

**例 1:** 已知:  $t_0 = 0$ ,  $x_0 = 0$ ,  $v_0 < 0$

求: 初相位  $\varphi_0 = ?$

解:  $0 = A \cos \varphi_0 \Rightarrow \varphi_0 = \pm \frac{\pi}{2}$

$$(-\pi \leq \varphi_0 < \pi)$$

$$x = A \cos(\omega t + \varphi_0)$$
$$v = -\omega A \sin(\omega t + \varphi_0)$$

$$\because v_0 = -A\omega \sin \varphi_0 < 0$$

$$\therefore \sin \varphi_0 > 0, \text{ 取 } \varphi_0 = \frac{\pi}{2}$$

$$x = A \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$


## 二、简谐振动的运动学特征

**例 2:** 一沿  $x$  轴作简谐振动的弹簧振子，振幅为  $A$ ，周期为  $T$ ，振动方程用余弦函数表示，如果该振子的初相为  $\frac{4}{3}\pi$ ，则  $t_0=0$  时，质点的位置在：

(A) 过  $x = \frac{1}{2}A$  处，向负方向运动；

(B) 过  $x = \frac{1}{2}A$  处，向正方向运动；

(C) 过  $x = -\frac{1}{2}A$  处，向负方向运动；

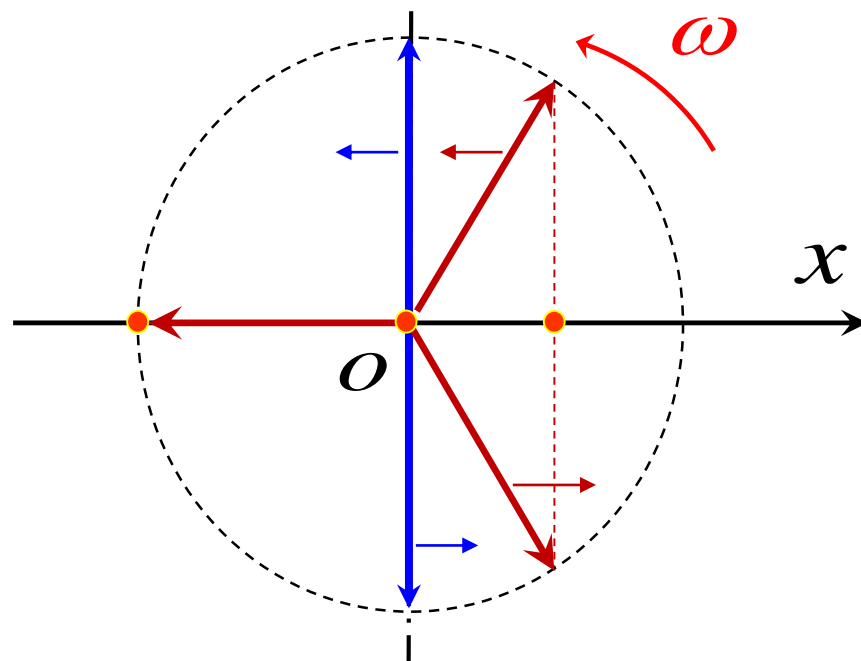
 (D) 过  $x = -\frac{1}{2}A$  处，向正方向运动。

**例 3:** 一质点做沿  $x$  轴作简谐振动,  $t_0=0$  时的运动状态如下:

- 1) 位于负最大位移处;
- 2) 经过平衡位置向  $x$  轴的负方向运动;
- 3) 经过平衡位置向  $x$  轴的正方向运动;
- 4) 经过  $1/2$  最大位移处且向  $x$  轴的正方向运动。

**求:** 用旋转矢量法确定各种情况下的初相。  $0 \leq \varphi_0 < 2\pi$

- 解:**
- 1)  $\varphi_0 = \pi$
  - 2)  $\varphi_0 = \frac{1}{2}\pi$
  - 3)  $\varphi_0 = \frac{3}{2}\pi$
  - 4)  $\varphi_0 = \frac{5}{3}\pi$



例 4: 一质点沿  $x$  轴作简谐振动, 其简谐运动方程为:

$$x = 0.20 \cos(\pi t + \frac{\pi}{3}) \text{ (m)},$$

求: 由初始状态  $t_0=0$  运动到  $x = -0.10\text{m}$  位置处所需最短时间。

解:

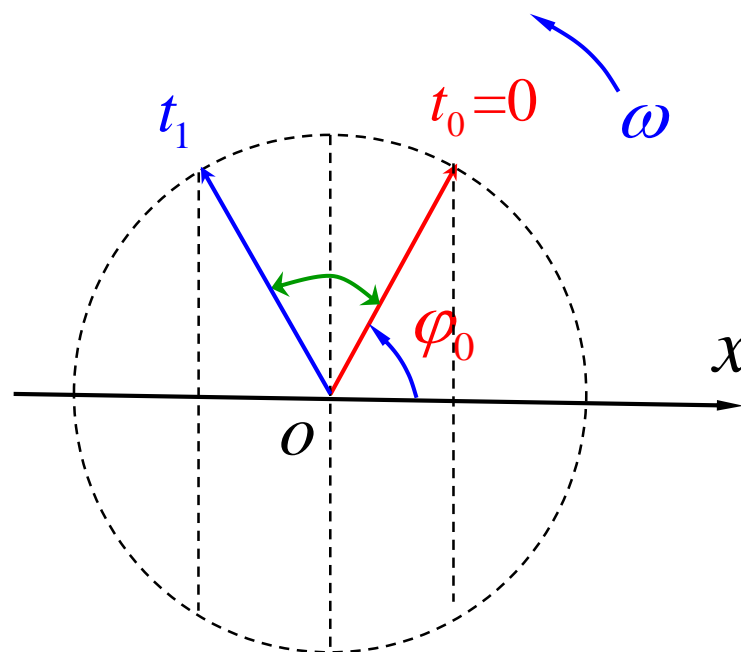
$$\omega = \pi \text{ (rad} \cdot \text{s}^{-1}\text{)}$$

