

Réseaux, information et communication

Fiabilité - Débit

Théorème fondamental de Shannon

Codes correcteurs d'erreur

Codes linéaires

Yves Roggeman

FACULTÉ DES SCIENCES - DÉPARTEMENT D'INFORMATIQUE

Boulevard du Triomphe - CP212

B-1050 Bruxelles (Belgium)

Tél. : +32-2-650 5598

E-mail : yves.roggeman@ulb.ac.be

Fiabilité

- **Code à répétition (canal binaire)**

- $\mathbb{P}[\text{erreur}] \text{ par bit} = p \Rightarrow \text{répéter } n \text{ fois}$

Décodage par majorité :
$$\mathbb{P}_{err} = \sum_{k=\left\lceil \frac{n}{2} \right\rceil}^n \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} < \frac{(2p)^n}{n}$$

- **Fiabilité = $1 - \mathbb{P}_{err}$**

- **Si $\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbb{P}_{err} = 0$ si $p < 1/2$ (en fait $p \neq 1/2$ suffit)**

- Mais on ne transmet (presque) plus rien !

- **Généralisation : code correcteur**

- **Code bloc : $K(S) = K \subset C^n$; noter x et plus $K(x)$**

- **Décodage de $y \in C^n$ « reçu » (si $y \notin K(S)$) :**

- Maximum de vraisemblance : $y \mapsto x : \max_{x \in S} \mathbb{P}[y|x]$

Débit d'un code

- **Définition (« *information rate* »)**
 - $R(K) = \log_r |K| / L(K) = k/n$ (si $|K| = r^k$)
 - Mesure de l'efficacité, du rendement
 - Faux synonyme : « bande passante »
- **Propriétés**
 - $0 \leq R(K) \leq 1$
 - $R(K) = 1 \Leftrightarrow$ Code bloc (Canal sans bruit)
- **Exemple binaire : bit de parité**
 - $R = (n-1)/n = 1 - 1/n : n \nearrow, R \nearrow 1$, mais $P_{\text{err}} \nearrow 1$



(2^d) Théorème de Shannon

- *Shannon's Fundamental Noisy Channel Theorem*
- **Énoncé (1948)**

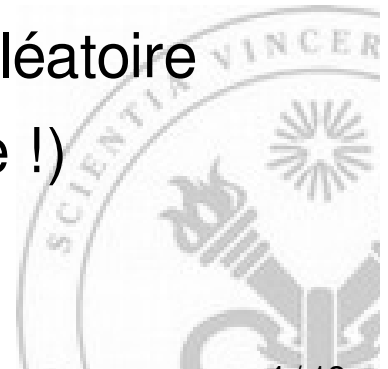
- \forall canal binaire symétrique de capacité $C > 0$
 $\forall \delta > 0, \forall \varepsilon > 0, \exists$ code K :

$$\mathbb{P}_{\text{err}}(K) < \varepsilon \text{ et } C - R(K) < \delta$$

- **Démonstration (Amiel Feinstein 1954)**

- **Complexe \Rightarrow sketch :**

- Fixer n et $\delta' < \delta : \log_r |K| = k = n(C - \delta') \in \mathbb{Q}$ (i.e. $R = C - \delta'$)
 - $K = r^k$ mots au hasard parmi $r^n \Rightarrow \mathbb{P}_{\text{err}}(K) = \text{var. aléatoire}$
 - $\forall \delta, \forall \varepsilon, \exists N : n > N \Rightarrow E[\mathbb{P}_{\text{err}}] < \varepsilon$ (partie difficile !)
 - $\Rightarrow \exists K_n : \mathbb{P}_{\text{err}}(K_n) \leq E[\mathbb{P}_{\text{err}}] < \varepsilon$



Conséquences

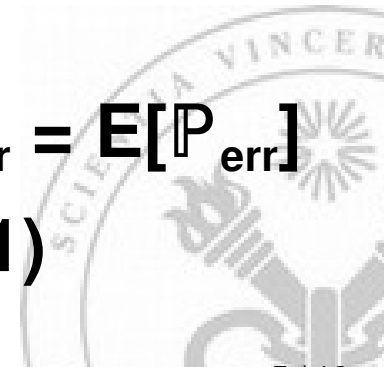
- **Remarques**

- $C = \limsup$ accessible pour R et fiable $\approx 100\%$
- On peut y arriver « au hasard », mais on ne sait pas comment (thm existence)
- On ne connaît aucun aussi code « idéal » !

