

Informatik II: Algorithmen und Datenstrukturen SS 2017

Vorlesung 10a, Dienstag, 4. Juli 2017
(Graphen, Exploration, Zusammenhang)

Prof. Dr. Hannah Bast
Lehrstuhl für Algorithmen und Datenstrukturen
Institut für Informatik
Universität Freiburg

Blick über die Vorlesung heute

■ Organisatorisches

- Offizielle Evaluation
- Erfahrungen ÜB9

kurze Erklärung dazu

Prioritätswürgeschlangen

■ Inhalt

- Graphen
- Breitensuche
- Tiefensuche
- Zusammenhangskomponenten
- ÜB10: Routenplanung in Baden-Württemberg

Terminologie

Algorithmus + Beispiel + Code

Algorithmus + Beispiel

Algorithmus + Beispiel + Code

Offizielle Evaluation der Veranstaltung

■ Läuft über das zentrale **EvaSys** der Uni

- Sie sollten gestern (Montag, 3. Juli) eine Mail vom System bekommen haben

Falls nicht, bitte umgehend bei Axel Lehmann melden !

- Nehmen Sie sich bitte Zeit und füllen Sie den Bogen **sorgfältig und gewissenhaft** aus

Sie haben soviel Zeit in die Vorlesung investiert, dann können Sie auch 30 Minuten für die Evaluation aufwenden

Sie bekommen außerdem 20 Punkte dafür, die die Punkte vom schlechtesten ÜB ersetzen ... siehe ÜB10, Aufgabe 1

- Uns interessieren besonders die **Freitextkommentare**

■ Zusammenfassung / Auszüge

- Aufgabe 1 hat vielen gefallen (Nachdenken + wenig Code)
- Ungläubig, dass Aufgabe 1 in $O(n \cdot \log k)$ gehen soll
Siehe Lösungsskizze nächste Folie
- Aufgabe 2 war auch gut machbar
- Coden in C++ relativ aufwändig
- Es sollte "im Wiki/Forum" heißen, nicht "auf dem Wiki/Forum"

■ Lösungsskizze + Programm Aufgabe 1

- Idee: zu jeden Zeitpunkt höchstens k Elemente in der PW
- Dadurch Laufzeit $O(\log k)$ / Operation, insgesamt $O(n \log k)$
- Falls schon k Elemente in der PW sind, das neue Element x mit dem aktuellen Min in der PW vergleichen

Falls $x > \text{Min}$: `deleteMin` und `insert(x)`; sonst: nix tun

- Am Ende die k Elemente eins nach dem anderen mit `deleteMin` aus der PW holen, in Zeit $O(k \log k)$

Damit bekommt man sie in absteigender Reihenfolge, aber die kann man ja leicht umdrehen

■ Live-Vorlesung vs. Online-Vorlesung

- Wer eh nur Aufzeichnungen schaut: **kein Unterschied**

Das war mit Abstand der häufigste Kommentar

- Einige hören die Vorlesung trotzdem lieber live, allerdings mit relativ "weichen" Argumenten

Termin zu dem man hin muss, weniger Ablenkung

- Aufzeichnung hat objektive Vorteile: man kann anhalten, zurückspulen, vorspulen, Geschwindigkeit erhöhen, etc.

Ideales Tempo variiert stark zwischen Teilnehmern

- Wichtig: Inhalt aktuell + die VL lebendig + das **Forum**
- Gleiches T-Shirt wie SS 2015, aber schlechtere Beleuchtung :-)

■ Kaum Fragen in den letzten Wochen?