$$t_0 = 0, \quad \varphi_0 = \frac{\pi}{3},$$

$$t_1, \quad x = -0.10\text{m} = -\frac{A}{2},$$

$$\Delta\varphi = \frac{\pi}{3},$$

$$\Delta t = t_1 - t_0 = \frac{\Delta\varphi}{\omega} = \frac{1}{3} \text{ s},$$



**例 5:** 一质点沿  $x$  轴作简谐振动, 振幅为  $A=10\text{cm}$ , 周期为  $T=2\text{s}$ 。

当  $t_0=0$  时, 位移为  $x_0=-5\text{cm}$ , 且向  $x$  轴负方向运动。

**求:** 1) 简谐振动方程;

2) 何时物体第一次运动到  $x=5\text{cm}$  处?

3) 再经过多少时间物体第二次运动到  $x=5\text{cm}$  处?

**解:** 1) 设简谐振动方程为:  $x = A \cos(\omega t + \varphi_0)$ ,

$$A=10\text{ cm},$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = \pi \text{ (rad} \cdot \text{s}^{-1}\text{)}$$

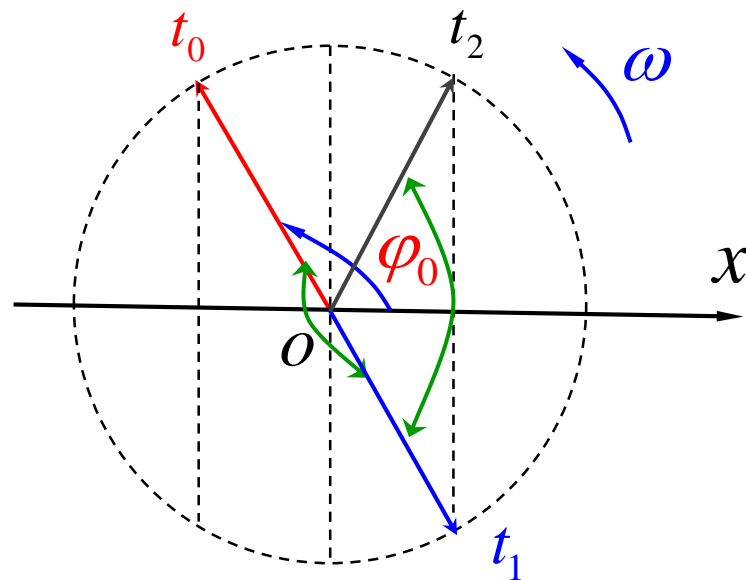
$$t_0=0, \quad x_0 = -\frac{A}{2}, \quad v_0 < 0, \quad \Rightarrow \varphi_0 = \frac{2}{3}\pi,$$

$$\Rightarrow x = 10 \cos\left(\pi t + \frac{2}{3}\pi\right) \text{ (cm)},$$

$$2) \quad \Delta\varphi = \pi, \quad \Delta t = t_1 - t_0 = \frac{\Delta\varphi}{\omega} = 1\text{ s},$$

$$t_1 = 1\text{ s},$$

$$3) \quad \Delta\varphi' = \frac{2}{3}\pi, \quad \Delta t' = t_2 - t_1 = \frac{\Delta\varphi'}{\omega} = \frac{2}{3}\text{ s},$$



**例 6:** 一质点沿  $x$  轴作简谐振动, 已知振动曲线如图所示,

**求:** 简谐运动方程。

**解:** 设简谐振动方程为:  $x = A \cos(\omega t + \varphi_0)$ ,

$$A = 2 \text{ cm},$$

$$t_0 = 0, \quad x_0 = -\frac{A}{2}, \quad v_0 < 0, \quad \Rightarrow \varphi_0 = \frac{2}{3}\pi,$$

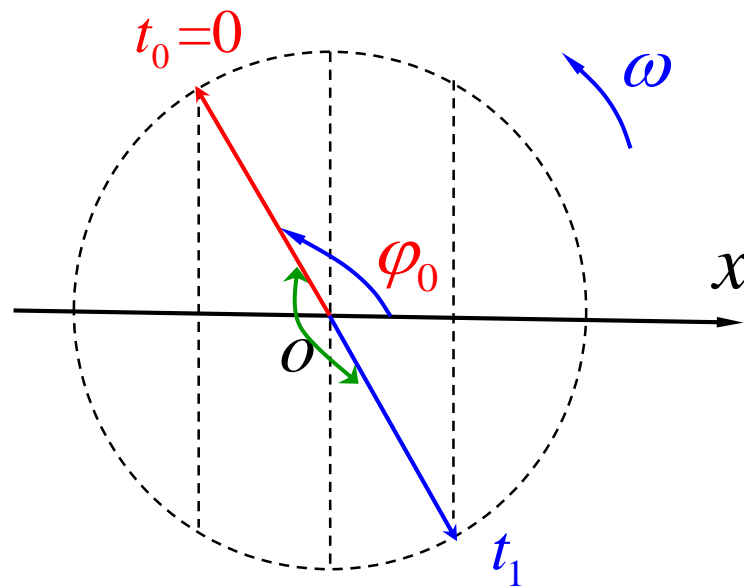
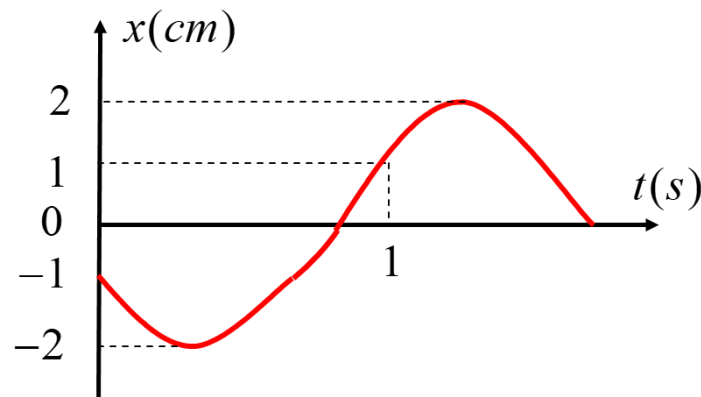
$$(0 \leq \varphi_0 < 2\pi)$$

