

目录

第1章 Levi-Civita 联络	1
1.1 切联络	1
1.2 抽象 Riemann 流形上的联络	2
1.2.1 度量联络	2
1.3 对称联络	6
1.4 指数映射	11
1.5 法邻域和法坐标	14

第 1 章 Levi-Civita 联络

1.1 切联络

定义 1.1

设 $M \subseteq \mathbb{R}^n$ 是嵌入子流形, $\gamma: I \rightarrow M$ 是光滑曲线, V 是沿 γ 的在 TM 中取值的向量场, 则 V 既可以视作 M 的关于切向联络的沿 γ 的向量场, 又可以视作 \mathbb{R}^n 的关于欧式联络的沿 γ 的向量场. 令 $\overline{D}_t V$ 表示 V 关于欧式联络 ∇ 的协变导数, $D_t^\top V$ 表示 V 关于切向联络 ∇^\top 的协变导数.



命题 1.1

设 $M \subseteq \mathbb{R}^n$ 是嵌入子流形, $\gamma: I \rightarrow M$ 是 M 上的光滑曲线, V 是取值在 TM 的沿 γ 的光滑向量场. 则对于每个 $t \in I$,

$$D_t^\top V(t) = \pi^\top(\overline{D}_t V(t))$$



Idea 能直接使用的关系是两种联络的关系, 建立两种曲线协变导数的联系需要通过曲线导数与联络的关系, 间接使用两种联络间的关系. 曲线协变导数与联络的关系是通过坐标表示实现的, 而两者联络的关系是通过正交投影实现的, 因此我们需要找到与正交投影相容的坐标表示, 即我们需要适配于 M 的正交标架. M 的嵌入性给出了这样的正交标架 (命题??).

Proof 任取 $t_0 \in I$, 存在 $\gamma(t_0)$ 在 \mathbb{R}^n 上的邻域 U , 使得 U 上存在 \mathbb{R}^n 的适配于 TM 的正交标架 (E_1, \dots, E_n) , 这组标架的前 k 个 (E_1, \dots, E_k) 在 $M \cap U$ 上的限制构成 TM 的一个正交标架, 其中 $k = \dim M$. 取充分小的 $\varepsilon > 0$, 使得 $\gamma((t_0 - \varepsilon, t_0 + \varepsilon)) \subseteq U$, 则 V 在 $(t_0 - \varepsilon, t_0 + \varepsilon)$ 可以被分解为

$$V(t) = V^1(t) E_1|_{\gamma(t)} + \dots + V^k(t) E_k|_{\gamma(t)}$$

此时有

$$\begin{aligned}
 \pi^\top (\bar{D}_t V(t)) &= \pi^\top \left(\sum_{i=1}^k \left(\dot{V}^i(t) E_i|_{\gamma(t)} + V^i(t) \bar{\nabla}_{\gamma'(t)} E_i|_{\gamma(t)} \right) \right) \\
 &= \sum_{i=1}^k \left(\dot{V}^i(t) E_i|_{\gamma(t)} + V^i(t) \pi^\top \left(\bar{\nabla}_{\gamma'(t)} E_i|_{\gamma(t)} \right) \right) \\
 &= \sum_{i=1}^k \left(\dot{V}^i(t) E_i|_{\gamma(t)} + V^i(t) \nabla_{\gamma'(t)}^\top E_i|_{\gamma(t)} \right) \\
 &= D_t^\top V(t)
 \end{aligned}$$

□

推论 1.1

设 $M \subseteq \mathbb{R}^n$ 是嵌入子流形. 一个光滑曲线 $\gamma: I \rightarrow M$ 是关于 M 上切联络的测地线, 当且仅当对于所有的 $t \in I$ 它的加速度 $\gamma''(t)$ 与 $T_{\gamma(t)}M$ 正交.

♡

Proof 由于 \mathbb{R}^n 上的欧式联络的联络系数均为 0, 于是 γ' 沿 γ 的欧式协变导数就是加速度: $\bar{D}_t \gamma'(t) = \gamma''(t)$. 故 γ 是测地线, 当且仅当 $\bar{D}_t \gamma'(t) = \gamma''(t) \equiv 0$, 当且仅当 $\pi^\top(\gamma''(t)) \equiv 0$, 即 $\gamma''(t)$ 与 $T_{\gamma(t)}M$ 正交对于所有的 $t \in I$ 成立.

□

1.2 抽象 Riemann 流形上的联络

1.2.1 度量联络

定义 1.2

设 g 是光滑 (带边) 流形 M 上的联络或伪联络. 称 TM 上的联络 ∇ 是与 g 相容的, 或为一个度量联络, 若它对于所有的 $X, Y, Z \in \mathfrak{X}(M)$ 满足以下乘积律:

$$\nabla_X \langle Y, Z \rangle = \langle \nabla_X Y, Z \rangle + \langle Y, \nabla_X Z \rangle$$

♣

命题 1.2 (度量联络的等价刻画)

令 (M, g) 是 (带边) Riemann 流形或伪-Riemann 流形, ∇ 是 TM 上的一个联络, 则以下几条等价:

1. ∇ 与 g 相容: $\nabla_X \langle Y, Z \rangle = \langle \nabla_X Y, Z \rangle + \langle Y, \nabla_X Z \rangle$.
2. g 关于 ∇ 平行: $\nabla g \equiv 0$.

3. 在任意光滑局部标架 (E_i) 下, ∇ 的联络系数满足

$$\Gamma_{ki}^l g_{lj} + \Gamma_{kj}^l g_{il} = E_k(g_{ij}).^b$$

4. 若 V, W 是沿任意光滑曲线 γ 的光滑向量场, 则

$$\frac{d}{dt} \langle V, W \rangle = \langle D_t V, W \rangle + \langle V, D_t W \rangle$$

5. 若 V, W 是沿 M 上的光滑曲线 γ 平行的向量场, 则 $\langle V, W \rangle$ 沿 γ 是常值的.

