

栈的实现

(af://

```
struct stack {
    int s[1000], t = 0;
    void push(int c) {
        s[t++] = c;
    }
    int top() {
        return s[t - 1];
    }
    void pop() {
        t--;
    }
    bool empty() {
        return !t;
    }
} s;

stack<int> s;
```

队列的实现

(af://

```
struct queue {
    int p = 0, q = 0, que[1000];
    void push(int c) {
        que[q++] = c;
    }
    void pop() {
        p++;
    }
    int front() {
        return que[p];
    }
    bool empty() {
        return p == q;
    }
} q;

queue<int> q;
```

查询其他的函数

(af://

<https://en.cppreference.com/w/cpp/container/stack> (<https://en.cppreference.com/w/cpp/container/stack>)

<https://en.cppreference.com/w/cpp/container/queue> (<https://en.cppreference.com/w/cpp/container/queue>)

dfs 的举例 1 —— 给定一张图，判断能否走到终点

(af://

```
bool dfs(int x, int y) {
    if (x == n && y == m) return 1;
    for (ri i = 0; i < 4; i++) {
        int nx = x + dx[i], ny = dy[i];
        if (nx < 1 || nx > n || ny < 1 || ny > m || map[nx][ny] == '#' || vis[nx][ny]) continue;
        vis[nx][ny] = 1;
        if (dfs(nx, ny)) return 1;
    }
    return 0;
}
```

构成一个系统栈的结构：

(1,1)	(1, 1) 进入系统栈
(1,1) -> (1, 2)	(1, 2) 进入系统栈
(1,1) -> (1, 2) -> (1, 3)	(1, 3) 进入系统栈
(1,1) -> (1, 2)	(1, 3) 退出系统栈
(1,1) -> (1, 2) -> (2, 2)	(2, 2) 进入系统栈
(1,1) -> (1, 2) -> (2, 2) -> (2, 3)	(2, 3) 进入系统栈
(1,1) -> (1, 2) -> (2, 2)	(2, 3) 退出系统栈
(1,1) -> (1, 2)	(2, 2) 退出系统栈
(1,1)	(1, 2) 退出系统栈
	(1, 1) 退出系统栈，递归过程结束

栈溢出：递归太多层导致调用太多系统栈

段错误的三种情况：① 栈溢出 ② 数组访问越界 ③ 试图对 NULL 指向的元素操作

```
// 3 个标记, 分别记录这一列有没有被占用、这一斜线有没有被占用、另外一条斜线有没有被占用
void dfs(int x) {
    if (x == n + 1) {
        if (++tot <= 3) {
            for (int i = 1; i <= n; i++) printf("%d ", ans[i]);
            puts("");
        }
        return;
    }
    for (int i = 1; i <= n; i++) if (!vis1[i] && !vis2[x + i] && !vis3[x - i + 13]) {
        vis1[i] = vis2[x + i] = vis3[x - i + 13] = 1;
        ans[x] = i; dfs(x + 1);
        vis1[i] = vis2[x + i] = vis3[x - i + 13] = 0;
    }
}
```

函数的递归 —— 先写结束条件。

为什么第一题不用回溯, 而第二题用回溯?

(af://

第一题如果已经经过了一个节点, 我们已经把它的所有后续节点都走过了, 不需要重复走。
而第二题如果我们在一个地方放置了一个棋子, 后来需要把它撤销, 再在这一行做其他的尝试。

简单的说, 第一题的状态仅有 (x, y) , 是记忆化搜索;
而第二题的棋子摆放的每种局面都是一个状态。

如果我们第一题也回溯 (加一句 $\text{vis}[\text{nx}][\text{ny}] = 0$), 答案是一样的, 但是复杂度会发生翻天覆地的变化 $O(n^2) \Rightarrow O(4^{4n})$ 。

撤销操作, 还原状态

(af://

如果没有系统栈, 撤销操作也应该按相反的顺序, 即栈的顺序

① 举例: 莫队

```
void add(int pos){
    cur += cnt[s[pos] ^ val];
    ++cnt[s[pos]];
}
void sub(int pos){
    --cnt[s[pos]];
    cur -= cnt[s[pos] ^ val];
}
```

原题见: <https://yhx-12243.github.io/OI-transit/records/cf617E.html> (<https://yhx-12243.github.io/OI-transit/records/cf617E.html>)

② 有的题需要构造这个栈, 栈的元素包含两个成员 —— 指针和原来的值, 例子我没找到。

尾递归优化

(af://

```
优化前:
5 -> 4 -> 3 -> 2 -> 1    // 5, 4, 3, 2, 1 依次入栈

优化后:
5                // 5 入栈
                // 5 出栈
4                // 4 入栈
                // 4 出栈
3                // 3 入栈
                // 3 出栈
2                // 2 入栈
                // 2 出栈
1                // 1 入栈
                // 1 出栈
```

```
int dfs1(int x) {
    do_sth();
    return dfs(x - 1);
}
// 会触发

int dfs2(int x) {
    do_sth();
    return dfs(x - 1) + 2;
}
```

```
// 不会触发

void dfs3(int x) {
    do_sth();
    dfs(x - 1);
}
// 会触发
```

最大矩形问题

(af:/

题面被 `x_faraway_x` 拉到 vjudge 上面了。

某位同学提供的 $O(n^2)$ 做法（略）

考虑 $O(n)$ 做法：

r_i 第 i 个楼房左边第一个比他矮的楼房

l_i 第 i 个楼房右边第一个比他矮的楼房

$$(r_i - l_i + 1) \times h_i$$

我们写单调栈，只要明确一点 —— 什么样的点是没有用的。

维护单调栈两部曲：把没用的去掉 + 把自己加上

```
h[n + 1] = 1e9 + 1;
s.push(n + 1);
for (int i = n; i >= 1; i--) {
    while (h[i] >= h[s.top()]) s.pop();
    ans[i] = s.top();
    s.push(i);
}
```

