语种识别的相关研究

齐诏娣

(江苏师范大学 物理与电子工程学院,徐州 221116)

摘要:语种识别是利用机器学习算法对输入到计算机的语音自动判别语言种类的一种技术,是多语言智能语音系统不可或缺的关键组合部分之一。目前世界上现存的语言种类大约 6909 种,其中拥有书面文字的语言多达 2000 多种,并且大部分语言之间差别很大。而伴随着全球化的推进,多语言交流日益被需要,人类迫切地需要多语言智能语音技术提供技术支持。本文对语种识别近些年使用方法,如基于音素识别器、基于底层声学特征以及基于深度学习的语种识别进行了一定的调研。

关键词: 语种识别, 机器学习, 音素识别器, 声学特征, 深度学习

0 引言

语种识别最早是由 Leonard 和 Doddington 在 1974 年提出的^[1]。由于当时数据的缺乏,使研究结果具有局限性,结论不具有普遍性。直到美国国家标准技术研究院在上世纪 90 年代开始组织的语种识别评测比赛,语种识别技术才得以快速发展。目前主要的语种识别方法主要分为基于音素识别器、基于底层声学特征和基于深度学习三种。本文的研究内容主要围绕当前语种识别技术,并简要阐述其基本概念、理论及算法。

1 语种识别的简介

对计算机来说,语种识别可以看作为模式识别问题。一个典型的语种识别系统主要分为三方面,其内容分别是特征提取、模型建立和模型分类,如图 1-1 所示。

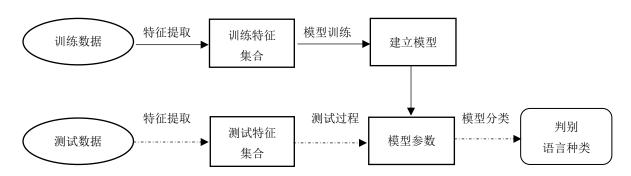


图 1-1 语种识别基本流程框图

研究结果表明,人类自身在进行语种识别时常用的区分性特征按照从低层到高层可以划分为底层声学特征(MFCC、SDC、PLP等)、韵律特征(时长、基频、重读等)、音素(音素级别的 N-gram)、词法和语法^[2]。底层声学特征包括频谱、倒谱、谱包络以及共振峰,被认为是声学信号所固有的物理特征,其他特征都是建立在底层声学特征的基础之上的更高层次的特征,来自于其低层信息的分析和提取。越往高层,特征区分语种的能力越强,然而特征提取的代价也越高。越往底层,特征中所含的冗余信息越多,特征区分语种的能力越弱,但是特征提取的代价越低。语言学上的研究表明,语言中可用于语种分类的特性在每一层信息中都有着不同的体现。目前的大部分语种识别研究方法集中在底层的声学特征和音素特征上。词法和语法特征因其对语言学知识和语音识别器的依赖性而鲜有研究。而韵律特征的提取虽然也比较简单直接,但是由于其对于语种信息的反映较弱和性能差而不被推广。

2 存在的挑战

语种识别虽然已经发展了近六十年,在性能上也取得了很大的进步,但其仍然面临着严峻的挑战,主要表现在以下三个方面:

(1) 外界噪声

随着技术的突飞猛进,不同噪声、信道环境下的语音数据呈爆炸性增长。语音数据可能来自于电话信道、广播信道以及不同频段的移动电话信号等,噪声环境也有可能来自于各种复杂恶劣的背景环境。语种识别的研究从传统的单一信道、单一语音环境转向了现代的复杂信道、恶劣噪声环境。传统的语种识别特征和建模方法下的性能迅速恶化,已经无法达到实用要求。

(2) 短时语音的需求

语种识别在做多语言语音技术前端处理或做其它需要系统能够在短时语音下迅速准确 地做出语种类别判决时,对实时性要求很强。而目前的方法都是基于统计的思想,识别结果 很大程度上依赖于统计量的精确程度,因此短时语音的识别效果无法达到实用标准,更无法 满足多语言人机交互的需求。

(3) 易混方言或者口音识别任务

目前语种识别的任务已经不满足于区分汉语、英语和俄语等这些极易区分的语言种类,逐渐转向了易混的方言或者口音识别任务,NIST 在 2011 年组织的 LRE 任务就明确地从传统的多类语种识别任务转变成了易混语种对的语种识别任务。对于这类问题,不论是声学特征还是音素搭配反应出来的差异都很弱。在智能语音技术中,针对这类任务也往往需要单独构建语料库设计系统,因此对这类语种识别问题的研究越来越迫切。

从上述三种挑战发现,语种识别任务正向着复杂场景、实时性以及精细语言种类识别转变。基于现有的声学特征建模方法与基于音素识别的建模方法都难于取得重大进展,主要原因在于底层声学特征对于噪声的鲁棒性的影响极易受到说话人、信道、环境噪声以及特定说话内容的干扰和语音识别器又受限于对这些场景条件下语音信号的识别准确率,从而影响特征对语种的区分效果。最近几年,深度学习(Deep Learning)理论在语音识别和图像识别领域取得了令人振奋的性能提升,迅速成为了当下学术界和产业界的研究热点,为处在瓶颈期的语音和图像等模式识别领域提供了一个强有力的工具,所以产生了基于深度学习的语种识别的热潮。

