

Exercícios de Física Computacional

(Parte 5)

Mestrado em Engenharia Física-Tecnológica (MEFT)

Rui Coelho

Departamento de Física do Instituto Superior Técnico

Ano Lectivo: 2019-20

rui.alves.coelho@tecnico.ulisboa.pt

versão: 1 de Outubro de 2019

5. Sistemas de Equações Lineares

Exercício 41. (*adaptado de Barão 2016*) A definição de uma matriz é mais facilmente implementável usando uma classe que armazene os elementos lineares da matriz, linha ou coluna. Neste problema pretende-se desenvolver a classe **Vec** (semelhante ao *vector* container) que depois posteriormente poderá ser usada como objecto na manipulação de matrizes. A declaração da classe que se segue mostra os data members que esta deve possuir:

```
class Vec {
public:
    ...//many methods to come...
private:
    int N; //number of elements
    double *entries; // pointer to array of doubles
};
```

Proceda-se então à implementação dos métodos da classe num ficheiro *Vec.cpp* e às respectivas declarações num ficheiro *Vec.h*, de forma a que a classe possa realizar as operações que se enunciam de seguida:

i. Possuir **construtores** que nos permitam a construção dos vectores usando as seguintes formas (a utilizar no programa *main.cpp*):

```
Vec v1(10); //array with 10 values set to zero
Vec v2(10,5.); //array with 10 values set to 5.

double a[]={1.2, 3.0, 5.4, 5.2, 1.0};
Vec v3(5,a); //array with 5 values given by "a" pointer
Vec v4(v3); //define a vector by using another one
```

ii. Existir um método *SetEntries* de forma a permitir (re)definir um objecto *Vec* de **n**-elementos, com o conteúdo de um array

```
void SetEntries (int n, double*);
```

Para testar este método *SetEntries*, inclua no programa *main.cpp*, a seguir ao teste dos construtores, código onde copie o conteúdo de uma matriz **CM** para um array **cv** de objectos *Vec*

```
// matrix 5x5
double CM[][5] = {...};
//array of Vec's for storing matrix rows
Vec cv[5];
//copy rows as arrays into Vecs
for (int i=0; i<5; i++) {
    cv[i].SetEntries(...);
}
```

Utilize como teste a seguinte matriz **CM**

$$CM = \begin{bmatrix} 1.0 & 7.0 & 5.0 & 3.0 & -3.0 \\ 5.0 & 2.0 & 8.0 & -2.0 & 4.0 \\ 1.0 & -5.0 & -4.0 & 6.0 & 7.6 \\ 0.0 & -5.0 & 3.0 & 3.2 & 3.3 \\ 1.0 & 7.0 & 2.0 & 2.1 & 1.2 \end{bmatrix}$$

ii.1 Desenvolva também uma classe auxiliar *FCTools* com métodos dedicados que permitam ler matrizes a partir de ficheiro ASCII:

```
class FCTools {
public:
    vector<string> ReadFile2String(string); //file name, returns lines
    vector<Vec> ReadFile2Vec(string); //file name, returns vectors of Vec's
    Vec* ReadFile(string); //file name, returns pointer to array of Vec's
};
```

Para facilitar a implementação dos métodos de leitura, pode chamar um dos métodos na implementação dos restantes dois. Recorde os conhecimentos adquiridos na leitura de ficheiros e.g. `getline`, `stringstream`, ...

Teste estes métodos no *main.cpp* a ler a mesma matriz **CM** a partir do ficheiro *matrix.txt*.

ii.2 Usando um dos métodos anteriores e a matriz **CM** lida de *matrix.txt*, adicione agora ao código *main.cpp* uma secção onde faça o histograma 2D preenchido com as entradas da matriz.

```
// instantiate 2-dim histogram
TH2F *h2 = new TH2F(...);
// fill histogram with matrix values
for (int i=0; i<...) { //loop on rows
    for (int j=0; j<...) { loop on columns
        h2->Fill(i,j,cv[i].At(j));
    }
}
```

iii. Existir overloading de métodos (com testes dedicados no *main.cpp*) para:

- Igualar dois vectores (=)
- Somar dois vectores (+, +)
- Subtrair dois vectores (-, -)
- Aceder a um elemento *i* do vector através de *v[i]*
- Poder fazer o negativo (-) ou o positivo (+) do vector
- Multiplicar dois vectores (*a[i] = b[i]*c[i]*)
- Multiplicar um vector por um escalar (*a[i] = b[i]*c*)

iv. Existir métodos (com testes dedicados no *main.cpp*):

- *size*: obter a dimensão do vector
- *dot*: fazer o produto interno com outro vector
- *Print()*: imprimir o conteúdo de um vector
- *void swap(int,int)*: trocar a ordem de dois elementos do vector

Exercício 42 : (adaptado de *Barão 2016*) Neste problema iremos utilizar a classe `Vec` para manipular a matriz **CM** dada no problema anterior. Escreva um programa **main.cpp** onde realize as seguintes acções:

a) Leia a matrix **CM** a partir do ficheiro *matrix.txt*.

b) Obtenha um objecto `Vec` que resulte da multiplicação da constante 5 pela 2ª linha de **CM** i.e.
`Vec line=5*cv[1];`

c) Obtenha uma nova matriz **D** sob a forma de um array de 5 objectos `Vec`, que resulte da seguinte operação entre as duas primeiras linhas da matriz **CM**

$$L_2 \leftarrow L_2 - \frac{CM_{21}}{CM_{11}} L_1$$

d) Multiplique as duas primeiras linhas da matriz **CM** e obtenha um novo objecto `Vec` com o resultado.

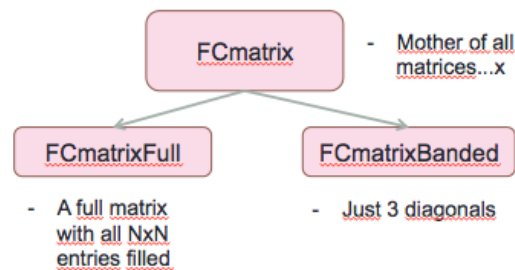
e) Após implementar a função

```
void swap(Vec &, Vec &)
```

que troca o conteúdo de dois vectores `Vec`, utilize esta função para trocar linhas da matriz **CM**. Por exemplo, troque a 4ª linha com a 5ª linha da matriz.

Exercício 43 : (adaptado de *Barão 2016*) O armazenamento e manipulação de matrizes pode ser feito com o auxílio de uma classe genérica de base **FCmatrix** e de classes derivadas que tenham em conta as particularidades dos conteúdos das matrizes. Existem matrizes que necessitam de um armazenamento integral (**FCmatrixFull**) de todos os elementos e outras matrizes que possuam estruturas em banda como por exemplo as matrizes tridiagonais (**FCmatrixBanded**).

5



a) Requisitos/descrição da classe base **FCmatrix:**

```

class FCmatrix {
public:
    //constructors
    FCmatrix();
    FCmatrix(double** fM, int fm, int fn); //matrix fm x fn given from pointer of pointers
    FCmatrix(double* fM, int fm, int fn); //matrix fm x fn given as single pointer (what length ?!)
    FCmatrix(vector<Vec>); //matrix fm x fn given as vector of Vec

    // operators
    virtual Vec& operator[] (int) = 0; //get a row by giving index inside []

    // methods
    virtual int Get_nRows() const = 0; //number of rows of M
    virtual int Get_nCols() const = 0; //number of columns of M
    virtual Vec GetRow(int i) const = 0; // retrieve row i
    virtual Vec GetCol(int i) const = 0; // retrieve column i
  
```

```

virtual double Determinant() const = 0;

// in row-i, return column-index of max element (in absolute value)
virtual int GetRowMax(int i=0) const = 0;
// in column-j, return row-index (>=j) for which relative amplitude of  $M_{ij}$  on the row is highest.
virtual int GetColMax(int j=0) const = 0; //

virtual void Print() const; //print e.g. row by row (GetRow to the rescue...)

protected:

vector<Vec> M; //the matrix is a vector of Vec objects...
string classname; //give the class a name...
};