- **Inverse (Jacob Wolfowitz 1959)**

- $\forall n, \exists \varepsilon > 0 : R(K_n) \geq C + \varepsilon \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} P_{\text{err}}(K_n) = 1$
- *i.e.* ce K est tout à fait non fiable
- Utilise inégalité de Fano : $|X| = m, P_{\text{err}} = E[P_{\text{err}}]$

$$H(X|Y) \leq H(P_{\text{err}}) + P_{\text{err}} \log_r(m-1)$$



Distance de Hamming

- **Définition (r quelconque)**

- $\forall a, b \in C^n : d(a, b) = \# \{ i \mid a_i \neq b_i \}$
- Si $r = 2 : d(a, b) = w(a \oplus b)$ (*i.e.* poids)

- **Propriétés**

- **C'est une distance !**
- **Donc : 3 propriétés :**
 - $d(a, b) \geq 0 ; d(a, b) = 0 \Leftrightarrow a = b$
 - $d(a, b) = d(b, a)$
 - $d(a, b) + d(b, c) \geq d(a, c)$
- $0 \leq d(a, b) \leq n$ et $d(a, b) \in \mathbb{N}$

- **Poids de Hamming : $w(a) = w(d(a, 0))$**



Code détecteur ou correcteur

- **Distance minimale et poids d'un code**

- $d = d(K) = \min \{ d(a, b) \mid a, b \in K, a \neq b \}$
- $w(K) = \min \{ w(a) \mid a \in K, a \neq 0 \}$

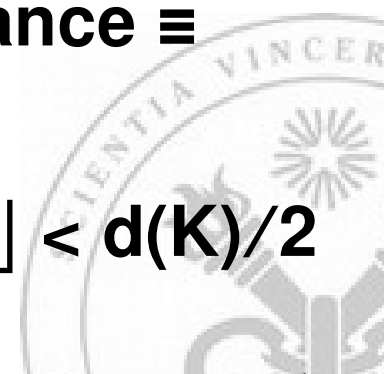
- **Détecter**

- Reçu $y \notin K \Rightarrow$ il y a eu une erreur !
- Thm : K détecte t erreurs $\Leftrightarrow t \leq d-1 < d(K)$

- **Corriger**

- Thm : si $p < 1/2$, maximum de vraisemblance \equiv

$$y \mapsto x : d(x, y) = \min_{x \in K} d(x, y)$$
- Thm : K corrige t erreurs $\Leftrightarrow t \leq \lfloor (d-1)/2 \rfloor < d(K)/2$



Inégalités remarquables

- **Correction maximale pour code $A_r(n, d)$**
 - Rayons de recouvrement $[c]$ et d'empilement $[s]$

$$s \leq \lfloor (d-1)/2 \rfloor \leq (d-1)/2 \leq \lfloor d/2 \rfloor \leq c$$

- Corrige t erreurs : $t \leq s$

$$\text{Au maximum : } t = s = c \Rightarrow d = 2 \cdot t + 1$$

- **Borne de Richard W. Hamming (1950)**

$$|A_r(n, d)| \leq \frac{r^n}{V_{\lfloor (d-1)/2 \rfloor}} \quad \text{où} \quad V_t = \sum_{i=0}^t \binom{n}{i} (r-1)^i$$