6. 任给 M 上的光滑曲线 γ , 每个沿 γ 的平行移动都是线性的等距同构.

7. 给定 M 上的任意光滑曲线 γ , 每个在 γ 一点处的正交基, 都可以延拓成沿 γ 平行的正交标架.

^a ∇g 可以看成是平行移动偏离刚性的程度

^b Γ 的左下指标是作用在 g_{ij} 的标架, Γ 的右下指标表示 g_{ij} 中跑动的指标, 指标随着 Γ 的上标跑动.



Proof 首先证明 1. \iff 2., 由命题??, 对称 2-张量 g 的全协变导数由以下给出

$$(\nabla g)(Y, Z, X) = (\nabla_X g)(Y, Z) = X(g(Y, Z)) - g(\nabla_X Y, Z) - g(Y, \nabla_X Z)$$

其中 $X(g(Y, Z)) = \nabla_X \langle Y, Z \rangle$.

为了说明 2. \iff 3., 考虑 ∇_g 在光滑局部标架 (E_i) 下的分量

$$g_{ij;k} = E_k(g_{ij}) - g_{lj}\Gamma_{ki}^l - g_{il}\Gamma_{kj}^l$$

$\nabla g \equiv 0$ 当且仅当这些分量全为零.

现在来说明 1. \iff 4.. 设 V, W 是沿光滑曲线 $\gamma: I \rightarrow M$ 的光滑向量场. 给定 $t_0 \in I$, 在 $\gamma(t_0)$ 的一个邻域上选择坐标系 (x^i) , 并设 $V = V^i \partial_i, W = W^j \partial_j$, 对于某些光滑函数 $V^i, W^j: (t_0 - \varepsilon, t_0 + \varepsilon) \rightarrow \mathbb{R}$ 成立. 由 ∂_i, ∂_j 的可扩张性, 我们得到

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \langle V, W \rangle &= \frac{d}{dt} (V^i W^j \langle \partial_i, \partial_j \rangle) \\ &= (\dot{V}^i W^j + V^i \dot{W}^j) \langle \partial_i, \partial_j \rangle + V^i W^j \nabla_{\gamma'(t)} \langle \partial_i, \partial_j \rangle \end{aligned}$$

若 1. 成立, 则

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \langle V, W \rangle &= \left[(\dot{V}^i W^j \langle \partial_i, \partial_j \rangle + V^i W^j \langle \nabla_{\gamma'(t)} \partial_i, \partial_j \rangle) \right] + \left[(V^i \dot{W}^j \langle \partial_i, \partial_j \rangle) + V^i W^j \langle \partial_i, \nabla_{\gamma'(t)} \partial_j \rangle \right] \\ &= \langle D_t V, W \rangle + \langle V, D_t W \rangle \end{aligned}$$

在 t_0 附近成立. 反之, 若 4. 成立, 则对于任意的 X , 选取 $\gamma: (-1, 1) \rightarrow M$, 使得

$(\gamma(0), \gamma'(0)) = (p, X_p)$, 则

$$\begin{aligned}\nabla_{X_p} \langle Y_p, Z_p \rangle &= \frac{d}{dt} \langle Y(\gamma(t)), Z(\gamma(t)) \rangle \\ &= \langle D_t Y(\gamma(t)), Z(\gamma(t)) \rangle + \langle Y(\gamma(t)), D_t Z(\gamma(t)) \rangle \\ &= \langle \nabla_{X_p} Y_p, Z_p \rangle + \langle Y_p, \nabla_{X_p} Z_p \rangle\end{aligned}$$

故

$$\nabla_X \langle Y, Z \rangle = \langle \nabla_X Y, Z \rangle + \langle Y, \nabla_X Z \rangle$$

在 p 附近成立.

现在来说明 $4. \implies 5. \implies 6. \implies 7. \implies 4.$

若 4. 成立, 设 V, W 是沿 γ 平行的, 有 $D_t V, D_t W = 0$, 从而 $\frac{d}{dt} \langle V, W \rangle = 0$, 故 $\langle V, W \rangle$ 是常值的.

若 5. 成立, 任取 $T_{\gamma(t_0)}M$ 上的两个向量 v_0, w_0 , 设 V, W 是它们沿 γ 平行的向量场, 使得 $V(t_0) = v_0, W(t_0) = w_0, P_{t_0 t_1}^\gamma = V(t_1), P_{t_0 t_1}^\gamma = W(t_1)$. 因为 $\langle V, W \rangle$ 是沿 γ 常值的, 立即有 $\langle P_{t_0 t_1}^\gamma v_0, P_{t_0 t_1}^\gamma w_0 \rangle = \langle V(t_1), W(t_1) \rangle = \langle V(t_0), W(t_0) \rangle = \langle v_0, w_0 \rangle$, 个 $P_{t_0 t_1}^\gamma$ 是一个线性的等距同构.

若 6. 成立, 设 $\gamma: I \rightarrow M$ 是光滑曲线, (b_i) 是 $T_{\gamma(t_0)}M$ 的一个正交基, $t_0 \in I$. 可以将每个 b_i 通过平行移动扩展为沿 γ 平行的一个光滑向量场 E_i , 由于对于任意的 $t_1 \in I$, $P_{t_0 t_1}^\gamma$ 是线性同构, 故 (E_i) 在 γ 的每个点都是标准正交基.

若 7. 成立, 设 V, W 是沿光滑曲线 γ 的光滑向量场, 则存在沿 γ 平行的正交标架 (E_i) . 我们设 $V = V^i E_i, W = W^j E_j$, 则正交性意味着 $g_{ij} = \langle E_i, E_j \rangle$, 沿 γ 取常值 (± 1 或 0). 平行性给出 $D_t V = D_t (V^i E_i) = \dot{V}^i E_i + V^i D_t E_i = \dot{V}^i E_i$, 类似地 $D_t W = \dot{W}^j E_j$, 于是

$$\begin{aligned}\frac{d}{dt} \langle V, W \rangle &= \frac{d}{dt} \left(\sum_i V^i W^i \right) \\ &= \sum_i (\dot{V}^i W^i + V^i \dot{W}^i) \\ &= \dot{V}^i W^j \langle E_i, E_j \rangle + V^i \dot{W}^j \langle E_i, E_j \rangle \\ &= \langle D_t V, W \rangle + \langle V, D_t W \rangle\end{aligned}$$

□

推论 1.2

设 (M, g) 是 (带边) Riemann-流形或伪-Riemann 流形, ∇ 是 M 上的度量联络, $\gamma: I \rightarrow M$ 是一个光滑曲线.