3 语种识别主要研究方法

本节内容将对目前语种识别领域的主要研究方法进行调研,包括基于音素识别器的语种识别方法、基于底层声学特征的语种识别方法,并在此基础上详细介绍主流识别方法。

3.1 基于音素识别器的语种识别方法

基于音素识别器的语种识别方法认为不同的语言之间相同的音素搭配体现的统计特性是有差别的,因此可以用来进行语种识别。具体实现而言,首先通过音素识别器将语音信号转换为音素序列,然后根据音素序列提取 N-gram 单元统计量作为特征,最后根据这些统计特性建立每个语种的 N-gram 语言模型(Language Model,LM)。该方法在语种识别领域中被称之为音素识别器结合语言模型(Phone Recognizer followed by Language Model,PRLM) [3] [4]。

为了充分利用不同阶数的描述能力,克服语种中不同阶 N-gram 因语料过少而造成的稀疏性问题,研究者在语言模型的基础上,又提出了二叉决策树(Binary Tree,BT)模型。称为音素识别器结合二叉决策树(Phone Recognizer followed by Binary Tree,PRBT)方法。由于每个语种的音素单元不一致,因此语种的 N-Gram 差异在不同的语种音素识别器上反映的差异有所不同。那么采用多个不同语种的语音识别器,分别将同一语音段转换成不同语种音素集合下

的音素序列,然后在判决得分上对所有子系统进行融合。该方法称之为并行音素识别器 (Parallel Phone Rcognizer, PPR) 方法,相应的就有并行音素识别器结合语言模型(PPRLM)和并行音素识别器结合二叉树模型(PPRBT)。

之后,MIT 的研究者们认为传统的 1-best 识别序列易受识别精度的影响,丢失掉了许多次优路径信息,因此提出了利用词图(Lattice)代替最优识别序列来提取 N-gram 统计量的方法。

随着支持向量机模型(SVM) ^[5]的发展,研究者们又提出利用 N-gram 基元构建词袋矢量 bag-of-Ngram,然后利用 SVM 来构建模型的 PPRSVM 方法。由于 SVM 是区分性模型,较语言模型而言建模能力更强,并且 SVM 模型对于小样本情况鲁棒性更强,因此成为了目前基于音素识别器方法中的主流系统。在 SVM 之后,大量的研究工作都集中在如何解决 N-gram 的稀疏性以及 如何挑选出最具有区分性的 N-gram 的单元等问题。近年来,受全差异建模方法在基于声学特征的成功应用的启发,研究者们提出了利用 bag-of-Ngram 提取 i-vector 的方法,该方法能够将高维的 bag-of-Ngram 矢量变换到低维的表示空间中,从而降低分类器的建模难度,提升系统性能的目的。

3.2 基于底层声学特征的语种识别方法

基于底层声学特征的语种识别方法是利用底层声学特征所能够描述的声学单元的统计特性差异来对语种进行分类。由于该方法所需要的特征直接通过底层的谱参数得到,不需要音素识别器作为支撑,因此一直以来都是语种识别研究的热点。

第一个突破就是 2002 年提出的 SDC 特征^[6]结合混合高斯模型-通用背景模型(Gaussian Mixture Model-Universal Background Model,GMM-UBM)的方法。在这之后,基于 SDC 特征和 GMM 模型的改进方法不断涌现出来。为了克服底层声学特征易受说话人、信道、噪声以及 内容信息差异影响的问题,在特征域层面提出了抑制卷积信道噪声影响的倒谱域减均值 (Cepstral Mean Subtraction,CMS)、去掉说话人影响的声道长度规整(Vocal Tract Length Normalization,VTLN)、特征高斯化以及 RASTA 滤波等方法。

第二个突破就是区分性建模方法的引入。传统的 GMM-UBM 模型是一个典型的生成性模型,它并不能很好的对不同类别之间的易混部分进行分类。因此在 GMM 的基础上,研究者们分别提出了利用区分性训练准则最大互信息准则(Maximum Mutual Information,MMI)训练语种 GMM 模型的 GMM-MMI 方法,利用区分性的 SVM 模型来对对每段语音的 GMM 均值超矢量进行建模的 GSV-SVM 方法以及利用 GSV-SVM 方法反推语种 GMM 模型的 model pushing 方法。

第三个突破就是因子分析方法(Factor Analysis, FA)。该方法借鉴于说话人识别当中得到成功应用的联合因子分析方法(Jiont Factor Analysis, JFA),在底层声学空间中对信道噪声进行子空间建模,然后通过特征域的去噪或者模型域的补偿来去除噪声的影响。近年来,研究者们意识到构建的子空间中仍然包含着目标的有效分类信息,因此在此基础上提出了基于全差异空间建模的方法(Total Variability, TV),该方法围绕样本的 GMM 超向量与均值超向量之间的差异,将每个样本视为独立的个体,训练得到每个样本之间的全差异空间,然后得到样本之间差异的低维表示称之为 i-vector 之后通过线性区分性分析或者类内协方差规整等技术对i-vector 进行类内类间差异补偿和降维,再采用 SVM 或者快速余弦距离来进行建模。目前,TV^[7]方法(或者称为 i-vector 方法)因其低维的语音段表示以及良好的性能成为了语种识别领域的主流系统。