- Si $|K| = r^k$: $V_{\lfloor (d-1)/2 \rfloor} \leq r^{n-k}$

- **Borne de Richard C. Singleton (1964)**

$$|A_r(n, d)| \leq r^{n-d+1}$$

- Si $|K| = r^k$: $d \leq n-k+1$



Code linéaire

- **Propriétés / définition**

- ▶ **$C^n = E$ = espace vectoriel sur le corps F**

- NB : $r = |F| = p^\beta$ où p est un nombre premier

- Cas binaire : $r = 2$ ou $C = F_2$

- ▶ **Code K = sous-espace de E :**

- $a, b \in K \Rightarrow (a + b) \in K$

- $\lambda \in F, a \in K \Rightarrow \lambda \cdot a \in K$ (pas utile si $K = F_2$)

- $K \neq \emptyset$ ou $0 \in K$

- ▶ **Dimensions : $\dim E = n, \dim K = k$**

- ▶ **Paramètres : $[n, k, d]_r$**



Matrice génératrice, de contrôle

- **Matrice génératrice « G »**

- ▶ **K est application linéaire injective :**

- $K : F^k \rightarrow F^n : x \mapsto x \cdot G$ (NB : x = vecteur-ligne)
 - G = matrice $k \times n$ sur F , de rang k

- **Matrice de contrôle « H »**

- ▶ **Contrôle = application de noyau $K(X)$**

- Noyau : $\text{Ker}(P) = \{y \in F^n \mid P(y) = 0\}$
 - $P : F^n \rightarrow F^{n-k} : {}^t y \mapsto H \cdot {}^t y$, avec $\text{Ker}(P) = K$
 - H = matrice $(n-k) \times n$, de rang $(n-k)$
 - Donc : $K(F^k) = K = \{y \in F^n \mid H \cdot {}^t y = 0\}$



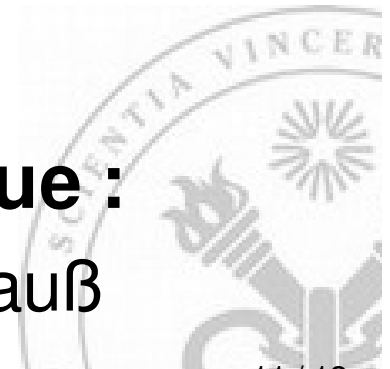
Équivalence, Forme canonique

- **Équivalence**

- $G' \equiv G \iff \exists U(k \times k) \text{ inversible} : G' = U \cdot G$
- U = changement de base dans F^k

- **Forme canonique (ou systématique)**

- $G = [1_k | P]$
 - P : « parité » ou « redondance » : $y = [x | \pi]$
 - $n-k$ dernières coordonnées = somme de contrôle
- $\Rightarrow H = [-^t P | 1_{n-k}]$ (car $G \cdot ^t H = 0_{k \times (n-k)}$)
- **Tout code est \equiv à un code canonique :**
 - Construction du U par élimination de Gauß



Décodage par syndrome

- **Syndrome : $\sigma(y) = H \cdot {}^t y$**

- ▶ **NB : σ = vecteur-colonne $\in F^{n-k}$**
- ▶ **Si $y = x + \varepsilon$ où $x \in K$, alors $\sigma(y) = H \cdot {}^t \varepsilon$**
 - Si $H = [-{}^t P | 1_{n-k}]$, $y = [y_k | y_{n-k}]$, $\sigma(y) = {}^t y_{n-k} - {}^t P \cdot {}^t y_k$
 - Et $x \in K \Leftrightarrow x = [x_k | x_k \cdot P] \Leftrightarrow \sigma(x) = 0$

- **Décodage**

- ▶ **Table : $\sigma \mapsto \varepsilon \ \forall \sigma : d(\sigma, 0) \leq t \ [\leq r^{n-k} \text{ entrées}]$**
- ▶ **Décodage : $y \mapsto \sigma(y) \mapsto \varepsilon \mapsto x = y - \varepsilon$**
 - $\sigma(y) = \sigma(y') \Rightarrow d(y, y') = d(x, x') \geq d > 2 \cdot t$
 - OK si $t = c$ ($= s$), sinon ambiguïté pour $t < d(\sigma, 0) \leq c$
- ▶ **Enjeu : remplacer table par algorithme**