1. $|\gamma'(t)|$ 是常值, 当且仅当对于任意的 $t \in I$, 都有 $D_t\gamma'(t)$ 与 $\gamma'(t)$ 正交;
2. 若 γ 是测地线, 则 $|\gamma'(t)|$ 是常值.



Proof

1.

$$\frac{d}{dt} \langle \gamma'(t), \gamma'(t) \rangle = 2 \langle D_t \gamma'(t), \gamma'(t) \rangle$$

故 $|\gamma'(t)|$ 是常值, 当且仅当 $\frac{d}{dt} \langle \gamma'(t), \gamma'(t) \rangle \equiv 0$, 当且仅当 $\langle D_t \gamma'(t), \gamma'(t) \rangle \equiv 0$, 即 $D_t \gamma'(t)$ 恒与 $\gamma'(t)$ 正交.

2. 若 γ 是测地线, 则 $\gamma'(t)$ 沿 $\gamma(t)$ 平行, 即 $D_t \gamma'(t) = 0$, 故 $\langle D_t \gamma'(t), \gamma'(t) \rangle = 0$, $D_t \gamma'(t)$ 与 $\gamma'(t)$ 正交, 由 1. 可知 $|\gamma'(t)|$ 是常值.

□

命题 1.3

u 设 \mathbb{R}^n 或 $\mathbb{R}^{r,s}$ 的嵌入 Riemann 子流形或伪 Riemann 子流形, 则 M 上的切联络与诱导度量或伪度量相容.



Proof 设 $X, Y, Z \in \mathfrak{X}(M)$, $\tilde{X}, \tilde{Y}, \tilde{Z}$ 是它们在 \mathbb{R}^n 或 $\mathbb{R}^{r,s}$ 上的一个开子集的光滑延拓. 对于 M 上的点, 我们有

$$\begin{aligned} \nabla_X^\top(Y, Z) &= X \langle Y, Z \rangle = \tilde{X} \langle \tilde{Y}, \tilde{Z} \rangle \\ &= \bar{\nabla}_{\tilde{X}} \langle \tilde{Y}, \tilde{Z} \rangle \\ &= \langle \bar{\nabla}_{\tilde{X}} \tilde{Y}, \tilde{Z} \rangle + \langle \tilde{Y}, \bar{\nabla}_{\tilde{X}} \tilde{Z} \rangle \\ &= \langle \pi^\top(\bar{\nabla}_{\tilde{X}} \tilde{Y}), \tilde{Z} \rangle + \langle \tilde{Y}, \pi^\top(\bar{\nabla}_{\tilde{X}} \tilde{Z}) \rangle^1 \\ &= \langle \nabla_X^\top, Z \rangle + \langle Y, \nabla_X^\top Z \rangle \end{aligned}$$

□

¹因为 \tilde{Z}, \tilde{Y} 都与 M 相切

1.3 对称联络

定义 1.3 (对称联络)

称光滑流形 M 的切丛上的一个联络 ∇ 是对称的, 若

$$\nabla_X Y - \nabla_Y X \equiv [X, Y], \quad \forall X, Y \in \mathfrak{X}(M)$$



定义 1.4 (联络的挠张量)

设 M 是光滑流形, ∇ 是 M 的切丛上的联络, 定义联络的挠张量为一个 $(1, 2)$ -张量场 $\tau: \mathfrak{X}(M) \times \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathfrak{X}(M)$

$$\tau(X, Y) = \nabla_X Y - \nabla_Y X - [X, Y]$$



Proof 由于 $\nabla_X Y$ 和 $\nabla_Y X$ 分别不具有关于 Y 的 $C^\infty(M)$ -线性和关于 X 的 $C^\infty(M)$ -线性, 因此需要说明 τ 关于这两个分量的 $C^\infty(M)$ -线性, 从而得到 τ 确实给出一个 $(1, 2)$ -张量场,

$$\nabla_X Y = (X(Y_k) + X^i Y^j \Gamma_{ij}^k) E_k$$

$$\nabla_Y X = (Y(X_k) + Y^i X^j \Gamma_{ij}^k) E_k$$

$$\tau(X, Y) = \nabla_X Y - \nabla_Y X - [X, Y] = (X^i Y^j) (\Gamma_{ij}^k - \Gamma_{ji}^k) E_k$$

任取 $f \in C^\infty(M)$, 我们有

$$\tau(fX, Y) = ((fX)^i Y^j) (\Gamma_{ij}^k - \Gamma_{ji}^k) E_k = f(X^i Y^j) (\Gamma_{ij}^k - \Gamma_{ji}^k) E_k$$

故 τ 关于 X 是 $C^\infty(M)$ -线性的, 由对称性可知关于 Y 的 $C^\infty(M)$ -线性.



由上面的论证过程, 可以立即得到以下对称联络的等价刻画:

命题 1.4

设 M 是光滑流形, ∇ 是其切丛上的一个联络, 则以下几条等价

1. ∇ 是对称的;
2. ∇ 的挠张量 $\tau \equiv 0$;
3. 在任意一组局部坐标标架下, $\Gamma_{ij}^k = \Gamma_{ji}^k, \forall i, j, k$.



命题 1.5

设 M (伪) 欧氏空间的一个嵌入 (伪) Riemann 子流形, 则 M 的切联络是对称的.