- Die meisten Fragen kommen bei der Bearbeitung des ÜB
- Bei Verständnisschwierigkeiten oft nicht leicht, sich auf die schnelle eine gute Frage zu überlegen + sich nicht trauen
- Außerdem häufiges Feedback: die Erklärungen seien so gut

■ Fazit (aus Sicht der Dozentin)

- Qualität von Aufzeichnungen / VL / Forum stark gelobt
- Vorteile der Live-Vorlesung eher "nice to have"
- Vorteile der Video-Aufzeichnungen sind objektiver
- Live-Vorlesung würde mehr Sinn machen, **nachdem** man sich mit dem Stoff / einer Aufgabe auseinandergesetzt hat

■ Definition:

- Ein Graph **G** besteht aus zwei Mengen **V** und **E**
 - V** = Menge der **Knoten** ... engl. "nodes" oder "vertices"
 - E** = Menge der **Kanten** ... engl. "edges" oder "arcs"
 - Eine Kante **e** verbindet jeweils zwei Knoten **u** und **v**
 - ungerichtete Kante: $e = \{u, v\}$ ^{$= \{v, u\}$} **Menge**
 - gerichtete Kante: $e = (u, v)$ ^{$\neq (v, u)$} **Tupel**
 - Bei einem **gewichteten** Graph hat man für jede Kante ein Gewicht, auch Länge oder Kosten der Kante genannt
- Für ÜB10: die Reisezeit zwischen zwei Punkten**

Graphen 2/5

$n=6, m=0$
 $\circ \quad \circ$
 $\circ \quad \circ$

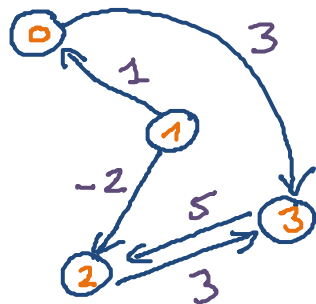
zusammen-
hängendes
Graph:
 $m \geq n-1$
 $\circ - \circ - \circ - \circ$

generell
 $m \leq n^2$
 falls keine
 "Multi"-Kanten

■ Repräsentation gerichteter Graph

- Adjazenzmatrix ... Platzverbrauch $\Theta(|V|^2)$
- Adjazenzlisten ... Platzverbrauch $\Theta(|V| + |E|)$

4 Knoten
 5 Kanten
 mit Knotennummern
 und Kantengewichten
 und Kantengerichtungen



ADJ. MATRIX

	0	1	2	3
0	x	x	x	3
1	1	x	-2	x
2	x	x	x	3
3	x	x	5	x

x = keine Kante
 Anzahl nicht-x Einträge
 = Anzahl Kanten

Für jeden Knoten
 die Liste aller von
 ihm ausgehenden
 Kanten
 ADJ. LISTEN

0 : [3|3]
 1 : [0|1|2|-2]
 2 : [3|3]
 3 : [2|5]

sonstige Einträge
 nie es Kanten
 gibt

■ Repräsentation ungerichteter Graph

- Einen ungerichteten Graphen kann man einfach als gerichteten Graphen darstellen, bei dem es jede Kante in beide Richtungen gibt
- Falls es Kantenkosten gibt, sind die Kosten dann in beiden Richtungen gleich

So machen wir es auch für unseren Code nachher

■ Grad, Eingangsgrad, Ausgangsgrad

- Grad eines Knotens u in einem ungerichteten Graph

$$\text{degree}(u) = |\{\{u, v\} : \{u, v\} \in E\}|$$

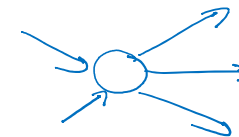


Grad 3

- Eingangs- und Ausgangsgrad eines Knotens u in einem gerichteten Graph

$$\text{in-degree}(u) = |\{(v, u) : (v, u) \in E\}|$$

$$\text{out-degree}(u) = |\{(u, v) : (u, v) \in E\}|$$



E-Grad 2

A-Grad 3

■ Pfade

- Ein Pfad in G ist eine Folge $u_1, u_2, u_3, \dots, u_l \in V$ mit
$$(u_1, u_2), (u_2, u_3), \dots, (u_{l-1}, u_l) \in E \quad \text{gerichteter Graph}$$
$$\{u_1, u_2\}, \{u_2, u_3\}, \dots, \{u_{l-1}, u_l\} \in E \quad \text{ungerichteter Graph}$$
- Die **Länge** bzw. **Kosten** eines Pfades
 - ohne Kantengewichte: **Anzahl der Kanten**
 - mit Kantengewichten: **Summe der Gewichte auf dem Pfad**
- Der **kürzeste Pfad** (engl. **shortest path**) zwischen zwei Knoten u und v ist der Pfad u, \dots, v mit minimalen Kosten

