



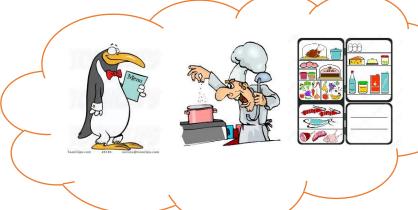
计算机系统基础 Programming Assignment

PA 4 异常、中断与I/O

——PA 4-2 外设与I/O

2020年12月31日 / 2021年1月1日 南京大学《计算机系统基础》课程组

前情提要



PA 1 ~ PA 3构建的由CPU 和内存构成的计算机,配 合Kernel的支持,已经拥 有了很强的运算能力



使用PA 4-1模拟的中断机制能够让机器对外部中断产生响应

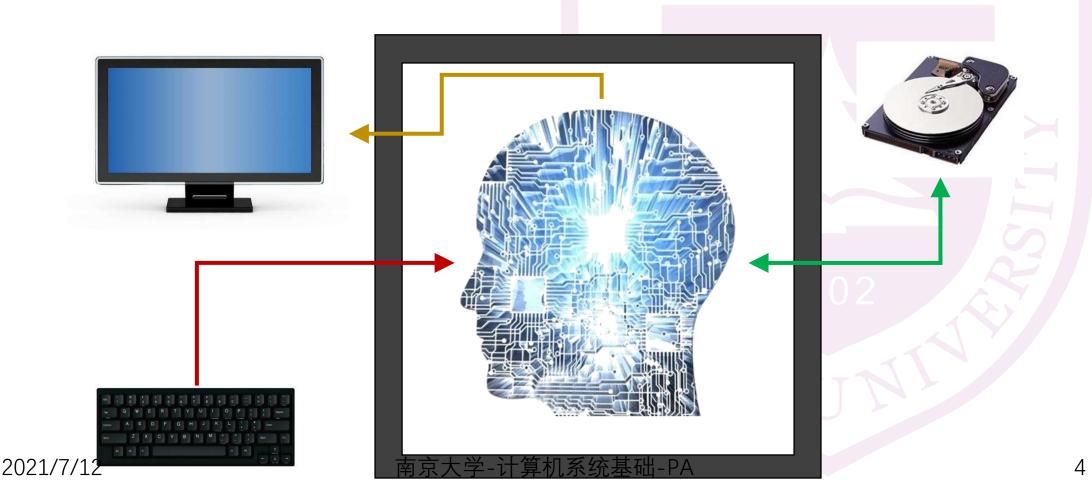
前情提要

但是! 缺少输入和输出的能力, 基本上还是封闭在机箱的内部。



PA 4-2的任务

为它接上眼睛和嘴巴,完成实现一台现代计算机的"最后的拼图"。



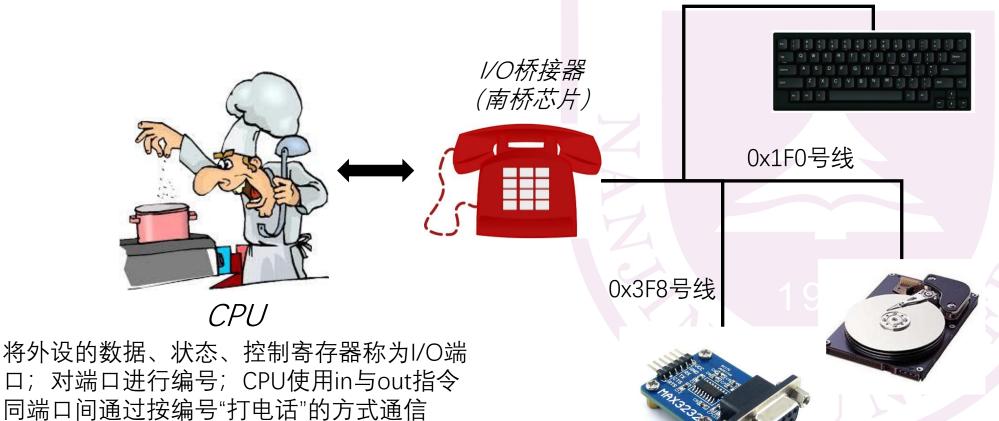
- CPU完成与外设通信的几种方式
 - 方式1: 端口映射I/0(port-mapped I/0)
 - 方式2: 内存映射I/O (Memory Mapped I/O, mmio)