Proof 设 M 是 \mathbb{R}^n 的嵌入 Riemann 子流形或伪-Riemann 子流形, 其中 \mathbb{R}^n 配备了欧式度量或伪欧式度量 $\bar{q}^{(r,s)}$, $r+s=n$. 令 $X, Y \in \mathfrak{X}(M)$, 令 \tilde{X}, \tilde{Y} 是 X, Y 在 \mathbb{R}^n 空间上的一个开子集的扩张. $\iota: M \hookrightarrow \mathbb{R}^n$ 是包含映射. 立即有 X, Y 是 ι -相关于 $[\tilde{X}, \tilde{Y}]$ 的, 由李括号的自然性, $[X, Y]$ 是 ι -相关于 $[\tilde{X}, \tilde{Y}]$ 的. 特别地, $[\tilde{X}, \tilde{Y}]$ 与 M 相切, 且在 M 上的限制等于 $[X, Y]$. 因此

$$\begin{aligned}\nabla_X^\top Y - \nabla_Y^\top X &= \pi^\top \left(\bar{\nabla}_{\tilde{X}} \tilde{Y}|_M - \bar{\nabla}_{\tilde{Y}} \tilde{X}|_M \right) \\ &= \pi^\top \left([\tilde{X}, \tilde{Y}]|_M \right) \\ &= [\tilde{X}, \tilde{Y}]|_M \\ &= [X, Y]\end{aligned}$$

□

定理 1.1 (Riemann 几何基本定理)

设 (M, g) 是 (带边) (伪) Riemann 流形. 则存在唯一的 TM 上的联络 ∇ , 使得 ∇ 与 g 相容且是对称的. 此联络称为是 g 的 Levi-Civita 联络 (若 g 正定, 则也称为 Riemann 联络).



Idea 证明唯一性的想法以联络的度量性为基础考察 $\langle \nabla_X Y, Z \rangle$, 说明它是无关于联络选取的. 为此, 利用对称性, 将形式 $\langle \nabla_X Y, Z \rangle$ 的项适当填上与 ∇ 无关的项写成统一的一个.

对于存在性, 由于唯一性的证明给出了联络和向量场度量的公式, 借由此公式以及度量, 给出局部上的一个坐标表示, 唯一性允许我们将每个局部上的联络拼成总体上的联络.

Proof 通过给 ∇ 一个无关于联络选取的公式来给出唯一性. 设 ∇ 是满足性质的联络, $X, Y, Z \in \mathfrak{X}(M)$. 由联络对度量的相容性

$$\begin{aligned}X \langle Y, Z \rangle &= \langle \nabla_X Y, Z \rangle + \langle Y, \nabla_X Z \rangle \\ Y \langle Z, X \rangle &= \langle \nabla_Y Z, X \rangle + \langle Z, \nabla_Y X \rangle \\ Z \langle X, Y \rangle &= \langle \nabla_Z X, Y \rangle + \langle X, \nabla_Z Y \rangle\end{aligned}$$

利用对称性替换每个式子的最后一项, 得到

$$\begin{aligned}X \langle Y, Z \rangle &= \langle \nabla_X Y, Z \rangle + \langle Y, \nabla_Z X \rangle + \langle X, [Y, Z] \rangle \\ Y \langle Z, X \rangle &= \langle \nabla_Y Z, X \rangle + \langle Z, \nabla_X Y \rangle + \langle Y, [Z, X] \rangle \\ Z \langle X, Y \rangle &= \langle \nabla_Z X, Y \rangle + \langle X, \nabla_Y Z \rangle + \langle Z, [X, Y] \rangle\end{aligned}$$

前两项相加减去后一项, 得到

$$X \langle Y, Z \rangle + Y \langle Z, X \rangle - Z \langle X, Y \rangle = 2 \langle \nabla_X Y, Z \rangle + \langle X, [Y, Z] \rangle + \langle Z, [Y, X] \rangle - \langle X, [Z, Y] \rangle$$

解出 $\langle \nabla_X Y, Z \rangle$ 得到

$$\langle \nabla_X Y, Z \rangle = \frac{1}{2} (X \langle Y, Z \rangle + Y \langle Z, X \rangle - Z \langle X, Y \rangle - \langle X, [Y, Z] \rangle - \langle Z, [Y, X] \rangle + \langle X, [Z, Y] \rangle)$$

现在设 ∇^1 和 ∇^2 是 TM 上的两个与 g 相容的对称联络. 由于右侧不依赖于联络的选取, 因此 $\langle \nabla_X^1 Y - \nabla_X^2 Y, Z \rangle = 0$ 对于所有的 X, Y, Z 成立. 从而 $\nabla_X^1 Y = \nabla_X^2 Y$ 对于所有的 X, Y 成立, $\nabla^1 = \nabla^2$.

接下来说明存在性, 设 $(U, (x^i))$ 是任意一个局部光滑坐标卡. 按上面的公式定义 $\langle \nabla_{\partial_i} \partial_j, \partial_l \rangle$, 其中每个李括号都是零, 我们得到

$$\langle \nabla_{\partial_i} \partial_j, \partial_l \rangle = \frac{1}{2} (\partial_i \langle \partial_j, \partial_l \rangle + \partial_j \langle \partial_l, \partial_i \rangle - \partial_l \langle \partial_i, \partial_j \rangle) \quad (1.1)$$

利用以下记号

$$g_{ij} = \langle \partial_i, \partial_j \rangle, \quad \nabla_{\partial_j} \partial_j = \Gamma_{ij}^m \partial_m$$

得到

$$\Gamma_{ij}^m g_{ml} = \frac{1}{2} (\partial_i g_{jl} + \partial_j g_{li} - \partial_l g_{ij})$$

设 g^{kl} 是逆度量, 按 l 与上式加权求和, 并利用 $g_{ml} g^{kl} = \delta_m^k$, 得到

$$\Gamma_{ij}^k = \Gamma_{ij}^m \delta_m^k = \Gamma_{ij}^m g_{ml} g^{kl} = \frac{1}{2} g^{kl} (\partial_i g_{jl} + \partial_j g_{li} - \partial_l g_{ij}) \quad (1.2)$$

