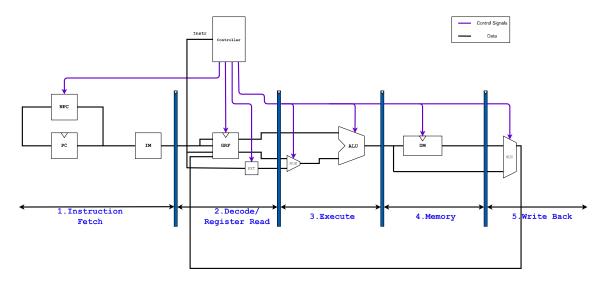
# 译码器

面对复杂的工程,我们会有多种方式对指令进行译码,下面将介绍主流的两种译码方式与两种译码风格,引导大家对其进行思考并作出适合自己的设计。当然,下面的所介绍的方法与风格都各有干秋,本文仅抛砖引玉,希望同学们能够斟酌后再进行设计编码。如果对控制器的设计有很好的想法或观点,欢迎在讨论区与大家进行分享。

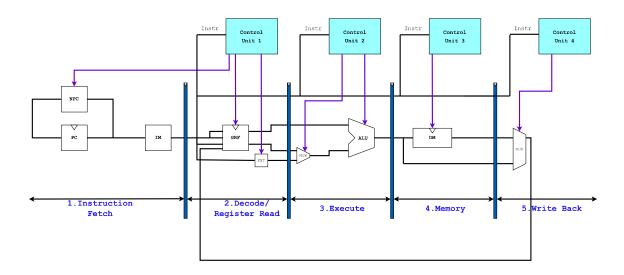
### 译码方式

**集中式译码**:在取指令(F级)时或者读取寄存器阵列信息(D级)前,将所有的控制信号全部解析出,然后让其随着流水往后逐级传递。使用这种方法,只需要在初始对指令进行一次译码,减少了后续流水级的逻辑复杂度,但流水级之间需要传递的信号数量很大。



**分布式译码**:每一级都部署一个控制器,负责译出当前级所需控制信号。这种方法较为灵活,"现译现用"有效降低了流水级间传递的信号量,但是需要实例化多个控制器,增加了后续流水级的逻辑复杂度。





## 译码风格

**指令驱动型**:整体在一个 case 语句之下,通过判断指令的类型,对所有的控制信号——赋值。这种方法便于指令的添加,不易遗漏控制信号,但是整体代码量会随指令数量增多而显著增大。

如果重复部分太多,非常不推荐复制粘贴的做法,可以尝试用宏将其抽象出来。

**控制信号驱动型**:为每个指令定义一个 wire 型变量,使用或运算描述组合逻辑,对每个控制信号进行单独处理。这种方法在指令数量较多时适用,且代码量易于压缩,缺陷是如错添或漏添了某条指令,很难锁定出现错误的位置。

```
wire R = (op == 6'b000000);
wire add = R & (func == 6'b100001);
wire sub = R & (func == 6'b100011);
// wire ...
```

```
assign grf_en = (add | sub | /*...*/) ? 1'b1 : 1'b0;
// assign ...
```

#### 🖊 思考题

简要描述你的译码器架构,并思考该架构的优势以及不足。