

OpenCV 4로 배우는 컴퓨터 비전과 머신 러닝

컴퓨터 비전 기초부터 딥러닝 활용까지!



10장 컬러 영상 처리

10.1 컬러 영상 다루기

10.2 컬러 영상 처리 기법



▶ 컬러 영상의 픽셀 값 참조

- OpenCV에서 영상 파일을 불러와서 Mat 객체를 생성할 때에는 imread() 함수를 사용함
- 이때 imread() 함수의 두 번째 인자를 IMREAD_COLOR로 설정하면 영상을 3채널 컬러 영상 형식으로 불러옴
- 예를 들어 butterfly.jpg 나비 영상을 3채널 컬러 영상 형식으로 불러오려면 다음과 같이 코드를 작성함

Mat img = imread("butterfly.jpg", IMREAD_COLOR);

- 일반적으로 컬러 영상은 흔히 RGB라고 부르는 빨간색(R), 녹색(G), 파란색(B) 색상 성분의 조합으로 픽셀 값을 표현함
- OpenCV의 컬러 영상은 기본적으로 RGB 색상 순서가 아니라 BGB 색상 순서로 픽셀 값을 표현함
- imread() 함수로 영상을 3채널 컬러 영상 형식으로 불러오면 각 픽셀의 색상 값이 파란색(B), 녹색(G), 빨간색(R) 순서로 저장된 Mat 객체가 생성됨



▶ 컬러 영상의 픽셀 값 참조

- 컬러 영상에서 각각의 R, G, B 색상 성분은 0부터 255 사이의 값을 가질 수 있음
- 색상 성분 값이 0이면 해당 색상 성분이 전혀 없는 상태임
- 255이면 해당 색상 성분이 가득 차 있음을 의미함
- OpenCV에서 각 색상 성분 값은 uchar 자료형을 사용하여 표현함
- 컬러 영상에서 하나의 픽셀은 세 개의 색상 성분을 가지고 있음
- 컬러 영상의 한 픽셀을 정확하게 표현하려면 Vec3b 자료형을 이용해야 함
- Vec3b 클래스는 크기가 3인 uchar 자료형 배열을 멤버 변수로 가지고 있는 클래스임
- Vec3b 클래스의 바이트 크기는 정확하게 3바이트임
- 실제 3채널 컬러 영상의 한 픽셀이 차지하는 바이트 수와 같음



- ▶ 컬러 영상의 픽셀 값 참조
 - 컬러 영상에서 픽셀 값을 참조할 때에도 Mat::at() 함수를 사용함
 - Mat::at() 함수는 템플릿으로 정의된 함수임
 - 3채널 컬러 영상에 대해 Mat::at() 함수를 사용하려면 Vec3b 자료형을 명시해야 함
 - 예를 들어 앞에서 butterfly.jpg 나비 영상을 저장하고 있는 img 객체에서 (0, 0) 위치의 픽셀 값을 참조하려면 다음과 같이 코드를 작성함

```
Vec3b& pixel = img.at\langle Vec3b \rangle (0, 0);
```



▶ 컬러 영상의 픽셀 값 참조

- 앞의 예제 코드에서 Vec3b 참조형으로 선언된 변수 pixel은 img 영상의 (0, 0) 좌표에서 BGR 색상 정보를 가리킴
- Mat::at() 함수가 픽셀 정보를 참조 형태로 반환하기 때문에 변수 pixel값을 변경하면 img 영상의 (0, 0) 좌표 픽셀 값도 같이 변경됨
- Vec3b 클래스는 [] 연산자 재정의를 이용하여 각 멤버 변수 값에 접근할 수 있음
- pixel에 저장된 파란색(B), 녹색(G), 빨간색(R) 색상 성분 값을 각각 알고 싶다면 다음과 같이 코드를 작성함

```
uchar b1 = pixel[0];
uchar g1 = pixel[1];
uchar r1 = pixel[2];
```

● 이 예제 코드에서 변수 b1, g1, r1에는 각각 pixel의 파란색, 녹색, 빨간색 성분 값이 저장됨



▶ 컬러 영상의 픽셀 값 참조

- Mat::ptr() 함수를 이용하여 컬러 영상의 특정 행 시작 주소를 얻어 올 때에도 Vec3b 자료형을 명시하여 사용해야 함
- 예를 들어 img 컬러 영상에서 <mark>0번째 행 시작 픽셀 주소</mark>를 알고 싶다면 다음과 같이 코드를 작성함

```
Vec3b* ptr = img.ptr\langle Vec3b\rangle(0);
```

- 포인터 변수 ptr에 특정 행 시작 주소를 받아 온 후에는 해당 행의 픽셀 값을 ptr[0], ptr[1], ..., ptr[img.cols-1] 형태로 접근할 수 있음
- 예를 들어 ptr[0]은 (0, 0) 좌표 픽셀을 가리키며, 이는 Vec3b 자료형에 해당함
- ptr[0] 코드 뒤에 다시 한 번 [] 연산자를 붙여서 해당 픽셀의 파란색(B), 녹색(G), 빨간색(R) 색상 성분 값을 얻을 수 있음

```
uchar b2 = ptr[0][0];
uchar g2 = ptr[0][1];
uchar r2 = ptr[0][2];
```

● 변수 b2, g2, r2에는 각각 (0, 0) 픽셀의 파란색, 녹색, 빨간색 성분 값이 저장됨



▶ 컬러 영상의 픽셀 값 참조

- 코드 10-1에 나타난 color_inverse() 함수는 butterfly.jpg 컬러 영상의 모든 픽셀 값을 반전시켜 화면에 나타냄
- 컬러 영상을 반전하려면 B, G, R 세 개의 색상 성분 값을 각각 255에서 빼는 연산을 수행해야 함

코드 10-1 컬러 영상의 픽셀 값 반전 [ch10/ColorOp]

```
void color inverse()
01
02
         Mat src = imread("butterfly.jpg", IMREAD_COLOR);
03
04
         if (src.empty()) {
05
             cerr << "Image load failed!" << endl;</pre>
06
             return;
07
08
09
10
         Mat dst(src.rows, src.cols, src.type());
11
```



