

Exercice 1

Montrer que $\forall x_1, x_2, \dots, x_n \in \mathbb{R}$, on a

$$(x_1 + 2x_2 + 3x_3 + \dots + nx_n)^2 \leq \frac{n(n+1)(2n+1)}{6} (x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2).$$

Étudier le cas de l'égalité.

Exercice 2

Soit \mathbb{R}^3 muni de la base canonique $\{e_1, e_2, e_3\}$. Notons $\{e'_1, e'_2, e'_3\}$ la base de \mathbb{R}^3 donnée par $e'_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $e'_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $e'_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$. Soit $g : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ l'application bilinéaire symétrique définie par

$$g(x, y) = (x_1 + x_2 + x_3)(y_1 + y_2 + y_3) + 2(x_2 + x_3)(y_2 + y_3) + x_3y_3;$$

où $x = \sum_{i=1}^3 x_i e_i$ et $y = \sum_{i=1}^3 y_i e_i \in \mathbb{R}^3$.

1. Montrer que g est un produit scalaire sur \mathbb{R}^3 .
2. Déterminer la matrice $M(g)_{e_i}$ de g relativement à la base $\{e_i\}$.
3. Posons $x = \sum_{i=1}^3 x'_i e'_i$ et $y = \sum_{i=1}^3 y'_i e'_i \in \mathbb{R}^3$. Écrire l'expression de $g(x, y)$ en fonction de $x'_1, x'_2, x'_3, y'_1, y'_2$ et y'_3 .

Exercice 3

Soit $E = \mathbb{R}_3[X]$ l'espace vectoriel des polynômes à coefficients réels, de degré inférieur ou égal à 3.

1. On définit l'application $f : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$ par

$$f(P, Q) = \int_0^{+\infty} P(t)Q(t)e^{-t} dt.$$

Montrer que f est un produit scalaire sur E .

2. Posons $H = \text{Vect}(1, X, X^2)$. Appliquer l'algorithme de Gram-Schmidt sur $\{1, X, X^2\}$ et trouver une base orthonormée de H .
3. Écrire la matrice de la projection orthogonale $p_H : E \rightarrow E$ sur H dans la base $\{1, X, X^2, X^3\}$.
4. Déterminer les valeurs de a, b et $c \in \mathbb{R}$ pour que l'intégrale

$$\int_0^{+\infty} (t^3 - at^2 - bt - c)^2 e^{-t} dt$$

soit minimale.

CC-2015/2016

Exercice 3:

Soit \mathbb{R}^3 muni de la base canonique $\{e_1, e_2, e_3\}$. Notons $\{e'_1, e'_2, e'_3\}$ la base de \mathbb{R}^3 donnée par $e'_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $e'_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $e'_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$. {e'_1, e'_2, e'_3} est une base de \mathbb{R}^3

Soit $g: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$
 $(x, y) \mapsto 2(x_1 + x_2 + x_3)(y_1 + y_2 + y_3) + 3(x_2 + x_3)(y_2 + y_3) + x_3 y_3$

où $x = \sum_{i=1}^3 x_i e'_i$ et $y = \sum_{i=1}^3 y_i e'_i \in \mathbb{R}^3$

1 On m q g est un produit scalaire sur \mathbb{R}^3

symétrie:

$$g(x, y) = 2(x_1 + x_2 + x_3)(y_1 + y_2 + y_3) + 3(x_2 + x_3)(y_2 + y_3) + x_3 y_3$$

$$= 2(y_1 + y_2 + y_3)(x_1 + x_2 + x_3) + 3(y_2 + y_3)(x_2 + x_3) + y_3 x_3$$

Alors g est symétrique

2(2+2+3) ✓

bilinéaire:

Soit $x, y, z \in \mathbb{R}^3$ $\lambda \in \mathbb{R}$

$$g(x + \lambda y, z) = g((x_1, x_2, x_3) + \lambda(y_1, y_2, y_3), (z_1, z_2, z_3))$$

$$= g((x_1 + \lambda y_1, x_2 + \lambda y_2, x_3 + \lambda y_3), (z_1, z_2, z_3))$$

$$= 2(x_1 + \lambda y_1 + x_2 + \lambda y_2 + x_3 + \lambda y_3)(z_1 + z_2 + z_3)$$

$$+ 3(x_2 + \lambda y_2 + x_3 + \lambda y_3)(z_2 + z_3)$$

$$+ (x_3 + \lambda y_3)z_3$$

$$= 2(x_1 + x_2 + x_3)(z_1 + z_2 + z_3) + 3(x_2 + x_3)(z_2 + z_3)$$

$$+ x_3 z_3 + \lambda [2(y_1 + y_2 + y_3)(z_1 + z_2 + z_3) + 3(y_2 + y_3)(z_2 + z_3) + y_3 z_3]$$

$$= g(x, z) + \lambda g(y, z)$$

positif $x = (x_1, x_2, x_3)$ $y = (y_1, y_2, y_3)$

$$g(x, x) = 2(x_1 + x_2 + x_3)^2 + 3(x_2 + x_3)^2 + x_3^2 \geq 0$$

définie positif

$$g(x, x) = 0 \Leftrightarrow 2(x_1 + x_2 + x_3)^2 + 3(x_2 + x_3)^2 + x_3^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} (x_1 + x_2 + x_3)^2 = 0 \\ (x_2 + x_3)^2 = 0 \\ x_3^2 = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow x = (x_1, x_2, x_3) = (0, 0, 0) = 0_{\mathbb{R}^3}$$

Alors g est un produit scalaire

2/ on détermine la matrice $M(g)_{e_i}$ de g relativement à la base e_i

$$M(g)_{e_i} = \begin{pmatrix} g(e_1, e_1) & g(e_1, e_2) & g(e_1, e_3) \\ g(e_2, e_1) & g(e_2, e_2) & g(e_2, e_3) \\ g(e_3, e_1) & g(e_3, e_2) & g(e_3, e_3) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 9 & 0 & 14 \\ 0 & 3 & 6 \\ 14 & 6 & 34 \end{pmatrix}$$

3/ Déterminer

$M_g(e_i)$

$\rightarrow P_{e_i \rightarrow e_i}$

$$M_g(e_i) = P_{e_i \rightarrow e_i} M_g(e_i) P_{e_i \rightarrow e_i}$$

$$e_1' = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = 2e_1 - e_2 + e_3$$

$$e_2' = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = -e_1 + e_2$$

$$e_3' = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = e_1 + 2e_3$$

$$\begin{cases} e_1' = 2e_1 - e_2 + e_3 & (1) \\ e_2' = -e_1 + e_2 & (2) \\ e_3' = e_1 + 2e_3 & (3) \end{cases} \Rightarrow \begin{array}{l} e_3' + e_2' = e_2 + 2e_3 \quad (1) + (2) \\ e_1' - 2e_3' = -3e_3 \quad (1) + 2(3) \end{array}$$

$$\Rightarrow e_3 = -\frac{1}{3}e_1' + \frac{2}{3}e_3'$$

$$e_1 = e_3' - 2e_3$$

$$= e_3' - \frac{2}{3}e_1' - \frac{4}{3}e_3'$$

$$e_1 = -\frac{2}{3}e_1' - \frac{1}{3}e_3'$$

$$(2) \Rightarrow e_2 = e_2' + e_1$$

$$= e_2' - \frac{2}{3}e_1' - \frac{1}{3}e_3'$$

$$e_2 = -\frac{2}{3}e_1' + e_2' - \frac{1}{3}e_3'$$

	e_1'	e_2'	e_3'	
e_1	$-\frac{2}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	e_1
e_2	0	1	0	e_2
e_3	$-\frac{1}{3}$	$-\frac{1}{3}$	$\frac{2}{3}$	e_3

$$M_{e_i}(g) = {}^t P M_{e_i'}(g) P_{e_i' \rightarrow e_i}$$

$$M_{e_i'}(g) = {}^t P M_{e_i}(g) P_{e_i \rightarrow e_i'}$$

$$(1) + (3) \Rightarrow e_2' + e_3' = e_2 + 2e_3 \quad A$$

$$(1) - 2(3) \Rightarrow e_1' - 2e_3' = -e_2 - 3e_3 \quad B$$

$$(1) + (2) \Rightarrow e_1' + e_2' = e_1 + e_3 \quad C$$

$$A + B \Rightarrow -e_3 = e_1' + e_2' - e_3' \Rightarrow e_3 = -e_1' - e_2' + e_3'$$

$$C \Rightarrow e_1 = e_1' + e_2' - e_3 \Rightarrow e_1 = 2e_1' + 2e_2' - e_3'$$

$$A \Rightarrow e_2 = \frac{e_2' + e_3'}{2} + 2 \frac{e_1' + e_2' - e_3'}{2} - 2e_3' \Rightarrow e_2 = 2e_1' + 3e_2' - e_3'$$

$$P_{e_i' \rightarrow e_i} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 2 & 3 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} e_1' \\ e_2' \\ e_3' \end{matrix}$$

$${}^t P_{e_i' \rightarrow e_i} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 2 & 3 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$M(g)e_i = {}^t P_{e_i' \rightarrow e_i} M_{e_i'}(g) P_{e_i \rightarrow e_i'} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 2 & 5 & 5 \\ 2 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

$$M_{g(e_i, e_j)} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 2 & 5 & 5 \\ 2 & 5 & 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} g(e_1, e_1) & g(e_1, e_2) & g(e_1, e_3) \\ g(e_2, e_1) & g(e_2, e_2) & g(e_2, e_3) \\ g(e_3, e_1) & g(e_3, e_2) & g(e_3, e_3) \end{pmatrix}$$

$$g(\vec{x}, \vec{y}) = \sum_{i=1}^3 x_i y_i g(e_i, e_i)$$

$$\begin{aligned} &= x_1 y_1 g(e_1, e_1) + x_1 y_2 g(e_1, e_2) + x_1 y_3 g(e_1, e_3) \\ &\quad + x_2 y_1 g(e_2, e_1) + x_2 y_2 g(e_2, e_2) + x_2 y_3 g(e_2, e_3) \\ &\quad + x_3 y_1 g(e_3, e_1) + x_3 y_2 g(e_3, e_2) + x_3 y_3 g(e_3, e_3) \end{aligned}$$

$$g(x, y) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n g(e_i, e_j) x_i y_j$$

$$g(x, y) = \sum_{i=1}^3 \sum_{j=1}^3 g(e_i, e_j) x_i y_j$$

$$= g(e_1, e_1) x_1 y_1 + g(e_1, e_2) x_1 y_2$$

$$2x_1 y_1$$

$$x_1 y_2$$

$$x_1 y_3$$

$$x_2 y_1$$

$$x_2 y_2$$

$$x_2 y_3$$

$$x_3 y_1$$

$$x_3 y_2$$

$$x_3 y_3$$

Exercice 1
soit $n \geq 1$ Pour tous polynômes P et Q de $\mathbb{R}_n[X]$, on pose

$$\langle P, Q \rangle = \int_0^1 t P(t) Q(t) dt$$

$\forall M_q$ c'est un produit scalaire sur $\mathbb{R}_n[X]$

symétrique

$$\begin{aligned} \langle P, Q \rangle &= \int_0^1 t Q(t) P(t) dt \\ &= \langle Q, P \rangle \end{aligned}$$

bilinéaire

soit $P, Q, R \in \mathbb{R}_n[X]$ $\lambda \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} \langle P + \lambda Q, R \rangle &= \int_0^1 t (P + \lambda Q)(t) R(t) dt \\ &= \int_0^1 t P(t) R(t) dt + \lambda \int_0^1 t Q(t) R(t) dt \\ &= \langle P, R \rangle + \lambda \langle Q, R \rangle \end{aligned}$$