由此足够定义出局部上的联络 ∇ , 按照

$$\nabla_X Y = (X(Y^k) + X^i Y^j \Gamma_{ij}^k) \partial_k$$

注意到公式

$$\Gamma_{ij}^k = \frac{1}{2} g^{kl} (\partial_i g_{jl} + \partial_j g_{li} - \partial_l g_{ij}) \quad (1.3)$$

右侧关于 i, j 对称. 因此 $\Gamma_{ij}^k = \Gamma_{ji}^k$, 这表明我们在局部上定义出的联络是对称的. 计算

$$\begin{aligned} \Gamma_{ki}^l g_{lj} + \Gamma_{kj}^l g_{il} &= \frac{1}{2} (\partial_k g_{ij} + \partial_i g_{kj} - \partial_j g_{ki}) + \frac{1}{2} (\partial_k g_{ji} + \partial_j g_{ki} - \partial_i g_{kj}) \\ &= \partial_k g_{ij} \end{aligned}$$

由度量联络的第三条等价刻画 (1.2), ∇ 与 g 相容. □

该证明的过程给出了计算 Levi-Civita 联络的一些公式

命题 1.6

设 (M, g) 是 (带边) (伪) Riemann 流形, 令 ∇ 是它的 Levi-Civita 联络.

1. 设 $X, Y, Z \in \mathfrak{X}(M)$, 则

$$\begin{aligned} \langle \nabla_X Y, Z \rangle = \frac{1}{2} \Big(& X \langle Y, Z \rangle + Y \langle Z, X \rangle - Z \langle X, Y \rangle \\ & - \langle Y, [X, Z] \rangle - \langle Z, [Y, X] \rangle + \langle X, [Z, Y] \rangle \Big) \end{aligned} \quad (1.4)$$

(Koszul's formula)

2. 在任意 M 的光滑坐标卡下, Levi-Civita 联络的联络系数由以下给出

$$\Gamma_{ij}^k = \frac{1}{2} g^{kl} (\partial_i g_{jl} + \partial_j g_{il} - \partial_l g_{ij})$$

3. 设 (E_i) 是开子集 $U \subseteq M$ 上的一个光滑局部标架, 令 $c_{ij}^k : U \rightarrow \mathbb{R}$ 是按以下方式定义的 n^3 个光滑函数:

$$[E_i, E_j] = c_{ij}^k E_k$$

则 Levi-Civita 联络在这组标架下的联络系数为

$$\Gamma_{ij}^k = \frac{1}{2} g^{kl} (E_i g_{jl} + E_j g_{il} - E_l g_{ij} - g_{jm} c_{il}^m - g_{lm} c_{ji}^m + g_{im} c_{lj}^m)$$

4. 若 g 是 Riemann 度量, (E_i) 是光滑局部正交标架, 则

$$\Gamma_{ij}^k = \frac{1}{2} (c_{ij}^k - c_{ik}^j - c_{jk}^i)$$

^a称为 Christoffel 符号



Proof 前两条在上面的定理中的证明过程中已经给出了. 将 E_i, E_j, E_l 带入方程 1.4 中, 得到

$$\begin{aligned} \Gamma_{ij}^q g_{ql} &= \langle \nabla_{E_i} E_j, E_l \rangle \\ &= \frac{1}{2} (E_i g_{jl} + E_j g_{il} - E_l g_{ij} - \langle E_j, c_{il}^m E_m \rangle - \langle E_l, c_{ji}^m E_m \rangle + \langle E_i, c_{lj}^m E_m \rangle) \\ &= \frac{1}{2} (E_i g_{jl} + E_j g_{il} - E_l g_{ij} - g_{jm} c_{il}^m - g_{lm} c_{ji}^m + g_{im} c_{lj}^m) \end{aligned}$$

两边作用一个逆度量 g^{kl} , 得到

$$\Gamma_{ij}^k = \frac{1}{2} g^{kl} (E_i g_{jl} + E_j g_{il} - E_l g_{ij} - g_{jm} c_{il}^m - g_{lm} c_{ji}^m + g_{im} c_{lj}^m)$$

若 (E_i) 正交, 我们有 $g^{ij} = g_{ij} = \delta_{ij}$, 得到

$$\begin{aligned} \Gamma_{ij}^k &= \frac{1}{2} (E_i \delta_{jk} + E_j \delta_{ik} - E_k \delta_{ij} - c_{ik}^j - c_{ji}^k + c_{kj}^i) \\ &= \frac{1}{2} (c_{ij}^k - c_{ik}^j - c_{jk}^i), \quad (i, j, k \text{ 两两不同}) \end{aligned}$$

□

命题 1.7

1. (伪) -欧氏空间上的 Levi-Civita 联络就是欧式联络;
2. 若 M 是 (伪) 欧氏空间上的嵌入 (伪) 黎曼子流形, 则 M 上的 Levi-联络就是切联络 ∇^\top



Proof 欧式联络是度量的且是对称的, Levi-Civita 联络的唯一性表明 Levi-Civita 联络就是欧式联络. 第二条由命题 1.5, 和命题 1.3 给出.

□

命题 1.8 (联络的自然性)

设 (M, g) 和 (\tilde{M}, \tilde{g}) 是 (带边) (伪) Riemann 流形, ∇ 是 g 的 Levi-Civita 联络, $\tilde{\nabla}$ 是 \tilde{g} 的 Levi-Civita 联络. 若 $\varphi: M \rightarrow \tilde{M}$ 是等距同构, 则 $\varphi^*\tilde{\nabla} = \nabla$.