▶ 컬러 영상의 픽셀 값 참조

코드 10-1 컬러 영상의 픽셀 값 반전 [ch10/ColorOp]

```
12
          for (int j = 0; j < src.rows; j++) {
              for (int i = 0; i < src.cols; i++) {
13
                   Vec3b\& p1 = src.at\langle Vec3b\rangle(j, i);
14
                   Vec3b\& p2 = dst.at\langle Vec3b\rangle(j, i);
15
16
                   p2[0] = 255 - p1[0]; // B
17
                   p2[1] = 255 - p1[1]; // G
18
                   p2[2] = 255 - p1[2]; // R
19
20
21
22
          imshow("src", src);
23
          imshow("dst", dst);
24
25
```



▶ 컬러 영상의 픽셀 값 참조

코드 10-1 컬러 영상의 픽셀 값 반전 [ch10/ColorOp]

```
26  waitKey();
27  destroyAllWindows();
28 }
```

- 3행 butterfly.jpg 파일을 3채널 BGR 컬러 영상으로 불러와서 src에 저장합니다.
- 10행 반전된 영상을 저장할 dst 영상을 생성합니다. dst 영상의 모든 픽셀 값은 이후 for 반복문에서 설정할 것이므로 초깃값은 따로 지정하지 않았습니다.
- 14~15행 src와 dst 영상의 (i, j) 좌표 픽셀 값을 각각 p1과 p2 변수에 참조로 받아 옵니다.
- 17~19행 p1 픽셀의 세 개 색상 성분 값을 모두 반전시켜 p2 픽셀 값으로 설정합니다.



▶ 컬러 영상의 픽셀 값 참조

● 코드 10-1에서는 가독성을 위해서 src 영상과 dst 영상의 (i, j) 위치 픽셀 값을 각각 Vec3b 자료형 변수 p1과 p2로 참조한 후에 반전하였지만, 이 코드는 다음과 같이 간략하게 바꿔 쓸수도 있음

```
for (int j = 0; j < src.rows; j++) {
    for (int i = 0; i < src.cols; i++) {
        dst.at<\vec3b>(j, i) = Vec3b(255, 255, 255) - src.at<\vec3b>(j, i);
    }
}
```

● 이 예제 코드는 B, G, R 색상 성분의 반전을 각각 따로 처리하지 않고, Vec3b 클래스에서 지원하는 - 연산자 재정의를 이용하여 한꺼번에 반전을 수행함

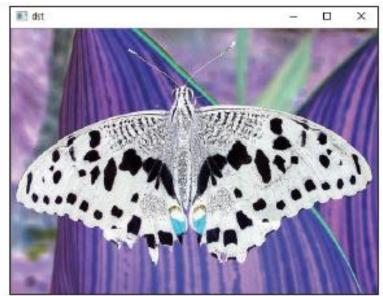


▶ 컬러 영상의 픽셀 값 참조

- 그림 10-1에서 src는 입력 영상 butterfly.jpg 파일이고, dst는 반전된 영상임
- 입력 영상 src에서 검은색 나비 날개 부분이 반전되어 흰색으로 변경된 것을 확인할 수 있음
- 입력 영상에서 배경의 녹색 나뭇잎 영역은 B, G, R 각 채널이 각각 반전되어 결과 영상에서는 보라색으로 변경됨

▼ 그림 10-1 컬러 영상의 반전







▶ 색 공간 변환

- 빨간색, 녹색, 파란색 세 가지 색 성분의 조합으로 색을 표현하는 방식을 RGB 색 모델(color model) 또는 RGB 색 공간(color space) 표현이라고 함
- 컬러 영상 처리에서는 보통 색상 구분이 용이한 HSV, HSL 색 공간을 사용함
- 휘도 성분이 구분되어 있는 YCrCb, YUV 등 색 공간을 사용하는 것이 유리함
- OpenCV는 BGR 순서로 색상이 저장된 컬러 영상의 색 공간을 HSV, YCrCB 등 다른 색 공간으로 변환하는 인터페이스를 제공함



▶ 색 공간 변환

● OpenCV에서 영상의 색 공간을 다른 색 공간으로 변환할 때에는 cvtColor() 함수를 사용함

void cvtColor(InputArray src, OutputArray dst, int code, int dstCn = 0);

- src 입력 영상. CV_8U, CV_16U, CV_32F 중 하나의 깊이를 사용해야 합니다.
- dst 결과 영상, src와 크기 및 깊이가 같습니다.
- code
 색 공간 변환 코드, ColorConversionCodes 열거형 상수 중 하나를 지정합니다.
- dstCn 결과 영상의 채널 수, 0이면 자동으로 결정됩니다.



▶ 색 공간 변환

● OpenCV는 표 10-1에 나타난 변환 코드 외에도 훨씬 많은 색 공간 변환을 지원함

▼ 표 10-1 주요 색 공간 변환 코드

ColorConversionCodes 열거형 상수	설명
COLOR_BGR2RGB 또는 COLOR_RGB2BGR	BGR 채널 순서와 RGB 채널 순서를 상호 변환합니다.
COLOR_BGR2GRAY	3채널 BGR 컬러 영상을 1채널 그레이스케일 영상으로 변환합니다.
COLOR_GRAY2BGR	1채널 그레이스케일 영상을 3채널 BGR 컬러 영상으로 변환합니다.
COLOR_BGR2XYZ	BGR 색 공간을 CIE XYZ 색 공간으로 변환합니다.
COLOR_XYZ2BGR	CIE XYZ 색 공간을 BGR 색 공간으로 변환합니다.



▶ 색 공간 변환

▼ 표 10-1 주요 색 공간 변환 코드

ColorConversionCodes 열거형 상수	설명
COLOR_BGR2YCrCb	BGR 색 공간을 YCrCb 색 공간으로 변환합니다.
COLOR_YCrCb2BGR	YCrCb 색 공간을 BGR 색 공간으로 변환합니다.
COLOR_BGR2HSV	BGR 색 공간을 HSV 색 공간으로 변환합니다.
COLOR_HSV2BGR	HSV 색 공간을 BGR 색 공간으로 변환합니다.
COLOR_BGR2Lab	BGR 색 공간을 CIE Lab 색 공간으로 변환합니다.
COLOR_Lab2BGR	CIE Lab 색 공간을 BGR 색 공간으로 변환합니다.