Dazu Beispiele und mehr in der VL10b (Dijkstra Algorithmus)

■ Informale Definition

- Gegeben ein Startknoten s , besuche "systematisch" alle Knoten von V , die von s aus erreichbar sind
- Breitensuche = in der Reihenfolge der "Entfernung" von s
englisch: **breadth first search** = **BFS**
- Tiefensuche = erstmal "möglichst weit weg" von s
englisch: **depth first search** = **DFS**
- Das ist kein relevantes "Problem" an sich, taucht aber oft als Teil / Subroutine von anderen Algorithmen auf

Zum Beispiel zur Berechnung der Zusammenhangskomponenten eines Graphen, siehe Folien 20 – 22

■ Breitensuche, Idee

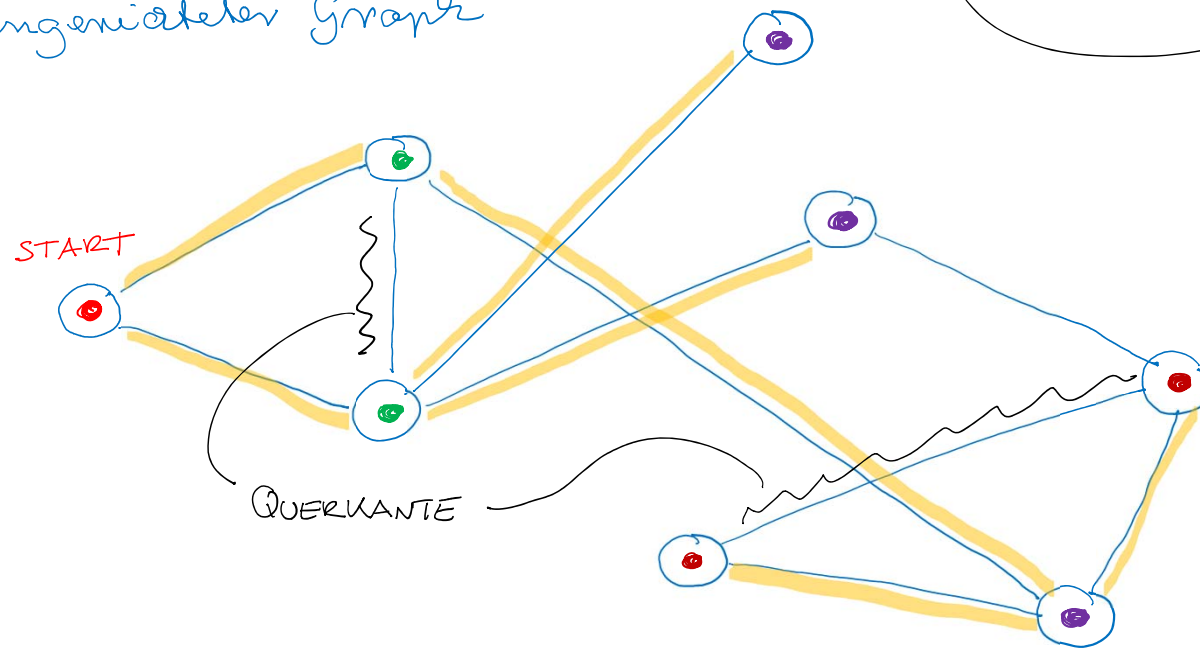
- Markierung für jeden Knoten, zu Beginn alle unmarkiert
- Beginne mit einem **Startknoten** und markiere ihn (**Level 0**)
- Finde alle Knoten die zum **Startknoten** benachbart und noch nicht markiert sind und markiere sie (**Level 1**)
- Finde alle Knoten, die zu einem **Level 1** Knoten benachbart und noch nicht markiert sind und markiere sie (**Level 2**)
- Usw. bis ein Level keine benachbarten Knoten mehr hat, die noch nicht markiert sind

Das markiert insbesondere alle Knoten, die in derselben Zusammenhangskomponente sind wie der Startknoten