$$t_1 = 1 \text{ s}, \quad x_1 = +\frac{A}{2}, \quad v_1 > 0, \quad \Rightarrow \varphi_1 = \frac{5}{3}\pi,$$

$$\Delta\varphi = \varphi_1 - \varphi_0 = \pi, \quad \Delta t = t_1 - t_0 = t_1 = 1 \text{ s},$$

$$\omega = \frac{\Delta\varphi}{\Delta t} = \pi \text{ (rad} \cdot \text{s}^{-1}\text{)},$$

$$\Rightarrow x = 2 \cos\left(\pi t + \frac{2}{3}\pi\right) \text{ (cm)},$$



**例 7:** 一质点沿  $x$  轴作简谐振动, 已知振动曲线如图所示,

**求:** 1) 质点的振动方程; 2)  $t_0 = 0$  时质点的速度和加速度。

**解:** 1) 设简谐振动方程为:  $x = A \cos(\omega t + \varphi_0)$ ,

$$A = 4\text{cm}, \quad T = 4\text{s}, \Rightarrow \omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{\pi}{2} \text{ (rad} \cdot \text{s}^{-1}\text{)}$$

$$t_0 = 0, \quad x_0 = \frac{A}{2}, \quad v_0 > 0, \Rightarrow \varphi_0 = -\frac{1}{3}\pi,$$

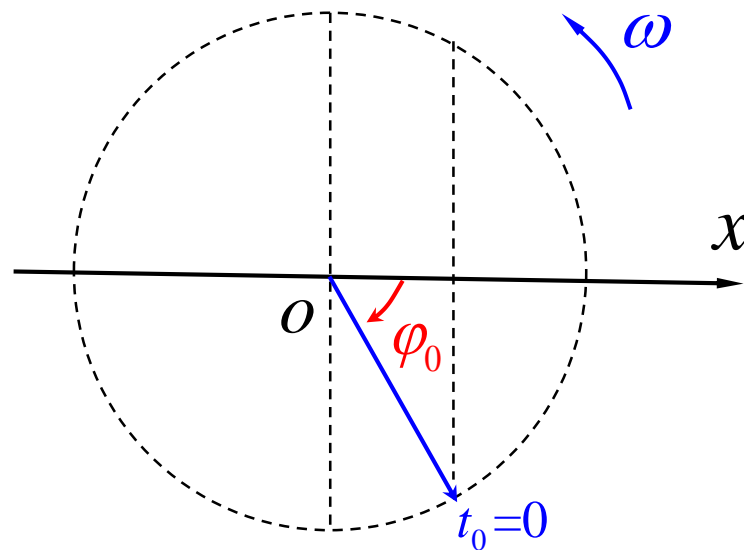
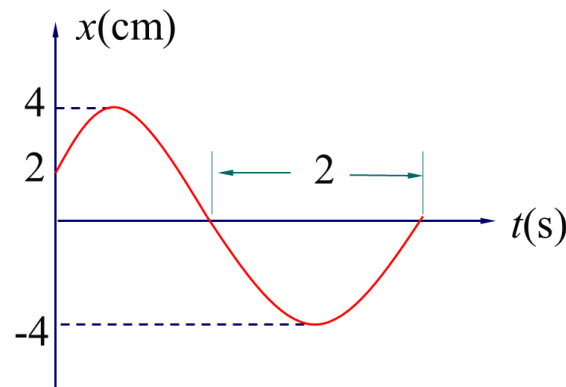
$$\Rightarrow x = 4 \cos\left(\frac{\pi}{2}t - \frac{1}{3}\pi\right) \text{ (cm)}, \quad \left(-\pi \leq \varphi_0 < \pi\right)$$

$$2) \quad v = \frac{dx}{dt} = -2\pi \sin\left(\frac{\pi}{2}t - \frac{1}{3}\pi\right),$$

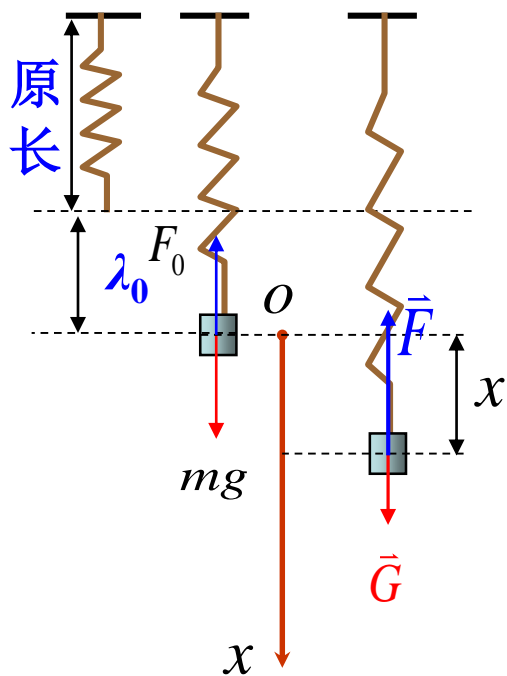
$$a = \frac{dv}{dt} = -\pi^2 \cos\left(\frac{\pi}{2}t - \frac{1}{3}\pi\right),$$