以下分5个点详细介绍上面提及的主流算法。

3.2.1 SDC 特征

SDC 主要是在底层谱参数特征 MFCC 或者 PLP 的基础上通过移位差分扩展而来。一个典型的 SDC 特征提取流程如图 3-1 所示。

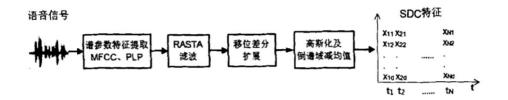


图 3-1 典型的 SDC 特征提取流程框图

首先对语音加窗提取其底层声学谱参数特征,在语种识别任务中一般提取 MFCC 特征或者 PLP 特征。在提取完谱参数特征后,采取 RASTA 滤波(Relative Spectral filtering)来抑制参数表示中非语音频谱部分的影响。对于提取出来的第 t 帧静态谱特征 N 维静态谱参数特征 c(t),其对应的第 k 个一阶差分矢量计算表达式为

$$\Delta c(t, k) = c(t + (k-1)P + d) - c(t + (k-1)P - d)$$
 (3.1)

此时,得到的 SDC 特征就是将静态特征和 k 个移位差分矢量 $\Delta c(t, k)$ 拼接起来,形成最终的 SDC 特征 x_t 。

$$\mathbf{x}_{t} = \begin{bmatrix} c(t) \\ \Delta c(t, 0) \\ \Delta c(t, 1) \\ \dots \\ \Delta c(t, k-1) \end{bmatrix}$$

$$(3.2)$$

一个典型的移位差分计算如图 3-2 所示,它的计算主要由 4 个参数 N-d-P-k 描述。其中 N 表示提取出来的静态参数特征维数,d 表示计算一阶差分的帧与参考帧的时移距离,P 表示参考帧的跳帧长度,i 表示参考帧的个数,由于其在每个参考帧下都会得到一个差分矢量,因此也表示为一阶差分矢量单元数目。

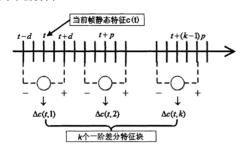


图 3-2 移位差分计算示意图

在得到 SDC 特征后,一般还采用倒谱域件均值(CMS)来去除信道的卷积噪声以及特征高斯化技术对语音的参数进行规整,这些技术就构成了目前 SDC 特征提取的标准流程。这样就得到了一段语音 s 的 D 维帧级(Frame-level)特征表示 $X=\{X_1,\ldots,X_{Tn}\}$,其中 T_s 表示语音段 s 的总帧数。

3.2.2 GMM-UBM 语种识别方法

UBM 其实就是一个大型的 GMM 模型,用来训练表示与说话人无关的特征分布。它的训练数据是某一信道下的所有人的语音数据,而不是想 target 模型只是反映某一个人的特征分布。说白了,只是一个大的 GMM,那么训练 UBM 也就是训练 GMM,所用算法采用的是 EM 算法。

GMM 中,从说话人语音抽出来的 D 维特征矢量对应的似然率可用 K 个高斯分量表示:

$$p(\mathbf{x} \mid \lambda) = \sum_{i=1}^{M} w_i p_i(\mathbf{x}).$$
(3.3)

其中是第 K 个高斯分量的权重, $\sum_{i=1}^{M} w_i = 1$

$$p_i(\mathbf{x}) = \frac{1}{(2\pi)^{D/2} |\Sigma_i|^{1/2}} \exp\left\{-\frac{1}{2} (\mathbf{x} - \mu_i)'(\Sigma_i)^{-1} (\mathbf{x} - \mu_i)\right\}.$$
(3.4)

所以,整个高斯模型可以用模型参数 $\mathbb{A} = \{w_i, \mu_i, \Sigma_i\}$, i=1,2...m 来表示。

SDC 和 GMM 模型的出现,给促进了基于底层声学特征语种识别方法。由于它不像 PR 方法那样对识别器有很强的依赖,建模方法的实现更加容易。由此,大量的研究者们开始致力于基于声学特征的语种建模方法研究,这期间区分性建模方法和因子分析方法的引入是两个最具影响力的进展。

3.2.3 GMM-MMI 语种识别方法

由语音识别中区分性训练的成功应用启发,研究者们开始将区分性训练准则引入到 GMM 模型的训练领域,其中基于最大互信息准则(MMI)的训练方法最为成功。最大互信息准则实质上是最大化训练数据真实类别的后验概率。假设训练集合语音段共有 N 句 S={s₁,..., s_n}, 对应的每句语音段提取出来的特征集合表示为 $X=\{X_1,\ldots,X_n\}$, 其中 $X_n=\{x_{n,1},\ldots,x_{n,Tn}\}$, 那么 MMI 准则的目标函数可以表示为

$$\mathcal{L}_{\text{MMI}}(\Lambda_l|\mathcal{X}) = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} \frac{p(\mathcal{X}_n|\Lambda_{l_n})p(l_n)}{\sum_{l} p(\mathcal{X}_n|\Lambda_l)p(l)} = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} p(\Lambda_{l_n}|\mathcal{X}_n)$$
(3.5)