Graphexploration 3/7

■ Breitensuche, Beispiel

ungerichteter Graph



LEVEL 0

LEVEL 1

LEVEL 2

LEVEL 3

Die gelben Kanten

(von einem Level zum nächsten, nur eine Kante für jeden Knoten vom nächsten Level)

bilden ein BAUM (einen sog. Spannbaum der ZK des Graphen)

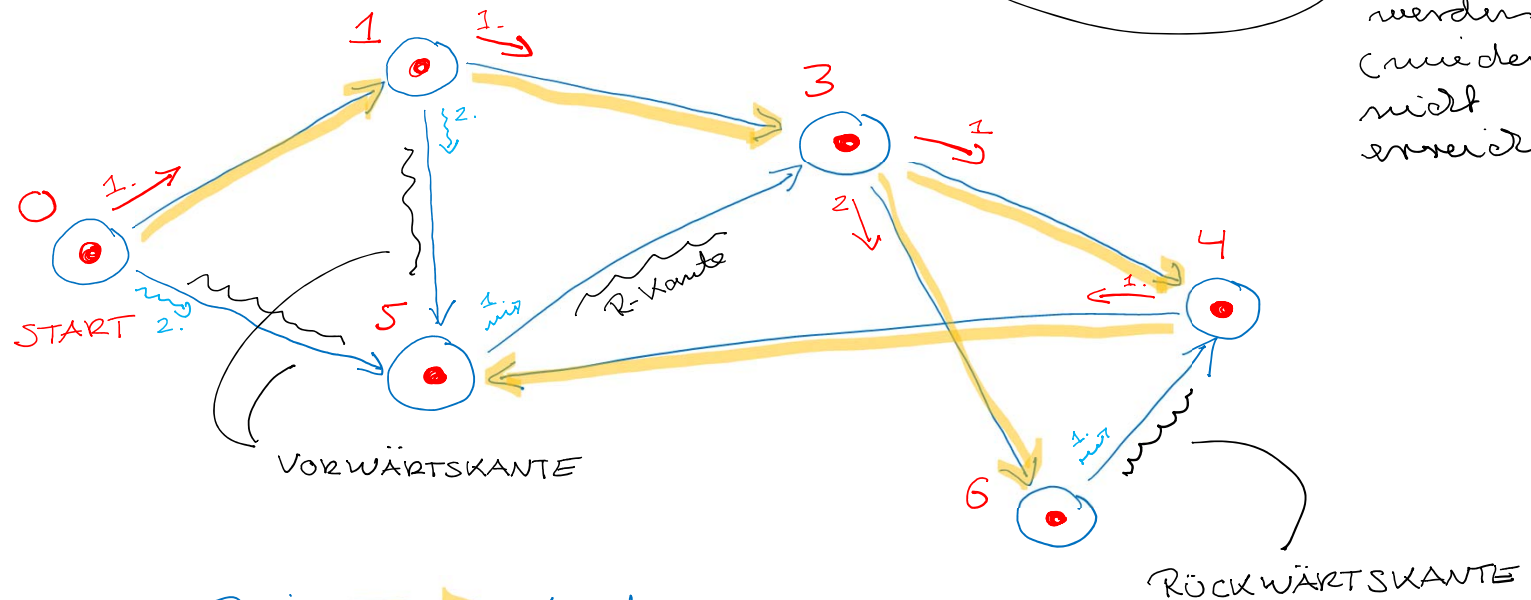
■ Tiefensuche, Idee

- Markierung für jeden Knoten, zu Beginn alle unmarkiert
- Beginne mit einem **Startknoten** und markiere ihn
- Gehe in irgendeiner Reihenfolge die zum Startknoten benachbarten Knoten durch und tue Folgendes:
Falls der Knoten noch nicht markiert ist, markiere ihn und starte **rekursiv eine Tiefensuche von dort aus**
- Das sucht zuerst "in die Tiefe" (vom Startknoten aus)
- Auch **DFS** markiert schließlich alle Knoten, die in derselben Zusammenhangskomponenten liegen wie der Startknoten

Graphexploration 5/7

■ Tiefensuche, Beispiel

genisteteter Graph



Die  Kanten bilden wieder einen Baum (den Spannbaum)