Proof 由 Levi-Civita 联络的唯一性, 只需要证明拉回联络 $\varphi^*\tilde{\nabla}$ 是对称且与 g 相容的. 对于任意的 $X, Y \in \mathfrak{X}(M)$ 和 $p \in M$, 我们有

$$\langle Y_p, Z_p \rangle = \langle d\varphi_p(Y_p), d\varphi_p(Z_p) \rangle = \langle (\varphi_*Y)_{\varphi(p)}, (\varphi_*Z)_{\varphi(p)} \rangle$$

换言之,

$$\langle Y, Z \rangle = \langle \varphi_*Y, \varphi_*Z \rangle \circ \varphi$$

因此

$$\begin{aligned} X \langle Y, Z \rangle &= X (\langle \varphi_*Y, \varphi_*Z \rangle \circ \varphi) \\ &= ((\varphi_*X) \langle \varphi_*Y, \varphi_*Z \rangle) \circ \varphi \\ &= \left(\langle \tilde{\nabla}_{\varphi_*X} (\varphi_*Y), \varphi_*Z \rangle + \langle \varphi_*Y, \tilde{\nabla}_{\varphi_*X} (\varphi_*Z) \rangle \right) \circ \varphi \\ &= \left\langle (\varphi^{-1})_* \tilde{\nabla}_{\varphi_*X} (\varphi_*Y), Z \right\rangle + \left\langle Y, (\varphi^{-1})_* \tilde{\nabla}_{\varphi_*X} (\varphi_*Z) \right\rangle \\ &= \left\langle (\varphi^*\tilde{\nabla})_X Y, Z \right\rangle + \left\langle Y, (\varphi^*\tilde{\nabla})_X Z \right\rangle \end{aligned}$$

这表明拉回联络与 g 相容. 接下来考虑对称性, 我们有

$$\begin{aligned} (\varphi^*\tilde{\nabla})_X Y - (\varphi^*\tilde{\nabla})_Y X &= (\varphi^{-1})_* \left(\tilde{\nabla}_{\varphi_*X} (\varphi_*Y) - \tilde{\nabla}_{\varphi_*Y} (\varphi_*X) \right) \\ &= (\varphi^{-1})_* ([\varphi_*X, \varphi_*Y])^2 \\ &= [X, Y] \end{aligned}$$

□

² 因为 $\tilde{\nabla}$ 是无挠的

推论 1.3 (测地线的自然性)

设 (M, g) 和 (\tilde{M}, \tilde{g}) 是 (带边) (伪) Riemann 流形, $\varphi: M \rightarrow \tilde{M}$ 是局部等距同构. 若 γ 是 M 上的测地线, 则 $\varphi \circ \gamma$ 是 \tilde{M} 上的测地线.



Proof 测地线是局部的, 并且在微分同胚的拉回下是保持的³.



1.4 指数映射

在本节中, 我们假设 (M, g) 是 (伪) 黎曼 n -流形, 且配备 Levi-Civita 联络. 对于每一点 $p \in M$ 和 $v \in T_p M$, 它们决定了唯一的一个极大测地线, 记作 γ_v .

引理 1.1 (尺度变换引理)

对于每个 $p \in M, v \in T_p M, c, t \in \mathbb{R}$,

$$\gamma_{cv}(t) = \gamma_v(ct)^a$$

只要上面两边其一有定义.

^a速度越大, 参数集越小



Proof 若 $c = 0$, 则对于所有的 $t \in \mathbb{R}$, 两边等于 p , 故不妨设 $c \neq 0$. 此时只需要证明若 $\gamma_v(ct)$ 存在, 则 $\gamma_{cv}(t)$ 也存在且二者相等 (通过乘以 $\frac{1}{c}$).

设 γ_v 的最大区间是 $I \subseteq \mathbb{R}$, 方便起见, 记 $\gamma = \gamma_v$, 定义新的曲线 $\tilde{\gamma}: c^{-1}I \rightarrow M, \tilde{\gamma}(v) = \gamma(ct)$.

接下来说明 $\tilde{\gamma}$ 是以 p 为起点, cv 为初速度的测地线. 由定义易见 $\tilde{\gamma}(0) = \gamma(0) = p$, 又 $\dot{\tilde{\gamma}}^i(t) = \frac{d}{dt}\gamma^i(ct) = c\dot{\gamma}^i(ct)$, 故 $\dot{\tilde{\gamma}}'(0) = c\dot{\gamma}'(0) = cv$, 故 $\tilde{\gamma}$ 以 p 为起点, cv 为初速度. 现在设 D_t 和 \tilde{D}_t 分别是沿 γ 和 $\tilde{\gamma}$ 的协变导数, 则

$$\begin{aligned}\tilde{D}_t \tilde{\gamma}'(t) &= \left(\frac{d}{dt} \dot{\tilde{\gamma}}^k(t) + \dot{\tilde{\gamma}}^i(t) \dot{\tilde{\gamma}}^j(t) \Gamma_{ij}^k(\tilde{\gamma}(t)) \right) \partial_k \\ &= (c^2 \ddot{\gamma}^i(ct) + c^2 \dot{\gamma}^i(ct) \dot{\gamma}^j(ct) \Gamma_{ij}^k(\gamma(ct))) \partial_k \\ &= c^2 D_t \gamma'(ct) = 0\end{aligned}$$

因此 $\tilde{\gamma}$ 是测地线. 最后, 若 $\tilde{\gamma}$ 不是极大的, 则容易得到覆盖了 γ 的测地线, 与它的极大性矛盾, 故 $\tilde{\gamma}$ 是极大的.

综上可得 $\gamma_{cv}(t) = \gamma_v(ct)$

³相对于同一个微分同胚拉回的联络



定义 1.5 (指数映射)

1. 定义一个子集 $\mathcal{E} \subseteq TM$, 称为指数映射域

$$\mathcal{E} = \{v \in TM : \gamma_v \text{ 定义在包含了 } [0, 1] \text{ 的一个区间上}\}^a$$

2. 在 \mathcal{E} 上定义指数映射 $\exp : \mathcal{E} \rightarrow M$

$$\exp(v) = \gamma_v(1)^b$$

3. 对于每个 $p \in M$, 指数映射在 p 上的限制, 记作 \exp_p , 为 \exp 在 $\mathcal{E}_p := \mathcal{E} \cap T_p M$ 上的限制.

