

DSD

Digital Speaker Design

© Roberto Ripio, 2012-2019

Introduction

DSD stands for Digital Speaker Design. It is a set of GNU-octave scripts for loudspeaker crossover and equalization FIR filters. It contains tools for digital filter design in the form of Octave functions files that can be used separately from the Octave command line, and a main design script that uses them, and that is run from the operating system command line. The parameters used for one specific design are taken from configuration files written by the user.

GNU-octave is a programming environment for math calculations, largely compatible with Matlab, that can be used interactively from its own command line or by running scripts. You can get more information from the Octave website, <https://www.gnu.org/software/octave/>.

Installation

DSD can be executed on the more usual operating systems, with the only condition that there exist a Octave version for them. The following indications are detailed for the Ubuntu-Linux operating system, but the general procedure should be similar for others OSs. Beware that the way file paths are expressed may vary between systems.

Steps are:

- Install GNU-Octave, plus necessary function packets.
- Install git.
- Use git for DSD download.
- Add DSD directory to the Octave search path.
- Add DSD directory to the operating system executable search path.

Octave

Open a terminal. Write: `'sudo apt install octave'`.

The following packets are necessary: control, general, io, signal y statistics. To install them write:

```
'sudo apt install octave-control octave-general octave-io  
octave-signal octave-statistics'
```

It is likely that some Octave distributions have some packets already installed. You can check it with the command `pkg list` on the Octave command line.

You can find specific info for installation on other operating systems in the Octave website.

Git

`'sudo apt install git'`.

You can find specific info for installation on other operating systems in the git website: <https://git-scm.com/downloads>.

DSD

Change to the directory you want to install DSD under, for instance: `'cd /home/[user]'`, where [user] should be change for the actual user name.

Use git to clone the DSD repository: `git clone https://github.com/rripio/DSD`.

Octave path

In Octave command line write:

```
addpath(genpath('/home/[user]/DSD/src'));  
savepath();
```

This will permanently save the DSD path in the Octave scripts search path.

Operating system path

Edit `/home/[user]/.bashrc` and add:

```
PATH=$PATH:/home/[user]/DSD/src
```

With `[user]` being the actual user name.

Making of the filters

The procedure consist of:

- Obtention and tailoring of frequency response files in **.frd** format for each driver in the loudspeaker.
- Writing of configuration files (**.xof** extension) with the necessary filter parameters (relative to crossover frequencies, type, etc.) for each driver.
- Running of 'dsd' program, with the configuration file name as parameter, and optionally giving sampling frequency and filter class as additional parameter.
- Reviewing the attenuation levels given by the program in order to design the gain structure of amplification and/or digital gain.

Let's detail this steps hereunder:

Obtention and tailoring of frequency response files

Filters are made by inverting the loudspeaker frequency response as given in some **.frd** file. It is the designer who has to tailor this file with proper tools for measurement and edition.

This way the designer have the maximum freedom to get a relevant response to invert, by windowing the impulse, stitching curves, adjusting level or applying smoothing, in order to have the best possible representation of the loudspeaker behavior.

If the relative levels between different driver curves are correct, we will end up with attenuation factors that are also correct relative to each other.

The configuration file basename will also be used to compose the basename of output files.

Writing of configuration files

We are considering two filter classes: linear phase filters (*lp*) and minimum phase filters (*mp*).

When designing minimum phase filters we can opt for Butterworth responses of any order or Linkwitz-Riley responses of any even order. Also, we can use multiple high pass filters in a driver to have on it the same delay of another loudspeaker. A typical case is adding to a tweeter a Butterworth second order high pass that mimics the natural cutoff of the woofer.

The example folder have a set of files for a design of a 3 ways speaker. The **.xof** files on there can be copied, typically to the same folder that have the frequency response files, and modified to the designer needs.

In the source folder of DSD there is a dsd.ini file that have default options for every possible variable. The loudspeaker configuration files have precedence over this file.

Command line parameters have precedence over both general and specific configuration files. This way the same configuration file can be used to make filters for different sampling frequency and filter class.

Running DSD

Open a terminal and move to the project folder ('cd [project_folder]') and run 'dsd <configuration_file_basename>'. <configuration_file_basename> is the name

of the **.xof** file that configures the corresponding speaker filter. The program will generate a **.pcm** or **.wav** filter and some graphics explaining the results.