➤ BGR2GRAY와 GRAY2BGR

- BGR2GRAY 색 공간 변환 코드는 BGR 컬러 영상을 그레이스케일 영상으로 변환할 때 사용함
- 컬러 영상을 그레이스케일 영상으로 변환하는 주된 이유는 <mark>연산 속도</mark>와 메모리 사용량을 줄이기 위함
- 기본적으로 컬러 영상은 그레이스케일 영상에 비해 3배 많은 메모리를 필요로 함
- 세 개의 채널에 대해 연산을 수행해야 하기 때문에 더 많은 연산 시간이 필요하게 됨
- 입력 영상에서 색상 정보의 활용도가 그리 높지 않은 경우에는 입력 영상을 그레이스케일 영상으로 변환하여 처리하는 것이 효율적임



➤ BGR2GRAY와 GRAY2BGR

- BGR 3채널 컬러 영상을 그레이스케일 영상으로 변환할 때에는 다음 공식을 사용함 Y = 0.299R + 0.587G + 0.114B
- 앞의 공식에서 R, G, B는 각각 픽셀의 빨간색, 녹색, 파란색 성분의 값을 나타냄
- Y는 해당 픽셀의 <mark>그레이스케일 성분 크기</mark>를 나타냄
- BGR2GRAY 색 공간 변환 코드에 의해 만들어지는 결과영상은 CV_8UC1 타입으로 설정됨
- 반대로 GRAY2BGR 색 공간 변환 코드는 그레이스케일 영상을 BGR 컬러 영상으로 변환할 때 사용함
- 이 경우 결과 영상은 CV_8UC3 타입으로 결정되고, 각 픽셀의 B, G, R 색상 성분 값은 다음과 같이 결정됨

R = G = B = Y

- 그레이스케일 영상 위에 색깔이 있는 선 또는 글씨를 나타내기 위해 미리 그레이스케일 영상을 BGR 컬러 영상으로 변환함
- 기본적으로 그레이스케일 영상에는 색깔 있는 선 또는 글씨를 출력할 수 없기 때문임

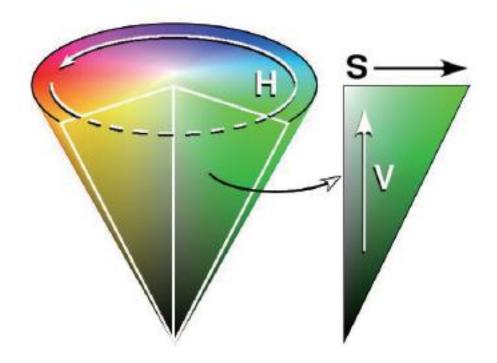


➤ BGR2HSV와 HSV2BGR

- HSV 색 모델은 색상(hue), 채도(saturation), 명도(value)로 색을 표현하는 방식임
- 색상은 빨간색, 노란색, 녹색과 같은 색의 종류를 의미합니다. 채도는 색의 순도를 나타냄
- 빨간색에 대하여 채도가 높으면 맑은 선홍색이고, 채도가 낮으면 탁한 빨간색으로 보이게 됨
- 명도는 빛의 세기를 나타냄
- 명도가 높으면 밝고, 명도가 낮으면 어둡게 느껴짐
- HSV 색 공간 모형에서 색상은 원뿔을 가로로 잘랐을 때 나타나는 원형에서 각도로 정의됨
- 각도가 0°에 해당할 때 빨간색을 나타냄
- <mark>각도</mark>가 증가할수록 노란색, 녹색, 하늘색, 파란색, 보라색을 거쳐 각도가 360°에 가까워지면 다시 빨간<mark>색</mark>으로 표현됨
- 채도는 원뿔을 가로로 잘랐을 때 나타나는 원모양의 중심에서 최솟값을 갖음
- 원의 중심에서 방사형으로 멀어지는 방향으로 값이 증가함
- 명도는 원뿔 아래쪽 꼭지점에서 최솟값을 갖고 원뿔의 축을 따라 올라가면서 증가함

OpenCV 4로 배우는 컴퓨터 비전과 머신 러닝

- ➤ BGR2HSV와 HSV2BGR
- ▼ 그림 10-2 원뿔 모양의 HSV 색 공간 모형





➤ BGR2HSV와 HSV2BGR

- OpenCV에서 BGR2HSV 색 공간 변환 코드를 이용하여 8비트 BGR 영상을 HSV 영상으로 변환할 경우, H 값은 0부터 179 사이의 정수로 표현되고, S와 V는 0부터 255 사이의 정수로 표현함
- 색상 값은 보통 0°부터 360° 사이의 각도로 표현함
- uchar 자료형으로는 256 이상의 정수를 표현할 수 없기 때문에 OpenCV에서는 각도를 2로 나는 값을 H 성분으로 저장함
- 만약 cvtColor() 함수의 입력 BGR 영상이 0에서 1 사이 값으로 정규화된 CV_32FC3 타입의 행렬임
- H 값은 0에서 360 사이의 실수로 표현되고 S와 V는 0에서 1 사이의 실수 값으로 표현됨

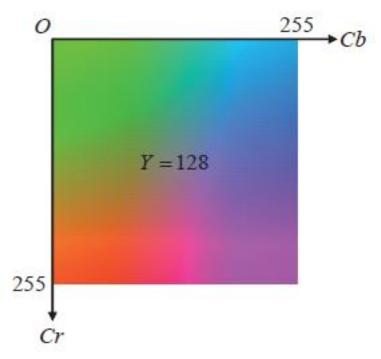


➤ BGR2YCrCb와 YCrCb2BGR

- YCrCb 색 공간에서 Y 성분은 밝기 또는 휘도(luminance) 정보를 나타냄
- Cr과 Cb 성분은 색상 또는 색차(chrominance) 정보를 나타냄
- RGB 색상 성분으로부터 Y 성분을 계산하는 공식은 그레이스케일 계산 공식과 완전히 같음 🗐
- Cr과 Cb 성분은 밝기에 대한 정보는 포함하지 않으며 오직 색상에 대한 정보만을 가지고 있음
- YCrCb 색 공간은 영상을 그레이스케일 정보와 색상 정보로 분리하여 처리할 때 유용함
- OpenCV에서 BGR2YCrCb 색 공간 변환 코드를 이용하여 8비트 BGR 영상을 YCrCb 영상으로 변환할 경우, Y, Cr, Cb 각각의 성분 값은 0부터 255 사이의 값으로 표현됨
- 만약 cvtColor() 함수의 입력 영상이 0에서 1 사이 값으로 정규화된 CV_32FC3 타입의 행렬이라면 Y, Cr, Cb 각각의 성분 값도 0에서 1 사이의 실수 값으로 표현됨