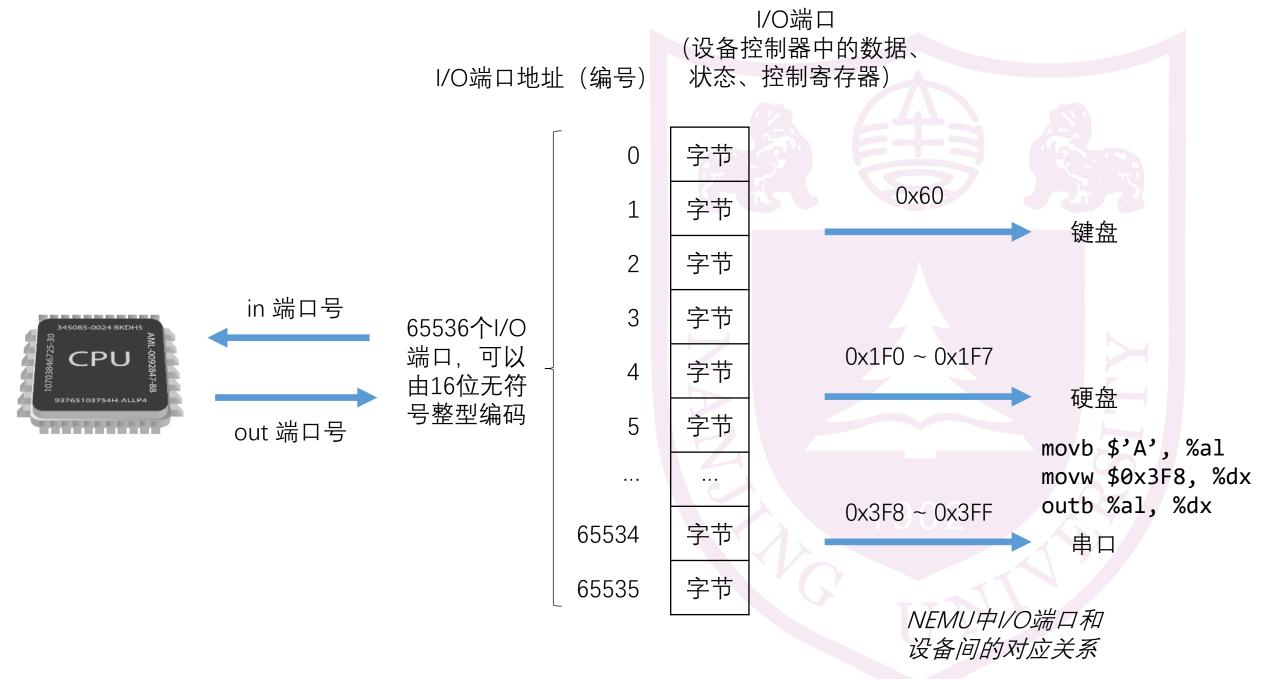
1902

- NEMU中CPU完成与外设通信的几种方式
 - 方式1: 端口映射I/O(port-mapped I/O)
 - 串□ (Serial)、键盘 (Keyboard)、硬盘 (IDE)
 - 方式2: 内存映射I/O (Memory Mapped I/O, mmio)
 - 显卡 (VGA)
 - 其它只需要理解:
 - 声卡 (Audio) 实验性质
 - 时钟 (Timer) 只产生时钟中断PA 4-1

- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式1: 端口映射I/0(port-mapped I/0)