GSFs (sampling frequency) and **CFClass** (filter class, *mp* or *lp*) can be given as additional parameters. Sampling frequency is given as its numeric value. Also a parameter **nopause** can be given, that will avoid the usual pause to show graphics on screen:

```
'dsd <configuration_file_basename> [fs <number>] [class <mp|lp>]  
[nopause]'
```

For example, 'dsd t fs 44100 class lp' will calculate a filter following the directives in a **t.xof** file in the actual directory, tailored for a sampling frequency of 44100, and of linear phase class.

The configuration basename is a mandatory parameter and has to be given in first position. The rest of parameters are optional and its order is indifferent.

The name of generated files will be:

xo-<class>-<configuration_file_basename>.pcm

They will be written to a subdirectory of the project directory (the one containing the configuration file) named with the corresponding sampling frequency number.

Since we can give sampling frequency and filter class as parameters it is possible make a script that will generate a set of filters varying that parameters while maintaining the basic parameters, like crossover frequencies, filter orders, etc. The reader can check the script **calc_example** in the **example** folder to see the details or change it to their needs.

Configuration parameters

The meaning of the various configuration parameters is detailed hereunder, grouped by operation area. Operation area is expressed in parameter prefix.

GS, General Settings

GSFs

Sampling frequency.

GSLExp

Power of two expressing the length of final filter. FFT require operands whose length is a power of two. Usual values will be *15* or *16*, resulting in filters of 2^{15} or 2^{16} coefficients, respectively.

GSLExpCalc

Power of two expressing the filter length used in calculations. It will typically be greater than ***GSLExp*** to get more precision.

GSLevelInterval

Interval, in octaves, used in level estimations when two interval limits are not defined.

FS File Settings

FSInputFile

.frd filename of loudspeaker frequency response.

FSNormFile

Filename of level normalization values. By default **levels.txt**.

FSOutPcmFilter

Boolean (*true* or *false*) indicating if raw PCM filters are generated. Format is 'float 32'.

FSOutPcmExt

Extension of raw PCM files (usually **.raw** or **.pcm**).

FSOutWavFilter

Boolean (*true* or *false*) indicating if WAV filters are generated.

FSOutWavDepth

Bit depth of WAV files.

CF Crossover Filter

Debe tenerse en cuenta que, si bien los woofers o los tweeters no tienen tradicionalmente corte en el extremo de la banda, el filtrado digital permite o aconseja poner cortes en esos extremos, a criterio del diseñador, para algunas estrategias de ecualización de fase, o para mejorar los filtros de reconstrucción de los convertidores (apodizing filters).

CFClass

Clase de filtro (*lp* o *mp*). Puede omitirse si se da como tercer parámetro al llamar al programa.

CFLengthFactor

Para filtros *lp*, es el factor de longitud del impulso generado. Este factor multiplica al parámetro **GSFs/CFLowF** o **GSFs/CFHighF** (frecuencia de muestreo / frecuencia de corte), y permite generar filtros de igual pendiente a ambos extremos de la banda con la mínima longitud posible en cada extremo, y por tanto con mínimo pre-ringing.

En caso de que este factor sea demasiado alto pueden llegar a generarse filtros de menor pendiente en el lado izquierdo, si la longitud total del filtro no permite obtener la misma pendiente.

CFLowType

Para filtros *mp*, tipo del filtro pasaaltos (que filtrará el extremo izquierdo de la vía —low—). Puede ser *B* (Butterworth) o *LR* (LinkwitzRiley). No tiene efecto si **CFClass** es *lp*. Debe darse entre llaves, al tratarse de un “cell array”.

Puede darse como “cell array” de varios valores si se van a dar varios cortes pasaaltos para simular un filtro en cascada o para aplicar a un tweeter el retardo que provoca en el woofer su pasaaltos natural.

CFLowOrder

Es el orden del filtro pasaaltos *mp*. No tiene efecto si **CFClass** es *lp*.

Puede darse como vector de varios valores si se van a dar varios cortes pasaaltos para simular un filtro en cascada.

CFLowF

Frecuencia de corte correspondiente. Un valor 0 indica que no hay corte en este lado (p.ej. woofers).

Puede darse como vector de varios valores si se van a dar varios cortes pasaaltos para simular un filtro en cascada. Cuando el archivo de gui3n se use para filtros de fase lineal se usar3 solo el primer valor del vector como frecuencia de corte.

