

Пусть два массивных тела массами M_1 и M_2 вращаются вокруг их общего центра масс по эллиптическим орбитам с угловой скоростью ω и расстоянием L . Выберем в конкретный момент времени систему отсчета с началом отсчета в их центре масс, ось x направим от тела массой M_1 к телу массой M_2 , ось y направим перпендикулярно оси x . Тела в этой системе отсчета имеют координаты $-r_1$ и r_2 соответственно:

$$M_1 r_1 = M_2 r_2$$

Второй закон Ньютона для первого тела в этой системе отсчета:

$$M_1 \ddot{r}_1 = -\frac{M_1 M_2 G}{L^2} + M_1 \omega^2 r_1$$

$$\frac{\ddot{r}_1}{r_1} = -\frac{M_2 G}{r_1 L^2} + \omega^2 = \omega^2 - \frac{(M_1 + M_2) G}{L^3}$$

Предположим, что есть точка с координатами $\vec{r} = (x; y)$, удовлетворяющая равенствам:

$$\frac{\ddot{x}}{x} = \frac{\ddot{y}}{y} = \frac{\ddot{r}_1}{r_1}$$

$$\ddot{\vec{r}} = \vec{r} \frac{\ddot{r}_1}{r_1}$$

Поместим в эту точку тело массой m , $m \ll M_1$, $m \ll M_2$. Запишем для нее второй закон Ньютона:

$$\vec{d}_1 = \begin{bmatrix} -r_1 - x \\ -y \end{bmatrix}$$

$$\vec{d}_2 = \begin{bmatrix} r_2 - x \\ -y \end{bmatrix}$$

$$\vec{F}_1 = \frac{m M_1 G}{d_1^3} \vec{d}_1$$

$$\vec{F}_2 = \frac{m M_2 G}{d_2^3} \vec{d}_2$$

$$\vec{F}_r = m \omega^2 |\vec{r}| \hat{\vec{r}} = m \omega^2 \vec{r}$$

$$m \ddot{\vec{r}} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_r$$

$$m \vec{r} \left(\omega^2 - \frac{(M_1 + M_2) G}{L^3} \right) = \frac{m M_1 G}{d_1^3} \vec{d}_1 + \frac{m M_2 G}{d_2^3} \vec{d}_2 + m \omega^2 \vec{r}$$

$$-\frac{(M_1 + M_2)}{L^3} \vec{r} = \frac{M_1}{d_1^3} \vec{d}_1 + \frac{M_2}{d_2^3} \vec{d}_2$$

Перепишем для каждой оси поотдельности:

$$-\frac{(M_1 + M_2)}{L^3} x = \frac{M_1}{d_1^3} (-r_1 - x) + \frac{M_2}{d_2^3} (r_2 - x)$$

$$-\frac{(M_1 + M_2)}{L^3} y = -\frac{M_1}{d_1^3} y - \frac{M_2}{d_2^3} y$$

Рассмотрим случай, когда $y \neq 0$:

$$-\frac{(M_1 + M_2)}{L^3} = -\frac{M_1}{d_1^3} - \frac{M_2}{d_2^3}$$

$$\frac{M_1 r_1}{d_1^3} = \frac{M_2 r_2}{d_2^3}$$

$$d_1 = d_2$$

$$(r_1 + x)^2 + y^2 = (r_2 - x)^2 + y^2$$

$$|r_1 + x| = |r_2 - x|$$

$$x = \frac{r_2 - r_1}{2}$$

$$d_1 = d_2 = d = \sqrt{\left(\frac{r_2 - r_1}{2}\right)^2 + y^2}$$

$$\frac{(M_1 + M_2)}{L^3} = \frac{M_1 + M_2}{d^3}$$

$$d = L$$

$$\left(r_2 - \frac{r_2 - r_1}{2}\right)^2 + y^2 = (r_2 + r_1)^2$$

$$\left(\frac{r_2 + r_1}{2}\right)^2 + y^2 = (r_2 + r_1)^2$$

$$y = \frac{\sqrt{3}}{2}L$$

Теперь рассмотрим случай, когда $y = 0$:

$$\frac{(M_1 + M_2)}{L^3}x = \frac{M_1}{|r_1 + x|^3}(r_1 + x) + \frac{M_2}{|x - r_2|^3}(x - r_2)$$

Такое уравнение можно решить только численными методами, или если сделать предположение, что $M_1 \gg M_2$. Рассмотрим каждый из четырех вариантов раскрытия модуля. Первый случай, когда маленькое тело слева от обоих больших тел:

$$|r_1 + x| < 0 \wedge |x - r_2| < 0$$

$$\frac{(M_1 + M_2)}{L^3}x = -\frac{M_1}{(r_1 + x)^2} - \frac{M_2}{(x - r_2)^2}$$

$$\frac{(M_1 + M_2)}{L^3}x(r_1 + x)^2(x - r_2)^2 = -M_1(x - r_2)^2 - M_2(r_1 + x)^2$$

$$\frac{x(r_1 + x)^2}{L^3} = -1$$

$$x \approx -L$$

Второй и третий случай, когда маленькое тело находится справа от первого тела и поочередно слева и справа от меньшего тела. Решение будем искать в виде $x = L \mp l$

$$|r_1 + x| > 0 \wedge |x - r_2| < 0$$

$$\frac{(M_1 + M_2)}{L^3}(L - l) = \frac{M_1}{(r_1 + L - l)^2} - \frac{M_2}{l^2}$$

$$|r_1 + x| > 0 \wedge |x - r_2| > 0$$

$$\begin{aligned}
\frac{(M_1 + M_2)}{L^3}(L + l) &= \frac{M_1}{(r_1 + L + l)^2} + \frac{M_2}{l^2} \\
\frac{2(M_1 + M_2)l}{L^3} &= \frac{2M_2}{l^2} + \frac{M_1}{(r_1 + L + l)^2} - \frac{M_1}{(r_1 + L - l)^2} \\
\frac{2(M_1 + M_2)l}{L^3} &= \frac{2M_2}{l^2} + \frac{M_1((L - l)^2 - (L + l)^2)}{L^4} \\
\frac{3(M_1 + M_2)l}{L^3} &= \frac{M_2}{l^2} \\
l^3 &= \frac{M_2}{3M_1}L^3 \\
l &= \sqrt[3]{\frac{M_2}{3M_1}}L
\end{aligned}$$

Раскрытие $|r_1 + x| < 0 \wedge |x - r_2| > 0$ не имеет смысла, так как в таком случае малое тело левее левого тела, но правее правого.