| 作者 | 生姜 DrGinger | |
|--------|--|--|
| 脚本 | 生姜 DrGinger | |
| 视频 | 崔崔 CuiCui | |
| 开源学习资源 | P资源 https://github.com/Visualize-ML | |
| 平台 | https://www.youtube.com/@DrGinger_Jiang https://space.bilibili.com/3546865719052873 https://space.bilibili.com/513194466 | |

10.3 多项式回归



本节你将掌握的核心技能:

- ▶ 通过人为构造高次幂扩展特征,从而建模非线性关系。
- ▶ 多项式回归的设计矩阵,扩展向量空间。
- ▶ 使用最小二乘法公式计算多项式回归系数。
- ▶ 理解欠拟合与过拟合。
- ▶ 二元甚至多元多项式回归,掌握交叉项与高次组合。

非线性特征

在本章前文的多元线性回归中,自变量 x_1 、 x_2 ... x_D 都是可以通过实际测量得到的原始特征,比如身高、体重、年龄等。

但在实际建模中,我们并不总是局限于这些原始线性特征。特别是当单一特征不足以捕捉复杂非线性关系 (如图 1 所示),我们可以通过特定方式"制造"新的特征。本节介绍的多项式回归就是在回归中增加"高次"非线性特征。

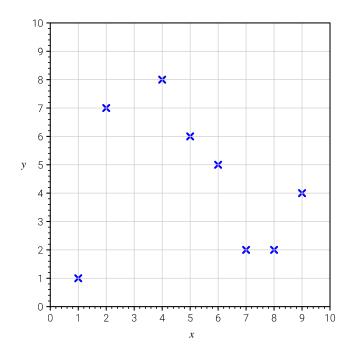


图 1. 呈现"非线性"关系的散点数据

多项式回归

如图 2 所示,虽然只有一个特征 x,但是我们可以人为构造 x^2 、 x^3 等非线性特征,进而扩展为 1、x、 x^2 、 x^3 等一组特征。这种做法就引出了多项式回归 (polynomial regression)。

一元多项式回归是一种回归模型,它通过引入原始变量 x 的高次幂 (x^2 、 x^3 等等) 来拟合非线性的数据关系。m 阶多项式回归的解析式为

$$\hat{y} = b_0 + b_1 x + b_2 x^2 + \dots + b_m x^m \tag{1}$$

其中, $b_{2}x^{2} + \cdots + b_{m}x^{m}$ 都是"人造"特征。

上式中,m 设为 1 时,我们便得到一元线性回归。也就是说,一元线性回归可以视作一元多项式回归的特例。

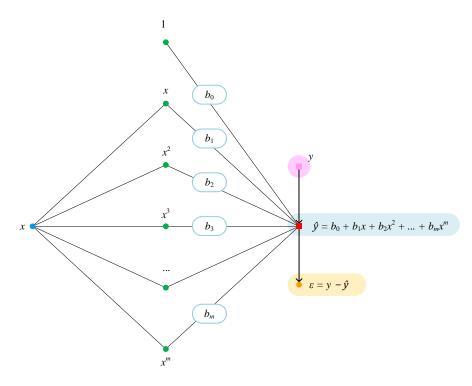


图 2. 一元多项式回归数据关系

虽然多项式回归的名字中含有"多项式",但本质上仍是线性回归,因为它在线性地拟合这些非线性构造 出来的新特征。

比如我们只有一个变量 x,如果我们想做一个二次多项式回归 (阶数为 2),我们会使用三个特征:常数项 1、一次项 x、二次项 x^2 ,然后再去拟合。

增加多项式的阶数可以让模型更加灵活,拟合更复杂的数据,但阶数太高也容易导致过拟合——模型在训练数据上表现很好,但在新数据上却很差。本节最后会展开讨论这一点。

设计矩阵

从数据角度来看,如图 3 所示,在多项式回归中,我们不仅使用自变量的原始值,还将其不同阶数作为额外的特征,从而能够更好地拟合数据中非线性特征。

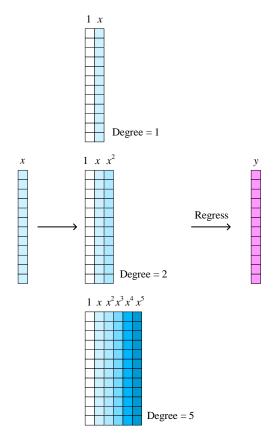


图 3. 构造一元多项式回归中的设计矩阵

比如一元 5 阶多项式回归的设计矩阵 X 为

$$\boldsymbol{X} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{I} & \boldsymbol{x} & \boldsymbol{x} \odot \boldsymbol{x} & \cdots & \boldsymbol{x} \odot \boldsymbol{x} \odot \boldsymbol{x} \odot \boldsymbol{x} \odot \boldsymbol{x} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & x^{(1)} & \left(x^{(1)}\right)^{2} & \cdots & \left(x^{(1)}\right)^{5} \\ 1 & x^{(2)} & \left(x^{(2)}\right)^{2} & \cdots & \left(x^{(2)}\right)^{5} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x^{(n)} & \left(x^{(n)}\right)^{2} & \cdots & \left(x^{(n)}\right)^{5} \end{bmatrix}$$
(2)

其中, $x \odot x$ 代表逐项积 (element-wise product),也叫阿达玛乘积 (Hadamard product)。逐项积输入是两个相同形状的矩阵,输出是具有同样形状的、各个位置的元素等于两个输入矩阵相同位置元素的乘积的矩阵。

注意,前文提过向量是特殊的矩阵。

这样y可以写成

$$\begin{bmatrix} y^{(1)} \\ y^{(2)} \\ \vdots \\ y^{(n)} \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & x^{(1)} & (x^{(1)})^{2} & \cdots & (x^{(1)})^{5} \\ 1 & x^{(2)} & (x^{(2)})^{2} & \cdots & (x^{(2)})^{5} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x^{(n)} & (x^{(n)})^{2} & \cdots & (x^{(n)})^{5} \end{bmatrix}}_{\tilde{x}} \begin{bmatrix} b_{0} \\ b_{1} \\ b_{2} \\ \vdots \\ b_{5} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \varepsilon^{(1)} \\ \varepsilon^{(2)} \\ \vdots \\ \varepsilon^{(n)} \end{bmatrix}$$

$$(3)$$

从函数图像角度来讲,如图4所示,一元多项式回归模型是若干曲线叠加的结果。

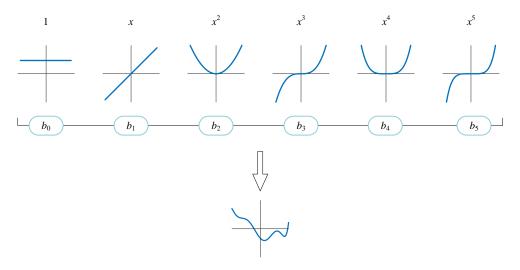


图 4. 一元五次函数可以看作是 6 个图像叠加的结果,图片来自《机器学习》

求解多项式回归

求解一元 (x) 多项式回归中参数 b 和本章前文多元线性回归用的方法一致,如图 5 所示。一元多项式回归中的设计矩阵 X 列向量也张成一个多维向量空间。

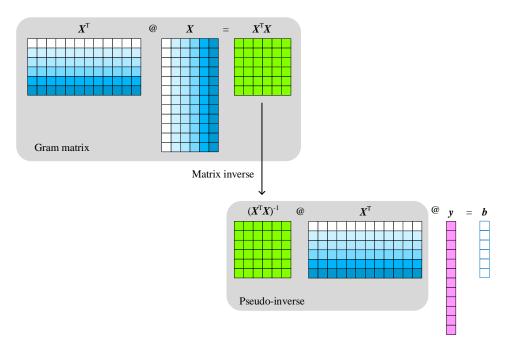


图 5. 计算 b, 一元多项式回归

下面看一个具体的示例。

一元二次多项式回归

代码及 PDF 文件下载: https://github.com/Visualize-ML

本书配套微课视频均发布在 B 站——生姜 DrGinger: https://space.bilibili.com/513194466

图 1 中散点数据的自变量列向量 x、因变量列向量 y 分别为

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \\ 5 \\ 6 \\ 7 \\ 8 \\ 9 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{y} = \begin{bmatrix} 1 \\ 7 \\ 8 \\ 6 \\ 5 \\ 2 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}$$
 (4)

举个例子, 阶数为2的一元(x)多项式回归(一元二次多项式回归)对应的模型为

$$\hat{y} = b_0 + b_1 x + b_2 x^2 \tag{5}$$

在多项式回归分析中,"二次"指的是变量的平方项参与了模型,也就是说除了常数项 b_0 、 b_1x 以外,模型中还包含 b_2x^2 。(5) 中所有项的次数中最高的称为多项式的次数,即 2。