positive

$$\langle P, P \rangle = \int_0^1 t P^2(t) dt \geq 0$$

définie positive

$$\begin{aligned} \langle P, P \rangle = 0 &\Leftrightarrow \int_0^1 t P^2(t) dt = 0 \\ &\Leftrightarrow P^2(t) = 0 \\ &\Leftrightarrow P = 0 \end{aligned}$$

$$\langle P, Q \rangle \leq \|Q\| \cdot \|P\|$$

2) $\forall M_q \forall P \in \mathbb{R}_n[X]$

$$\left(\int_0^1 t^n P(t) dt \right)^2 \leq \frac{1}{2n} \int_0^1 t P^2(t) dt$$

$$\int_0^1 t^n P(t) dt = \frac{\langle P, Q \rangle}{\langle P, P \rangle}$$

$$\begin{aligned} \left| \frac{\langle P, Q \rangle}{\langle P, P \rangle} \right| &\leq \frac{\|Q\| \|P\|}{\|P\|^2} \\ &\leq \frac{\sqrt{\int_0^1 t^{2n-1} dt} \cdot \sqrt{\int_0^1 t P^2(t) dt}}{\sqrt{\int_0^1 t^{2n-1} dt} \cdot \sqrt{\int_0^1 t P^2(t) dt}} \\ &\leq \sqrt{\frac{1}{2n}} \cdot \sqrt{\int_0^1 t P^2(t) dt} \\ &\leq \frac{1}{\sqrt{2n}} \sqrt{\int_0^1 t P^2(t) dt} \end{aligned}$$

b/ les égalités

$$P = \lambda Q \text{ admettent}$$

~~admettent~~

Remarque

les fonctions
b.c.e

les vecteurs / les polynômes
 $P_n = \lambda Q_n$

3/ on détermine la base orthonormale de $F = R_n[x]$ pour le produit scalaire

sous-espace

$$\langle P, Q \rangle = \int_0^1 P(t)Q(t) dt$$

on applique Gram-Schmidt sur $(1, x)$

on pose $\varepsilon_1 = 1$

$$\begin{cases} \varepsilon_2 = x + \lambda \varepsilon_1 \\ \langle \varepsilon_2, \varepsilon_1 \rangle = 0 \end{cases}$$

$$\langle \varepsilon_2, \varepsilon_1 \rangle = \langle x + \lambda \varepsilon_1, \varepsilon_1 \rangle = 0$$

$$\Rightarrow \langle x, \varepsilon_1 \rangle + \lambda \|\varepsilon_1\|^2 = 0$$

$$\Rightarrow \lambda = -\frac{\langle x, \varepsilon_1 \rangle}{\|\varepsilon_1\|^2}$$

$$\begin{cases} \langle x, \varepsilon_1 \rangle = \langle x, 1 \rangle = \int_0^1 x^2 dx = \frac{1}{3} [x^3]_0^1 = \frac{1}{3} \\ \|\varepsilon_1\|^2 = \langle \varepsilon_1, \varepsilon_1 \rangle = \langle 1, 1 \rangle = \int_0^1 x dx = \frac{1}{2} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \lambda = -\frac{1/3}{1/2} = -2/3$$

Alors $\varepsilon_2 = x - 2/3$

$B = (\varepsilon_1, \varepsilon_2) = (1, x - 2/3)$ base orthogonale de F

$$\|\varepsilon_1\| = \sqrt{\langle \varepsilon_1, \varepsilon_1 \rangle} = \sqrt{\langle 1, 1 \rangle} = \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$\begin{aligned} \|\varepsilon_2\| &= \sqrt{\langle \varepsilon_2, \varepsilon_2 \rangle} = \sqrt{\langle x - 2/3, x - 2/3 \rangle} = \sqrt{\int_0^1 x(x - 2/3)^2 dx} = \sqrt{\int_0^1 (x^3 - \frac{4}{3}x^2 + \frac{4}{9}x) dx} \\ &= \sqrt{\left[\frac{1}{4}x^4 - \frac{4}{9}x^3 + \frac{4}{18}x^2 \right]_0^1} = \sqrt{\frac{1}{6}} = \frac{1}{\sqrt{6}} \end{aligned}$$