■ Tiefensuche, weitere Eigenschaft

- Auf **azyklischen** Graphen liefert Tiefensuche eine sogenannte **topologische Sortierung**

Das ist eine Nummerierung der Knoten, so dass jede Kante von einem Knoten mit kleinerer Nummer zu einem mit größerer Nummer geht

\Leftrightarrow es gibt keine R-Kanten

Wohlgemerkt: mit einem **Zyklus** kann das nicht gehen

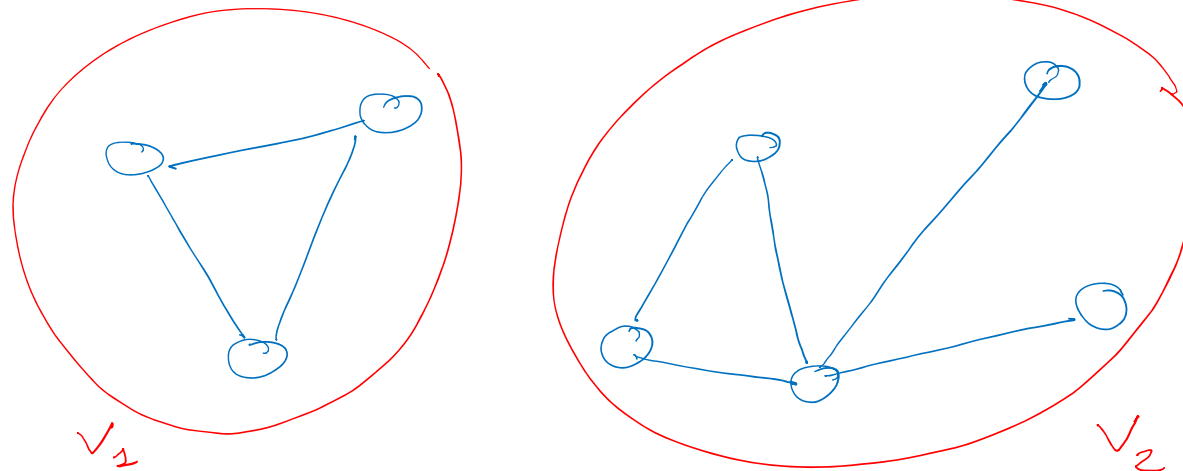
■ Komplexität von BFS und DFS

- Für beide Verfahren gilt:
 1. Man folgt jeder Kante genau einmal
 2. Man "verarbeitet" jeden Knoten genau einmal (in dem Sinne, das man seinen adjazenten Kanten folgt)
- Die Laufzeit ist also $O(|V'| + |E'|)$, wobei V' und E' die Anzahl Knoten und Kanten in der Zusammenhangskomponente sind, in der der Startknoten liegt
- Besser geht es offenbar nicht

Weil man jeden Knoten und jede Kanten mindestens einmal "anschauen" muss

■ Für einen **ungerichteten** Graphen

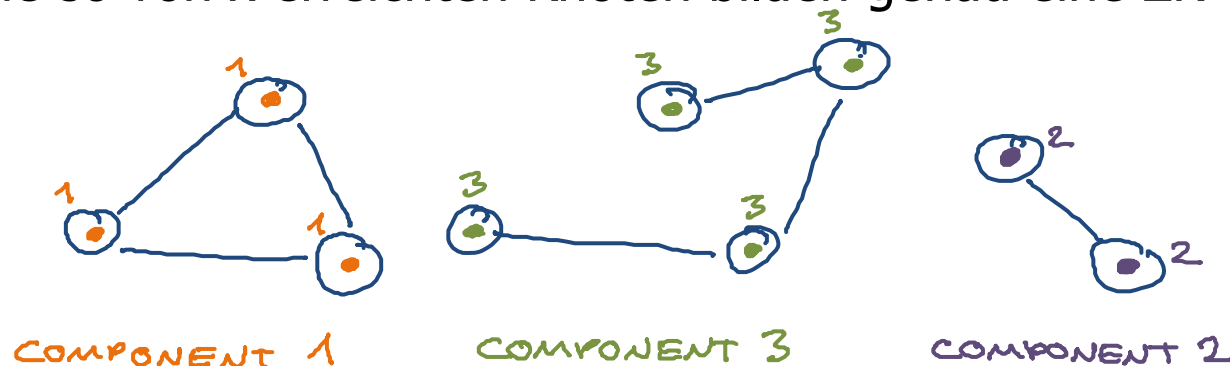
- Die Zusammenhangskomponenten (ZK) bilden eine Partition von V , also $V = V_1 \cup \dots \cup V_k$
- Zwei Knoten u und v sind in derselben ZK genau dann, wenn es einen Pfad zwischen u und v gibt