$$t_0 = 0, \quad \Rightarrow v_0 = 2\pi \sin\left(\frac{1}{3}\pi\right) = \sqrt{3}\pi \text{ (m/s)}$$

$$a_0 = -\pi^2 \cos\left(\frac{1}{3}\pi\right) = -\frac{\pi^2}{2} \text{ (m/s}^2\text{)}$$



**例 8:** 一劲度系数为  $k$  的轻弹簧，上端固定，下端悬挂质量为  $m$  的物体，平衡时弹簧伸长  $\lambda_0$ ，用手向下拉物体，然后无初速释放，**证明物体作简谐振动**，并求**振动周期**。



**解:** 平衡时:  $mg = F_0 = k\lambda_0$   
建坐标如图，取平衡位置作为坐标原点，  
当物体位移为  $x$  时:

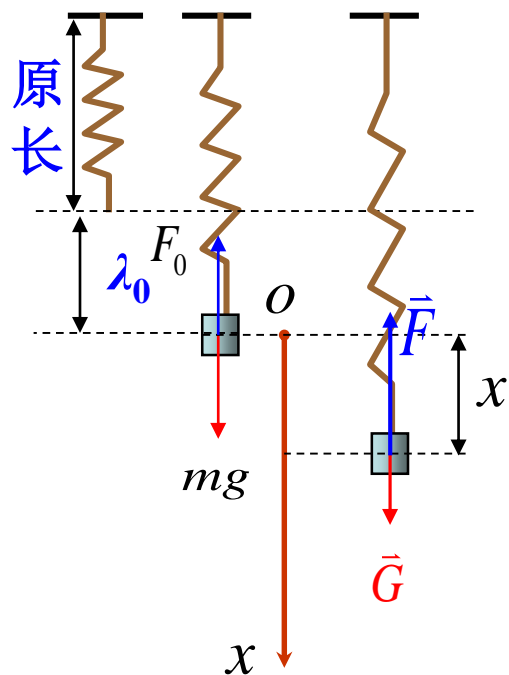
$$\begin{aligned}\vec{G} &= mg\vec{i}, & \vec{F} &= -k(x + \lambda_0)\vec{i}, \\ \Rightarrow \vec{F}_{\text{合}} &= \vec{G} + \vec{F} = [mg - k(x + \lambda_0)]\vec{i} = -kx\vec{i} \\ &= m\vec{a} = ma_x\vec{i} = m\frac{dv_x}{dt}\vec{i} = m\frac{d^2x}{dt^2}\vec{i}\end{aligned}$$

$$\boxed{m\frac{d^2x}{dt^2} = -kx} \quad \frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2 x = 0, \quad \omega^2 = \frac{k}{m}$$

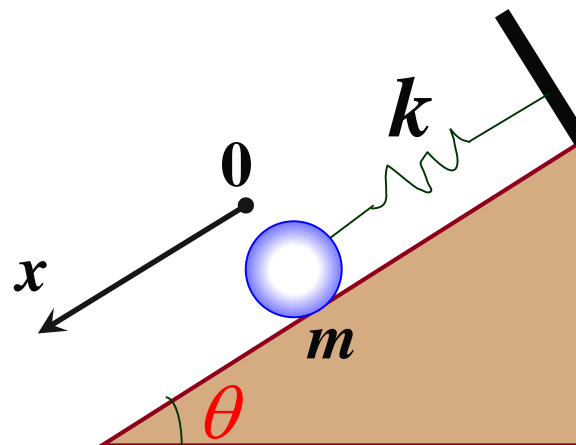
$$\boxed{\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}, \quad T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}}$$



**例 8:** 一劲度系数为  $k$  的轻弹簧，上端固定，下端悬挂质量为  $m$  的物体，平衡时弹簧伸长  $\lambda_0$ ，用手向下拉物体，然后无初速释放，**证明物体作简谐振动**，并求**振动周期**。



另，光滑斜面上的弹簧振子

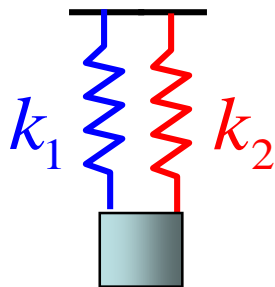


$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

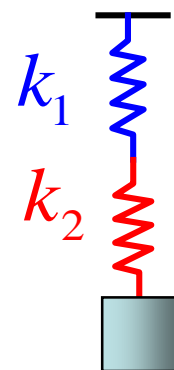
弹簧振子无论**水平**、**斜置**、**竖直**悬挂，系统均作简谐振动，其频率相同。

1、轻弹簧**并联**:

$$k = k_1 + k_2$$

2、轻弹簧**串联**:

$$\frac{1}{k} = \frac{1}{k_1} + \frac{1}{k_2}$$



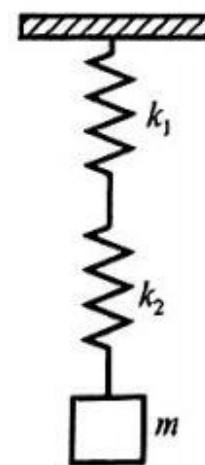
劲度系数分别为  $k_1$  和  $k_2$  的两个轻弹簧串接在一起，下面挂着质量为  $m$  的物体，构成一个垂直悬挂的谐振子，如图所示，则该系统的振动周期为

