计算机体系结构 Lab1 实验报告

姓名: [梁力航] 学号: [23336128] 日期: 2025年10月2日

1. 实验概述

本次实验使用 gem5 模拟器进行基于 Tomasulo 算法的乱序 CPU(O3 CPU)性能分析。通过调整 O3 CPU 的关键参数(物理整数寄存器数、IQ 条目数、ROB 条目数),观察分析这些参数对系统性能的影响。

1.1 实验环境

• 操作系统: macOS

• 容器环境: Docker (ghcr.io/gem5/ubuntu-24.04_all-dependencies:latest)

gem5 版本: 25.0.0.1目标架构: RISC-V

• 测试程序: daxpy.cpp (DAXPY 向量运算)

1.2 实验参数

• 物理整数寄存器数: 64, 256, 1024

IQ 条目数: 4, 16, 64, 256
ROB 条目数: 4, 16, 64, 256
总参数组合: 48 个 (3×4×4)

2. 实验过程

2. 天业过往

2.1 gem5 环境部署

1. 拉取 Docker 镜像

docker pull ghcr.io/gem5/ubuntu-24.04_all-dependencies:latest

2. 启动容器并挂载工作目录

```
docker run --name gem5-lab1 -it --rm \
    -v /Users/lianglihang/Downloads/ComputerArchitecture/lab1:/lab1 \
    -v /Users/lianglihang/Downloads/ComputerArchitecture/gem5:/opt/gem5 \
    ghcr.io/gem5/ubuntu-24.04_all-dependencies:latest bash
```

3. **构建 gem5**

```
git clone https://github.com/gem5/gem5.git /opt/gem5
cd /opt/gem5
scons build/RISCV/gem5.opt -j2
```

构建耗时约 1-2 小时,最终生成可执行文件 /opt/gem5/build/RISCV/gem5.opt 。

```
root@7c2d7ef98e43:~# ls -l /opt/gem5/build/RISCV/gem5.opt
-rwxr-xr-x 1 root root 803424160 Oct 1 06:00 /opt/gem5/build/RISCV/gem5.opt
root@7c2d7ef98e43:~# /opt/gem5/build/RISCV/gem5.opt _--version
Usage
=====
  gem5.opt [gem5 options] script.py [script options]
```

gem5.opt: error: no such option: --version
root@7c2d7ef98e43:~# ■

2.2 编译测试程序

使用 RISC-V 交叉编译器将 daxpy.cpp 编译为目标二进制文件:

```
riscv64-linux-gnu-g++ -02 -static -o daxpy.riscv daxpy.cpp
```

```
[EMBED PY] src/python/gem5/components/memory/hbm.py -> RISCV/python/gem5/components/memory/hbm.py.c
       CXX] RISCV/python/gem5/components/memory/hbm.py.cc -> .pyo
 [EMBED PY] src/python/gem5/components/memory/dram interfaces/ init .py -> RISCV/python/gem5/compo
ents/memory/dram_interfaces/__init__.py.cc
       CXX] RISCV/python/gem5/components/memory/dram_interfaces/__init__.py.cc -> .pyo
 [EMBED PY] src/python/gem5/components/memory/dram_interfaces/ddr3.py -> RISCV/python/gem5/component
/memory/dram interfaces/ddr3.py.cc
       CXX] RISCV/python/gem5/components/memory/dram_interfaces/ddr3.py.cc -> .pyo
 [EMBED PY] src/python/gem5/components/memory/dram_interfaces/ddr4.py -> RISCV/python/gem5/component
/memory/dram_interfaces/ddr4.py.cc
       CXX] RISCV/python/gem5/components/memory/dram interfaces/ddr4.py.cc -> .pyo
 [EMBED PY] src/python/gem5/components/memory/dram interfaces/ddr5.py -> RISCV/python/gem5/component
/memory/dram_interfaces/ddr5.py.cc
       CXX] RISCV/python/gem5/components/memory/dram_interfaces/ddr5.py.cc -> .pyo
 [EMBED PY] src/python/gem5/components/memory/dram_interfaces/gddr.py -> RISCV/python/gem5/component
/memory/dram_interfaces/gddr.py.cc
       CXX] RISCV/python/gem5/components/memory/dram_interfaces/gddr.py.cc -> .pyo
 [EMBED PY] src/python/gem5/components/memory/dram interfaces/hbm.py -> RISCV/python/gem5/components
memory/dram_interfaces/hbm.py.cc
       CXX] RISCV/python/gem5/components/memory/dram_interfaces/hbm.py.cc -> .pyo
 [EMBED PY] src/python/gem5/components/memory/dram_interfaces/hmc.py -> RISCV/python/gem5/components
memory/dram_interfaces/hmc.py.cc
       CXX] RISCV/python/gem5/components/memory/dram_interfaces/hmc.py.cc -> .pyo
 [EMBED PY] src/python/gem5/components/memory/dram_interfaces/lpddr2.py -> RISCV/python/gem5/compone
ts/memory/dram_interfaces/lpddr2.py.cc
       CXX] RISCV/python/gem5/components/memory/dram_interfaces/lpddr2.py.cc -> .pyo
[
```