CFLowAsMP

Al ecualizar un woofer es conveniente controlar la ecualizaci3n del lado izquierdo de la banda al no haber un crossover que limite la ganancia de ecualizaci3n. Puede emularse la ca3da natural del altavoz, o una curva similar, a3adiendo un filtro pasaaltos Butterworth, dando a **CFHighType** el valor *B*. En caso de que se indique un pasaaltos Butterworth la magnitud del filtro ser3 igual a la de un filtro Butterworth si esta variable es *true*, a3n cuando se hagan filtros de fase lineal. La curva de respuesta ser3 entonces id3ntica para *mp* y *lp*. Debe darse un valor booleano.

CFHighType

Para filtros *mp*, tipo del filtro pasabajos (que filtrará el extremo derecho de la vía —high—). *B* (Butterworth) o *LR* (LinkwitzRiley). No tiene efecto si **CFClass** es *lp*.

CFHighOrder

Es el orden del filtro pasabajos *mp*. No tiene efecto si **CFClass** es *lp*.

CFHighF

Un valor *0* indica que no hay corte en este lado (p.ej. tweeters).

TF Tail Fixing

Las condiciones prácticas de la medición del altavoz pueden dar lugar a anomalías en la respuesta nominal debidas al ruido de medición o a artefactos de la interpolación de nuevos puntos de frecuencia, y al invertir esa respuesta pueden producirse filtros anómalos. Para evitarlo pueden sustituirse los extremos de la respuesta por rectas con la pendiente adecuada, que siguen la respuesta teórica y que se trazan con una zona de transición con la medida original.

Para modelar esas rectas está el siguiente grupo de parámetros.

TFBeginLow

Es la frecuencia en que comienza la zona de transición en el lado izquierdo de la banda, según en el sentido decreciente de las frecuencias. Si este parámetro es *0* o es menor que **TFEndLow** se ignora. Si el valor es válido prevalece sobre **TFIntervalLow**.

TFEndLow

Es la frecuencia final de la zona de transición y comienzo de la recta. Si es cero se toma como límite el primer bin de frecuencia por encima de cero.

TFIntervalLow

Define el rango de transición como un intervalo en octavas desde **TFBeginLow**.

TFSlopeLow

Pendiente de la recta que modela la cola de la respuesta, en dB/oct, en el extremo izquierdo de la banda. Las pendientes descendentes según el sentido creciente de las frecuencias son negativas.

TFBeginHigh

Es la frecuencia en que comienza la zona de transición en el lado derecho de la banda, según en el sentido decreciente de las frecuencias. Si este parámetro es *0* o es mayor que **TFEndHigh** se ignora. Si el valor es válido prevalece sobre **TFIntervalHigh**.

TFEndHigh

Es el límite superior de la ecualización. Los valores de magnitud a frecuencias superiores a este límite no se ecualizan. Si es muy alto se toma como límite el primer bin de frecuencia por encima de cero.

TFIntervalHigh

Define el rango de transición como un intervalo en octavas desde ***TFEndHigh***.

TWSlopeHigh

Pendiente de la recta que modela la cola de la respuesta, en dB/oct, en el extremo derecho de la banda. Las pendientes descendentes según el sentido creciente de las frecuencias son negativas.

EQL EQ Limits

La estrategia general de ecualización y filtrado conjunto que lleva a cabo el programa puede implicar ecualizaciones con ganancias muy elevadas si se intenta ecualizar fuera de la banda pasante.

Para poner límites a esta ecualización y está el siguiente grupo de parámetros, con los que se define una frecuencia a partir de la cual, con una curva de transición, la ecualización es plana.

EQLBeginLow

Es la frecuencia en que comienza la zona de transición en el lado izquierdo de la banda, según en el sentido decreciente de las frecuencias. Si este parámetro es 0 o es menor que ***EQLEndLow*** se ignora. Si el valor es válido prevalece sobre ***EQLIntervalLow***.

EQLEndLow

Es el límite inferior de la ecualización. Los valores de magnitud a frecuencias inferiores a este límite no se ecualizan. Si es cero se toma como límite el primer bin de frecuencia por encima de cero.

EQLIntervalLow

Define el rango de transición como un intervalo en octavas desde ***EQLBeginLow***.

EQLBeginHigh

Es la frecuencia en que comienza la zona de transición en el lado derecho de la banda, según en el sentido decreciente de las frecuencias. Si este parámetro es 0 o es mayor que ***EQLEndHigh*** se ignora. Si el valor es válido prevalece sobre ***EQLIntervalHigh***.

EQLEndHigh

Es el límite superior de la ecualización. Los valores de magnitud a frecuencias superiores a este límite no se ecualizan. Si es muy alto se toma como límite el primer bin de frecuencia por encima de cero.

EQLIntervalHigh

Define el rango de transición como un intervalo en octavas desde ***TFEndHigh***.

PS Plot Settings

Estos valores definen algunos aspectos de los gráficos de salida.

PSFLow

Extremo izquierdo de frecuencia.

PSFHigh

Extremo derecho de frecuencia.

PSVTop

Valor máximo de presión sonora en los gráficos (dB).

PSVStep

Escalones de presión sonora en los gráficos (dB).

PSVRange

Rango total de presiones sonoras de salida (dB).

PSPos

Posición en unidades normalizadas al tamaño de la pantalla (entre 0 y 1), como vector fila de las dos coordenadas. $[0,0]$ es la posición de la esquina superior izquierda.

PSSize

Tamaño en unidades normalizadas al tamaño de la pantalla (entre 0 y 1), como vector fila de las dos coordenadas.

PSOutRaster

Valor booleano (*true* or *false*) que indica si se generan gráficos en formato raster.

PSOutRasterExt

Extensión del archivo de gráficos raster.

PSOutVector

Valor booleano (*true* or *false*) que indica si se generan gráficos en formato vectorial.

PSOutVectorExt

Extensión del archivo de gráficos vectoriales.

PSShow

Muestra el gráfico en pantalla y detiene el programa para examinarlo.

Funciones del paquete DSD

Se describen a continuación las funciones auxiliares del paquete DSD, que forman un pequeño conjunto de utilidades de audio. Obsérvese que las funciones con prefijo **dsd_** no se describen aquí, pues son de uso exclusivo del programa **dsd**, sin utilidad independiente.

audioaxe

Configura una gráfica de respuesta en frecuencia con un formato convencional y obtiene sus ejes.

```
audioaxe(magtop, magstep, flow, fhigh, plotitle)

F          = Vector de frecuencias.
dBmag      = Vector de magnitudes en dB.
magtop     = Máximo de la magnitud (dB).
magrange   = Rango visible de la magnitud (dB).
magstep    = Escalones de dB a efectos de rejilla y rotulación.
flow       = Límite inferior de frecuencias (Hz).
fhigh      = Límite superior de frecuencias (Hz).
plotitle   = Título de la gráfica.
```

audioplot

Dibuja una gráfica de respuesta en frecuencia con un formato convencional.

```
audioplot(F, dBmag, magtop, magstep, flow, fhigh, plotitle)

F          = Vector de frecuencias.
dBmag      = Vector de magnitudes en dB.
magtop     = Máximo de la magnitud (dB).
magrange   = Rango visible de la magnitud (dB).
magstep    = Escalones de dB a efectos de rejilla y rotulación.
flow       = Límite inferior de frecuencias (Hz).
fhigh      = Límite superior de frecuencias (Hz).
plotitle   = Título de la gráfica.
```

centerimp

Centers an input impulse in a given, bigger, length. Input impulse length must be odd.

```
imp = centerimp(imporig,m)

imp        = FIR filter coefficients.
imporig    = Impulse to center. Length must be odd.
m          = Final impulse length.
```

crossButterworth

Obtiene el filtro FIR de un filtro Butterworth de orden n.

```
imp = crossButterworth(Fs,m,nl,fl,nh,fh)

imp        = Coeficientes del filtro FIR.
Fs         = Frecuencia de muestreo.
m          = Número de muestras.
nl         = Orden del filtro pasaaltos.
fl         = Frecuencia de corte inferior (pasaaltos). 0 para pasabajos.
nh         = Orden del filtro pasabajos.
fh         = Frecuencia de corte superior (pasabajos). 0 para pasaaltos.
```

crossLinear

Gets a windowed sinc linear phase FIR filter. Window is of Blackman-Harris type with a length, in cycles at crossover frequency, of $nc \times fs \div lf$ or $nc \times fs \div fh$. The window is centered in the total length m .

```
imp = crossLinear(Fs,m,nc,fl,fh)

imp      = FIR filter Coefficients.
Fs       = Sampling frequency.
m        = Number of samples.
nc       = Length factor of impulse (factor of fs/fl or fs/fh).
fl       = Highpass crossover frequency. 0 if only lowpass.
fh       = Lowpass crossover frequency. 0 if only highpass.
```

crossLinkwitzRiley

Obtiene el filtro FIR de un filtro Linkwitz-Riley de orden nl , nl par.

```
imp = crossLinkwitzRiley(Fs,m,nl,fl,nh,fh)

imp      = Coeficientes del filtro FIR.
Fs       = Frecuencia de muestreo.
m        = Número de muestras.
nl       = Orden del filtro pasaaltos.
fl       = Frecuencia de corte inferior (pasaaltos). 0 para pasabajos.
nh       = Orden del filtro pasabajos.
fh       = Frecuencia de corte superior (pasabajos). 0 para pasaaltos.
```

dB2mag

Pasa un vector de decibelios a magnitud.

```
b = dB2mag(a)

b      = Magnitud.
a      = Decibelios.
```

delta

Obtiene un impulso de longitud m con valor l en su primera muestra.

```
imp = delta(m)

imp      = Coeficientes del filtro FIR.
m        = Número de muestras.
```

deltacentered

Obtiene un impulso de longitud m con valor l en su muestra central.

```
imp = deltacentered(m)

imp      = Coeficientes del filtro FIR.
m        = Número de muestras. Debe ser impar.
```

frjoin

Une dos respuestas en magnitud sobre el semiespectro, mezclándolas en un intervalo de índices dado.

```
ssp = frjoin(ssp1,ssp2,k1,k2)
```

```

ssp      = Vector columna con la magnitud de la mezcla.
ssp1     = Vector columna con la respuesta a mezclar por la izquierda.
ssp2     = Vector columna con la respuesta a mezclar por la derecha.
k1       = Primer índice del intervalo.
k2       = Segundo índice del intervalo.

```

gainpcm

Aplica una cierta ganancia en dB a un archivo **.pcm** y lo guarda.

```

gainpcm (filename, gaindB)

    filename = Nombres del archivo pcm.
    gaindB   = Ganancia a aplicar (dB).

```

loadfrd

Carga datos de respuesta en frecuencia desde un archivo **.frd**.

Se ignoran las líneas con texto no numérico.

```

[freq, magdB, pha] = loadfrd (filename)

    freq      = Vector de frecuencias.
    magdB     = Magnitud en dB.
    pha       = Fase.
    filename  = nombre completo del archivo .frd.

```

mag2dB

Pasa un vector de magnitud o potencia a decibelios .

```

b = mag2dB(a)

    b      = Decibelios.
    a      = Magnitud.

```

minexcphsp

Obtiene el espectro de fase mínima y el pasatodo con el exceso de fase a partir de un espectro completo.

```

[minph, excph] = minexcphsp(sp)

    minph      = Espectro completo de fase mínima con la misma magnitud de
                 espectro que imp.
    excph      = Espectro completo pasatodo de exceso de fase.
    sp         = Espectro completo. Longitud par.

```

minphsp

Obtiene el espectro de fase mínima a partir de un espectro completo.

```

minph = minphsp(sp)

    minph      = Espectro completo de fase mínima con la misma magnitud que
                 sp.
    sp         = Espectro completo. Longitud par.

```

savepcm

(Tomada de DRC-fir) Escribe archivos **.pcm**.

```

savepcm(pcm, fname)

```

pcm = Vector del impulso.
 fname = Nombre de archivo .pcm.

semiblackman

Obtiene la mitad derecha de una ventana Blackman de longitud m .

w = semiblackman(m)

w = Ventana.
 m = Número de muestras.

semisp

Obtiene el espectro de las frecuencias positivas a partir de un espectro completo.

ssp = semisp(wsp)

ssp = Semiespectro entre 0 y $m/2$.
 wsp = Espectro completo entre 0 y $m-1$ (m par).

trwcos

Genera ventanas de transición complementarias en un intervalo dado, según una función “raised cosine” en escala de frecuencias logarítmica.

[trw1, trw2] = trwcos(n1, n2)

trw1 = Ventana de transición de izquierda a derecha.
 trw2 = Ventana de transición de derecha a izquierda.
 n1 = Índice del extremo izquierdo de la ventana.
 n2 = Índice del extremo derecho de la ventana.

wholesplp

Obtiene el espectro simétrico completo a partir del espectro de las frecuencias positivas.

wsp = wholesplp(ssp)

wsp = Espectro completo entre 0 y $m-1$ (m par).
 ssp = Semiespectro entre 0 y $m/2$.

wholespmp

Obtiene el espectro causal completo a partir del espectro de las frecuencias positivas.

wsp = wholespmp(ssp)

wsp = Espectro completo entre 0 y $m-1$ (m par).
 ssp = Semiespectro entre 0 y $m/2$.