其中 I_n 表示语音段 s_n 真实的语种标记, $p(\lambda_{ln} \mid X_n)$ 表示语音段 s_n 的属于真实类别 I_n 的后验概率,p(I)表示语种 I 的先验概率,一般而言认为语种的是先验是等概率的,因此一般可以忽略掉。

3.2.4 GSV-SVM 语种识别方法

高斯均值超矢量(GMM Super Vector, GSV)来源于 GMM-UBM。与 SVM 组成 GSV-SVM 模型,广泛用于语种及说话人识别 [©]。GSV 以 GMM 模型的均值(或者方差)超矢量作为输入特征序列,避免了直接使用带噪语音信号的特征参数,在实际应用中获得了更好的实验效果。

利用前文 GMM-UBM 模型,通过 MAP 自适应获得代表语音段的 GSV 特征。GMM 均值超矢量的计算过程如图 3-3:

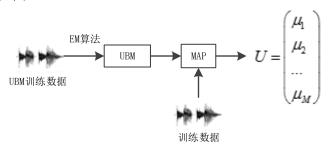


图 3-3 GSV 计算过程

MAP 自适应的过程,是根据目标语种的训练特征向量与 UBM 的匹配程度,将 UBM 的各个高斯混元向目标语种模型"拉近"的过程^{備误,未找到引用源:}。对于目标语种的训练数据 $O = (o_1, o_2, ..., o_T)$,首先计算 o_t 与 UBM 中每个高斯模型的匹配似然度,见式(3.6):

$$P(m \mid o_{t}, \lambda_{UBM}) = \frac{w_{m} P_{m}(o_{t} \mid \mu_{m}, \Sigma_{m})}{\sum_{i=1}^{M} w_{i} P_{i}(o_{t} \mid \mu_{i}, \Sigma_{i})}$$
(3.6)

然后利用 $P(m|o_t,\lambda_{UBM})$ 和 o_t 分别计算对混合权重、均值矢量和均方值的充分估计,

见式(3.7):

$$\begin{cases} n_{m} = \sum_{t=1}^{T} P(m \mid o_{t}, \lambda_{UBM}) \\ E_{m}(o) = \frac{o_{t}}{n_{m}} \sum_{t=1}^{T} P(m \mid o_{t}, \lambda_{UBM}) \\ E_{m}(o^{2}) = \frac{o_{t}^{2}}{n_{m}} \sum_{t=1}^{T} P(m \mid o_{t}, \lambda_{UBM}) \end{cases}$$
(3.7)

然后利用这些充分统计和修正因子对第m个高斯的参数进行修正,具体过程见式(3.8):

$$\begin{cases} -\frac{1}{w_{m}} = \left[a_{m}^{w} n_{m} / T + (1 - a_{m}^{w} n_{m}) w_{m}\right] \gamma \\ -\frac{1}{\mu_{m}} = a_{m}^{\mu} E_{m}(o) + (1 - a_{m}^{\mu}) \mu_{m} \\ -\frac{1}{\sigma_{m}} = a_{m}^{v} E_{m}(o^{2}) + (1 - a_{m}^{v}) (\sigma_{m}^{2} + \mu_{m}^{2}) - \mu_{m}^{-2} \end{cases}$$
(3.8)

其中, γ 为权重的规整因子,用来保证 w_m 的和为 1, a_m^v 、 a_m^u 、 a_m^v 为第 m 个高斯的权重、均值和方差的修正因子,见式(3.9):

$$a_m^{\rho} = \frac{n_m}{n_m + r^{\rho}}, \rho \in \{w, \mu, v\}$$
 (3.9)

其中, r^{ρ} 为常数,用来控制修正因子的变化尺度,一般取为 16。由于自适应语音不够长,无法准确描述每个高斯的权重和方差,MAP 过程中,一般只更新均值,权重和方差保持和原来的 UBM 模型一致。

3.2.5 I-vector 特征

语种语音的帧级局部特征 MFCC 作为 I-vector 特征提取步骤的前端输入。为了抑制信道噪声,对 MFCC 差分特征进行谱均值方差归一化处理(Cepstral Mean Variance Normalization, CMVN)。具体提取步骤如图 3-4 所示:

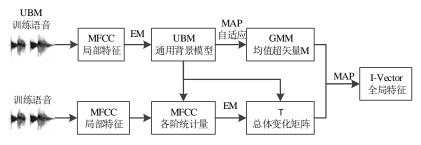


图 3-4 I-vector 特征提取流程图

首先利用部分训练数据通过期望最大化(Expectation Maximum, EM)得到 UBM。然后利用最大后验概率(Maximum A Posterior, MAP)自适应得到 GMM,根据 JFA 理论,重新定义 GMM 均值超矢量,见式(3.10):

$$M = m + Tw (3.10)$$

其中,M 表示 GMM 均值超矢量;m 表示一个与特定目标方言和信道都无关的超矢量,通常由 UBM 均值超矢量替代。全差异载荷矩阵(Total Variability Matrix)的估计是关键性环节:首先计算语音 MFCC 特征相对于 UBM 均值超矢量m 的零阶 N_c 、一阶 F_c^1 及二阶 F_c^2

