VOID SETUP (ΤΡΕΧΕΙ ΜΙΑ ΦΟΡΑ)

ΑΡΧΙΚΟΠΟΙΗΣΗ ΣΕΙΡΙΑΚΗΣ ΕΠΙΚΟΙΝΩΝΙΑΣ

horizontal SERVO.attach PIN

vertical SERVO.attach PIN

ΧΡΗΣΙΜΟΠΟΙΗΣΗ SERVO ΒΙΒΛΙΟΘΗΚΗΣ

ΚΑΘΟΡΙΣΜΟΣ PIN ΓΙΑ ΚΑΤΩ-HORIZONTAL SERVO ΚΑΙ FEEDBACK ANALOG PIN ΚΑΙ ΟΡΙΑ-LIMITS SERVO

ΚΑΘΟΡΙΣΜΟΣ PIN ΓΙΑ ΠΑΝΩ-VERTICAL SERVO ΚΑΙ FEEDBACK ANALOG PIN ΚΑΙ ΟΡΙΑ-LIMOTS SERVO

ΚΑΘΟΡΙΣΜΟΣ ANALOG PIN ΓΙΑ LDR SENSOR

**ΔΙΑΒΑΣΜΑ ΑΠΟ LDR SENSORS ΚΑΙ ΥΠΟΛΟΓΙΣΜΟΣ ΜΕΣΩΝ ΤΙΜΩΝ LDR ,ΠΑΝΩ-ΚΑΤΩ ΚΑΙ ΔΕΞΙΑ ΑΡΙΣΤΕΡΑ**

ΕΑΝ ΟΙ ΔΕΞΙΟΙ-ΑΡΙΣΤΕΡΟΙ ΑΙΣΘΗΤΗΡΕΣ ΕΧΟΥΝ ΜΕΓΑΛΥΤΕΡΗ ΔΙΑΦΟΡΑ ΑΠΟ ΤΗΝ ΕΠΙΤΡΕΠΟΜΕΝΗ

**↓**

ΚΑΤΕΓΡΑΨΕ ΓΩΝΙΕΣ

ΥΨΟΣ-ΑΖΙΜΟΥΘΙΟ

ΕΑΝ ΟΙ ΠΑΝΩ- ΚΑΤΩ ΑΙΣΘΗΤΗΡΕΣ ΕΧΟΥΝ ΜΕΓΑΛΥΤΕΡΗ ΔΙΑΦΟΡΑ ΑΠΟ ΤΗΝ ΕΠΙΤΡΕΠΟΜΕΝΗ

**↓**

ΚΑΤΕΓΡΑΨΕ ΓΩΝΙΕΣ

ΥΨΟΣ-ΑΖΙΜΟΥΘΙΟ

ΕΑΝ ΠΑΝΩ>ΚΑΤΩ

VERT.SERVO ΠΑΝΩ

ΑΛΛΙΩΣ ΕΑΝ ΚΑΤΩ >ΠΑΝΩ

VERT.SERVO ΚΑΤΩ

VERT,SERVO ΚΑΤΩ

ΕΑΝ ΔΕΞΙΟΙ>ΑΡΙΣΤΕΡΟΙ

HORIZ.SERVO ΔΕΞΙΑ

ΑΛΛΙΩΣ ΕΑΝ ΑΡΙΣΤΕΡΟΙ>ΔΕΞΙΟΙ

HORIZ.SERVO ΑΡΙΣΤΕΡΑ

VOID LOOP (ΕΠΑΝΑΛΑΜΒΑΝΟΜΕΜΗ ΛΟΥΠΑ)

MAP-ΧΑΡΤΗΣ ΠΟΥ ΠΡΟΕΚΥΨΕ ΜΕΤΑ ΑΠΟ CALIBRATION Α)ΓΙΑ ΑΖΙΜΟΥΘΙΟ-AZIMUTH

,, Β)ΓΙΑ ΥΨΟΣ-ALTITUDE

**ΑΡΧΗ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΟΣ**