بسمهتعالي



دانشگاه صنعتی امیرکبیر دانشکدهٔ مهندسی کامپیوتر و فناوری اطلاعات

گزارش پروژه درس محاسبات فراگیر

تشخیص زمینه با استفاده از گوشی همراه

عاطفه زارع ۹۲۱۳۱۰۰۶

تابستان ۱۳۹۳

فهرست مطالب

٣	هدف پروژه	-1
٣	الگوريتم KNN	-۲
۴	توصيف پروژه	-٣
۵	۳-۱- CLASS DIAGRAM پروژه	,
۶	اجرای پروژه	-4

۱- هدف پروژه

هدف از انجام این پروژه تشخیص زمینه (context) با استفاده از تلفن همراه (mobile) بوده است. در این راستا از اطلاعات دریافتی از حسگرهای (sensor) موجود در تلفن همراه کاربر برای تشخیص اطلاعات سطح بالاتر استفاده می شود. پروژه ویژه تلفن های همراه اندروید (android) نوشته شده است و اطلاعات حرکتی کاربر شناسایی می شود و ویژگی بارز آن کارایی بالای آن در حافظه و محاسبات می باشد. برای این منظور سعی شده است از کمینه پردازش در سمت کاربر استفاده شود و با انتخاب الگوریتم ها و ساختار های داده ای (data structure) مناسب به این هدف دست یابیم.

از میان اطلاعات حسگر های مختلف که در فاز یک پروژه شناسایی و نمایش داده شد تنها از حسگر شتاب سنج (accelerometer) استفاده شده است و از آنجایی که دریافت مداوم اطلاعات حسگر ها بار پردازشی برای کاربر به وجود می آورد و همچنین حسگر شتاب سنج با دقت بسیار بالایی حرکت کاربر را توصیف می کند تنها به اطلاعات این حسگر بسنده شده است.

۲- الگوریتم Knn

با استفاده از الگوریتم k نزدیکترین همسایه (k nearest neighborhood) و یا به اختصار k از اطلاعات دریافتی از حسگر شتاب سنج کاربر، نوع حرکت کاربر شناسایی می گردد. انواع حرکات کاربر که در این جا تشخیص داده می شوند عبارتند از:

CLASSIFIED/IDLE/SITTING
CLASSIFIED/IDLE/STANDING
CLASSIFIED/WALKING
CLASSIFIED/WALKING/STAIRS/DOWN
CLASSIFIED/WALKING/STAIRS/UP
CLASSIFIED/VEHICLE/BUS
CLASSIFIED/VEHICLE/CAR
CLASSIFIED/DANCING

این الگوریتم که در فایل ضمیمه (KNNclassify) به تفضیل شرح داده شده است. نقاط ویژگی (features point) در این پروژه دارای Y بعد می باشند که تشکیل یافته اند از متوسط مقدار شتاب سنج در محور Y، متوسط مقدار شتاب سنج در محور Y و فاصله مقدار بیشینه و کینه شتاب سنج در محور Y و فاصله مقدار بیشینه و کینه شتاب سنج در محور Y و فاصله مقدار بیشینه و کینه شتاب سنج در محور Y و فاصله مقدار بیشینه و کینه شتاب سنج در محور Y و فاصله مقدار بیشینه و کینه شتاب سنج در محور Y و فاصله مقدار بیشینه و کینه شتاب سنج در محور Y و فاصله مقدار بیشینه و کینه شتاب سنج در محور Y و فاصله مقدار بیشینه و کینه شتاب سنج در محور Y و فاصله مقدار بیشینه و کینه شتاب سنج در محور Y و فاصله مقدار بیشین این مدل با استفاده از ایجاد شده در فاز یک پروژه با نام fantastic.apk که در ضمیمه آورده شده و سپس serialize شده و در یک فایل نوشته شده است. یک ابزار جاوایی basic_model در پروژه Y و کلاس Classifier وجود دارد که توسط Y توسط Y و کلاس classifier پیاده سازی شده است.

اگر p=4 می باشد)، مرتبه محاسباتی این الگوریتم p=4 می باشد)، مرتبه محاسباتی این الگوریتم O(pn) می باشد و از نظر حافظه به غیر از مدل داده ی قابل توجه دیگری ذخیره سازی نمی شود. کد classifier را در ذیل مشاهده می نمایید:

```
public class Classifier {
    private final Set<Map.Entry<Float[], String>> model;
```

```
public Classifier(final Set<Entry<Float[], String>> model) {
        this.model = model;
    public String classify(final float[] data) {
        final float oddTotal = data[5], evenTotal = data[2];
        final float oddMin = data[3], oddMax = data[4];
        final float evenMin = data[0], evenMax = data[1];
        final float[] points = {
            Math.abs(evenTotal / 128),
            Math.abs(oddTotal / 128),
            evenMax - evenMin,
            oddMax - oddMin
        };
        float bestDistance = Float.MAX_VALUE;
        String bestActivity = "UNCLASSIFIED/UNKNOWN";
        for (Map.Entry<Float[], String> entry : model) {
            float distance = 0;
            for (int i = 0; i < points.length; i++) {</pre>
                distance += Math.pow(points[i] - entry.getKey()[i], 2);
            if (distance < bestDistance) {</pre>
                bestDistance = distance;
                bestActivity = entry.getValue();
        }
        return bestActivity;
    }
}
```

٣- توصيف پروژه

بخش برنامه نویسی در قالب دو پروژه انجام شده است. بخش اول یک پروژه با ساختار android و با نام ActivityRecorder و با نام common می باشد و بخش دوم آن در قالب یک پروژه جاوایی با نام common می باشد. ActivityRecorder دارای وابستگی apache (dependency) به common می باشد و هر دو آنها در قالب پروژه های eclipse IDE می باشند و با استفاده از ابزار ant نیز build می شوند.