```

b) Requisitos/descrição da classe derivada *FCmatrixFull* (incompletos):

```

class FCmatrixFull : public FCmatrix {

public:

// constructors
FCmatrixFull();
FCmatrixFull(double** fM, int fm, int fn);
FCmatrixFull(double* fM, int fm, int fn);
FCmatrixFull(vector<Vec>);

// copy constructor
FCmatrixFull(const FCmatrixFull&);

// operators
FCmatrixFull operator=(const FCmatrix &); // equal 2 matrices of any kind
FCmatrixFull operator+(const FCmatrix &) const; // add 2 matrices of any kind
FCmatrixFull operator-(const FCmatrix &) const; // sub 2 matrices of any kind
FCmatrixFull operator*(const FCmatrix &) const; // mul 2 matrices of any kind
FCmatrixFull operator*(double lambda) const; // mul matrix of any kind by scalar
Vec operator*(const Vec &) const; // mul matrix by Vec
...
// virtual inherited
...
Vec GetRow(int i) const; // retrieve row i
Vec GetCol(int i) const; // retrieve column i
...
// swap 2 given rows in the matrix...
void swapRows(int,int);

};

```

c) Teste as classes desenvolvidas realizando um programa *main.cpp* que manipule as seguintes matrizes:

$$A = \begin{bmatrix} 8 & -2 & 1 & 4 \\ 3 & 1 & -3/2 & 5 \\ 1/2 & 0 & 3 & 3 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 1 & 8 & -1/2 \\ 5/2 & 6 & 2 \\ 3 & 4 & 5 \end{bmatrix}$$

```

int main() {
// build matrices
A[][4] = {...};
B[][3] = {...};
// build objects
FCmatrixFull MA...
FCmatrixFull MB..

// use operators
double a=2.5;
FCmatrixFull MC(a*MA); //copy constructor and operator* (constant x Matrix)

```

```

    FCmatrixFull MD(MA*MB);
    // print
    MC.Print();
    MD.Print();
    // other methods
    MD.Determinant();
    MC.swapRows(1,2);
    MC.Print();
}

```

Exercício 44 : (*adaptado de Barão 2016*) Para a resolução de sistemas de equações é conveniente definirmos a classe EqSolver que possua os diferentes métodos de solução.

a) Definamos então a classe EqSolver, que implemente os diferentes algoritmos de resolução do sistema.

```

class EqSolver {
public:
    EqSolver();
    EqSolver(const FCmatrixFull&, const Vec&); // matriz M e vector de constantes
    ...
    // set
    void SetConstants(const Vec&);
    void SetMatrix(const FCmatrixFull&);
    ...
    //eliminação de Gauss:
    //resolução do sistema pelo método de eliminação de Gauss
    Vec GaussEliminationSolver();
    //Resolucao pelo metodo Doolittle LU (A=LU)
    Vec LUdecompositionSolver_Doolittle();
    //Tridiagonal system by Thomas algorithm
    Vec TridiagonalSolver();

private:
    /* return triangular matrix and changed vector of constants */
    void GaussElimination(FCmatrixFull&, Vec&);
    //decomposição Doolittle LU com |L|=1
    FCmatrixFull * LUdecomposition_Doolittle(FCmatrixFull&);
    Vec TridiagonalThomas(FCmatrixBanded &, Vec &);
    FCmatrixFull M; //matriz de coeffs
    ...
    Vec b; //vector de constantes
    ... //some bookkeeping members maybe ?!
};

```

b) Resolva os seguintes sistemas de equações lineares pelos vários métodos:

$$\begin{array}{ll}
 \text{i.} \quad \begin{bmatrix} 4 & -2 & 1 \\ -2 & 4 & -2 \\ 1 & -2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 11 \\ -16 \\ 17 \end{bmatrix} & \text{iii.} \quad \left[\begin{array}{cccc|c} -2 & 1 & & & 1 \\ 1 & -2 & 1 & & 2 \\ & 1 & -2 & 1 & 3 \\ & & 1 & -2 & 4 \\ & & & 1 & -2 & 5 \end{array} \right] \\
 \\
 \text{ii.} \quad \left[\begin{array}{ccc|c} 2 & -2 & 6 & 16 \\ -2 & 4 & 3 & 0 \\ -1 & 8 & 4 & -1 \end{array} \right] &
 \end{array}$$