统计量, 见式(3.11)、(3.12)、(3.13):

$$N_c = \sum_{t=1}^{L} P(c/y_t, \theta_{UBM})$$
 (3.11)

$$F_c^{\ 1} = \sum_{t=1}^{L} P(c/y_t, \theta_{UBM})(y_t - m_c)$$
 (3.12)

$$F_c^2 = \sum_{t=1}^{L} P(c/y_t, \theta_{UBM}) (y_t - m_c) (y_t - m_c)^T$$
(3.13)

其中c=1,2,...,C, m_c 与 $P(c/y_t,\theta_{UBM})$ 分别为 UBM 第c个高斯子分布的均值及后验概率。其次,利用各阶统计量,通过 EM 算法随机初始化全差异矩阵,在最大似然准则 (Maximum Likelihood, ML)下估计w (即 I-vector)的一阶和二阶统计量,见式(3.14)、(3.15):

$$E_s^1(w) = L_s^{-1} T^T \Sigma^{-1} F_s^1$$
 (3.14)

$$E_s^2(ww^T) = E_s^1(w)E_s^1(w^T) + L_s^{-1}$$
(3.15)

其中, L_s 是临时变量,具体表示见式(3.16):

$$L_{\rm s} = I + T^T \Sigma^{-1} N_{\rm s} T \tag{3.16}$$

 N_s 是由 N_c 作为主对角元拼接得到的矩阵, F_s^1 是由 F_c^1 直接拼接得到的矢量,I 是单位矩阵, Σ 是 UBM 的协方差矩阵。T 和 Σ 的更新见式(3.17)、(3.18):

$$\sum_{s} N_{s} T E_{s}^{2} (w w^{T}) = \sum_{s} F_{s}^{1} E_{s}^{1} (w)$$
(3.17)

$$\Sigma = N^{-1} \sum_{s} F_{s}^{2} - N^{-1} diag\{ \sum_{s} F_{s}^{1} E_{s}^{1}(w^{T}) T^{T} \}$$
(3.18)

其中, $N=\sum N_s$, F_s^2 由 F_c^2 进行矩阵拼接得到。上述步骤反复迭代 6~8 次后,近似认为T 和 Σ 收敛。假定 GMM 的高斯子分布数为C, MFCC 特征的维数为D, I-vector 的维数为K,那么超矢量M 和m 的维数是 $C \times D$,全差异空间T 就是 $CD \times K$ 的矩阵。I-vector

$$w = (I + T^{T} \Sigma^{-1} N_{c} T)^{-1} T^{T} \Sigma^{-1} F_{c}^{1}$$
(3.19)

通过 TV 法提取的 I-vector 特征整合了帧级局部特征 MFCC,以语音段为单位表征信息 且与语音段长度无关。

4 基于深度学习的语种识别方法

特征矩阵计算见式(3.19):

2006年,加拿大多伦多大学 Hinton 教授及其学生 Salakhutdinov 在项级学术刊物《科学》上发表文章提出深度神经网络模型的训练方法,掀起了深度学习在学术界及工业界的热潮。深度学习方法在语音识别、图像处理、机器翻译等领域广泛应用,各种深度网络改进算法也相继提出,为相关学术领域提供新的思路和模型,成为研究学者关注的热点。

特别是在语音识别领域, DNN 模型给处在瓶颈阶段的传统的 GMM-HMM 模型带来了巨

大的革新,使得语音识别的准确率又上了一个新的台阶,目前国内国外知名互联网企业(谷歌、讯飞以及百度等)的语音识别算法都采用的是 DNN 方法。

本节主要介绍近些年关于语种识别的一些方法,以及介绍其所用模型的优缺点。

4.1 DNN 模型

研究者们早在 2014 年就发现当提供大量训练数据时,使用 DNN 来解决自动语音识别 (LID) 任务中 Cavg 可高达 70%[24],具体实现网络结构如下图所示。

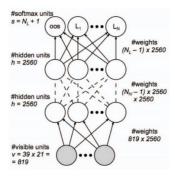


Fig. 1. DNN network topology

图 4-1 DNN network topology, 图来自[24]

除了将 DNN 用于语种的分类模型域,由 Maryam Najafian,Sameer Khurana,等人^[13]还利用 DNN 进行特征提取,知基于两个连续的深度神经网络(DNN)ASR 模型可提取 i-vector 特征,流程图如 4-2 所示,第一个 DNN 的输入包括从梅尔滤波器组获得的 23 个临界频带能量,第二个 DNN 的输入特征是从第一个 DNN 输出的 SSD 层。

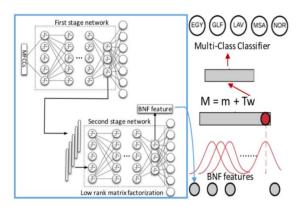


Figure 3: I-vector based DID system

图 4-2 DID 提取 i-vector 模型, 图来自[12]

4.2 RNN 模型

(1) RNN

在[14]中研究了端到端的 RNN 及其变种 LSTM, GRU 的语种识别。RNN 存在收敛问题,训练网络经常面临消失梯度和爆炸梯度问题的问题。传统的基于 RNN 神经结构的端到端 LID 系统如图 4-3 所示。

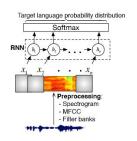


Figure 1: Design for an end-to-end LID system using RNN.

