

**Zadanie 1a.**

Rozwiązuję układ równań aby zobaczyć jak zapisują się wektory z bazy standardowej w tych wektorach które nam podano:

$$\begin{aligned} & \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 2 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 4 & 0 & 1 & 0 \\ 4 & 3 & 5 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \rightarrow \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 2 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & -1 & -3 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & -1 & -2 & 0 & 1 \end{array} \right] \rightarrow \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 2 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 3 & -1 & -2 & 0 & 1 \end{array} \right] \rightarrow \\ & \rightarrow \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 2 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -6 & 4 \end{array} \right] \rightarrow \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 2 & 0 & 0 & 4 & -18 & 12 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -6 & 4 \end{array} \right] \rightarrow \left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 2 & -9 & 6 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 6 & -4 \end{array} \right] \end{aligned}$$

Czyli w takim razie:

$$\begin{aligned} \varphi((1, 0, 0)) &= 2(1, 1, 1) - (0, 1, 1) - (-1, -1, 0) = (3, 2, 1) \\ \varphi((0, 1, 0)) &= -9(1, 1, 1) + 2(0, 1, 1) + 6(-1, -1, 0) = (-15, -13, -7) \\ \varphi((0, 0, 1)) &= 6(1, 1, 1) - (0, 1, 1) - 4(-1, -1, 0) = (10, 9, 5) \end{aligned}$$

W takim razie można wpisać wektory do kolumn i wychodzi:

$$M_{St}^{St}(\varphi) = \begin{bmatrix} 3 & -15 & 10 \\ 2 & -13 & 9 \\ 1 & -7 & 5 \end{bmatrix}$$

**Zadanie 1b.**

$$\begin{aligned} \varphi((1, 1, 0)) &= \varphi((1, 0, 0)) + \varphi((0, 1, 0)) = 2(1, 1, 1) - (0, 1, 1) - (-1, -1, 0) - 9(1, 1, 1) + 2(0, 1, 1) + 6(-1, -1, 0) = \\ &= -7(1, 1, 1) + (0, 1, 1) + 5(-1, -1, 0) = -\frac{17}{2}(1, 1, 0) - \frac{7}{2}(1, 0, 1) - \frac{5}{2}(0, 1, 1) \\ \varphi((1, 0, 1)) &= \varphi((1, 0, 0)) + \varphi((0, 0, 1)) = 8(1, 1, 1) - 2(0, 1, 1) + 5(1, 1, 0) = 9(1, 1, 0) + 4(1, 0, 1) + 2(0, 1, 1) \\ \varphi((0, 1, 1)) &= \varphi((0, 1, 0)) + \varphi((0, 0, 1)) = -3(1, 1, 1) + (0, 1, 1) - 2(1, 1, 0) = -\frac{7}{2}(1, 1, 0) - \frac{3}{2}(1, 0, 1) - \frac{1}{2}(0, 1, 1) \end{aligned}$$

W takim razie po wstawieniu w kolumn:

$$M_A^A(\varphi) = \begin{bmatrix} -\frac{17}{2} & 9 & -\frac{7}{2} \\ -\frac{7}{2} & 4 & -\frac{3}{2} \\ -\frac{5}{2} & 2 & -\frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

**Zadanie 2a.**

Dla dowolnych  $X, Y \in M_{2 \times 2}(\mathbb{C})$ ,  $a \in \mathbb{C}$ . Z własności mnożenia macierzy przez skalar wynika:

$$f(aX) = A(aX) - (aX)A = a(AX - XA) = af(X)$$

Z rozdzielności mnożenia macierzy wynika:

$$f(X + Y) = A(X + Y) - (X + Y)A = AX + AY - XA - YA = (AX - XA) + (AY - YA) = f(X) + f(Y)$$

W takim razie  $f$  istotnie jest przekształceniem liniowym.

**Zadanie 2b.**

$$f(E_{11}) = \begin{bmatrix} 0 & -i \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, f(E_{12}) = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, f(E_{21}) = \begin{bmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{bmatrix}, f(E_{22}) = \begin{bmatrix} 0 & i \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$$

W takim razie można z tego łatwo odczytać współrzędne wektorów  $f(E_{ij})$  i wpisać w kolumny macierzy.

$$M_B^B(\varphi) = \begin{bmatrix} 0 & -1 & i & 0 \\ -i & 0 & 0 & i \\ 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -i & 0 \end{bmatrix}$$

**Zadanie 2c.**

$\text{im}(f)$  na pewno jest rozpinane przez  $(f(E_{11}), f(E_{12}), f(E_{21}), f(E_{22}))$ .

