOOL IsCoolerCam;//是否冷冻相机
   ASI BOOL IsUSB3Host;//是否工作为USB3.0
   ASI BOOL IsUSB3Camera;//是否是USB3相机
   float ElecPerADU;//系统增益
   int OffsetLGain;
   int OffsetHGain;
   char Unused[16];
} ASI CAMERA INFO;
   相机信息
2.8 typedef enum ASI CONTROL TYPE
   ASI GAIN = 0,//增益
   ASI EXPOSURE,//曝光时间(毫秒)
   ASI GAMMA,//gamma (范围1到100,默认50)
   ASI WB R,//白平衡的红色分量
   ASI WB B,// 白平衡的蓝色分量
   ASI BRIGHTNESS,//偏移
   ASI BANDWIDTHOVERLOAD,//占总的带宽的百分比
   ASI OVERCLOCK,//超频
   ASI TEMPERATURE,// 温度(x10)
   ASI FLIP,//image flip
   ASI AUTO MAX GAIN,//自动调节时的最大增益
   ASI AUTO MAX EXP,//自动调节时的,单位是毫秒
   ASI AUTO MAX BRIGHTNESS,//自动调节时的目标亮度
   ASI HARDWARE BIN,//硬件合并
   ASI HIGH SPEED MODE,//高速模式
```



iCameraIndex)

```
ASI COOLER POWER PERC,//制冷功率(仅冷冻相机)
   ASI TARGET TEMP,//sensor's target temperature(仅冷冻相机),不需除以10
   ASI COOLER ON//打开制冷(仅冷冻相机)
   ASI MONO BIN,//
   ASI_PATTERN_ADJUST,//只有1600 黑白相机支持
   ASI ANTI DEW HEATER,//保护玻璃加热
}ASI CONTROL TYPE;
   控制类型
2.9 typedef struct _ASI_CONTROL_CAPS
   char Name[64]; //控制类型名称,比如"Gain" "Exposure"...
   char 描述[128]; //描述
   long MaxValue;//最大值
   long MinValue;//最小值
   long DefaultValue;//默认值
   ASI BOOL IsAutoSupported; //是否支持自动调节
   ASI BOOL IsWritable; //能否写入
   ASI CONTROL TYPE ControlType;//控制类型ID
   char Unused[32];
} ASI_CONTROL_CAPS;
   控制类型的内容
注意: ASI TEMPERATURE的最大和最小值需要除以10
2.10 typedef enum ASI EXPOSURE STATUS
   ASI_EXP_IDLE = 0,//就绪,可以开始曝光
   ASI EXP WORKING,//正在曝光
   ASI EXP SUCCESS,// 曝光成功可以读取数据
   ASI EXP FAILED,// 曝光失败
}ASI EXPOSURE STATUS;
   单张曝光时候的状态
2.11 typedef struct ASI ID
   unsigned char id[8];
}ASI ID;
   可以写入到相机存储器的8位ID
3 函数定义
3.1 ASIGetNumOfConnectedCameras
语法: int ASIGetNumOfConnectedCameras()
用处:得到连接的ASI相机个数
3.2 ASIGetCameraProperty
```

语法: ASI_ERROR_CODE ASIGetCameraProperty(ASI_CAMERA_INFO *pASICameraInfo, int



```
用处:得到指定序号(以0开始)的相机信息
描述:
   ASI CAMERA INFO *pASICameraInfo: 指向相机信息结构体的指针
   int iCameraIndex: 相机序号
示例:
int iNumofConnectCameras = ASIGetNumOfConnectedCameras();
ASI_CAMERA_INFO **ppASICameraInfo = (ASI_CAMERA_INFO
**)malloc(sizeof(ASI CAMERA INFO *)*iNumofConnectCameras);
for(int i = 0; i < iNumofConnectCameras; i++)
   ppASICameraInfo[i] = (ASI CAMERA INFO *)malloc(sizeof(ASI CAMERA INFO ));
   ASIGetCameraProperty(ppASICameraInfo[i], i);
注意:
   可以在ASIOpenCamera之前调用
3.3 ASIOpenCamera
语法: ASI ERROR CODE ASIOpenCamera(int iCameraID)
用处:打开指定ID的相机。这不会影响正在捕捉的相机,这是操作相机的第一步
3.4 ASIInitCamera
语法: ASI_ERROR_CODE ASIInitCamera (int iCameraID)
用处: 初始化指定 ID 的相机,此 API 只影响您要初始化的相机,不会影响其他相机。这应该
是第二个调用函数。
3.5 ASICloseCamera
语法: ASI ERROR CODE ASICloseCamera(int iCameraID)
用处:关闭指定 ID 的相机使其资源被释放。这应该是最后一个调用的函数。
3.6 ASIGetNumOfControls
语法: ASI ERROR CODE ASIGetNumOfControls(int iCameraID, int * piNumberOfControls)