- ➤ BGR2YCrCb와 YCrCb2BGR
 - HSV 색 공간에서는 H 값만을 이용하여 색 종류를 구분할 수 있지만 YCrCb 색 공간에서는 Cr과 Cb를 함께 조합하여 색을 구분할 수 있음
- ▼ 그림 10-3 CrCb 색 분포(Y=128)





- ➤ BGR2YCrCb와 YCrCb2BGR
 - 코드 10-2에 나타난 color_grayscale() 함수는 butterfly.jpg 영상을 3채널 BGR 컬러 영상 형식으로 불러온 후 그레이스케일 영상으로 변환하여 화면에 나타냄

코드 10-2 컬러 영상을 그레이스케일 영상으로 변환하기 [ch10/ColorOp]

```
void color_grayscale()
01
02
         Mat src = imread("butterfly.jpg");
03
04
         if (src.empty()) {
05
06
              cerr << "Image load failed!" << endl;</pre>
07
              return;
08
09
10
         Mat dst;
         cvtColor(src, dst, COLOR_BGR2GRAY);
11
12
```



➤ BGR2YCrCb와 YCrCb2BGR

코드 10-2 컬러 영상을 그레이스케일 영상으로 변환하기 [ch10/ColorOp]

- 3행 imread() 함수의 두 번째 인자를 지정하지 않으면 기본적으로 3채널 BGR 컬러 영상 형식으로 불러옵니다.
- 11행 3채널 BGR 컬러 영상 src를 그레이스케일 영상으로 변환하여 dst에 저장합니다.



➤ BGR2YCrCb와 YCrCb2BGR

- 그림 10-4에서 src는 입력 영상 butterfly.jpg 파일임
- dst는 그레이스케일 형식으로 변경된 영상임
- cvtColor() 함수로 생성한 dst 영상은 imread("butterfly.jpg", IMREAD_GRAYSCALE) 코드를 이용하여 나비 영상을 그레이스케일 영상 형식으로 불러오는 것과 완전히 같음

▼ 그림 10-4 컬러 영상을 그레이스케일 영상으로 변환하기 예제 실행 결과







▶ 색상 채널 나누기

- imread() 함수로부터 생성된 컬러 영상은 하나의 픽셀이 파란색(B), 녹색(G), 빨간색(R) 세개의 색상 정보를 가지고 있음
- OpenCV에서 컬러 영상은 보통 uchar 자료형을 사용하고 세 개의 채널을 갖는 Mat 객체로 표현함
- 컬러 영상을 다루다 보면 빨간색 성분만을 이용하거나 HSV 색 공간으로 변환한 후 H 성분만을 이용하는 경우가 종종 발생함
- 이러한 경우에는 3채널 Mat 객체를 1채널 Mat 객체 세 개로 분리해서 다루는 것이 효율적임



- ▶ 색상 채널 나누기
 - OpenCV에서 다채널 행렬을 1채널 행렬 여러 개로 변환할 때에는 split() 함수를 사용함

```
void split(const Mat& src, Mat* mvbegin);

void split(InputArray src, OutputArrayOfArrays mv);

• src
입력 다채널 행렬

• mvbegin
분리된1채널 행렬을 저장할 Mat 배열 주소, 영상 배열 개수는 src 영상 채널 수와 같아야 합니다.

• mv
분리된1채널 행렬을 저장할 벡터
```



▶ 색상 채널 나누기

● split() 함수와 반대로 1채널 행렬 여러 개를 합쳐서 다채널 행렬 하나를 생성하려면 merge() 함수를 사용함

```
void merge(const Mat* mv, size_t count, OutputArray dst);

void merge(InputArrayOfArrays mv, OutputArray dst);

• mv
1채널 행렬을 저장하고 있는 배열 또는 벡터. 모든 행렬은 크기와 깊이가 같아야 합니다.

• count
(mv가 Mat 타입의 배열인 경우) Mat 배열의 크기

• dst
출력 다채널 행렬
```



▶ 색상 채널 나누기

- 코드 10-3에 나타난 color_split() 함수는 candies.png 파일을 3채널 컬러 영상 형식으로 불러온 후 각 채널을 분리함
- 이때 분리된 각 채널은 CV_8UC1 타입의 그레이스케일 영상이므로 imshow() 함수를 이용하여 화면에 나타낼 수 있음

코드 10-3 BGR 컬러 영상의 채널 나누기 [ch10/ColorOp]

```
01     void color_split()
02     {
03           Mat src = imread("candies.png");
04
05           if (src.empty()) {
                cerr << "Image load failed!" << endl;
07                return;
08           }
09</pre>
```



▶ 색상 채널 나누기

코드 10-3 BGR 컬러 영상의 채널 나누기 [ch10/ColorOp]

```
vector(Mat) bgr planes;
10
11
         split(src, bgr_planes);
12
13
         imshow("src", src);
14
         imshow("B plane", bgr planes[0]);
         imshow("G_plane", bgr_planes[1]);
15
         imshow("R plane", bgr planes[2]);
16
17
18
         waitKey();
         destroyAllWindows();
19
20
```

- 3행 candies.png 영상을 3채널 BGR 컬러 영상 형식으로 불러옵니다.
- 10~11행 src 영상의 채널을 분할하여 bgr_planes 벡터에 저장합니다. bgr_planes[0]에는 파란색 색상 평면, bgr_planes[1]에는 녹색 색상 평면, bgr_planes[2]에는 빨간색 색상 평면이 저장됩니다.



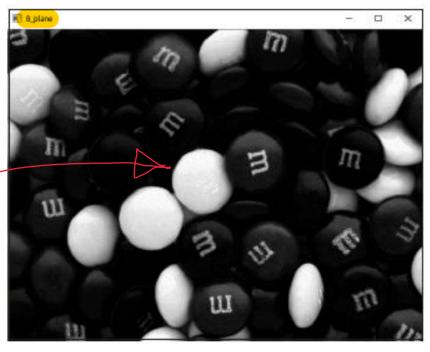
▶ 색상 채널 나누기

- 그림 10-5에서 src는 입력 영상 candies.png 파일이고, B_plane은 파란색 채널, G_plane은 녹색 채널, R_plane은 빨간색 채널을 나타내는 영상임
- 원본 영상 src에서 파란색 초콜릿 영역은 파란색 성분 값이 크기 때문에 B_plane 영상에서 밝은 흰색으로 표시됨
- 원본 영상 src에서 노란색 캔디 영역은 빨간색과 녹색 성분 값이 크기 때문에 R_plane과 G_plane 영상에서 밝게 표현됨
- 반면에 B_plane 영상에서는 어두운 검은색으로 표현되는 것을 확인할 수 있음