0x60号线





- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式1: 端口映射I/O(port-mapped I/O)

nemu/src/device/io/port_io.c

```
#define IO_PORT_SPACE 65536
static uint8_t io_port[IO_PORT_SPACE]; // 65535个8位的I/0端口
static struct pio_handler_map {
    uint16_t port;
    pio_handler handler;
} pio_handler_table [] = { // 端口映射表
    // 格式 {port, handler}
};

// called by the out instruction, 写端口
void pio_write(uint16_t port, size_t len, uint32_t data) {···}

// called by the in instruction, 读端口
uint32_t pio_read(uint16_t port, size_t len) {···}
```

- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式1: 端口映射I/O(port-mapped I/O)

nemu/src/device/io/port_io.c

```
#define IO_PORT_SPACE 65536
static uint8_t io_port[IO_PORT_SPACE]; // 65535个8位的I/O端口
static struct pio_handler_map {
    uint16_t port;
    pio_handler handler;
} pio_handler_table [] = { // 端口映射表
    // 格式 {port, handler}
    if) (读/写) 这个端口,
};

// called by the out instruction, 写端口
void pio_write(uint16_t port, size_t len, uint32_t data) {···}

// called by the in instruction, 读端口
uint32_t pio_read(uint16_t port, size_t len) {···}
```

nemu/src/device/dev/xxx.c

```
make_pio_handler(handler_xxx) {
...
}
```

- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式1: 端口映射I/O(port-mapped I/O)

设备制造商和OS可以约定,如:我占用哪几个端口,控制端口写0我就读,端口写1我就写……

nemu/src/device/io/port_io.c

nemu/src/device/dev/xxx.c

```
make_pio_handler(handler_xxx) {
...
}
```

- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式1: 端口映射I/O(port-mapped I/O)

设备制造商和OS可以约 定,如:我占用哪几个端 口,控制端口写0我就读, 端口写1我就写……

nemu/src/device/io/port_io.c

```
make pio handler (handler xxx)
#define IO_PORT_SPACE 65536
static uint8 t io port[IO PORT SPACE]; // 65535个8位的I/0端口
static struct pio_handler_map {
      uint16 t port;
                                                    OS中包含的驱动程序熟知
      pio_handler handler;
 pio_handler_table [] = { /
    // 格式 {port, handler}
                           访问(读/写)这个端口,
                           引起对handler的调用
// called by the out natruction, 写端口
                                                      out
// called by the in instruction, 读端口
uint32_t pio_read(uint16_t port, size_t len) {…}
```

这些约定,便可通过in和 out指令完成对设备的控制 和数据读写(直接控制法)

nemu/src/device/dev/xxx.c

看代码

- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式1: 端口映射I/O(port-mapped I/O)
 - NEMU中典型的端口映射I/0设备
 - 串□ (Serial)
 - 端口映射: nemu/src/device/io/port_io.c

```
{SERIAL_PORT + [0-7], handler_serial}
```

• 设备模拟: nemu/src/device/dev/serial.c

```
make_pio_handler(handler_serial) {···} // 响应端口读写
```

• 驱动程序: kernel/src/lib/serial.c

```
void serial_printc(char ch) { // 请你实现
while (!serial_idle()); // wait until serial is idle
}
```

看代码

- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式1: 端口映射I/O(port-mapped I/O)
 - NEMU中典型的端口映射I/0设备
 - 串□ (Serial)
 - 端口映射: nemu/src/device/io/port_io.c

{SERIAL_PORT + [0-7], handler_serial}

• 设备模拟: nemu/src/device/dev/serial.c

make_pio_handler(handler_serial) {…} // 响应端口读写

• 驱动程序: kernel/src/lib/serial.c

void serial_printc(char ch) { // 请你实现 while (!serial_idle()); // wait until serial is idle