图 4-3 RNN 结构的端到端 LID 模型 图来自[14]

(2) LSTM

同样,在[15]中,研究者们也利用LSTM进行语种分类,LSTM网络结构如图4-4所示,其解决了梯度爆炸问题。

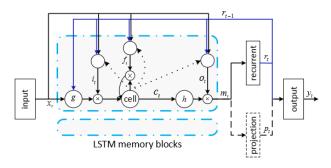


图 4-4 LSTM 模型 图来自[41]

随着近些年关注机制被大量应用于自然语言处理中,以及由于其基于大脑注意力模型原理被提出,会着重于重要的信息。相关关注机制的基于关注机制的端到端语种识别[16]也随及被提出,且实验结果比 RNN 明显有了提升。

(3) GRU

GRU 的性能可与 LSTM 相媲美,但其设计显着减少了要估算的参数数量^[41]。在整体性能方面,LSTM 的表现优于 GRU,准确率上表现的并不明显,而且 GRU 的计算效率更高。因此,我们使用 GRU 来构建更深层的架构,因为这个优点。

4.3 TDNN 模型

近期 TDNN 也被应用于语种辨识,取得的结果要优于 LSTM。该网络有结构多层,每层对特征有较强的抽象能力;有能力表达语音特征在时间上的关系;具有时间不变性;学习过程中不要求对所学的标记进行精确的时间定位以及通过共享权值,方便学习等优点。

4.4 CNN 模型

由 Maryam Najafian,Sameer Khurana 等人提出 CNN 进行语种识别^[12] ,Yu-Wen Lo, Yih-Liang Shen 等人提出了一种嵌入式 NN 用于语音处理的生成听觉模型^[18] 进行说话人识别都验证了 CNN 在语音分类问题的成功应用。

Yu-Wen Lo, Yih-Liang Shen 等人提出 CNN 模型可分为两个阶段^[18],第一阶段由一维卷积模拟的耳蜗过滤,第二阶段是由二维卷积模拟皮质过滤,如图 4-5 所示。

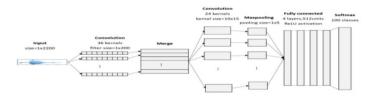


Fig. 2. Architecture of the proposed NN for speech processing on discriminative tasks.

图 4-5 CNN 应用于语种识别系统, 图来自[18]

最近,在[19],[20]中,研究者们在神经网络体系结构中采用时间平均 pooling 层 (TAP),利用 TAP 的优点,神经网络能够训练具有持续时间的输入段。基于此,研究者们 又提出了 CNN-LDE 系统^[21],该系统中将 CNN-TAP 系统中平均 pooling 层用 LDE 层替换,与简单的 TAP 不同,它依赖于可学习的字典,LDE 与 TAP 相比具有优越性和互补性。

以及分层思想的模型被 Saad Irtza, Vidhyasaharan Sethu 等人提出^[22],也给语种识别提供了一个新的发展方向。文献[22]论证了在分层框架中开发出现有的语言模型能够比非分层方法更好地拒绝未知语言。

Masschusetts 等人还提出了一种端到端的方言辨识,利用卷积神经网络可直接将原始波形直接映射相应的方言^[23]。

4.5 PTN 模型

由 Zhiyuan Tang 等人提出的 PTN 模型^[17]是一种由音素判别 DNN 产生的 phonetic 特征作为输入,而不是原始声学特征的 LSTM-RNN LID 系统。这个新模型类似于传统的 phonetic LID 方法,但这里的 phonetic 知识更丰富,它通过帧级判别训练可以学习短时语音信息且涉及由所有作用的音素信息。与传统的 Based-token 方法有所不同,首先,PTN 方法中的语音信息是帧级的,而在传统的 Based-token 的方法中,该信息是单元级的。因此,PTN 方法可以在更短的时间分辨率下表示语音属性。其次,传统的 based-token 的方法将语音信息表示为源自音素识别的序列,而 PTN 方法将语音信息表示为涉及由所有音素的信息的特征向量,因此表示更详细的语音信息。最后,传统的基于 token 方法的后端模型是基于离散token 的 n-gram LM 并且使用最大似然(ML)标准训练,而 PTN 方法的后端模型是 RNN。总之,PTN 利用 DNN phonetic 特征和强大的 LSTM 模型来获取区分语种信息属性。PTN 方法令许多 LID 研究人员重新认识到语音时间信息在语种识别中非常有价值。流程图如图 4-6 所示。

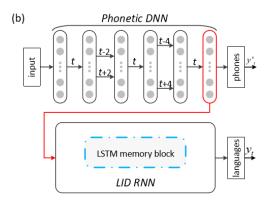


图 4-6 PTN LID 系统框架, 图来自[17]