✓ (A)  $T = 2\pi \sqrt{\frac{m(k_1 + k_2)}{k_1 k_2}}$

(B)  $T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k_1 + k_2}}$

(C)  $T = 2\pi \sqrt{\frac{k_1 + k_2}{2mk_1 k_2}}$

(D)  $T = 2\pi \sqrt{\frac{2m}{k_1 + k_2}}$



活页册:  
8.机械振动 (一)  
4题

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} = 2\pi \sqrt{\frac{m(k_1 + k_2)}{k_1 k_2}}$$

**例 9:** 一质量为  $m$  的比重计, 放在密度为  $\rho$  的液体中,  
已知比重计圆管的直径为  $d$ 。

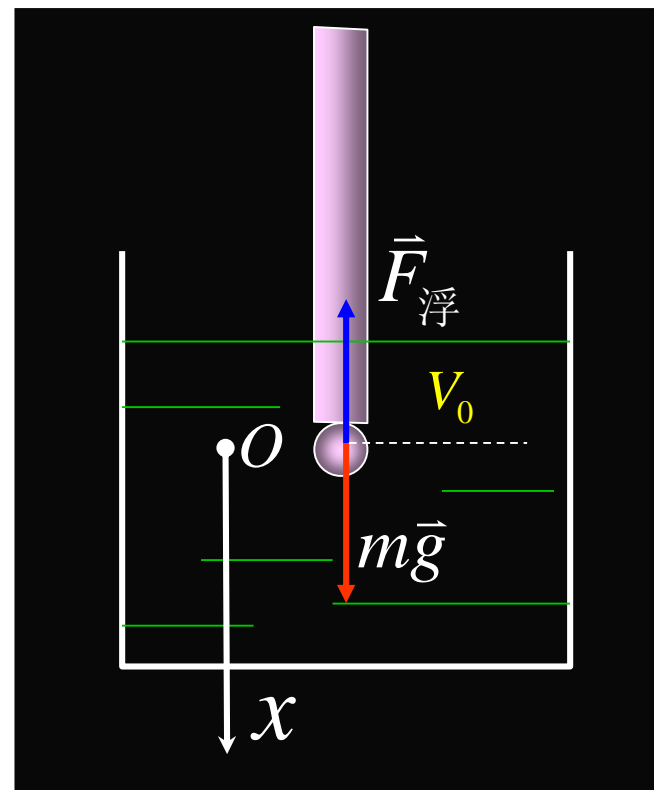
**证明:** 比重计平衡后, 沿竖直方向轻推比重计后,  
证明比重计在竖直方向的振动为简谐振动, 并计算其周期。

**解:** 取平衡位置为坐标原点

**平衡时:**  $mg - F_{\text{浮}} = 0$

$$F_{\text{浮}} = \rho V_0 g$$

其中  $V_0$  为比重计平衡时的排水体积



**例 9:** 一质量为  $m$  的比重计，放在密度为  $\rho$  的液体中，  
已知比重计圆管的直径为  $d$ 。

**证明:** 比重计平衡后，沿竖直方向轻推比重计后，  
证明比重计在竖直方向的振动为简谐振动，并计算其周期。

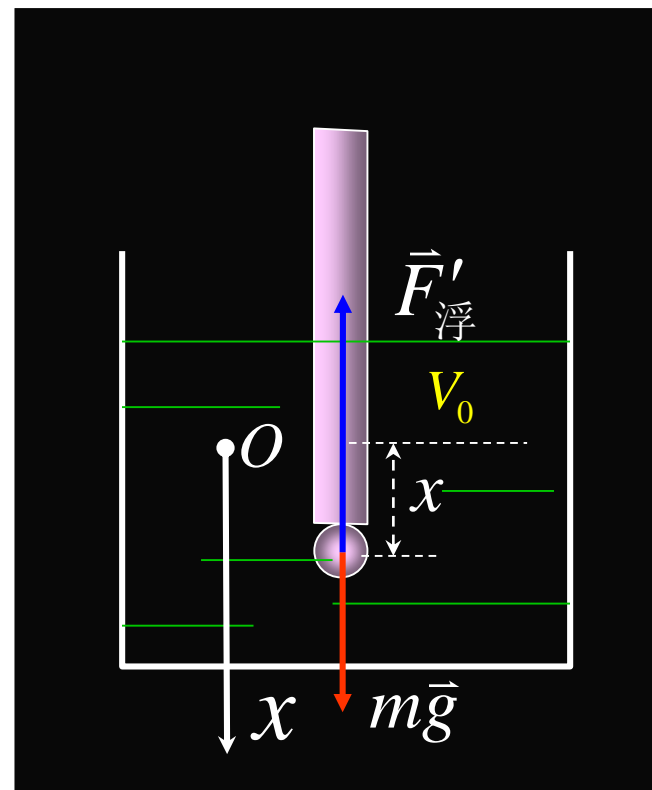
**解:** 平衡时:  $mg = \rho V_0 g$

位移为  $x$  时:  $\vec{F}_{\text{合}} = \vec{G} + \vec{F}'_{\text{浮}} = m\vec{a}$

$$mg - \rho g V = m \frac{d^2 x}{dt^2}$$

其中  $V$  为比重计的排水体积

$$mg - \left[ V_0 + \pi \left( \frac{d}{2} \right)^2 x \right] \rho g = m \frac{d^2 x}{dt^2}$$