- ▶ 색상 채널 나누기
- ▼ 그림 10-5 BGR 컬러 영상의 채널 나누기 예제 실행 결과

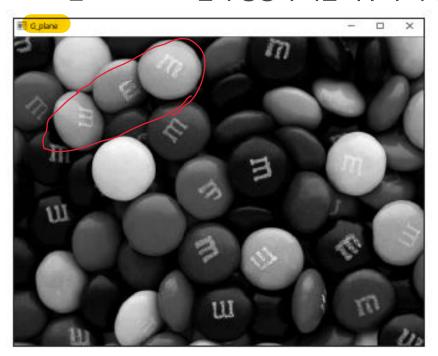


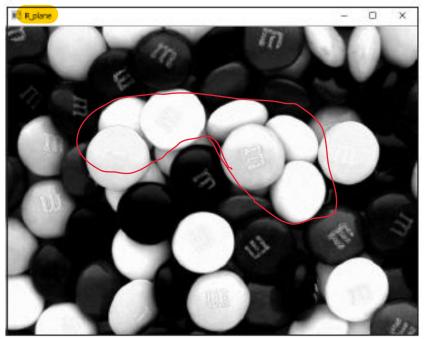






- ▶ 색상 채널 나누기
- ▼ 그림 10-5 BGR 컬러 영상의 채널 나누기 예제 실행 결과





10.2 컬러 영상 처리 기법



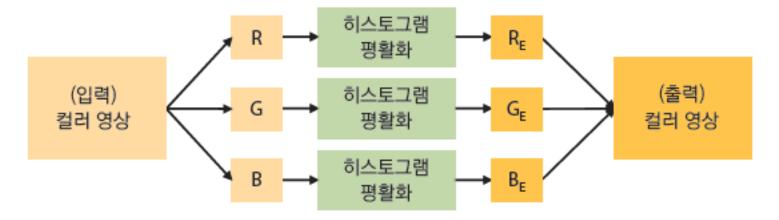
▶ 컬러 히스토그램 평활화



- OpenCV에서는 equalizeHist() 함수를 통해 히스토그램 평활화를 수행 할 수 있지만 equalizeHist() 함수는 그레이스케일 영상만 입력으로 받을 수 있음
- 3채널 컬러 영상에 대해 히스토그램 평활화를 수행하려면 OpenCV 함수를 조합하여 직접 구현해야 함
- 입력 영상을 R, G, B 각 채널로 나누고, 채널별로 히스토그램 평활화를 수행한 후 다시 채널을 합치는 방식임
- 이러한 방식은 R, G, B 색상 채널마다 서로 다른 형태의 명암비 변환 함수를 사용하게 됨으로써 원본 영상과 다른 색상의 결과 영상이 만들어지는 단점이 있음



- ▶ 컬러 히스토그램 평활화
- ▼ 그림 10-6 RGB 각 채널에 히스토그램 평활화 수행하기





▶ 컬러 히스토그램 평활화

- 그림 10-7(a)는 테스트로 사용한 입력 영상 pepper.bmp 파일이며, 이 영상은 전체적으로 녹색 성분이 많이 포함되어 있음
- 이 영상에 대해 R, G, B 각각의 색상 채널에 대해 히스토그램 평활화를 수행하고, 다시 채널을 합쳐서 만든 결과 영상이 그림 10-7(b)임
- 입력 영상에서 상대적으로 적었던 파란색 성분이 강해지면서 원본 영상의 색감과 완전히 다른 결과 영상이 만들어짐

▼ 그림 10-7 RGB 각 채널에 히스토그램 평활화 수행하기 결과





(b)



▶ 컬러 히스토그램 평활화

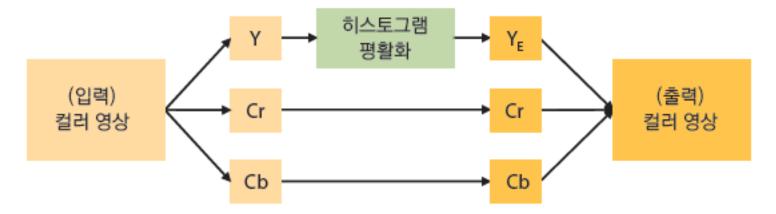
- 컬러 영상의 색감은 변경하지 않고 명암비를 높이려면 영상의 밝기 정보만을 사용해야 함
- 보통 컬러 영상에 대하여 히스토그램 평활화를 수행하려면 입력 영상을 밝기 정보와 색상 정보로 분리함
- 밝기 정보에 대해서만 히스토그램 평활화를 수행함
- 예를 들어 YCrCb 색 공간을 사용할 경우, 입력 영상을 YCrCb 색 공간으로 변환하여 Y 성분에 대해서만 히스토그램 평활화를 수행하고 Cr과 Cb 색 성분은 변경하지 않고 그대로 유지함
- 변경된 Y 채널과 Cr, Cb 채널을 다시 합치면 컬러 히스토그램 평활화 결과 영상을 얻을 수 있음



▶ 컬러 히스토그램 평활화

- 이러한 방식의 컬러 히스토그램 평활화 방법을 그림 10-8에 그림으로 나타냄
- 이 방식은 Cr과 Cb 채널의 색상 정보는 전혀 변경하지 않으므로 입력 영상의 색감이 그대로 유지되고, 오직 밝기 성분에 대해서만 명암비가 증가하게 됨

▼ 그림 10-8 컬러 히스토그램 평활화 방법





▶ 컬러 히스토그램 평활화

● 코드 10-4에 나타난 coloreq 예제 프로그램은 pepper.bmp 영상에 대하여 컬러 히스토그램 평활화를 수행하고 그 결과를 화면에 나타냄

코드 10-4 컬러 영상의 히스토그램 평활화 예제 [ch10/coloreq]

```
01
     #include "opencv2/opencv.hpp"
     #include <iostream>
02
03
     using namespace cv;
04
05
     using namespace std;
06
     int main(void)
07
08
         Mat src = imread("pepper.bmp", IMREAD_COLOR);
09
10
         if (src.emptv()) {
11
              cerr << "Image load failed!" << endl;</pre>
12
13
             return -1;
14
15
```