§4-2.3.1 完成串口的模拟

- 在 include/config.h 中 定 义 宏 HAS DEVICE SERIAL并make clean;
- 实现in和out指令;
- 实现serial_printc()函数;
- 运行hello-inline测试用例.对比 实现串口前后的输出内容的区别。

- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式1: 端口映射I/O(port-mapped I/O)
 - NEMU中典型的端口映射I/0设备
 - 硬盘 (IDE)
 - 端口映射: nemu/src/device/io/port_io.c {IDE_PORT_BASE + [0-7], handler_ide}
 - 设备模拟: nemu/src/device/dev/ide.c make_pio_handler(handler_ide) {…} // 响应端口读写
 - 驱动程序: kernel/src/driver/disk.c // 底层驱动 kernel/src/driver/ide.c // 上层磁盘读写接口

void ide_read(uint8_t *buf, uint32_t offset, uint32_t len); void ide_write(uint8_t *buf, uint32_t offset, uint32_t len);

- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式1: 端口映射I/O(port-mapped I/O)
 - NEMU中典型的端口映射I/0设备
 - 硬盘 (IDE)
 - 端口映射: nemu/src/device/io/port io.c

{IDE_PORT_BASE + [0-7], handler_ide}

• 设备模拟: nemu/src/device/dev/ide.c

make_pio_handler(handler_ide) {…} // 响应端口读写

- 驱动程序: kernel/src/driver/disk.c // 底层驱动 kernel/src/driver/ide.c // 上层磁盘读写接口

void ide_read(uint8_t *buf, uint32_t offset, uint32_t len); void ide_write(uint8_t *buf, uint32_t offset, uint32_t len);

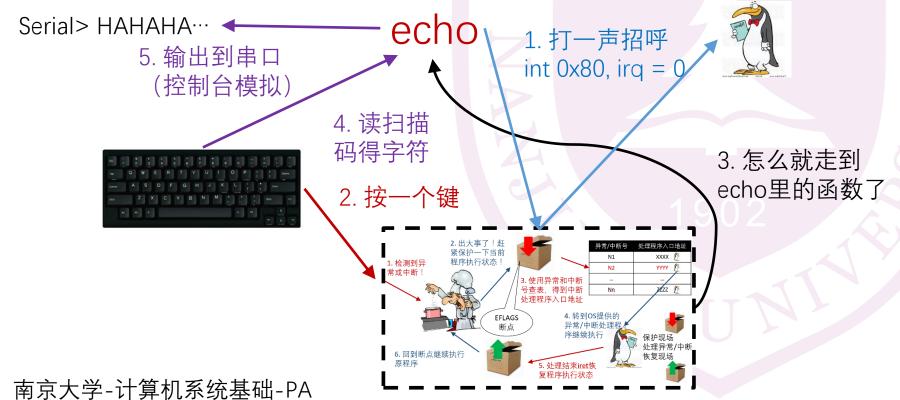
任务

§4-2.3.2 通过硬盘加载程序

- 在 include/config.h 中 定 义 宏 HAS DEVICE IDE并make clean;
- 修改Kernel中的loader(), 使其 通过ide_read()和ide_write()接口 实现从模拟硬盘加载用户程序;
- 通过make test_pa-4-2执行测试 用例,验证加载过程是否正确。

提示:有些接口这里用不到咱就不用

- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式1: 端口映射I/O(port-mapped I/O)
 - NEMU中典型的端口映射I/0设备
 - 键盘 (Keyboard): 结合echo程序彻底理解流程,这里给点提示

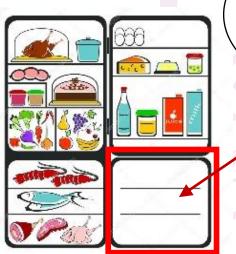


• CPU如何向外设进行输入输出?