Zusammenhangskomponenten 2/3

■ Berechnung durch DFS oder BFS

- Markierung für jeden Knoten, zu Beginn alle unmarkiert
- Solange es noch einen unmarkierten Knoten x gibt:
Starte DFS oder BFS von x und finde alle von x aus erreichbaren Knoten und markiere sie
- Die Reihenfolge, in der die Knoten besucht werden ist hier egal, deswegen auch hier egal ob DFS oder BFS
- Die so von x erreichten Knoten bilden genau eine ZK



Zusammenhangskomponenten 3/3

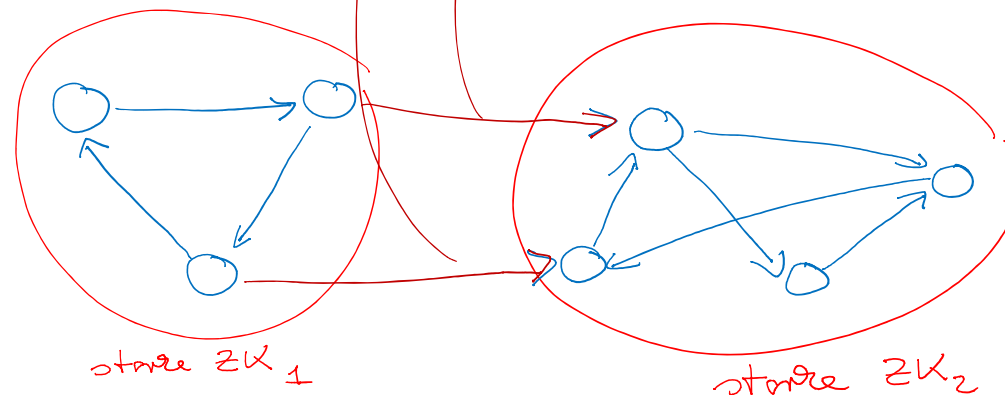
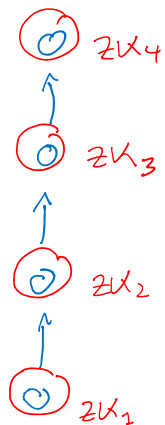
■ Definition für einen gerichteten Graphen

*Wird dieser
beiden Knoten,
zwei starke ZK*

- Man spricht dann von **starken** Zus.komponenten (ZK)
- Eine starke ZK ist eine maximale Teilmenge von Knoten V' , so dass es für alle $u, v \in V'$ eine Pfad von u nach v gibt

Nicht mehr so intuitiv, wie bei ungerichteten Graphen

Der Algorithmus ist auch komplizierter und machen wir hier nicht ... geht aber sehr elegant mit Tiefensuche



- Graphen, Breitensuche, Tiefensuche, ZK
 - In Mehlhorn/Sanders:
 - 8 Graph Representation
 - 9 Graph Traversal
 - In Wikipedia
 - [http://en.wikipedia.org/wiki/Graph \(mathematics\)](http://en.wikipedia.org/wiki/Graph_(mathematics))
 - [http://en.wikipedia.org/wiki/Breadth-first search](http://en.wikipedia.org/wiki/Breadth-first_search)
 - [http://en.wikipedia.org/wiki/Depth-first search](http://en.wikipedia.org/wiki/Depth-first_search)
 - [http://en.wikipedia.org/wiki/Connected component](http://en.wikipedia.org/wiki/Connected_component)