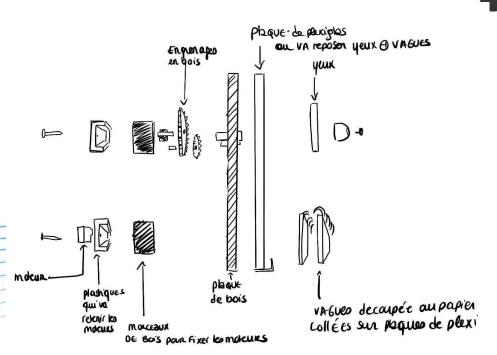
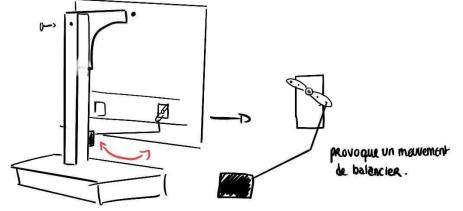


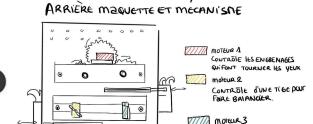
<u>Matériel</u>:

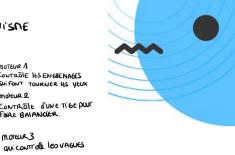


- Plaque de bois trouée (Fournie)
- Plaque de plexiglas (pour la tête et cacher la plaque de derrière)
- Boîtier en plastique (pour maintenir les moteurs et les engrenages)
- Deux plaques de plexiglas (support pour les vagues)
- Tringles de rideau (pour le mouvement des vague)
- Papier (pour les vagues)
- Bois découpée en formes d'engrenages (trois tailles différentes pour le mecanisme des yeux)
- Plexiglas et papier (pour les grands rond des yeux)
- Polystyrène en boule
- Punaises noires pour pupilles
- Led
- Peinture bleu

Balancier:

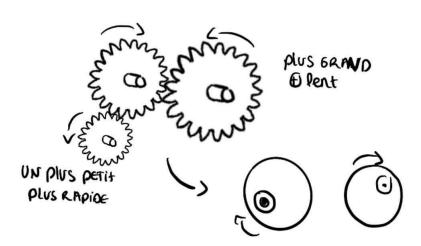




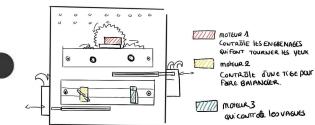


- Découper des morceaux de bois pour mettre sur un pied.
- Fixation avec une vis.
- Percer un trou pour laisser passer une tige en acier qui va être reliée au moteur 2
- Découpages du U pour accueillir le moteur

Yeux:



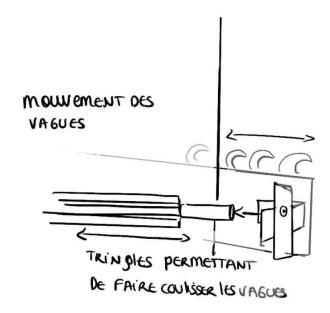


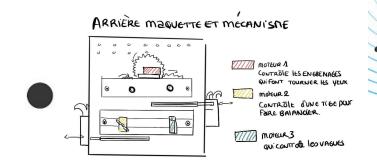




- Les faire imprimer en imprimante laser en 3 tailles différentes.
- Coller l'engrenage au servo moteur.
- Découpage du plexiglas pour les yeux.
- Découpage du papier et le coller sur le plexiglas pour habillé les yeux.
- Préparation d'une boule en polystyrène coupée en 2 et planter une punaise noire pour faire la pupille.