• 方式2: 内存映射I/O (Memory Mapped I/O, mmio)

• NEMU中典型的内存映射I/0设备

• VGA









我们约定内存从物理地址0xa0000开始,长度为320 * 200字节的区间为显存区间

- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式2: 内存映射I/O (Memory Mapped I/O, mmio)
 - NEMU中典型的内存映射I/0设备
 - VGA

paddr read/write() {

§4-2.3.4 实现VGA的MMIO

- 1. 在include/config.h中定义宏HAS_DEVICE_VGA;
- 2. 在 nemu/src/memory/memory.c 中添加mm_io 判断和对应的读写操作;
- 3. 在kernel/src/memory/vmem.c中完成显存的恒等映射;
- 4. 通过make test_pa-4-2执行测试用例,观察输出测试 颜色信息,并通过video_mapping_read_test()。

- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式2: 内存映射I/O (Memory Mapped I/O, mmio)
 - NEMU中典型的内存映射I/0设备
 - VGA

§4-2.3.4 实现VGA的MMIO

- 1. 在include/config.h中定义宏HAS_DEVICE_VGA;
- 2. 在 nemu/src/memory/memory.c 中添加mm_io 判断和对应的读写操作;
- 3. 在kernel/src/memory/vmem.c中完成显存的恒等映射;
- 4. 通过make test_pa-4-2执行测试用例,观察输出测试 颜色信息,并通过video_mapping_read_test()。

- CPU如何向外设进行输入输出?
 - 方式2: 内存映射I/O (Memory Mapped I/O, mmio)
 - NEMU中典型的内存映射I/0设备
 - VGA

§4-2.3.4 实现VGA的MMIO

- 1. 在include/config.h中定义宏HAS_DEVICE_VGA;
- 2. 在 nemu/src/memory/memory.c 中添加mm_io 判断和对应的读写操作;
- 3. 在kernel/src/memory/vmem.c中完成显存的恒等映射;
- 4. 通过make test_pa-4-2执行测试用例,观察输出测试 颜色信息,并通过video_mapping_read_test()。



I/O的控制方式

- 基本方式
 - 直接控制法
 - 中断控制法
 - DMA控制法

• 在PA的实现中,大多数设备采用直接控制法,Audio的实现采用了DMA控制法,有兴趣的同学可以去阅读相应代码

打字小游戏与仙剑(选做任务)

这一部分的代码和教程都相对比较老了,属于对老版本致敬的部分,会有一些不一致,希望有志之士参与重构,成为核心开发者。

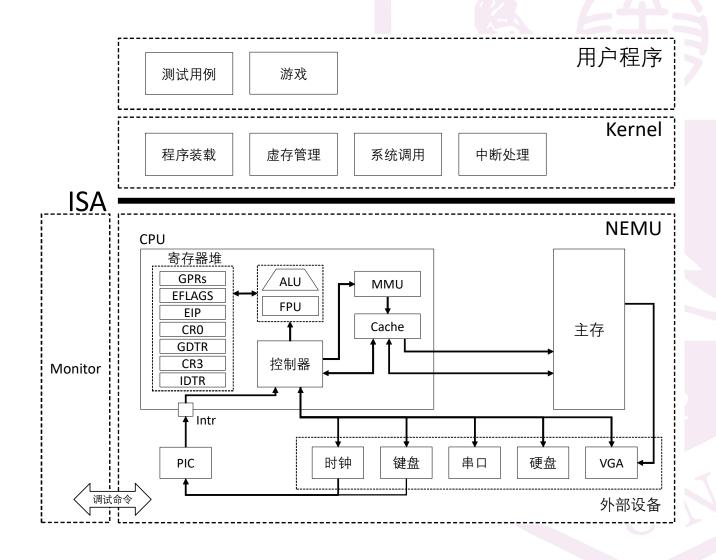
作为最后的挑战任务,以理解框架代码和debug为主。加油了

建议关调cache

执行命令: make test_pa-4-3 // 最后submit执行的是credits小游戏

最终的截止时间会另行公布

PA的构成 - 路线图 回顾







PA 到此结束

祝大家学习快乐,身心健康!

感谢同学们一个学期的努力:-)