نام برخی از کلاس ها و وظایف آنها در ذیل آورده شده اند: interface :AccelReader خواننده اطلاعات شتاب سنج.

RealAccelReader یکی از کلاس های پیاده سازی کننده AccelReader و دریافت کننده داده های محور Y و Z از شتاب سنج.

AccelReader ایجاد کننده نمونه مناسب از AccelReader

RecorderService: یک نوع سرویس اندروید می باشد که از thread های مختلف نمونه ایجاد کرده و با استفاده از آنها از کلاس sampler نمونه مناسب ساخته و آن را اجرا می کند. همچنین مدل را با استفاده از ModelReader خوانده و به صورت static ذخیره و در اختیار کلاس های دیگر قرار می دهد.

Sampler: با شروع این ۱۲۸ thread نمونه از حسگر شتاب سنج از AccelReader دریافت می کند و مقدار کمینه، بیشینه، . مجموع مقادیر را محاسبه می کند سپس وقفه زمانی ۵۰ میلی ثانیه ای داده و مجددا این کار را انجام می دهد. با هر بار وقفه زمانی thread مربوط به RecorderService فراخوانی می شود که در نتیجه آن ClassifierService اجرا شده و داده های جمع آوری شده به آن پاس می شود.

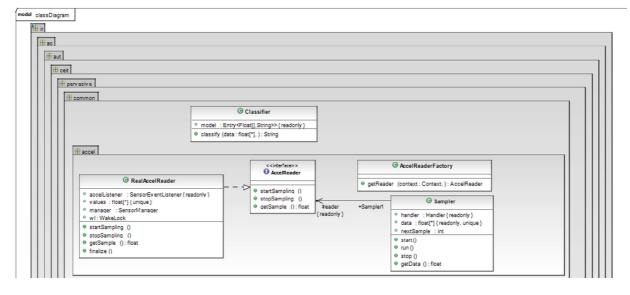
ClassifierService؛ داده های دریافتی از حسگر و داده های مدل را به classifier می دهد.

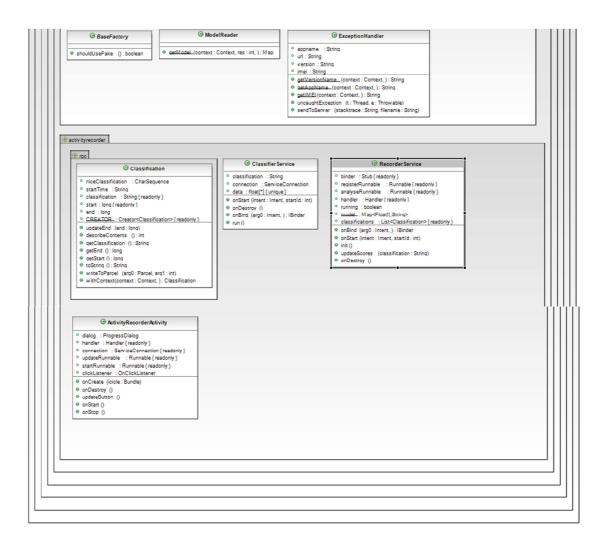
Classifier.java: اجرا کننده الگوریتم knn بر روی داده های خوانده شده از sensor ها و نتیجه گیری نوع رسته فعالیت کاربر می باشد. به این صورت که از داده های دریافتی از حسگر ها چهار نقطه یاد شده برای الگوریتم را ایجاد می نماید و سپس با جستجوی مدل نزدیکترین نقطه از مدا به این نقطه حسگرها را محاسبه می نماید و رسته مربوط به نقطه یافت شده به عنوا رسته نقطه حسگرها اعلام می شود که با عنوان bestActivity در کد یاد شده است.

Class diagram این پروژه با استفاده از myEclipse رسم شده و با نام classDiagram.uml در پروژه موجود است که با ابزار های UML قابل مشاهده است همچنین نسخه pdf آن نیز در ضمیمه وجود دارد.

بخش هایی از پروژه common جهت استخراج زمینه مکان کاربر می باشد که به صورت نهایی نشده وجود دارد.

Class Diagram -۱-۳ پروژه





۴- اجرای پروژه

نمونه ای از اجرای پروژه ActivityReader را در شبیه ساز Eclipse با پیکربندی Samsung-GT-S5301 در شکل های ذیل مضاهده می نمایید.

در صفحه ابتدایی دگمه ای برای فعال سازی سرویس مشاده می شود:



با فشردن دگمه سرویس فعال شده و در مدت آماده سازی مدل برای استفاده ProgressDialog به کاربر نشان داده شده است:



با شروع سرویس و دریافت اطلاعات شتاب سنج و با استفاده از فرایندی که توضیح داده شد فعالیت کاربر تشخیص داده شده و با برچسب زمانی به صورت لیستوار نمایش داده می شود. در صورتی که کاربر برای مدتی در یک وضعیت قرار داشته باشد داده های آن تجمیع شده و تنها یک درایه نمایش داده می شود:

