作者	生姜 DrGinger
脚本	生姜 DrGinger
视频	崔崔 CuiCui
开源学习资源	https://github.com/Visualize-ML
平台	https://www.youtube.com/@DrGinger_Jiang https://space.bilibili.com/3546865719052873 https://space.bilibili.com/513194466

8.2 缩放



本节你将掌握的核心技能:

- ▶ 变换矩阵行列式:面积、体积缩放比例。
- ▶ 挤压变换:理解在保持面积不变条件下的缩放。
- ▶ 缩放满足矩阵乘法交换律。
- ▶ 负缩放因子:缩放中含有镜像。
- ▶ 缩放因子为 0: 几何变换中含有降维,变换不可逆,信息丢失。

在几何变换中,**缩放变换** (scaling transformation) 是最基本的操作之一。缩放可以通过矩阵乘法高效实现,并且可以处理各种情况,如等比例、不等比例缩放、连续缩放、负比例缩放等。本节系统介绍缩放,我们从二维平面入手,再扩展到三维空间。

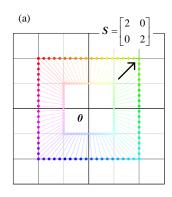
平面等比例缩放

等比例缩放指的是图形在所有方向上按相同比例放大或缩小。平面等比例缩放对应的线性变换矩阵 形式如下

$$S = \begin{bmatrix} s & 0 \\ 0 & s \end{bmatrix} = s \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = s \mathbf{I}$$
 (1)

若, s > 1 表示放大 (如图 1 (a)); 0 < s < 1 表示缩小 (如图 1 (b))。本书前文介绍过这个 (主对角线元素相同)的对角矩阵,它的作用相当于矩阵数乘。

- (1) 方阵行列式为 s^2 ; 这意味着变换之后几何图形面积变化 s^2 倍。
- (1) 中方阵 S 的列向量构成正交基。



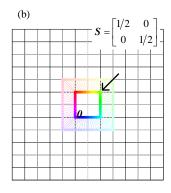


图 1. 等比例缩放, 二维平面

对向量 $[x_1, x_2]^T$ 进行等比例缩放后,得到新向量为 $[y_1, y_2]^T$:

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s & 0 \\ 0 & s \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} sx_1 \\ sx_2 \end{bmatrix}$$
 (2)

缩放完成后,横纵轴的缩放比例一致,图形只是整体放大或缩小。

▲注意,缩放前后,原点位置不发生变换。

不难发现,图 1(a)、(b) 互为逆操作,也就是说

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/2 & 0 \\ 0 & 1/2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$
$$\begin{bmatrix} 1/2 & 0 \\ 0 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$
(3)

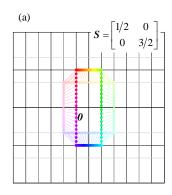
本书前文提过,若一个对角方阵的主对角线元素均不为零,则其逆矩阵也是对角方阵,主对角线元素是原矩阵对应元素的倒数。如果对角方阵主对角线元素存在不止一个 0,方阵不可逆。

不等比例缩放

(平面上)不等比例缩放指的是水平方向和竖直方向缩放比例不同,变换矩阵为:

$$S = \begin{bmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{bmatrix} \tag{4}$$

其中, s_1 、 s_2 均大于 0,且 $s_1 \neq s_2$ 。若任意缩放系数为 1,则说明对应方向上没有变换。请大家自行分析图 2 这两幅图。



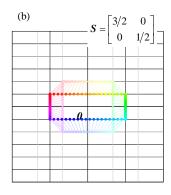


图 2. 非等比例缩放, 二维平面

本书前文介绍过对角方阵的缩放作用,下面简单回顾一下。

比如,给定 2×2 矩阵 A,矩阵乘法 A@S 相当于对角方阵主对角线元素依次对 A 列项量进行缩放,即

$$\mathbf{AS} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_1 & \mathbf{a}_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_1 \mathbf{a}_1 & s_2 \mathbf{a}_2 \end{bmatrix}$$
 (5)

而矩阵乘法 S@A 则相当于对角方阵主对角线元素依次对 A 行向量进行缩放,即

$$SA = \begin{bmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \boldsymbol{a}^{(1)} \\ \boldsymbol{a}^{(2)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_1 \boldsymbol{a}^{(1)} & s_2 \boldsymbol{a}^{(2)} \end{bmatrix}$$
 (6)

如图 3 所示, $det(S) \neq 0$, 缩放矩阵 S 存在逆, 即

$$S^{-1} = \begin{bmatrix} 1/s_1 & 0 \\ 0 & 1/s_2 \end{bmatrix} \tag{7}$$

如果当 s_1 或 s_2 为 0 时,缩放矩阵 S 不可逆,变换不可恢复。

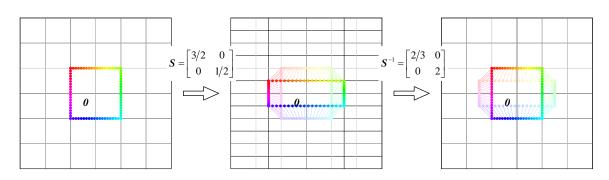


图 3. 缩放的逆运算

由于缩放矩阵 $S = \begin{bmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{bmatrix}$ 为对角方阵,因此它的行列式很容易计算

$$\det(S) = s_1 s_2 \tag{8}$$

若 $|\det(S)| > 1$,说明平面几何图形面积放大; $0 < |\det(S)| < 1$ 则说明面积缩小。 $\det(S) = 0$ 则意味着发生降维,信息丢失,方阵不可逆。

水平、竖直缩放

仅水平方向发生缩放, 对应的变换矩阵为

$$S = \begin{bmatrix} s & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \tag{9}$$

这个对角方阵的行列式为 s, 意味着几何变换前后面积缩放 s 倍。图 4 (a)、(b) 给出两个水平缩放的例子。

仅竖直方向发生缩放, 对应的变换矩阵为

$$S = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & s \end{bmatrix} \tag{10}$$

图 4(c)、(d)给出两个水平缩放的例子。

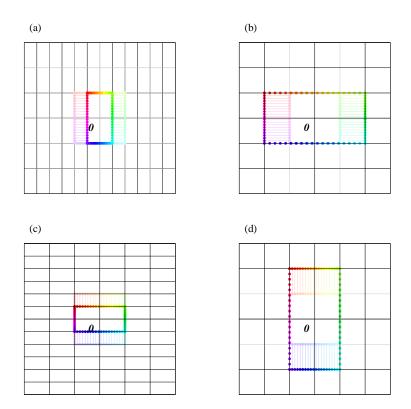
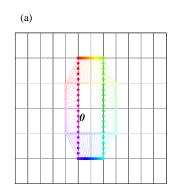


图 4. 水平、竖直缩放, 二维平面

挤压

挤压 (squeeze) 是一种特殊的不等比例缩放,平面上的挤压指的是一个方向的缩放系数小于 1,而另一个方向的缩放系数大于 1;且两者乘积等于 1,满足 $s_1s_2=1$,即行列式为 1。

比如 $0 < s_1 < 1$ 且 $s_2 > 1$,则图形在 s_1 方向上被压缩,而在 s_2 方向上被拉伸,但总面积保持不变。 图 5 (a) 中, $s_1 = 0.5$ 且 $s_2 = 2$,意味着水平方向缩小 0.5 倍, 而竖直方向放大 2 倍, 总面积不变。 请大家自行分析图 5 (b)。



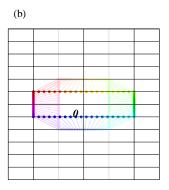


图 5. 挤压

连续缩放

本书前文介绍过,在一般情况下,矩阵乘法不满足交换律;即对于两个矩阵 A 和 B,即便 A @ B 和 B@A 同时满足乘法规则,通常 $A@B \neq B@A$ 。

但是,缩放变换中,缩放矩阵 S 是一个对角矩阵,我们可以把缩放矩阵 S 写成两个不同矩阵乘法

$$S = \begin{bmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} @ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{bmatrix}$$

$$S = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{bmatrix} @ \begin{bmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{bmatrix}$$

$$(11)$$

- (11) 告诉我们, 特殊情况下, 矩阵乘法可以满足交换律。
- (11) 的第一个式子代表先进行 x_2 方向缩放,再完成 x_1 方向缩放,即

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} @ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ s_2 x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_1 x_1 \\ s_2 x_2 \end{bmatrix}$$
(12)

(11) 的第二个式子则反之, 请大家自己写出矩阵乘法运算。

几何上,这说明横轴、纵轴的缩放次序可以调换。

此外,给定任意两个缩放矩阵 S_1 、 S_2 ,满足

$$S_1 @ S_2 = S_2 @ S_1$$
 (13)

这意味着多个平面缩放操作的先后顺序不会影响最终结果, 请大家观察图 6。

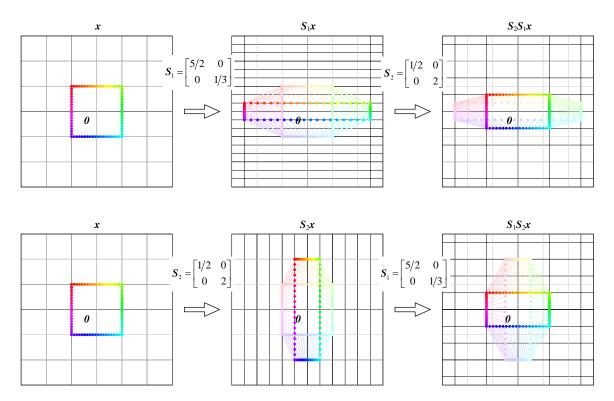


图 6. 两个2×2缩放矩阵连乘满足交换律

缩放系数为负

如果存在缩放系数为负的情况,意味着对应方向上发生翻转。也就是说,负比例缩放相当于"缩放+ 镜像"的复合变换。

图 7(a)应对如下矩阵乘法

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -1/2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} @ \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1/2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1/2 \end{bmatrix} @ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$
 (14)

上式还告诉我们,这两个几何操作的次序不影响结果。

请大家自行分析图 7(b)。

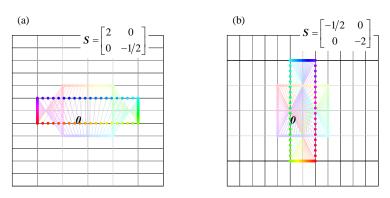


图 7. 缩放因子存在负数情况

欢迎大家批评指教,本书专属邮箱: jiang.visualize.ml@gmail.com

缩放系数为 0

如果存在缩放系数为0的情况,意味着对应方向发生投影。此时,几何变换相当于"缩放+投影"的复合变换。

图 8 对应如下运算

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} @ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} @ \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$(15)$$

所有点被投影到纵轴上,信息发生丢失;行列式为 0,这也意味着矩阵不可逆。本节前文提过,如果一个对角方阵的主对角线元素中存在一个或更多的零,则方阵不可逆。

这时,变换矩阵S的列向量不能构成基底,因为列向量之间存在线性相关。

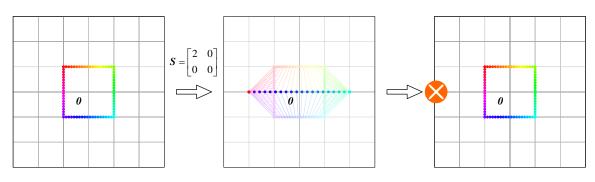


图 8. 不可逆地"压扁"

可视化平面缩放

代码 1 用来可视化平面缩放,可视化结果如图 9 所示。



图 9. 可视化平面缩放

下面让我们聊聊代码 1 关键语句。

- ②用 numpy.array() 创建线性变换矩阵;请大家尝试其他的2×2方阵。
- ▶ 定义了一个单位正方形的顶点列表,从左下角出发,并再回到起点形成闭环。每个点是一个二维坐标,组成一个形状为 5×2 的数组。注意,行向量代表平面上一个点。
 - ②定义单位向量,分别指向横轴正方向、纵轴正方向。
 - \bigcirc 用矩阵 A 完成矩阵乘法,即线性变换。

③ 为可视化代码。比如,ax.plot(square_data[:,0], square_data[:,1], c = 'k', lw = '0.5', marker = 'o', markerfacecolor = '#0066FF', ls = '--') 这句画出原始正方形的边界线。
square_data[:,0] 表示取正方形所有点的横轴坐标,square_data[:,1] 表示它们的纵轴坐标。

marker='o' 画出每个点的小圆圈,markerfacecolor='#0066FF' 设置圆点为蓝色。ls='--' 表示线型为虚线。

c='k' 表示线的颜色是黑色, lw='0.5' 是线宽为 0.5。

代码 1. 可视化平面缩放 | C LA_Ch08_02_01.ipynb

```
## 初始化
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
## 线性变换矩阵
A = np.array([[2, 0],
               [0, 2]])
## 单位正方形顶点数据
square_data = np.array([[0, 0],
                         [1, 0],
                         [1, 1],
                         [0, 1],
                         [0, 0]])
## 定义单位向量 e1 和 e2
e1 = np.array([[1],[0]])
e2 = np.array([[0],[1]])
## 线性变换
transformed_square = square_data @ A.T
transformed_e1 = A @ e1
transformed_e2 = A @ e2
## 可视化
fig, ax = plt.subplots(figsize=(6, 6))
ax.plot(square_data[:,0], square_data[:,1],
        c = 'k', lw = '0.5',
        marker = 'o', markerfacecolor = '#0066FF', ls = '--')
ax.plot(transformed_square[:,0], transformed_square[:,1],
        c = 'k', lw = '0.5'
        marker = 'o', markerfacecolor = '#0066FF', ls = '-')
ax.fill(transformed_square[:,0], transformed_square[:,1],
        color='lightblue')
ax.set_aspect('equal'); ax.grid(True, c = '0.8')
ax.axhline(y = 0, c = 'k'); ax.axvline(x = 0, c = 'k')
ax.set_xlim(-3, 3); ax.set_ylim(-3, 3)
```

三维等比例缩放

在三维空间, 等比例缩放矩阵为

$$S = \begin{bmatrix} s & 0 & 0 \\ 0 & s & 0 \\ 0 & 0 & s \end{bmatrix} \tag{16}$$

其中, s为缩放因子, 不为0。

对应的坐标变换为

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s & 0 & 0 \\ 0 & s & 0 \\ 0 & 0 & s \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} sx_1 \\ sx_2 \\ sx_3 \end{bmatrix} = s \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$
(17)