▶ 컬러 히스토그램 평활화

코드 10-4 컬러 영상의 히스토그램 평활화 예제 [ch10/coloreq]

```
16
         Mat src_ycrcb;
17
         cvtColor(src, src_ycrcb, COLOR_BGR2YCrCb);
18
         vector(Mat> ycrcb_planes;
19
         split(src_ycrcb, ycrcb_planes);
20
21
         equalizeHist(ycrcb planes[0], ycrcb planes[0]); // Y channel
22
23
         Mat dst_ycrcb;
24
25
         merge(ycrcb_planes, dst_ycrcb);
26
27
         Mat dst;
28
         cvtColor(dst_ycrcb, dst, COLOR_YCrCb2BGR);
29
```



▶ 컬러 히스토그램 평활화

코드 10-4 컬러 영상의 히스토그램 평활화 예제 [ch10/coloreq]

```
30     imshow("src", src);
31     imshow("dst", dst);
32
33     waitKey(0);
34     return 0;
35 }
```

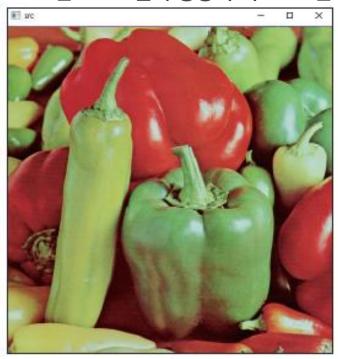
- 9행 pepper,bmp 영상을 3채널 BGR 영상으로 불러와서 src에 저장합니다.
- 16~17행 BGR 색 공간의 src 영상을 YCrCb 색 공간으로 변경하여 src_ycrcb에 저장합니다.
- 19~20행 src_ycrcb 영상의 채널을 분리하여 ycrcb_planes에 저장합니다.
- 22행
 Y 성분에 해당하는 ycrcb_planes[0] 영상에 대해서만 히스토그램 평활화를 수행합니다.
- 24~25행 ycrcb_planes 벡터에 들어 있는 세 영상을 합쳐서 dst_ycrcb 영상을 생성합니다.
- 27~28행 dst_ycrcb 영상의 색 공간을 BGR 색 공간으로 변환하여 dst에 저장합니다.

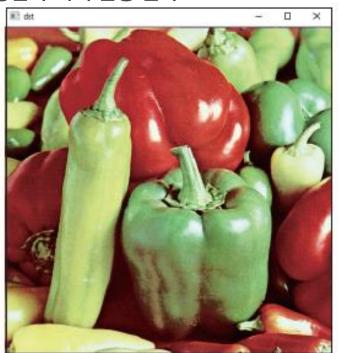


▶ 컬러 히스토그램 평활화

- 그림 10-9에서 src 영상은 pepper.bmp 파일이고, dst 영상은 컬러 히스토그램 평활화가 적용된 결과 영상임
- 원본 영상의 색감은 그대로 유지한 채 명암비가 높아진 것을 확인할 수 있음

▼ 그림 10-9 컬러 영상의 히스토그램 평활화 예제 실행 결과







- ▶ 색상 범위 지정에 의한 영역 분할
 - 컬러 영상을 다루는 응용에서 자주 요구되는 기법은 특정 색상 영역을 추출하는 작업임
 - 예를 들어 입력 영상에서 빨간색 픽셀을 모두 찾아내면 빨간색 객체의 위치와 크기를 알 수 있음
 - 컬러 영상에서 빨간색, 파란색 등의 대표적인 색상 영역을 구분할 때에는 RGB 색 공간보다 HSV등의 색상(H) 정보가 따로 설정되어 있는 색 공간을 사용하는 것이 유리함
 - 예를 들어 HSV색 공간에서 녹색은 H 값이 60 근방으로 표현되기 때문에 H 값이 60에 가까운지를 조사하여 녹색 픽셀을 찾아낼 수 있음



- ▶ 색상 범위 지정에 의한 영역 분할
 - OpenCV에서 행렬의 원소 값이 특정 범위 안에 있는지 확인하려면 (inRange()) 함수를 사용할 수 있음

```
void inRange(InputArray src, InputArray lowerb,
InputArray upperb, OutputArray dst);

• src 입력 영상
• lowerb 하한 값. 주로 Mat 또는 Scalar 객체를 지정합니다.
• upperb 상한 값. 주로 Mat 또는 Scalar 객체를 지정합니다.
• dst 출력 마스크 영상. 입력 영상과 크기가 같고, 타입은 CV_8UC1입니다.
```



- ▶ 색상 범위 지정에 의한 영역 분할
 - inRange() 함수는 입력 영상 src의 픽셀 값이 <mark>지정한 밝기 또는 색상 범위</mark>에 포함되어 있으면 <mark>흰색</mark>임
 - 그렇지 않으면 <mark>검은색</mark>으로 채워진 마스크 영상 dst를 반환함
 - 입력 영상 src에는 그레이스케일 영상 같은 1채널 행렬과 컬러 영상 같은 다채널 행렬을 모두 지정할 수 있음
 - 만약 그레이스케일 영상을 입력 영상으로 사용할 경우, 특정 밝기 값 범위에 있는 픽셀 영역을 추출할 수 있음
 - 1채널 영상에 대해 inRange() 함수의 동작을 수식으로 표현하면 다음과 같음



- 만약 src 영상의 채널이 두 개 이상이라면 입력 영상의 각 채널 값이 모두 지정된 범위를 만족할때 dst 영상의 픽셀 값이 255로 설정됨
- inRange() 함수의 lowerb와 upperb 인자에는 Mat 객체 또는 Scalar 객체를 지정할 수 있음
- 만약 입력 영상 src와 같은 크기의 Mat 객체를 지정할 경우, src의 모든 픽셀에 각기 다른 하한 값과 상한 값을 지정할 수 있음
- 반면에 lowerb와 upperb 인자에 Scalar 객체 또는 int, double 같은 C/C++ 기본 자료형을 지정할 경우에는 src 모든 픽셀에 동일한 하한 값과 상한 값이 적용 됨



▶ 색상 범위 지정에 의한 영역 분할

- 코드 10-5에 나타난 inrange 예제 프로그램은 영상 출력 창에 두개의 트랙바를 붙여서 사용자가 HSV 색 공간에서 색상의 하한 값과 상한 값을 설정할 수 있도록 함
- 사용자가 설정한 색상 값 범위에 해당하는 영역은 흰색, 그 외의 영역은 검은색으로 표현된 마스크 영상을 화면에 출력함