关闭流同步两部曲：

(af:/

```
ios::sync_with_stdio(false); cin.tie(NULL);
```

合法的出栈序列

(af:/

三点总结：

1. 答案是卡特兰数（出栈序列和括号序列——对应，括号序列与合法的路径——对应）
2. 卡特兰数怎么算（见底下公式）
3. 怎么折叠（最后一次接触 $y = x - 1$ 的点，以及这个点以后的部分 沿 $y = x - 1$ 折叠，终点从 (n, n) 变成了 $(n + 1, n - 1)$ ）。

$$C_n = \binom{2n}{n} - \binom{2n}{n+1}$$

bfs

(af:/

题目见 dfs 举例 1，把判断能否走到换成求最短的步数是多少

```
q.push((node){1, 1});
for (ri i = 1; i <= n; i++)
    for (ri j = 1; j <= m; j++) dis[i][j] = -1;
dis[1][1] = 0;
while (!q.empty()) {
    node cur = q.front(); q.pop();
    for (int i = 0; i < 4; i++) {
        int nx = cur.x + dx[i], ny = cur.y + dy[i];
        if (nx < 1 || nx > n || ny < 1 || ny > m || dis[nx][ny] != -1 || c[nx][ny] == '#') continue;
        dis[nx][ny] = dis[cur.x][cur.y] + 1;
        q.push((node){nx, ny});
    }
}
```

01bfs（双端队列）

(af:/

还是同样的题，加一个 `!`，从 `.` 走到 `!` 上不消耗体力：

```
q.push_front((node){1, 1});
for (ri i = 1; i <= n; i++)
    for (ri j = 1; j <= m; j++) dis[i][j] = -1;
dis[1][1] = 0;
```

```

while (!q.empty()) {
    node cur = q.front(); q.pop_front();
    for (int i = 0; i < 4; i++) {
        int nx = cur.x + dx[i], ny = cur.y + dy[i];
        if (nx < 1 || nx > n || ny < 1 || ny > m || dis[nx][ny] != -1 || c[nx][ny] == '#') continue;
        if (c[nx][ny] == '.') {
            dis[nx][ny] = dis[cur.x][cur.y] + 1;
            q.push_back((node){nx, ny});
        }
        else {
            dis[nx][ny] = dis[cur.x][cur.y];
            q.push_front((node){nx, ny});
        }
    }
}
}

```

滑动窗口

(af://

题目也被 `x_faraway_x` 拉到 vjudge 上面了

需要 deque 维护，期中一端当成单调栈维护，另外一边判断如果随着窗口的移动被
注意答案是另外一边的

```

for (ri i = k, cur = 1, p = 0, q = 0; i <= n; i++) {
    //i 是每个滑动窗口的右端点，每次把 cur 加进滑动窗口中。
    for (; cur <= i; cur++) {
        while (p < q && a[cur] <= a[que[q - 1]]) q--;
        if (p < q && que[p] <= i - k) p++;
        que[q++] = cur;
    }
    cout << a[que[p]] << " ";
}
cout << endl;

```

优先队列 —— 就是一个堆

(af://

每一个操作的复杂度是 $O(\log n)$ ，我需要进行的操作数和优先队列里面的元素的对数成比例。

之前我们学的栈、队列每一个操作的复杂度 $O(1)$ 。只需要进行常数操作。

$O(n)$ 大致能跑 $n \leq 10^8$

$O(n \log n)$ 大致能跑 $n \leq 10^6 \sim 2 \times 10^6$ ，稍微差一些，但也很优秀。（树状数组的 \log 比较小，可能跑 10^7 ）

$O(n^2)$ 大致能跑 $n \leq 2 \times 10^4$ 。

堆优化 dijkstra

(af://

关于 vector 的使用

```

v.push_back(1);
cout << v[0] << endl;
v.push_back(2);
cout << v[1] << endl;

```

邻接表：一个 vector 数组，也可认为一个二维数组，但第二维的长度可变。

一个值得注意的点：重载小于号那里，我希望距离小的优先，却写的是大于号。

懒删除：打标记，如果发现已被删除就什么都不做。

懒修改：不能“直接修改 $dis[y]$ ”，比较的时候用 $dis[x] > dis[rhs.x]$ ”，因为修改一个堆中的点会使堆的内部结构基础不再满足，所以我们只好把新的 dis 值以另一个成员放到堆的元素里。

```

struct node {
    int x, d;
    bool operator < (const node &rhs) const {
        return d > rhs.d;
    }
};
priority_queue<node> pq;

memset(dis, 0x3f, sizeof(dis));
dis[s] = 0;
pq.push((node){s, 0});
while (!pq.empty()) {
    int x = pq.top().x; pq.pop();
    if (vis[x]) continue;
    vis[x] = 1;
    for (ri i = 0; i < to[x].size(); i++) {
        int y = to[x][i];

```

```

        if (dis[x] + le[x][i] < dis[y]) {
            dis[y] = dis[x] + le[x][i];
            pq.push((node){y, dis[y]});
        }
    }
}

```

并查集

(af://

```

struct unionset {
    int f[N];
    void init() {
        for (ri i = 1; i <= n; i++) f[i] = i;
    }
    int getf(int x) {
        if (f[x] == x) return x;
        return getf(f[x]);
    }
    bool insame(int u, int v) {
        return getf(u) == getf(v);
    }
    void merge(int u, int v) {
        if (insame(u, v)) return;
        f[getf(u)] = getf(v);
    }
} us;

```