用处:得到指定ID相机的控制类型的数量
3.7 ASIGetControlCaps
语法: ASI ERROR CODE ASIGetControlCaps(int iCameraID, int iControlIndex,
ASI_CONTROL_CAPS * pControlCaps)
用处:得到特定序号的控制类型的内容
描述:
   int iCameraID: 相机ID
   int iControlIndex: control index
   ASI CONTROL CAPS * pControlCaps: pointer to control capacity
注意: iControlIndex 是控件序号,不是ControlType
3.8 ASIGetControlValue
语法: ASI ERROR CODE ASIGetControlValue (int iCameraID, ASI CONTROL TYPE
ControlType, long *plValue, ASI BOOL *pbAuto)
用处:得到指定ID相机的某控制类型的值
描述:
```



int iCameraID: 相机ID

ASI_CONTROL_TYPE ControlType: 控制类型

long *plValue: 指向当前值的指针

ASI BOOL*pbAuto: 指针,表示是否自动调节

3.9 ASISetControlValue

语法: ASI_ERROR_CODE ASISetControlValue(int iCameraID, ASI_CONTROL_TYPE

ControlType, long lValue, ASI_BOOL bAuto)

用处:设置指定ID相机的控制类型的值

描述:

int iCameraID: 相机ID

ASI_CONTROL_TYPE ControlType: 控制类型

long lValue: 要设置的值

ASI BOOL bAuto: 是否要自动调节

注意: 当设置为自动调节(bAuto=ASI TRUE), IValue应该设置为当前值

3.10 ASISetROIFormat

语法: ASI_ERROR_CODE ASISetROIFormat(int iCameraID, int iWidth, int iHeight, int iBin, ASI IMG TYPE Img type)

用处:设置感兴趣的区域 (ROI) 尺寸,像素合并,以及图像格式

描述:

int iCameraID: 相机ID int iWidth: 图像宽度 int iHeight: 图像高度 int iBin: NxN 像素合并值

ASI_IMG_TYPE Img_type: 图像格式

注意:要确保 iWidth%8=0, iHeight%2=0。 对于 USB2.0 相机 ASI120,确保 iWidth* iHeight%1024=0,否则不能设置成功。

3.11 ASIGetROIFormat

语法: ASI_ERROR_CODE ASIGetROIFormat(int iCameraID, int *piWidth, int *piHeight, int *piBin, ASI_IMG_TYPE *pImg_type)

用处:得到感兴趣的区域 (ROI) 尺寸,像素合并,以及图像格式描述:

int iCameraID: 相机ID int *piWidth: 图像宽度 int *piHeight: 图像高度 int *piBin: 像素合并值

ASI_IMG_TYPE *pImg_type: 图像格式

3.12 ASISetStartPos

语法: ASI ERROR CODE ASISetStartPos(int iCameraID, int iStartX, int iStartY)

用处:设置ROI的起始位置

描述:

int iCameraID: 相机ID int iStartX: x轴的起始位置



int iStartY: y轴的起始位置

注意: 起始位置是相对于像素合并后的图像。 ASISetROIFormat 后 ROI 会变成中央区域,调用此函数使之回到原来的位置。

3.13 ASIGetStartPos

语法: ASI ERROR CODE ASIGetStartPos(int iCameraID, int *piStartX, int *piStartX)

用处:得到ROI的起始位置

描述:

int iCameraID: 相机ID

int *piStartX: x轴的起始位置int *piStartX: y轴的起始位置

注意: 起始位置是相对于像素合并后的图像

3.14 ASIGetDroppedFrames

语法: ASI ERROR CODE ASIGetDroppedFrames(int iCameraID,int *piDropFrames)

用处:得到视频模式时的丢帧数量,每次开始视频清零

3.15 ASIEnableDarkSubtract

语法: ASI ERROR CODE ASIEnableDarkSubtract(int iCameraID, char *pcBMPPath)

用处:减暗场

描述:

int iCameraID: 相机ID

char * pcBMPPath: 暗场图片的路径(.bmp)

注意: 暗场图像是由相机的 direct show 驱动得到, 位于捕获应用程序的菜单"video capture filter" -> "ROI 和其他"页

3.16 ASIDisableDarkSubtract

语法: ASI_ERROR_CODE ASIDisableDarkSubtract(int iCameraID)

用处:取消减暗场

3.17 ASIStartVideoCapture

语法: ASI ERROR CODE ASIStartVideoCapture(int iCameraID)

用处: 开始连续曝光

3.18 ASIStopVideoCapture