코드 10-5 inRange() 함수를 이용한 특정 색상 영역 분할 [ch10/inrange]

```
#include "opencv2/opencv.hpp"
01
     #include <iostream>
03
04
     using namespace cv;
     using namespace std;
05
06
     int lower hue = 40, upper hue = 80;
07
     Mat src, src hsv, mask;
08
09
     void on hue_changed(int, void*);
10
11
     int main(int argc, char* argv[])
12
```



▶ 색상 범위 지정에 의한 영역 분할

코드 10-5 inRange() 함수를 이용한 특정 색상 영역 분할 [ch10/inrange]

```
13
         src = imread("candies.png", IMREAD_COLOR);
14
15
16
         if (src.empty()) {
              cerr << "Image load failed!" << endl;</pre>
17
18
              return -1;
19
20
         cvtColor(src, src_hsv, COLOR_BGR2HSV);
21
22
         imshow("src", src);
23
24
```



▶ 색상 범위 지정에 의한 영역 분할

코드 10-5 inRange() 함수를 이용한 특정 색상 영역 분할 [ch10/inrange]

```
namedWindow("mask");
25
26
         createTrackbar("Lower Hue", "mask", &lower_hue, 179, on_hue_changed);
27
         createTrackbar("Upper Hue", "mask", &upper_hue, 179, on_hue_changed);
28
         on hue changed(0, 0);
29
30
         waitKey(0);
31
         return 0;
32
33
     void on_hue_changed(int, void*)
34
35
```



▶ 색상 범위 지정에 의한 영역 분할

코드 10-5 inRange() 함수를 이용한 특정 색상 영역 분할 [ch10/inrange] Scalar lowerb(lower_hue, 100, 0); 36 Scalar upperb(upper_hue, 255, 255); 37 38 inRange(src hsv, lowerb, upperb, mask); 39 40 imshow("mask", mask); 41 7행 두 개의 트랙바 위치를 저장할 정수형 변수 lower hue, upper hue를 전역 변수로 선언합니다. 8행 main() 함수와 트랙바 콜백 함수 on_hue_changed() 함수에서 함께 사용할 Mat 객체를 전역 변수 로 선언합니다.

- 14행 candies.png 파일을 불러와서 src 변수에 저장합니다.
- 21행 src 영상을 HSV 색 공간으로 변환하여 src_hsv에 저장합니다.



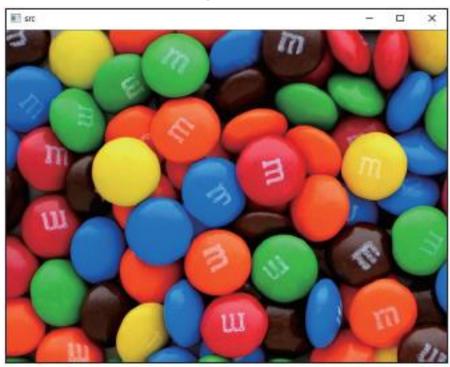
- 26~27행 색상의 하한 값과 상한 값을 조절할 수 있는 두 개의 트랙바를 생성합니다. 색상의 최댓값을 179로 설정하고, 두 트랙바의 콜백 함수를 모두 on_hue_change() 함수로 설정합니다.
- 28행 프로그램이 처음 실행될 때 영상이 정상적으로 출력되도록 트랙바 콜백 함수를 강제로 호출합니다.
- 36~37행 사용자가 지정한 색상의 하한 값과 상한 값을 이용하여 lowerb, upperb 객체를 생성합니다. 채도의 범위는 임의로 100부터 255로 설정하였습니다. 명도의 영향은 무시하도록 범위를 0부터 255로 설정 하였습니다.
- 38행 src_hsv 영상에서 HSV 색 성분 범위가 lowerb부터 upperb 사이인 위치의 픽셀만 흰색으로 설정한 mask 영상을 생성합니다.



- 그림 10-10(a)는 입력 영상인 candies.png 파일이고, 그림 10-10(b)는 입력 영상에서 녹색 초콜릿 영역만 찾은 결과임
- 그림 10-10(b)는 입력 영상에서 색상 H의 범위가 40에서 80, 채도 S의 범위가 100에서 255, 명도 V의 범위가 0에서 255 사이인 픽셀 위치를 찾은 결과임
- OpenCV의 HSV 색 공간에서 H 값이 60 근방이면 녹색을 나타냄
- 채도 값이 100보다 큰 픽셀만 찾은 것은 충분히 선명한 녹색만 찾기 위함임
- 명도 범위를 0에서 255사이로 지정한 것은 명도 값이 몇이든지 상관하지 않겠다는 의미임
- 만약 상단의 트랙바를 Lower Hue를 100, Upper Hue를 140으로 설정하면 그림 10-10(c)와 같이 파란색 초콜릿 영역만 찾을 수 있음

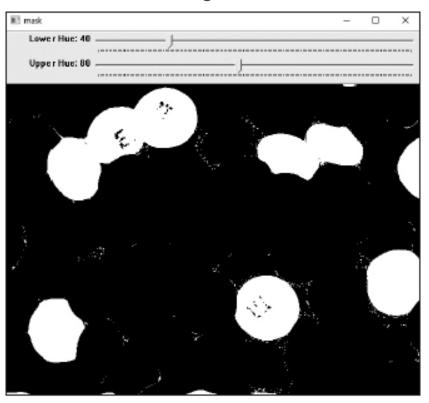


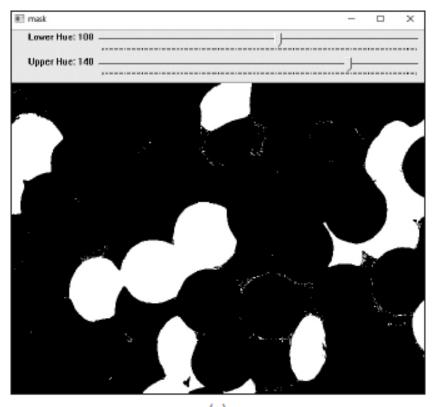
- ▶ 색상 범위 지정에 의한 영역 분할
- ▼ 그림 10-10 inRange() 함수를 이용한 특정 색상 영역 분할 예제 실행 결과





- ▶ 색상 범위 지정에 의한 영역 분할
- ▼ 그림 10-10 inRange() 함수를 이용한 특정 색상 영역 분할 예제 실행 결과





(b)