**例 9:** 一质量为  $m$  的比重计，放在密度为  $\rho$  的液体中，  
已知比重计圆管的直径为  $d$ 。

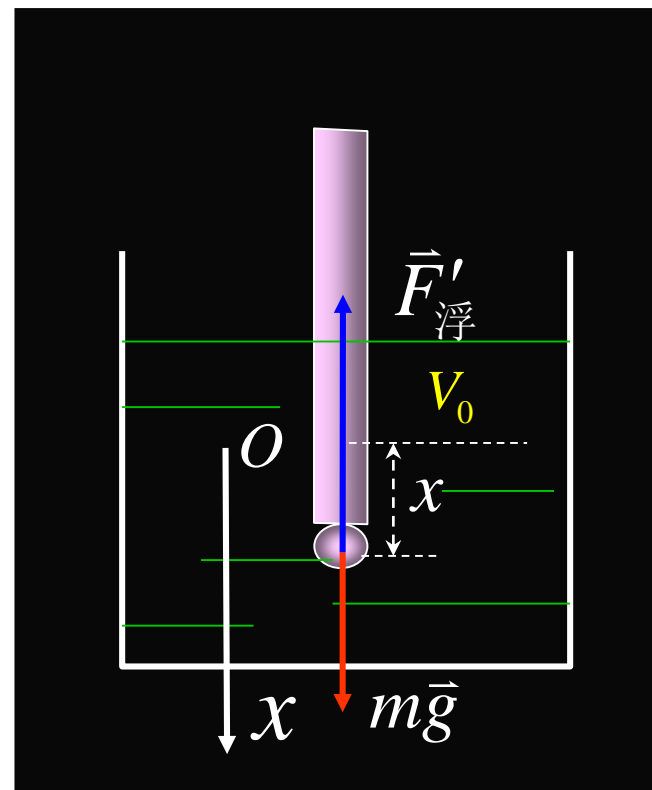
**证明:** 比重计平衡后，沿竖直方向轻推比重计后，  
证明比重计在竖直方向的振动为简谐振动，并计算其周期。

**解:**

$$-\rho g \pi \left( \frac{d}{2} \right)^2 x = m \frac{d^2 x}{dt^2}$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \left( \frac{\pi d^2 \rho g}{4m} \right) x = 0$$

$$\omega = \frac{d}{2} \sqrt{\frac{\pi \rho g}{m}}, \quad T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{4}{d} \sqrt{\frac{\pi m}{\rho g}}$$



**例 10:** 如图所示, 振动系统由一劲度系数为  $k$  的轻弹簧、一半径为  $R$ 、转动惯量为  $J$  的定滑轮和一质量为  $m$  的物体 (质点) 所组成。使物体沿竖直方向略偏离平衡位置后放手, 任其振动,

**证明:** 物体作简谐振动, 并计算其周期。

**解:** 取平衡位置为坐标原点,

1) 平衡时, 设弹簧伸长量为  $\lambda_0$

则:  $mg = k\lambda_0$

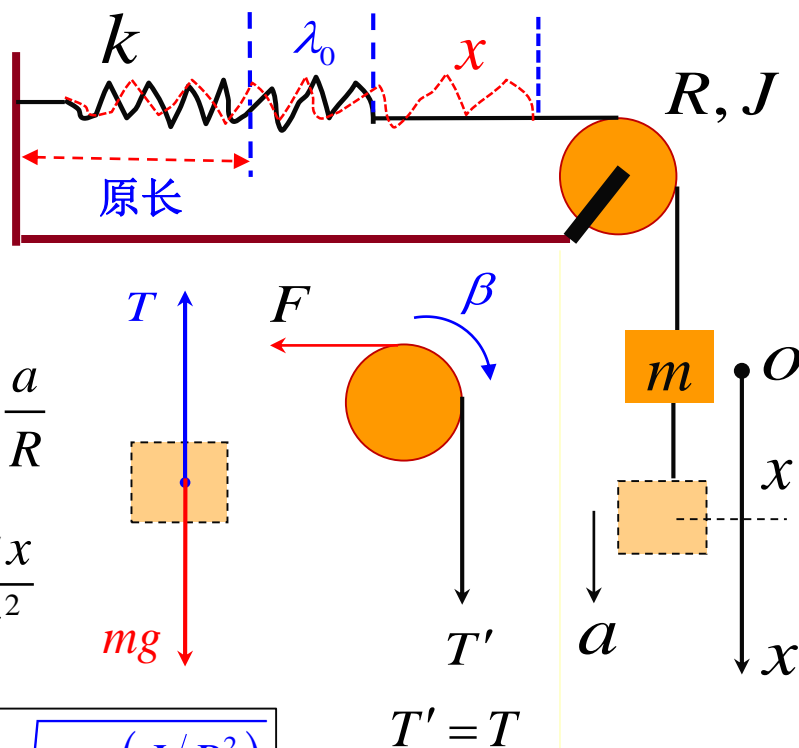
2) 位移  $x$  时:  $mg - T = ma$

$$M_z = M_F + M_{T'} = J_z \beta \Rightarrow -k(\lambda_0 + x)R + TR = J\beta = J \frac{a}{R}$$

联立得:  $-kx = \left(m + \frac{J}{R^2}\right)a = \left(m + \frac{J}{R^2}\right)\frac{d^2x}{dt^2}$

$$\Rightarrow \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{k}{m + (J/R^2)}x = 0,$$

$$\Rightarrow T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi\sqrt{\frac{m + (J/R^2)}{k}}$$



**例 11:** 如图所示, 质量为 $0.02\text{kg}$ 的子弹, 以速度 $v = 200\text{m}\cdot\text{s}^{-1}$ 水平射入木块, 并陷入木块中, 使弹簧压缩而作简谐振动. 木块的质量为 $4.98\text{kg}$ , 弹簧的劲度系数 $k = 5 \times 10^2\text{N}\cdot\text{m}^{-1}$ , 不计桌面摩擦, 若以子弹射入瞬间为计时起点, 弹簧原长处为坐标原点, 向右为 $x$ 轴正向, **求:** 简谐振动方程.