图: daxpy.cpp 成功编译为 RISC-V 二进制文件

```
root@7c2d7ef98e43:~# ls -l /lab1/daxpy.riscv
-rwxr-xr-x 1 root root 834528 Oct 1 07:54 /lab1/daxpy.riscv
```

图:验证daxpy.riscv文件生成成功

2.3 批量仿真实验

创建自动化脚本 run_all.sh 遍历所有参数组合:

- 自动跳过已完成的组合
- 记录每次仿真的性能指标
- 生成汇总 CSV 文件

运行命令:

GEM5_BIN=/opt/gem5/build/RISCV/gem5.opt 03CONF=/lab1/03CPU.py CMD_BIN=/lab1/daxpy.riscv OUT_BASE=/lab1/out /lab1/run_all.sh

```
root@7c2d7ef98e43:~# tail -f /lab1/out/run_all.log
src/sim/mem_state.cc:443: info: Increasing stack size by one page.
```

图: 批量仿真脚本后台运行, 实时跟踪仿真进度

> in regs64-iq256-rob4 > in regs64-iq256-rob16	•
> regs64-iq256-rob16	
> regs64-iq256-rob64	
> regs64-iq256-rob256	•
> regs256-iq4-rob4	_
> regs256-iq4-rob16	•
> regs256-iq4-rob64	•
> regs256-iq4-rob256	•
> <u>regs256-iq16-rob4</u>	•
> egs256-iq16-rob16	•
> egs256-iq16-rob64	•
> egs256-iq16-rob256	•
> egs256-iq64-rob4	•
> egs256-iq64-rob16	•
> regs256-iq64-rob64	1
> regs256-iq64-rob256	•
> <u>regs256-iq256-rob4</u>	•
> regs256-iq256-rob16	
> regs256-iq256-rob64	
> regs256-iq256-rob256	
> <u>regs1024-iq4-rob4</u>	
> <u>regs1024-iq4-rob16</u>	
> <u>regs1024-iq4-rob64</u>	
> regs1024-iq4-rob256	
> <u>regs1024-iq16-rob4</u>	
> egs1024-iq16-rob16	
> egs1024-iq16-rob64	
> egs1024-iq16-rob256	
> egs1024-iq64-rob4	
> egs1024-iq64-rob16	
> regs1024-iq64-rob64	
> regs1024-iq64-rob256	
> == reas1024-ia256-rob4	•