语法: ASI_ERROR_CODE ASIStopVideoCapture(int iCameraID)

用处:停止连续曝光

3.19 ASIGetVideoData

语法: ASI_ERROR_CODE ASIGetVideoData(int iCameraID, unsigned char* pBuffer, long lBuffSize, int iWaitms)

用处:调用 ASIStart Video Capture 后,开始连续图像捕捉,如果调用两次,并不能获得两次相同的帧。

描述:

unsigned char* pBuffer: 指向图像缓冲区的指针

long lBuffSize: 缓冲区的大小

int iWaitms: 等待时间,单位是毫秒,-1是无限等待

注意:如果读取速度不够快的话,新得到的帧会被丢弃,最好建立一个环形缓冲区。



bufSize 的字节数: RAW8 和 Y8, bufSize >= image_width*image_height, RAW16, bufSize >= image width*image height *2, RGB8, bufSiz >= image width*image height *3

建议的iWaitms 值: exposure time*2 + 500毫秒

3.20 ASIPulseGuideOn

语法: ASI ERROR CODE ASIPulseGuideOn(int iCameraID, ASI GUIDE DIRECTION direction)

用处: 发送 ST4 导星信号开始导星, 仅带有 ST4 口的相机支持

注意: 之后必须调用ASIPulseGuideOff 来停止导星

3.21 ASIPulseGuideOff

语法: ASI_ERROR_CODE ASIPulseGuideOff(int iCameraID, ASI_GUIDE_DIRECTION direction)

用处: 发送 ST4 导星信号停止导星, 仅带有 ST4 口的相机支持

3.22 ASIStartExposure

语法: ASI ERROR CODE ASIStartExposure(int iCameraID)

用处: 开始单张曝光

3.23 ASIStopExposure

语法: ASI_ERROR_CODE ASIStopExposure(int iCameraID)

用处:中止曝光

注意:如果中止曝光后的曝光状态是 ASI EXP SUCCESS,你仍可以读取图像

3.24 ASIGetExpStatus

语法: ASI_ERROR_CODE ASIGetExpStatus(int iCameraID, ASI_EXPOSURE_STATUS *pExpStatus)

用处:得到单张曝光的状态

注意: 开始单张曝光后, 需要连续地读取曝光状态

3.25 ASIGetDataAfterExp

语法: ASI_ERROR_CODE ASIGetDataAfterExp(int iCameraID, unsigned char* pBuffer, long lBuffSize)

用处:单张曝光成功后读取图像

描述:

int iCameraID: 相机 ID

unsigned char* pBuffer: 指向图像缓冲的指针

long lBuffSize: 缓冲的大小

注意: lBuffSize 参考 ASIGetVideoData ()

3.26 ASIGetID

语法: ASI ERROR CODE ASIGetID(int iCameraID, ASI ID* pID)

用处:得到储存在相机falsh里的ID,仅USB3.0相机支持

3.27 ASISetID

语法: ASI_ERROR_CODE ASISetID(int iCameraID, ASI_ID ID)

用处:写入ID到相机falsh里,仅USB3.0相机支持

3.28 ASIGetProductIDs

语法: int ASIGetProductIDs(int* pPIDs)

用处:得到所有支持的相机PID,先使pPIDs为0,得到长度,然后分配内存再次读取PID



描述:

int* pPIDs: 指向 PIDs数组的指针

返回值:数组长度。

4 建议的调用顺序

4.1 初始化

得到连接的相机的数量--> ASIGetNumOfConnectedCameras 得到相机的信息,包括ID、名称、分辨率等,ID是不会改变的--> ASIGetCameraProperty 打开相机 --> ASIOpenCamera(注意: 此SDK可以操作多个相机,通过CameraID区分)初始化--> ASIInitCamera 得到控制类型的数量--> ASIGetNumOfControls 得到每个控制类型的信息--> ASIGetControlCaps 设置图像尺寸和格式--> ASISetROIFormat 设置ROI的起始位置--> ASISetStartPos

4.2 读取和设置控件的值

ASIGetControlValue

ASISetControlValue //曝光时也可以操作

4.3 图像捕捉

有两种曝光模式:视频模式和单张模式。视频模式时图像是连续采集的,单张模式时每次只捕捉一张图片

● 视频模式

开始视频捕捉-->ASIStartVideoCapture 读取图像-->ASIGetVideoData 停止捕捉-->ASIStopVideoCapture

建议在单独的线程里对图像操作:

```
while(1)
{
    if(ASIGetVideoData == ASI_SUCCESS)
    {
        ...
    }
}
```

● 单张曝光

ASIStartExposure

```
while(1)
{
    ASIGetExpStatus(,&status)
    ...
}
中止曝光: ASIStopExposure
if(status ==ASI_EXP_SUCCESS)//如果曝光成功则读取图片
```



ASIGetDataAfterExp

4.4 关闭相机 ASICloseCamera//释放资源