

SISTEMAS ROBÓTICOS AUTÔNOMOS

Pablo Javier Alsina

Locomoção de Robôs



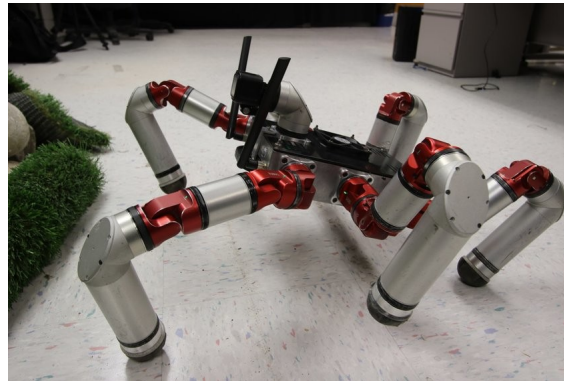
Sistema de Locomoção

- Robôs Terrestres
- Robôs Aéreos
- Robôs Aquáticos
- Outros tipos de locomoção

Robôs Terrestres

- Robôs com rodas.
- Robôs com esteiras.
- Robôs com pernas.

Robôs Terrestres



Robôs Aéreos

(UAV's – *Unmanned Aerial Vehicles*)

- Robôs mais leves do que o ar:
 - Dirigíveis.
 - *Blimps*.
- Robôs mais pesados do que o ar:
 - Asa fixa (Aviões).
 - Asa rotativa (Helicópteros).
 - Asa móvel (Ornitópteros).

Robôs Aéreos



Robôs Aquáticos

- Robôs submersíveis (AUV's – *Autonomous Underwater Vehicles*): mergulho hidrodinâmico ou por lastro.
- Robôs de superfície (ASV's – *Autonomous Surface Vehicles*).

Robôs Aquáticos



Outros tipos de Locomoção

- Robôs bracejadores.
- Robôs escaladores.
- Robôs rastejantes.
- Locomoção híbrida.
- Etc.

Outros tipos de Locomoção



SISTEMAS ROBÓTICOS AUTÔNOMOS

Pablo Javier Alsina

Locomoção de Robôs

