

邸明轩

简历

1991.08.09, 男

上海、中国

13122783736

mingxuandi@163.com

教育背景

- 2014~现在 硕士, 上海交通大学计算机系, 计算机科学与技术, 将于2017年3月毕业.
研究方向: 人工智能, 机器学习, 深度学习, 自然语言处理, 计算机视觉
- 2011~2014 学士, 东南大学信息科学与工程学院, 信息工程, (通信、电子宽口径复合培养).
主修/平均分, 93/89
- 2010~2011 学士, 东南大学自动化学院, 自动化.

实习经历

- 2016.07-至今 广发基金, 权益投资一部, 基金经理研究助理.
开发、测试交易策略; 设计判断股市牛熊, 标的相对价值的人工智能机器; 关注TMT行业的投资机会
- 2016.04-2016.07 海通证券研究所, 计算机组, 研究助理.
撰写公司、行业深度报告; 撰写事件点评报告、日报; 参加策略会、电话会议, 记录并整理纪要; 更新、维护行业数据库;
- 2015.07-2016.02 微软亚洲研究院(MSRA), 知识挖掘组, 全职研究实习生.
提升文本挖掘算法的性能; 设计并实现了一个商业新闻挖掘系统, 可以自动从每天产生的海量新闻文本中自动挖掘感兴趣的事件, 并将其转变为机器可读的结构化数据.

论文

- 2016 邸明轩, 卢宏涛, Object Tracking Based on Convolutional Network, Pattern Recognition Letter, SCI.
- 2015 邸明轩, 杨光, 张秦川, 卢宏涛, Visual Tracking Based on Matched Filter, International Conference on Neural Information Processing 2016, EI.
- 2014 邸明轩, 林桂石, 刘兆栋, 全国大学生电子设计竞赛优秀设计精选, 第一章:单向AC-DC转换电路, 书籍.

获奖

- 2016 微软亚洲研究院优秀实习生.
- 2015 上海交通大学优秀奖学金.
- 2015 阿里巴巴天池大数据竞赛月星星, 5/7196.
- 2014 全国研究生数学建模竞赛全国二等奖.
- 2014 上海交通大学一等学业奖学金.
- 2013 东大智能奖学金.
- 2013 国际数学建模竞赛国际二等奖.
- 2013 全国大学生电子设计竞赛全国二等奖.
- 2013 东南大学智能车竞赛优胜奖.
- 2012 Robocup机器人竞赛二等奖.
- 2012 东南大学一等学业奖学金.
- 2010 山东省三好学生.

技能

开发语言 C++ > Java = C# = C > Python.
工具 Spark, Office, Latex, MATLAB, Origin, Visio, Spss.
证书 英语四六级, 计算机二三级, 托福, 证券从业资格.

学生工作

数字图像处理、算法课程助教.
团支书、生活委员、党支部副书记等班级职务.
院学生会秘书处、校研会实践部等学生工作组织经历.
上海马拉松, 山东地区高考招生等活动的志愿者.

项目经历

- 2015.11 - 2016.02 **商业新闻抽取系统**, C#, 企业 & 个人项目.
商业新闻抽取致力于从互联网爬取的海量文本中自动抽取感兴趣的数据, 并将这些数据转化为机器可读的结构化数据. 这个项目利用NLP工具给纯文本中的单词或者短语 产生特征, 并且利用统计学习中的分类算法给这个短语或者单词分类. 我们发现利用依存句法树产生的特征非常具有鉴别性. 最终, 我实现的系统取得了3%的性能提升 并且应用在了微软总部CRM组的产品中.
- 2015.10 - 2015.11 **SRL Demo**, C#, 研究 & 个人项目.
语义角色标定(SRL)是一个自然语言处理任务, 这个任务给句子中的动词或者谓词分配语义参数, 并且给这些参数分配特定的角色. 在这个项目中, 我基于CoNLL-09会议中效果最优秀的论文实现了一个演示系统, 这些论文在最后一次SRL比赛中取得了最好的效果.
- 2015.07 - 2015.09 **事件抽取Demo**, Python, 研究 & 个人项目.
众所周知, 基于深度学习的人工智能技术正在深刻的改变着我们的生活. 这个项目旨在探究事件抽取系统中深度学习的边界. 我利用一个叫做Theano的开源深度学习平台处理并且分类了分布式表示的单词. 深度学习方法取得的效果给大家留下了深刻印象.
- 2014.03 - 2014.11 **视觉物体追踪系统**, 视觉追踪是指, 在视频的后续帧中自动标出在第一帧中已被标注出来的特定物体. 在这个研究项目中, 我利用我提出来的卷积滤波器理论实现了一个视觉追踪系统, 这个理论也解释了为什么之前许多论文使用的人工精确滤波器会有很好地效果. .
- 2013.09 - 2013.11 **通用电源**, 我们三人的团队设计并实现了一个高精度的通用电源, 这个电源将为集成系统提供稳定的电源供应. 我负责实现其中的控制系统. .
- 2013.05 - 2013.09 **光伏逆变系统**, 光伏逆变系统是一个将光伏设备产生的直流电转化为交流电的装置. 我们的三人团队设计实现了这个系统. 我负责实现系统的高频时序程序, 包括产生SPWM波的内核程序以及外围控制程序. .
- 2013.01 - 2013.04 **智能车**, 智能车是一种基于CCD摄像头自动导航的智能小车, 我负责实现智能车的控制、导航策略, 改进与硬件相关的数据采集、处理算法. .
- 2012.09 - 2012.12 **Robocup智能机器人**, Robocup是一个组织机器人进行足球比赛的竞赛. 我这个竞赛中, 我负责实现机器人的控制策略以及改进机器人基本的动作. .