**解:** 1) 过程 1: 碰撞

$$m_1 v = (m_1 + m_2) v_0 \Rightarrow v_0 = \left( \frac{m_1}{m_1 + m_2} \right) v = 0.8 \text{ (m/s)}$$

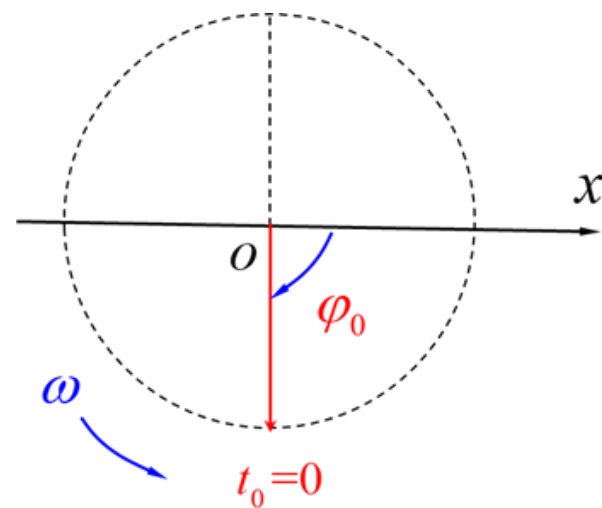
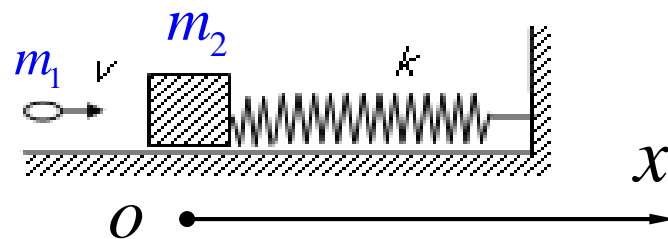
2) 过程 2: 振动

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}} = \sqrt{\frac{k}{m_1 + m_2}} = 10 \text{ (rad}\cdot\text{s}^{-1}\text{)}$$

$$t_0 = 0, x_0 = 0, v_0 = 0.8,$$

$$A = \sqrt{x_0^2 + \frac{v_0^2}{\omega^2}} = 0.08 \text{ (m)}, \quad \varphi_0 = -\frac{\pi}{2},$$

$$x = 0.08 \cos\left(10t - \frac{\pi}{2}\right) \text{ (m)}$$



**例 12:** 一弹簧振子作简谐振动, 当其偏离平衡位置的位移的大小为振幅的一半时, 其动能为振动总能量的多少?

解:

$$x = \frac{1}{2} A$$

$$E_p = \frac{1}{2} kx^2 = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{4} kA^2$$

$$E = E_k + E_p = \frac{1}{2} kA^2 \Rightarrow E_k = \frac{1}{2} kA^2 - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{4} kA^2 = \frac{1}{2} \cdot \frac{3}{4} kA^2$$

$$\Rightarrow \frac{E_k}{E} = \frac{3}{4}$$



**例 13:** 一单摆的悬线长  $l=1.5\text{ m}$ , 在顶端固定点的铅直下方  $0.45\text{ m}$  处有一小钉, 如图设单摆在左右两边摆动均较小,

**求:** 单摆的左右两边振幅之比  $\frac{A_1}{A_2}$  为多少?

**解:** 设质点质量为  $m$

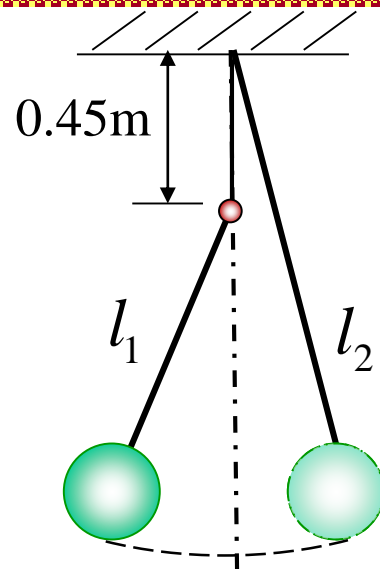
$$l_1 = 1.5 - 0.45 = 1.05(\text{m}), \quad \omega_1 = \sqrt{\frac{g}{l_1}}$$

$$l_2 = 1.5(\text{m}), \quad \omega_2 = \sqrt{\frac{g}{l_2}}$$

简谐运动系统机械能守恒  $E = \frac{1}{2} m \omega^2 A^2$

$$\frac{1}{2} m (\omega_1 A_1)^2 = \frac{1}{2} m (\omega_2 A_2)^2 \Rightarrow \frac{A_1}{A_2} = \frac{\omega_2}{\omega_1} = \sqrt{\frac{l_1}{l_2}} = 0.84$$

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{l}}$$



**例 14:** 已知一质点同时参与两个同方向、同频率的简谐振动,  
 已知其中一个分振动  $x_1$  的方程为:  $x_1(t) = 3\cos(2\pi t)(\text{cm})$ ,  
 合振动的方程为:  $x(t) = 3\cos(2\pi t + \frac{\pi}{3})(\text{cm})$ ,  
**求:** 另一个分振动  $x_2$  的振幅和初相位.