在三维空间中, 等比例缩放通过一个缩放因子 s 对所有三个维度进行相同的缩放操作。

容易计算(16)中变换矩阵行列式为 s³, 这意味着几何变换后, 体积变化了 s³倍。

如图 10 所示, s>1 时,单位正方体等比例放大;如图 11 所示,0< s<1 时,单位正方体等比例放大。

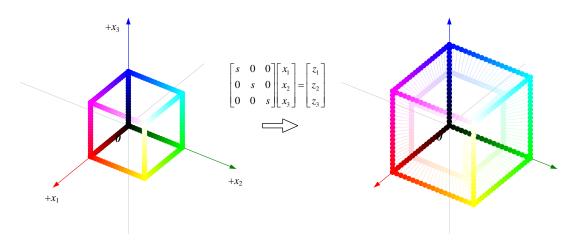


图 10. 等比例放大 (s>1), 三维空间

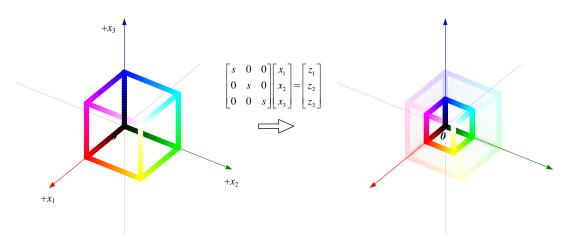


图 11. 等比例缩小(0 < s < 1), 三维空间

本 PDF 文件为作者草稿,发布目的为方便读者在移动终端学习,终稿内容以清华大学出版社纸质出版物为准。版权归清华大学出版社所有,请勿商用,引用请注明出处。

代码及 PDF 文件下载: https://github.com/Visualize-ML

本书配套微课视频均发布在 B 站——生姜 DrGinger: https://space.bilibili.com/513194466

欢迎大家批评指教,本书专属邮箱: jiang.visualize.ml@gmail.com

我们也可以把 (16) 拆解成沿不同轴分别缩放

$$S_{1} = \begin{bmatrix} s & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad S_{2} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & s & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad S_{3} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & s \end{bmatrix}$$
(18)

以上三个矩阵分别对应图 12、图 13、图 14。这三个矩阵对应的行列式都为s,这意味着几何变换导致 的体积缩放比例都是s。

(18) 这三个对角方阵不管以何种顺序相乘得到的都是(16),即

$$S = S_1 S_2 S_3 = S_1 S_3 S_2 = S_2 S_1 S_3 = S_2 S_3 S_1 = S_3 S_1 S_2 = S_3 S_2 S_1$$
(19)

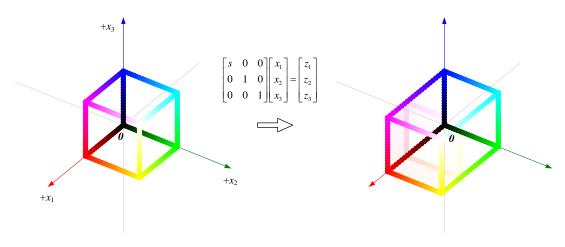


图 12. 沿 x1 轴缩放, 三维空间

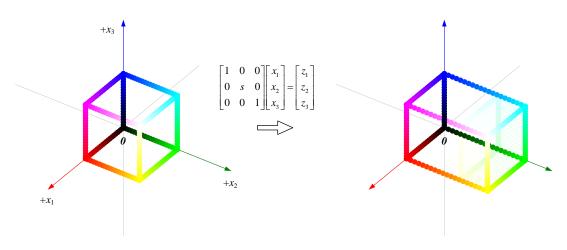


图 13. 沿 x₂轴缩放, 三维空间

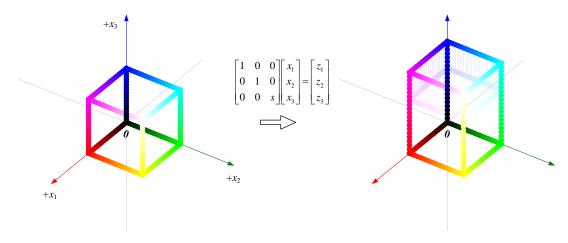


图 14. 沿 x3 轴缩放, 三维空间

三维非等比例缩放

在三维空间中,非等比例缩放是指对 x_1 、 x_2 、 x_3 轴分别应用不同的缩放因子。

缩放矩阵扩展为:

$$S = \begin{bmatrix} s_1 & 0 & 0 \\ 0 & s_2 & 0 \\ 0 & 0 & s_3 \end{bmatrix} \tag{20}$$

其中, s_1 控制 x_1 方向缩放, s_2 控制 x_2 方向缩放, s_3 控制 x_3 方向缩放。

对应的坐标变换为

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_1 & 0 & 0 \\ 0 & s_2 & 0 \\ 0 & 0 & s_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_1 x_1 \\ s_2 x_2 \\ s_3 x_3 \end{bmatrix}$$
 (21)

