



הפקולטה למדעי ההנדסה- המחלקה להנדסת תעשייה וניהול  
אוטומציה וייצור ממוחשב 364-1-3321  
אוניברסיטת בן גוריון בנגב

**נספח – Readme**

הוראות למפעיל:

1. חבר את ערכת המטוטלת על פי הוראות הטבלה.
2. חבר את בקר הארדואינו בערכה אל המחשב, ואת ה- Encoder אל החשמל.
3. כייל את המחט כך שתעמוד על זווית 0 מעלות (בסרגל הנתון 90 מעלות) משמע במאונך לקרקע כך שקצה המחט מוצג למעלה.
4. הזן למערכת את הזווית הרצויה - על הזווית להיות בטווח בין 45- מעלות ל- 45 מעלות.
5. על מנת לחזור שנית על הבדיקה יש לאפס את המערכת (שלב 3) ורק לאחר מכן ניתן להזין זווית חדשה.