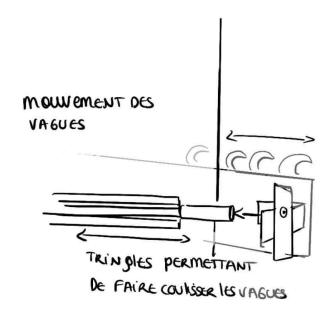
Vagues:

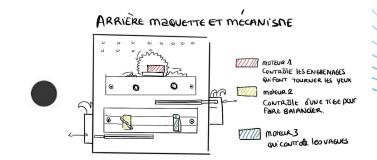


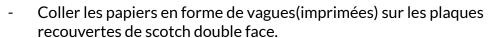


- Couper 2 morceaux de plexiglas et de la même taille du plexiglas pour les vagues.
- Fixation des vagues à des équerres pour les sceller à la plaque.
- Placer du scotch double face sur ces 2 morceaux de vagues.
- Préparation de la tringlerie pour le mouvement des vagues : création d'une rainure pour permettre de faire passer un tigre en ferraille de commande du moteur.
- Perçage de la partie mobile pour accueillir la tige de commande .
- Coller les tringles avec le pistolet à colle de l'ensemble pour les 2 côtés.

Vagues:



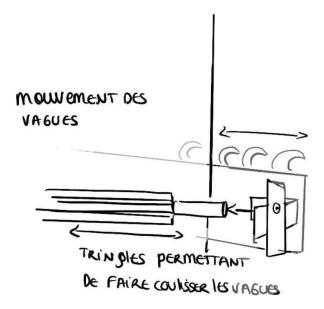


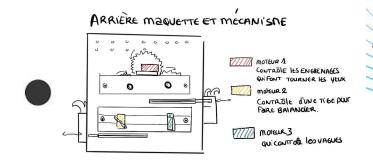


- Placement des 2 carrés de bois pour fixation du U, un plastique.
- Préparation du U pour accueillir les 2 servo.
- Préparation d'une rallonge en plexiglas pour fixer sur le bras de commande du servo.
- Creuser le plexiglas pour accueillir le bras de commande d'origine.
- Rectification épaisseur de plexiglas pour éviter le frottement sur la tringlerie.
- Fixation du moteur de vagues

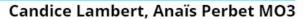


Vagues:





Poser la led derrière les vagues



Branchement Arduino:

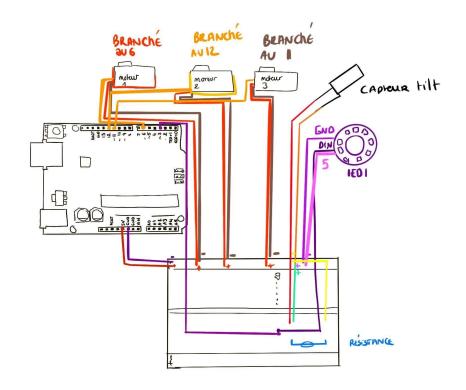
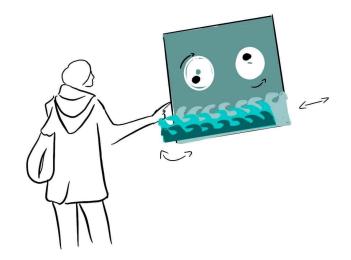


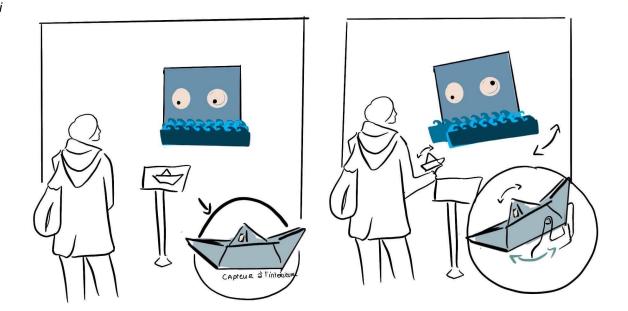
Schéma d'usage première idée:



La personne pousse le visage et il commence à tout activer grâce au capteur.

Schéma d'usage deuxième idée :

Nous avons réalisé celui-ci



Lorsque l'usager va bouger le petit bateau le visage va basculer de gauche à droite, les yeux vont se mettre à tourner dans tous les sens, la lumière verte va s'activer et les vagues vont se mettre à tanguer.