Algèbre 3 : Série 1

EXERCICE 1. Parmi les applications suivantes définies sur $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3$, lesquelles sont des formes bilinéaires, des formes bilinéaires symétriques, des produits scalaires ?

- 1. $f_1: (x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \longmapsto 4x_1y_1 + 9x_2y_2 + x_3y_3 x_1y_2 x_2y_1 + y_1x_3 + 2x_1y_3 + 2(x_2y_3 + x_3y_2).$
- 2. $f_2: (x_1,x_2,x_3), (y_1,y_2,y_3) \longmapsto 3x_1y_1 + 4x_2y_2 + x_3y_3 x_1y_2 x_2y_1 + x_3 + y_3 + 5.$

EXERCICE 2. Soit *k* un nombre réel. On définit l'application

$$f_k : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$$

 $((x_1, x_2), (y_1, y_2)) \longmapsto x_1 y_1 + x_2 y_2 + k(x_1 y_2 + x_2 y_1).$

- 1. Montrer que f_k est une forme bilinéaire symétrique.
- 2. Déterminer les valeurs de k pour lesquelles f_k est un produit scalaire.

EXERCICE 3. Soit $n \in \mathbb{N}$. Montrer que

$$\varphi(P,Q) = \sum_{i=0}^{n} P(i)Q(i)$$

définit un produit scalaire sur $\mathbb{R}_n[X]$.

EXERCICE 4. Soit (E,\langle,\rangle) un espace Euclidien.

- 1. Soit $\{e_i\}$ une base orthogonale de E, montrer que $\{\frac{e_i}{\|e_i\|}\}$ est une base orthonormée.
- 2. Soit $\{v_1, \dots, v_r\}$ une famille de vecteurs de E deux à deux orthogonaux, montrer qu'elle est libre.

EXERCICE 5. Soit \mathbb{R}^3 muni du produit scalaire canonique. Considérons les vecteurs suivants

$$u = (1,0,1), v = (1,1,1), w = (-1,1,0).$$

- 1. Montrer que $\{u,v,w\}$ est une base de \mathbb{R}^3 .
- 2. Appliquer l'algorithme de Gram-Schmidt sur $\{u,v,w\}$ et trouver une base orthonormée.

EXERCICE 6. Soit \mathbb{R}^4 muni du produit scalaire canonique. Considérons les vecteurs suivants

$$v_1 = (1,2,-1,-2), v_2 = (2,3,0,-1), v_3 = (5,-2,-5,-2), v_4 = (8,10,-10,4).$$

- 1. Montrer que $\{v_1, v_2, v_3, v_4\}$ est une base de \mathbb{R}^4 .
- 2. Appliquer l'algorithme de Gram-Schmidt sur $\{v_1, v_2, v_3, v_4\}$ et trouver une base orthonormée.

EXERCICE 7. Montrer que la forme bilinéaire $f: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$ définie par $\forall x = (x_1, x_2), y = (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$,

$$f(x,y) = x_1y_1 + x_2y_2 - \frac{1}{2}(x_1y_2 + x_2y_1)$$

est un produit scalaire.

Déterminer une base orthonormée de \mathbb{R}^2 muni de ce produit scalaire.

EXERCICE 8. Soit $E = \mathbb{R}_2[X]$. Soit aussi l'application $\langle , \rangle : E^2 \longrightarrow \mathbb{R}$ définie par $\forall P, Q \in E$,

$$\langle P,Q\rangle = \int_0^1 P(t)Q(t) dt.$$

- 1. Montrer que cette application est un produit scalaire.
- 2. Déterminer sa matrice dans la base canonique $(1,X,X^2)$ de E.
- 3. Construire une base orthonormée de *E*, qu'on va noter *B*.
- 4. Décomposer le polynôme $R(x) = (X-1)^2$ dans la base B.

EXERCICE 9. Soit $(x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$. En étudiant l'inégalité de Cauchy-Schwarz, montrer que

$$\left(\sum_{i=1}^n x_i\right)^2 \le n \sum_{i=1}^n x_i^2.$$

Étudier le cas d'égalités.

EXERCICE 10. Soit \mathbb{R}^2 muni de la base canonique. Déterminer la matrice de la forme bilinéaire symétrique $f: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$ donnée par $\forall x = (x_1, x_2), y = (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$,

$$f(x,y) = 2x_1y_1 - 3(x_1y_2 + x_2y_1) + x_2y_2.$$

EXERCICE 11. Soit (E,\langle,\rangle) un espace Euclidien et $\{e_i\}$ une base de E. Montrer que la matrice du produit scalaire $M(\langle,\rangle)_{e_i}$ est inversible.

EXERCICE 12. (Identité du Parallélogramme) Soit E un espace Euclidien. Montrer que $\forall x, y \in E$,

$$||x+y||^2 + ||x-y||^2 = 2(||x||^2 + ||y||^2).$$

EXERCICE 13. (Théorème de Pythagore) Soit E un espace Euclidien. Montrer que $\forall x, y \in E$,

$$||x + y||^2 = ||x||^2 + ||y||^2 \iff \langle x, y \rangle = 0.$$

EXERCICE 14. On considère un espace vectoriel euclidien E muni d'une base orthonormée B=(i,j,k). Former la matrice dans B de la projection orthogonale sur le plan P d'équation x+y+z=0.

EXERCICE 15.

- 1. Montrer que $(P \mid Q) = P(0)Q(0) + P(1)Q(1) + P(2)Q(2)$ définit un produit scalaire sur $\mathbb{R}_2[X]$.
- 2. Calculer $d(X^2,P)$ où $P = \{aX + b \mid (a,b) \in \mathbb{R}^2\}$.

EXERCICE 16. On considère \mathbb{R}^4 muni de sa structure euclidienne canonique et F le sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 défini par

$$F = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x + y + z + t = x - y + z - t = 0\}.$$

- 1. Déterminer une base orthonormée du supplémentaire orthogonal de F.
- 2. Écrire la matrice dans la base canonique de \mathbb{R}^4 de la projection orthogonale sur F.
- 3. Écrire la matrice dans la base canonique de \mathbb{R}^4 de la symétrie orthogonale par rapport à F.
- 4. Calculer d(u,F) où u = (1,2,3,4).