如图 15 所示,如果缩放因子绝对值大于 1,则沿对应方向放大;缩放因子绝对值小于 1,则沿该方向缩小。

此外,如果缩放因子小于 0,意味着在缩放的基础上,还有镜像操作;如果缩放因子出现 0,这意味着发生"降维",图形被压扁,如图 16 所示。

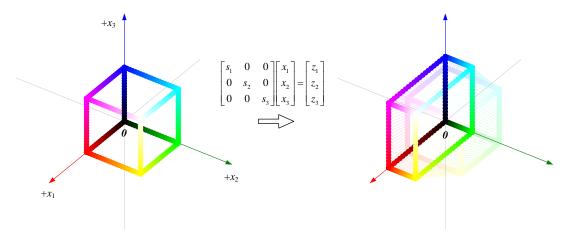


图 15. 非等比例缩放,三维空间

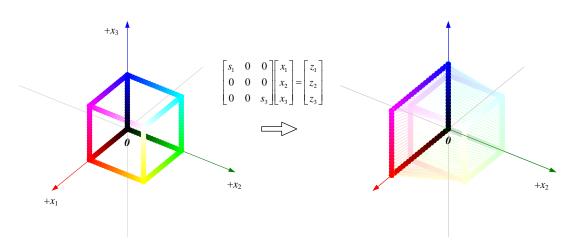


图 16. 缩放 + 压扁, 三维空间



请大家用 DeepSeek/ChatGPT 等工具完成本节如下习题。

- Q1. 平面上的缩放变换, 若横轴放大 2 倍, 纵轴缩小 1/2, 对应的缩放矩阵?
- **Q2.** 三维空间的缩放变换,若 x_1 轴放大 3倍, x_2 轴缩小 1/3, x_3 轴不变,对应的缩放矩阵?
- Q3. 给定缩放矩阵 $S = \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \end{bmatrix}$, 点 (3, 4) 经过缩放变换后, 坐标变为多少?
- **Q4.** 给定两个缩放矩阵 $S_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$ 、 $S_2 = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix}$, 对点 (1,2) 依次用 S_1 、 S_2 缩放,求变换后的坐标。如果交换缩放次序,即先 S_2 ,再 S_1 ,结果如何?
- **Q5.** 如果缩放矩阵行列式 $\det(S) = 4$,意味着缩放变换对几何图形有何影响? 如果 $\det(S) = -4$,又说明什么?
- **Q6.** 编写一个 Python 函数 scale_2D(x1, x2, s1, s2), 输入点坐标 (x1, x2) 和缩放系数 s1、s2, 返回变换后的坐标。

本 PDF 文件为作者草稿,发布目的为方便读者在移动终端学习,终稿内容以清华大学出版社纸质出版物为准。

版权归清华大学出版社所有,请勿商用,引用请注明出处。

代码及 PDF 文件下载: https://github.com/Visualize-ML

本书配套微课视频均发布在 B 站——生姜 DrGinger: https://space.bilibili.com/513194466

欢迎大家批评指教,本书专属邮箱: jiang.visualize.ml@gmail.com

- **Q7.** 给定 5 个点 (1,0), (0,1), (-1,0), (0,-1), (0,0), 编写 Python 代码, 使这些点按比例 $s_1 = 2$ 、 $s_2 = 0.5$ 进行缩放, 并输出变换后的点集。
- **Q8.** 使用 Matplotlib 绘制一个单位正方形,它的四个顶点位于 (1,0), (0,1), (1,1), (0,0); 单位正方形按比例 $s_1 = 2$ 、 $s_2 = 0.5$ 进行缩放,显示原始图形和变换后的图形。
- **Q9.** 请用下一节 LA_08_03_01.ipynb 可视化三维缩放。