

Exercícios de Física Computacional

(Parte 7)

Mestrado em Engenharia Física-Tecnológica (MEFT)

Rui Coelho

Departamento de Física do Instituto Superior Técnico

Ano Lectivo: 2019-20

rui.alves.coelho@tecnico.ulisboa.pt

versão: 1 de Outubro de 2019

7. Derivação, Integração e Raízes

Exercício 49. Para o cálculo de derivadas numericamente, pretendemos definir primeiro uma classe de base **Func1D**. Esta classe **Func1D**, é definida conforme indicado no *header* file abaixo

```
class Func1D{
public:
    Func1D(TF1* ff=NULL);
    ~Func1D();
    void SetFunc(TF1*);

    TF1* GetFunc() const;
    void Draw();
    double Evaluate(double x);
protected:
    TF1* F;
    static int Nplots;
};
```

a) Implemente os métodos da classe classe. Pode (e *deve*) código *semelhante* ao usado para a classe **Interpolator** no que diz respeito ao método *Draw*.

b) Para testar a classe, elabore um programa *main* onde defina um objecto da classe **Func1D** com a função $f(x)=\cos(x)$ no intervalo $[-2,2]$, mostre o gráfico no écran e crie o respectivo ficheiro com o gráfico ("**func1d.eps**").

Exercício 50. Vamos agora então definir e implementar uma classe **Derivator**, que deriva da classe **Func1D**. A definição apresenta-se abaixo.

```
class Derivator: public Func1D {
public:
    Derivator(TF1 *f=NULL);
    ~Derivator();

    double Deriv_1(double x, double h, int type=0);
    double Deriv_2(double x, double h, int type=0);
    double Deriv_3(double x, double h, int type=0);
    double Deriv_4(double x, double h, int type=0);
};
```

- a) Implemente os métodos da classe. Os input h e $type$ são, respectivamente, o incremento usado no cálculo da derivada e o *tipo* de método usado i.e. central (0), forward (1) e backward (2).
- b) Teste agora a sua classe **Derivator** usando como função a *mesma* usada no Exercício 49. Crie o gráfico da derivada no intervalo $[-2,2]$ e o respectivo ficheiro **derivator_func1d.eps**. *Não é necessário que a derivada de $f(x)$ seja também ela um objecto da classe Func1D* (pode porém tentar implementar tal funcionalidade)

Exercício 51 : Dando um passo adiante, pretendemos agora implementar a classe Integrator cuja definição se mostra abaixo:

```
class Integrator: public Func1D {
public:
    Integrator(double xbeg=0, double xend=0, TF1* func=NULL) :
        x0(xbeg), x1(xend), Func1D(func) {}
    ~Integrator() {}
    void SetBoundaries(double x_0,double x_1);
    void TrapezoidalRule(int n, double& result, double& error);
    void SimpsonRule(int n, double& result, double& error);

protected:
    double x0;
    double x1;
};
```

- Implemente os **métodos** da classe para permitir o **cálculo** de **integrais** e estimativa do seu respectivo **erro** numérico. Os limites de integração são dados pelos membros **x0** e **x1**. Podem ser dados não só no construtor mas também através do método *SetBoundaries*.
- Para testar a sua classe e métodos, elabore um programa *main* (ou então use e extenda o do exercício anterior) para calcular o integral (e respectivo erro)

$$I = \int_0^{\pi/2} \cos(x) dx$$

Note que para estimar o erro do integral poderá (terá) que utilizar as derivadas implementadas na classe do exercício anterior...

Exercício 52 : (*adaptado de Barão 2016*). O *ponto de Lagrange* é o local entre a Terra e a Lua onde um satélite aí colocado, possuirá uma órbita em sincronia total com a Lua. Do ponto de vista da dinâmica, nesse ponto o balanço das forças gravíticas da Terra e da Lua produzem uma força resultante que assegura a manutenção do satélite na órbita. Assumindo órbitas circulares, a distância radial (**r**) a partir do centro da Terra a que se encontra o satélite, obedece à seguinte equação:

$$\frac{GM_{Earth}}{r^2} - \frac{GM_{Moon}}{(R-r)^2} = \omega^2 r$$

onde ω é a velocidade angular do satélite e da Lua, R distância Terra-Lua e as massas da Terra e Lua dadas por M_{Earth} e M_{Moon} .

Construa um programa em C++, utilizando **vários métodos de determinação de raízes**, para calcular numericamente o raio orbital **r**.