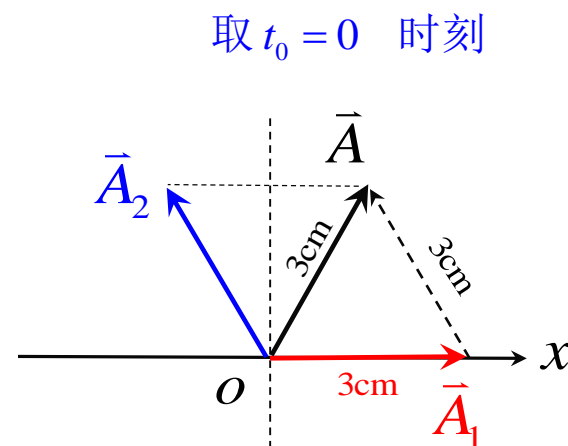
**解:** 利用旋转矢量处理

分振动  $x_1$ :  $A_1 = 3\text{cm}$ ,  $\varphi_{01} = 0$ ,

合振动  $x$ :  $A = 3\text{cm}$ ,  $\varphi_0 = \frac{\pi}{3}$

分振动  $x_2$ :  $\vec{A} = \vec{A}_1 + \vec{A}_2$ ,  $\vec{A}_2 = \vec{A} - \vec{A}_1$

$$A_2 = 3\text{cm}, \quad \varphi_{02} = \frac{2\pi}{3}$$



**例 15:** 已知一质点同时参与两个简谐振动:

$$x_1(t) = 3\cos(2\pi t + \frac{\pi}{3})(\text{cm}), \quad x_2(t) = 4\cos(2\pi t + \frac{5\pi}{6})(\text{cm}),$$

**求:** 合振动的振幅与初相。

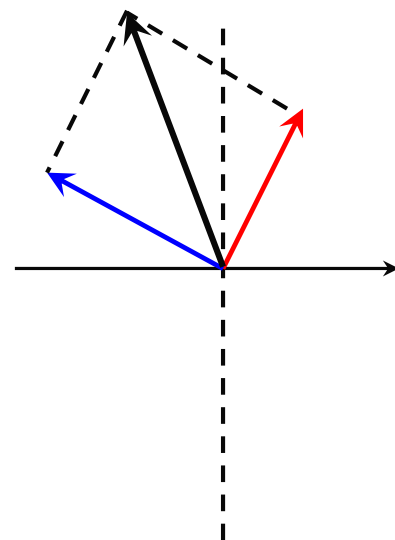
**解:**  $A_1 = 3\text{cm}, \quad \varphi_{01} = \frac{\pi}{3}, \quad A_2 = 4\text{cm}, \quad \varphi_{02} = \frac{5\pi}{6}$

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos(\varphi_{02} - \varphi_{01})}$$

$$A = \sqrt{3^2 + 4^2 + 2 \times 3 \times 4 \cos(\frac{5\pi}{6} - \frac{\pi}{3})} = 5(\text{cm})$$

$$\tan \varphi_0 = \frac{A_1 \sin \varphi_{01} + A_2 \sin \varphi_{02}}{A_1 \cos \varphi_{01} + A_2 \cos \varphi_{02}} = -2.344$$

$$\varphi_0 = 113^\circ = 0.63\pi(\text{rad})$$



## 二、简谐振动的合成

### 2、两个同方向不同频率简谐振动的合成

频率较大而频率之差很小的两个同方向简谐振动的合成

其合振动的振幅时而加强、时而减弱的现象叫拍

$$x = x_1 + x_2 = A_1 \cos 2\pi \nu_1 t + A_1 \cos 2\pi \nu_2 t$$

$$x = \left( 2A_1 \cos 2\pi \frac{\nu_2 - \nu_1}{2} t \right) \cos 2\pi \frac{\nu_2 + \nu_1}{2} t$$

1、钢琴等乐器的调音；

2、利用“拍”的方法  
测量未知的频率。

振幅部分

合振动频率

振幅

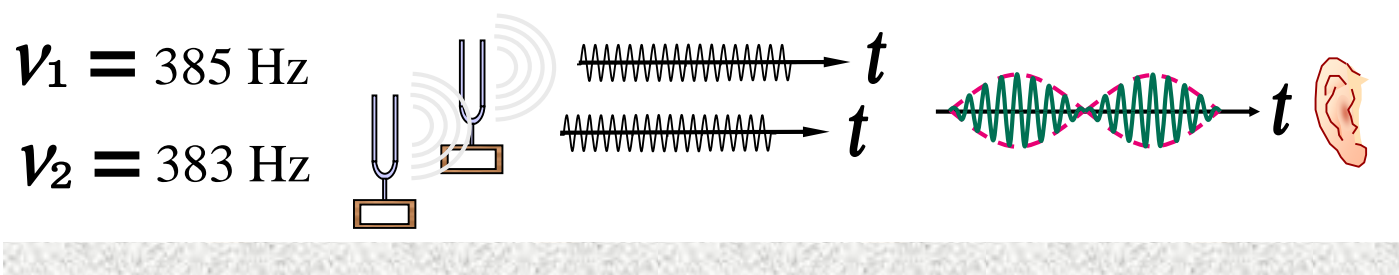
$$A = \left| 2A_1 \cos 2\pi \frac{\nu_2 - \nu_1}{2} t \right| \quad \text{随 } t \text{ 缓慢变化}$$

合振动可看作振幅缓慢变化的简谐振动

$$\nu' = |\nu_2 - \nu_1|$$

拍频（振幅变化的频率）

例:

听到的音频  $\nu = 384 \text{ Hz}$ 拍频  $\nu' = 2 \text{ Hz}$