5 实验与结果

5.1 运行 Ire-baseline 基线遇到的问题

(1) 数据准备(AP17-OLR)

在本语种辨识的基线系统中需要准备训练集与测试集并放置于 data/{train,test}中,其中需要手动创建的文件包括: wav.scp, utt2lang, spk2utt 和 utt2spk。在数据准备阶段遇到的问题是不知道 utt2lang 文件的内容,从一开始以为此文件与语音识别中 lang 文件相关到最终的正确认知及是话语与语种相对应文件走了很多弯路,以下写出 utt2lang 的文件形式:

utt1 language1 utt2 language2 ect

(2) LSTM 基线

在运行基线中 lstm 网络部分时遇到 srand=None 造成参数类型不正确(srand 应为整数),出现此问题的原因是脚本 steps/nnet3/train_raw_rnn.py 的第 379 行所示代码中common_train_lib.prepare_initial_network(args.dir, run_opts, args.input_model)缺少参数srand。解决方法为将其改为 common_train_lib.prepare_initial_network(args.dir, run_opts, args.srand, args.input_model)及添加 srand 参数的传递。

5.2 脚本介绍

5.2.1 run_ivector.sh

写在前面的话: Computer_Cavg.sh 比 17 年要简要很多很多,减少了自己配置语种的关键词等信息。

- (1) local/prepare_trials.py: 准备 trials 文件,此文件用于最后的余弦打分。
- (2) steps/make_mfcc.sh: 提取 mfcc 特征 lid/compute_vad_decision.sh: 进行端点检测
- (3) lid/train_diag_ubm.sh lid/train full ubm.sh: 训练 UBM
- (4) lid/train_ivector_extractor.sh: 训练 i-vector 提取器
- (5) lid/extract_ivectors.sh: 提取 i-vector
- (6) 改进:

对 i-vector 进行 lda 对 i-vector 进行 plda

(7) 余弦距离进行打分(eer 与 cavg) 对 i-vector、lda-ivector 与 plda-ivector 三种方法分别进行余弦距离打分。

5.2.2 run_nnet.sh

- (1) local/prepare trials.py: 准备 trials 文件,此文件用于最后的余弦打分。
- (2) steps/make fbank.sh: 提取 fbank 特征
- (3) local/lang ali.py: 将每个话语与语种的关键词(整形)之间进行一一对应。
- (4) 神经网络辨识部分

tdnn

Istm

(5) 余弦距离进行打分(eer 与 cavg) 对 tdnn、lstm 两种方法分别进行余弦距离打分。

5.3 基线运行结果

5.3.1 参数配置

数据集: AP17-OLR num_gauss=1024

ivector_dim=400 lda_dim=9 covar_factor=0.1

5.3.2 结果

5.4 提升

5.4.1 SVM

在近年来神经网络火热之前,SVM一直是明星算法。它是一种典型的具有区分性的建模方法。由以下测试结果可知,用i-vector特征结合核函数为rbf的SVM效果最佳。

Task SVM: test on original length
----test set: ap17-olr test_all

TODO

LID system	Cavg		EER%
i-vector + linerSVM	0.0502		4.37
i-vector + polySVM	0.0398		4.14
i-vector + rbfSVM	0.0353	1	3.41
i-vector + lda + linerSVM	0.0403		3.94
i-vector + lda + polySVM	0.0436		4.04
i-vector + lda + rbfSVM	0.0416		3.90

5.4.2 PTN (phonetic temporal neural)

文献《Phonetic Temporal Neural Model for Language Identification》[]中提出一种用于语种辨识的 PTN 方法,识别率相对于 Istm 有较大的提升,并证明了语种辨识中语音的长时信息比原始声学特征信息更有利。论文还指出 PTN 方法显著优于现有的声学神经模型,在短话语和嘈杂条件下甚至优于传统的 i-vector 方法。以下表格记录了实验结果,所示结果符合论文结论。

	:			
LID system:	PTI	N		
test set		Cavg		EER%
test_all test_1s	•	0.0692 0.0775	•	

依据论文中介绍可知模型域是基于 LSTM 网络上的,所以在本实验中 PTN 模型框架是在 local/nnet3/run_lstm.sh 上进行修改的。

5.5 改进

5.5.1 CNN

大量研究者们已经证明卷积神经网络(CNN)模型对于许多语音和语言处理应用是有效的^[12]。于是将先前参加科大讯飞方言辨识完成的基于 CNN 的方言辨识系统(本地测试 acc 为 83%)应用于本次语种识别中,该模型输入为 MFCC,FBANK 或者语谱图,网络结构为 4 层 1-d CNN、一层全局 pooling 层以及 2 层全连接层最后用 softmax 进行判别。但实验结构并不如意,可能原因,参数没调节好,也可能网络结构不适合语种辨识系统。

Task CNN1: test	on original length			
test set: ap17-olr test_all				
LTDt	Carra EED9/ ACC9/			
LID system	Cavg EER% ACC%			
CNN	TODO 53%			

5.5.2 Phonetic-based CNN

语音 phonetic 特征表示比声学特征更高水平的信息[17],因此在噪声和信道方面更加不变。基于此特征以及 CNN 的局部性提出 Phonetic-based CNN 语种辨识系统。

```
Task CNN2: test on original length

test set: ap17-olr test_all

LID system | Cavg | EER% | ACC%

Phonetic-based CNN| TODO | TODO
```