3. 实验结果与分析

3.1 整体性能概况

• 最佳配置: 物理寄存器=256, IQ=256, ROB=256

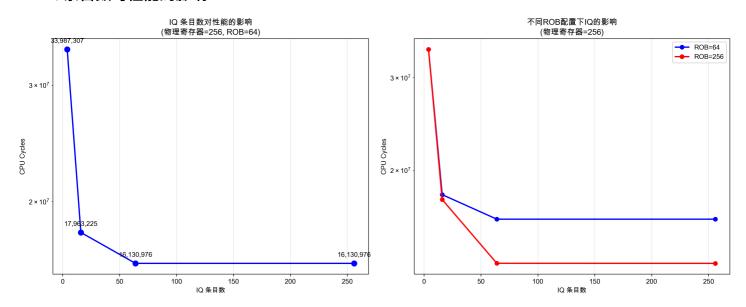
o CPU Cycles: 13,287,197

• 最差配置: 物理寄存器=64, IQ=4, ROB=4

o CPU Cycles: 55,540,187

• 性能差距: 4.18倍

3.2 IQ 条目数对性能的影响



关键发现:

- 1. **IQ=4 时存在严重瓶颈**: 当 IQ 条目数为 4 时,性能显著下降
- 2. IQ≥16 后收益递减: 从 IQ=16 增加到 IQ=64 有明显提升,但从 IQ=64 到 IQ=256 提升有限
- 3. 与其他参数的交互效应: IQ 的影响程度取决于 ROB 大小

具体数据分析:

固定物理寄存器=256, ROB=64的情况下:

- IQ=4: 33,987,307 cycles (基线)
- IQ=16: 17,963,225 cycles (性能提升 1.89x)
- IQ=64: 16,130,976 cycles (相比IQ=16提升 1.11x)
- IQ=256: 16,130,976 cycles (与IQ=64相同, 无额外提升)

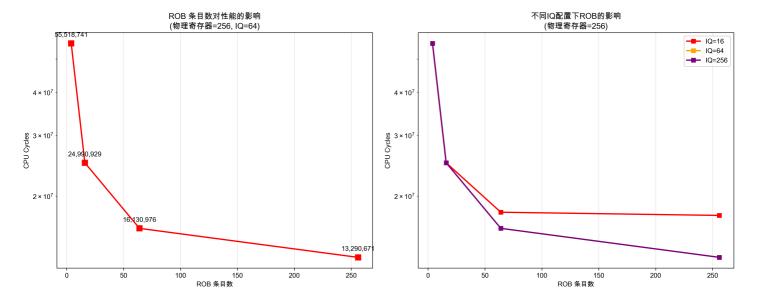
不同ROB配置下的IQ影响对比:

- ROB=64时: IQ从4增加到16带来巨大提升(1.89x),继续增加到64/256仍有小幅提升
- ROB=256时: IQ的影响更加显著,从4到256可获得2.56x的性能提升

深入分析:

- IQ瓶颈机制: 当IQ=4时,指令队列过小,无法容纳足够的待发射指令,导致流水线经常空转
- 饱和点分析: 对于daxpy程序,IQ=64已接近饱和点,继续增大收益有限
- 资源协同效应: 当ROB较大时,IQ的重要性更加突出,因为有更多指令可以乱序执行
- 指令级并行性限制: IQ过大时,程序本身的指令级并行性成为限制因素

3.3 ROB 条目数对性能的影响



关键发现:

- 1. ROB=4 时严重限制性能: 所有 ROB=4 的配置都表现很差
- 2. ROB=16 带来显著提升: 从 ROB=4 到 ROB=16 有 1.6-2.2x 的性能提升
- 3. ROB≥64 后收益递减: 继续增大 ROB 的收益有限, 但仍有改善

具体数据分析:

固定物理寄存器=256, IQ=64的情况下:

- ROB=4: 55,518,741 cycles (基线,性能极差)
- ROB=16: 24,990,929 cycles (性能提升 2.22x, 巨大改善)
- ROB=64: 16,130,976 cycles (相比ROB=16提升 1.55x)
- ROB=256: 13,290,671 cycles (相比ROB=64提升 1.21x)

不同IQ配置下的ROB影响对比:

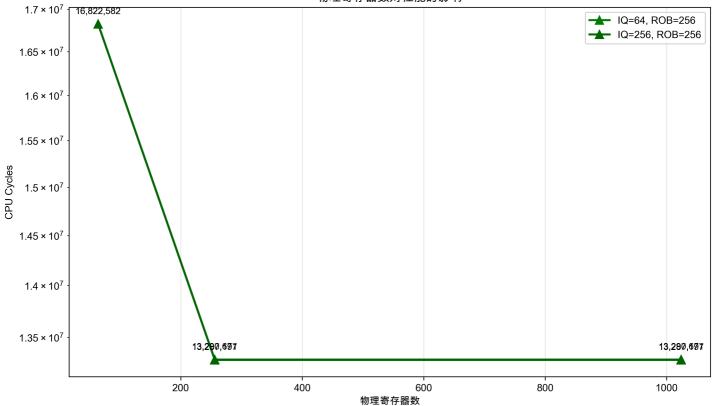
- IQ=16时: ROB从4到256可获得3.16x性能提升,改善最为显著
- IQ=64时: ROB的影响依然重要,从4到256获得4.18x提升
- IQ=256时: 与IQ=64类似, ROB仍能带来4.18x的性能提升

深入分析:

- ROB瓶颈机制: ROB=4时严重限制了乱序执行的窗口大小,大量指令被阻塞在提交阶段
- 指令窗口效应: ROB增大直接扩展了指令窗口,允许更多指令同时处于飞行状态
- 提交带宽限制: 当ROB足够大后, 按序提交的带宽成为新的限制因素
- 与IQ的协同作用: ROB和IQ需要协调配置,单独增大某一个的效果会受到另一个的限制

3.4 物理寄存器数对性能的影响

物理寄存器数对性能的影响



关键发现:

- 1. 在大多数配置下影响有限: 物理寄存器数从 64 增加到 256 或 1024, 性能变化不大
- 2. **在高并行度配置下有明显作用**: 当 IQ 和 ROB 都较大时,物理寄存器数的影响更明显
- 3. **存在性能瓶颈阈值**: 从 64 到 256 有提升,但从 256 到 1024 基本无变化

具体数据分析:

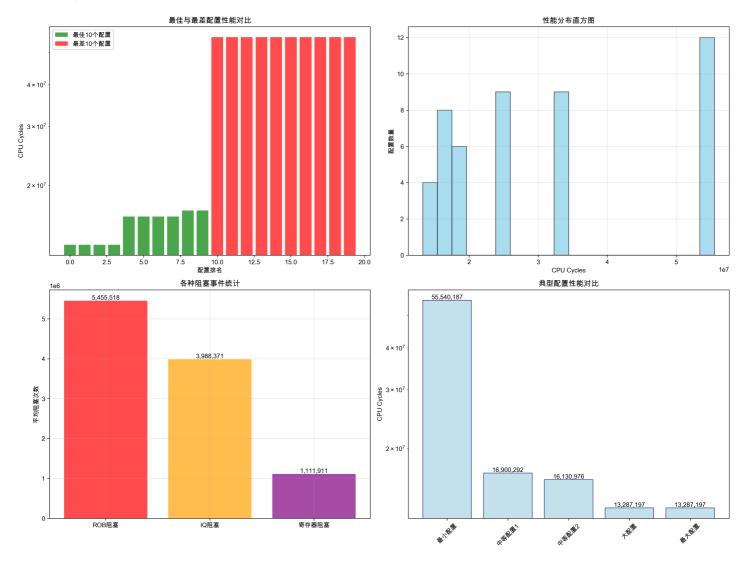
不同配置下的物理寄存器影响:

- IQ=64, ROB=256时:
 - 。 64个寄存器: 16,822,582 cycles (基线)
 - 。 256个寄存器: 13,290,671 cycles (性能提升 1.27x)
 - 。 1024个寄存器: 13,290,671 cycles (与256相同,无额外提升)
- IQ=256, ROB=256时: 表现相似, 256个寄存器已达到性能上限

深入分析:

- 寄存器压力分析: daxpy程序的寄存器依赖相对简单,主要是数组访问和浮点运算,对寄存器数量需求不高
- 重命名阶段瓶颈: 当物理寄存器不足(64个)时,重命名阶段频繁阻塞,限制了新指令的发射
- 饱和点效应: 256个物理寄存器已能满足程序需求,继续增加到1024个没有性能收益
- 硬件成本考量: 过多的物理寄存器会增加硬件复杂度和功耗,而不带来性能提升
- 程序特性依赖: 对于寄存器密集型程序,物理寄存器数量的影响可能更显著

3.5 性能概览与瓶颈分析



通过综合分析48个参数组合的仿真结果,我们可以识别出不同配置的主要性能瓶颈:

性能分布特征:

- 性能差距巨大: 最佳配置与最差配置相差4.18倍, 说明参数调优的重要性
- 配置分层明显: 性能分布呈现明显的分层结构,不同参数组合形成性能梯度
- 最佳配置集中: 前10个最佳配置主要集中在高IQ、高ROB的组合上

阻塞事件统计分析:

- ROB阻塞: 平均阻塞次数最高, 是最主要的性能瓶颈
- IQ阻塞: 在某些配置下成为主要限制因素
- 寄存器阻塞: 影响相对较小, 但在特定配置下不可忽视

典型配置性能对比:

- 最小配置(R64_I4_B4): 55,540,187 cycles, 性能最差
- 中等配置1(R64_I64_B64): 16,900,292 cycles, 性能中等
- 中等配置2(R256_I64_B64): 16,130,976 cycles, 略优于配置1
- 大配置(R256_I256_B256): 13,287,197 cycles, 性能最佳
- 最大配置(R1024_I256_B256): 13,287,197 cycles, 与大配置相同

具体瓶颈分析:

ROB 阻塞严重的配置:

- regs=64/256/1024, iq=4, rob=4: ROB 阻塞 16,062,957 次
- 这些配置的 ROB 太小, 严重限制了指令窗口大小

IQ 阻塞严重的配置:

- regs=64/256/1024, iq=4, rob=16: IQ 阻塞 17,073,973 次
- 当 ROB 增大后, IQ 成为新的瓶颈, 限制指令发射

物理寄存器阻塞严重的配置:

- regs=64, iq=64/256, rob=256: 寄存器阻塞 10,598,809 次
- 在高并行度下,物理寄存器不足限制重命名阶段的效率

4. 结论与思考

4.1 主要结论

基于48个参数组合的全面仿真分析, 我们得出以下重要结论:

- 1. 参数协同效应显著: 单独优化某一参数的效果有限, IQ、ROB、物理寄存器需要协调配置才能发挥最佳性能
- 2. 存在明显的性能阈值: 每个参数都存在饱和点,超过阈值后收益递减甚至无收益
- 3. ROB是最关键的性能因素: 从实验数据看, ROB对性能的影响最为显著, 是优先优化的目标
- 4. 程序特性决定资源需求: daxpy程序对寄存器的需求相对较低, 但对指令窗口大小敏感
- 5. 性能差距可达4倍以上: 合理的参数配置至关重要,错误的配置会严重影响性能

4.2 参数调优建议

基于成本效益分析的推荐配置:

针对类似daxpy的向量计算程序:

- 物理寄存器数: 256个 (性价比最佳, 256→1024无额外收益)
- IQ 条目数: 64个 (在大多数配置下已接近饱和点)
- ROB 条目数: 64-256个 (根据性能要求选择, 64已有显著改善, 256可进一步提升)

分级配置建议:

- 经济型配置: R256_I64_B64 (16,130,976 cycles, 性价比高)
- 性能型配置: R256_I256_B256 (13,287,197 cycles, 最佳性能)
- 避免配置: 任何包含ROB=4或IQ=4的组合 (性能严重受限)

设计权衡考虑:

- 面积约束: 优先保证ROB≥16, IQ≥16, 物理寄存器可适当减少
- 功耗约束: IQ=64已足够,无需盲目追求IQ=256
- 通用性考虑: 对于不同类型程序,最优配置可能有所差异