D'où

$$B = \left(\frac{\varepsilon_1}{\|\varepsilon_1\|}, \frac{\varepsilon_2}{\|\varepsilon_2\|} \right) = (\sqrt{2}, \sqrt{6}x - 4)$$

base orthonormale de F

4/ Déterminer le projeté orthogonal $p_F(x^2)$ de x^2 sur F

$$p_F(x^2) = \langle x^2, \sqrt{2} \rangle \sqrt{2} + \langle x^2, 6x-4 \rangle (6x-4)$$

$$\bullet \langle x^2, \sqrt{2} \rangle = \int_0^1 x^3 \sqrt{2} dx = \sqrt{2} \left[\frac{1}{4} x^4 \right]_0^1 = \frac{\sqrt{2}}{4} = \frac{1}{2\sqrt{2}}$$

$$\bullet \langle x^2, 6x-4 \rangle = \int_0^1 x(x^3)(6x-4) dx = \int_0^1 6x^4 - 4x^3 dx = 6 \left[\frac{1}{5} x^5 \right]_0^1 - 4 \left[\frac{1}{4} x^4 \right]_0^1 = \frac{6}{5} - 1 = \frac{1}{5}$$

$$\Rightarrow p_F(x^2) = \frac{1}{2} + \frac{6x}{5} - \frac{4}{5}$$

$$\Rightarrow p_F(x^2) = \frac{6x}{5} - \frac{3}{10}$$

5/ calculer $\inf_{a,b \in \mathbb{R}} \int_0^1 t(t^2 - at - b)^2 dt = \inf_{a,b \in \mathbb{R}} \int_0^1 t \left(t^2 - \frac{(at+b)}{p(x)} \right)^2$

$$d(x^2, p) = \|x^2 - p(x)\| = \left\| x^2 - \frac{6x}{5} - \frac{3}{10} \right\|$$

$$= \int_0^1 x \left(x^2 - \frac{6}{5}x + \frac{3}{10} \right)^2 dx$$

$$= \underline{\hspace{2cm}}$$

$$\begin{cases} \epsilon_4 = v_4 + \lambda_1 \epsilon_1 + \lambda_2 \epsilon_2 + \lambda_3 \epsilon_3 \\ \langle \epsilon_4, \epsilon_1 \rangle = 0 \quad \langle \epsilon_4, \epsilon_2 \rangle = 0 \quad \langle \epsilon_4, \epsilon_3 \rangle = 0 \end{cases}$$

$$\lambda_1 = -\frac{\langle v_4, \epsilon_1 \rangle}{\|\epsilon_1\|^2} = -\frac{\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle}{3} = -\frac{1}{3}$$

$$\lambda_2 = -\frac{\langle v_4, \epsilon_2 \rangle}{\|\epsilon_2\|^2} = -\frac{\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \rangle}{3} = -\frac{4}{3}$$

$$\lambda_3 = -\frac{\langle v_4, \epsilon_3 \rangle}{\|\epsilon_3\|^2} = -\frac{\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1/3 \\ 4/3 \\ 4/3 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle}{1/3} = -\frac{1/3 - 4/3 + 4/3}{1/3} = 0$$

$$\epsilon_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{4}{3} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -1/3 + 1/3 \\ 1 - 4/3 + 1/3 \\ -1 - 1/3 + 4/3 + 1/3 \end{pmatrix}$$