O razu widać, że  $\text{lin}((f(E_{11}), f(E_{12}), f(E_{21}), f(E_{22}))) = \text{lin}((f(E_{11}), f(E_{12})))$  oraz, że  $((f(E_{11}), f(E_{12})))$  jest liniowo niezależne.

W takim razie baza  $\text{im}(f)$  to  $\{(f(E_{11}), f(E_{12}))\}$ , a jej wymiar to 2.

W takim razie baza  $\ker(f)$  musi mieć wymiar  $4 - 2 = 2$ .

$$f\left(\begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} ix_{21} - x_{12} & i(x_{22} - x_{11}) \\ x_{11} - x_{22} & x_{12} - ix_{21} \end{bmatrix}$$

Czyli aby  $X \in \ker(f)$  to musi zachodzić:

$$\begin{cases} x_{22} = x_{11} \\ x_{12} = ix_{21} \end{cases}$$

W takim razie bazą może być na przykład:

$$\left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & i \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right\}$$

**Zadanie 3a.**

( $\implies$ ) Załóżmy, że  $f$  jest monomorfizmem. Możemy w takim razie zdefiniować funkcję odwrotną  $g(\beta) = \alpha$ , gdy  $f(\alpha) = \beta$ . W takim razie oczywiste jest, że  $g \circ f = \text{id}_V$  i pozostaje jedynie sprawdzić, czy  $g$  jest liniowa.

Dla dowolnych  $g(\beta_1) = \alpha_1$ ,  $g(\beta_2) = \alpha_2$ ,  $c \in K$  zachodzi  $f(\alpha_1) = \beta_1$ ,  $f(\alpha_2) = \beta_2$ . Z liniowości  $f$  wynika, że  $f(\alpha_1 + \alpha_2) = \beta_1 + \beta_2$  oraz,  $f(c\alpha_1) = c\beta_1$  więc:

$$g(\beta_1 + \beta_2) = \alpha_1 + \alpha_2 = f(\beta_1) + f(\beta_2)$$

$$g(c\alpha_1) = c \cdot \beta_1 = cg(\alpha_1)$$

Czyli rzeczywiście istnieje takie przekształcenie liniowe.

( $\impliedby$ ) Załóżmy, że istnieje przekształcenie liniowe  $g$  takie, że  $g \circ f = \text{id}_V$ .

Weźmy  $\alpha, \beta$  takie, że  $f(\alpha) = f(\beta)$ . Wtedy:

$$\alpha = \text{id}_V(\alpha) = g(f(\alpha)) = g(f(\beta)) = \text{id}_V(\beta) = \beta$$

W takim razie  $f$  jest istotnie monomorfizmem.

**Zadanie 3b.**

( $\implies$ ) Weźmy dowolną funkcję  $g$  taką, że  $g(\beta) = \alpha$ , gdy  $f(\alpha) = \beta$ . Przynajmniej jedna taka funkcja istnieje i jest określona na całym  $W$ , bo  $f$  jest na  $W$ .

Z tej definicji od razu widać, że  $f \circ g = id_W$ . Pozostaje jedynie zobaczyć, czy  $g$  jest liniowa. Sprawdzenie tego przeprowadza się dokładnie tak jak w 3a.

( $\impliedby$ ) Załóżmy, że istnieje przekształcenie liniowe  $g$  takie, że  $f \circ g = id_W$ .

Weźmy dowolne  $\gamma \in W$ .

$$\gamma = id_W(\gamma) = f(g(\gamma))$$

W takim razie  $f$  jest na, czyli jest istotnie epimorfizmem.

**Zadanie 4a.**

Kontrprzykład:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$A^2 = B^2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Ale oczywiście  $A \neq B$  oraz  $A \neq -B$ .

**Zadanie 4b.**

Kontrprzykład:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Wtedy  $r(A) = r(B) = 1$ .

Ale oczywiście  $r(A^2) = 0 \neq 1 = r(B^2)$  oraz  $A \neq -B$ .

**Zadanie 4c.**

Kontrprzykład taki sam jak w poprzednim podpunkcie.

Wtedy  $r(BA) = 0$ , ale  $r(AB) = 1$ .

**Zadanie 4d.**

Kontrprzykład taki sam jak w 4b.

Widać, że  $r(BA) = 0$ , ale  $r(B) = r(A) = 1 \neq 0$ .