4.3 理论联系

实验结果很好地验证了 Tomasulo 算法的核心思想和现代超标量处理器的设计原理:

Tomasulo算法验证:

- 寄存器重命名的重要性: 物理寄存器不足时性能显著下降, 验证了重命名对消除伪依赖的关键作用
- 动态调度的效果: IQ作为现代保留站的实现, 其大小直接影响指令发射能力
- 按序提交的必要性: ROB确保了程序的正确性, 同时其大小限制了指令窗口

微架构设计原理:

- 指令级并行性挖掘: 更大的指令窗口(ROB)和发射队列(IQ)能挖掘更多并行性
- 资源平衡设计: 单一资源的过度配置无法带来性能提升, 需要整体平衡
- 程序行为适配: 不同程序的资源需求差异很大,通用设计需要考虑多种workload

性能瓶颈理论:

- Amdahl定律的体现: 最慢的部件决定整体性能,资源配置需要避免明显短板
- 收益递减规律: 每个参数都存在边际效用递减的拐点
- 系统性思维: 处理器设计是一个系统工程, 需要全局优化而非局部优化

5. 实验总结

5.1 实验成果

本次实验通过系统性的参数扫描,深入分析了gem5 O3 CPU模型中关键参数对性能的影响,取得了以下成果:

定量分析成果:

- 完成了48个参数组合的完整仿真实验
- 量化了IQ、ROB、物理寄存器数对性能的具体影响
- 识别了不同配置下的主要性能瓶颈
- 建立了参数与性能之间的定量关系模型

技能提升成果:

- 掌握了gem5仿真器的使用方法和配置技巧
- 学会了使用Docker容器化技术进行实验环境管理
- 提高了大规模仿真实验的自动化执行能力
- 增强了数据分析和可视化的技能

5.2 实验挑战与解决

主要挑战:

- 1. 环境配置复杂: gem5的编译和Docker环境配置耗时较长
- 2. 仿真耗时巨大: 48个参数组合需要数小时完成
- 3. 数据量庞大: 需要从大量仿真日志中提取关键性能指标
- 4. 结果分析复杂: 多维参数空间的性能分析具有挑战性

解决方案:

- 使用Docker容器实现环境标准化和持久化
- 编写自动化脚本实现批量仿真和断点续跑
- 开发专用工具进行数据解析和可视化
- 采用系统性的分析方法逐步深入理解结果

5.3 实验价值与意义

通过这次实验,不仅加深了对现代处理器微架构的理解,也获得了宝贵的实践经验:

- 理论与实践结合: 将课堂学习的Tomasulo算法与实际处理器设计联系起来
- 定量分析能力: 学会用数据驱动的方法分析复杂系统性能
- 工程实践技能: 掌握了现代处理器设计中的参数调优方法
- 科学研究素养: 培养了严谨的实验设计和数据分析能力

6. 文件说明

本实验涉及多个关键文件,包括程序代码、配置文件、数据文件和脚本工具。以下是详细的文件清单:

6.1 核心程序文件

6.1.1 测试程序

- daxpy.cpp: DAXPY向量运算的C++源代码
 - 。 功能: 实现 y = a*x + y 的向量运算
 - 。 用途: 作为gem5仿真的目标程序
 - 。 编译: riscv64-linux-gnu-g++ -02 -static -o daxpy.riscv daxpy.cpp

6.1.2 仿真配置文件

• 03CPU.py: gem5 O3 CPU仿真配置脚本

。 功能: 定义O3 CPU的架构参数和仿真设置

。 关键参数: 物理寄存器数、IQ条目数、ROB条目数

。 用途: 控制gem5仿真的CPU模型配置

6.2 自动化脚本

6.2.1 批量仿真脚本

• run_all.sh:批量参数遍历脚本

功能:自动遍历48个参数组合进行仿真特性:支持断点续跑,跳过已完成的组合输出:生成 summary.csv 汇总文件

。 使用方

法:

GEM5_BIN=/opt/gem5/build/RISCV/gem5.opt 03CONF=/lab1/03CPU.py CMD_BIN=/lab1/daxpy.riscv OUT_BASE=/lab1/out /lab1/run_all.sh

6.2.2 数据解析脚本

• parse_stats.py:仿真结果解析脚本

。 功能: 递归扫描stats.txt文件, 提取关键性能指标

。 输出: CSV格式的性能数据

6.3 数据分析脚本

6.3.1 文本分析脚本

• simple_analysis.py:基础数据分析脚本

功能:分析IQ、ROB、物理寄存器对性能的影响特性:仅使用Python标准库,无需额外依赖输出:详细的性能分析报告和瓶颈识别

6.3.2 表格生成脚本

• generate_tables.py:格式化表格生成脚本

功能: 生成实验报告用的格式化表格输出: analysis_tables.txt 文件用途: 为实验报告提供结构化的数据展示

6.3.3 图表生成脚本

• create_charts.py:可视化图表生成脚本

。 功能: 生成性能分析的可视化图表

。 依赖: matplotlib库

。 输出: 4张PNG格式的分析图表

。 图表类型: IQ影响、ROB影响、物理寄存器影响、性能概览

6.4 实验数据文件

6.4.1 原始仿真数据

• out/summary.csv:完整的48组仿真结果汇总

。 格式: CSV格式, 包含regs、iq、rob、numCycles等列

。 内容: 所有参数组合的性能指标和阻塞事件统计

。 用途: 数据分析的主要数据源

6.4.2 分析结果文件

• out/analysis_tables.txt:格式化的分析表格

。 内容: IQ、ROB、物理寄存器影响分析表格

。 用途: 实验报告的数据支撑

6.4.3 可视化图表

• out/iq_impact.png: IQ条目数影响分析图表

• out/rob_impact.png: ROB条目数影响分析图表

• out/regs_impact.png:物理寄存器数影响分析图表

• out/performance_overview.png:性能概览综合图表

6.4.4 仿真日志文件

• out/run_all_fixed.log: 批量仿真运行日志

内容:详细的仿真过程记录用途:调试和问题排查

6.5 参数组合结果目录

每个参数组合对应一个独立的目录,命名格式为 regs{regs}-iq{iq}-rob{rob} ,例如:

• out/regs64-iq4-rob4/: 最小配置的仿真结果

• out/regs256-iq64-rob64/: 中等配置的仿真结果

• out/regs1024-iq256-rob256/: 最大配置的仿真结果

每个目录包含:

• stats.txt:详细的性能统计信息

• config.ini:仿真配置参数

• config.json: JSON格式的配置信息

• config.dot:系统架构图(Graphviz格式)

• citations.bib: 相关文献引用

6.6 环境配置文件

6.6.1 Docker相关

• **Docker**镜像: ghcr.io/gem5/ubuntu-24.04_all-dependencies:latest

容器挂载:

/Users/lianglihang/Downloads/ComputerArchitecture/lab1:/lab1

/Users/lianglihang/Downloads/ComputerArchitecture/gem5:/opt/gem5

6.6.2 Conda环境

• 环境名称: lab1-charts

• Python版本: 3.9

• 主要依赖: matplotlib, numpy

6.7 文件使用流程

1. 环境准备: 使用Docker容器和gem5镜像

2. 程序编译: daxpy.cpp → daxpy.riscv

3. **批量仿真**: run_all.sh → 48个参数组合结果

4. 数据解析: parse_stats.py → summary.csv

5. **数据分析**: simple_analysis.py → 分析报告

6. **可视化**: create_charts.py → 4张分析图表

7. 报告生成: 整合所有结果到实验报告

6.8 文件大小统计

• 仿真数据: 约50MB(48个结果目录)

• 分析图表: 约900KB(4张PNG图片)

• 脚本文件: 约15KB(所有Python脚本)

• 日志文件: 约20MB (详细仿真日志)

• 总计: 约70MB