一元二次多项式回归设计矩阵 X 为

$$X = \begin{bmatrix} 1 & x & x \odot x \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 4 & 16 \\ 1 & 5 & 25 \\ 1 & 6 & 36 \\ 1 & 7 & 49 \\ 1 & 8 & 64 \\ 1 & 9 & 81 \end{bmatrix}$$
 (6)

如图 6 所示,向量 y 朝 $\operatorname{span}(I, x, x \odot x)$ 正交投影的结果就是 \hat{y} 。

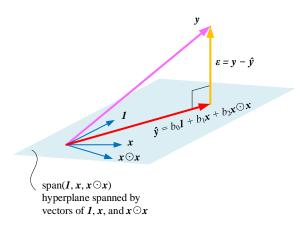


图 6.y 朝 $span(I, x, x \odot x)$ 投影,一元二次多项式线性回归

用和多元线性回归同样的方法计算 b

$$b = (X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}y$$

$$= \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 4 & 16 \\ 1 & 5 & 25 \\ 1 & 6 & 36 \\ 1 & 7 & 49 \\ 1 & 8 & 64 \\ 1 & 9 & 81 \end{pmatrix}^{\mathsf{T}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 4 & 16 \\ 1 & 5 & 25 \\ 1 & 6 & 36 \\ 1 & 7 & 49 \\ 1 & 8 & 64 \\ 1 & 9 & 81 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 4 & 16 \\ 1 & 5 & 25 \\ 1 & 6 & 36 \\ 1 & 7 & 49 \\ 1 & 8 & 64 \\ 1 & 9 & 81 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 4 & 16 \\ 1 & 5 & 25 \\ 1 & 6 & 36 \\ 1 & 7 & 49 \\ 1 & 8 & 64 \\ 1 & 9 & 81 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 6 & 4 \\ 2 & 276 & 1998 \\ 276 & 1998 & 15252 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 35 & 35 \\ 173 & 1037 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1.636 & -0.670 & 0.058 \\ -0.670 & 0.344 & -0.033 \\ 0.058 & -0.033 & 0.003 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 35 & 35 \\ 173 & 1037 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1.655 \\ 1.926 \\ -0.214 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \\ b_2 \end{bmatrix}$$

这样我们便得到一元二阶多项式回归模型

$$\hat{y} = 1.655 + 1.927x - 0.214x^2 \tag{8}$$

图7中的红色抛物线对应上述解析式。

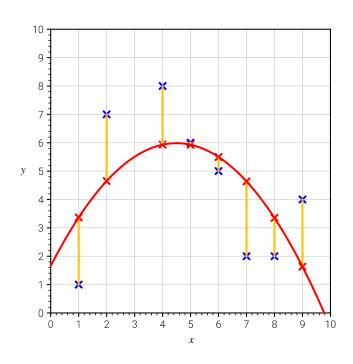


图 7. 阶数为 2 的一元多项式回归

图 7 中橙色线段为误差,对应向量 ε

$$\boldsymbol{\varepsilon} = \mathbf{y} - \hat{\mathbf{y}} = \begin{bmatrix} -2.368 \\ 2.349 \\ 2.068 \\ 0.070 \\ -0.498 \\ -2.638 \\ -1.35 \\ 2.367 \end{bmatrix}$$
(9)

误差的平方之和为

$$\|\boldsymbol{\varepsilon}\|_{2}^{2} = \boldsymbol{\varepsilon}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{\varepsilon} = \begin{bmatrix} -2.368 \\ 2.349 \\ 2.068 \\ 0.070 \\ -0.498 \\ -2.638 \\ -1.35 \\ 2.367 \end{bmatrix}^{\mathsf{T}} \begin{bmatrix} -2.368 \\ 2.349 \\ 2.068 \\ 0.070 \\ -0.498 \\ -2.638 \\ -1.35 \\ 2.367 \end{bmatrix} = 30.040$$
 (10)

一元三次多项式回归

较低的阶数可能无法很好地捕捉数据中的复杂关系。比如,图7中橙色线段长度还是很大。

下面让我们把阶数提高到 3!