^a初速度不能太大, 需要允许物体可以自然地跑动单位时间

^b以 p 为起点, 初速度为 v , 自然地跑动单位时间后, 在 M 上所处的位置.



命题 1.9 (指数映射的性质)

令 (M, g) 是 (伪) -Riemann 流形, $\exp : \mathcal{E} \rightarrow M$ 是它的指数映射, 则

1. \mathcal{E} 是 TM 上包含了零截面的一个开集, 并且每个 $\mathcal{E}_p \subseteq T_p M$ 都是关于 0 呈星形的^a.
2. 对于每个 $v \in TM$, 测地线 γ_v 由以下给出

$$\gamma_v(t) = \exp(tv)$$

若 t 使得两边中的一个有定义.

3. 指数映射是光滑的.
4. 对于每个 $p \in M$, 微分 $d(\exp_p)_0 : T_0(T_p M) \simeq T_p M \rightarrow T_p M$ 在 $T_0(T_p M)$ 和 $T_p M$ 的通常同构下是 $T_p M$ 上的单位映射,

^a对于任意的 $y \in \mathcal{E}_p$ 从 0 到 y 的线段落在 \mathcal{E}_p 上



Proof ⁴ 对于 2., 由尺度变换引理,

$$\exp(tv) = \gamma_{tv}(1) = \gamma_v(t)$$

若 t 使得上述其中一个有定义.

任取 $v \in \mathcal{E}_p$, 则 γ_v 至少在 $[0, 1]$ 上有定义. 因此对于任意的 $t \in [0, 1]$, 尺度变换引理给出

$$\exp_p(tv) = \gamma_{tv}(1) = \gamma_v(t)$$

⁴未完成

是有定义的, 从而 $tv \in \mathcal{E}_p$, \mathcal{E}_p 关于 0 是星形集.

为了计算 $d(\exp_p)_0(v)$, $v \in T_p M$, 选择 $T_p M$ 上以 0 为起点, v 为初速度的曲线 τ , 并计算 $\exp_p \circ \tau$ 的初速度即可. 这里我们取 $\tau(t) = tv$, 则

$$d(\exp_p)_0(v) = \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} (\exp_p \circ \tau)(t) = \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} \exp_p(tv) = \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} \gamma_v(t) = v$$

□

命题 1.10 (指数映射的自然性)

设 (M, g) 和 (\tilde{M}, \tilde{g}) 是 (伪) -Riemann 流形, $\varphi: M \rightarrow \tilde{M}$ 是局部等距同构. 则对于每个 $p \in M$, 下图交换:

$$\begin{array}{ccc} \mathcal{E}_p & \xrightarrow{d\varphi_p} & \tilde{\mathcal{E}}_{\varphi(p)} \\ \exp_p \downarrow & & \downarrow \exp_{\varphi(p)} \\ M & \xrightarrow{\varphi} & \tilde{M} \end{array}$$



Proof 任取 $v \in \mathcal{E}_p$, 则 M 中的以 p 为起点, v 为初速度的极大测地线 γ_v 至少在 $[0, 1]$ 上有定义. 由于 φ 是局部的等距同构, $\varphi \circ \gamma_v$ 也是一个极大测地线, 它的起点为 $\varphi \circ \gamma_v(0) = \varphi(p)$, 初速度为 $\frac{d}{dt}(\varphi \circ \gamma_v)(0) = d\varphi_p \gamma'_v(0) = d\varphi_p(v)$, 我们有 $\varphi \circ \gamma_v = \gamma_{d\varphi_p(v)}$

$$\varphi(\exp_p(v)) = \varphi(\gamma_v(1)) = \gamma_{d\varphi_p(v)}(1) = \exp_{\varphi(p)}(d\varphi_p(v))$$

这就说明了图表的交换性.

□

命题 1.11

设 (M, g) 和 (\tilde{M}, \tilde{g}) 是 (伪) -Riemann 流形, M 是连通的. 设 $\varphi, \psi: M \rightarrow \tilde{M}$ 是局部等距同构, 使得对于某个 $p \in M$, $\varphi(p) = \psi(p)$, 且 $d\varphi_p = d\psi_p$, 则 $\varphi \equiv \psi$.



Proof 令

$$S = \{q \in M : \varphi(q) = \psi(q), d\varphi_q = d\psi_q\}$$

任取 $p \in S$, 由自然性,

$$\varphi \circ \exp_p = \exp_{\varphi(p)} \circ d\varphi_p = \exp_{\psi(p)} \circ d\psi_p = \psi \circ \exp_p$$

由于 $d(\exp_p)_0$ 是单位映射, 存在包含了原点的开邻域 $U_0 \subseteq T_p M$, 和包含了 p 的开邻域 $V \subseteq M$, 使得 \exp_p 成为它们之间的微分同胚, 故 φ 和 ψ 在 p 的一个邻域上相等, 微分的局部性又给出在其上 $d\varphi = d\psi$, 故 S 是一个开集.

此外, 任取 $q \in S^c$, 若 $\varphi(q) \neq \psi(q)$, 由 $\varphi - \psi$ 的连续性, 存在 q 使得 $\varphi \neq \psi$ 在其上成立; 若 $\varphi(q) = \psi(q)$ 但 $d\varphi_q \neq d\psi_q$, 由 $d\varphi - d\psi$ 的连续性, 存在 q 的邻域使得 $d\varphi \neq d\psi$ 在其上成立, 故 S^c 是开集, S 是闭集.