6 总结

通过这两周对语种识别方向进行大量文献的阅读,对语种识别有了新的认识,同时也对 科研有了新的认识。前段时间参加科大方言辨识初赛也发现由于前期读文献太少而引起了除 了改参数没有其它想法的局限。在接下来的时间还会继续跟进最新论文看,读,想。

参考文献

- [1] R. G. Leonard, G. R. Doddington. Automatic Language Identification[R]. TEXAS INSTRUMENTS INC DALLAS, 1974
- [2] Y. K. Muthusamy. A segmental approach to automatic language identification[D]. Jawaharlal Nehru Technological University, 1993
- [3] M. A. Zissman, E. Singer. Automatic language identification of telephone speech messages using phoneme recognition and n-gram modeling[C]. Acoustics, Speech, and Signal Processing, 1994. ICASSP-94., 1994 IEEE International Conference on. IEEE, 1994, 1: I/305-I/308 vol. 1
- [4] M. A. Zissman. Comparison of four approaches to automatic language identification of telephone speech[J]. IEEE Transactions on Speech and Audio Processing, 1996, 4(1): 31
- [5] C. Cortes, V. Vapnik. Support vector machine[J]. Machine learning, 1995, 20(3): 273-297.
- [6] P. A. Torres-Carrasquillo, Singer E, Kohler M A, et al. Approaches to Language Identification Using Gaussian Mixture Models and Shifted Delta Cepstral Features, 2002[C]. ISCA.
- [7] Dehak N, Kenny P, Dehak R, et al. Front-end factor analysis for speaker verification[J]. IEEE Transactions on Audio, Speech, and Language Processing, 2011, 19(4): 788-798.
- [8] Campbell W M, Sturim D E, Reynolds D A. Support vector machines using GMM supervectors for speaker verification[J]. IEEE signal processing letters, 2006, 13(5): 308-31
- [9] Raffel C, Ellis D P W. Feed-forward networks with attention can solve some long-term memory problems[J]. arXiv preprint arXiv:1512.08756, 2015.
- [10] Hinton G E, Salakhutdinov R R. Reducing the dimensionality of data with neural networks[J]. science, 2006, 313(5786): 504-507.
- [11] Mounika K V, Sivanand Achanta L H R, Suryakanth V G, et al. An Investigation of Deep Neural Network Architectures for Language Recognition in Indian Languages[J]. Interspeech 2016, 2016: 2930-2933.
- [12] Maryam Najafian, Sameer Khurana, Suwon Shon,et al. Exploiting convolutional neural networks for phonotactic based dialect identification[J]. Iccasp 2018
- [13] A Lozano-Diez, O Plchot, P MateJka, et al. Dnn Based Embeddings for Language Recognition
- [14] Trong T N, Hautamäki V, Lee K A. Deep language: a comprehensive deep learning approach to end-to-end language recognition[C]//Odyssey: the Speaker and Language Recognition Workshop. 2016.
- [15] A. Hanani, A. Qaroush, and S. Taylor, "Classifying ASR transcriptions according to Arabic dialect," VarDial 3, p. 126, 2016.
- [16] Geng W, Wang W, Zhao Y, et al. End-to-End Language Identification Using Attention-Based Recurrent Neural Networks[C]//INTERSPEECH. 2016: 2944-2948.
- [17] Tang Z, Wang D, Chen Y, et al. Phonetic temporal neural model for language identification[J]. IEEE/ACM Transactions on Audio, Speech, and Language Processing, 2018, 26(1): 134-144.
- [18] SHEN Y I H L, Lo Y W, Shen Y L, et al. A generative auditory model embedded neural network for speech processing[J]. 2018.
- [19] L. Chao, M. Xiaokong, J. Bing, L. Xiangang, Z. Xuewei, L. Xiao, C. Ying, K. Ajay, and Z. Zhenyao, "Deep speaker: an end-to-end neural speaker embedding system," 2017.
- [20] D. Snyder, P. Ghahremani, D. Povey, D. Garcia-Romero, Y. Carmiel, and S. Khudanpur, "Deep neural network-based speaker embeddings for end-to-end speaker verification," in SLT 2017, pp. 165–170.
- [21] Cai W, Cai Z, Zhang X, et al. A novel learnable dictionary encoding layer for end-to-end language identification[J]. arXiv preprint arXiv:1804.00385, 2018.
- [22] Irtza S, Li H, Sethu V, et al. END-TO-END HIERARCHICAL LANGUAGE IDENTIFICATION SYSTEM[J]. framework, 2018, 5: 6.

- [23] Shon S, Ali A, Glass J. Convolutional Neural Networks and Language Embeddings for End-to-End Dialect Recognition[J]. arXiv preprint arXiv:1803.04567, 2018.
- [24] LópezMoreno, Ignacio, GonzálezDomí nguez, Javier, Oldrich P , et al. Automatic language identification using deep neural networks[C]// IEEE International Conference on Acoustics. IEEE, 2014.

写于 2018 年 8 月