阶数为 3 的一元 (x) 多项式回归 (一元三次多项式回归) 对应的模型为

$$\hat{y} = b_0 + b_1 x + b_2 x^2 + b_3 x^3 \tag{11}$$

? 请大家自行写出一元三次多项式回归设计矩阵 X,并计算 b。

图 8 中的红色曲线便是一元三次多项式回归模型,对应解析式

$$\hat{y} = -8.539 + 12.211x - 2.643x^2 + 0.16x^3 \tag{12}$$

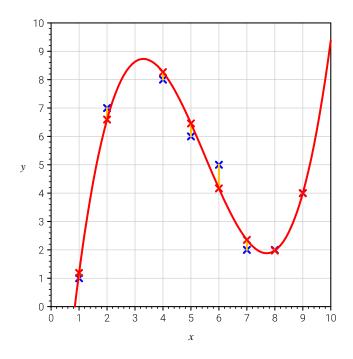


图 8. 阶数为 3 的一元多项式回归

图8中橙色线段为误差,对应向量&

$$\boldsymbol{\varepsilon} = \mathbf{y} - \hat{\mathbf{y}} = \begin{bmatrix} -0.189 \\ 0.407 \\ -0.266 \\ -0.457 \\ 0.834 \\ -0.352 \\ 0.023 \\ -0.001 \end{bmatrix}$$
 (13)

误差的平方之和为

$$\|\boldsymbol{\varepsilon}\|_{2}^{2} = \boldsymbol{\varepsilon}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\varepsilon} = \begin{bmatrix} -0.189 \\ 0.407 \\ -0.266 \\ -0.457 \\ 0.834 \\ -0.352 \\ 0.023 \\ -0.001 \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \begin{bmatrix} -0.189 \\ 0.407 \\ -0.266 \\ -0.457 \\ 0.834 \\ -0.352 \\ 0.023 \\ -0.001 \end{bmatrix} = 1.302$$

$$(14)$$

和二次多项式回归相比,三次多项式回归的误差明显减小。

过拟合

然而,较高的阶数可能会导致过拟合。过拟合 (overfitting) 是指模型在训练数据上表现得很好,但在新数据上表现较差的现象。当多项式回归的阶数过高时,模型可能会过度适应训练数据中的噪声和细节,从而失去了泛化能力 (generalization capability, generalization)。

这意味着模型对于新的、未见过的数据可能无法进行准确的预测,因为它在训练数据上"记住了"许多细微的变化,而这些变化可能在真实数据中并不存在。

以学习线性代数为例,欠拟合就像"学业不精",学生只掌握了皮毛知识,可能连矩阵乘法都没有搞清楚,基础题都常常做错。这说明说明学习内容太少、太浅,练习不够,没有掌握线性代数的基础知识。

而过拟合就像"死读书",学生死记硬背了所有例题的解解题技巧;但一旦题型稍有变化,或者要求把书本知识和实践应用相结合,就无所适从。这说明学习太机械、太依赖细节,缺乏提炼和总结,无法举一反三。

真正好的学习状态,就像模型在训练集 (例题) 和测试集 (新题、实践应用) 上都表现良好,既掌握了规律,又具备了灵活应变的能力。

图9所示为阶数为8的一元多项式回归结果,对应的解析式为

$$\hat{y} = 7.123 - 11.430x - 2.828x^2 + 15.342x^3 - 9.463x^4 + 2.599x^5 - 0.370x^6 + 0.027x^7 - 0.001x^8$$
 (15)

如图9所示,红色回归曲线"完美"地穿越了所有数据点,这意味着误差几乎为0!

但是,这并不是理想的模型。阶数越高,多项式回归模型越能够适应训练数据,但也越容易在测试数据或实际应用中表现不佳。

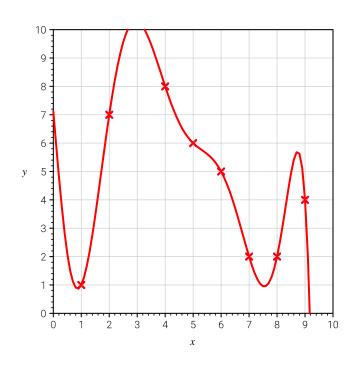


图 9. 阶数为 8 的一元多项式回归



LA 10 03 01.ipynb 求解次数为 3 的一元多项式回归, 并绘制图 8。

LA_10_03_02.ipynb 则是用 Scikit-learn 提供的 LinearRegression 工具完成模型训练与预测,并绘制图 9。

二元多项式回归

既然有一元多项式回归,自然也就有二元,乃至多元的多项式回归。

我们前面讲过,一元二次多项式回归是在线性回归模型 $\hat{y} = b_0 + b_1 x$ 中引入 $b_1 x^2$ 这样的高次项,现在我们把变量扩展到两个: $x_1 \setminus x_2$,就可以构造二元多项式回归。