最后, 连通性要求 $S = M$. □

定义 1.6

称 (伪) Riemann 流形 (M, g) 是测地完备的, 若每个极大测地线对于所有的 $t \in \mathbb{R}$ 有定义, 或者等价地说指数映射的定义域是整个 TM . ♣

1.5 法邻域和法坐标

定义 1.7

设 (M, g) 是 (伪) Riemann 流形, $p \in M$. 若 p 的邻域 U 是 $0 \in T_p M$ 的某个星形邻域在 \exp_p 下的微分同胚像, 则称 U 为 p 的一个法邻域. ♣

Proof 法邻域的存在性: 指数映射 \exp_p 将开集 $\mathcal{O}_p \subseteq T_p M$ 光滑地映到 M 上, 由于 $d(\exp_p)_0$ 可逆, 知存在 $0 \in T_p M$ 的一个邻域 V , 以及 $p \in M$ 的一个邻域 U , 使得 \exp_p 成为 V 到 U 的一个微分同胚. □

定义 1.8 (法坐标)

对于每个 $T_p M$ 的正交基 (b_i) , 它决定了一个基同构 $B : \mathbb{R}^n \rightarrow T_p M$, $B(x^1, \dots, x^n) = x^i b_i$. 若 $U = \exp_p(V)$ 是 p 的法邻域, 可以将指数映射与同构复合, 得到光滑坐标映射 $\varphi = B^{-1} \circ (\exp_p|_V)^{-1} : U \rightarrow \mathbb{R}^n$:

$$\begin{array}{ccc} T_p M & \xrightarrow{B^{-1}} & \mathbb{R}^n \\ \uparrow (\exp_p|_V)^{-1} & \nearrow \varphi & \\ U & & \end{array}$$

称这样的坐标为以 p 为中心的法坐标^a.

^a将邻域按指数映射的对应线性化为切空间, 切空间上可以轻松找到正交坐标, 给出了 U 上的正交坐标 (下个命题中证明). ♣

命题 1.12 (法坐标的唯一性)

设 (M, g) 是 (伪) Riemann n -流形, $\pi \in M$, U 是以 p 为中心的一个法邻域. 对于每个以 p 为中心的 U 上的法坐标卡, 坐标基在 p 点处正交; 并且对于每个 $T_p M$ 的正交基 (b_i) , 存在唯一的 U 上的法坐标 (x^i) , 使得 $\partial_i|_p = b_i, i = 1, \dots, n$. 当 g 正定时, 对于任意两个法坐标卡 (x^i) 和 (\tilde{x}^j) 都有

$$\tilde{x}^j = A_i^j x^i$$

对于某个 (常值) 正交矩阵 $(A_i^j) \in O(n)$ 成立.



Proof 设 φ 是 U 上以 p 为中心的法坐标, 坐标函数为 (x^i) . 则由定义有 $\varphi = B^{-1} \circ \exp_p^{-1}$, 其中 $B: \mathbb{R}^n \rightarrow T_p M$ 是由 $T_p M$ 的一组正交基 (b_i) 决定的. 由于 $d(\exp_p)_0$ 是单位映射且 B 是线性的, 故 $\partial_i|_p = (d\varphi_p)^{-1}(\partial_i|_0) = B^{-1}(\partial_i|_0) = b_i$, 故坐标基就是它的定义依赖的坐标基, 故在 p 点处正交.

对于每个 $T_p M$ 的正交基 (b_i) , 上面的计算表明它给出的法坐标就是满足条件的法坐标, 故存在性得证.

若 $\tilde{\varphi} = \tilde{B}^{-1} \circ \exp_p^{-1}$ 是另一个法坐标, 则

$$\tilde{\varphi} \circ \varphi^{-1} = \tilde{B}^{-1} \circ \exp_p^{-1} \circ \exp_p \circ B = \tilde{B}^{-1} \circ B =: A$$

是 \mathbb{R}^n 上两个正交基的变换. 若 $\tilde{\varphi}$ 的坐标向量场与 b_i 相同, 则它是由 (b_i) 所决定的坐标, 我们有 $\tilde{B} = B$, 从而 $\tilde{\varphi} = \varphi$, 这就说明了唯一性.

最后, 若 g 正定, 则 A 是正交矩阵, 最后一个断言成立.

**命题 1.13 (法坐标的性质)**

设 (M, g) 是 (伪) Riemann 流形, $(U, (x^i))$ 是任意以 $p \in M$ 为中心的法坐标, 则

1. p 的坐标是 $(0, \dots, 0)$;
2. 若 g 是 Riemann 度量, 则 p 处的度量分量为 $g_{ij} = \delta_{ij}$, 否则为 $g_{ij} = \pm \delta_{ij}$.
3. 对于每个 $v = v^i \partial_i|_p \in T_p M$, 以 p 为起点, v 为初速度的测地线 γ_v 在法坐标下表示为线

$$\gamma_v(t) = (tv_1, \dots, tv_n)$$

只要 t 落在某个包含了 0 且满足 $\gamma_v(I) \subseteq U$ 的区间 I 上

4. 在这组坐标下的 Christoffel 符号在 p 点处退化;
5. g_{ij} 在这组坐标下的所有一阶偏导数在 p 点处退化.



Proof 1. 由法坐标的定义直接得到, 2. 由法坐标的正交性得到, 3. 由

$$\gamma_v(t) = \exp_p(vt) = B^{-1}(vt) = (tv^1, \dots, tv^n)$$

任取 $v = v^i \partial_i|_p \in T_p M$, $\gamma_v(t) = (tv^1, \dots, tv^n)$, $\dot{\gamma}_v(t) = (v^1, \dots, v^n)$, $\ddot{\gamma}_v(t) = 0$, 测地线方程化为

$$v^i v^j \Gamma_{ij}^k(tv) = 0$$

取 $t = 0$, 得到 $\Gamma_{ij}^k(0) v^i v^j = 0$ 对于所有的 k, v 成立. 特别地, 对于固定的 a 取 $v = \partial_a$, 得到 $\Gamma_{aa}^k = 0$. 分别做替换 $v = \partial_a + \partial_b$ 和 $v = \partial_b - \partial_a$ 并相减后得到 $\Gamma_{ab}^k = 0$, 在 p 处对于所有的 a, b, k 成立. 故 4. 得证. 最后 5. 由命题 1.2 的 3. 将 E_k 替换为 ∂_k 并结合本命题的 4. 可以得到,

□