> 히스토그램 역투영

- HSV 색 공간에서 H 값을 이용하면 간단하게 특정 색상을 골라낼 수 있어서 편리함
- 다만 이러한 방식은 보통 빨간색, 노란색, 녹색, 파란색처럼 원색에 가까운 색상을 찾기에는 효과적임
- 사람의 피부색처럼 미세한 변화가 있거나 색상 값을 수치적으로 지정하기 어려운 경우에는 적합하지 않음
- 만약 입력 영상에서 찾고자 하는 객체의 기준 영상을 미리 가지고 있다면 컬러 히스토그램 정보를 이용하여 비슷한 색상 영역을 찾을 수 있음
- 기준 영상으로부터 찾고자 하는 객체의 <mark>컬러 히스토그램을 미리 구하고</mark> 주어진 입력 영상에서 해당 히스토그램에 부합하는 영역을 찾아내는 방식임
- 이처럼 <mark>주어진 히스토그램 모델과 일치하는 픽셀을 찾아내는 기법</mark>을 히스토그램 역투영(histogram backprojection)이라고 함
- 예를 들어 피부색에 대한 색상 히스토그램을 가지고 있다면 역투영 방법을 사용하여 영상에서 피부색 영역을 검출할 수 있음



> 히스토그램 역투영



● OpenCV에서 히스토그램 역투영은 calcBackProject() 함수를 이용하여 수행할 수 있음

• images 입력 영상의 배열 또는 입력 영상의 주소, 영상의 배열인 경우, 모든 영상의 크기와 깊이는 같아야 합니다.

• nimages 입력 영상 개수

channels
 역투영 계산 시 사용할 채널 번호 배열

hist 입력 히스토그램

backProject 출력 히스토그램 역투영 영상. 입력 영상과 같은 크기, 같은 깊이를 갖는 1채널 행렬입니다.

ranges 각 차원의 히스토그램 빈 범위를 나타내는 배열의 배열

scale 히스토그램 역투영 값에 추가적으로 곱할 값

uniform 히스토그램 빈의 간격이 균등한지를 나타내는 플래그



▶ 히스토그램 역투영

● 코드 10-6에 나타난 backproj 예제 프로그램은 기준 영상으로부터 피부색 영역에 대한 히스토그램을 추출하고, 이 히스토그램 정보를 이용하여 입력 영상에서 피부색 영역을 검출함

```
#include "opencv2/opencv.hpp"
#include \( iostream \)

using namespace cv;

using namespace std;

int main()

{
    // Calculate CrCb histogram from a reference image
}
```



▶ 히스토그램 역투영

```
11
         Mat ref, ref_ycrcb, mask;
12
         ref = imread("ref.png", IMREAD_COLOR);
         mask = imread("mask.bmp", IMREAD_GRAYSCALE);
13
14
         cvtColor(ref, ref vcrcb, COLOR BGR2YCrCb);
15
         Mat hist;
16
         int channels[] = \{1, 2\};
17
         int cr bins = 128; int cb bins = 128;
18
         int histSize[] = { cr_bins, cb_bins };
19
20
         float cr_range[] = { 0, 256 };
         float cb_range[] = { 0, 256 };
21
         const float* ranges[] = { cr_range, cb_range };
22
23
         calcHist(&ref_ycrcb, 1, channels, mask, hist,(2) histSize, ranges);
24
```





▶ 히스토그램 역투영

```
25
         // Apply histogram backprojection to an input image
26
27
         Mat src, src_ycrcb;
28
         src = imread("kids.png", IMREAD_COLOR);
29
         cvtColor(src, src_ycrcb, COLOR_BGR2YCrCb);
30
31
32
         Mat backproj;
        calcBackProject(&src_ycrcb, 1, channels, hist, backproj, ranges, 1, true);
33
34
         imshow("src", src);
35
36
         imshow("backproj", backproj);
```



▶ 히스토그램 역투영

```
37 waitKey(0);
38
39 return 0;
40 }
```

- 12행 피부색 히스토그램 정보를 추출할 기준 영상 ref.png 파일을 불러옵니다.
- 13행 기준 영상에서 피부색이 있는 위치를 흰색으로 표시한 마스크 영상 mask,bmp 파일을 불러옵니다.
- 14행 기준 영상을 YCrCb 색 공간으로 변환합니다.
- 16~24행 기준 영상에서 피부색 영역의 CrCb 2차원 히스토그램을 계산하여 hist에 저장합니다.
- 28~30행 입력 영상 kids.png 파일을 불러와 YCrCb 색 공간으로 변환합니다.
- 32~33행 앞서 구한 히스토그램 hist를 이용하여 입력 영상에서 히스토그램 역투영을 수행합니다. 역투영 결과 는 backproj에 저장됩니다.



▶ 히스토그램 역투영

- 그림 10-11(a)는 피부색이 많이 포함된 기준 영상이고, 그림 10-11(b)는 기준 영상에서 실제로 피부색이 나타난 영역만 흰색으로 표시한 마스크 영상임
- 마스크 영상은 포토샵 같은 영상 편집 툴을 이용하여 미리 생성함
- 이 두 영상을 이용하여 기준 영상에서 피부색 영역의 CrCb 히스토그램을 구하고, 그 결과를 그레이스케일 영상 형식으로 나타낸 결과가 그림 10-11(c)임
- 그림 10-11(c)에서 밝게 나타나는 부분이 CrCb 평면에서 피부색을 표현하는 영역임

▼ 그림 10-11 기준 영상과 마스크 영상을 이용하여 피부색 CrCb 히스토그램 구하기









▶ 히스토그램 역투영

- 그림 10-12에서 src는 입력 영상인 kids.png 파일이고, backproj는 히스토그램 역투영을 통해 구한 피부색 영역임
- calcBackProject() 함수가 반환하는 backproj 영상은 CV_8UC1 타입이므로 imshow() 함수를 이용하여 쉽게 화면에 나타낼 수 있음
- backproj 영상에서 밝은 회색 또는 흰색으로 표시된 영역은 입력 영상의 픽셀 값이 지정한 히스토그램에서 높은 빈도수로 표현됨을 의미함
- 반대로 backproj 영상에서 어두운 회색 또는 검은색으로 표시된 영역은 해당 위치의 입력 영상 픽셀 값이 지정한 히스토그램에서 빈도수가 낮거나 0임을 나타냄



- > 히스토그램 역투영
- ▼ 그림 10-12 히스토그램 역투영을 이용한 피부색 영역 검출 예제 실행 결과