比如说,二元二次多项式回归,我们除了原始的 x_1 、 x_2 之外,还会引入如下组合 x_1^2 、 x_2^2 、以及交叉项 x_1x_2 。

因此, 二元二次多项式回归模型的形式就是

$$\hat{y} = b_0 + b_1 x_1 + b_2 x_2 + b_3 x_1^2 + b_4 x_2^2 + b_5 x_1 x_2$$
(16)

上式相当于图10中图形的叠加。

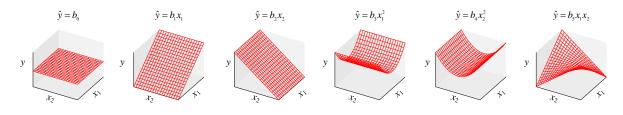


图 10. 二元二次多项式中各项图像

(16) 可以写成

$$\hat{y} = \begin{bmatrix} 1 & x_1 & x_2 & x_1^2 & x_2^2 & x_1 x_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \\ b_5 \end{bmatrix}$$
(17)

这意味着二元二次多项式回归的设计矩阵 X 为

$$\boldsymbol{X} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{I} & \boldsymbol{x}_1 & \boldsymbol{x}_2 & \boldsymbol{x}_1 \odot \boldsymbol{x}_1 & \boldsymbol{x}_2 \odot \boldsymbol{x}_2 & \boldsymbol{x}_1 \odot \boldsymbol{x}_2 \end{bmatrix}$$
 (18)

这个模型不仅能拟合两个自变量的线性关系,也能捕捉它们之间的非线性交互。

如果我们继续往上扩展,比如看二元三次多项式回归,构造出的特征会更多,包括三次项。如图 11 所示,随着次数增多,我们不断纳入更多的高次项。通过这些人工构造的特征,模型可以更好地拟合曲面状的复杂数据分布。

| | 1 | X_2 | x_2^2 | x_2^3 | |
|------------------|---------------|-------------|------------------|------------------|--|
| 1 | 1 | X_2 | x_2^2 | χ_2^3 | |
| X_1 | X_1 | x_1x_2 | $x_{1}x_{2}^{2}$ | $x_{1}x_{2}^{3}$ | |
| $\chi_{\rm l}^2$ | $x_{\rm l}^2$ | $x_1^2 x_2$ | $x_1^2 x_2^2$ | $x_1^2 x_2^3$ | |
| x_1^3 | x_1^3 | $x_1^3 x_2$ | $x_1^3 x_2^2$ | $x_1^3 x_2^3$ | |
| : | | | | | |

图 11. 多项式中的不同次数的项

此外, (16) 中的二次项部分可以写成矩阵乘法形式

$$b_{3}x_{1}^{2} + b_{4}x_{2}^{2} + b_{5}x_{1}x_{2} = \begin{bmatrix} x_{1} & x_{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{3} & b_{5}/2 \\ b_{5}/2 & b_{4} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{1} \\ x_{2} \end{bmatrix} = \mathbf{x}^{T} \begin{bmatrix} b_{3} & b_{5}/2 \\ b_{5}/2 & b_{4} \end{bmatrix} \mathbf{x}$$
(19)

这是本书后续要介绍的二次型 (quadratic form)。



请大家用 DeepSeek/ChatGPT 等工具完成本节如下习题。

Q1. 以下代码产生一元回归自变量、因变量数据,请大家用 Python 编程计算一元 3 阶多项式回归中的 b, \hat{v} , ε .

```
## 初始化
```

import numpy as np

创建数据

np.random.seed(∅)

 $n_{samples} = 100$

自变量数据

x = np.random.uniform(0,4,num)

因变量数据

y = np.sin(0.4*np.pi * X) + 0.4 * np.random.randn(num)

Q2. 用 sklearn.preprocessing 模块中的 PolynomialFeatures, 以及 sklearn.linear_model 模块中的 LinearRegression 求解 Q1 一元 3 阶多项式回归,并比较结果。