

:README

1. חבר את המערכת עם מלקחיים לשולחן יציב.
2. חבר את הבקר לחשמל ובצע איפוס לזווית 90 מעלות במטוטלת.
3. המשתמש יכניס כקלט ב- Message של ה- Serial Monitor זווית בתחום $\pm 15^\circ$.
4. הזז את המטוטלת על ידי דחיפה קלה.
5. המנוע יבצע תיקון לזווית עד אשר תגיע לזווית הרצויה.
6. בצע את שורה 3 שנית.