$$\epsilon_4 = \begin{pmatrix} 1/3 \\ -1/3 \\ 0 \\ 1/3 \end{pmatrix}$$

$$\frac{1/3 - 1/3 + 1/3}{1/3} = 1$$

$$\epsilon_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\epsilon_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\epsilon_3 = \frac{2}{3} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\epsilon_4 = \begin{pmatrix} 1/3 \\ -1/3 \\ 0 \\ 1/3 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\epsilon_1 = \frac{\epsilon_1}{\|\epsilon_1\|} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\|\epsilon_1\| = \sqrt{\langle \epsilon_1, \epsilon_1 \rangle} = \sqrt{3}$$

$$\epsilon_2 = \frac{\epsilon_2}{\|\epsilon_2\|} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\|\epsilon_2\| = \sqrt{3}$$

$$\epsilon_3 = \frac{\epsilon_3}{\|\epsilon_3\|} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\|\epsilon_3\| = \frac{2}{3} \sqrt{3} = \frac{2}{\sqrt{3}}$$

$$\epsilon_4 = \frac{\epsilon_4}{\|\epsilon_4\|} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\|\epsilon_4\| = \frac{\sqrt{3}}{3} = \frac{1}{\sqrt{3}}$$

3/ Posons $F = \text{vect} \{ \varepsilon_1, \varepsilon_3 \}$ Donner la matrice dans la base canonique de la projection orthogonale P_F sur F

$$\varepsilon_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \varepsilon_3 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Posons $X = (x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4$

$$\begin{aligned} P_F(X) &= \langle X, \varepsilon_1 \rangle \varepsilon_1 + \langle X, \varepsilon_3 \rangle \varepsilon_3 \\ &= \left\langle \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{3} \begin{pmatrix} x_1 + x_3 + x_4 \\ 0 \\ x_1 + x_3 + x_4 \\ x_1 + x_3 + x_4 \end{pmatrix} + \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -x_1 + x_2 + x_3 \\ -x_1 + x_2 + x_3 \\ -x_1 + x_2 + x_3 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2x_1 - x_2 + x_4 \\ -x_1 + x_2 + x_3 \\ x_2 + 2x_3 + x_4 \\ x_1 + 2x_3 + x_4 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$M(P_F) = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P_F(e_1) = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$P_F(e_2) = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$P_F(e_3) = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$P_F(e_4) = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

4/ Deduire les valeurs $\inf_{u \in F} \|u - w\|$ et $\inf_{u \in F^\perp} \|u - w\|$

$$w = \begin{pmatrix} 7 \\ 8 \\ 3 \\ 10 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \inf_{u \in F} \|u - w\| &= \|w - P_F(w)\| \\ &= \left\| \begin{pmatrix} 7 \\ 8 \\ 3 \\ 10 \end{pmatrix} - \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 16 \\ 10 \\ 36 \\ 26 \end{pmatrix} \right\| \\ &= \left\| \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ \frac{14}{3} \\ -3 \\ \frac{4}{3} \end{pmatrix} \right\| \\ &= \frac{1}{3} \left\| \begin{pmatrix} 5 \\ 14 \\ -9 \\ 4 \end{pmatrix} \right\| \\ &= \frac{1}{3} \sqrt{318} \end{aligned}$$

$$\inf_{u \in F^\perp} \|u - w\| = \|w - P_F(w)\| = \|P_F^\perp(w)\| = \left\| \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 16 \\ 10 \\ 36 \\ 26 \end{pmatrix} \right\| = \frac{2\sqrt{582}}{3}$$

$$w = P_F(w) + P_F^\perp(w)$$

$$\Rightarrow \|P_F(w)\|$$

5/ Donner la matrice de la base canonique de la symétrie orthogonale S_F par rapport à F

$$S_F(w) = 2P_F(w) - w$$

$$S_F(w) = 2P_F(w) - w \Rightarrow M(S_F) = 2M(P_F) - I_4$$

$$M(S_F) = \frac{2}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{2}{3} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -1 & 0 & 1 \\ -1 & -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} & 1 \\ 1 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$\|w\| = \|w\| = \|w\|$$